1 Простые структуры данных

Требования к структуре данных:

- От СД мы хотим обработку каких-то наших запросов.
- online-offline. Бывает, что мы знаем все запросы, бывает, что мы узнаем запрос только тогда, когда отвечаем на предыдущий
- При обсуждении времени работы отделяется время на препроцессинг и на последующие ответы на запросы (query).

1.1 Data structure / interface

Структура данных — это какой-то математический объект, который умеет отвечать на наши запросы конкретным способом. Красно-черное дерево — это структура данных.

Интерфейс — это объект, с которым может взаимодействовать пользователь, который каким-то образом умеет отвечать на наши запросы (пользователю все равно, как, его волнует только то, что интерфейс реализует, и за какое время(память) он это делает). std :: set — это интерфейс.

 $\mathit{Итератор}$ — это специальный объект, отвечающий непосредственно за ячейку в структуре данных. Для того, чтобы удалить элемент, мы должны иметь итератор на этот элемент. Т.е. удаление по ключу работает за O(erase), а удаление по значению за O(find) + O(erase)

list Списки бывают двусвязными, односвязными, циклическими. У каждого элемента есть ссылка на следующий (и иногда на предыдущий), а также есть отдельный глобальный указатель на начало списка.

stack Стек — структура данных, которая умеет делать добавление в конец, удаление из конца, взятие последнего элемента, за O(1).

queue Очередь — структура данных, которая умеет делать добавление в конец, удаление из начала, взятие первого элемента, за O(1).

deque Двусторонняя очередь — структура данных, которая умеет делать добавление, удаление и взятие элемента с любого конца последовательности, за O(1).

priority_queue Очередь с приоритетами ака куча — структура данных, которая умеет делать добавление, удаление, и быстрые операции с минимумом, представляющая из себя дерево с условием $parent(u) = v \rightarrow value(v) \leq value(u)$.

Все эти структуры реализуются как на массиве (храним последовательную память и указатели на начало/конец), так и на списках (что на самом деле является тем же самым, что и на массиве, просто ссылка вперед эквивалентна $a_i \to a_{i+1}$ в терминологии массивов, npum. aemopa).

Структура данных на массиве кратно быстрее аналогичной на ссылках, потому что массив проходится по кэшу и не требует дополнительной памяти.

data structure	add	delete	pop	find	top	build	\min	get by index
stack	O(1)	-	O(1)	-	O(1)	O(n)	O(n)	-
dynamic array	O(1)	O(n)	O(1)	O(n)	O(1)	O(n)	O(n)	O(1)
queue	O(1)	-	O(1)	-	O(1)	O(n)	O(n)	-
deque	O(1)	-	O(1)	-	O(1)	O(n)	O(n)	O(1)
linked list	O(1)	O(1)	O(1)	O(n)	O(1)	O(n)	O(n)	O(n)
sorted array	O(n)	O(n)	O(1)	$O(\log n)$	O(1)	$O(n \log n)$	O(1)	O(1)
priority_queue	$O(\log n)$	$O(\log n)$	$O(\log n)$	O(1)	O(n)	O(1)	-	

1.2 Двоичная куча

Реализация двоичной кучи на массиве — создаем массив размера sz, и создаем ребра $i \to 2 \cdot i, \ i \to 2 \cdot i + 1.$ От такой кучи мы хотим:

- insert(x)
- get_min()
- extract min()
- erase
- change = {decrease_key, increase_key}

Для такой кучи мы реализуем $sift_up(x)$, $sift_down(x)$ — просеивание вниз и вверх. Процедура должна устранить конфликты с элементом x. Остальные операции умеют реализовываться через нее.

```
insert = add\_leaf + sift_up extract\_min = swap(root, last) + last - = 1 + sift_down(root) erase = decrease\_key(-\infty) + extract\_min
```

Отдельно отметим построение кучи за O(n) — sift _down поочередно для всех элементов $n, n-1, \ldots, 1$.

```
void sift_up(int v) { // v >> 1 <=> v / 2
    if (key[v] < key[v >> 1]) {
        swap(key[v], key[v >> 1]);
        sift_up(v >> 1);
    }
}

void sift_down(int v, int size) { // indexes [1, size]
    if (2 * v > size) {
        return;
    }
    int left = 2 * v;
    int right = 2 * v + 1;
    int argmin = v;
```

```
if (key[v] > key[left]) {
        argmin = left;
}
if (right <= size && key[right] < key[argmin]) {
        argmin = right;
}
if (argmin == v) {
        return;
}
swap(key[v], key[argmin]);
sift_down(argmin, size);
}</pre>
```