## ·Projeto Tinkercad

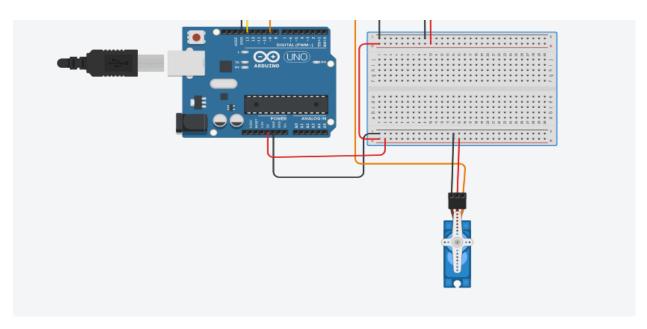
Link do vídeo: https://youtu.be/-VhOFKxHV3o

1. No vídeo, mostramos os componentes primeiro.

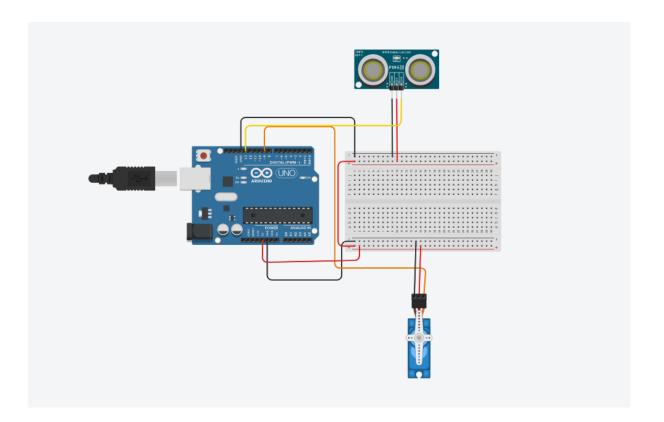
Nome	Quantidade	Componente
U1	1	Arduino Uno R3
SERV01	1	Posicional Micro servo
PING1	1	Sensor de distância ultrassônico

## 2. Logo, temos o projeto em si.

a)



b) Depois, adicionamos o sensor de distancia



## 3. Código:

```
para sempre

definir Distancia v como ler sensor de distância ultrassônico no pino acionador 13 v pino de eco 12 v em unidades cm v

se Distancia v 100 então

girar servo no pino 9 v em 180 graus

aguardar 1 s v

girar servo no pino 9 v em 180 graus

outro

definir pino 9 v como BAIXO v
```