

ASSEMBLEUR & SIMD

Projet Colliion

Malek Bengougam Malek.isart@gmail.com

Collision Engine SIMD

Eléments obligatoires

Optionnel

Eléments obligatoires

Les fonctionnalités exposées ci-dessous doivent être implémentées en utilisant au maximum les fonctions intrinsèques du compilateur.

Cela inclus bien entendu le SSE->SSE4, mais également les instructions telles _BitScanForward, _popcnt etc...

- ► Agencement SOA ou hybride
- ▶ Branchless (limiter le nombre de if / else etc...) lorsque c'est possible
- ▶ Broad-phase (structures d'accélération ainsi que les algorithmes de tri)
- ▶ Narrow-phase (paires, essayez de les traiter 4 à la fois)
- ▶ Plusieurs primitives (ray, sphere, aabb, obb ...)
- ▶ Robustesse numérique (éviter les cas pathologiques des floats type catastrophic cancellation, perte de précision etc…)



Collision Engine SIMD

Eléments obligatoires

Optionnel

Optionnel

- ► AVX et AVX2 (alternativement le préfixe VEX peut être suffisant)
- ► Sectorisation (éviter les problèmes de justesse des valeurs lorsque les valeurs des réels sont grandes)
- ► Eventuellement trouver un usage pour les virgules fixes (à coder en SIMD)





Bon courage!