правительство российской федерации национальный исследовательский университет «ВЫСШАЯ ШКОЛА ЭКОНОМИКИ»

Факультет компьютерных наук Департамент программной инженерии

	СОГЛАСОВАНО	УТВЕРЖДАЮ
Подп. и дата	Доцент департамента программной инженерии, канд. техн. наук	Академический руководитель образовательной программы «Программная инженерия» профессор департамента программной инженерии, канд. техн. наук
$ \Pi_0 $	Р. З. Ахметсафина	В. В. Шилов «» 2020 г.
Инв. № дубл.	«» 2020 г. ВИЗУАЛИЗАТОР ТРЕХ ЧЕТЫРЕХМЕР	
No.	ЧЕТЫРЕХМЕГ	РНОГО ТЕЛА
Взам. инв. Л	Пояснительн	ная записка
Взам	Лист Утв	ерждения
	$\mathrm{RU}.17701729.04.1$	3-01 81 01-1-ЛУ
Подп. и дата		
з. № подл		
Инв.		Исполнитель: Студент группы БПИ-194 М. Г. Савинов
		2020 p

ВИЗУАЛИЗАТОР ТРЕХМЕРНОЙ ПРОЕКЦИИ ЧЕТЫРЕХМЕРНОГО ТЕЛА

Пояснительная записка

RU.17701729.04.13-01 81 01-1

Листов 17

Подп. и дата	
Инв. № дубл.	
Взам. инв. №	
Подп. и дата	
Инв. № подл	

Аннотация

В данном программном документа приведена пояснительная записка к программе «Визуализатор трехмерной проекции четырехмерного тела» («3D Viewer of a Four-Dimensional Figure»), которая предназначена для построения трехмерной проекции тессеракта.

В документе, в разделе "Введение" указано наименование программы, краткое наименование программы и документы, на основании которых ведется разработка.

Раздел «Назначение и область применения» содержит функциональное и эксплуатационное назначение ПО, а также краткую характеристику его области применения.

Раздел «Технические характеристики» описывает постановку задачи на разработку программы, алгоритм ее функционирования, состав входных и выходных данных, состав технических и программных средств.

В разделе «Ожидаемые технико-экономические показатели» отражены планируемая потребность и экономические превосходства разработки по сравнению с отечественными и зарубежными образцами или аналогами.

Настоящий документ разработан в соответствии с требованиями:

- 1) ГОСТ 19.101-77 Виды программ и программных документов [1];
- 2) ГОСТ 19.102-77 Стадии разработки [2];
- 3) ГОСТ 19.103-77 Обозначения программ и программных документов [3];
- 4) ГОСТ 19.104-78 Основные надписи [4];
- 5) ГОСТ 19.105-78 Общие требования к программным документам [5];
- 6) ГОСТ 19.106-78 Требования к программным документам, выполненным печатным способом [6];
 - 7) ГОСТ 19.404-79 Пояснительная записка. Требования к содержанию и оформлению [7].

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Содержание

1	Вве	едение	4
	1.1	Наименование программы	
	1.2	Документы, на основании которых ведется разработка	4
2	Has	вначение программы	5
	2.1	Функциональное назначение	5
	2.2	Эксплуатационное назначение	5
	2.3	Краткая характеристика области применения	5
3	Tex	кнические характеристики	6
	3.1	Постановка задачи на разработку программы	6
	3.2	Описание алгоритма и функционирования программы	6
	3.3	Описание и обоснование выбора метода организации входных и выходных данных	8
	3.4	Описание состава технических и программных средств	9
4	Tex	книко-экономические показатели	10
	4.1	Предполагаемая потребность	10
	4.2	Экономические преимущества разработки по сравнению с отечественными и за-	
		рубежными аналогами	10
5	Ист	гочники, использованные при разработке	11
6	Осн	новные понятия, определения и сокращения	12
O	писа	ние и функциональное назначение классов	13
O	писа	ние и функциональное назначение методов, полей и свойств	14

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

1. Введение

1.1. Наименование программы

1.1.1. Наименование программы на русском языке

Визуализатор трехмерной проекции четырехмерного тела.

1.1.2. Наименование программы на английском языке

3D Viewer of a Four-Dimensional Figure.

1.2. Документы, на основании которых ведется разработка

Приказ декана факультета компьютерных наук Национального исследовательского университета «Высшая школа экономики» № 2.3-02/1112-04 от 11.12.2019 «Об утверждении тем, руководителей курсовых работ студентов образовательной программы Программная инженерия факультета компьютерных наук».

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

2. Назначение программы

2.1. Функциональное назначение

Программа показывает, как выглядит тессеракт (правильный четырёхмерный политоп) в проекции на трехмерное пространство в виде диаграммы Шлегеля и совершает вращение этой фигуры, используя матрицу поворота и стереографическое проектирование. Иными словами программа представляет тессеракт как 8 кубических ячеек(одна в центре, 6 по бокам внутреннего куба и одна внешняя).

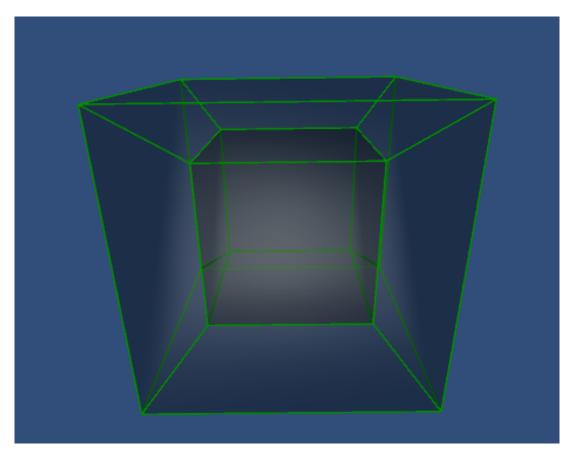


Рис. 1 — Проекция тессеракта на трехмерное пространство в виде диаграммы Шлегеля

2.2. Эксплуатационное назначение

Данное приложение может быть использовано в образовательных целях, а также пользователями, желающими узнать, как выглядят четырехмерные тела. Приложение предназаначено для использования на персональных компьютерах, удовлетворяющих минимальным системным требованиям. Для работы программы не требуется подключение к сети Интернет.

2.3. Краткая характеристика области применения

На момент разработки большинство визуализаторов четырехмерных тел не могут показать это тело со всех возможных ракурсов.

Данная работа нацелена на аудиторию, желающую понять как устроены четырехмерные тела, а также представить как они выглядят с разных сторон.

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

3. Технические характеристики

3.1. Постановка задачи на разработку программы

Разрабатываемое приложение должно:

- 1) строить четырехмерную фигуру тессеракт;
- 2) показывать 3D проекцию тессеракта с разных сторон в виде диаграммы Шлегеля в среде Unity3D.

3.2. Описание алгоритма и функционирования программы

3.2.1. Описание алгоритма программы

Программа состоит из нескольких алгоритмов, реализующих различные части программы:

- 1) создание тессеракта
- 2) задание вращения тессеракта вокруг плоскостей X0Y и Z0W;
- 3) создание проекции на трехмерное пространство
- 4) расчет нормалей и создания граней и ребер проекции;

3.2.1.1. Создание тессеракта

Вершины описываются с помощью 16 четырехмерных векторов вида $(\pm 1, \pm 1, \pm 1, \pm 1)$:

$$\begin{array}{c} 0 - (-1, -1, -1, 1), \\ 1 - (1, -1, -1, 1), \\ 2 - (1, -1, 1, 1), \\ 3 - (-1, -1, 1, 1), \\ 4 - (-1, 1, 1, 1), \\ 5 - (1, 1, 1, 1), \\ 6 - (1, 1, -1, 1), \\ 7 - (-1, 1, -1, 1), \\ 9 - (1, -1, -1, -1), \\ 10 - (1, -1, -1, -1), \\ 11 - (-1, -1, 1, -1), \\ 12 - (-1, 1, 1, -1), \\ 13 - (1, 1, 1, -1), \\ 14 - (1, 1, -1, -1), \\ 15 - (-1, 1, -1, -1). \end{array}$$

Создается 12 граней для будущей проекции в виде диаграммы Шлегеля (6 для внутреннего куба и 6 для внешнего).

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Внутренний:

0, 1, 2, 3,

4, 5, 6, 7,

7, 6, 1, 0,

6, 5, 2, 1,

5, 4, 3, 2,

4, 7, 0, 3.

Внешний:

8, 9, 10, 11,

12, 13, 14, 15,

15, 14, 9, 8,

14, 13, 10, 9,

13, 12, 11, 10,

12, 15, 8, 11.

Задается 32 ребра в виде пары номеров вершин (по 12 для каждого из кубов и еще 8 между внешним и внутренним кубом).

Внутренний:

(4, 5), (5, 6), (6, 7), (7, 4),

(0, 7), (1, 6), (2, 5), (3, 4).

Внешний:

Между кубами:

(4, 12), (5, 13), (6, 14), (7, 15).

3.2.1.2. Задание вращения тессеракта вокруг плоскостей X0Y и Z0W

Вращение задается с помощью матрицы поворота для четырехмерного пространства. Все точки пространства при использовании матрицы поворота двигаются параллельно какой-то плоскости, а значит угол A - это обычный угол, зависящий от времени работы программы. Вокруг плоскости X0Y она выглядит следующим образом:

$$\mathbf{M}_{xy} = \begin{pmatrix} CosA & SinA & 0 & 0 \\ -SinA & CosA & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

А вокруг плоскости Z0W так:

$$\mathbf{M}_{xy} = \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & CosA & SinA \\ 0 & 0 & -SinA & CosA \end{array} \right).$$

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Таким образом, матрица поворота вокруг обеих плоскостей выглядит так:

$$\mathbf{R} = \left(egin{array}{cccc} CosA & SinA & 0 & 0 \ -SinA & CosA & 0 & 0 \ 0 & 0 & CosA & SinA \ 0 & 0 & -SinA & CosA \end{array}
ight).$$

3.2.1.3. Создание проекции на трехмерное пространство

Для создания проекции необходимо найти матрицу проекции, которая выглядит следующим образом:

$${
m P}=\left(egin{array}{cccc} a & 0 & 0 & 0 \ 0 & a & 0 & 0 \ 0 & 0 & a & 0 \ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}
ight)\!,$$

где а вычисляется по формуле $1/(l_w-w)$ (l_w - расстояние, на котором точка зрения (в этой же точке находится источник света) располагается в четырехмерном пространстве на оси w, а w - четвертая координата рассматриваемой вершины). При изменении l_w изменяются размеры внешнего куба проекции к внутреннему. Для лучшей реализации проекции тессеракта подходит формула 5/(4-w), где коэффициент 5 влияет только на размеры получаемой проекции. Для получения проекций четырехмерных вершин на трехмерное пространство достаточно просто умножить вектор, состоящий из координат X, Y, Z четырехмерной вершины, преобразованной с помощи матрицы поворота, на полученную матрицу проекций.

3.2.1.4. Расчет нормалей и создания граней и ребер

Нормали рассчитываются для каждой грани (заданной 4-мя вершинами). Берутся любые 3 вершины a, b, c, u3 них получаем 2 вектора v0 = b-a и v1 = c-a, нормаль к грани равняется векторному произведению векторов <math>v0 и v1. Затем по известным нормалям к граням вычисляются нормали к образующим грани вершинам, они нормализуются до длины 1. Матрицы граней и ребер проекции не меняются при всех преобразованиях.

3.2.2. Описание функционирования программы

Программа предоставляет пользователю возможность посмотреть на проекцию тессеракта в трехмерном пространстве с разных сторон.

3.3. Описание и обоснование выбора метода организации входных и выходных данных

3.3.1. Описание метода организации входных и выходных данных

Для представленной программы входные данные не требуются.

Выходные данные – изображение на экране вращающейся проекции тессеракта в виде диаграммы Шлегеля.

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

3.4. Описание состава технических и программных средств

3.4.1. Состав технических средств

Для корректной работы программы требуются следующие технические и программные средства:

- 1) Центральный процессор архитектуры AMD или Intel с частотой не менее 1000 МГц
- 2) Графическая видеокарта с поддержкой DirectX10 и выше;
- 3) Монитор с разрешением 1024х768 пикселей и более;
- 4) Не менее 1Гб ОЗУ;
- 5) Не менее 20Мб на жёстком диске;
- 6) Клавиатура;
- 7) Компьютерная мышь.

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

4. Технико-экономические показатели

4.1. Предполагаемая потребность

Программа может потребоваться в университетах, профессионально-технических училищах, техникумах и.т.д в качестве демонстрации того, как можно представить четырехмерное пространства. Программа является польностью бесплатной, поэтому ее легко может запустить каждый ученик.

4.2. Экономические преимущества разработки по сравнению с отечественными и зарубежными аналогами

Ha отечественном рынке найден один аналог, который находятся в свободном доступе: http://www.michurin.net/online-tools/hypercube.html

Однако разрабатываемая программа будет реализована в формате удобного приложения на движке Unity 3D и обладает рядом качеств:

- 1) вращение фигур осуществляется автоматически;
- 2) имеет неограниченный срок службы;
- 3) программа распространяется бесплатно.

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

5. Источники, использованные при разработке

- 1) ГОСТ 19.101-77 Виды программ и программных документов. //Единая система программной документации. М.: ИПК Издательство стандартов, 2001;
- 2) ГОСТ 19.102-77 Стадии разработки. //Единая система программной документации. М.: ИПК Издательство стандартов, 2001;
- 3) ГОСТ 19.103-77 Обозначения программ и программных документов. //Единая система программной документации. М.: ИПК Издательство стандартов, 2001;
- 4) ГОСТ 19.104-78 Основные надписи. //Единая система программной документации. М.: ИПК Издательство стандартов, 2001;
- 5) ГОСТ 19.105-78 Общие требования к программным документам. //Единая система программной документации. М.: ИПК Издательство стандартов, 2001;
- 6) ГГОСТ 19.106-78 Требования к программным документам, выполненным печатным способом. //Единая система программной документации. М.: ИПК Издательство стандартов, 2001;
- 7) ГОСТ 19.404-79 Пояснительная записка. Требования к содержанию и оформлению. //Единая система программной документации. М.: ИПК Издательство стандартов, 2001;
- 8) Документация по Unity[Электронный ресурс] //URL:https://docs.unity3d.com/Manual;
- 9) Лурье А. И. Аналитическая механика. М.:Физматлит. 1961. 824 с.
- 10) Кочин Н.Е. Векторное исчисление и начала тензорного исчисления. АН СССР: Изд-во «НАУКА», М. 1965.
- 11) Дужин С., Рубцов В. Четырехмерный куб // Квант. 1986. \mathbb{N} 6. С. 3—7.

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

6. Основные понятия, определения и сокращения

- 1) Диаграмма Шлегеля это метод представления политопов для изучения их свойств. В размерности 3 диаграмма Шлегеля представляет собой проекцию многогранника в плоскую фигуру, а в размерности 4 проекцию 4-мерного многогранника в трехмерное пространство.
- 2) Нормаль в 3х мерном пространстве перпендикуляр к плоскости.
- 3) Тессеракт четырёхмерный гиперкуб, аналог обычного трёхмерного куба в четырёхмерном пространстве. Правильный четырёхмерный политоп.

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Описание и функциональное назначение классов

Таблица 1 - классы проекта

Класс	Назначение		
Main	Инициализация запуска программа		
AbstractMesh	Инициализирует какую-то абстрактную сетку		
TesseractMesh	Объявляет проецируемый объект и все действия,		
	происходимые с ним		

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Описание и функциональное назначение методов, полей и свойств

Таблица 2 - описание методов класса Маіп

Имя	Модификаторы	Тип	Аргументы	Назначение
Start	-	void	-	Вызывается до об-
				новления первого
				кадра и инициа-
				лизирует объект,
				описанный в даль-
				нейших классах
Update	-	void	-	Вызывается каждый
				кадр, за счет это-
				го происходит вра-
				щение

 Таблица 3 - описание методов класса Abstract Mesh

Имя	Модификаторы	Тип	Аргументы	Назначение	
UpdateMesh	abstract	void	Mesh	Метод для пе-	
				реопределения в	
				TesseractMesh	
CalculateNormals	protected static	Vector3[]	Vector3[]	Расчитывает норма-	
				ли к массиву векто-	
				ров	
CalculateNormal	private static	Vector3	Vector3,	Считает нормаль к	
			Vector3,	плоскости, заданной	
			Vector3	тремя векторами	

Таблица 4 - описание методов класса TesseractMesh

Имя	Модификаторы	Тип	Аргументы	Назначение
UpdateMesh	override	void	Mesh	Метод вызываемый
				через Update в клас-
				се Main, реализует
				основной функцио-
				нал программы
GenerateHypercube	public static	Tesse-	-	Инициализирует тес-
		ractMesh		серакт

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Таблица 5 - описание полей класса Main

Имя	Модификаторы	Тип	Назначение	
edgecolor	public	Material	Хранит цвет для	
			ребер объекта	
			PredictionPhotoPath	
innercolor	public	Material	Хранит цвет для граней	
			объекта	
projection	private	GameObject	Проекция тессеракта	
meshObject	private static	AbstractMesh	Какая-то абстрактная	
			сетка	

Таблица 5 - описание полей класса AbstractMesh

Имя	Модификаторы	Тип	Назначение
_name	protected	string	Хранит имя объекта

Таблица 6 - описание полей класса TesseractMesh

Имя	Модификаторы	Тип	Назначение
quads	private static	int[]	Хранит заданные грани
			объекта
lines	private static	int[]	Хранит заданные ребра
			объекта
vertices	private static	Vector4[]	Хранит заданные вер-
			шины объекта

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Таблица 7 - описание свойств класса AbstractMesh

Имя	Имя Модификаторы		Назначение	
Name	public	string	Возвращает имя создаваемого объекта	

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
RU.17701729.04.13-01 81 01-1				
Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Лист регистрации изменений

Изм.	Номера листов			Всего листов в документе	№ доку- мента	Входящий № сопрово- дит. докум. и дата	Под-	Дата	
	из- ме- нен- ных	заме- нен- ных	но-	аннул- лиро- ван- ных					