

Seminar Modellierung und Simulation biologischer Systeme

Hauptkomponentenanalyse: automatische Gesichtserkennung

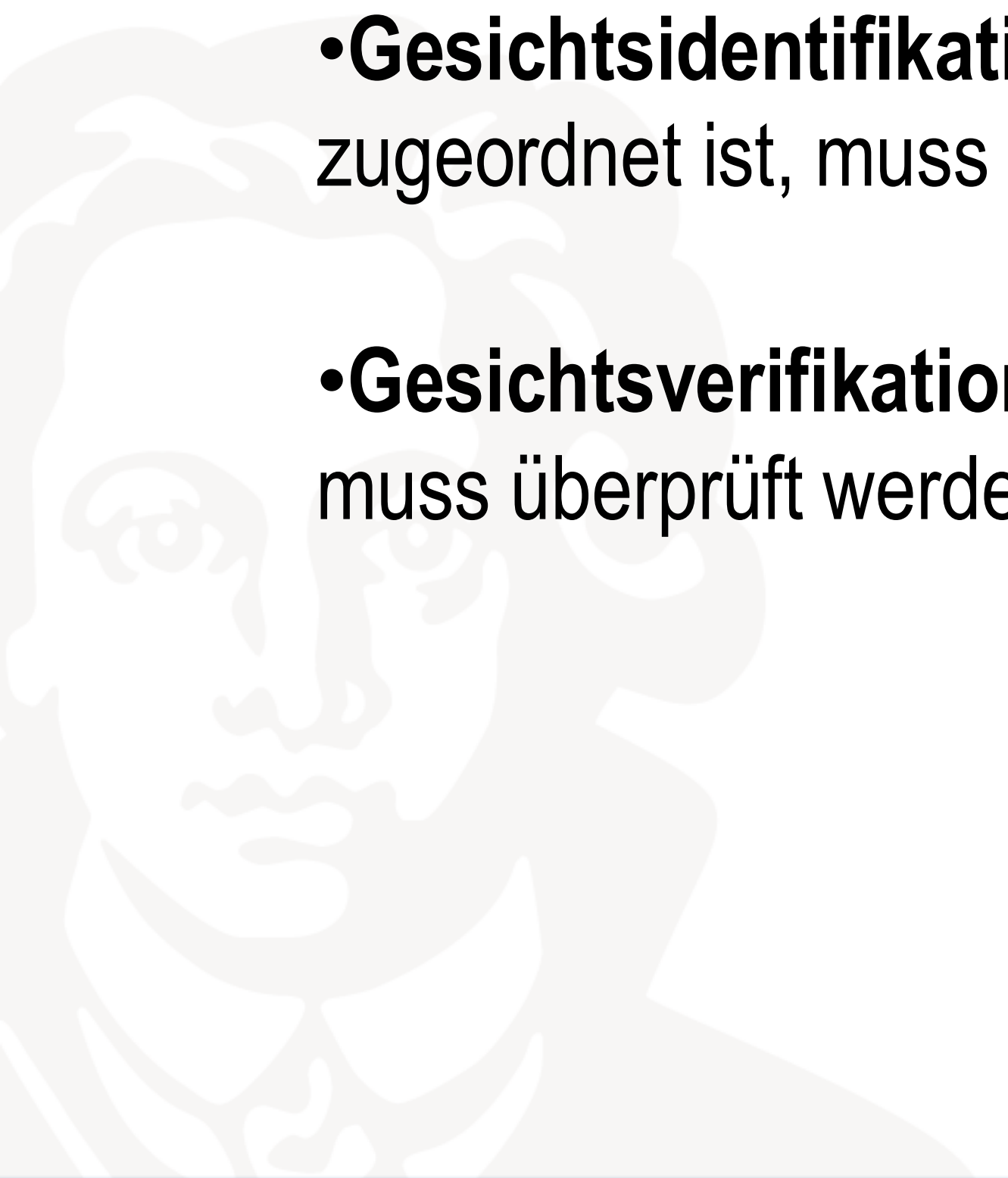


Prof. Dr. Arne Nägel

Malaz al Mahdi
Yasser Saadaoui

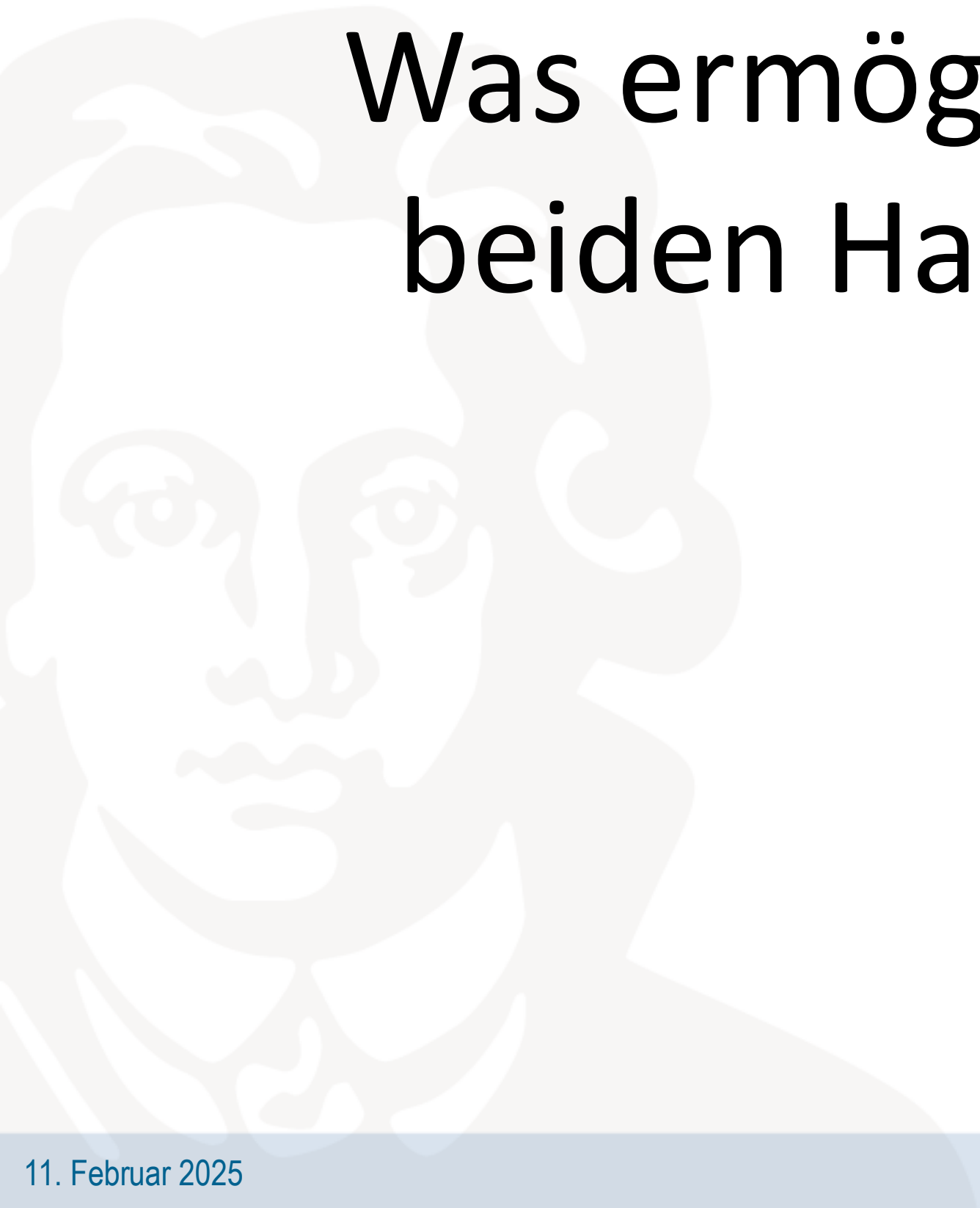
Die Gesichtserkennung hat sich zu einem beliebten Forschungsbereich in der Computer Vision entwickelt und ist eine der erfolgreichsten Anwendungen der Bildanalyse und des Bildverständnisses. Sie umfasst zwei Hauptaufgaben:

- **Gesichtsidentifikation:** Bei einem gegebenen Gesichtsbild, das einer Person in einer Datenbank zugeordnet ist, muss bestimmt werden, wessen Bild es ist.
- **Gesichtsverifikation:** Bei einem Gesichtsbild, das möglicherweise nicht zur Datenbank gehört, muss überprüft werden, ob es tatsächlich von der Person stammt, als die es angegeben wird.

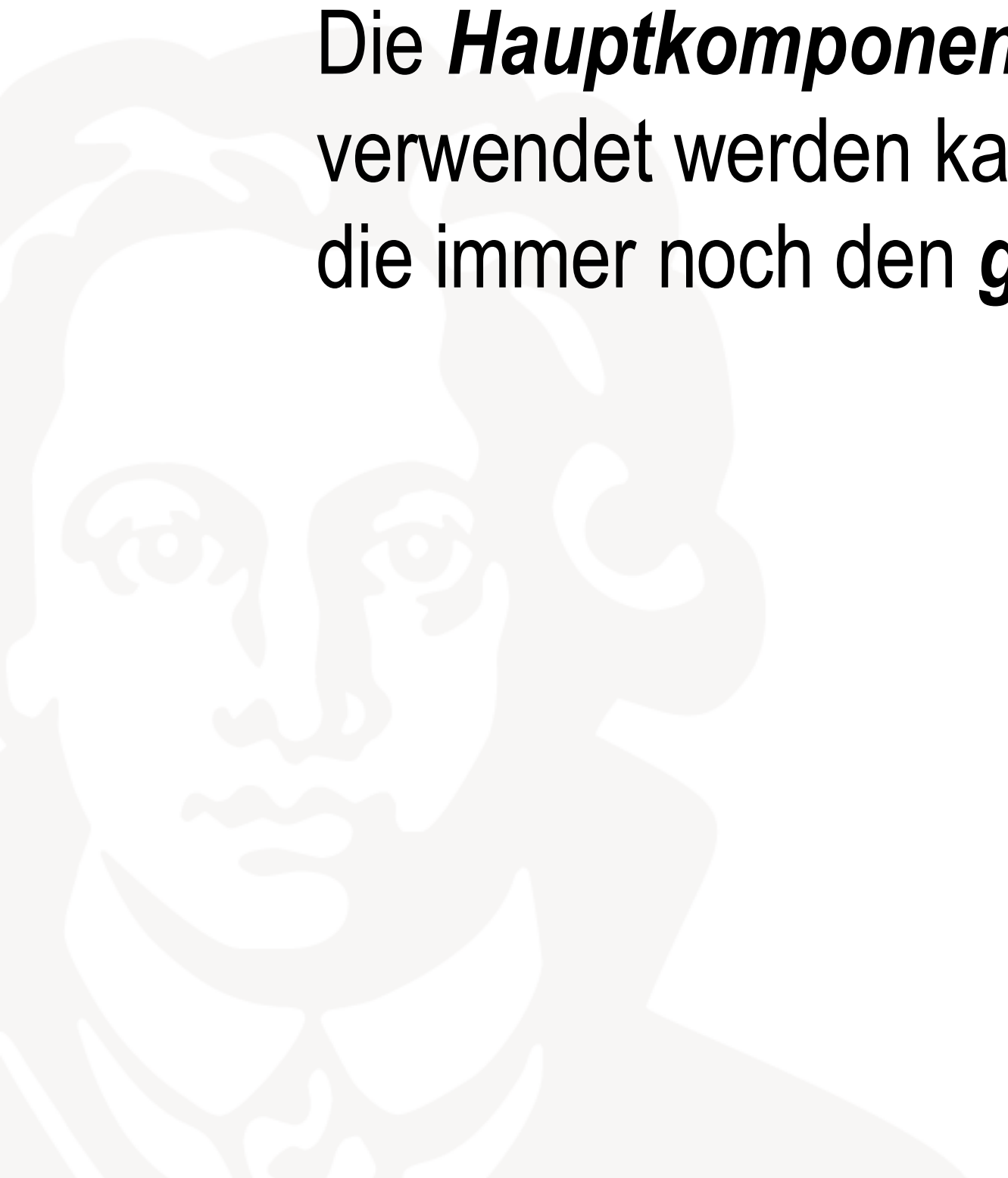


Frage

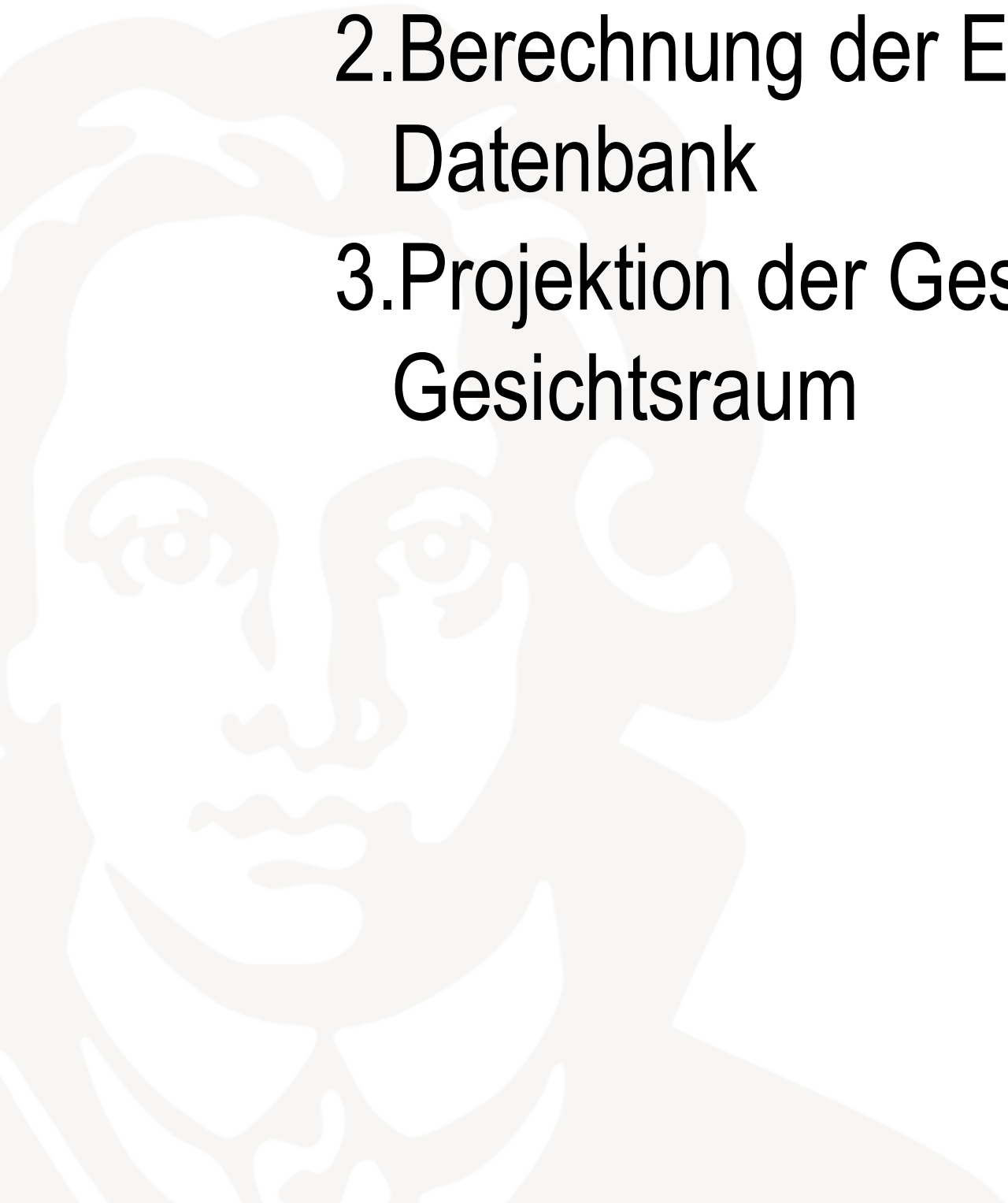
Was ermöglicht uns die effektive Durchführung dieser beiden Hauptaufgaben von der Gesichtserkennung?



Die **Hauptkomponentenanalyse** (PCA) ist ein Werkzeug zur **Dimensionsreduktion**, das verwendet werden kann, um eine große Menge von Variablen auf eine kleine Menge zu reduzieren, die immer noch den **größten Teil der Informationen** aus der großen Menge enthält.

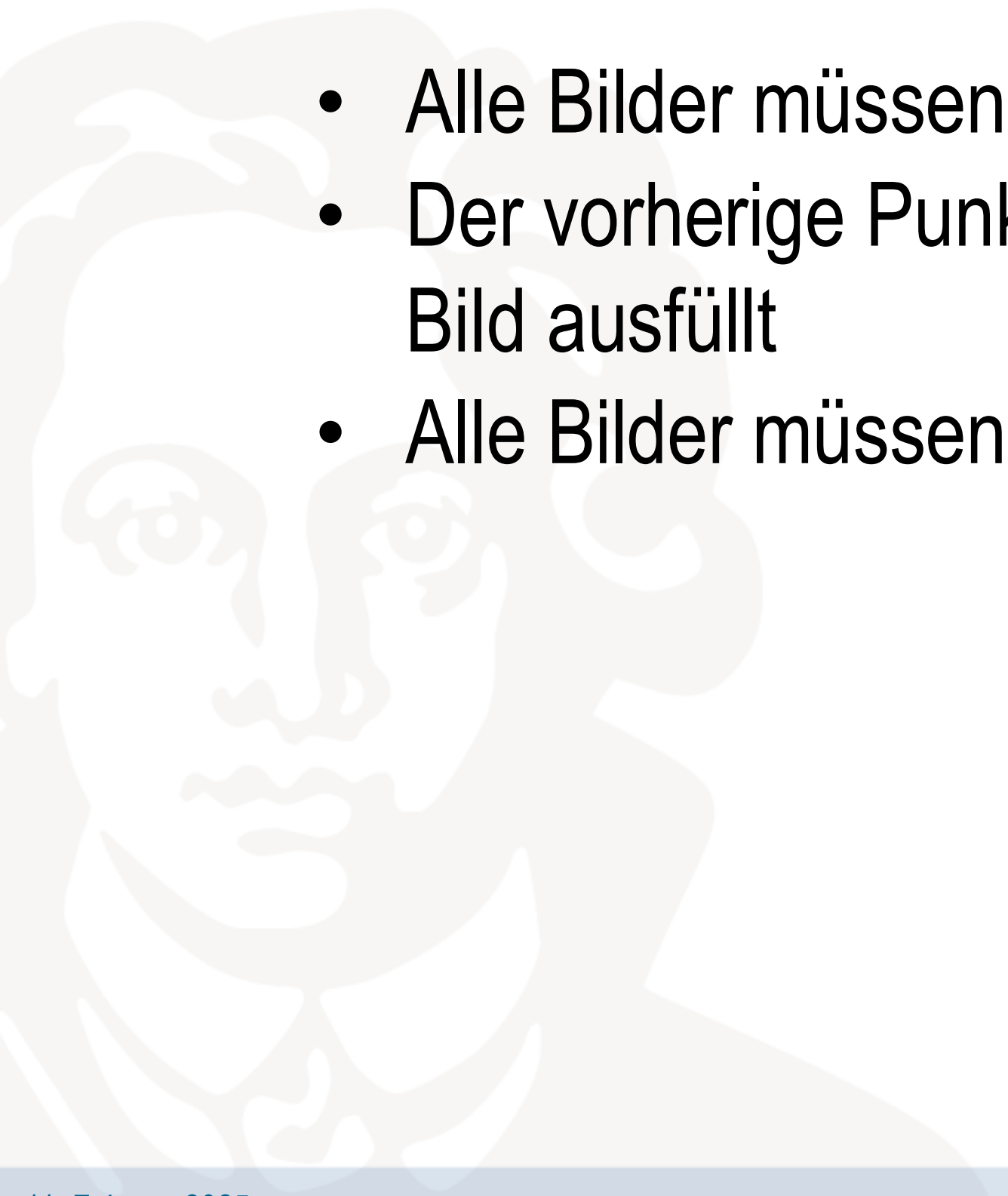


1. Datenbank einrichten
2. Berechnung der Eigengesichter aus der Datenbank
3. Projektion der Gesichtsbilder auf den Gesichtsraum



Erwerb einer Anfangsmenge von Gesichtsbildern, die als Trainingsset dienen:

- Alle Bilder müssen auf dieselbe Auflösung geschnitten werden (M x N)
- Der vorherige Punkt sollte so bewerkstelligt werden, sodass das Gesicht möglichst das ganze Bild ausfüllt
- Alle Bilder müssen in schwarz-weiß Bild konvertiert werden



Berechnung der Eigengesichter

1. *Alle Bilder von der Datenbank als Vektor repräsentieren* ($\Gamma_1, \Gamma_2, \dots, \Gamma_M$)



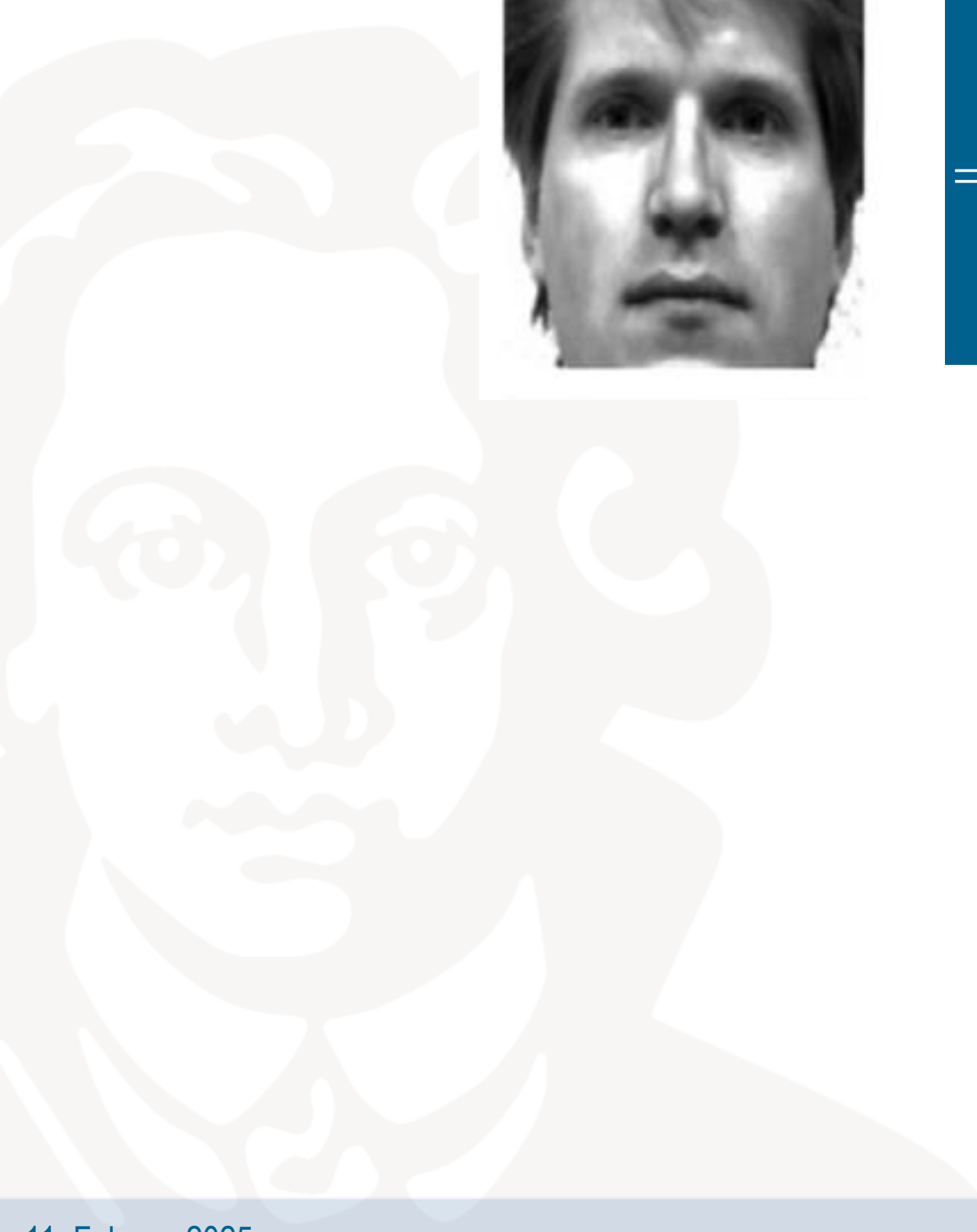
$$= \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_{N^2} \end{pmatrix} = \Gamma_1$$



$$= \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_{N^2} \end{pmatrix} = \Gamma_2$$



$$= \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_{N^2} \end{pmatrix} = \Gamma_3$$



Berechnung der Eigengesichter

2. Durchschnittsgesicht

$$\Psi = \frac{1}{M} \sum_{n=1}^M \Gamma_n, \quad M = \text{Anzahl der Bilder}$$



3. Differenzgesichter

Jedes Bild von der Anfangsmenge unterscheidet sich von dem Durchschnittsgesicht durch

$$\Phi_n = \Gamma_n - \Psi, n = 1, \dots, M$$



4. Kovarianzmatrix

Die Matrix wird durch die Formel berechnet

$$C = \frac{1}{M} \sum_{n=1}^M \Phi_n \Phi_n^T = AA^T$$

Wobei $A = [\Phi_1, \Phi_2, \dots, \Phi_M]$

➡ **Die Matrix ist sehr schwer zu berechnen**

Berechnung der Eigengesichter (Tafel Berechnung)

Bestimmung der Eigenvektoren und Eigenwerte der Kovarianzmatrix

Angenommen $L = A^T A$ mit v_n : Eigenvektoren
und λ_n : Eigenwerte.

v_n Eigenvektor von $L \Rightarrow L v_n = \lambda_n v_n$

$L v_n \Rightarrow \lambda_n v_n \Rightarrow A^T A v_n = \lambda_n v_n$

$\Rightarrow A A^T A v_n = \lambda_n A v_n$

$\Rightarrow A A^T (A v_n) = \lambda_n (A v_n)$

Unsere Kovarianzmatrix $C = A A^T$

Dann:

$C \cdot A v_n = \lambda_n (A v_n) \quad \left(\begin{array}{l} \text{Da } A v_n \text{ ein} \\ \text{Vektor ist} \end{array} \right)$

$\Rightarrow A v_n$ sind Eigenvektoren von C und λ_n
sind die Eigenwerte von C .

Warum ist die Matrix L einfacher zu berechnen als C (die Kovarianzmatrix)?

Warum ist $L = A^T A$ einfacher zu berechnen
als $C = A A^T$?

Nehmen wir an, das wir 100 Bilder
mit Auflösung von 100×100 Pixel

- A hat die Dimension 10.000×100
- A^T hat die Dimension 100×10.000

$\Rightarrow A A^T$ ist eine 10.000×10.000 Matrix

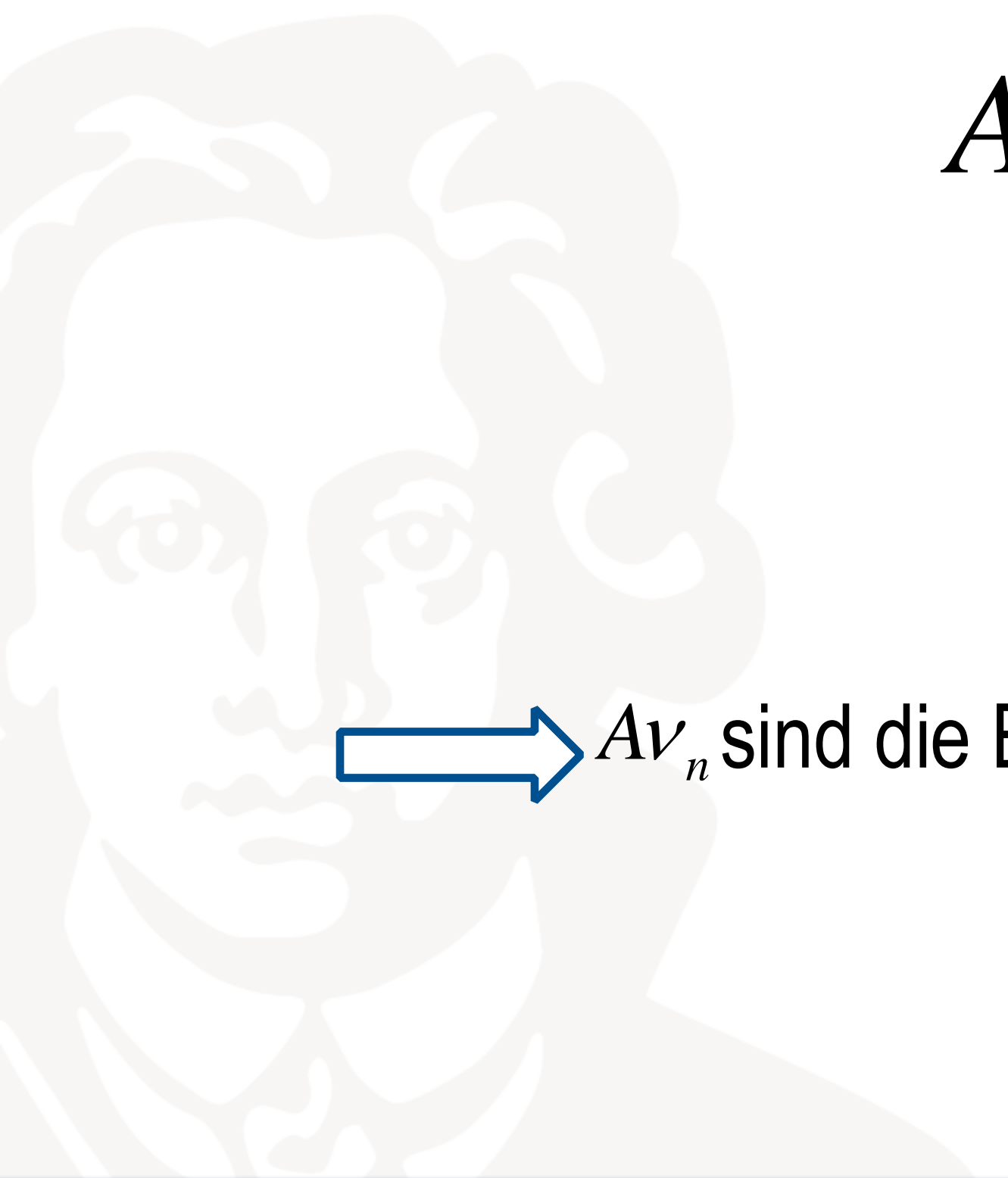
$A^T A$ ist eine 100×100 Matrix

Bestimmung der Eigenvektoren und Eigenwerte der Kovarianzmatrix

Angenommen $L = A^T A$, mit den Eigenvektoren \mathbf{v}_n und den Eigenwerten λ_n

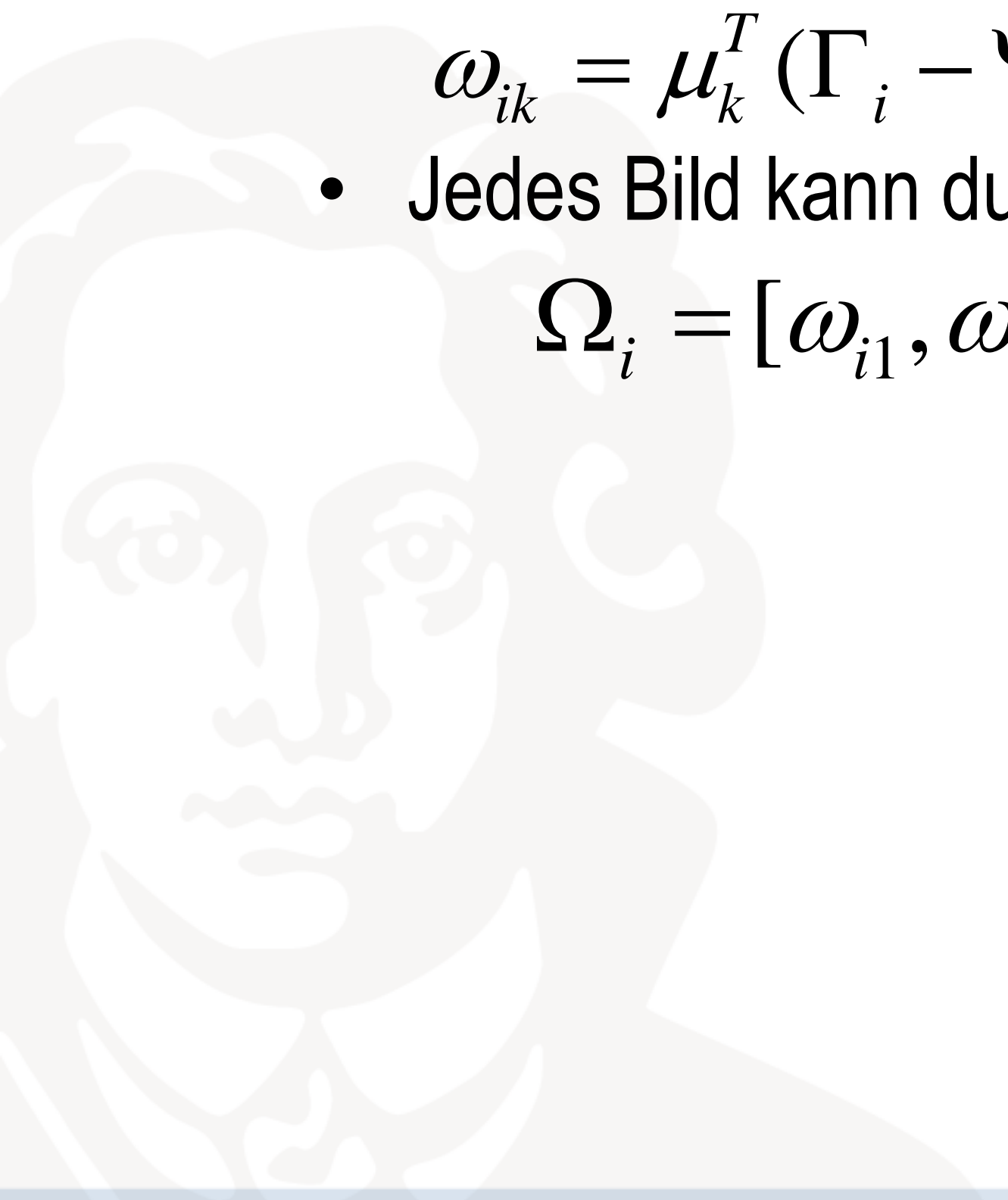
$$A^T A \mathbf{v}_n = \lambda_n \mathbf{v}_n \Rightarrow A A^T A \mathbf{v}_n = \lambda_n A \mathbf{v}_n$$

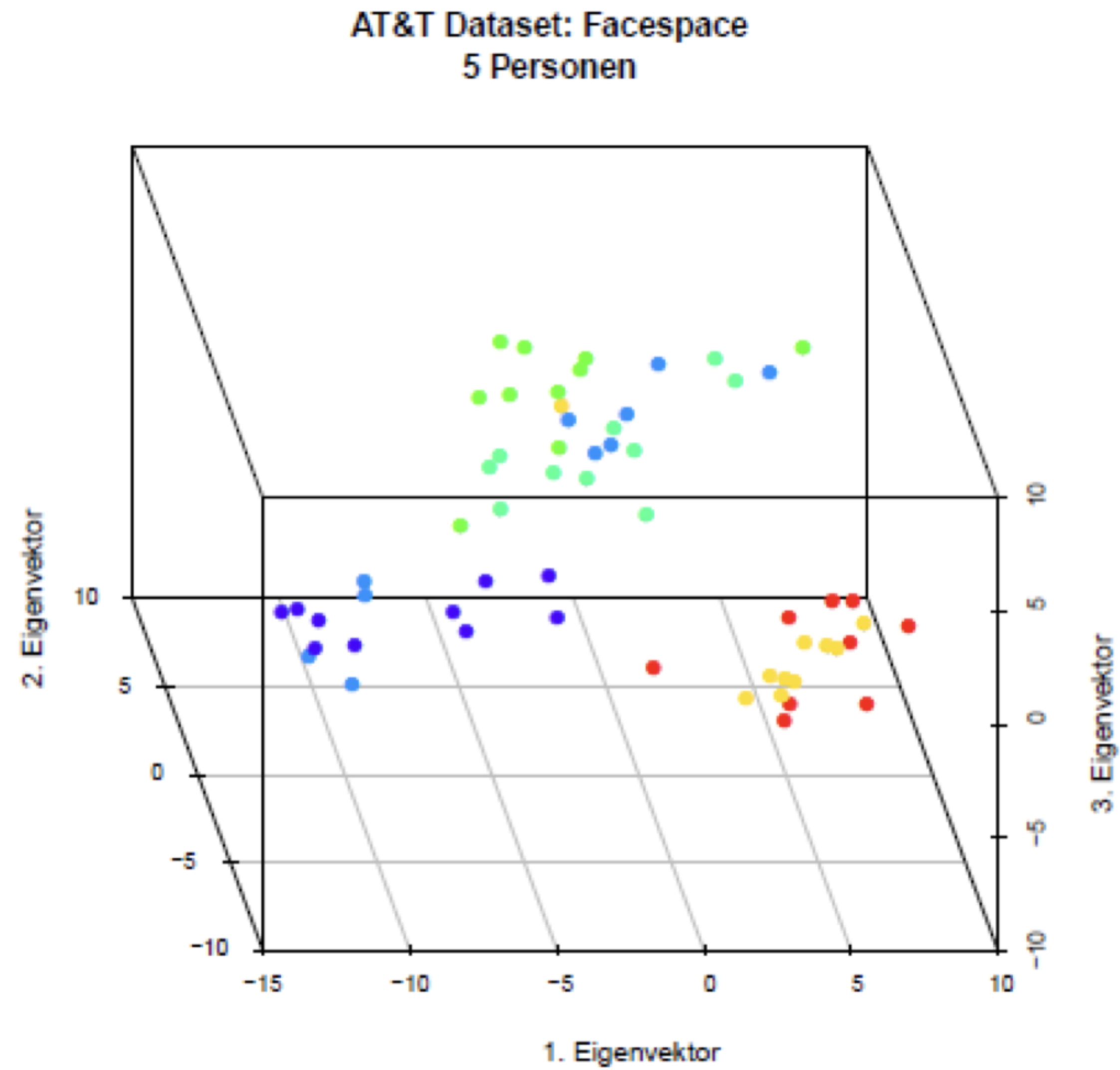
→ $A \mathbf{v}_n$ sind die Eigenvektoren von C . Daher $\mu_n = \sum_{k=1}^M v_{nk} \Phi_k = A \mathbf{v}_n$



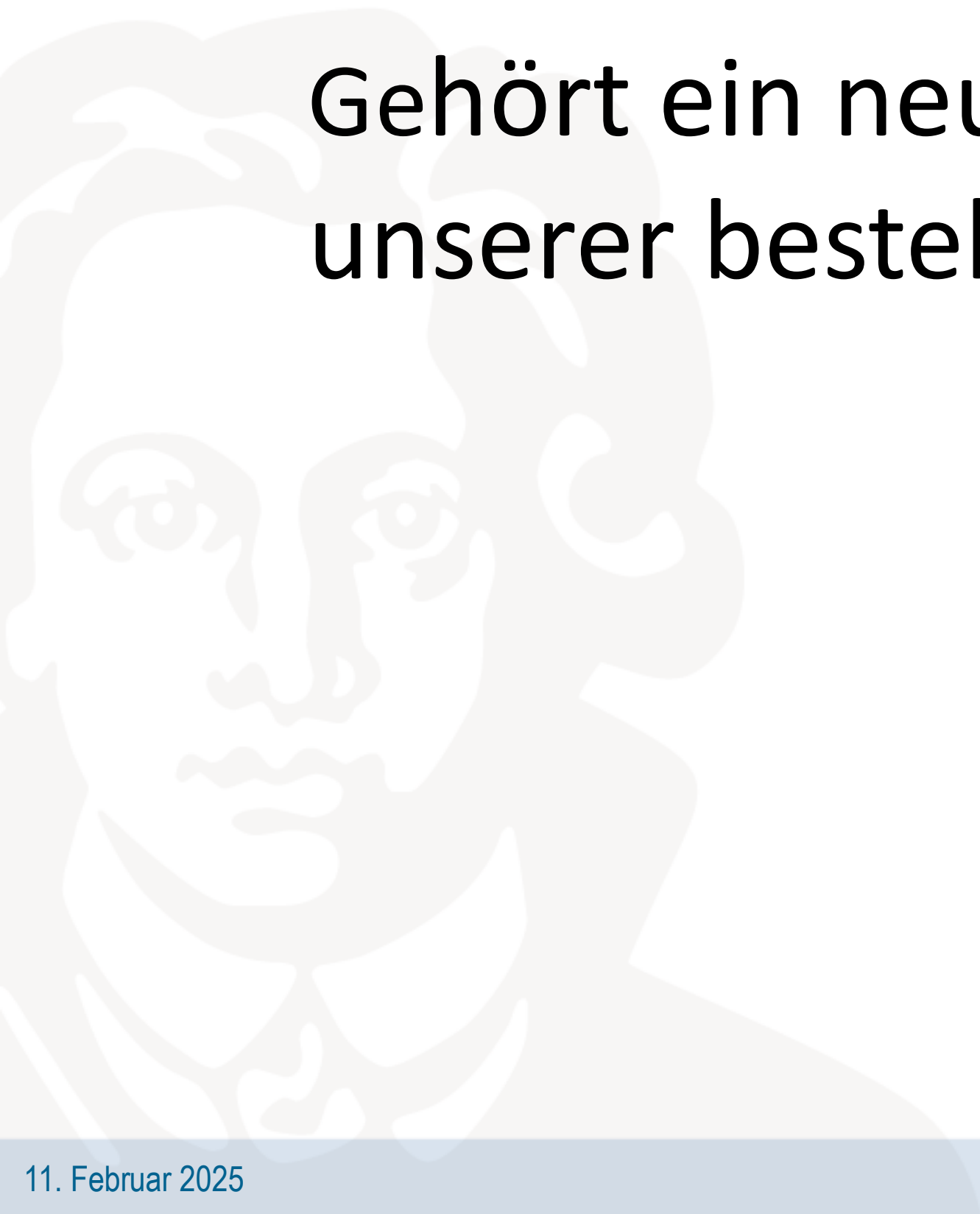
- Die k besten Eigenvektoren (mit den k größten Eigenwerte)
- Bilder bekannter Personen werden durch eine einfache Operation $\omega_{ik} = \mu_k^T (\Gamma_i - \Psi)$ in den "Gesichtsraum" projiziert.
- Jedes Bild kann durch einen Mustervektor repräsentiert.

$$\Omega_i = [\omega_{i1}, \omega_{i2}, \dots, \omega_{iM}]$$





Gehört ein neu erhaltenes Gesichtsbild zu einer der Personen in unserer bestehenden Datenbank?

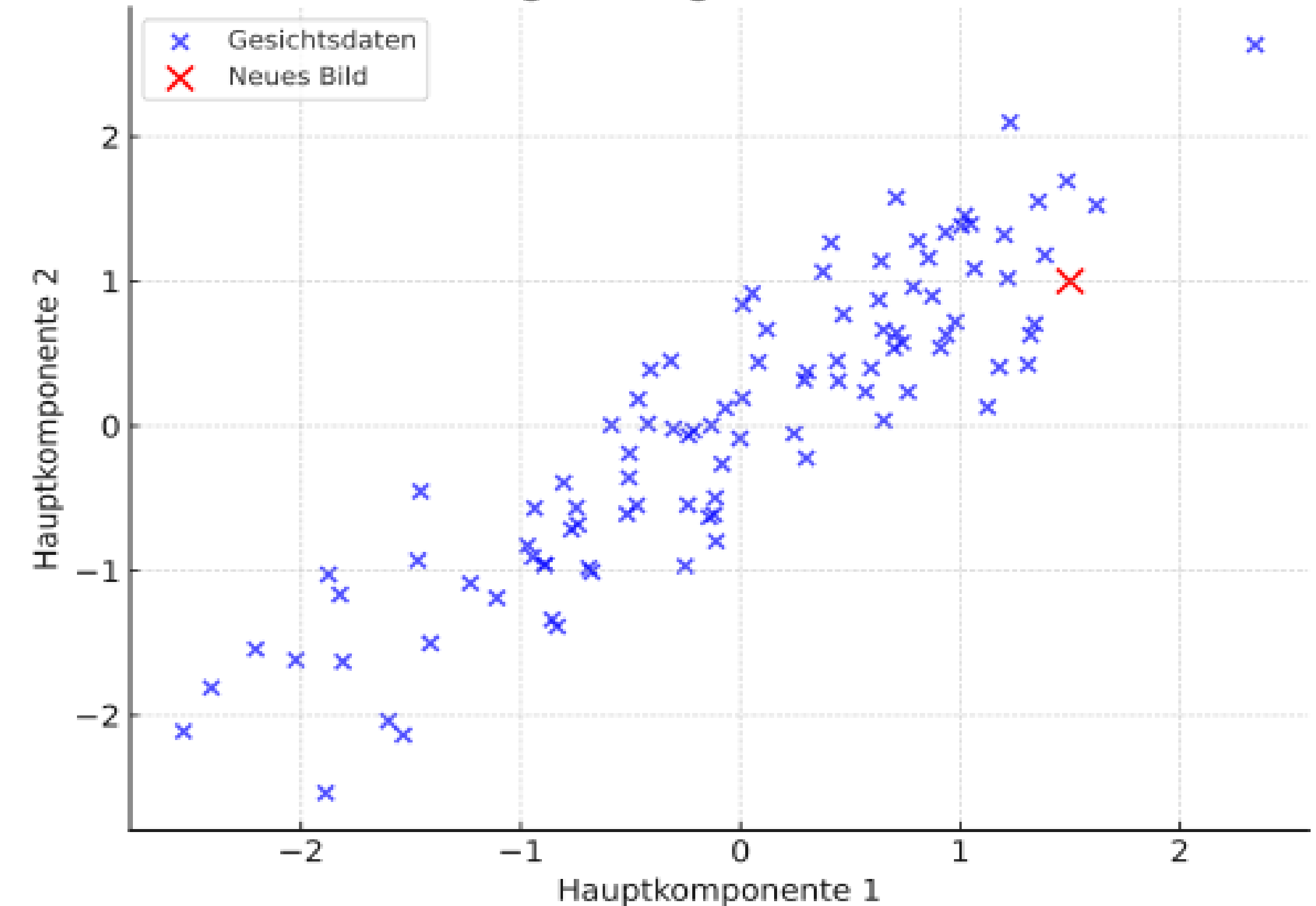


- **Projektion:** Das neue Bild wird auf den Eigenface-Raum projiziert, um seinen Mustervektor zu erhalten

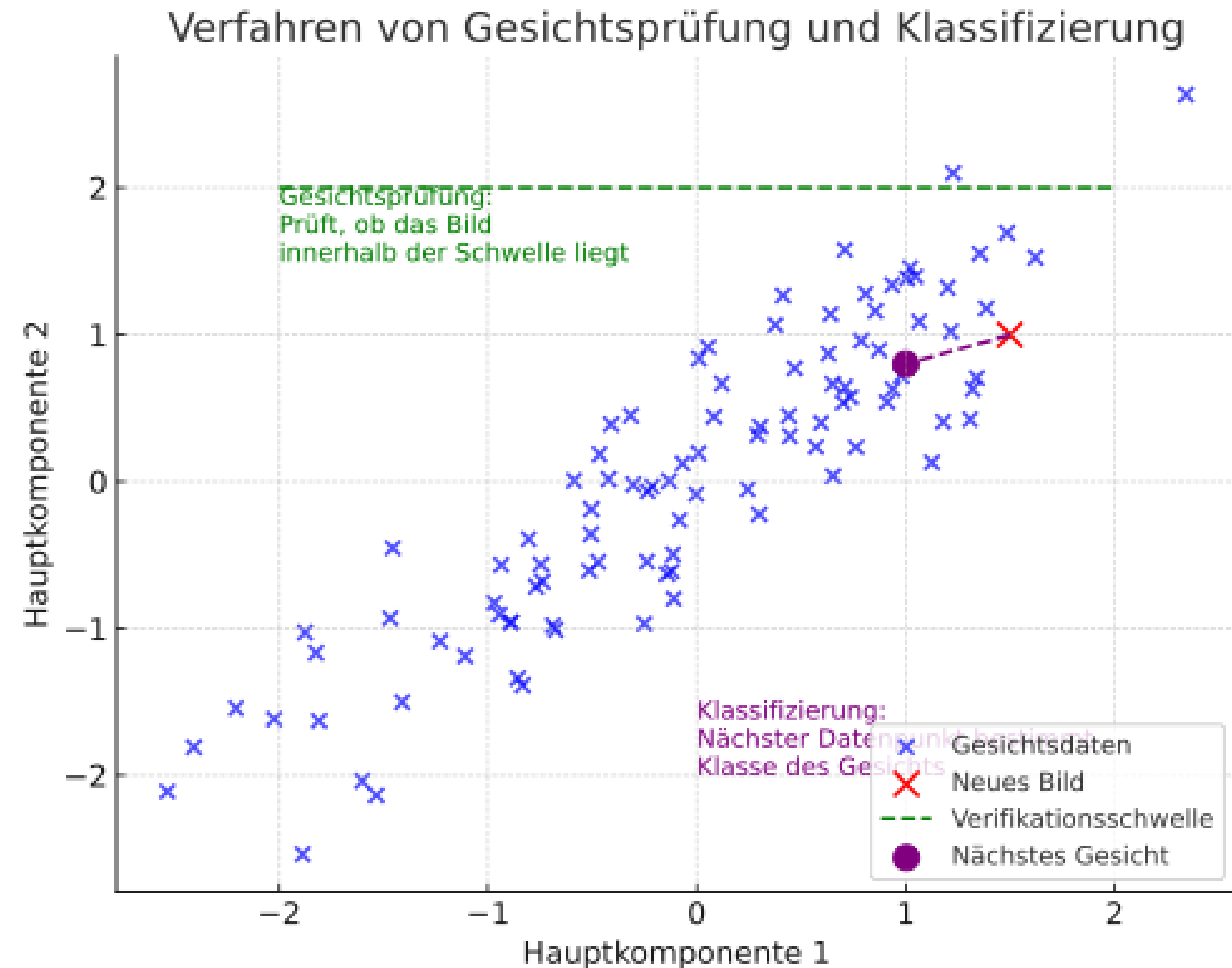
$$\Omega = [\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_M]$$

- Wobei $\omega_{ik} = \mu_k^T (\Gamma_i - \Psi)$

Grafische Darstellung des Eigenface-Raums mit neuem Bild



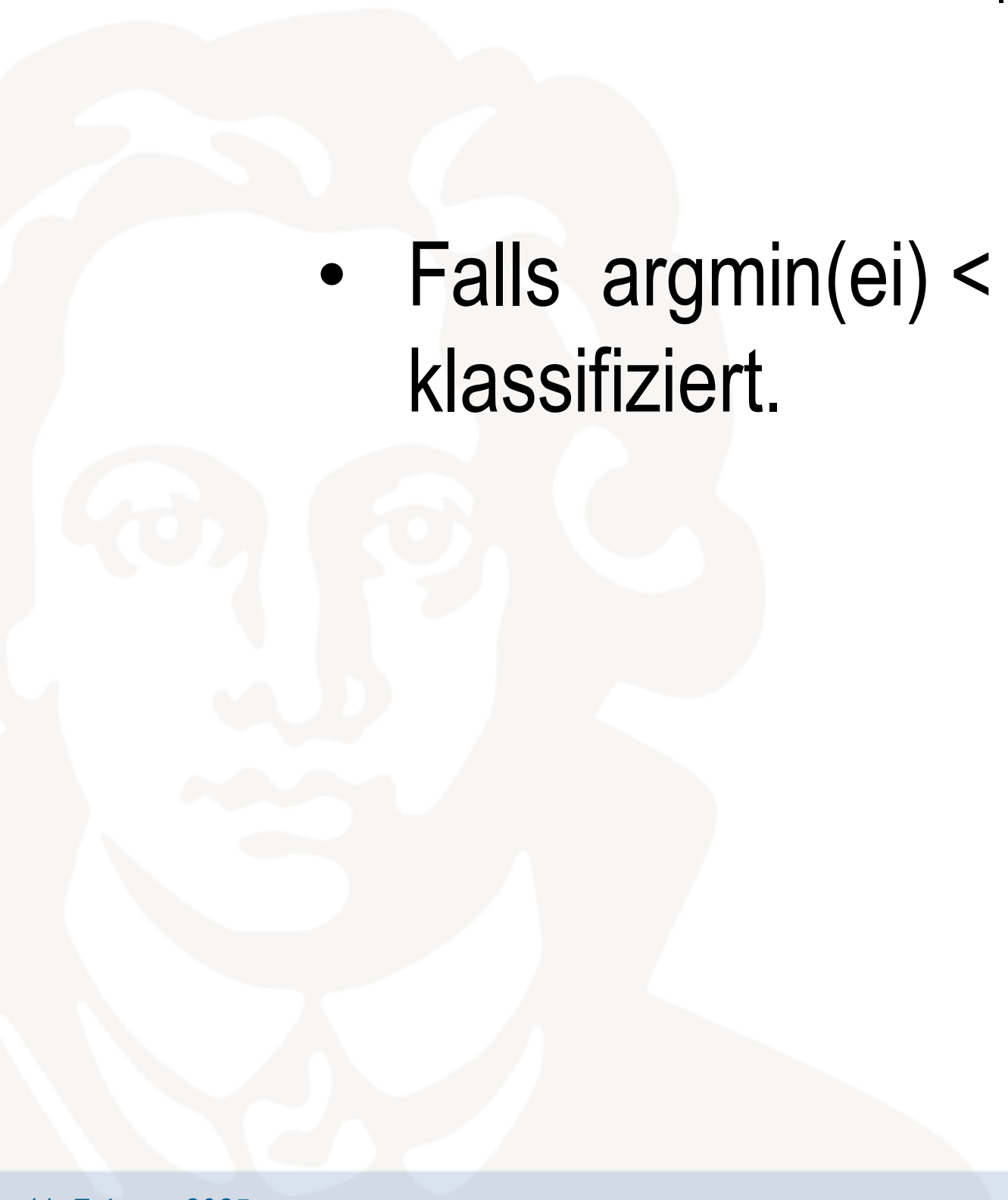
Gesichtsprüfung: Es wird geprüft, ob das Bild ein Gesicht darstellt, indem die Distanz zu einem vordefinierten Schwellenwert verglichen wird.



- **Klassifizierung:** Das Bild wird als bekanntes Individuum oder als unbekannt klassifiziert, basierend auf der minimalen Distanz zu den Mustervektoren bekannter Individuen.

$$\mathcal{E}_k^2 = \left\| (\Omega - \Omega_k)^2 \right\|$$

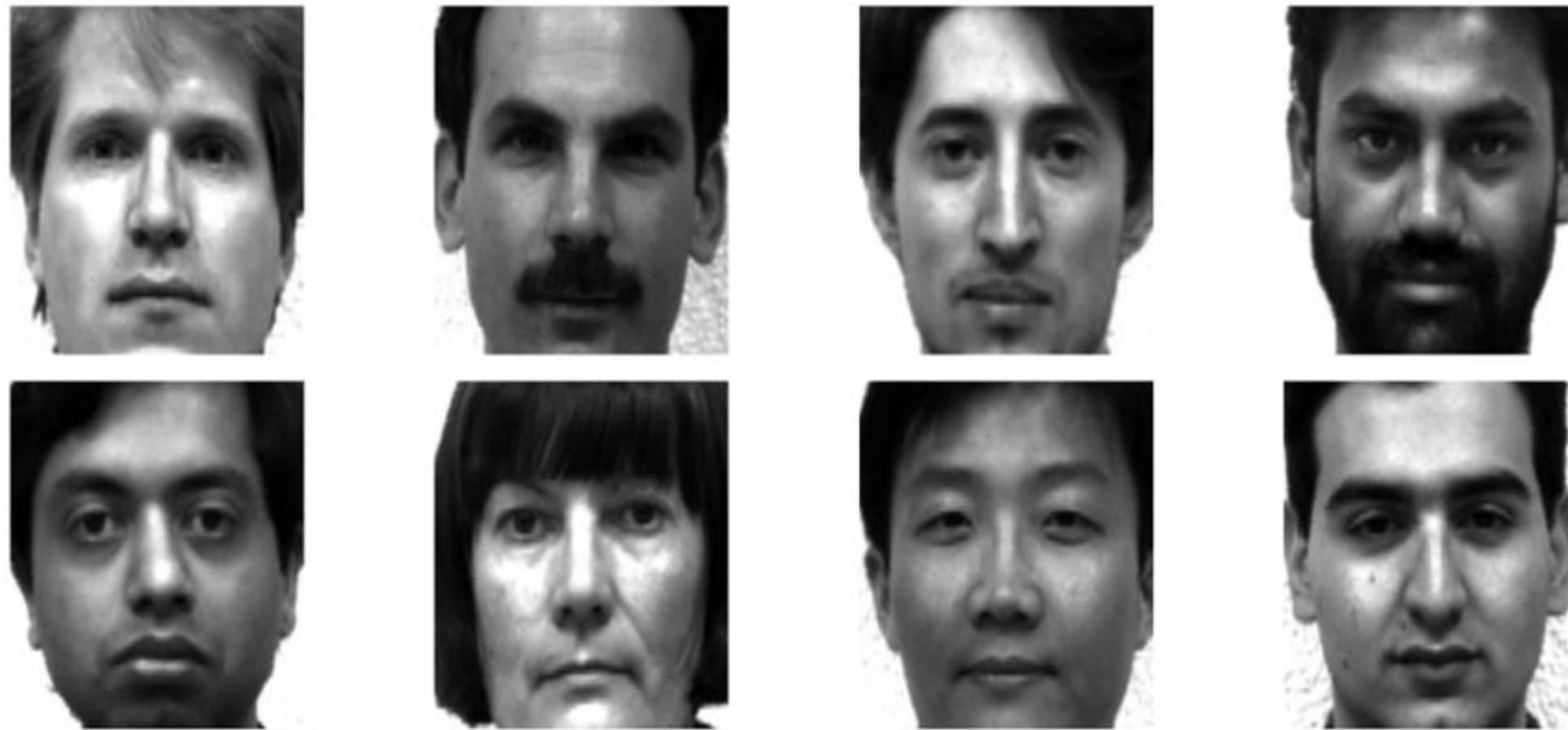
- Falls $\text{argmin}(e_i) < \text{Schwellpunkt}$, ist das neue Gesicht erkannt. Sonst, ist es als unbekannt klassifiziert.



Implementierung



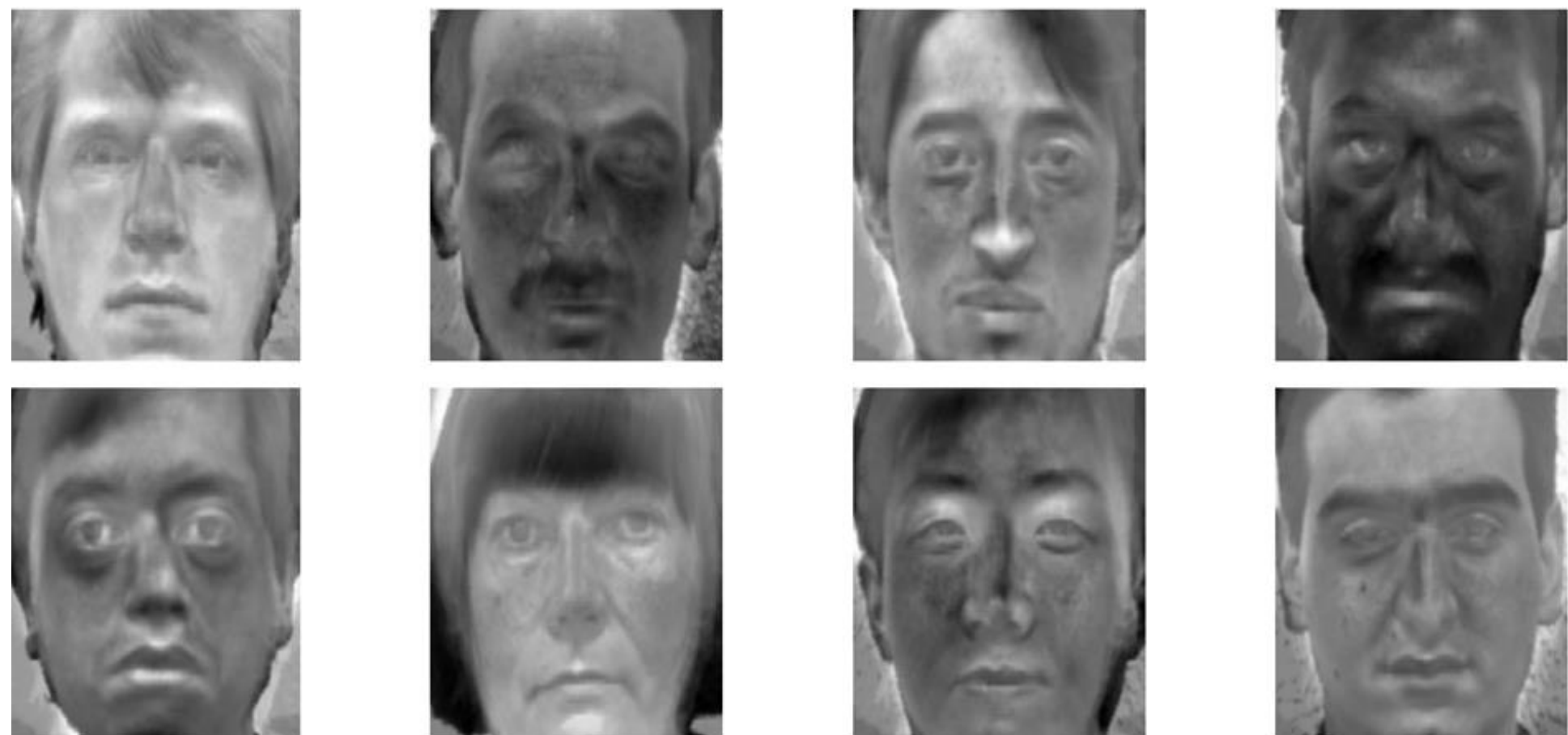
Trainingsbilder



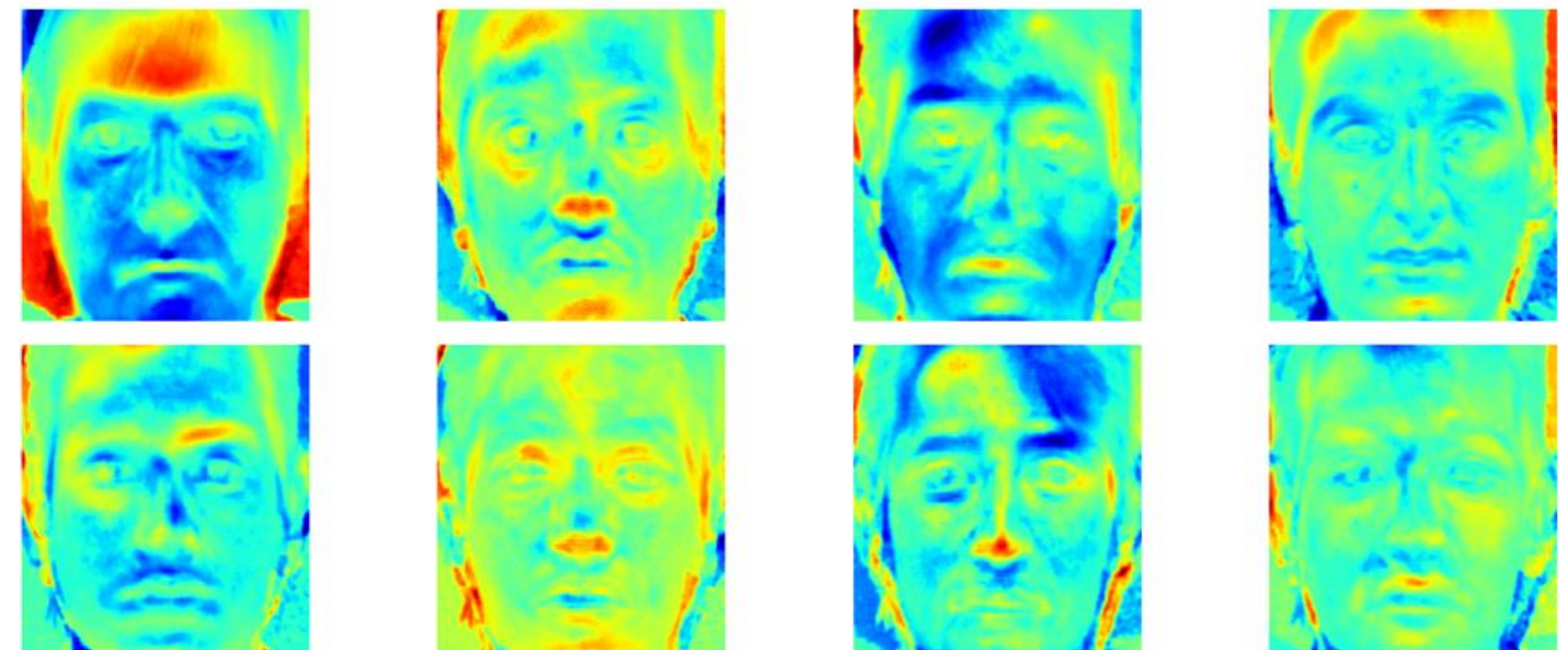
Durchschnittsgesicht



Normalisierte Gesichter



Eigenfaces



Testbilder

banane.jpg



donaldTrump.jpg



Elon_Musk.jpg



olafScholz.jpg



SteveJobs.jpg



subject01.happy.jpg



subject07.happy.jpg



subject11.centerlight.j



ubject11.happy.jpg



subject12.normal.jpg



subject14.happy.jpg



subject14.sad.jpg



Kein Gesicht:
banane.jpg



Unbekannt:
SteveJobs.jpg
Dist=79180476.37



Unbekannte oder kein Gesicht

Unbekannt:
donaldTrump.jpg
Dist=99704566.41



Unbekannt:
Elon_Musk.jpg
Dist=71369427.56



Unbekannt:
olafScholz.jpg
Dist=85741523.02



Erkannte Gesichter

subject01.normal.jpg



subject14.normal.jpg



subject07.normal.jpg



subject14.normal.jpg



subject11.normal.jpg



subject14.normal.jpg



subject11.normal.jpg







- ***Sicherheits- und Überwachungssysteme***
- ***Personalisierte Benutzererfahrung***
- ***Forensik und Kriminalitätsbekämpfung***
Smartphone und Computer
Personalisierte Anzeigen
- ***Medizinische Anwendung***
Diagnose genetischer Erkrankungen
Psychiatrie und Neurologie

Danke für Ihre Aufmerksamkeit und Ihr Zuhören





Bei Fragen stehen wir gerne zur Verfügung

Quellen

Verwendete Quellen für die Gesichtserkennung:

- OpenCV Dokumentation für Gesichtserkennung und Zuschneiden:
 <https://github.com/opencv/opencv>
- Verschiedene Implementierungen von Eigenfaces zur Gesichtserkennung:
 <https://github.com/agyorev/Eigenfaces/tree/master>
 <https://github.com/vutsalsinghal/EigenFace/tree/master/Dataset>
 <https://github.com/zwChan/Face-recognition-using-eigenfaces/blob/master/eigenFace.py>

Quellen für die mathematische Theorie (PCA & Eigenfaces):

- **Bücher & wissenschaftliche Arbeiten:**
 -  Turk & Pentland (1991) - "Eigenfaces for Recognition"
 -  Sirovich & Kirby (1987) - "Low-dimensional Procedure for the Characterization of Human Faces"
 -  <https://www.cs.hs-rm.de/~ulges/teaching/15MLSEM/files/folien/schmidt.pdf>
 -  https://de.slideshare.net/slideshow/eigenface-for-face-recognition-presentation/758807?_gl=1*kkpo6c*_gcl_au*MTI3MTc1MDYwNS4xNzM4MDAwMDQz

Datenbank für Trainingsbilder:

-  <https://github.com/vutsalsinghal/EigenFace/tree/master/Dataset>