راهنمای استفاده از کتابخانه های سیستم های نهفته

(i2c_memory کتابخانه)

آخرین تغییرات:

Wednesday, July 10, 2019

نگارنده کد و پشتیبان : مجید درهم بخش (Majid Derhambakhsh)



GitHub: Majid-Derhambakhsh

E-mail

فهرست

m	راهنمای استفاده از کتابفانه i2c_memory :
	تنظیمات اولیه
	ق ائع
٧	نیازمندی ها
٧	نکات مهم
٨	غطا و اغتار ها
q.	مافظه های پشتیبانی شده
۱۰	میکروکنترلر های پشتیبانی شده
11	aòmi (-)huài

راهنمای استفاده

برای استفاده از این کتابفانه ابتدا فایل c آنرا به برنامه اضافه نمایید و هدر زیر را وارد نمایید.

#include "i2c memory.h"

تنظيمات عافظه

جهت تنظیم کتابخانه مراحل زیر را دنبال کنید:

ا . ابتدا فایل i2c_memory_conf.h را باز نمایید :

مهت تنظیم کد آی سی مورد استفاده و پین های آدرس آن مقادیر زیر را ویرایش کنید:

```
#define _AT24C04
#define _MEMORY_A0_PIN_STATE 0
#define _MEMORY_A1_PIN_STATE 0
#define _MEMORY_A2_PIN_STATE 0
```

- -- شماره آی سی مورد استفاده (موجود در بخش مافظه های پشتیبانی شده).
 - -- منطق پین های آدرس مافظه (۰ یا ۱).

مهت تنظیم مافظت در برابر نوشتن مافظه مقادیر زیر را ویرایش کنید:

```
#define _WP_DISABLE

#define _WRITE_PROTECT_PORT GPIOx
#define _WRITE_PROTECT_PIN 0
```

- -- غير فعال ساز مفاظت در برابر نوشتن (جهت فعال سازی، اين مورد را كامنت كنيد).
 - -- پورت و پین متصل به پین مفاظت در برابر نوشتن مافظه :

مقدار قابل قبول پورت: GPIOx در ARM يا PORTx در

مقدار قابل قبول پین : • ~ تعداد پین های پشتیبانی شده هر پورت.

تنظیمات i2c

جهت تنظیم i2c مرامل زیر را دنبال کنید:

: AVR در i2c . ۱

ابتدا فایل $i2c_unit_conf.h$ درون فولدر $i2c_unit_conf.h$ را باز نموده و مقادیر زیر را ویرایش نمایید:

#define _F_SCL 100000UL
#define _PRESCALER _PRE1

- -- فرکانس کارکرد i2c .
- -- تقسيم كننده وامد i2c (در صورت عدم عملكرد صميم با مقادير جدول ١-٢ ويرايش شود) :

شناسه	مقدار
_PRE1	1
_PRE4	4
_PRE16	16
_PRE64	64

جدول ۲-۱

نكته : در كامپايلر های AVR فايل i2c_unit.c و gpio_unit.c را به برنامه اضافه كنيد.

: ARM در i2c . ۲

سرى STM32 :

ابتدا فایل stm32_i2c _conf.h درون فولدر STM32_I2C را باز نموده و مقادیر زیر را ویرایش نمایید :

#define STM32F1
#define _CONNECTED_I2C hi2c1
#define _MEM_DEF_VAL_BUFF_LENGTH 50

- -- سری میکروکنترلر مورد استفاده .
- -- استراکت مورد استفاده جهت دسترسی به i2c
- -- سایز بافر مهت یاک کردن مافظه (طول بیشتر سرعت بیشتر).

نکته : در کامپایلر های ARM فایل stm32_i2c.c را به برنامه اضافه کنید.

توابع

```
I2C_Memory_Init
                                                                        void I2C_Memory_Init(void)
                                                                                                             نام تابع
                                                  این تابع جهت راه اندازی مافظه مورد استفاده قرار می گیرد.
                                                                                                            شرع تابع
                                                                                                            يارامتر ها
                                                                                                       مقادیر بازگشتی
                                                                                                               مثال :
I2C Memory Init();
                                                                                           I2C_MemoryIsReady
                                                      uint8_t I2C_MemoryIsReady(uint16_t time_out)
                                                                                                             نام تابع
                                                                                                            شرح تابع
                                        این تابع مهت بررسی در دسترس بودن مافظه مورد استفاده قرار می گیرد.
                                                                                                            پارامتر ها
                                                   time_out : مدت زمان غروج در صورت عدم پاسخ.
                                                                                                       مقادیر بازگشتی
                                                              _STAT_OK / _STAT_ERROR: AVR
                                                                HAL_OK / HAL_ERROR: ARM
                                                                                                               مثال :
device status = I2C MemoryIsReady(100);
                                                                                     I2C_Memory_SingleWrite
                     uint8_t I2C_Memory_SingleWrite(uint32_t address, uint8_t udata, uint16_t time_out)
                                                                                                             نام تابع
                                    این تابع جهت نوشتن یک بایت دیتا برروی مافظه مورد استفاده قرار می گیرد.
                                                                                                            شرم تابع
                                                                                                            پارامتر ها
                                                         address : آدرس مافظه جهت نوشتن دیتا.
                                                    udata : دیتای مورد نظر برای نوشتن برروی مافظه.
                                                   time_out : مدت زمان فروج در صورت عدم پاسخ.
                                                                                                       مقادیر بازگشتی
                                                                          _MEM_SIZE_ERROR
                                                             _STAT_OK / _STAT_ERROR : AVR
                                                                 HAL OK / HAL ERROR: ARM
                                                                                                               مثال :
```

com_status = I2C_Memory_SingleWrite(0,'A',50);

I2C_Memory_BurstWrite

```
uint8_t I2C_Memory_BurstWrite(uint32_t address, uint8_t *udata, uint32_t size, uint16_t time_out)
                                                                                                                نام تابع
                                                                                                               شرح تابع
                                    این تابع جهت نوشتن یک رشته از دیتا برروی مافظه مورد استفاده قرار می گیرد.
                                                                                                               يارامتر ها
                                                          address : آدرس مافظه جهت نوشتن دیتا.
                                                   udata : دیتا های مورد نظر برای نوشتن برروی مافظه.
                                                            size : مقدار دیتا ها جهت ارسال به عافظه.
                                                     time_out : مدت زمان فروج در صورت عده پاسخ.
                                                                                                          مقادیر بازگشتی
                                                                            _MEM_SIZE_ERROR
                                                               _STAT_OK / _STAT_ERROR : AVR
                                                                  HAL OK / HAL ERROR: ARM
                                                                                                                 مثال :
com_status = I2C_Memory_BurstWrite(0,"Hello",5,50);
                                                                                        I2C Memory SingleRead
                     uint8_t I2C_Memory_SingleRead(uint32_t address, uint8_t *udata, uint16_t time_out)
                                                                                                                نام تابع
                                        این تابع مهت غواندن یک بایت دیتا از مافظه مورد استفاده قرار می گیرد.
                                                                                                               شرح تابع
                                                                                                               يارامتر ها
                                                          address : آدرس مافظه جهت خواندن دیتا.
                               udata : اشاره گر به متغیر مورد نظر جهت ذفیره دیتای دریافت شده از مافظه.
                                                     time_out : مدت زمان غروج در صورت عده پاسخ.
                                                                                                          مقادیر بازگشتی
                                                                            MEM SIZE ERROR
                                                               _STAT_OK / _STAT_ERROR : AVR
                                                                 HAL OK / HAL ERROR: ARM
                                                                                                                 مثال :
com_status = I2C_Memory_SingleRead(0,&my_data,50);
                                                                                         I2C Memory BurstRead
          uint8_t 12C_Memory_BurstRead(uint32_t address, uint8_t *udata, uint32_t size, uint16_t time_out)
                                                                                                                نام تابع
                                        این تابع مهت خواندن یک رشته دیتا از مافظه مورد استفاده قرار می گیرد.
                                                                                                               شرح تابع
                                                                                                               يارامتر ها
                                                          address : آدرس مافظه مهت فواندن دیتا.
                             udata : اشاره دّر به رشته مورد نظر جهت ذفیره دیتا های دریافت شده از مافظه.
```

size : مقدار دیتا ها جهت خواندن از مافظه.

```
• time_out : مدت زمان فروج در صورت عدم پاسغ.
```

_MEM_SIZE_ERROR

_STAT_OK / _STAT_ERROR : AVR •

HAL OK / HAL ERROR: ARM

مثال :

مقادیر بازگشتی

com_status = I2C_Memory_BurstRead(12,received_data_array,10,50);

I2C_Memory_Erase

uint8_t I2C_Memory_Erase(uint32_t address, uint32_t quantity, uint16_t time_out) ຂຸເບັ e ບໍລິ

شرع تابع این تابع جهت پاک کردن دیتا از مافظه مورد استفاده قرار می گیرد.

يارامتر ها

address : آدرس شروع مافظه جهت پاک کردن دیتا.

quantity : تعداد پاکسازی دیتا.

• time_out : مدت زمان خروج در صورت عده پاسخ.

مقادیر بازگشتی

_MEM_SIZE_ERROR

_STAT_OK / _STAT_ERROR : AVR •

HAL_OK / HAL_ERROR : ARM

مثال :

com_status = I2C_Memory_Erase(0,65000,50);

نیازمندی ها

- درايور i2c_unit و gpio_unit برای ميکروکنترلر های AVR
- درایور های HAL و stm32_i2c برای میگروکنترلر های ARM سری STM32 .

نکات مهم

- کلیه دستورات و تنظیمات با _ شروع می شوند.
- کلیه توابع به صورت کمل کیس نوشته شده اند. (شروع هر کلمه با مرف بزرگ).
- کد های مورد استفاده مهت راه اندازی و استفاده در میکروکنترلر های مفتلف یکسان می باشد.

غط*ا* و اختارها

غطاها:

این فطا زمانی نمایان می شود که میکروکنترلر یا کتابفانه آن : Chip or I2C Library not supported •

پشتیبانی نشود.

• Memory is not selected Or not supported این فطا زمانی نمایان می شود که مافظه به درستی تعیین

نشده باشد و یا توسط کتابغانه پشتیبانی نشود.

اختارها:

این اختار زمانی نمایان می شود که پین آ درس اعلام شده مافظه : Your Ax Pin state in not correct

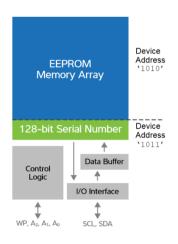
درست تنظیم نشده باشد.

مافظه های پشتیبانی شده



كليه مافظه هاى فانواده 24Cxx شامل:

AT24C01 - AT24C02 - AT24C04 - AT24C08 - AT24C16 - AT24C32 - AT24C64 - AT24C128 - AT24C256 - AT24C512 AT24C1024



بلوك مافظه

سرعت نوشتن داده ها

سرعت نوشتن برروی مافظه با استفاده از میکروکنترلر ARM با کلاک ۷۲ مگاهرتز و فرکانس ۴۰۰ کیلوهرتز در i2c



میکروکنترلر های پشتیبانی شده

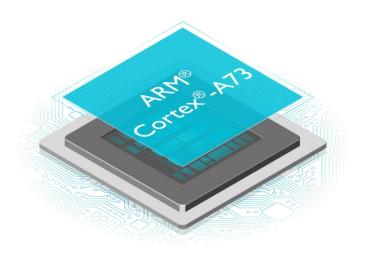


میکروکنترلر های AVR سری tiny – mega توسط توابع i2c_unit میکروکنترلر های

کامیایلر های Codevision و GNUC نظیر







کلیه میکروکنترلر های ARM سری STM توسط توابع HAL و stm32_i2c

کلیه کامیایلر های ARM





تغييرات نسفه

نس
نس
_