

KOMPENDIUM WIEDZY

I. LICZBY I ICH ZBIORY

1. Zdania logiczne.

- a) **Zdaniem w sensie logicznym** nazywamy wyrażenie oznajmujące, któremu można przypisać jedną z dwóch wartości logicznych: prawdę (wartość logiczna 1) lub fałsz (wartość logiczna 0).
- b) **Spójniki logiczne; zdania złożone:**

Spójnik	Symbol logiczny	Nazwa zdania złożonego
i	\wedge	$p \wedge q$ – koniunkcja zdani
lub	\vee	$p \vee q$ – alternatywa zdani
nieprawda, że	\neg	$\neg p$ – negacja zdania
jeśli ..., to	\Rightarrow	$p \Rightarrow q$ – implikacja zdani
wtedy i tylko wtedy, gdy	\Leftrightarrow	$p \Leftrightarrow q$ – równoważność zdani

c) Tabele wartości logicznych zdani.

p	$\neg p$
1	0
0	1

p	q	$p \wedge q$
1	1	1
1	0	0
0	1	0
0	0	0

p	q	$p \vee q$
1	1	1
1	0	1
0	1	1
0	0	0

p	q	$p \Rightarrow q$
1	1	1
1	0	0
0	1	1
0	0	1

p	q	$p \Leftrightarrow q$
1	1	1
1	0	0
0	1	0
0	0	1

2. Prawa logiczne.

- a) **Prawem logicznym** (prawem rachunku zdani) nazywamy zdanie złożone, które jest zawsze prawdziwe, niezależnie od wartości logicznych zdani je tworzących.
- b) **Niektóre prawa logiczne:**

• prawo podwójnego przeczenia		$\neg(\neg p) \Leftrightarrow p$
• prawo de Morgana	prawo zaprzeczenia koniunkcji	$\neg(p \wedge q) \Leftrightarrow (\neg p) \vee (\neg q)$
•	prawo zaprzeczenia alternatywy	$\neg(p \vee q) \Leftrightarrow (\neg p) \wedge (\neg q)$
• prawo zaprzeczenia implikacji		$\neg(p \Rightarrow q) \Leftrightarrow p \wedge (\neg q)$

3. Formą zdaniową zmiennej x , określoną w dziedzinie D , nazywamy wyrażenie zawierające zmienną x , które staje się zdaniem logicznym, gdy w miejsce zmiennej x podstawimy dowolny element zbioru D .

Powiemy, że element dziedziny spełnia formę zdaniową, jeżeli po podstawieniu go do tej formy w miejsce zmiennej otrzymamy zdanie prawdziwe.

4. Kwantyfikatory.

- a) Wyrażenie „dla każdego x ” nazywamy **kwantyfikatorem dużym** lub ogólnym i zapisujemy: \forall_x

- b) Zwrot „istnieje takie x , że” nazywamy **kwantyfikatorem małym** lub szczegółowym i zapisujemy: \vee_x
- c) **Prawa de Morgana dla kwantyfikatorów:**
- $(\neg \bigwedge_x p(x)) \Leftrightarrow \bigvee_x (\neg p(x))$
 - $(\neg \bigvee_x p(x)) \Leftrightarrow \bigwedge_x (\neg p(x))$

5. Działania na zbiorach.

- a) **Sumą** zbiorów A i B nazywamy zbiór tych elementów, które należą do zbioru A lub należą do zbioru B . Sumę tę oznaczamy $A \cup B$.
 $(x \in A \cup B) \Leftrightarrow (x \in A \vee x \in B)$.
- b) **Różnicą** zbiorów A oraz B nazywamy zbiór tych elementów, które należą do zbioru A i nie należą do zbioru B . Różnicę tę oznaczamy $A - B$.
 $(x \in A - B) \Leftrightarrow (x \in A \wedge x \notin B)$.
- c) **Iloczynem** (częścią wspólną) zbiorów A oraz B nazywamy zbiór tych elementów, które należą jednocześnie do zbioru A i do zbioru B . Iloczyn ten oznaczamy $A \cap B$.
 $(x \in A \cap B) \Leftrightarrow (x \in A \wedge x \in B)$.
- d) Niech A będzie dowolnym zbiorem w przestrzeni U . **Dopełnieniem** zbioru A do przestrzeni U nazywamy zbiór $A' = U - A$.
 $(x \in A') \Leftrightarrow (x \in U \wedge x \notin A)$.

6. Relacje między zbiorami.

- a) Zbiory A i B nazywamy **równymi** i oznaczamy $A = B$ wtedy i tylko wtedy, gdy każdy element zbioru A jest elementem zbioru B i każdy element zbioru B jest elementem zbioru A .
 $A = B \Leftrightarrow \bigwedge_x (x \in A \Leftrightarrow x \in B)$.
- b) Zbiór A **zawiera się w** zbiorze B (A jest podzbiorem zbioru B), jeżeli każdy element zbioru A jest elementem zbioru B .
Fakt, że A jest podzbiorem zbioru B oznaczamy $A \subset B$.
 $A \subset B \Leftrightarrow \bigwedge_x (x \in A \Rightarrow x \in B)$.
- c) Zbiory A i B nazywamy **rozłącznymi** wtedy i tylko wtedy, gdy $A \cap B = \emptyset$

7. Zbiór liczb naturalnych N .

$$N = \{0, 1, 2, 3, 4, \dots\}$$

$N_+ = \{1, 2, 3, 4, \dots\}$ – zbiór liczb naturalnych dodatnich.

- a) **Liczba pierwszą** nazywamy każdą liczbę naturalną n większą od 1, której jedynymi dzielnikami są 1 oraz n .
- b) **Liczba złożoną** nazywamy każdą liczbę naturalną n większą od 1, która nie jest liczbą pierwszą.

$$0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, \dots$$



Niech dane będą dwie dowolne liczby $a, b \in N$, z których co najmniej jedna jest różna od zera. Wówczas:

- c) **Największym wspólnym dzielikiem** liczb a, b – w skrócie $\text{NWD}(a, b)$ – nazywamy największą z liczb naturalnych, przez którą dzieli się bez reszty każda z liczb a i b .

- d) Najmniejszą wspólną wielokrotnością liczb a i b (przy czym $a \neq 0$ i $b \neq 0$) nazywamy najmniejszą liczbę naturalną różną od 0, która dzieli się bez reszty przez a i przez b ; oznaczamy ją $\text{NNW}(a, b)$.
- e) Liczby naturalne a, b nazywamy względnie pierwszymi wtedy i tylko wtedy, gdy $\text{NWD}(a, b) = 1$.

8. Zbiór liczb całkowitych C .

$$C = \{\dots, -4, -3, -2, -1, 0, 1, 2, 3, 4, \dots\}$$

$$C_+ = \{1, 2, 3, 4, \dots\}$$

$$C_- = \{\dots, -4, -3, -2, -1\}$$

$$C = C_- \cup \{0\} \cup C_+$$

- a) Liczba całkowita a jest **podzielna** przez liczbę całkowitą $b \neq 0$ (b jest dzielnikiem liczby a) wtedy i tylko wtedy, gdy istnieje taka liczba $k \in C$, że $a = k \cdot b$.

$$b | a \Leftrightarrow \bigvee_{k \in C} a = k \cdot b.$$

- b) **Cechy podzielności liczb całkowitych:**

Dowolna liczba całkowita jest :

podzielna przez 2 \Leftrightarrow cyfra jedności jest 0, 2, 4, 6 lub 8;

podzielna przez 3 \Leftrightarrow suma jej cyfr jest podzielna przez 3;

podzielna przez 4 \Leftrightarrow liczba utworzona z ostatnich dwóch cyfr danej liczby (w kolejności takiej jak w danej liczbie) jest podzielna przez 4;

podzielna przez 5 \Leftrightarrow cyfrą jej jedności jest 0 lub 5;

podzielna przez 6 \Leftrightarrow jest podzielna przez 2 i przez 3;

podzielna przez 8 \Leftrightarrow liczba utworzona z trzech ostatnich cyfr danej liczby (w kolejności takiej jak w danej liczbie) jest podzielna przez 8;

podzielna przez 9 \Leftrightarrow suma jej cyfr jest podzielna przez 9.

- c) Liczbę całkowitą a nazywamy **parzystą** wtedy i tylko wtedy, gdy jest podzielna przez 2; w przeciwnym przypadku mówimy, że a jest liczbą **nieparzystą**.
- d) Liczba całkowita a przy dzieleniu przez liczbę całkowitą $b \neq 0$ daje resztę r ($r \in N$) wtedy i tylko wtedy, gdy istnieje taka liczba $k \in C$, że $a = k \cdot b + r$, gdzie $0 \leq r < |b|$.

9. Zbiór liczb wymiernych W .

Liczبę w nazywamy **wymierną**, jeśli można ją przedstawić w postaci ułamka $\frac{p}{q}$, gdzie $p \in C, q \in C$ i $q \neq 0$.

$$W = \left\{ x: x = \frac{p}{q} \wedge p \in C \wedge q \in C - \{0\} \right\}$$

Każdą liczbę wymierną można przedstawić w postaci ułamka dziesiętnego skończonego lub rozwinięcia dziesiętnego nieskończonego okresowego.

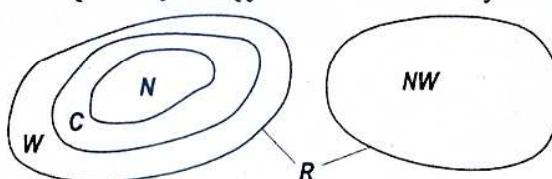
10. Zbiór liczb niewymiernych NW .

Liczby nazywamy **niewymierną**, jeśli nie jest wymierna.

Rozwinięcie dziesiętne liczby niewymiernej jest nieskończone i nieokresowe.

11. Zbiór liczb rzeczywistych R .

Liczbą rzeczywistą jest każda liczba wymierna lub niewymienna.



$$\begin{aligned} W \cup NW &= R \\ W \cap NW &= \emptyset \\ N \subset C \subset W \\ W \subset R, NW \subset R. \end{aligned}$$

12. Własności dodawania i mnożenia w zbiorze liczb rzeczywistych.

a) Liczba 0 to element neutralny dodawania

$$\bigwedge_{a \in R} a + 0 = a.$$

b) $\bigwedge_{a,b \in R} a + b = b + a$ – prawo przemienności dodawania.

c) $\bigwedge_{a,b,c \in R} (a + b) + c = a + (b + c)$ – prawo łączności dodawania.

d) Liczba 1 to element neutralny mnożenia

$$\bigwedge_{a \in R} a \cdot 1 = a.$$

e) $\bigwedge_{a,b \in R} a \cdot b = b \cdot a$ – prawo przemienności mnożenia.

f) $\bigwedge_{a,b,c \in R} (a \cdot b) \cdot c = a \cdot (b \cdot c)$ – prawo łączności mnożenia.

g) Iloczyn liczb a oraz b ma następujące własności:

$$a \cdot b = 0 \Leftrightarrow a = 0 \vee b = 0$$

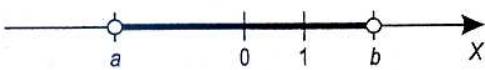
$$a \cdot b < 0 \Leftrightarrow (a < 0 \wedge b > 0) \vee (a > 0 \wedge b < 0)$$

$$a \cdot b > 0 \Leftrightarrow (a < 0 \wedge b < 0) \vee (a > 0 \wedge b > 0)$$

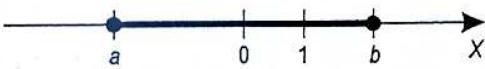
h) $\bigwedge_{a,b,c \in R} (a + b) \cdot c = ac + bc$ – prawo rozdzielności mnożenia względem dodawania.

13. Przedziały liczbowe ($a, b \in R$ i $a < b$).

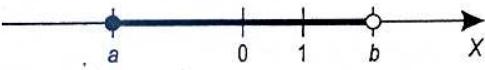
a) $(a, b) = \{x: x \in R \wedge a < x < b\}$



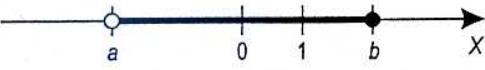
b) $\langle a, b \rangle = \{x: x \in R \wedge a \leq x \leq b\}$



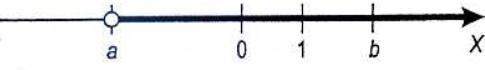
c) $\langle a, b) = \{x: x \in R \wedge a \leq x < b\}$



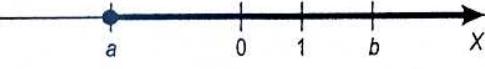
d) $(a, b] = \{x: x \in R \wedge a < x \leq b\}$



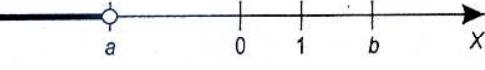
e) $(a, +\infty) = \{x: x \in R \wedge x > a\}$



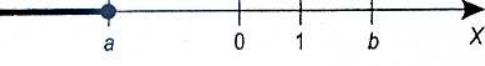
f) $\langle a, +\infty) = \{x: x \in R \wedge x \geq a\}$



g) $(-\infty, a) = \{x: x \in R \wedge x < a\}$



h) $(-\infty, a] = \{x: x \in R \wedge x \leq a\}$



14. Wartość bezwzględna liczby rzeczywistej.

- a) **Wartością bezwzględną liczby rzeczywistej a** nazywamy liczbę a , jeśli a jest liczbą nieujemną lub liczbę $-a$ (przeciwną do a), jeśli a jest liczbą ujemną.

$$|a| = \begin{cases} a, & \text{gdy } a \geq 0 \\ -a, & \text{gdy } a < 0 \end{cases}$$

- b) **Własności wartości bezwzględnej.**

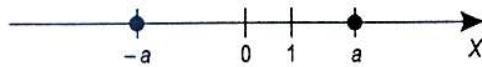
Dla dowolnych $x, y \in \mathbb{R}$:

- $|x| \geq 0$
- $|x| = |-x|$
- $-|x| \leq x \leq |x|$
- $|x \cdot y| = |x| \cdot |y|$
- $\left| \frac{x}{y} \right| = \frac{|x|}{|y|}, \text{ o ile } y \neq 0$
- $|x + y| \leq |x| + |y|$
- $||x| - |y|| \leq |x + y|$
- $\sqrt{x^2} = |x|$

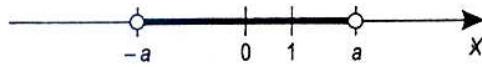
- c) **Interpretacja geometryczna wartości bezwzględnej.**

Jeśli $a > 0$ i $p \in \mathbb{R} - \{0\}$ to:

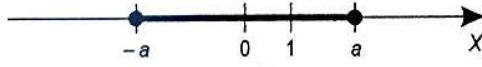
- $|x| = a \Leftrightarrow x = a \vee x = -a$



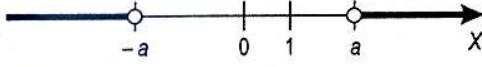
- $|x| < a \Leftrightarrow -a < x < a$



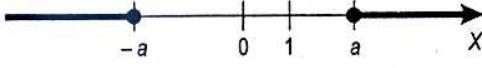
- $|x| \leq a \Leftrightarrow -a \leq x \leq a$



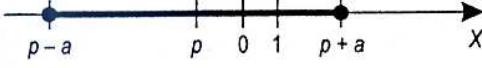
- $|x| > a \Leftrightarrow x < -a \vee x > a$



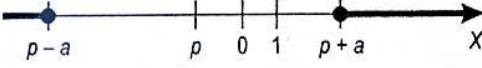
- $|x| \geq a \Leftrightarrow x \leq -a \vee x \geq a$



- $|x - p| \leq a \Leftrightarrow -a \leq x - p \leq a \Leftrightarrow p - a \leq x \leq p + a$



- $|x - p| \geq a \Leftrightarrow x - p \leq -a \vee x - p \geq a \Leftrightarrow x \leq p - a \vee x \geq p + a$



15. Potęga o wykładniku wymiernym.

- a) **Potęga o podstawie a , gdzie a jest dowolną liczbą rzeczywistą i wykładnikiem naturalnym $n \in \mathbb{N}_+$,** nazywamy liczbę:

$$\begin{cases} a^1 = a \\ a^n = \underbrace{a \cdot a \cdot \dots \cdot a}_{n-\text{czynników}}, \text{ dla } n > 1 \end{cases}$$

Ponadto, $a^0 = 1$, o ile $a \neq 0$.

Symbol 0^0 nie ma sensu liczbowego.

- b) **Potęgą o podstawie a różnej od zera ($a \in R - \{0\}$) i wykładniku całkowitym ujemnym ($-n$)** ($n \in N_+$) nazywamy odwrotność potęgi a^n , czyli liczbę $\frac{1}{a^n}$.

$$a^{-n} = \frac{1}{a^n}, \text{ gdzie } a \in R - \{0\}, n \in N_+$$

- c) **Potęgę o nieujemnej podstawie a ($a \geq 0$) i wykładniku $\frac{1}{n}$,** gdzie $n \in N - \{0, 1\}$, określamy następująco:

$$a^{\frac{1}{n}} = \sqrt[n]{a}$$

- d) **Potęgę o wykładniku wymiernym** określamy następująco:

- $a^{\frac{m}{n}} = (\sqrt[n]{a})^m$, jeśli $a \geq 0, n \in N - \{0, 1\}, m \in N_+$
- $a^{-\frac{m}{n}} = \frac{1}{a^{\frac{m}{n}}}$, jeśli $a > 0, n \in N - \{0, 1\}, m \in N_+$

- e) **Prawa działań na potęgach.**

Dla dowolnych liczb wymiernych x, y oraz dla dowolnych liczb rzeczywistych dodatnich a i b zachodzą równości:

- $a^x \cdot a^y = a^{x+y}$
- $a^x : a^y = a^{x-y}$
- $(a^x)^y = a^{xy}$
- $(a \cdot b)^x = a^x \cdot b^x$
- $\left(\frac{a}{b}\right)^x = \frac{a^x}{b^x}$

16. Pierwiastkowanie i działania na pierwiastkach.

- a) **Pierwiastkiem arytmetycznym n -tego stopnia,** $n \in N - \{0, 1\}$, z nieujemnej liczby a nazywamy taką nieujemną liczbę b , że $b^n = a$.
Jeśli $a \geq 0$, to $\sqrt[n]{a} = b \Leftrightarrow (b^n = a \wedge b \geq 0)$.

- b) **Prawa działań na pierwiastkach.**

Jeśli $n, m \in N - \{0, 1\}, p \in N_+$ i $a, b \in R_+ \cup \{0\}$, to:

- $\sqrt[n]{a \cdot b} = \sqrt[n]{a} \cdot \sqrt[n]{b}$
- $\sqrt[n]{\frac{a}{b}} = \frac{\sqrt[n]{a}}{\sqrt[n]{b}}, b > 0$
- $\sqrt[m]{\sqrt[n]{a}} = \sqrt[m \cdot n]{a}$
- $(\sqrt[n]{a})^p = \sqrt[n]{a^p}; \text{ w szczególności } (\sqrt[n]{a})^n = a$

17. Wzory skróconego mnożenia.

a)	kwadrat sumy	$(a + b)^2 = a^2 + 2ab + b^2$
b)	kwadrat różnicy	$(a - b)^2 = a^2 - 2ab + b^2$
c)	różnica kwadratów	$a^2 - b^2 = (a - b)(a + b)$
d)	sześciian sumy	$(a + b)^3 = a^3 + 3a^2b + 3ab^2 + b^3$
e)	sześciian różnicy	$(a - b)^3 = a^3 - 3a^2b + 3ab^2 - b^3$
f)	suma sześciianów	$a^3 + b^3 = (a + b)(a^2 - ab + b^2)$
g)	różnica sześciianów	$a^3 - b^3 = (a - b)(a^2 + ab + b^2)$

18. Pojęcie procentu.

1 procent (1%) danej wielkości, to setna część tej wielkości, czyli:

$$1\% \text{ liczby } a \text{ to } \frac{1}{100} \cdot a$$

$$p\% \text{ liczby } a \text{ to } \frac{p}{100} \cdot a.$$

19. Średnie.

- a) Liczbę $S_a = \frac{a_1 + a_2 + \dots + a_n}{n}$ nazywamy **średnią arytmetyczną** dowolnych liczb rzeczywistych a_1, a_2, \dots, a_n .

W szczególności:

dla dwóch liczb a, b	dla trzech liczb a, b, c
$S_a = \frac{a+b}{2}$	$S_a = \frac{a+b+c}{3}$

- b) Liczbę $S_g = \sqrt[n]{a_1 \cdot a_2 \cdot \dots \cdot a_n}$ nazywamy **średnią geometryczną** liczb rzeczywistych nieujemnych a_1, a_2, \dots, a_n .

W szczególności:

dla dwóch liczb a, b ($a \geq 0, b \geq 0$)	dla trzech liczb a, b, c ($a \geq 0, b \geq 0, c \geq 0$)
$S_g = \sqrt{ab}$	$S_g = \sqrt[3]{a \cdot b \cdot c}$

- c) Liczbę S_h taką, że $\frac{n}{S_h} = \frac{1}{a_1} + \frac{1}{a_2} + \dots + \frac{1}{a_n}$ nazywamy **średnią harmoniczną** liczb rzeczywistych dodatnich a_1, a_2, \dots, a_n .

W szczególności:

dla dwóch liczb a, b ($a > 0, b > 0$)	dla trzech liczb a, b, c ($a > 0, b > 0, c > 0$)
$\frac{2}{S_h} = \frac{1}{a} + \frac{1}{b}$	$\frac{3}{S_h} = \frac{1}{a} + \frac{1}{b} + \frac{1}{c}$

20. Dowodzenie twierdzeń.

- a) **Dowód wprost** polega na tym, że przyjmujemy za prawdziwe wszystkie założenia (podane w poprzedniku implikacji) i – wykorzystując wcześniej udowodnione twierdzenia – prowadzimy wnioskowanie (zgodnie z prawami logicznymi) tak długo, aż stwierdzimy, że teza twierdzenia (następnik implikacji) jest prawdziwa.
- b) **Dowód nie wprost** polega na tym, że przyjmuje się przypuszczenie o fałszywości tezy dowodzonego twierdzenia i pokazuje się, że to przypuszczenie prowadzi do sprzeczności (z założeniami twierdzenia lub wcześniej udowodnionymi twierdzeniami). Uzyskana sprzeczność oznacza, że twierdzenie przez nas dowodzone jest prawdziwe.
- c) **Zasada indukcji matematycznej.**

Niech $T(n)$ oznacza twierdzenie dotyczące liczb naturalnych, natomiast n_0 – będzie pewną liczbą naturalną.

Jeżeli:

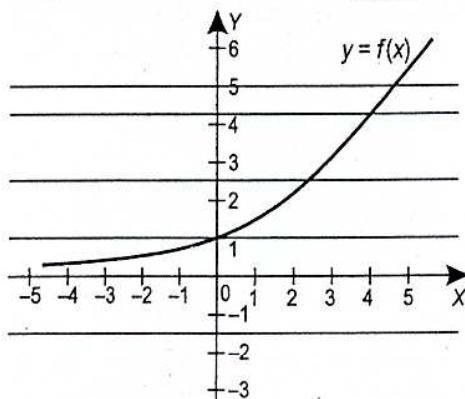
1) $T(n_0)$ jest prawdziwe

2) $\bigwedge_{\substack{k \in N \\ k \geq n_0}} \left(T(k) \underbrace{\text{jest prawdziwe}}_{\text{założenie indukcyjne}} \Rightarrow T(k+1) \underbrace{\text{jest prawdziwe}}_{\text{teza indukcyjna}} \right)$

to $\bigwedge_{\substack{n \in N \\ n \geq n_0}} T(n)$ jest prawdziwe.

II. FUNKCJE I ICH WŁASNOŚCI

1. Funkcją f ze zbioru X w zbiór Y (zbiory X i Y są niepuste) nazywamy takie odwzorowanie, w którym każdemu elementowi ze zbioru X został przyporządkowany tylko jeden element ze zbioru Y . Funkcję tę oznaczamy $f: X \rightarrow Y$. Zbiór X nazywamy **dziedziną funkcji**. Dziedzinę funkcji f oznaczamy też D_f . Elementy zbioru X nazywamy argumentami funkcji. Zbiór Y nazywamy **przeciwdziedziną funkcji**. Przeciwdziedzinę oznaczamy też D_f^{-1} . Zbiór tych elementów ze zbioru Y , które zostały przypisane elementom ze zbioru X , nazywamy **zbiorem wartości funkcji**. Zbiór wartości funkcji oznaczamy symbolem ZW_f .
2. Jeśli zbiory X i Y są niepustymi podzbiorami zbioru liczb rzeczywistych ($X \subset \mathbb{R}, Y \subset \mathbb{R}$), to funkcję $f: X \rightarrow Y$ nazywamy **funkcją liczbową** zmiennej rzeczywistej.
3. Wykresem funkcji liczbowej $f: X \rightarrow Y$ nazywamy zbiór tych wszystkich punktów płaszczyzny o współrzędnych (x, y) , w prostokątnym układzie współrzędnych, gdzie x jest argumentem funkcji, y zaś wartością funkcji dla argumentu x .
4. Sposoby opisywania funkcji:
 - a) przepis słowny
 - b) tabelka
 - c) graf
 - d) zbiór par uporządkowanych, gdzie poprzednik oznacza argument funkcji, a następnik wartość funkcji dla tego argumentu
 - e) wzór
 - f) wykres.
5. Miejscem zerowym funkcji nazywamy taki argument, dla którego wartość funkcji wynosi 0.
6. Funkcja f jest równa funkcji $g \Leftrightarrow D_f = Dg = D \wedge \bigwedge_{x \in D} f(x) = g(x)$.
7. Funkcja liczbowa $f: X \rightarrow Y$ jest **różnowartościowa** $\Leftrightarrow \bigwedge_{x_1, x_2 \in X} [x_1 \neq x_2 \Rightarrow f(x_1) \neq f(x_2)]$
lub inaczej
Funkcja liczbowa $f: X \rightarrow Y$ jest **różnowartościowa** $\Leftrightarrow \bigwedge_{x_1, x_2 \in X} [f(x_1) = f(x_2) \Rightarrow x_1 = x_2]$.



Nie istnieje prosta równoległa do osi OX , która przecięłaby wykres funkcji f więcej niż w jednym punkcie. Każda prosta ma z wykresem funkcji co najwyżej jeden punkt wspólny. Funkcja f jest **różnowartościowa**.

8. Funkcje rosnące, malejące, stałe.

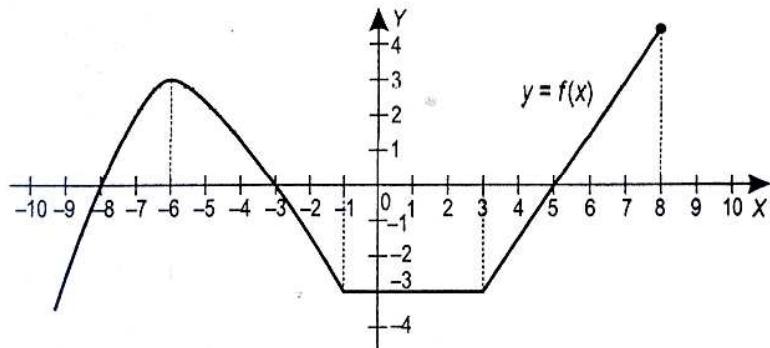
a) Funkcję liczbową $f: X \rightarrow Y$ nazywamy **rosnącą** w zbiorze $A \subset X \Leftrightarrow$

$$\bigwedge_{x_1, x_2 \in A} [x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) < f(x_2)].$$

b) Funkcję liczbową $f: X \rightarrow Y$ nazywamy **malejącą** w zbiorze $A \subset X \Leftrightarrow$

$$\bigwedge_{x_1, x_2 \in A} [x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) > f(x_2)].$$

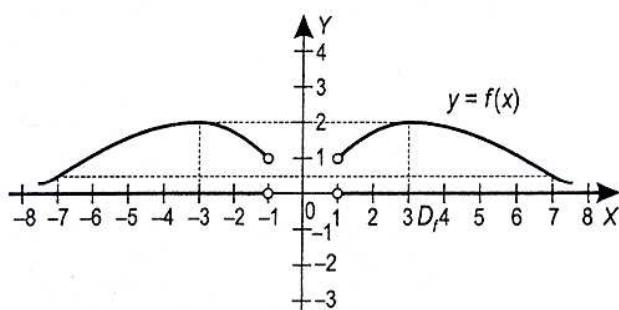
c) Funkcję liczbową $f: X \rightarrow Y$ nazywamy **stałą** w zbiorze $A \subset X \Leftrightarrow \bigwedge_{x_1, x_2 \in A} f(x_1) = f(x_2)$.



- funkcja $y = f(x)$ jest rosnąca w każdym z przedziałów: $(-\infty, -6)$, $(3, 8)$
- funkcja $y = f(x)$ jest stała w przedziale $(-1, 3)$
- funkcja $y = f(x)$ jest malejąca w przedziale $(-6, -1)$

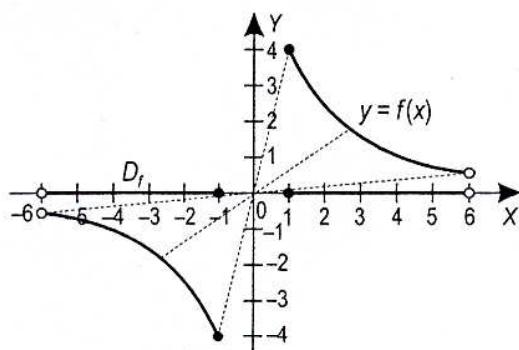
9. Funkcję liczbową $f: X \rightarrow Y$ nazywamy **parzystą** $\Leftrightarrow \bigwedge_{x \in D_f} [-x \in D_f \wedge f(x) = f(-x)]$.

Wykres funkcji parzystej jest symetryczny względem osi OY .



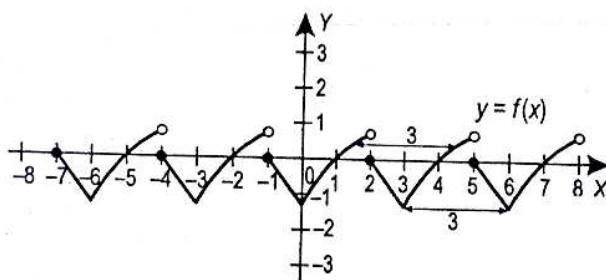
10. Funkcję liczbową $f: X \rightarrow Y$ nazywamy **nieparzystą** $\Leftrightarrow \bigwedge_{x \in D_f} [-x \in D_f \wedge f(x) = -f(-x)]$.

Wykres funkcji nieparzystej jest symetryczny względem punktu $(0, 0)$.



11. Funkcję liczbową $f: X \rightarrow Y$ nazywamy **okresową** $\Leftrightarrow \bigvee_{T \neq 0} \bigwedge_{x \in D_f} [(x + T) \in D_f \wedge f(x + T) = f(x)]$.

Najmniejszy dodatni okres T_0 funkcji (o ile istnieje) nazywamy okresem podstawowym.



12. Funkcję liczbową f nazywamy **ograniczoną z dołu** wtedy i tylko wtedy, gdy jej zbiór wartości jest ograniczony z dołu, czyli istnieje taka liczba m , że dla każdego $x \in D_f$ jest spełniony warunek: $f(x) \geq m$.
13. Funkcję liczbową f nazywamy **ograniczoną z góry** wtedy i tylko wtedy, gdy jej zbiór wartości jest ograniczony z góry, czyli istnieje taka liczba M , że dla każdego $x \in D_f$ jest spełniony warunek: $f(x) \leq M$.
14. Funkcję liczbową f nazywamy **ograniczoną** wtedy i tylko wtedy, gdy jej zbiór wartości jest ograniczony z góry i z dołu, czyli istnieją takie liczby m i M , że dla każdego $x \in D_f$ jest spełniony warunek: $m \leq f(x) \leq M$.
15. Funkcja liczbowa $f: X \rightarrow Y$ przyjmuje **największą** wartość $y_0 \in Y$ dla $x_0 \in X$ wtedy i tylko wtedy, gdy $f(x_0) = y_0$ oraz dla każdego $x \in X$ zachodzi nierówność $f(x) \leq f(x_0)$.
16. Funkcja liczbowa $f: X \rightarrow Y$ przyjmuje **najmniejszą** wartość $y_0 \in Y$ dla $x_0 \in X$ wtedy i tylko wtedy, gdy $f(x_0) = y_0$ oraz dla każdego $x \in X$ zachodzi nierówność $f(x) \geq f(x_0)$.

17. Przekształcenia wykresu funkcji.

a)	Symetria względem osi OX. Wykres funkcji $y = -f(x)$ powstaje w wyniku przekształcenia wykresu funkcji $y = f(x)$ przez symetrię względem osi OX .	
b)	Symetria względem osi OY. Wykres funkcji $y = f(-x)$ powstaje w wyniku przekształcenia wykresu funkcji $y = f(x)$ przez symetrię względem osi OY .	
c)	Symetria względem punktu $(0, 0)$. Wykres funkcji $y = -f(-x)$ powstaje w wyniku przekształcenia wykresu funkcji $y = f(x)$ przez symetrię środkową względem początku układu współrzędnych.	

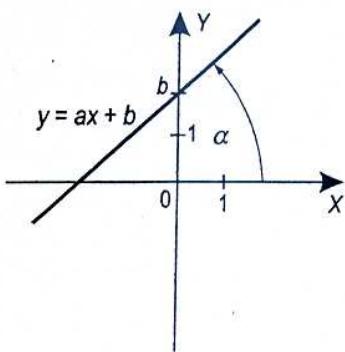
d)	<p>Przesunięcie równoległe wzdłuż osi OX.</p> <p>Wykres funkcji $y = f(x - p)$ powstaje w wyniku przesunięcia równoległego wykresu funkcji $y = f(x)$ o wektor $\vec{a} = [p, 0]$.</p>	
e)	<p>Przesunięcie równoległe wzdłuż osi OY.</p> <p>Wykres funkcji $y = f(x) + q$ powstaje w wyniku przesunięcia równoległego wykresu funkcji $y = f(x)$ o wektor $\vec{b} = [0, q]$.</p>	
f)	<p>Przesunięcie równoległe o wektor $\vec{u} = [p, q]$.</p> <p>Wykres funkcji $y = f(x - p) + q$ powstaje w wyniku przesunięcia równoległego wykresu funkcji $y = f(x)$ o wektor $\vec{u} = [p, q]$.</p>	
g)	<p>Wykres funkcji $y = f(x)$.</p> $ f(x) = \begin{cases} f(x) \text{ dla } f(x) \geq 0 \\ -f(x) \text{ dla } f(x) < 0 \end{cases}$	
h)	<p>Wykres funkcji $y = f(x)$.</p> $f(x) = \begin{cases} f(x) \text{ dla } x \geq 0 \\ f(-x) \text{ dla } x < 0 \end{cases}$	
i)	<p>Wykres funkcji $y = k \cdot f(x)$, $k \neq 0$.</p>	<p>$k > 1$</p>

	$0 < k < 1$	
j)	Wykres funkcji $y = f(kx)$, $k \neq 0$.	<p>$k > 1$</p> <p>$0 < k < 1$</p>

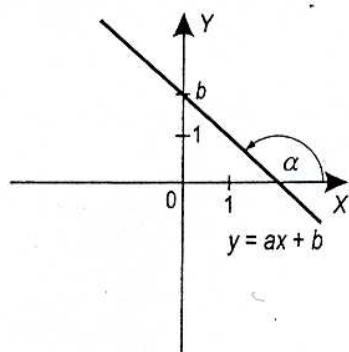
III. WIELOMIANY I FUNKCJE WYMIERNE

1. Funkcja liniowa.

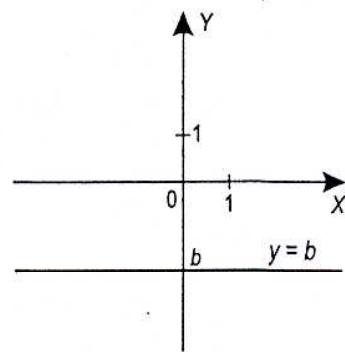
- a) Funkcją liniową nazywamy funkcję $y = ax + b$, $x \in R$; a i b są ustalonymi liczbami rzeczywistymi: a nazywamy współczynnikiem kierunkowym (kątowym), b – wyrazem wolnym.
- b) Wykresem funkcji $y = ax + b$, gdzie $x \in R$, jest linia prosta nachylona do osi OX pod takim kątem α , że $\operatorname{tg} \alpha = a$. Prosta przecina osią OY w punkcie $(0, b)$.



$a > 0$ (funkcja rosnąca)

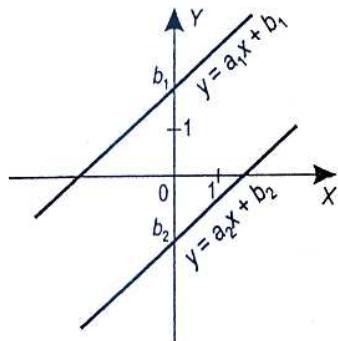


$a < 0$ (funkcja malejąca)



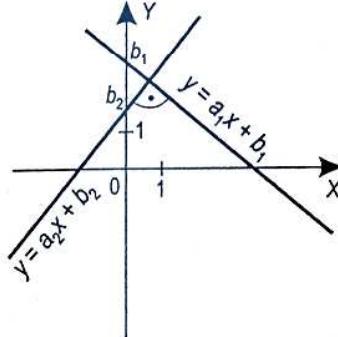
$a = 0$ (funkcja stała)

c)



Wykresy funkcji liniowych $y = a_1x + b_1$ oraz $y = a_2x + b_2$ są równoległe wtedy i tylko wtedy, gdy współczynniki kierunkowe tych funkcji są równe czyli $a_1 = a_2$.

d)



Wykresy funkcji liniowych $y = a_1x + b_1$ oraz $y = a_2x + b_2$, $a_1 \neq 0$, $a_2 \neq 0$ są prostopadłe wtedy i tylko wtedy, gdy współczynniki kierunkowe spełniają warunek $a_1 \cdot a_2 = -1$.

2. Metoda wyznacznikowa rozwiązywania układów równań pierwszego stopnia z dwiema niewiadomymi.

Układ równań pierwszego stopnia z dwiema niewiadomymi

$$\begin{cases} a_1x + b_1y = c_1, \text{ gdzie } a_1^2 + b_1^2 > 0 \\ a_2x + b_2y = c_2, \text{ gdzie } a_2^2 + b_2^2 > 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} a_1x + b_1y = c_1, \text{ gdzie } a_1^2 + b_1^2 > 0 \\ a_2x + b_2y = c_2, \text{ gdzie } a_2^2 + b_2^2 > 0 \end{cases}$$

- ma tylko jedno rozwiązanie (układ oznaczony) $\begin{cases} x = \frac{W_x}{W} \\ y = \frac{W_y}{W}, \text{ jeśli } W \neq 0 \end{cases}$

- ma nieskończenie wiele rozwiązań (układ nieoznaczony), jeśli $W = W_x = W_y = 0$
- nie ma rozwiązań (układ sprzeczny), jeśli $W = 0$ i przynajmniej jeden z wyznaczników W_x , W_y , jest różny od zera

gdzie:

$$W = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} = a_1b_2 - a_2b_1$$

$$W_x = \begin{vmatrix} c_1 & b_1 \\ c_2 & b_2 \end{vmatrix} = c_1b_2 - c_2b_1$$

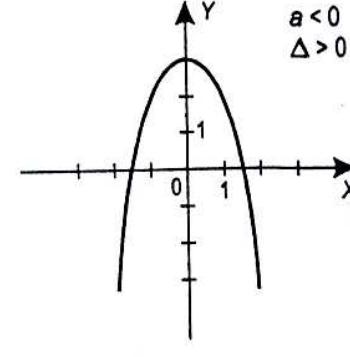
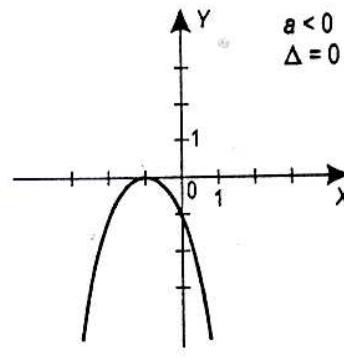
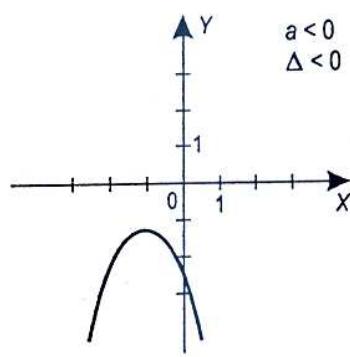
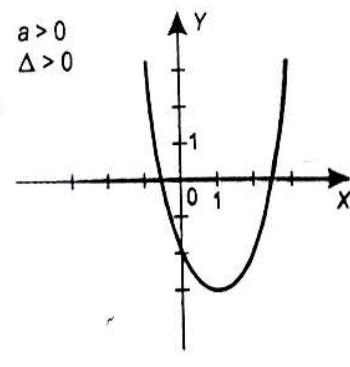
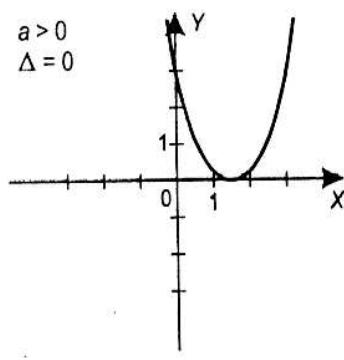
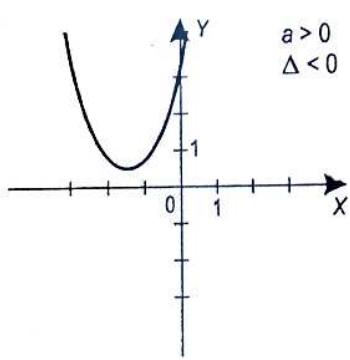
$$W_y = \begin{vmatrix} a_1 & c_1 \\ a_2 & c_2 \end{vmatrix} = a_1c_2 - a_2c_1$$

3. Funkcja kwadratowa.

- Funkcją kwadratową (trójmianem kwadratowym) w postaci ogólnej nazywamy funkcję o wzorze $y = ax^2 + bx + c$, gdzie $a \neq 0$, $a, b, c \in \mathbb{R}$, $x \in \mathbb{R}$.

$\Delta = b^2 - 4ac$ – wyróżnik funkcji kwadratowej

- Wykresem funkcji kwadratowej $y = ax^2 + bx + c$, $a \neq 0$, $a, b, c \in \mathbb{R}$, $x \in \mathbb{R}$ jest parabola o wierzchołku w punkcie $W = \left(-\frac{b}{2a}, -\frac{\Delta}{4a} \right)$.



- c) Funkcję kwadratową w postaci ogólnej $y = ax^2 + bx + c, a \neq 0, x \in \mathbb{R}$ można przedstawić w postaci kanonicznej $y = a(x-p)^2 + q$, gdzie $p = -\frac{b}{2a}, q = -\frac{\Delta}{4a}$.

- Wykres funkcji $y = a(x-p)^2 + q, a \neq 0, x \in \mathbb{R}$ powstaje w wyniku przesunięcia równoległego wykresu jednomianu kwadratowego $y = ax^2, a \neq 0, x \in \mathbb{R}$ o wektor $\vec{u} = [p, q]$.

d) **Miejsca zerowe funkcji kwadratowej.**

Funkcja kwadratowa $y = ax^2 + bx + c, a \neq 0, x \in \mathbb{R}$:

– ma dwa różne miejsca zerowe $x_1 = \frac{-b - \sqrt{\Delta}}{2a}$ oraz $x_2 = \frac{-b + \sqrt{\Delta}}{2a}$, gdy $\Delta > 0$

– ma jedno miejsce zerowe $x_0 = -\frac{b}{2a}$, gdy $\Delta = 0$

– nie ma miejsc zerowych, gdy $\Delta < 0$.

- e) Postać iloczynowa funkcji kwadratowej $y = ax^2 + bx + c, a \neq 0, x \in \mathbb{R}$ istnieje wtedy i tylko wtedy, gdy $\Delta \geq 0$

$$y = a(x - x_0)^2, \text{ gdzie } x_0 = -\frac{b}{2a} \text{ (w przypadku } \Delta = 0)$$

$$y = a(x - x_1)(x - x_2), \text{ gdzie } x_1 = \frac{-b - \sqrt{\Delta}}{2a}, x_2 = \frac{-b + \sqrt{\Delta}}{2a} \text{ (w przypadku } \Delta > 0).$$

f) **Wzory Viete'a.**

Jeśli x_1, x_2 są różnymi miejscami zerowymi funkcji kwadratowej $y = ax^2 + bx + c, a \neq 0$, to zachodzą związki:

$$x_1 + x_2 = -\frac{b}{a}, \quad x_1 \cdot x_2 = \frac{c}{a} \quad (\Delta > 0).$$

Jeśli x_0 jest jedynym miejscem zerowym trójmianu kwadratowego $y = ax^2 + bx + c, a \neq 0$, to:

$$2x_0 = -\frac{b}{a}, \quad x_0^2 = \frac{c}{a} \quad (\Delta = 0).$$

4. **Wielomiany.**

- a) **Wielomianem jednej zmiennej rzeczywistej x nazywamy funkcję**

$$W(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + a_{n-2} x^{n-2} + \dots + a_1 x + a_0, \text{ gdzie } a_0, a_1, \dots, a_n \in \mathbf{R}, x \in \mathbf{R}.$$

Liczby a_0, a_1, \dots, a_n nazywamy **współczynnikami wielomianu**.

Jeśli $a_n \neq 0$, to liczbę naturalną n nazywamy **stopniem wielomianu**.

Np.:

$W(x) \equiv 0$ – wielomian, który nie ma określonego stopnia (wielomian zerowy)

$W(x) = a_0, a_0 \neq 0$ – wielomian stopnia zero

$W(x) = a_1 x + a_0, a_1 \neq 0$ – wielomian stopnia pierwszego

$W(x) = a_2 x^2 + a_1 x + a_0, a_2 \neq 0$ – wielomian stopnia drugiego itd.

- b) Wielomian $W(x)$ nazywamy **podzielnym** przez wielomian $P(x)$, różny od wielomianu zerowego, wtedy i tylko wtedy, gdy istnieje taki wielomian $Q(x)$, że $W(x) = Q(x) \cdot P(x)$. Wielomian $Q(x)$ nazywamy ilorazem wielomianu $W(x)$ przez $P(x)$. Mówimy, że wielomian $P(x)$ jest dzielnikiem wielomianu $W(x)$.
- c) **Pierwiastkiem** wielomianu $W(x)$ nazywamy jego miejsce zerowe. Liczba a jest miejscem zerowym wielomianu $W(x)$ wtedy i tylko wtedy, gdy $W(a) = 0$.
- d) Liczbę a nazywamy **k -krotnym pierwiastkiem** wielomianu $W(x)$, $k \in \mathbf{N}_+$ wtedy i tylko wtedy, gdy wielomian $W(x)$ jest podzielny przez $(x - a)^k$, ale nie jest podzielny przez $(x - a)^{k+1}$. Liczbę k nazywamy krotnością pierwiastka.

5. Twierdzenia o wielomianach.

- a) **Twierdzenie o równości wielomianów**

Dwa wielomiany zmiennej x są równe wtedy i tylko wtedy, gdy są tego samego stopnia i mają równe współczynniki przy odpowiednich potęgach zmiennej x .

- b) **Twierdzenie o dzieleniu wielomianów**

Jeśli $W(x)$ oraz $P(x)$ są wielomianami i $P(x)$ nie jest wielomianem zerowym, to istnieją takie dwa wielomiany $Q(x)$ oraz $R(x)$, że $W(x) = P(x) \cdot Q(x) + R(x)$, gdzie $R(x) = 0$ lub $\text{st. } R(x) < \text{st. } P(x)$.

- c) **Twierdzenie o reszcie**

Reszta z dzielenia wielomianu $W(x)$ przez dwumian $x - a$ jest równa $W(a)$.

- d) **Twierdzenia Bézouta**

Liczba a jest pierwiastkiem wielomianu $W(x)$ wtedy i tylko wtedy, gdy wielomian $W(x)$ jest podzielny przez dwumian $x - a$.

- e) **Twierdzenie o wymiernych pierwiastkach wielomianu o współczynnikach całkowitych**

Jeżeli wielomian $W(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0, a_n \neq 0, a_0 \neq 0$, o współczynnikach całkowitych, ma pierwiastek wymierny, który można zapisać w postaci ułamka nieskracalnego $\frac{p}{q}$,

$p \in \mathbf{C}, q \in \mathbf{C} - \{0\}$, to p jest dzielnikiem wyrazu wolnego a_0 , zaś q jest dzielnikiem współczynnika a_n przy najwyższej potędze zmiennej.

- f) **Twierdzenie o rozkładzie wielomianu na czynniki**

Każdy wielomian o współczynnikach rzeczywistych można rozłożyć na czynniki co najwyżej stopnia drugiego o współczynnikach rzeczywistych.

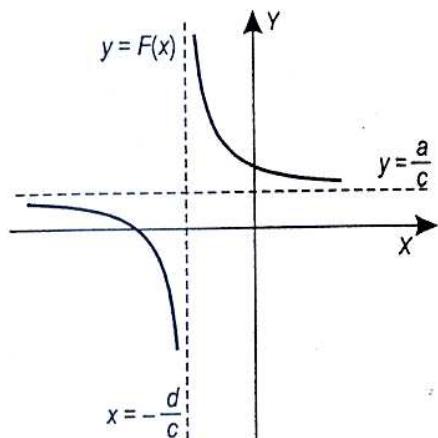
- g) **Twierdzenie o liczbie pierwiastków wielomianu.**

Każdy wielomian stopnia n ma co najwyżej n pierwiastków.

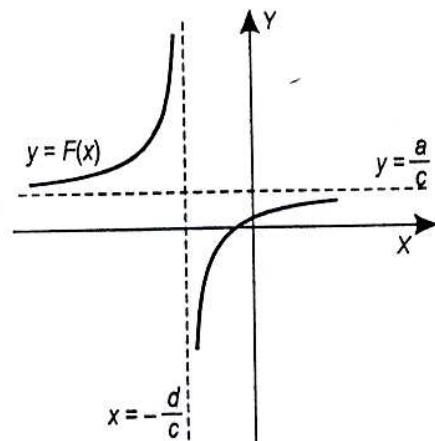
6. Funkcje wymierne.

- a) Funkcję $F(x) = \frac{W_1(x)}{W_2(x)}$, gdzie $W_1(x), W_2(x)$ są wielomianami i $W_2(x) \neq 0$ nazywamy **funkcją wymierną**. Dziedziną funkcji wymiernej jest zbiór $D_f = \mathbf{R} - \{x: W_2(x) = 0\}$.

- b) Funkcję $F(x) = \frac{ax + b}{cx + d}$, gdzie $c \neq 0$ i $a \cdot d - c \cdot b \neq 0$ nazywamy **funkcją homograficzną**. Dziedziną funkcji homograficznej jest zbiór $\mathbb{R} - \left\{-\frac{d}{c}\right\}$. Wykresem funkcji homograficznej jest hipertola
jeśli $ad - cb < 0$

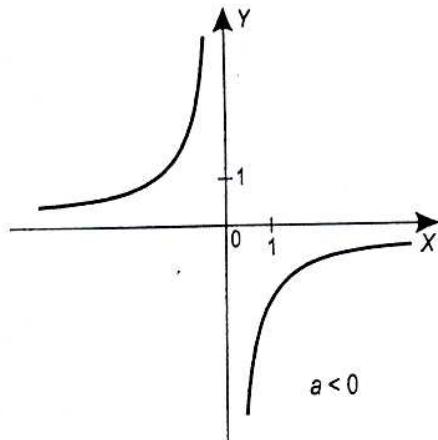
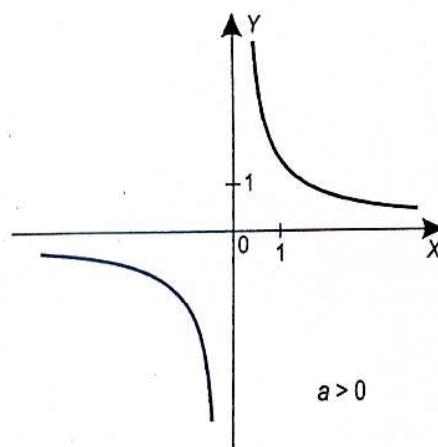


jeśli $ad - cb > 0$



w szczególności:

- $y = \frac{a}{x}, x \neq 0$ – proporcjonalność odwrotna



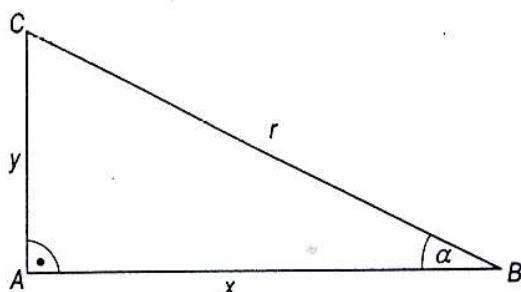
7. Dwumian Newtona.

Dla dowolnej liczby naturalnej $n \geq 1$ zachodzi równość:

$$(a+b)^n = \binom{n}{0} a^n + \binom{n}{1} a^{n-1}b^1 + \binom{n}{2} a^{n-2}b^2 + \dots + \binom{n}{n-1} ab^{n-1} + \binom{n}{n} b^n$$

IV. FUNKCJE TRYGONOMETRYCZNE

1. **Funkcje trygonometryczne kąta ostrego w trójkącie prostokątnym.**
 Niech w trójkącie prostokątnym dany będzie kąt ostry α .



- a) **Sinusem kąta ostrego α** nazywamy stosunek długości przyprostokątnej przeciwległej do kąta α do długości przeciwnostokątnej:

$$\sin \alpha = \frac{y}{r}$$

- b) **Cosinusem kąta ostrego α** nazywamy stosunek długości przyprostokątnej przyległej do kąta α do długości przeciwnostokątnej:

$$\cos \alpha = \frac{x}{r}$$

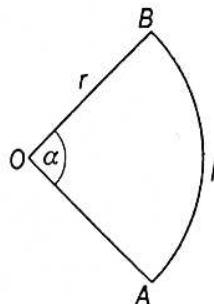
- c) **Tangensem kąta ostrego α** nazywamy stosunek długości przyprostokątnej przeciwległej do kąta α do długości przyprostokątnej przyległej do kąta α :

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{y}{x}$$

- d) **Cotangensem kąta ostrego α** nazywamy stosunek długości przyprostokątnej przyległej do kąta α do długości przyprostokątnej przeciwległej do kąta α :

$$\operatorname{ctg} \alpha = \frac{x}{y}$$

2. **Pojęcie miary łukowej kąta.**



- a) Niech będzie dany kąt AOB . Kreślimy okrąg o środku w punkcie O (w wierzchołku kąta) i do- wolnym promieniu. Stosunek długości łuku (l), będącego częścią wspólną okręgu i kąta, do długości promienia (r) nazywamy **miarą łukową kąta**.

$$\text{miara łukowa kąta} = \frac{l}{r}$$

- b) Kąt, którego miara łukowa jest równa 1 (kąt jednostkowy) nazywamy **radianem (rad)**.

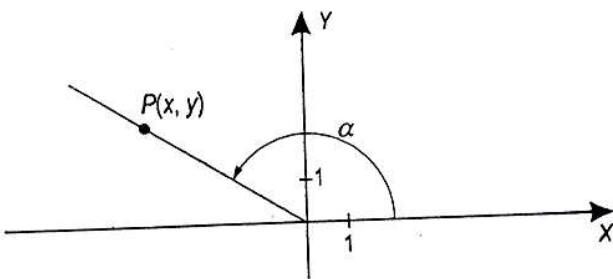
- c) Zamiana miary stopniowej na łukową i odwrotnie:

- Zamiana miary stopniowej na łukową $t^\circ = \frac{\pi \cdot t}{180}$ rad

- Zamiana miary łukowej na stopniową: $t \text{ rad} = \left(\frac{180 \cdot t}{\pi} \right)^\circ$

3. Funkcje trygonometryczne dowolnego kąta.

Niech α będzie dowolną liczbą rzeczywistą, której przyporządkowujemy kąt skierowany $\angle \alpha$. Umieszczać kąt $\angle \alpha$ w układzie współrzędnych w ten sposób, że początkowe ramię pokrywa się z dodatnią półosią OX . Na końcowym ramieniu kąta wybieramy dowolny punkt $P(x, y)$, różny od punktu $O(0, 0)$.



- a) Sinusem α nazywamy liczbę, będącą ilorazem rzędnej punktu P przez jego odległość od początku układu współrzędnych:

$$\sin \alpha = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}}.$$

Sinus jest określony dla dowolnego kąta α .

- b) Cosinusem α nazywamy liczbę, będącą ilorazem odciętej punktu P przez jego odległość od początku układu współrzędnych:

$$\cos \alpha = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}.$$

Cosinus jest określony dla dowolnego kąta α .

- c) Tangensem α nazywamy liczbę, będącą ilorazem rzędnej punktu P przez jego odciętą:

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{y}{x}, \quad x \neq 0.$$

Tangens jest określony, gdy $x \neq 0$ tzn. dla $\alpha \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in C$.

- d) Cotangensem α nazywamy liczbę, będącą ilorazem odciętej punktu P przez jego rzędną:

$$\operatorname{ctg} \alpha = \frac{x}{y}, \quad y \neq 0.$$

Cotangens jest określony, gdy $y \neq 0$ tzn. dla $\alpha \neq k\pi, k \in C$.

- e) Funkcjami trygonometrycznymi nazywamy następujące funkcje:

sinus: $\alpha \rightarrow \sin \alpha, \alpha \in R$

cosinus: $\alpha \rightarrow \cos \alpha, \alpha \in R$

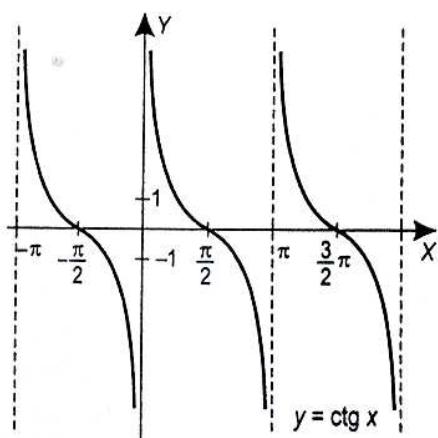
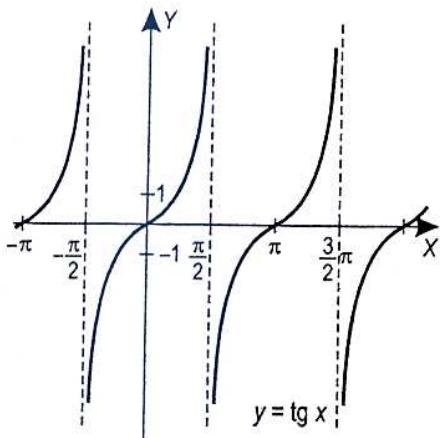
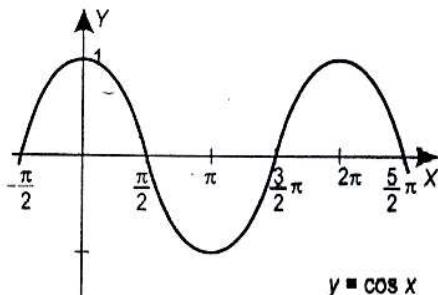
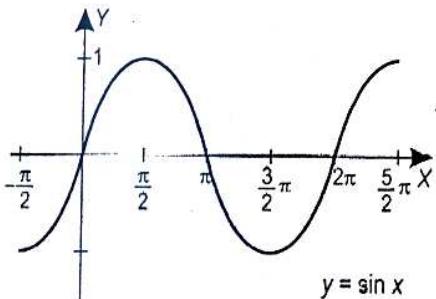
tangens: $\alpha \rightarrow \operatorname{tg} \alpha, \alpha \in R - \left\{ x: x = \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in C \right\}$

cotangens: $\alpha \rightarrow \operatorname{ctg} \alpha, \alpha \in R - \{x: x = k\pi, k \in C\}$.

- f) Znaki funkcji trygonometrycznych w poszczególnych ćwiartkach układu współrzędnych.

	I	II	III	IV
$\sin \alpha$	+	+	-	-
$\cos \alpha$	+	-	-	+
$\operatorname{tg} \alpha$	+	-	+	-
$\operatorname{ctg} \alpha$	+	-	+	-

4. Wykresy funkcji trygonometrycznych.



5. Parzystość i nieparzystość funkcji trygonometrycznych.

Funkcja $f(x) = \cos x$ jest parzysta: $\cos(-x) = \cos x$, dla każdego $x \in D_f$.

Funkcja $f(x) = \sin x$ jest nieparzysta: $\sin(-x) = -\sin x$, dla każdego $x \in D_f$.

Funkcja $f(x) = \operatorname{tg} x$ jest nieparzysta: $\operatorname{tg}(-x) = -\operatorname{tg} x$, dla każdego $x \in D_f$.

Funkcja $f(x) = \operatorname{ctg} x$ jest nieparzysta: $\operatorname{ctg}(-x) = -\operatorname{ctg} x$, dla każdego $x \in D_f$.

6. Okresowość funkcji trygonometrycznych.

Okresem podstawowym funkcji $f(x) = \sin x$ jest 2π : $\sin(x + 2k\pi) = \sin x$ dla $k \in \mathbb{C}$ i dla każdego $x \in D_f$.

Okresem podstawowym funkcji $f(x) = \cos x$ jest 2π : $\cos(x + 2k\pi) = \cos x$ dla $k \in \mathbb{C}$ i dla każdego $x \in D_f$.

Okręsem podstawowym funkcji $f(x) = \operatorname{tg} x$ jest π : $\operatorname{tg}(x + k\pi) = \operatorname{tg} x$ dla $k \in \mathbb{C}$ i dla każdego $x \in D_f$.

Okręsem podstawowym funkcji $f(x) = \operatorname{ctg} x$ jest π : $\operatorname{ctg}(x + k\pi) = \operatorname{ctg} x$ dla $k \in \mathbb{C}$ i dla każdego $x \in D_f$.

7. Podstawowe tożsamości trygonometryczne.

a) **Tożsamością trygonometryczną** jest równość, w której zmienne występują wyłącznie w argumentach funkcji trygonometrycznych i która jest prawdziwa dla wszystkich wartości tych zmiennych (dla których obie strony równości są określone).

b) Podstawowe tożsamości:

- $\sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha = 1, \alpha \in \mathbb{R}$ (tzw. „jedynka trygonometryczna”)

- $\operatorname{tg} \alpha = \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha}, \alpha \in \mathbb{R} - \left\{ x: x = \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{C} \right\}$

- $\operatorname{ctg} \alpha = \frac{\cos \alpha}{\sin \alpha}, \alpha \in \mathbb{R} - \{x: x = k\pi, k \in \mathbb{C}\}$

- $\operatorname{tg} \alpha \cdot \operatorname{ctg} \alpha = 1, \alpha \in \mathbb{R} - \left\{ x: x = \frac{k\pi}{2}, k \in \mathbb{C} \right\}$

8. Funkcje trygonometryczne sumy i różnicę kątów.

Jeśli $\alpha, \beta \in R$, to

- $\sin(\alpha + \beta) = \sin \alpha \cdot \cos \beta + \cos \alpha \cdot \sin \beta$
- $\sin(\alpha - \beta) = \sin \alpha \cdot \cos \beta - \cos \alpha \cdot \sin \beta$
- $\cos(\alpha + \beta) = \cos \alpha \cdot \cos \beta - \sin \alpha \cdot \sin \beta$
- $\cos(\alpha - \beta) = \cos \alpha \cdot \cos \beta + \sin \alpha \cdot \sin \beta$
- $\operatorname{tg}(\alpha + \beta) = \frac{\operatorname{tg} \alpha + \operatorname{tg} \beta}{1 - \operatorname{tg} \alpha \cdot \operatorname{tg} \beta}$, gdy $\cos \alpha \cdot \cos \beta \neq 0$ i $\cos(\alpha + \beta) \neq 0$
- $\operatorname{tg}(\alpha - \beta) = \frac{\operatorname{tg} \alpha - \operatorname{tg} \beta}{1 + \operatorname{tg} \alpha \cdot \operatorname{tg} \beta}$, gdy $\cos \alpha \cdot \cos \beta \neq 0$ i $\cos(\alpha - \beta) \neq 0$
- $\operatorname{ctg}(\alpha + \beta) = \frac{\operatorname{ctg} \alpha \cdot \operatorname{ctg} \beta - 1}{\operatorname{ctg} \alpha + \operatorname{ctg} \beta}$, gdy $\sin \alpha \cdot \sin \beta \neq 0$ i $\sin(\alpha + \beta) \neq 0$
- $\operatorname{ctg}(\alpha - \beta) = \frac{\operatorname{ctg} \alpha \cdot \operatorname{ctg} \beta + 1}{\operatorname{ctg} \beta - \operatorname{ctg} \alpha}$, gdy $\sin \alpha \cdot \sin \beta \neq 0$ i $\sin(\alpha - \beta) \neq 0$.

9. Sumy i różnice funkcji trygonometrycznych.

Jeśli $\alpha, \beta \in R$, to

- $\sin \alpha + \sin \beta = 2 \sin \frac{\alpha + \beta}{2} \cos \frac{\alpha - \beta}{2}$
- $\sin \alpha - \sin \beta = 2 \sin \frac{\alpha - \beta}{2} \cos \frac{\alpha + \beta}{2}$
- $\cos \alpha + \cos \beta = 2 \cos \frac{\alpha + \beta}{2} \cos \frac{\alpha - \beta}{2}$
- $\cos \alpha - \cos \beta = -2 \sin \frac{\alpha + \beta}{2} \sin \frac{\alpha - \beta}{2}$
- $\operatorname{tg} \alpha + \operatorname{tg} \beta = \frac{\sin(\alpha + \beta)}{\cos \alpha \cos \beta}$, gdy $\cos \alpha \cdot \cos \beta \neq 0$
- $\operatorname{tg} \alpha - \operatorname{tg} \beta = \frac{\sin(\alpha - \beta)}{\cos \alpha \cos \beta}$, gdy $\cos \alpha \cdot \cos \beta \neq 0$
- $\operatorname{ctg} \alpha + \operatorname{ctg} \beta = \frac{\sin(\beta + \alpha)}{\sin \alpha \sin \beta}$, gdy $\sin \alpha \cdot \sin \beta \neq 0$
- $\operatorname{ctg} \alpha - \operatorname{ctg} \beta = \frac{\sin(\beta - \alpha)}{\sin \alpha \sin \beta}$, gdy $\sin \alpha \cdot \sin \beta \neq 0$.

10. Funkcje trygonometryczne wielokrotności kąta.

Jeśli $\alpha \in R$, to

- $\sin 2\alpha = 2 \sin \alpha \cos \alpha$
- $\cos 2\alpha = \cos^2 \alpha - \sin^2 \alpha = 2 \cos^2 \alpha - 1 = 1 - 2 \sin^2 \alpha$
- $\operatorname{tg} 2\alpha = \frac{2 \operatorname{tg} \alpha}{1 - \operatorname{tg}^2 \alpha}$, gdy $\cos \alpha \neq 0$ i $\cos 2\alpha \neq 0$
- $\operatorname{ctg} 2\alpha = \frac{\operatorname{ctg}^2 \alpha - 1}{2 \operatorname{ctg} \alpha}$, gdy $\sin \alpha \neq 0$ i $\sin 2\alpha \neq 0$.

11. Wartości funkcji trygonometrycznych niektórych kątów.

α	$0 (0^\circ)$	$\frac{\pi}{6} (30^\circ)$	$\frac{\pi}{4} (45^\circ)$	$\frac{\pi}{3} (60^\circ)$	$\frac{\pi}{2} (90^\circ)$
$\sin \alpha$	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1
$\cos \alpha$	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0
$\operatorname{tg} \alpha$	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	-
$\operatorname{ctg} \alpha$	-	$\sqrt{3}$	1	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	0

12. Wzory redukcyjne.

α	$90^\circ - \alpha$	$90^\circ + \alpha$	$180^\circ - \alpha$	$180^\circ + \alpha$	$270^\circ - \alpha$	$270^\circ + \alpha$	$360^\circ - \alpha$
$\sin \alpha$	$\cos \alpha$	$\cos \alpha$	$\sin \alpha$	$-\sin \alpha$	$-\cos \alpha$	$-\cos \alpha$	$-\sin \alpha$
$\cos \alpha$	$\sin \alpha$	$-\sin \alpha$	$-\cos \alpha$	$-\cos \alpha$	$-\sin \alpha$	$\sin \alpha$	$\cos \alpha$
$\operatorname{tg} \alpha$	$\operatorname{ctg} \alpha$	$-\operatorname{ctg} \alpha$	$-\operatorname{tg} \alpha$	$\operatorname{tg} \alpha$	$\operatorname{ctg} \alpha$	$-\operatorname{ctg} \alpha$	$-\operatorname{tg} \alpha$
$\operatorname{ctg} \alpha$	$\operatorname{tg} \alpha$	$-\operatorname{tg} \alpha$	$-\operatorname{ctg} \alpha$	$\operatorname{ctg} \alpha$	$\operatorname{tg} \alpha$	$-\operatorname{tg} \alpha$	$-\operatorname{ctg} \alpha$

V. CIĄGI LICZBOWE

1. **Ciągiem nieskończonym** nazywamy funkcję określona na zbiorze liczb naturalnych dodatnich, a wyrazami ciągu – wartości tej funkcji.
2. **Ciągi monotoniczne.**
 - a) Ciąg (a_n) jest **rosnący** $\Leftrightarrow \bigwedge_{n \in N_+} a_{n+1} - a_n > 0$.
 - b) Ciąg (a_n) jest **malejący** $\Leftrightarrow \bigwedge_{n \in N_+} a_{n+1} - a_n < 0$.
 - c) Ciąg (a_n) jest **stały** $\Leftrightarrow \bigwedge_{n \in N_+} a_{n+1} - a_n = 0$.
3. **Ciągi ograniczone.**
 - a) Ciąg (a_n) nazywamy **ograniczonym z dołu** wtedy i tylko wtedy, gdy jego zbiór wartości jest ograniczony z dołu tzn.

$$\bigvee_{m \in R} \bigwedge_{n \in N_+} a_n \geq m.$$

- b) Ciąg (a_n) nazywamy **ograniczonym z góry** wtedy i tylko wtedy, gdy jego zbiór wartości jest ograniczony z góry, tzn.

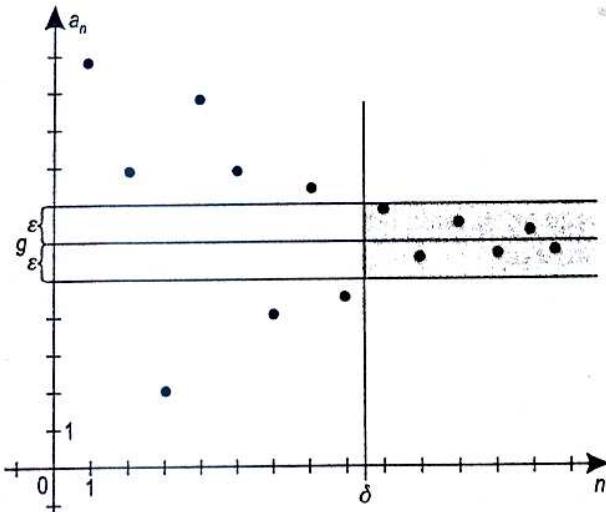
$$\bigvee_{M \in \mathbb{R}} \bigwedge_{n \in N_+} a_n \leq M.$$

- c) Ciąg (a_n) nazywamy **ograniczonym** wtedy i tylko wtedy, gdy jest ograniczony z góry i z dołu, tzn.

$$\bigvee_{m, M \in \mathbb{R}} \bigwedge_{n \in N_+} m \leq a_n \leq M.$$

4. Granica ciągu liczbowego.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = g \Leftrightarrow \bigwedge_{\epsilon > 0} \bigvee_{\delta > 0} \bigwedge_{n > \delta} |a_n - g| < \epsilon.$$



5. Własności ciągów zbieżnych.

- a) Ciąg zbieżny ma tylko jedną granicę.
 b) Ciąg zbieżny jest ciągiem ograniczonym.
 c) Jeśli ciąg jest monotoniczny i ograniczony, to jest zbieżny.
 d) Ciąg stały o wyrazie ogólnym $a_n = a$, jest zbieżny do granicy a tzn. $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a$.
 e) Jeśli $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a$ i $a_n \geq 0$ dla każdej liczby $n \in N_+$, to $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt{a_n} = \sqrt{a}$.

f) Jeśli $|q| < 1$, to ciąg o wyrazie ogólnym $a_n = |q|^n$, jest zbieżny i $\lim_{n \rightarrow \infty} |q|^n = 0$.

g) Jeśli $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a$ i $\lim_{n \rightarrow \infty} b_n = b$, to istnieją następujące granice:

- $\lim_{n \rightarrow \infty} (a_n + b_n) = a + b$
- $\lim_{n \rightarrow \infty} (a_n - b_n) = a - b$
- $\lim_{n \rightarrow \infty} (a_n \cdot b_n) = a \cdot b$
- $\lim_{n \rightarrow \infty} \left(\frac{a_n}{b_n} \right) = \frac{a}{b}$, o ile $b \neq 0$ i $b_n \neq 0$ dla każdego $n \in N_+$.

h) Jeśli $a > 0$, to ciąg o wyrazie ogólnym $a_n = \sqrt[n]{a}$ jest zbieżny i $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{a} = 1$.

i) Twierdzenie o trzech ciągach.

Jeśli dane są trzy ciągi (a_n) , (b_n) , (c_n) i $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} c_n = k$ oraz istnieje taka liczba δ_0 , że dla każdej liczby $n > \delta_0$ prawdziwa jest nierówność $a_n \leq b_n \leq c_n$, to $\lim_{n \rightarrow \infty} b_n = k$.

6. Ciagi rozbieżne do nieskończoności.

a) $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = +\infty \Leftrightarrow \bigwedge_M \bigvee_{\delta > 0} \bigwedge_{n > \delta} a_n > M.$

b) $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = -\infty \Leftrightarrow \bigwedge_M \bigvee_{\delta > 0} \bigwedge_{n > \delta} a_n < M.$

7. Ciąg (a_n) nazywamy **ciągiem arytmetycznym** wtedy i tylko wtedy, gdy każdy wyraz oprócz pierwszego powstaje przez dodanie do wyrazu poprzedniego stałej liczby r .
Liczba r nazywamy różnicą ciągu arytmetycznego.

a) $\bigwedge_{n \in N_+} a_n = a_1 + (n-1) \cdot r$ – wzór na n -ty wyraz ciągu arytmetycznego.

b) $\bigwedge_{n \in N_+} S_n = \frac{a_1 + a_n}{2} \cdot n$ – wzór na sumę n -początkowych wyrazów ciągu arytmetycznego.

c) $\bigwedge_{n \in N_+ - \{1\}} a_n = \frac{a_{n-1} + a_{n+1}}{2}$; w szczególności: jeśli (a, b, c) – ciąg arytmetyczny to $b = \frac{a+c}{2}$.

8. Ciąg (a_n) jest **ciągiem geometrycznym** wtedy i tylko wtedy, gdy każdy wyraz oprócz pierwszego powstaje przez pomnożenie wyrazu poprzedniego przez stałą liczbę q .
Liczba tę nazywamy ilorazem ciągu geometrycznego.

a) $\bigwedge_{n \in N_+ - \{1\}} a_n = a_1 \cdot q^{n-1}$ – wzór na n -ty wyraz ciągu geometrycznego

b) • $\bigwedge_{n \in N_+} S_n = a_1 \frac{1-q^n}{1-q}$ – wzór na sumę n -początkowych wyrazów ciągu geometrycznego w przypadku, gdy $q \neq 1$

• $\bigwedge_{n \in N_+} S_n = n \cdot a_1$ – wzór na sumę n -początkowych wyrazów ciągu geometrycznego w przypadku, gdy $q = 1$

c) $\bigwedge_{n \in N_+ - \{1\}} a_n^2 = a_{n-1} \cdot a_{n+1}$; w szczególności, jeśli (a, b, c) – ciąg geometryczny to $b^2 = a \cdot c$.

9. Oprocentowanie lokat i kredytów.

a) **Procent prosty** to sposób oprocentowania wkładu pieniężnego, polegający na tym, że odsetki od wkładu po okresie oszczędzania np. jednego roku, nie są doliczane na następny rok, czyli nie podlegają oprocentowaniu w następnym roku.

Jeśli $p\%$ – roczna stopa procentowa, K_o – wkład pieniężny to odsetki po:

- roku oszczędzania wynoszą $\frac{p}{100} \cdot K_o$

- k miesiącach oszczędzania wynoszą $\frac{p}{100} \cdot \frac{k}{12} \cdot K_o$

b) **Procent składany** to oprocentowanie lokat pieniężnych polegające na tym, że odsetki od wkładu dolicza się do lokaty i oprocentowuje w następnym okresie. Okres, po którym dolicza się odsetki od lokaty nazywa się okresem kapitalizacji.

- $K_o \cdot \left(1 + \frac{p}{100}\right)^n$ – wielkość wkładu po n latach, p – roczna stopa procentowa,

K_o – początkowy wkład pieniężny

- $\frac{K \cdot p \cdot \left(1 + \frac{p}{m}\right)^{n \cdot m}}{m \cdot \left[\left(1 + \frac{p}{m}\right)^{n \cdot m} - 1\right]}$ – wielkość raty kredytu K , gdzie p – oprocentowanie kredytu w skali roku, m – liczba rat w ciągu roku, n – liczba lat spłaty kredytu, $n \cdot m$ – liczba równych rat.

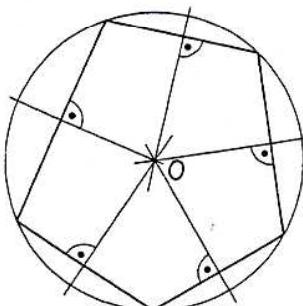
10. Szereg geometryczny.

Jeśli (a_n) jest nieskończonym ciągiem geometrycznym o ilorazie q spełniającym warunek $|q| < 1$, to szereg geometryczny $a_1 + a_1q + a_1q^2 + \dots$ jest zbieżny i jego suma wynosi $S = \frac{a_1}{1-q}$.

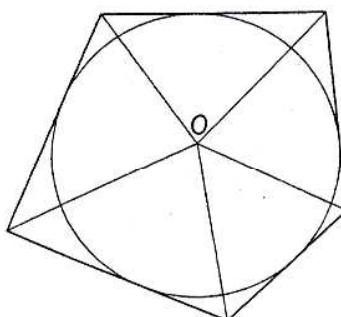
VI. PLANIMETRIA

1. Wielokąty.

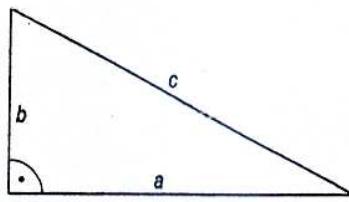
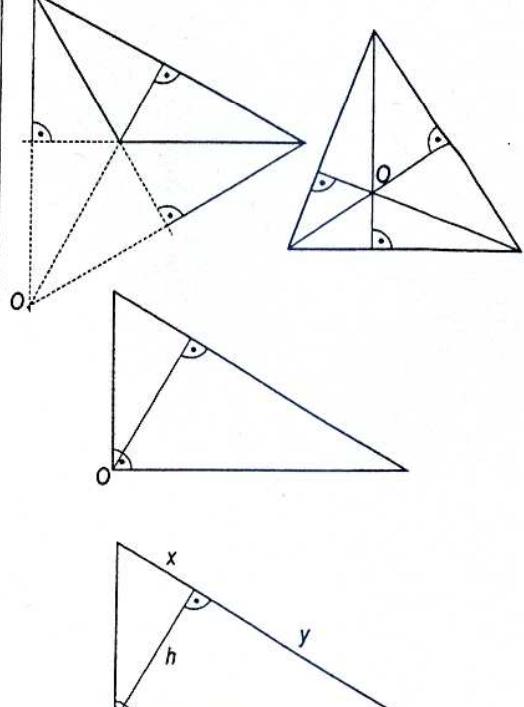
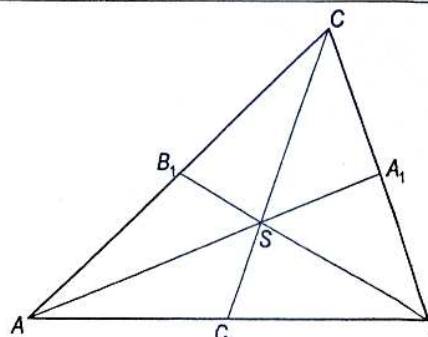
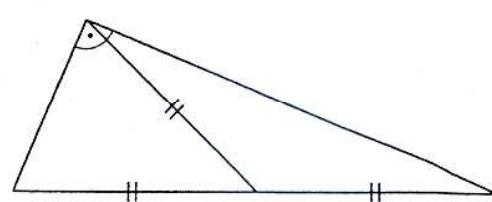
- Wielokątem nazywamy figurę ograniczoną wyciętą z płaszczyzny przez łamanką zwyczajną zamkniętą wraz z tą łamaną.
- Liczba przekątnych w n -kącie ($n \geq 3, n \in N_+$) wyraża się wzorem $\frac{n \cdot (n - 3)}{2}$.
- Wielokątem foremnym nazywamy taki wielokąt, który ma wszystkie boki równej długości i wszystkie kąty równe.
- Suma miar kątów wewnętrznych n -kąta wypukłego ($n \geq 3, n \in N_+$) wynosi $(n - 2) \cdot 180^\circ$, a suma miar jego kątów zewnętrznych 720° .
- Wielokąt jest wpisany w okrąg (okrąg jest opisany na wielokącie), jeżeli każdy wierzchołek wielokąta leży na okręgu. Wielokąt można wpisać w okrąg wtedy i tylko wtedy, gdy symetralne boków wielokąta przecinają się w jednym punkcie. Ten punkt jest środkiem okręgu opisanego na wielokącie.



- Wielokąt jest opisany na okręgu (okrąg jest wpisany w wielokąt), jeżeli każdy bok wielokąta jest styczny do okręgu. Wielokąt można opisać na okręgu wtedy i tylko wtedy, gdy dwusieczne kątów wewnętrznych wielokąta przecinają się w jednym punkcie. Ten punkt jest środkiem okręgu wpisanego w wielokąt.



2. Własności trójkątów.

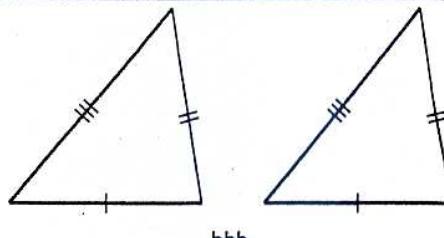
<p>a) Twierdzenie Pitagorasa Jeżeli trójkąt jest prostokątny, to kwadrat długości przeciwprostokątnej jest równy sumie kwadratów długości przyprostokątnych.</p>	 $a^2 + b^2 = c^2$
<p>b) Twierdzenie odwrotne do twierdzenia Pitagorasa Jeżeli suma kwadratów długości dwóch boków trójkąta jest równa kwadratowi długości trzeciego boku, to ten trójkąt jest prostokątny.</p>	
<p>c) Wysokości w trójkącie.</p> <ul style="list-style-type: none"> Wysokością trójkąta nazywamy odcinek poprowadzony prostopadle z wierzchołka do przeciwległego boku lub jego przedłużenia. W dowolnym trójkącie wysokości (lub ich przedłużenia) przecinają się w jednym punkcie (ortocentrum trójkąta). <p>Długość wysokości poprowadzonej z wierzchołka kąta prostego trójkąta jest średnią geometryczną długości odcinków, na jakie ta wysokość dzieli przeciwprostokątną.</p>	 $h = \sqrt{xy}$
<p>d) Środkowe w trójkącie.</p> <ul style="list-style-type: none"> Środkową trójkąta nazywamy odcinek łączący wierzchołek trójkąta ze środkiem przeciwległego boku. W dowolnym trójkącie trzy środkowe przecinają się w jednym punkcie (zwany środkiem ciężkości trójkąta), który dzieli każdą z nich w stosunku 2 : 1, licząc od wierzchołka. <p>W trójkącie prostokątnym środkowa poprowadzona z wierzchołka kąta prostego ma długość równą połowę długości przeciwprostokątnej.</p>	 $\frac{ AS }{ SA_1 } = \frac{ BS }{ SB_1 } = \frac{ CS }{ SC_1 } = \frac{2}{1}$ 

<p>e) Symetalne.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Symetalną odcinką nazywamy prostą prostopadłą do odcinka i przechodzącą przez jego środek. Symetalna odcinka jest zbiorem punktów płaszczyzny równoodległych od końców odcinka. • Symetalne trzech boków trójkąta przecinają się w jednym punkcie, który jest środkiem okręgu opisanego na tym trójkącie. 	
<p>f) Dwusieczne kątów.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Dwusieczną kąta nazywamy półprostą dzielącą kąt na dwa kąty przystające. Dwusieczna kąta wypukłego jest zbiorem punktów tego kąta równoodległych od jego ramion. • Dwusieczne kątów wewnętrznych trójkąta przecinają się w jednym punkcie, który jest środkiem okręgu wpisanego w ten trójkąt. • Twierdzenie o podziale boku przez dwusieczną kąta wewnętrznego. Jeżeli ABC jest dowolnym trójkątem, CD dwusieczną kąta wewnętrznego tego trójkąta, to $\frac{ AD }{ DB } = \frac{ AC }{ CB }$	
<ul style="list-style-type: none"> • Twierdzenie o podziale boku przez dwusieczną kąta zewnętrznego. Jeżeli w trójkącie ABC dwusieczna kąta zewnętrznego ACB przecina przedłużenie boku AB w punkcie D, to $\frac{ AD }{ DB } = \frac{ AC }{ CB }$	
<p>g) Nierówność trójkąta.</p> <p>W dowolnym trójkącie długość każdego boku jest mniejsza od sumy długości pozostałych dwóch boków i większa od wartości bezwzględnej różnicy długości tych boków.</p>	$ b - c < a < b + c$ $ a - c < b < a + c$ $ a - b < c < a + b$
<p>h) Przystawanie trójkątów.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Dwa trójkąty są przystające, jeżeli boki i kąty jednego z nich są równe odpowiednim bokom i kątom drugiego. 	

- Cechy przystawania trójkątów.

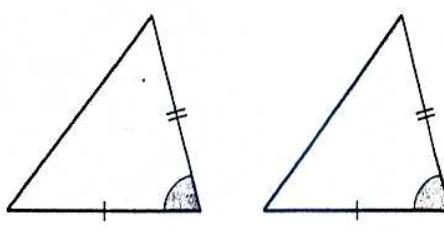
I cecha przystawania trójkątów, ***bbb***.

Jeżeli długości trzech boków w jednym trójkącie są odpowiednio równe długościom trzech boków w drugim trójkącie, to trójkąty te są przystające.

***bbb***

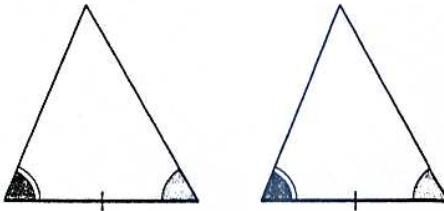
II cecha przystawania trójkątów, ***bkb***.

Jeżeli dwa boki i kąt między tymi bokami w jednym trójkącie są odpowiednio równe dwóm bokom i kątowi między tymi bokami w drugim trójkącie, to trójkąty te są przystające.

***bkb***

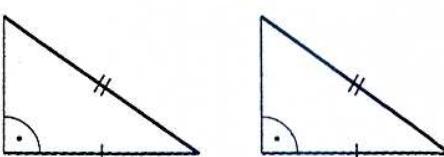
III cecha przystawania trójkątów, ***kbk***.

Jeżeli bok i dwa przyległe do niego kąty w jednym trójkącie są odpowiednio równe bokowi i dwóm przyległym do niego kątom w drugim trójkącie, to trójkąty te są przystające.

***kbk***

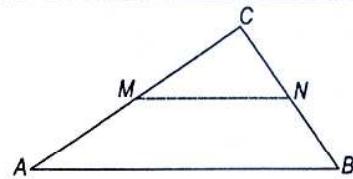
- Cecha przystawania trójkątów prostokątnych.

Jeżeli przeciwprostokątna i przyprostokątna jednego trójkąta równe są odpowiednio przeciwprostokątnej i przyprostokątnej drugiego trójkąta, to trójkąty te są przystające.



i) Twierdzenie o odcinku łączącym środki boków trójkąta.

Jeżeli w dowolnym trójkącie połączymy środki dwóch dowolnych boków, to powstały odcinek jest równoległy do trzeciego boku i jego długość jest równa połowie długości trzeciego boku.



$$|MN| = \frac{1}{2} |AB| \wedge MN \parallel AB$$

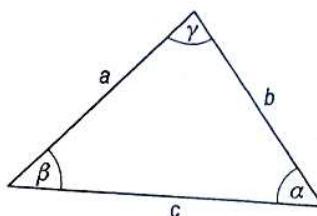
j) Twierdzenie sinusów i twierdzenie cosinusów.

- Twierdzenie sinusów.

W dowolnym trójkącie stosunek długości boku do sinusa kąta leżącego naprzeciwko tego boku jest stały i równy średnicy okręgu opisanego na tym trójkącie.

R – oznacza promień okręgu opisanego na trójkącie.

$$\frac{a}{\sin \alpha} = \frac{b}{\sin \beta} = \frac{c}{\sin \gamma} = 2R$$



$$a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cdot \cos \alpha$$

$$b^2 = a^2 + c^2 - 2ac \cdot \cos \beta$$

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cdot \cos \gamma$$

- Twierdzenie cosinusów.

W dowolnym trójkącie kwadrat długości jednego boku jest równy sumie kwadratów długości dwóch pozostałych boków, zmniejszonej o podwojony iloczyn długości tych boków i cosinusa kąta zawszego między tymi bokami.

k) Pole trójkąta

$$P = \frac{1}{2}ah_a = \frac{1}{2}bh_b = \frac{1}{2}ch_c$$

$$P = \frac{1}{2}abs\sin\gamma = \frac{1}{2}bcs\sin\alpha = \frac{1}{2}acs\sin\beta$$

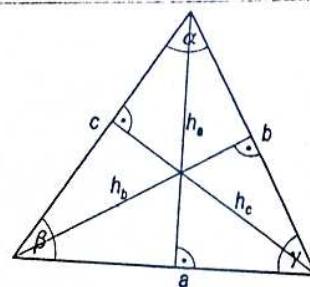
$$P = \frac{abc}{4R}$$

$$P = p \cdot r$$

$$P = \sqrt{p(p-a)(p-b)(p-c)}$$
 (wzór Herona)

Oznaczenia: R – długość promienia okręgu opisanego na trójkącie, r – długość promienia okręgu wpisanego w trójkąt, h_a, h_b, h_c – długości wysokości opuszczonych odpowiednio na boki a, b, c (lub ich przedłużenia),

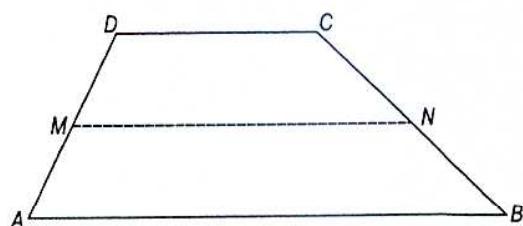
$$p = \frac{a+b+c}{2}$$
 – połowa obwodu trójkąta.



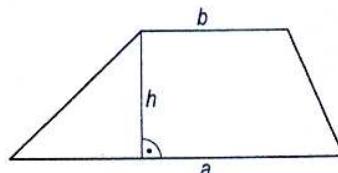
3. Czworokąty.

a) Trapez.

- Trapezy** to czworokąty mające co najmniej jedną parę boków równoległych.
- Twierdzenie o linii środkowej trapezu.**
W dowolnym trapezie odcinek łączący środki ramion jest równoległy do podstaw trapezu i jego długość jest średnią arytmetyczną długości podstaw.



$$|MN| = \frac{|AB| + |CD|}{2} \wedge MN \parallel AB \wedge MN \parallel CD$$

**Pole trapezu.**

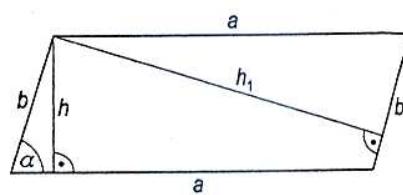
$$P = \frac{a+b}{2} \cdot h,$$

gdzie a, b – długości podstaw trapezu, h – długość wysokości.

Pole równoległoboku.

$$P = a \cdot h = b \cdot h_1$$

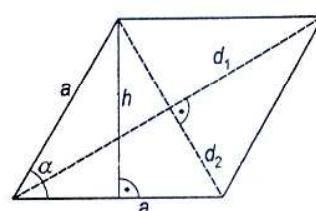
$$P = ab\sin\alpha$$

**Pole rombu.**

$$P = a \cdot h$$

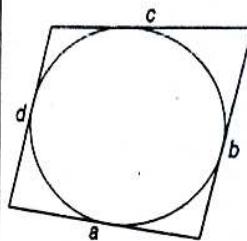
$$P = a^2 \sin\alpha$$

$$P = \frac{1}{2}d_1 \cdot d_2$$



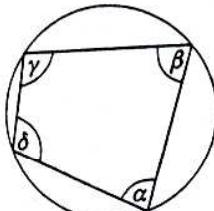
b) Okrąg wpisany w czworokąt i okrąg opisany na czworokącie.

- Okrąg można wpisać w czworokąt wtedy i tylko wtedy, gdy sumy długości przeciwnieległych boków czworokąta są równe:



$$a + c = b + d$$

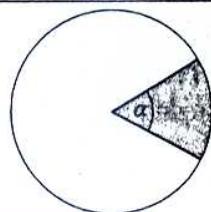
- Okrąg można opisać na czworokącie wtedy i tylko wtedy, gdy sumy miar przeciwnieległych kątów czworokąta są równe i wynoszą 180° .



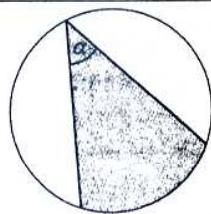
$$\alpha + \gamma = \beta + \delta = 180^\circ$$

4. Kąty środkowe i wpisane. Pole koła, pole wycinka koła, długość łuku okręgu.

a) Kątem środkowym koła nazywamy kąt, którego wierzchołek znajduje się w środku koła.

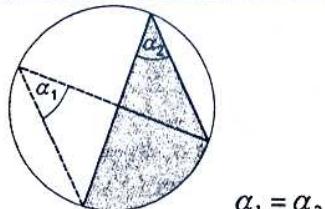


b) Kątem wpisany w koło nazywamy kąt wypukły, wyznaczony przez dwie półproste zawierające cięciwy o wspólnym końcu będącym wierzchołkiem kąta.



c) Twierdzenia o kącie środkowym i wpisanym.

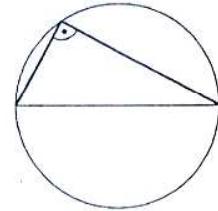
- Kąty wpisane oparte na tym samym łuku mają równe miary.



- Jeśli kąt wpisany i kąt środkowy są oparte na tym samym łuku, to miara kąta środkowego jest dwa razy większa od miary kąta wpisanego.



- Kąt wpisany oparty na półokręgu jest kątem prostym.



- d) Jeżeli r oznacza długość promienia koła, to **pole koła** $P = \pi r^2$, **obwód koła** $L = 2\pi r$.

Pole wycinka koła, odpowiadającego kątowi środkowemu α :

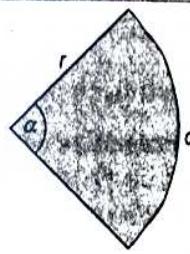
$$P_W = \frac{\alpha}{360^\circ} \cdot \pi r^2 \text{ (miara } \alpha \text{ wyrażona w stopniach)}$$

$$P_W = \frac{\alpha r^2}{2}, \text{ (miara } \alpha \text{ wyrażona w radianach).}$$

Długość d luku okręgu, odpowiadającego kątowi środkowemu α :

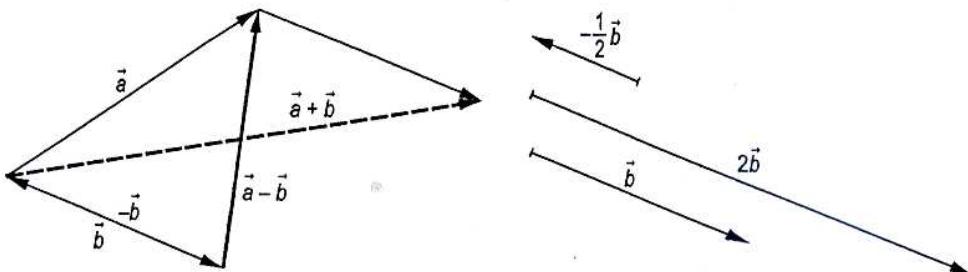
$$d = \frac{\alpha}{180^\circ} \cdot \pi r, \text{ (miara } \alpha \text{ wyrażona w stopniach)}$$

$$d = \alpha r, \text{ (miara } \alpha \text{ wyrażona w radianach).}$$



5. Wektory.

- a) **Wektorem \vec{AB}** o początku $A(x_A, y_A)$ i końcu $B(x_B, y_B)$ nazywamy uporządkowaną parę punktów na płaszczyźnie.
- **Współrzędne wektora:** $\vec{AB} = [x_B - x_A, y_B - y_A]$.
 - **Długość wektora:** $|\vec{AB}| = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$.
- b) Dwa wektory są **równe**, jeśli mają te same współrzędne. Geometrycznie równość wektorów oznacza, że mają one ten sam kierunek, zwrot i długość.
- c) Wektor \vec{BA} nazywamy **przeciwnym** do wektora \vec{AB} . Oba wektory mają ten sam kierunek i długość, lecz przeciwe zwroty. Odpowiednio współrzędne tych wektorów są liczbami przeciwnymi.
- d) Wektory niezerowe $\vec{a} = [a_1, a_2]$ i $\vec{b} = [b_1, b_2]$ są **równoległe** $\Leftrightarrow a_1 \cdot b_2 - a_2 \cdot b_1 = 0$.
- e) Jeżeli $\vec{a} = [a_1, a_2]$ i $\vec{b} = [b_1, b_2]$, to
- **sumą wektorów \vec{a} i \vec{b}** jest wektor o współrzędnych $\vec{a} + \vec{b} = [a_1 + b_1, a_2 + b_2]$
 - **różnicą wektorów \vec{a} i \vec{b}** jest wektor o współrzędnych $\vec{a} - \vec{b} = [a_1 - b_1, a_2 - b_2]$
 - **iloczynem wektora $\vec{a} = [a_1, a_2]$ przez liczbę rzeczywistą k** jest wektor o współrzędnych $k \cdot \vec{a} = [ka_1, ka_2]$



6. Przekształcenia geometryczne izometryczne.

Przekształceniem **izometrycznym** l płaszczyzny π nazywamy przekształcenie, które nie zmienia odległości między punktami płaszczyzny:

$$\bigtriangleup_{X,Y \in \pi} |XY| = |X'Y'|, \text{ gdzie } X' = l(X) \text{ i } Y' = l(Y).$$

7. Przykłady izometrii.

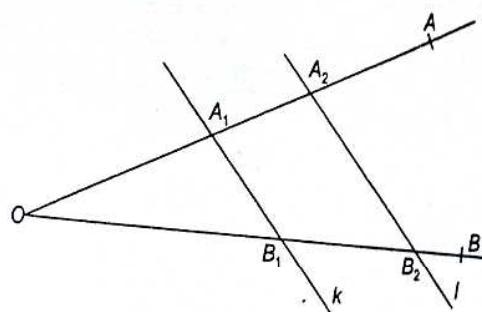
a)	<p>Przesunięcie równoległe.</p> <ul style="list-style-type: none"> Przesunięciem równoległy (translacji) o dany wektor nazywamy takie przekształcenie płaszczyzny, w którym każdemu punktowi P tej płaszczyzny jest przyporządkowany taki punkt P', że $\overrightarrow{PP'} = \vec{a}$. Obrazem punktu $P(x, y)$ w przesunięciu równoległym o wektor $\vec{a} = [a_1, a_2]$ jest punkt $P'(x + a_1, y + a_2)$. 	
b)	<p>Symetria osiowa.</p> <ul style="list-style-type: none"> Symetrią osiową względem prostej k nazywamy takie przekształcenie geometryczne, w którym każdemu punktowi P tej płaszczyzny jest przyporządkowany taki punkt P', że <ul style="list-style-type: none"> punkty P i P' leżą na prostej l prostopadłej do prostej k, wektory \overrightarrow{MP} i $\overrightarrow{MP'}$ są przeciwnie (M jest punktem wspólnym prostej PP' i prostej k). W symetrii osiowej względem osi OX obrazem punktu $P(x, y)$ jest punkt $P'(x, -y)$, zaś w symetrii osiowej względem osi OY obrazem punktu $P(x, y)$ jest punkt $P'(-x, y)$. Jeżeli F jest dowolną figurą na płaszczyźnie, to prostą a nazywamy osią symetrii figury F, jeśli obrazem figury F w symetrii względem prostej a jest ta sama figura F. O figurze F mówimy wówczas, że jest figurą osiowosymetryczną. 	
c)	<p>Symetria środkowa.</p> <ul style="list-style-type: none"> Symetrią środkową względem punktu O nazywamy takie przekształcenie geometryczne, w którym każdemu punktowi P tej płaszczyzny jest przyporządkowany taki punkt P', że wektory \overrightarrow{OP} i $\overrightarrow{OP'}$ są przeciwnie. Punkt O nazywamy środkiem symetrii. W symetrii środkowej względem punktu $(0,0)$ obrazem punktu $P(x, y)$ jest punkt $P'(-x, -y)$. Punkt O nazywamy środkiem symetrii figury F, jeśli obrazem figury F w symetrii środkowej względem punktu O jest ta sama figura F. O figurze F mówimy wówczas, że jest figurą środkowosymetryczną. 	
d)	<p>Obrot.</p> <p>Obrotem dookoła punktu A o kąt skierowany α nazywamy takie przekształcenie geometryczne, w którym <ul style="list-style-type: none"> punkowi A przyporządkowany jest punkt A, każdemu punktowi $P \neq A$ przyporządkowany jest punkt P', że $\angle PAP' = \angle \alpha$ i $AP = AP'$. </p>	

8. Twierdzenie Talesa i twierdzenie odwrotne do twierdzenia Talesa.

a) **Twierdzenie Talesa.**

Jeżeli ramiona kąta przetniemy dwiema prostymi równoległymi A_1B_1 oraz A_2B_2 , to stosunek długości odcinków wyznaczonych przez te proste na ramieniu OA jest równy stosunkowi długości odpowiednich odcinków wyznaczonych przez te proste na ramieniu OB :

$$\frac{|OA_1|}{|A_1A_2|} = \frac{|OB|}{|B_1B_2|}$$



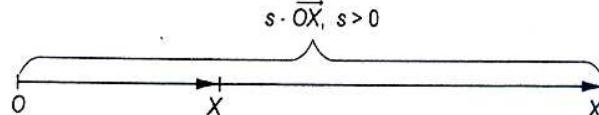
b) **Twierdzenie odwrotne do twierdzenia Talesa.**

Jeżeli długości odcinków wyznaczonych przez dwie proste na jednym ramieniu kąta są proporcjonalne do długości odpowiednich odcinków wyznaczonych na drugim ramieniu kąta, to te proste są równoległe.

9. Jednokładność i podobieństwo (przekształcenia nieizometryczne).

a) **Jednokładnością o środku O i skali $s \neq 0$** nazywamy takie przekształcenie płaszczyzny, w którym każdemu punktowi X tej płaszczyzny jest przyporządkowany taki punkt X' , że

$$\overrightarrow{OX'} = s \cdot \overrightarrow{OX}$$



b) **Podobieństwem P o skali $s > 0$** nazywamy takie przekształcenie płaszczyzny, które dowolnym punktom A i B płaszczyzny przyporządkowuje takie punkty A' i B' , że

$$|A'B'| = s \cdot |AB|.$$

Mówimy, że figury F i G są podobne ($F \sim G$), jeżeli istnieje podobieństwo P , przekształcające F na G .

c) **Cechy podobieństwa trójkątów.**

- cecha **bbb**.

Jeżeli boki jednego trójkąta są proporcjonalne do odpowiednich boków drugiego trójkąta, to trójkąty te są podobne.

- cecha **bkb**.

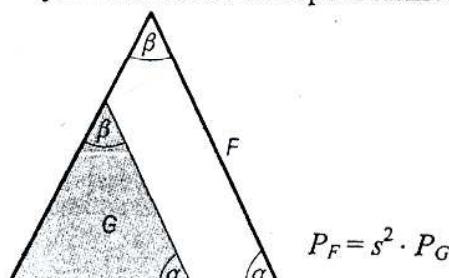
Jeżeli dwa boki jednego trójkąta są proporcjonalne do odpowiednich dwóch boków drugiego trójkąta oraz kąty między tymi bokami są równe, to trójkąty te są podobne.

- cecha **kkk**.

Jeżeli dwa kąty jednego trójkąta są równe odpowiednim dwóm kątom drugiego trójkąta, to trójkąty te są podobne.

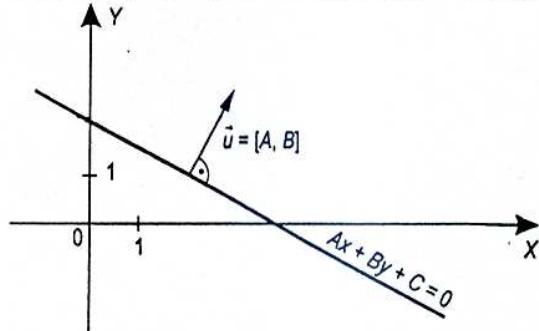
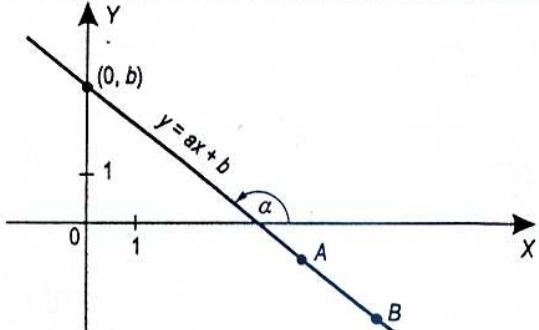
d) **Związek między polami figur podobnych.**

Jeżeli figura F jest obrazem figury G w podobieństwie o skali $s > 0$, to pole figury F jest iloczynem kwadratu skali podobieństwa i pola figury G .



VII. GEOMETRIA ANALITYCZNA

1. Równanie prostej na płaszczyźnie.

<p>a) Równanie ogólne prostej $l: Ax + By + C = 0$ gdzie $A, B, C \in \mathbb{R}, A^2 + B^2 > 0$; wektor $\vec{u} = [A, B]$ jest prostopadły do prostej l</p> <p>Za pomocą równania ogólnego można przedstawić każdą prostą na płaszczyźnie.</p>	
<p>b) Równanie kierunkowe prostej $l: y = ax + b$ gdzie $a, b \in \mathbb{R}$; $a = \operatorname{tg} \alpha$ (tangens kąta nachylenia prostej l do osi OX)</p> <p>Równaniem kierunkowym można opisać każdą prostą na płaszczyźnie, z wyjątkiem prostych równoległych do osi OY.</p>	
<p>c) Równanie prostej przechodzącej przez dwa dane punkty $A(x_A, y_A), B(x_B, y_B)$ $(y - y_A)(x_B - x_A) = (y_B - y_A)(x - x_A)$</p>	

2. Równoległość i prostopadłość prostych.

Równania prostych	Warunek równoległości	Warunek prostopadłości
W postaci ogólnej $k: A_1x + B_1y + C_1 = 0$ $l: A_2x + B_2y + C_2 = 0$ gdy $A_1^2 + B_1^2 > 0$ i $A_2^2 + B_2^2 > 0$	$l \parallel k \Leftrightarrow A_1B_2 - A_2B_1 = 0$	$l \perp k \Leftrightarrow A_1A_2 + B_1B_2 = 0$
W postaci kierunkowej $k: y = a_1x + b_1$ $l: y = a_2x + b_2$	$l \parallel k \Leftrightarrow a_1 = a_2$	$l \perp k \Leftrightarrow a_1a_2 = -1$, gdzie $a_1 \neq 0$ i $a_2 \neq 0$

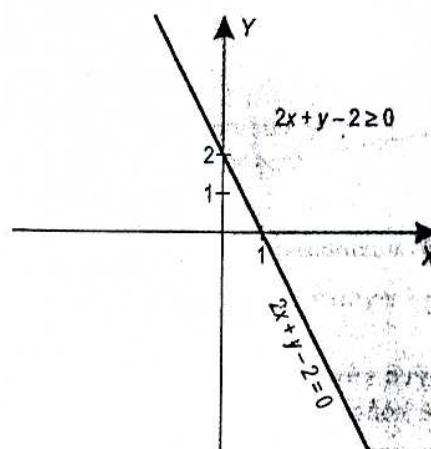
3. Opis półpłaszczyzny za pomocą nierówności.

Wykresem nierówności pierwszego stopnia z dwiema niewiadomymi

$(Ax + By + C < 0, Ax + By + C > 0, Ax + By + C \leq 0, Ax + By + C \geq 0, \text{ gdzie } A^2 + B^2 > 0)$ jest jedna z półpłaszczyzn (z krawędzią, jeśli nierówność jest nieostra, lub bez krawędzi, jeśli nierówność jest ostra), ograniczona prostą o równaniu $Ax + By + C = 0$.

Przykład.

Zbiór punktów, których współrzędne (x, y) spełniają nierówność $2x + y - 2 \geq 0$ przedstawiony jest na rysunku:



4. Równanie sumy prostych na płaszczyźnie.

$(A_1x + B_1y + C_1)(A_2x + B_2y + C_2) = 0$, gdzie $A_1^2 + B_1^2 > 0$ i $A_2^2 + B_2^2 > 0$.

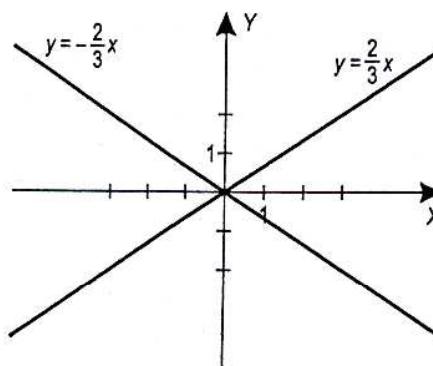
Przykład.

Aby zilustrować na płaszczyźnie zbiór punktów spełniających równanie

$$4x^2 - 9y^2 = 0$$

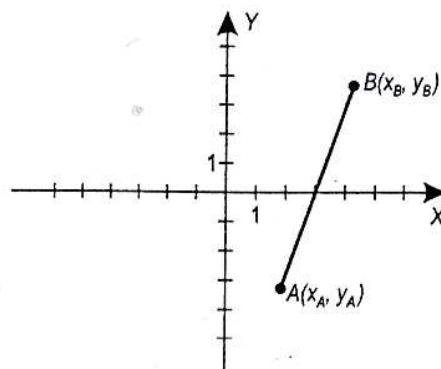
przekształcamy je do postaci

$$(2x - 3y)(2x + 3y) = 0 \Leftrightarrow 2x - 3y = 0 \vee 2x + 3y = 0 \Leftrightarrow y = \frac{2}{3}x \vee y = -\frac{2}{3}x.$$

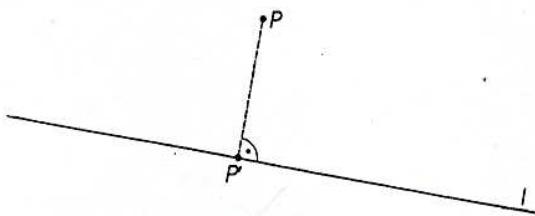


5. Pojęcie odległości na płaszczyźnie kartezjańskiej.

- a) Jeśli na płaszczyźnie dane są punkty $A(x_A, y_A)$ i $B(x_B, y_B)$, to odlegością euklidesową tych punktów jest liczba $|AB| = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$.

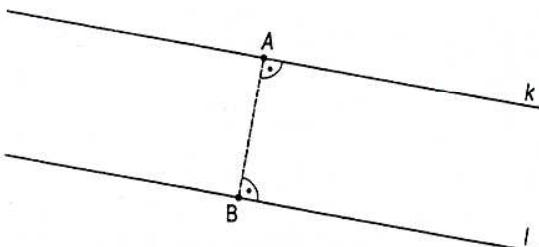


- b) Odlegością punktu P od prostej l nazywamy długość odcinka prostopadłego do prostej l , którego jednym końcem jest punkt P , a drugim punkt P' należący do prostej l .



Jeżeli prosta l opisana jest równaniem ogólnym $l: Ax + By + C = 0$, gdzie $A^2 + B^2 > 0$, to odległość punktu $P(x_P, y_P)$ od prostej l wynosi $d(P, l) = \frac{|Ax_P + By_P + C|}{\sqrt{A^2 + B^2}}$.

- c) Odlegością dwóch prostych równoległych k i l jest długość dowolnego odcinka AB prostopadłego do obu prostych, o końcach należących do tych prostych.



Jeżeli dane są dwie proste równoległe o równaniach:

$k: Ax + By + C_1 = 0$ i $l: Ax + By + C_2 = 0$, gdzie $A^2 + B^2 > 0$, to ich odległość wynosi $d = \frac{|C_1 - C_2|}{\sqrt{A^2 + B^2}}$.

6. Okrąg i koło w układzie współrzędnych.

- a) Okręgiem o środku O i promieniu r ($r > 0$) nazywamy zbiór punktów płaszczyzny, których odległość od punktu O jest równa r .

$$o(O, r) = \{X: |OX| = r\}.$$

Równanie okręgu o środku $O(a, b)$ i promieniu $r > 0$ ma postać

$$(x - a)^2 + (y - b)^2 = r^2$$

lub

$$x^2 + y^2 - 2ax - 2by + c = 0, \text{ gdzie } c = a^2 + b^2 - r^2 > 0.$$

- b) Kołem o środku O i promieniu r ($r > 0$) nazywamy zbiór punktów płaszczyzny, których odległość od punktu O jest mniejsza lub równa r .

$$o(O, r) = \{X: |OX| \leq r\}.$$

Nierówność opisująca koło o środku $O(a, b)$ i promieniu $r > 0$ ma postać

$$(x - a)^2 + (y - b)^2 \leq r^2$$

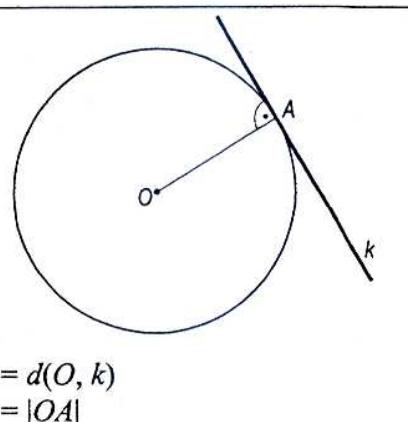
lub

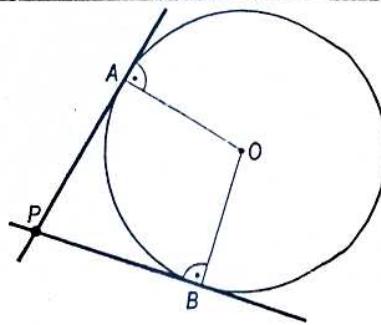
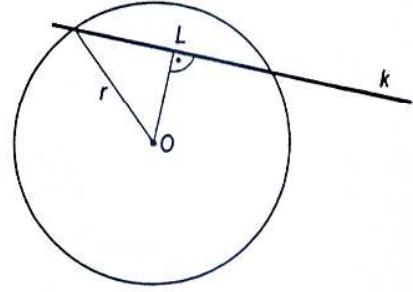
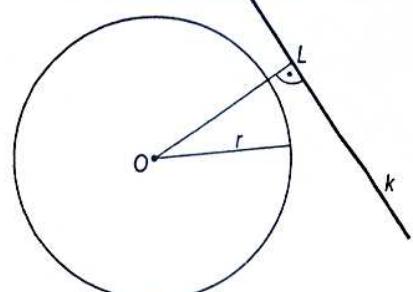
$$x^2 + y^2 - 2ax - 2by + c \leq 0, \text{ gdzie } c = a^2 + b^2 - r^2 > 0.$$

7. Wzajemne położenie prostej i okręgu.

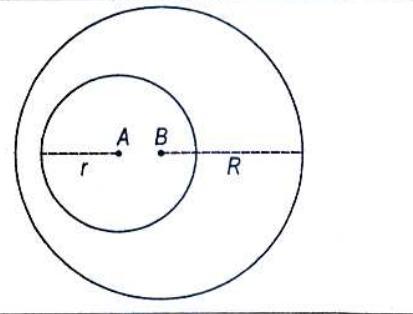
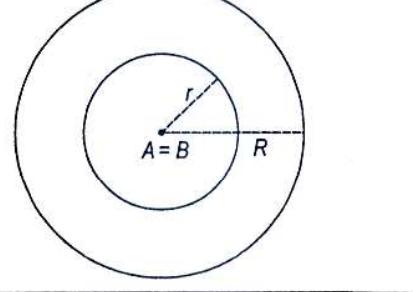
- a) Styczna do okręgu.

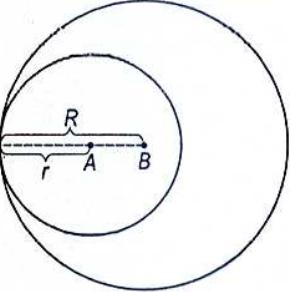
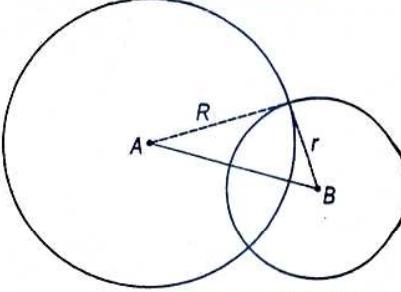
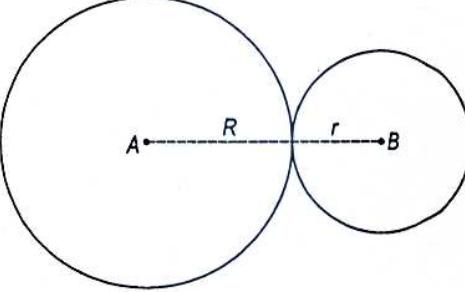
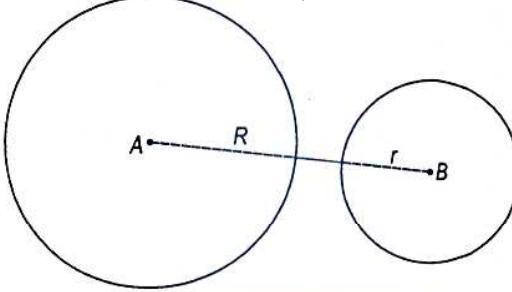
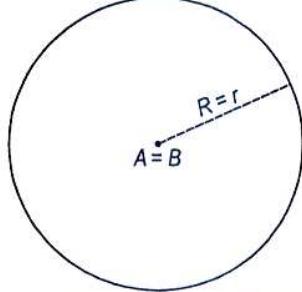
- Prostą, która ma tylko jeden punkt wspólny z okręgiem, nazywamy **styczną do okręgu**.
- Prosta jest **styczną do okręgu** wtedy i tylko wtedy, gdy promień poprowadzony do punktu styczności jest prostopadły do tej prostej.
- Prosta jest **styczną do okręgu** wtedy i tylko wtedy, gdy odległość środka okręgu od tej prostej jest równa długości promienia.



	<ul style="list-style-type: none"> Twierdzenie o odcinkach stycznych. Odcinki dwóch stycznych poprowadzonych do okręgu z punktu zewnętrznego, wyznaczone przez ten punkt i odpowiednie punkty styczności, są równej długości. 	 $ PA = PB $
b)	Sieczna okręgu. Prosta jest sieczną okręgu wtedy i tylko wtedy, gdy odległość środka okręgu od tej prostej jest mniejsza od długości promienia okręgu	 $ OL < r$
c)	Prosta jest rozłączna z okręgiem. Prosta jest rozłączna z okręgiem wtedy i tylko wtedy, gdy odległość środka okręgu od tej prostej jest większa od długości promienia okręgu.	 $ OL > r$

8. Wzajemne położenie dwóch okręgów.

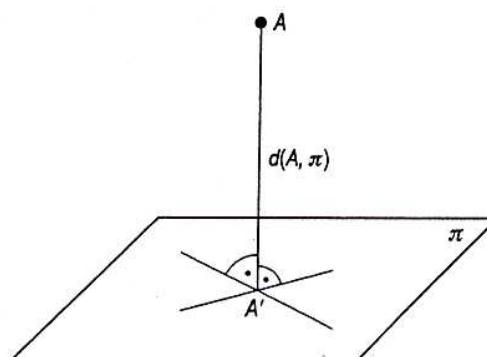
a)	Okręgi rozłączne wewnętrznie. $ AB < R - r \neq 0$	
b)	Okręgi współśrodkowe. $ AB = 0, r \neq R$	

c)	Okręgi styczne wewnętrznie. $ AB = R - r \neq 0$	
d)	Okręgi przecinające się. $ R - r < AB < R + r$	
e)	Okręgi styczne zewnętrznie. $ AB = R + r$	
f)	Okręgi rozłączne zewnętrznie, $ AB > R + r$	
g)	Okręgi pokrywające się. $ AB = 0, R = r$	

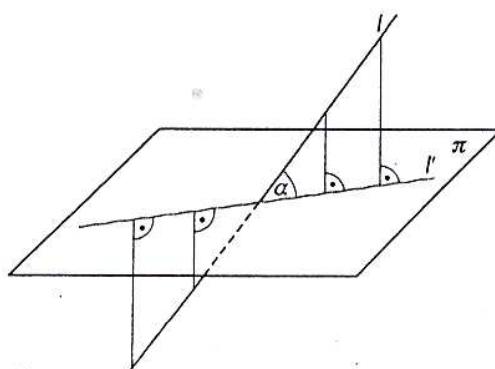
VIII. STEREOMETRIA

1. Płaszczyzny i proste w przestrzeni.

- a) **Dwie różne płaszczyzny w przestrzeni**
 - nie mają punktów wspólnych
 - lub
 - ich częścią wspólną jest prosta.
- b) **Wzajemne położenie prostej i płaszczyzny w przestrzeni**
 - prosta nie ma punktów wspólnych z płaszczyzną
 - lub
 - prosta ma tylko jeden punkt wspólny z płaszczyzną (przebija płaszczyznę)
 - lub
 - prosta leży na płaszczyźnie.
- c) **Wzajemne położenie prostych w przestrzeni**
 - proste nie leżą w jednej płaszczyźnie (**proste skośne**)
 - lub
 - leżą w jednej płaszczyźnie (proste przecinają się lub pokrywają się lub nie mają punktów wspólnych).
- d) Prosta i płaszczyzna są do siebie **prostopadłe**, jeśli prosta jest prostopadła do każdej prostej leżącej na płaszczyźnie i przecinającej daną prostą.
- e) **Odległośćą punktu A od płaszczyzny** nazywamy długość odcinka AA' , gdzie A' jest rzutem prostokątnym punktu A na tę płaszczyznę.

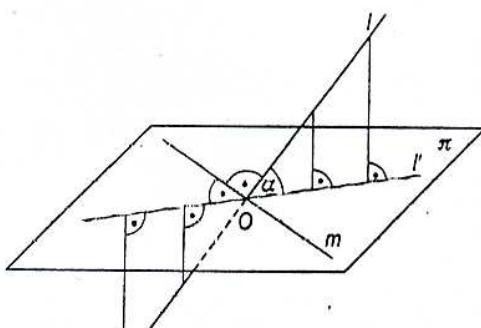


- f) **Kątem między prostą** (przebijającą płaszczyznę i nieprostopadłą do niej) **a płaszczyzną** nazywamy kąt między tą prostą a jej rzutem prostokątnym na tę płaszczyznę.

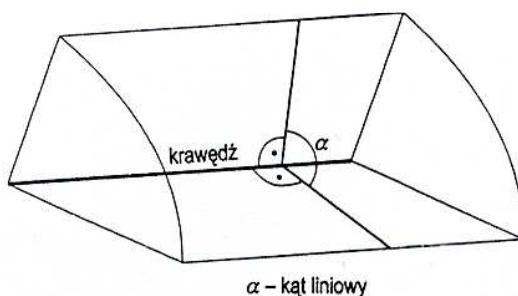


- g) **Twierdzenie o trzech prostopadłych.**

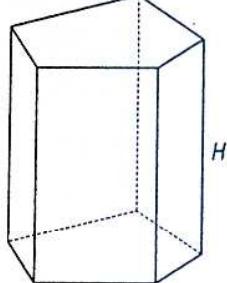
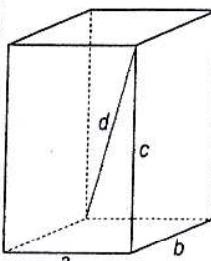
Jeśli prosta l przebija płaszczyznę π i nie jest do niej prostopadła oraz prosta m , leżąca w płaszczyźnie π , jest prostopadła do rzutu prostokątnego l' prostej l na płaszczyznę π i przechodzi przez punkt przebicia prostej l z płaszczyzną π , to prosta m jest prostopadła do prostej l .



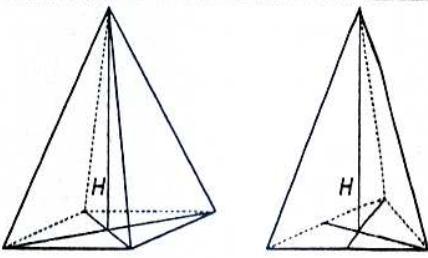
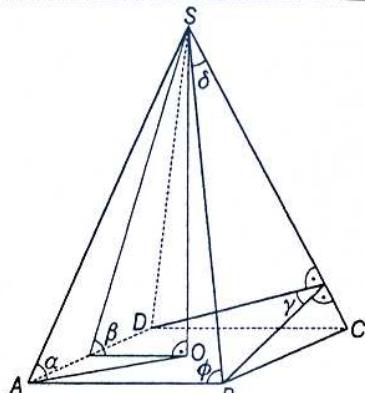
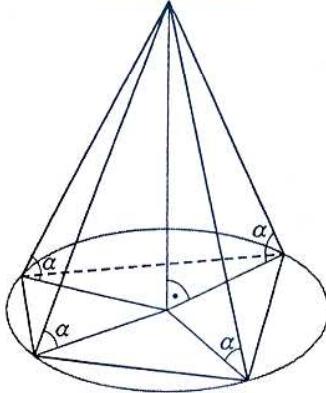
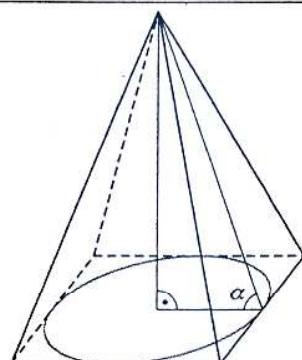
- h) **Kątem dwuściennym** nazywamy sumę dwóch półpłaszczyzn o wspólnej krawędzi i jednego z dwóch obszarów, które te płaszczyzny wycinają w przestrzeni.
Kątem liniowym kąta dwuściennego nazywamy część wspólną kąta dwuściennego i płaszczyzny prostopadłej do jego krawędzi.

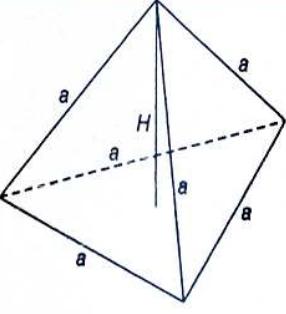
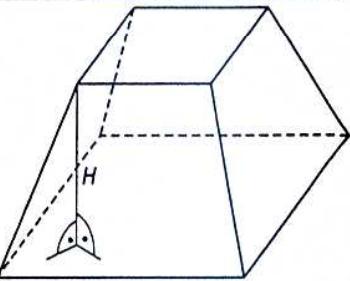


2. Graniastosłupy.

a)	Graniastosłupem nazywamy wielościan, którego dwie ściany, zwane podstawami, są przystającymi wielokątami leżącymi w płaszczyznach równoległych, a pozostałe ściany, zwane ścianami bocznymi, są równoległobokami, których wszystkie wierzchołki są jednocześnie wierzchołkami podstawa.	
b)	Graniastosłup prosty to graniastosłup, w którym wszystkie krawędzie boczne są prostopadłe do podstawa.	P_p – pole podstawy P_b – pole powierzchni bocznej P_c – pole powierzchni całkowitej V – objętość bryły H – długość wysokości bryły $V = P_p \cdot H, P_c = 2P_p + P_b$
c)	Graniastosłup prawidłowy to graniastosłup prosty, którego podstawy są wielokątami foremnymi.	Sześcian to prostopadłościan, którego ściany są kwadratami.
d)	Prostopadłościan to graniastosłup, którego wszystkie ściany są prostokątami.	 $P_c = 2(ab + ac + bc)$ $V = abc$ $d = \sqrt{a^2 + b^2 + c^2}$

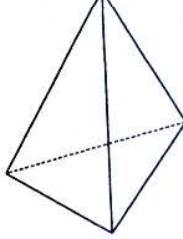
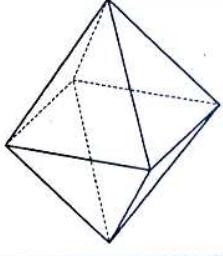
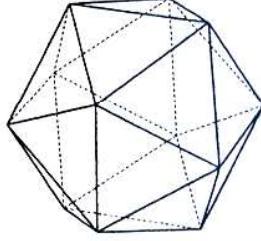
3. Ostrosłupy.

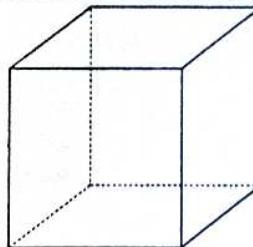
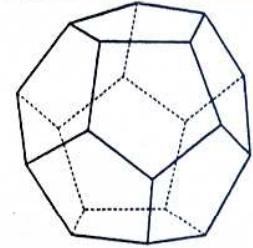
<p>a) Ostroślupem nazywamy wielościan, którego jedna ściana, zwana podstawą, jest dowolnym wielokątem, a pozostałe ściany, zwane ścianami bocznymi, są trójkątami o wspólnym wierzchołku S, który nazywamy wierzchołkiem ostrosłupa.</p>	
<p>b) Wysokością ostrosłupa nazywamy odcinek łączący wierzchołek ostrosłupa z jego rzutem prostokątnym na płaszczyznę podstawy.</p>	P_p – pole podstawy P_b – pole powierzchni bocznej P_c – pole powierzchni całkowitej V – objętość bryły H – długość wysokości bryły $V = \frac{1}{3} P_p \cdot H, P_c = P_p + P_b$
<p>c) Kąty w ostrosłupie</p> <p>α – kąt nachylenia krawędzi bocznej AS do płaszczyzny podstawy</p> <p>β – kąt nachylenia ściany bocznej ADS do płaszczyzny podstawy</p> <p>γ – kąt między ścianami bocznymi BCS i CDS</p> <p>δ – kąt płaski ściany bocznej BCS przy wierzchołku</p> <p>ϕ – kąt między krawędzią boczną BS a krawędzią podstawy AB</p>	
<p>d) Ostroślup prosty to ostrosłup, spełniający warunki:</p> <ul style="list-style-type: none"> – na podstawie ostrosłupa można opisać okrąg – spodek wysokości ostrosłupa znajduje się w środku okręgu opisanego na podstawie. <p>Ostroślup jest prosty wtedy i tylko wtedy, gdy wszystkie jego krawędzie boczne mają jednakową długość i są nachylone do płaszczyzny podstawy pod tym samym kątem.</p>	
<p>e) Jeśli wszystkie ściany boczne ostrosłupa są nachylone do płaszczyzny podstawy pod tym samym kątem, to</p> <ul style="list-style-type: none"> – w podstawie ostrosłupa można wpisać okrąg – spodek wysokości ostrosłupa jest środkiem okręgu wpisanego w podstawę. 	
<p>f) Ostroślup prawidłowy to ostrosłup prosty, którego podstawą jest wielokąt foremny. Ściany boczne ostrosłupa prawidłowego są przystającymi trójkątami równoramiennymi.</p>	

<p>g) Czworościan to ostrosłup, którego podstawą jest trójkąt. Odcinki łączące wierzchołki czworościanu ze środkami ciężkości przeciwnieległych ścian przecinają się w jednym punkcie (tzw. środek ciężkości czworościanu), który dzieli każdy z tych odcinków w stosunku 3 : 1, licząc od wierzchołka.</p> <p>Czworościan, którego wszystkie ściany są trójkątami równobocznymi nazywa się czworościanem foremny.</p>	 <p>czworościan foremny</p> $P_c = a^2 \sqrt{3}$ $V = \frac{a^3 \sqrt{2}}{12}$
<p>h) Ostrosłup ścięty jest to część ostrosłupa zawarta między jego podstawą i przekrojem płaszczyzną równoległą do podstawy.</p> <p>Sciany boczne ostrosłupa ściętego są trapezami, a podstawy wielokątami podobnymi.</p>	 $V = \frac{1}{3} \cdot H(P_1 + P_2 + \sqrt{P_1 \cdot P_2})$ <p>gdzie P_1, P_2 – pola podstaw ostrosłupa ściętego</p>

4. Wielościany foremne.

- a) **Wielościanem foremnym** nazywamy wielościan wypukły, którego wszystkie ściany są przystającymi wielokątami foremnymi i każdy wierzchołek należy do takiej samej liczby ścian.
- b) Istnieje pięć rodzajów wielościanów foremnych:

czworościan foremny 4 wierzchołki 4 ściany 6 krawędzi	
ośmiościan foremny 6 wierzchołków 8 ścian 12 krawędzi	
dwudziestościan foremny 12 wierzchołków 20 ścian 30 krawędzi	

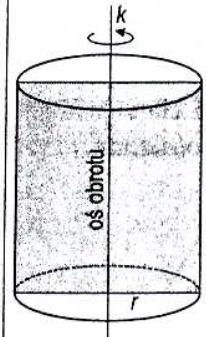
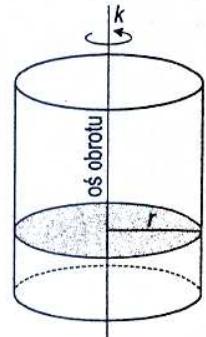
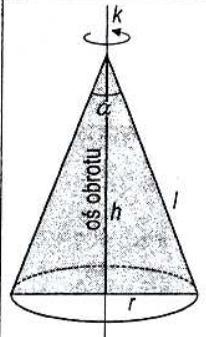
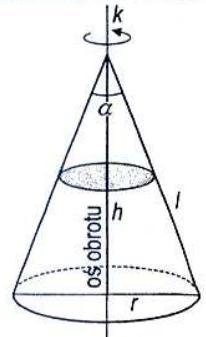
sześciian 8 wierzchołków 6 ścian 12 krawędzi	
dwunastościan foremny 20 wierzchołków 12 ścian 30 krawędzi	

- c) Łącząc środki ścian ośmiościanu foremnego otrzymujemy sześciian i łącząc środki ścian sześciianu otrzymujemy ośmiościan foremny (sześciian i ośmiościan foremny są wielościanami dualnymi). Podobną własność mają dwunastościan foremny i dwudziestościan foremny. Czworościan foremny jest dualny ze sobą.

5. Twierdzenie Eulera.

Jeśli wielościan wypukły ma W – wierzchołków, S – ścian i K – krawędzi, to $W + S - K = 2$.

6. Bryły obrotowe.

a) Walcem nazywamy brydę obrotową otrzymaną w wyniku obrotu prostokąta dookoła prostej zawierającej jeden z boków prostokąta. r – długość promienia podstawy walca h – długość wysokości walca $V = \pi r^2 h$ $P_c = 2\pi r h + 2\pi r^2$	 Przekrój osiowy walca	 Przekrój poprzeczny walca
b) Stożkiem nazywamy brydę obrotową otrzymaną w wyniku obrotu trójkąta prostokątnego dookoła prostej zawierającej przyprostokątną. r – długość promienia podstawy stożka h – długość wysokości stożka l – długość tworzącej stożka α – kąt rozwarcia stożka $V = \frac{1}{3} \pi r^2 h$ $P_c = \pi r l + \pi r^2$	 Przekrój osiowy stożka	 Przekrój poprzeczny stożka

- c) Stożek ścięty jest to część stożka zawarta między jego podstawą i przekrojem poprzecznym płaszczyzną równoległą do podstawy wraz z tą podstawą i tym przekrojem.

R, r – promienie podstaw stożka ściętego

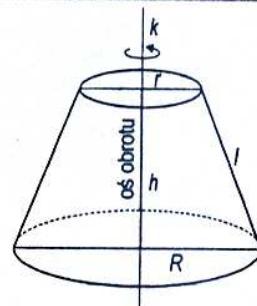
h – długość wysokości stożka ściętego

l – długość tworzącej stożka ściętego

$$l = \sqrt{(R - r)^2 + h^2}$$

$$V = \frac{1}{3} \pi h (R^2 + rR + r^2)$$

$$P_b = \pi r l + \pi R l$$



- d) Kulą o środku O i promieniu R nazywamy zbiór wszystkich punktów przestrzeni, których odległość od punktu O jest nie większa od R .

Kula jest bryłą obrotową powstałą przez obrót półkola dookoła prostej zawierającej średnicę półkola.

Sferą o środku O i promieniu R nazywamy zbiór wszystkich punktów przestrzeni, których odległość od punktu O jest równa R .

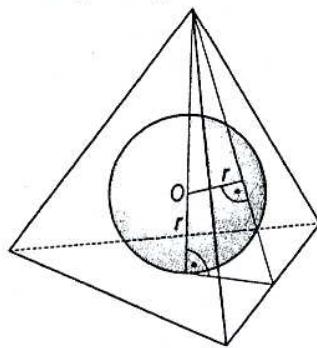
Sfera jest bryłą obrotową powstałą przez obrót półokręgu dookoła prostej zawierającej średnicę półokręgu.

$$P = 4\pi R^2$$

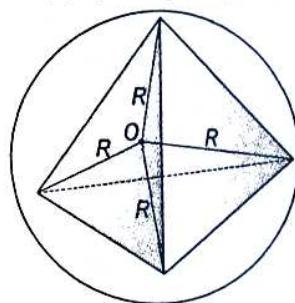
$$V = \frac{4}{3} \pi R^3$$

7. Bryła wpisana w bryłę.

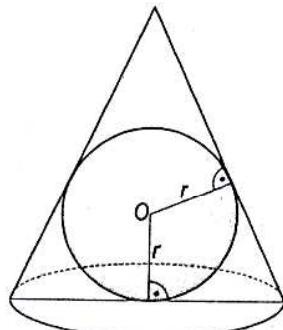
- a) Kula jest wpisana w wielościan, jeśli jest styczna do każdej ściany wielościanu.



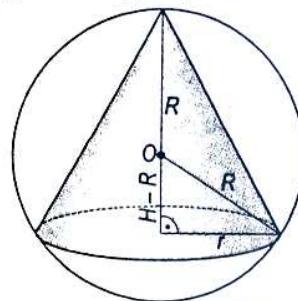
- b) Kula jest opisana na wielościanie, jeśli wszystkie wierzchołki wielościanu należą do sfery wyznaczającej daną kulę.



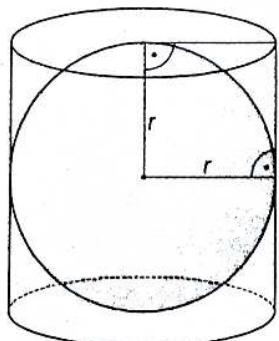
- c) Kula jest wpisana w stożek, jeśli jest styczna do podstawy stożka i każdej jego tworzącej.



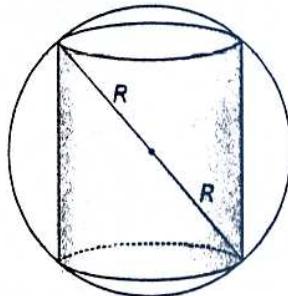
- d) Kula jest opisana na stożku, jeśli okrąg podstawy stożka zawiera się w brzegu kuli (czyli w sferze wyznaczającej tę kulę) i wierzchołek stożka należy do brzegu tej kuli.



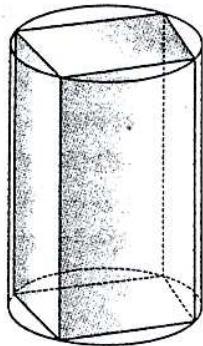
e) Kula jest wpisana w walec, jeśli jest styczna do podstaw walca i do każdej jego tworzącej.



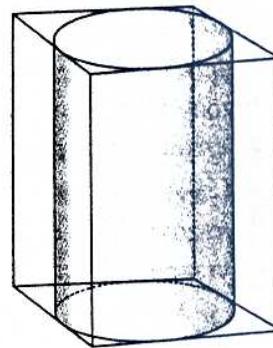
f) Kula jest opisana na walcu, jeśli okręgi podstaw stożka zawierają się w sferze wyznaczającej daną kulę.



g) Graniastosłup jest wpisany w walec, jeśli jego podstawy są wielokątami wpisanymi w podstawy walca.



h) Graniastosłup jest opisany na walcu, jeśli jego podstawy są opisane na podstawach walca.



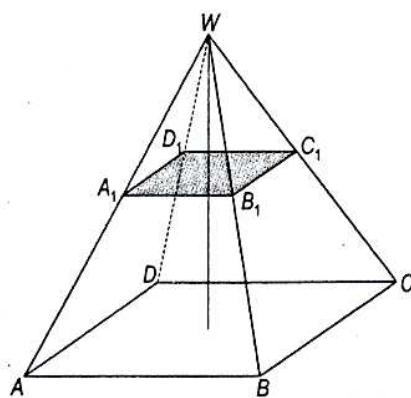
8. Jednokładność i podobieństwo w przestrzeni.

- a) **Jednokładnością** o środku O i skali $s \neq 0$ nazywamy takie przekształcenie przestrzeni, w którym każdemu punktowi X przestrzeni jest przyporządkowany taki punkt X' , że

$$\overrightarrow{OX'} = s \cdot \overrightarrow{OX}$$

Przykład.

Jeśli w ostrosłupie $ABCDW$ poprowadzimy przekrój $A_1B_1C_1D_1$ gdzie punkty A_1, B_1, C_1, D_1 są środkami krawędzi bocznych (jak na rysunku), to ostrosłup $ABCDW$ jest obrazem ostrosłupa $A_1B_1C_1D_1W$ w jednokładności względem punktu W i skali $k = 2$.



- b) **Podobieństwem** P o skali $s > 0$ nazywamy takie przekształcenie przestrzeni, które dowolnym punktom A i B przestrzeni przyporządkowuje takie punkty A' i B' , że

$$|A'B'| = s \cdot |AB|.$$

Mówimy, że figury F i G są podobne ($F \sim G$), jeżeli istnieje podobieństwo P , przekształcające F na G .

c) Zależność między objętościami brył podobnych.

Jeżeli figura F jest obrazem figury G w podobieństwie o skali $s > 0$ to

$$V_F = s^3 \cdot V_G$$

gdzie V_F – objętość figury F , V_G – objętość figury G .

IX. RACHUNEK PRAWDOPODOBIĘSTWA

1. Pojęcia kombinatoryczne.

- a) Permutacją bez powtórzeń zbioru n -elementowego, $n \in N_+$, nazywamy każdy n -wyrazowy ciąg utworzony ze wszystkich elementów danego zbioru n -elementowego.

Liczba P_n permutacji bez powtórzeń zbioru n -elementowego ($n \in N_+$) wyraża się wzorem $P_n = n!$

- b) Wariacją k -wyrazową bez powtórzeń zbioru n -elementowego ($k, n \in N_+$ i $k \leq n$) nazywamy każdy k -wyrazowy ciąg, utworzony z k różnych elementów zbioru n -elementowego.

Liczba k -wyrazowych wariacji bez powtórzeń zbioru n -elementowego ($k, n \in N_+$ i $k \leq n$) wyraża się wzorem $V_n^k = \frac{n!}{(n-k)!}$.

- c) Wariacją k -wyrazową z powtórzeniami zbioru n -elementowego, $k, n \in N_+$ nazywamy każdy k -wyrazowy ciąg (mogących się powtarzać) elementów zbioru n -elementowego.

Liczba k -wyrazowych wariacji z powtórzeniami zbioru n -elementowego ($k, n \in N_+$) wynosi $W_n^k = n^k$.

- d) Kombinacją k -elementową bez powtórzeń zbioru n -elementowego, $k, n \in N$ i $k \leq n$, nazywamy każdy k -elementowy podzbiór tego zbioru, przy czym elementy tego podzbioru nie mogą się powtarzać.

Liczba k -elementowych kombinacji bez powtórzeń zbioru n -elementowego ($k, n \in N$ i $k \leq n$)

$$\text{jest równa } C_n^k = \binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!}.$$

2. Aksjomatyczna definicja prawdopodobieństwa.

Prawdopodobieństwem określonym na przestrzeni zdarzeń elementarnych Ω nazywamy taką funkcję P , która każdemu zdarzeniu $A \subset \Omega$ przyporządkowuje liczbę rzeczywistą $P(A)$ w taki sposób, że:

- (A1) $P(A) \geq 0$
- (A2) $P(\Omega) = 1$
- (A3) jeżeli $A \cap B = \emptyset$, to $P(A \cup B) = P(A) + P(B)$

3. Własności prawdopodobieństwa.

Jeżeli P jest prawdopodobieństwem określonym na pewnej przestrzeni zdarzeń elementarnych Ω , to:

- a) $P(\emptyset) = 0$
- b) jeżeli $A \subset B$, to $P(A) \leq P(B)$
- c) dla dowolnego zdarzenia $A \subset \Omega$ zachodzi nierówność $P(A) \leq 1$
- d) $P(A') = 1 - P(A)$

- e) $P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$
f) jeżeli zdarzenia A_1, A_2, \dots, A_n wykluczają się parami, to
 $P(A_1 \cup A_2 \cup \dots \cup A_n) = P(A_1) + P(A_2) + \dots + P(A_n)$.

4. Klasyczna definicja prawdopodobieństwa.

Jeżeli przestrzeń Ω jest skończona i wszystkie zdarzenia elementarne są jednakowo prawdopodobne, natomiast A jest dowolnym zdarzeniem tej przestrzeni, to $P(A) = \frac{A}{\Omega}$.

5. Prawdopodobieństwo warunkowe.

Prawdopodobieństwem warunkowym zajścia zdarzenia A , pod warunkiem, że zajdzie zdarzenie B nazywamy liczbę $P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$, gdzie $A, B \subset \Omega$ i $P(B) > 0$.

6. Twierdzenie o prawdopodobieństwie całkowitym.

Jeżeli $A \subset \Omega$ jest dowolnym zdarzeniem, natomiast $B_1, B_2, B_3, \dots, B_n \subset \Omega$ spełniają warunki:

- wykluczają się parami
- mają dodatnie prawdopodobieństwa
- $B_1 \cup B_2 \cup B_3 \cup \dots \cup B_n = \Omega$

to $P(A) = P(A|B_1) \cdot P(B_1) + P(A|B_2) \cdot P(B_2) + \dots + P(A|B_n) \cdot P(B_n)$

7. Niezależność zdarzeń.

a) Dwa zdarzenia $A, B \subset \Omega$ nazywamy **niezależnymi** wtedy i tylko wtedy, gdy
 $P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)$.

b) Trzy zdarzenia $A, B, C \subset \Omega$ nazywamy **niezależnymi** jeśli spełnione są jednocześnie następujące warunki:

$$\begin{aligned} P(A \cap B) &= P(A) \cdot P(B) \\ P(A \cap C) &= P(A) \cdot P(C) \\ P(B \cap C) &= P(B) \cdot P(C) \\ P(A \cap B \cap C) &= P(A) \cdot P(B) \cdot P(C) \end{aligned}$$

8. Schemat Bernoulliego.

a) **Schematem Bernoulliego** nazywamy ciąg n doświadczeń losowych, spełniających następujące warunki:

- doświadczenia są niezależne
- każde z tych doświadczeń może zakończyć się na dwa sposoby: „sukcesem” lub „porażką”
- prawdopodobieństwo „sukcesu” jest w każdym z tych doświadczeń takie samo.

b) W ciągu n doświadczeń losowych, tworzących schemat Bernoulliego, prawdopodobieństwo zdarzenia A – w n doświadczeniach otrzymamy k sukcesów, jest równe:

$$P(A) = P(S_n = k) = \binom{n}{k} \cdot p^k \cdot q^{n-k}, \text{ gdzie:}$$

p – prawdopodobieństwo „sukcesu” w jednym doświadczeniu

q – prawdopodobieństwo „porażki” w jednym doświadczeniu

$p > 0, q > 0, p + q = 1, k, n \in N, 0 \leq k \leq n$.

Elementy statystyki opisowej

1. Klasyfikacja danych statystycznych:

- a) dane zawierają tylko wartości badanej cechy, np.

Średnie miesięczne wydatki w miesiącach I – VI (w złotych)	82	90	116	123	97	89
---	----	----	-----	-----	----	----

- b) dane zawierają wartości badanej cechy wraz z liczebnościami (dane tworzą szereg rozdzielczy z klasami jednowartościowymi), np.

Rodzaj oceny	Liczba ocen danego rodzaju
6	3
5	1
4	4
3	2
2	1

- c) dane tworzą szereg rozdzielczy z klasami będącymi przedziałami, np.

Wzrost (w cm)	Liczba osób
⟨150, 160)	2
⟨160, 170)	15
⟨170, 180)	12
⟨180, 190)	6

Przy tworzeniu szeregu rozdzielczego korzystamy najczęściej ze wzorów:

liczba klas w szeregu: $K \approx 1 + 3,3 \cdot \log n$,

długość klasy: $L = \frac{x_{\max} - x_{\min}}{K}$, gdzie x_{\min} oraz x_{\max} oznaczają odpowiednio najmniejszą i największą wśród danych.

2. Obliczanie średniej z próby (oznaczenie \bar{x}) i średniego odchylenia standardowego z próby (oznaczenie s).

Dane zawierają wartości badanej cechy	$\bar{x} = \frac{x_1 + x_2 + \dots + x_n}{n}$	$s = \sqrt{\frac{(x_1 - \bar{x})^2 + (x_2 - \bar{x})^2 + \dots + (x_n - \bar{x})^2}{n}}$
Dane tworzą szereg rozdzielczy z klasami jednowartościowymi	$\bar{x} = \frac{x_1 n_1 + x_2 n_2 + \dots + x_k n_k}{n_1 + n_2 + \dots + n_k}$	$s = \sqrt{\frac{(x_1 - \bar{x})^2 \cdot n_1 + (x_2 - \bar{x})^2 \cdot n_2 + \dots + (x_n - \bar{x})^2 \cdot n_k}{n_1 + n_2 + \dots + n_k}}$
Dane tworzą szereg rozdzielczy z klasami będącymi przedziałami	$\bar{x} = \frac{\overset{\circ}{x}_1 n_1 + \overset{\circ}{x}_2 n_2 + \dots + \overset{\circ}{x}_k n_k}{n_1 + n_2 + \dots + n_k}$	$s = \sqrt{\frac{\left(\overset{\circ}{x}_1 - \bar{x}\right)^2 \cdot n_1 + \left(\overset{\circ}{x}_2 - \bar{x}\right)^2 \cdot n_2 + \dots + \left(\overset{\circ}{x}_n - \bar{x}\right)^2 \cdot n_k}{n_1 + n_2 + \dots + n_k}}$

gdzie:

n – liczbeność próby

k – liczba klas

x_1, x_2, \dots, x_k – wartości badanej cechy

n_1, n_2, \dots, n_k – liczbeności klas

$\overset{\circ}{x}_1, \overset{\circ}{x}_2, \dots, \overset{\circ}{x}_k$ – środki przedziałów (klas)

3. Obliczanie wariancji z próby (oznaczenie s^2).

Wariancja z próby jest kwadratem średniego odchylenia standardowego z próby.

4. Średnia arytmetyczna ważona.

Średnią ważoną liczb rzeczywistych x_1, x_2, \dots, x_n z wagami odpowiednio w_1, w_2, \dots, w_n (przy założeniu, że $w_1, w_2, \dots, w_n > 0$) nazywamy liczbę

$$S_w = \frac{x_1 \cdot w_1 + x_2 \cdot w_2 + \dots + x_n \cdot w_n}{w_1 + w_2 + \dots + w_n}.$$

5. Mediana z próby.

Mediana z próby jest wartością cechy, którą ma środkowy element w uporządkowanym niemalejąco ciągu elementów badanej próby, jeśli liczba tych elementów jest nieparzysta, bądź średnia arytmetyczna dwóch środkowych wartości w tym ciągu, jeśli liczba elementów jest parzysta:

$$Me = \begin{cases} \frac{x_{\frac{n+1}{2}}}{2} & \text{gdy } n \text{ jest liczbą nieparzystą} \\ \frac{x_{\frac{n}{2}} + x_{\frac{n+1}{2}}}{2} & \text{gdy } n \text{ jest liczbą parzystą.} \end{cases}$$

6. Obliczanie mediany z próby.

a) jeśli dane zawierają tylko wartości badanej cechy lub tworzą szereg rozdzielczy z klasami jednowartościowymi, to wystarczy uporządkować wartości w sposób niemalejący (uwzględniając ewentualne powtórzenia) i skorzystać z powyższego wzoru:

b) jeśli dane tworzą szereg rozdzielczy z klasami będącymi przedziałami, to należy:

- Utworzyć pomocniczy szereg rozdzielczy, który zamiast liczebności n_i będzie zawierał liczebności skumulowane f_i (f_i to suma liczebności klas od pierwszej do i -tej (włącznie)), $i = 1, 2, \dots, k$, przy czym szereg porządkujemy niemalejąco ze względu na przedziały, wyznaczające klasy.
- Określić pozycję mediany (P_{Me}):

$$P_{Me} = \frac{n+1}{2},$$

gdzie n jest łączną liczbą danych.

- Określić klasę, w której znajduje się mediana. Jest to pierwsza z klas, których liczebność jest nie mniejsza od pozycji mediany.
- Obliczyć medianę ze wzoru:

$$Me \approx x_{Me} + \frac{\frac{n}{2} - f_{Me-1}}{f_{Me}} \cdot L,$$

gdzie x_{Me} jest lewym krańcem klasy, do której należy mediana,

f_{Me-1} – liczebnością skumulowaną klasy poprzedzającej klasę, do której należy mediana,

f_{Me} – liczebnością skumulowaną klasy, do której należy mediana,

L – długością klasy, do której należy mediana,

np. dla danych tworzących szereg rozdzielczy

Wzrost (w cm)	Liczba osób
(150, 160)	2
(160, 170)	15
(170, 180)	12
(180, 190)	6

mamy:

Wzrost (w cm)	f_I
(150, 160)	2
(160, 170)	17
(170, 180)	29
(180, 190)	35

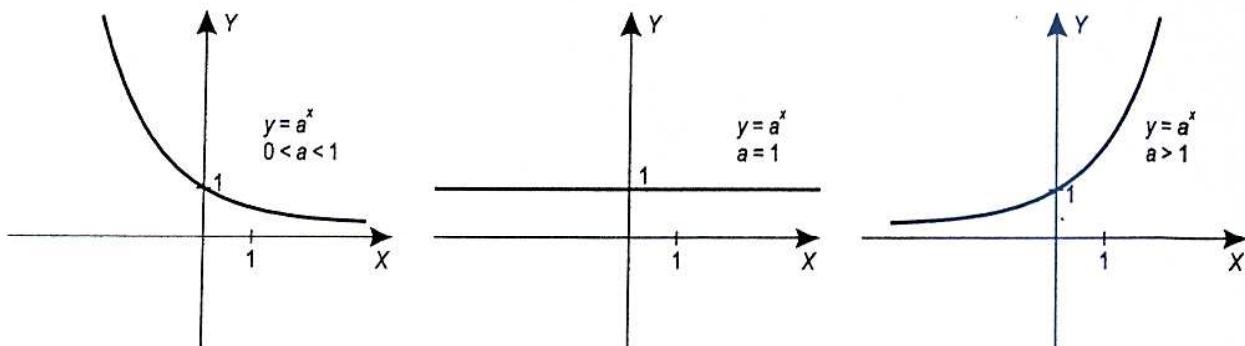
$P_{Me} = 18$, klasą do której należy mediana z próby jest $< 170, 180$), zaś

$$Me \approx 170 + \frac{18-17}{29} \cdot 10 \approx 170,3.$$

X. FUNKCJE WYKŁADNICZE I LOGARYTMICZNE

1. Funkcja wykładnicza.

- a) Funkcją wykładniczą nazywamy funkcję $y = a^x$, gdzie $a > 0$ i $x \in \mathbb{R}$.
Wykres funkcji wykładniczej:



- b) Z własności funkcji wykładniczej dla $a \in \mathbb{R} - \{1\}$ wynika, że:

- Jeśli $a \in \mathbb{R} - \{1\}$ i $x_1, x_2 \in \mathbb{R}$, to $a^{x_1} = a^{x_2} \Leftrightarrow x_1 = x_2$
- Jeśli $a \in (0, 1)$ i $x_1, x_2 \in \mathbb{R}$, to $a^{x_1} < a^{x_2} \Leftrightarrow x_1 > x_2$
- Jeśli $a \in (1, +\infty)$ i $x_1, x_2 \in \mathbb{R}$, to $a^{x_1} < a^{x_2} \Leftrightarrow x_1 < x_2$

2. Logarytmy.

- a) Logarymem liczby dodatniej b przy podstawie a – dodatniej i różnej od jedności, nazywamy taką liczbę rzeczywistą c , że $a^c = b$.

$$\log_a b = c \Leftrightarrow a^c = b \text{ i } a > 0 \text{ i } a \neq 1 \text{ i } b > 0$$

Logarytm przy podstawie 10 to logarytm dziesiętny.

$\log_{10} b$ – zapisujemy $\log b$ lub $\lg b$.

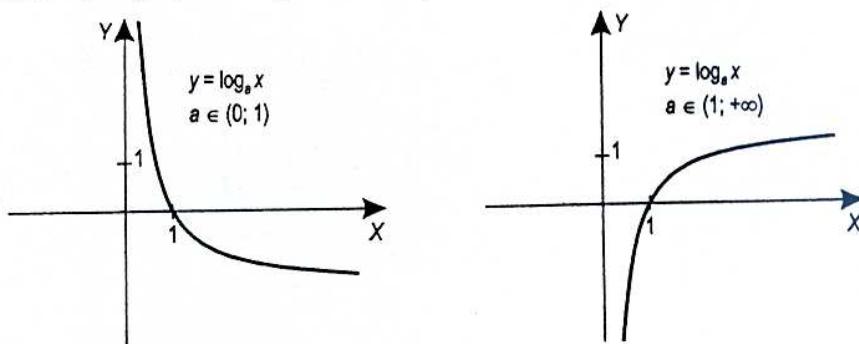
- b) Własności logarytmów:

- $\log_a a = 1$, $a > 0$ i $a \neq 1$
- $\log_a 1 = 0$, $a > 0$ i $a \neq 1$

- $\log_a a^r = r, a > 0 \text{ i } a \neq 1 \text{ i } r \in \mathbb{R}$
- $a^{\log_a b} = b, a > 0 \text{ i } a \neq 1 \text{ i } b > 0$
- $\log_a x + \log_a y = \log_a(x \cdot y), a > 0 \text{ i } a \neq 1 \text{ i } x > 0 \text{ i } y > 0$
- $\log_a x - \log_a y = \log_a \frac{x}{y}, a > 0 \text{ i } a \neq 1 \text{ i } x > 0 \text{ i } y > 0$
- $\log_a x^r = r \cdot \log_a x, a > 0 \text{ i } a \neq 1 \text{ i } x > 0 \text{ i } r \in \mathbb{R}$
- $\log_a b \cdot \log_b c = \log_a c, a > 0 \text{ i } a \neq 1 \text{ i } b > 0 \text{ i } b \neq 1 \text{ i } c > 0$

3. Funkcja logarytmiczna.

- a) Funkcją logarytmiczną nazywamy funkcję $y = \log_a x$, gdzie $x \in \mathbb{R}_+, a > 0 \text{ i } a \neq 1$.
Wykres funkcji logarytmicznej:



- b) z własności funkcji logarytmicznej wynika, że:

- Jeśli $a \in (0, 1) \cup (1, +\infty)$ i $x_1, x_2 \in \mathbb{R}_+$, to $\log_a x_1 = \log_a x_2 \Leftrightarrow x_1 = x_2$
- Jeśli $a \in (0, 1)$ i $x_1, x_2 \in \mathbb{R}_+$, to $\log_a x_1 < \log_a x_2 \Leftrightarrow x_1 > x_2$
- Jeśli $a \in (1, +\infty)$ i $x_1, x_2 \in \mathbb{R}_+$, to $\log_a x_1 < \log_a x_2 \Leftrightarrow x_1 < x_2$

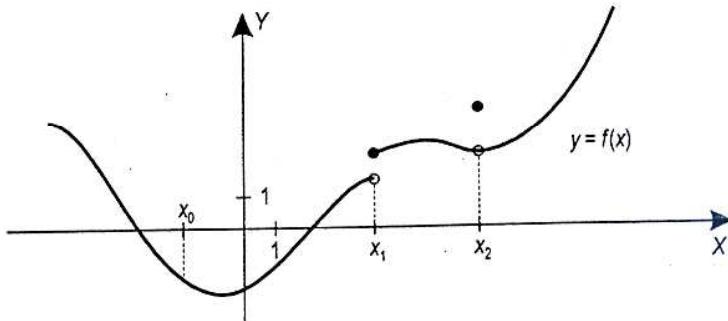
XI. CIĄGŁOŚĆ I POCHODNA FUNKCJI

1. Ciągłość funkcji.

- a) Niech funkcja f będzie określona w pewnym otoczeniu $U(x_0)$ punktu x_0 .

Funkcja f jest ciągła w punkcie x_0 wtedy i tylko wtedy, gdy istnieje skończona granica $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = g$ i zachodzi równość $g = f(x_0)$ (to znaczy: istnieją skończone granice $\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x)$, $\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x)$ i zachodzą równości $\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) = g$ i $g = f(x_0)$)

Przykład.

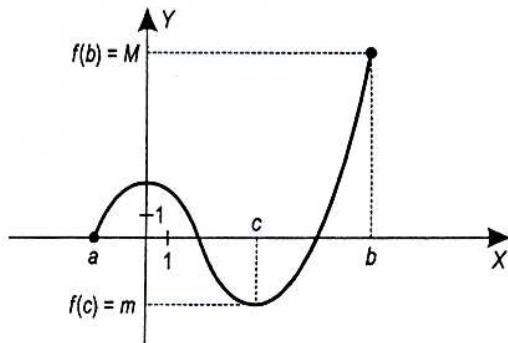


Funkcja f

- jest ciągła w punkcie x_0 ,
 - nie jest ciągła w punkcie x_1 (nie istnieje w tym punkcie granica funkcji)
 - nie jest ciągła w punkcie x_2 (granica funkcji w punkcie x_2 istnieje, lecz nie jest równa wartości $f(x_2)$).
- b) **Funkcję f nazywamy ciągłą w przedziale (a, b) , jeżeli jest ciągła w każdym punkcie tego przedziału.**
- c) **Funkcję f nazywamy ciągłą w przedziale $\langle a, b \rangle$, jeżeli jest ciągła w przedziale (a, b) oraz $f(a) = \lim_{x \rightarrow a^+} f(x)$ i $f(b) = \lim_{x \rightarrow b^-} f(x)$.**
- d) Jeżeli funkcje f i g określone w przedziale $X \subset R$ są ciągłe w punkcie $x_0 \in X$, to funkcje: $f + g$, $f - g$, $f \cdot g$, $\frac{f}{g}$ (gdy $g(x_0) \neq 0$) są ciągłe w punkcie x_0 .
- e) Wszystkie funkcje elementarne (wymierne, wykładnicze, logarytmiczne, trygonometryczne) są ciągłe w swoich dziedzinach.
- f) **Własności funkcji ciągłych.**

- **Twierdzenie Weierstrassa.**

Jeżeli funkcja f jest ciągła w przedziale $\langle a, b \rangle$, to jest w nim ograniczona i w pewnym punkcie tego przedziału przyjmuje wartość największą (M) i w pewnym punkcie tego przedziału przyjmuje wartość najmniejszą (m).



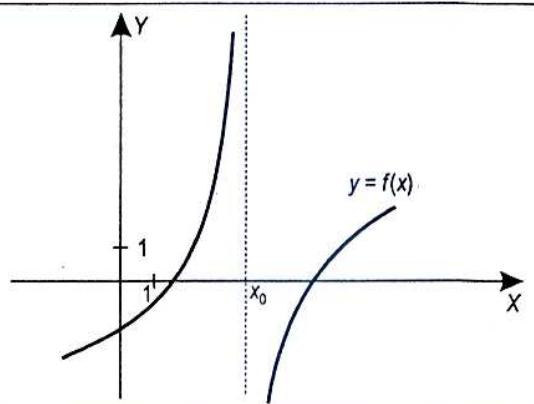
- **Twierdzenie Darboux.**

Funkcja f ciągła w przedziale $\langle a, b \rangle$ przyjmuje wszystkie wartości pośrednie między wartością najmniejszą i największą tej funkcji w przedziale $\langle a, b \rangle$.

*

2. Asymptoty wykresu funkcji.

a)	Niech funkcja f będzie określona w prawostronnym (lewostronnym) sąsiedztwie punktu x_0 . Prosta o równaniu $x = x_0$ jest prawostronną (lewostronną) asymptotą pionową wykresu tej funkcji wtedy i tylko wtedy, gdy $\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) = -\infty$ lub $\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = +\infty$ $\left(\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = -\infty \text{ lub } \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) = +\infty \right)$
----	--



<p>b) Prosta o równaniu $y = a$ jest prawostronną (lewostronną) asymptotą poziomą wykresu tej funkcji wtedy i tylko wtedy, gdy $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = a$ ($\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = a$).</p>	
<p>c) Niech funkcja f będzie określona w przedziale $(-\infty, k)$ (odpowiednio $(k, +\infty)$), $k \in \mathbb{R}$. Prosta $y = ax + b$ jest asymptotą ukośną lewostronną (odpowiednio asymptotą ukośną prawostronną) wykresu funkcji f wtedy i tylko wtedy, gdy $\lim_{x \rightarrow -\infty} [f(x) - (ax + b)] = 0$ (odpowiednio $\lim_{x \rightarrow +\infty} [f(x) - (ax + b)] = 0$). Prosta $y = ax + b$ jest asymptotą ukośną lewostronną (odpowiednio asymptotą ukośną prawostronną) wykresu funkcji f wtedy i tylko wtedy, gdy $\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{f(x)}{x} = a$ (odpowiednio $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{x} = a$) oraz $\lim_{x \rightarrow -\infty} [f(x) - ax] = b$ (odpowiednio $\lim_{x \rightarrow +\infty} [f(x) - ax] = b$).</p>	

3. Pochodna funkcji w punkcie.

- a) Niech funkcja f będzie określona w pewnym otoczeniu $U(x_0)$ punktu x_0 , natomiast $h \neq 0$ będzie liczbą, dla której $x_0 + h \in U(x_0)$. Jeżeli istnieje (skończona) granica

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h},$$

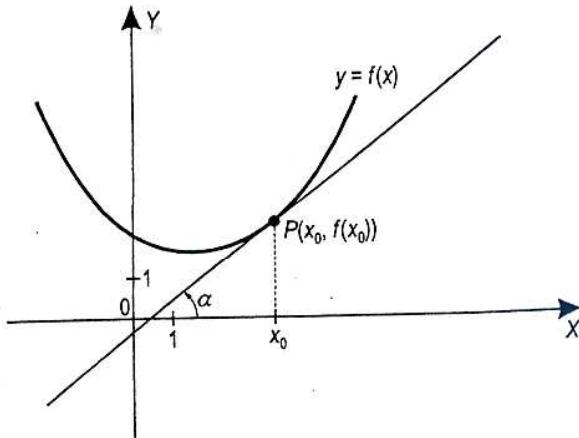
to granicę tę nazywamy **pochodną funkcji w punkcie x_0** i oznaczamy $f'(x_0)$ (to znaczy: istnieją pochodne jednostronne $f'_+(x_0)$ i $f'_-(x_0)$ oraz zachodzi równość $f'_+(x_0) = f'_-(x_0) = f'(x_0)$).

O funkcji f mówimy, że jest różniczkowalna w punkcie x_0 .

- b) **Interpretacja geometryczna pochodnej funkcji w punkcie.**

Pochodna $f'(x_0)$ jest równa tangensowi kąta α , jaki tworzy z osią OX styczna do wykresu funkcji f w punkcie x_0 .

$$f'(x_0) = \operatorname{tg} \alpha$$



c) **Styczna do wykresu funkcji.**

Funkcja f jest określona w pewnym otoczeniu $U(x_0)$ punktu x_0 i różniczkowalna w tym **punkcie**. Styczną do wykresu funkcji f w punkcie $(x_0, f(x_0))$ nazywamy prostą opisaną równaniem

$$y - f(x_0) = f'(x_0)(x - x_0)$$

d) **Ciągłość a różniczkowalność funkcji.**

Jeżeli funkcja f jest różniczkowalna w punkcie x_0 , to jest w tym punkcie **ciągła**. (Twierdzenie odwrotne nie jest prawdziwe)

4. **Pochodna jako funkcja.**

- a) Funkcję, która każdej liczbie $x_0 \in D_f$ przyporządkowuje liczbę $f'(x_0)$ (o ile istnieje $f'(x_0)$) nazywamy **funkcją pochodną** funkcji f i oznaczamy f' .

b) **Własności pochodnej funkcji.**

Założymy, że funkcje f i g są różniczkowalne w zbiorze A . Wówczas funkcje $c \cdot f$, $f + g$, $f - g$, $f \cdot g$, $\frac{f}{g}$ są różniczkowalne w zbiorze A (ta ostatnia w zbiorze $\{x: x \in A \wedge g(x) \neq 0\}$) i

- $(c \cdot f)'(x) = c \cdot f'(x)$
- $(f + g)'(x) = f'(x) + g'(x)$
- $(f - g)'(x) = f'(x) - g'(x)$
- $(f \cdot g)'(x) = f'(x) \cdot g(x) + g'(x) \cdot f(x)$
- $\left(\frac{f}{g}\right)'(x) = \frac{f'(x) \cdot g(x) - f(x) \cdot g'(x)}{[g(x)]^2}$

c) **Pochodne niektórych funkcji elementarnych.**

- $(c)' = 0$, c – stała
- $(ax + b)' = a$
- $(ax^2 + bx + c)' = 2ax + b$
- $(x^\alpha)' = \alpha \cdot x^{\alpha-1}$, gdzie $\alpha \in \mathbb{R} - \{0, 1\}$
- $\left(\frac{1}{x}\right)' = -\frac{1}{x^2}$, gdzie $x \neq 0$
- $(\sqrt{x})' = \frac{1}{2\sqrt{x}}$, $x > 0$
- $(\sin x)' = \cos x$
- $(\cos x)' = -\sin x$

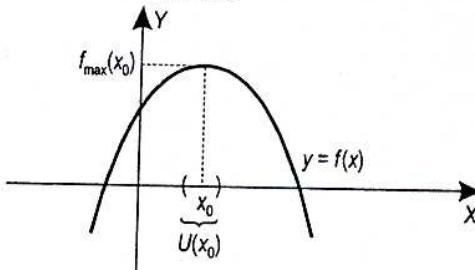
5. **Związek pochodnej z monotonicznością funkcji.**

- a) Jeżeli funkcja f jest różniczkowalna w przedziale otwartym (a, b) i **rosnąca** w tym przedziale, to dla każdego $x \in (a, b)$ prawdziwa jest nierówność $f'(x) \geq 0$.
- b) Jeżeli funkcja f jest różniczkowalna w przedziale otwartym (a, b) i **malejąca** w tym przedziale, to dla każdego $x \in (a, b)$ prawdziwa jest nierówność $f'(x) \leq 0$.
- c) Jeżeli funkcja f jest różniczkowalna w przedziale otwartym (a, b) i dla każdego $x \in (a, b)$ prawdziwa jest nierówność $f'(x) > 0$, to funkcja f jest **rosnąca** w tym przedziale.
- d) Jeżeli funkcja f jest różniczkowalna w przedziale otwartym (a, b) i dla każdego $x \in (a, b)$ prawdziwa jest nierówność $f'(x) < 0$, to funkcja f jest **malejąca** w tym przedziale.
- e) Jeżeli funkcja f jest różniczkowalna w przedziale otwartym (a, b) i dla każdego $x \in (a, b)$ prawdziwa jest równość $f'(x) = 0$, to funkcja f jest **stała** w tym przedziale.

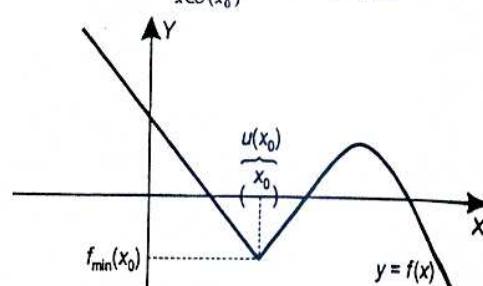
6. **Ekstremum funkcji.**

Niech funkcja f będzie określona w przedziale otwartym (a, b) .

- a) Funkcja f ma w punkcie $x_0 \in (a, b)$ **maksimum lokalne** wtedy i tylko wtedy, gdy istnieje takie otoczenie $U(x_0) \subset (a, b)$ tego punktu, że $\bigwedge_{x \in U(x_0)} f(x) \leq f(x_0)$.



- b) Funkcja f ma w punkcie $x_0 \in (a, b)$ **minimum lokalne** wtedy i tylko wtedy, gdy istnieje takie otoczenie $U(x_0) \subset (a, b)$ tego punktu, że $\bigwedge_{x \in U(x_0)} f(x) \geq f(x_0)$.



- c) **Warunek konieczny istnienia ekstremum funkcji różniczkowalnej.**

Jeżeli funkcja f , określona w pewnym otoczeniu punktu x_0 , jest różniczkowalna w tym punkcie i ma w nim ekstremum, to $f'(x_0) = 0$.

- d) Punkt $x_0 \in (a, b)$ nazywamy **punktem krytycznym** funkcji f określonej na przedziale (a, b) wtedy i tylko wtedy, gdy $f'(x_0) = 0$ lub $f'(x_0)$ nie istnieje.

- e) **Warunek wystarczający istnienia ekstremum funkcji różniczkowalnej.**

Niech funkcja f będzie określona w pewnym otoczeniu punktu x_0 , ciągła w punkcie x_0 oraz różniczkowalna w zbiorze $S_-(x_0) \cup S_+(x_0)$. Niech x_0 będzie punktem krytycznym tej funkcji.

- Jeżeli $f'(x) > 0$ dla $x \in S_-(x_0)$ oraz $f'(x) < 0$ dla $x \in S_+(x_0)$, to funkcja ma w punkcie x_0 maksimum lokalne właściwe (mówimy, że pochodna zmienia „w punkcie x_0 ” znak z dodatniego na ujemny).
- Jeżeli $f'(x) < 0$ dla $x \in S_-(x_0)$ oraz $f'(x) > 0$ dla $x \in S_+(x_0)$, to funkcja ma w punkcie x_0 minimum lokalne właściwe (mówimy, że pochodna zmienia „w punkcie x_0 ” znak z ujemnego na dodatni).
- Jeżeli $f'(x) < 0$ dla $x \in S_-(x_0) \cup S_+(x_0)$ lub $f'(x) > 0$ dla $x \in S_-(x_0) \cup S_+(x_0)$, to funkcja nie ma ekstremum lokalnego w punkcie x_0 (mówimy, że pochodna nie zmienia znaku „w punkcie x_0 ”).

- f) **Aby wyznaczyć ekstrema lokalne funkcji f , należy**

- wyznaczyć dziedzinę funkcji, obliczyć pochodną funkcji i wyznaczyć dziedzinę pochodnej
- znaleźć punkty krytyczne funkcji f
- zbadać, w jakim zbiorze pochodna jest dodatnia, a w jakim ujemna
- w punktach krytycznych, w których pochodna istnieje, zbadać, czy pochodna zmienia znak; jeśli tak, określić rodzaj ekstremum (minimum, maksimum)
- w punktach krytycznych, w których pochodna nie istnieje, zbadać, czy funkcja jest ciągła i czy pochodna zmienia znak; jeśli tak, określić rodzaj ekstremum.

- g) **Najmniejsza i największa wartość funkcji ciągłej w przedziale domkniętym i w przedziale otwartym.**

Aby wyznaczyć **najmniejszą i największą wartość funkcji ciągłej w przedziale domkniętym $\langle a, b \rangle$** , należy:

- wyznaczyć punkty krytyczne funkcji w przedziale otwartym (a, b)
- obliczyć wartości funkcji w punktach krytycznych i na końcach przedziału $\langle a, b \rangle$
- wybrać największą i najmniejszą wartość spośród wartości obliczonych w poprzednim punkcie.

Aby określić czy istnieją **najmniejsza i największa wartość funkcji ciągłej w przedziale otwartym (a, b)** , należy:

- wyznaczyć punkty krytyczne funkcji w przedziale otwartym (a, b)

- obliczyć wartości funkcji w punktach krytycznych i granice funkcji na końcach przedziału $\lim_{x \rightarrow a^+} f(x)$ i $\lim_{x \rightarrow b^-} f(x)$
- określić, czy istnieją: najmniejsza i największa wartość funkcji w tym przedziale i ewentualnie je obliczyć.