

# CENG 415 Evrimsel Hesaplama

## Bölüm 5: Uygunluk, Seçim ve Popülasyon Yönetimi

Şevket Umut Çakır

Pamukkale Üniversitesi

25 Kasım 2020

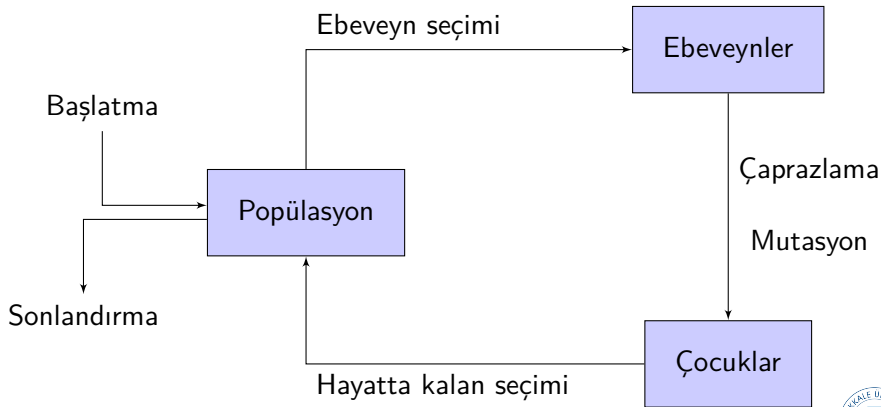
# Uygunluk, Seçim ve Popülasyon Yönetimi

- Seçim, evrimsel sistemler için ikinci temel güçtür
- Bileşenler şunlardan oluşur:
  - ▶ Popülasyon yönetim modelleri
  - ▶ Seçim operatörleri
  - ▶ Çeşitliliği korumak



# Evrimsel Hesaplama Şeması

## Genel Şema



# Popülasyon Yönetim Modelleri

## Giriş

- İki farklı popülasyon yönetim modeli mevcuttur:

- ▶ Kuşak(generational) modeli:

- Her birey tam olarak bir nesil boyunca hayatta kalır
- Tüm ebeveyn kümesinin yerini yavrular alır
- $\mu$  bireyli popülasyonda  $\lambda$  yavru üretilir (tipik olarak  $\frac{\lambda}{\mu} \in [5, 7]$ )

- ▶ Kararlı durum(steady-state) modeli:

- Nesil başına bir yavru üretilir
- Popülasyonun bir üyesi değiştirilir
- Genellikle  $\lambda < \mu$ , tipik olarak  $\lambda = 1$

- Nesil Boşluğu(Generation Gap):

- ▶ Değiştirilen popülasyon oranı

- ▶ Kuşak modeli için  $\text{çin} = 1.0$ , kararlı durum modeli için  $\text{çin} = \frac{1}{\text{popülasyon boyutu}}$



# Poülasyon Yönetim Modelleri

## Uygunluk(Fitness) Temelli Rekabet

- Seçim iki yerde gerçekleşebilir:
  - ▶ Çiftleşmede yer almak için mevcut nesilden seçim (ebeveyn seçimi)
  - ▶ Gelecek nesile gitmek için {ebeveynler + yavrulardan} seçim (hayatta kalan seçimi)
- Seçim operatörleri tüm birey üzerinde çalışırlar
  - ▶ Yani temsilden bağımsızdırlar
- Seçim işlemleri arasındaki ayrım:
  - ▶ **Operatörler:** Seçim olasılıklarını belirler
  - ▶ **Algoritmalar:** Olasılıkların nasıl uygulanacağını belirler



# Ebeveyn Seçimi

## Uygunluk-Orantılı Seçim(Fitness-Proportionate Selection, FPS)

- $\mu$  boyutlu popülasyondaki  $i$  bireyinin FPS ile seçilme olasılığı:

$$P_{FPS}(i) = \frac{f_i}{\sum_{j=1}^{\mu} f_j}$$

- Sorunlar:

- ▶ Nüfusun geri kalanı çok daha az uygunsa, çok formda bir üye hızla baskınlaşabilir: **Erken Yakınsama**(Premature Convergence)
- ▶ Uygunluk değerlerinin benzer olduğu koşulların/nesillerin sonunda seçim baskısı kaybolur
- ▶ Amaç fonksiyonu değişimine oldukça duyarlı(sonraki slayt)

- Ölçeklendirme son iki problemi çözebilir:

- ▶ Pencereleme(windowing):  $f'(i) = f(i) - \beta^t$   
 $\beta$ , son n nesildeki en kötü uygunluk(fitness) değeri
- ▶ Sigma ölçekleme(sigma scaling):  $f'(i) = \max(f(i) - (\bar{f} - c \cdot \sigma_f), 0)$   
 $c$  genellikle 2 olarak seçilen bir sabit,  $\bar{f}$ : ortalama  $f$ ,  $\sigma_f$ : standart sapma



# Ebeveyn Seçimi

Uygunluk-Orantılı Seçim(Fitness-Proportionate Selection, FPS)

Individual	Fitness for $f$	Sel. prob. for $f$	Fitness for $f + 10$	Sel. prob. for $f + 10$	Fitness for $f + 100$	Sel. prob. for $f + 100$
A	1	0.1	11	0.275	101	0.326
B	4	0.4	14	0.35	104	0.335
C	5	0.5	15	0.375	105	0.339
Sum	10	1.0	40	1.0	310	1.0

Şekil: Uygunluk fonksiyonunun değişimi ile seçim olasılıklarının değişmesi



# Ebeveyn Seçimi

## Sıralamaya Dayalı(Rank-based) Seçim

- Seçim olasılıkları **mutlak uygunluk yerine görelî uygunluğa** dayandırılarak FPS sorunları ortadan kaldırılmaya çalışılır
- Popülasyonu uygunluğa göre sıralayın ve ardından sıralamaya göre seçim olasılıklarını temel alın (en iyi birey  $\mu - 1$ , en kötü birey 0 sırasına sahiptir)
- Bu, algoritmaya bir sıralama ek yükü getirir, ancak bu genellikle uygunluk değerlendirme süresine kıyasla ihmal edilebilir düzeydedir





# Sıralamaya Dayalı Seçim

## Doğrusal Sıralama (Linear Ranking)

$$P_{lin\_rank}(i) = \frac{2-s}{\mu} + \frac{2i(s-1)}{\mu(\mu-1)}$$



- $s$  faktörü ile parametrelendirilmiş:  $1 < s \leq 2$ 
  - En iyi bireyin avantajını ölçer
- Basit 3 elemanlı örnek

Individual	Fitness	Rank	$P_{selFP}$	$P_{selLR} (s=2)$	$P_{selLR} (s=1.5)$
A	1	0	0.1	0	0.167
B	4	1	0.4	0.33	0.33
C	5	2	0.5	0.67	0.5
Sum	10		1.0	1.0	1.0



# Sıralamaya Dayalı Seçim

## Üstel Sıralama(Exponential Ranking)

$$P_{exp\_rank}(i) = \frac{1 - e^{-i}}{c}$$

- Doğrusal Sıralama, seçim baskısında sınırlıdır
- Üstel Sıralama, en uygun kişiye 2'den fazla kopya ayırabilir
- Normalleştirme faktörü c, olasılıkların toplamı bir olacak şekilde seçilir, yani popülasyon büyüklüğünün bir fonksiyonu

Çiftleşme havuzu, seçim olasılık dağılımları ile örneklenir(rulet çarkı, stokastik evrensel örnekleme)



# Ebeveyn Seçimi

## Rulet Çarkı Algoritması

**Input:** Kümülatif olasılık dağılımı  $\mathbf{a}$

**Result:** Çiftleşme havuzundan  $\lambda$  eleman seçilir

$mevcut \leftarrow 1$

**while**  $mevcut \leq \lambda$  **do**

$[0,1]$  aralığından tekörnek olarak rastgele  $r$  sayısını seç

$i \leftarrow 1$

**while**  $a_i < r$  **do**

$i \leftarrow i + 1$

**end**

$havuz[mevcut] \leftarrow ebeveyn[i]$

$mevcut \leftarrow mevcut + 1$

**end**

**Algorithm 1:** Rulet çarkı algoritması



# Ebeveyn Seçimi

## Rulet Çarkı Algoritması Örnek

Eleman	A	B	C	D	E
Olasılık	0.1	0.25	0.15	0.2	0.3
Kümülatif( $a$ )					

$\lambda = 3$ ,  $r_1 =$  ,  $r_2 =$  ,  $r_3 =$



# Ebeveyn Seçimi

## Stokastik Evrensel Örnekleme(Stochastic Universal Sampling)

**Input:** Kümülatif olasılık dağılımı **a**

**Result:** Çiftleşme havuzundan  $\lambda$  eleman seçilir

$mevcut \leftarrow 1$

$i \leftarrow 1$

$[0, \frac{1}{\lambda}]$  aralığından tekörnek olarak rastgele **r** sayısını seç

**while**  $mevcut \leq \lambda$  **do**

**while**  $r \leq a_i$  **do**

$havuz[mevcut] \leftarrow ebeveyn[i]$

$r \leftarrow r + \frac{1}{\lambda}$

$mevcut \leftarrow mevcut + 1$

**end**

$i \leftarrow i + 1$

**end**

**Algorithm 2:** Stokastik evresel örnekleme algoritması



# Ebeveyn Seçimi

## Stokastik Evrensel Örnekleme Algoritması Örnek

Eleman	A	B	C	D	E
Olasılık	0.3	0.2	0.15	0.2	0.15
Kümülatif( <i>a</i> )					

$$\lambda = 3, r = \quad, r \in [0, \frac{1}{3}]$$



# Ebeveyn Seçimi

## Turnuva Seçimi

- Önceki tüm yöntemler küresel popülasyon istatistiklerine dayanır
  - ▶ Özellikle paralel makinelerde, popülasyonun büyük olduğu durumlarda darboğaz oluşabilir
  - ▶ Var olmayan harici uygunluk işlevinin varlığına dayanır: ör. gelişen oyun oyuncuları
- Yalnızca yerel uygunluk bilgisini kullanan bir prosedür için fikir:
  - ▶ Rastgele k üye seçin ve bunlardan en iyisini seçin
  - ▶ Daha fazla birey seçmek için tekrarlayın



# Ebeveyn Seçimi

## Turnuva Seçimi

**Result:**  $\mu$  bireyin bulunduğu havuzdan  $\lambda$  üye seçilir

$mevcut \leftarrow 1$

**while**  $mevcut \leq \lambda$  **do**

Rastgele  $k$  bireyi seçin, yer değiştirme olabilir/olmayabilir

Bu  $k$  bireyi karşılaştırın ve en iyisini seçin

Bu bireyi  $i$  olarak işaretleyin

$havuz[mevcut] \leftarrow i$

$mevcut \leftarrow mevcut + 1$

**end**

**Algorithm 3:** Turnuva seçimi algoritması





# Ebeveyn Seçimi

## Turnuva Seçimi

- $i$ 'yi seçme olasılığı şunlara bağlı olacaktır:
  - ▶  $i$ 'nin sırası
  - ▶ Örneklem boyutu  $k$ 
    - yüksek  $k$  değeri seçim basıncını artırır
  - ▶ Yarışmacıların değiştirilerek seçilip seçilmeyeceği
    - Değiştirmeden seçme, seçim basıncını artırır
  - ▶ En uygun(iyi) yarışmacı her zaman kazanır mı(deterministik) yoksa bu bir  $p$  olasılığı ile mi gerçekleşir



# Ebeveyn Seçimi

## Tekörnek(Uniform)

$$P_{uniform}(i) = \frac{1}{\mu} \quad (1)$$

- Operatörler bir ebeveyne ihtiyaç duyduğunda, ebeveynler tekörnek rastgele dağılımla seçilirler
- Tekörnek ebeveyn seçimi tarafsızdır, her birey aynı seçilme olasılığına sahiptir
- Çok büyük popülasyonlarla çalışırken aşırı seçim kullanılabilir
  - ▶ Popülasyon uygunluk değerine göre sıralanır
  - ▶ %x ve %(100-x) olarak iki parçaya ayrılır
  - ▶ Seçilenlerin %80'i ilk parçadan, kalan %20'si de ikinci parçadan seçilir



# Hayatta Kalan Seçimi

- Evrimsel algoritmanın çalışma belleğini  $\mu$  ebeveyn ve  $\lambda$  çocuktan oluşan kümeden,  $\mu$  bireye indirme sürecidir
- Ebeveyn seçim mekanizmaları, hayatta kalanları seçmek için de kullanılabilir
- Hayatta kalan seçimi iki yaklaşıma ayrılabilir:
  - ▶ Yaşa dayalı seçim
    - Uygunluk hesaba katılmaz
    - Kararlı durum genetik algoritmalarda(SSGA) "rastgele silme(delete random)"(önerilmez) veya "ilk giren ilk çıkar(fifo)"(en eskiyi sil) olarak uygulanabilir
  - ▶ Uygunluk tabanlı değişim



# Hayatta Kalan Seçimi

## Uygunluk Tabanlı Değiştirme

- Elitizm(Elitism)
  - ▶ O ana kadarki en iyi(en uygun) çözümün bir kopyası saklanır
  - ▶ Her iki popülasyon modelinde de(kuşak, kararlı durum) yaygın olarak kullanılır
- GENITOR(en kötüyü sil)
  - ▶ Whitley'in orjinal kararlı durum algoritmasından[3](aynı zamanda ebeveyn seçimi için doğrusal sıralama kullandı)
  - ▶ Hızlı devralma: büyük popülasyonlarla ya da “kopya yok” politikası ile kullanılmalı



# Hayatta Kalan Seçimi

## Uygunluk Tabanlı Değiştirme

### ● Round-Robin Turnuva

- ▶  $P(t)$ :  $\mu$  ebeveyn,  $P'(t)$ :  $\mu$  yavru
- ▶ Round-robin biçiminde ikili yarışmalar:
  - $P(t) \cup P'(t)$  kümesindeki her  $x$  çözümü, rastgele seçilen  $q$  diğer çözüme karşı değerlendirilir
  - Her karşılaştırma için,  $x$  rakibinden daha iyiye bir “galibiyet” atanır
  - En fazla galibiyete sahip  $\mu$  çözümleri, gelecek neslin ebeveynleri olmaya devam eder
- ▶  $q$  parametresi seçim basıncının ayarlanmasına izin verir
- ▶ Tipik olarak  $q = 10$



# Hayatta Kalan Seçimi

## Uygunluk Tabanlı Değiştirme

- $(\mu, \lambda)$  seçim
  - ▶ Yalnızca çocuk kümesine göre ( $\lambda > \mu$ )
  - ▶ En iyi  $\mu$  tanesini seç
- $(\mu + \lambda)$  seçim
  - ▶ Ebeveyn ve çocukların kümesine göre
  - ▶ En iyi  $\mu$  tanesini seç
- Genellikle  $(\mu, \lambda)$  seçimi aşağıdakiler için tercih edilir
  - ▶ Yerel optimumdan ayrılmada daha iyi
  - ▶ Hareketli optimumu takip etmede daha iyi
  - ▶ + stratejisini kullanıldığında kötü  $\sigma$  değerleri, eğer  $x$  değerleri çok uygunsa,  $< x, \sigma >$  içinde çok uzun süre hayatta kalabilir
- $\lambda \approx 7 \cdot \mu$  geleneksel olarak iyi bir ayardır (son yıllarda oran biraz azalmıştır,  $\lambda \approx 3 \cdot \mu$  son zamanlarda daha popüler)



# Seçim Basıncı

- **Seçim basıncı:** Daha iyi(uygun) bireylerin ebeveyn olma veya hayatta kalma olasılığının fazla olması
- Devralma(takeover) süresi  $\tau^*$ , seçim basıncını ölçmek için bir ölçüdür
- Popülasyonu en iyi bireyin kopyalarıyla doldurana kadar geçen süre
- Goldberg ve Deb[2] formülleştirmiştir:

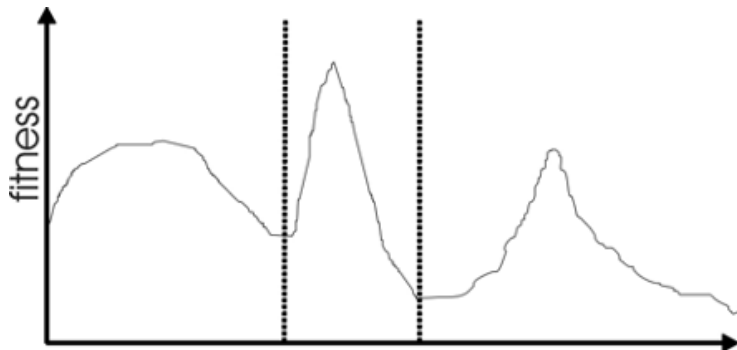
$$\tau^* = \frac{\ln \lambda}{\ln(\mu/\lambda)} \quad (2)$$

- Bir genetik algorithma uygunluk orantılı seçim(FPS) için devralma süresi  $\tau^* = \lambda/\ln \lambda$



# Multimodalite/Çok Modluluk(Multimodality)

- En ilginç problemler birden fazla yerel optimuma sahiptir





# Multimodalite/Çok Modluluk(Multimodality)

## Genetik Sürüklenme

- Popülasyon boyutunun sonlu olması, herhangi iki ebeveyn arasında çaprazlama yapılabilmesi **genetik sürüklenme** olarak bilinen fenomene yol açar ve bir optimum etrafında yakınsar
- Neden?
- Genellikle birkaç olası zirveyi belirlemek isteyebilir
- Alt-optimum daha çekici olabilir



# Çeşitliliği Koruma Yaklaşımları

## Giriş

- Açık ve Örtülü
- Örtülü yaklaşımlar
  - ▶ Bir coğrafi ayırım eşdeğerini dayatır
  - ▶ Türleşme eşdeğerini dayatır
- Açık yaklaşımlar
  - ▶ Kaynaklar için rekabet eden bireyler oluşturur (uygunluk)
  - ▶ Hayatta kalmak için birbirleriyle mücadele eden bireyler oluşturur



# Çeşitliliği Koruma Yaklaşımları

## Giriş

- Farklı uzaylar
  - ▶ Genotip uzayı
    - Temsil edilebilen çözümlerin kümesi
  - ▶ Fenotip uzayı
    - Sonuç
    - Komşuluk yapısı genotip uzayındaki ile çok az benzerlik gösterir
  - ▶ Algoritmik uzay
    - Dünyadaki yaşamın evrildiği coğrafi alanla eşdeğerdir
    - Aday çözümlerden oluşan popülasyon yapılandırılabilir (popülasyonu işlemcilere veya çekirdeklere dağıtmak)



# Çeşitliliği Korumak için Açık Yaklaşımlar

## Uygunluk Paylaşımı(Fitness Sharing)

- Verilen bir nişteki<sup>1</sup> bireylerin sayısı, seçim sonrası uygunluk değerlerinin paylaşımı ile kontrol edilir.
- Bireylerin nişlere yerleştirilmesi niş uygunluğuna oranlı olarak yapılır
- Genotip veya fenotip uzayda niş boyutu  $\sigma_{share}$ 'in ayarlanması gerekir
- Evrimsel algoritmayı normal çalıştır, ancak her nesil kümesinden sonra

$$F'(i) = \frac{F(i)}{\sum_j sh(d(i,j))'}$$

- $d(i,j)$ , i ve j bireyleri arasındaki uzaklık(örn. ikili temsil için Hamming uzaklığı)

$$sh(d) = \begin{cases} 1 - (d/\sigma_{share})^\alpha & \text{eğer } d \leq \sigma_{share} \\ 0 & \text{aksi halde} \end{cases}$$

- $\alpha$ , paylaşım fonksiyonunun şeklini belirler,  $\alpha = 1$  için doğrusal

<sup>1</sup>niş: yaşamda veya istihdamda rahat veya uygun bir pozisyon, oyuk



# Çeşitliliği Korumak için Açık Yaklaşımlar

## Uygunluk Paylaşımı (Fitness Sharing)

- Eğer  $d < \sigma_{share}$  için  $sh(d) = 1$  kullansaydık, uygunluğu azaltan toplam, basitçe komşuların sayısını, yani  $\sigma_{share}$ 'den daha yakın bireyleri sayacaktır
- Bu komşulukta yalnız kalma avantajı oluşturur
- 1 yerine  $1 - d/\sigma_{share}$  kullanmak, uzaktaki komşuların daha az sayıldığı anlamına gelir



# Çeşitliliği Korumak için Açık Yaklaşımlar

## Kalabalık(Crowding)

- Bireyleri nişler arasında eşit olarak dağıtmaya çalışır
- Yavruların ebeveynlere yakın olma eğiliminde olacağı varsayımına dayanır
- Fenotip/genotip uzayında bir uzaklık metriği kullanır
- Ebeveynleri rastgele karıştır ve eşleştir, 2 yavru üret
- Ebeveyn ve çocuk turnuvalarını, turnuva arası mesafeleri minimum olacak şekilde ayarlayın



# Çeşitliliği Korumak için Açık Yaklaşımlar

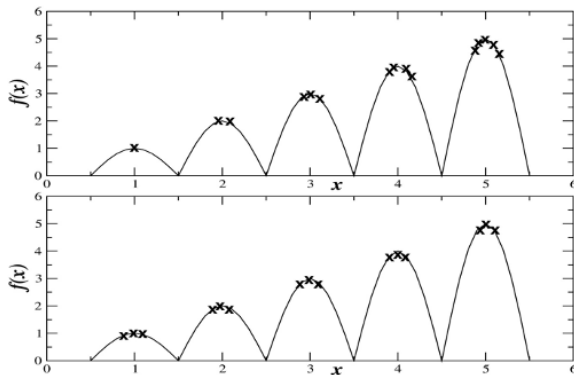
## Kalabalık(Crowding)

- Yani, iki  $p$ 'yi (ebeveynler) ve iki  $o$ 'yu (yavrular), öyle ki
- $d(p_1, o_1) + d(p_2, o_2) < d(p_1, o_2) + d(p_2, o_1)$
- $o_1$ 'in  $p_1$  ile  $o_2$ 'nin  $p_2$  ile mücadele etmesine izin verin



# Çeşitliliği Korumak için Açık Yaklaşımlar

## Kalabalık veya Uygunluk Paylaşımı



Şekil: Uygunluk paylaşımı(üstte) ve kalabalığa(alta) göre popülasyon dağılımı





# Çeşitliliği Korumaya Yönelik Örtülü Yaklaşımlar

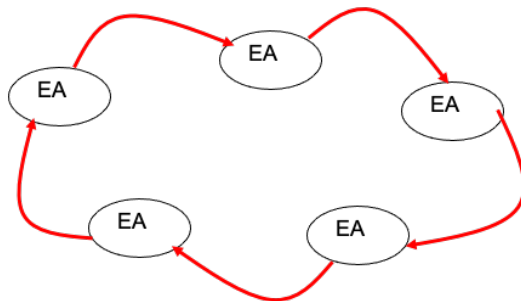
## Otomatik Türleşme(Speciation)

- Ya sadece genotipik / fenotipik olarak benzer üyelerle çiftleşme veya
- Problem temsiline bitler eklenir
  - ▶ başlangıçta rastgele ayarlanmış
  - ▶ rekombinasyon ve mutasyona tabi
  - ▶ rekombinasyon için partner seçerken, sadece iyi eşleşen üyeleri seçin



# Çeşitliliği Korumaya Yönelik Örtülü Yaklaşımlar

## Ada(Island) Modeli Paralel Evrimsel Algoritmalar



Bireysel çözümlerin popülasyonlar arasında periyodik göçü



# Çeşitliliği Korumaya Yönelik Örtülü Yaklaşımlar

## Ada(Island) Modeli Paralel Evrimsel Algoritmalar

- Birden çok popülasyon paralel olarak çalıştırılır
- Bir (genellikle sabit) nesilden (bir Epoch) sonra, komşularla bireyleri değiştirilir
- Bitiş kriterleri karşılanana kadar tekrarlanır
- Paralel / kümelenmiş sistemlerden kısmen esinlenmiştir



# Ada(Island) Modeli

## Parametreler

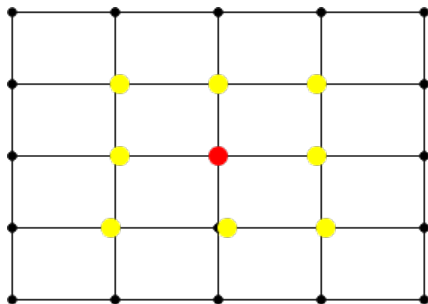
- Bireyler ne sıklıkla değiş tokuş edilir?
  - ▶ Çok hızlı: bütün alt popülasyonlar aynı çözüme yakınsar
  - ▶ Çok yavaş: zaman kaybı
  - ▶ Çoğu yazar  $\sim 25$ -20 nesil aralığı kullanır
  - ▶ Adaptif olarak yapılabilir(25 nesil boyunca hiçbir gelişme olmadığında tüm popülasyonlarda eğitimi durdur)
- Kaç tane ve hangi bireyler değiş tokuş edilecek?
  - ▶ Genellikle  $\sim 2$ -5, ancak popülasyon büyüklüğüne bağlıdır
  - ▶ Kopyalama veya taşıma
  - ▶ Martin vd. en iyi bireyi değil de rastgele seçilen bireyleri takas etmenin daha iyi olduğunu bulmuşlardır[1]
- Operatörler alt popülasyonlar arasında farklılık gösterebilir



# Çeşitliliği Korumaya Yönelik Örtülü Yaklaşımlar

## Hücresel Evrimsel Algoritmalar

- 1 popülasyonda uzamsal yapı (genellikle ızgara) uygulanır



● Mevcut birey

● Komşular



# Çeşitliliği Korumaya Yönelik Örtülü Yaklaşımlar

## Hücrel Evrimsel Algoritmalar

- Her bireyin bir (genellikle dikdörtgen toroid) ızgara üzerinde bir noktada var olduğunu düşünün
- Seçim (dolayısıyla rekombinasyon) ve değiştirme, bir komşuluk(deme) kavramı kullanılarak gerçekleşir
- Izgaranın farklı bölümlerinin uzayın farklı bölümlerini aramasına yol açar, iyi çözümler birkaç nesil boyunca ızgaraya yayılır



# Çeşitliliği Korumaya Yönelik Örtülü Yaklaşımlar

## Hücrel Evrimsel Algoritmalar

- Her bir bireyin 8 yakın komşusu olacak şekilde dikdörtgen ızgara olduğunu varsayın
- 1 neslin eşdeğeri:
  - ▶ popülasyondaki bireyi rastgele seç
  - ▶ rulet tekerleğini kullanarak komşularından birini seç
  - ▶ 1 çocuk üretmek için çaprazla, mutasyona uğrat
  - ▶ daha uygunsa bireyi değiştirin
  - ▶ bitene kadar popülasyon içinde uygula



# Kaynaklar I



James P Cohoon, Shailesh U Hegde, Worthy N Martin, and D Richards.

Punctuated equilibria: a parallel genetic algorithm.

*In Genetic algorithms and their applications: proceedings of the second International Conference on Genetic Algorithms: July 28-31, 1987 at the Massachusetts Institute of Technology, Cambridge, MA. Hillsdale, NJ: L. Erlbaum Associates, 1987., 1987.*



David E. Goldberg and Kalyanmoy Deb.

A comparative analysis of selection schemes used in genetic algorithms.

*In Foundations of Genetic Algorithms, pages 69–93. Morgan Kaufmann, 1991.*





# Kaynaklar II



Darrell Whitley.

The genitor algorithm and selection pressure: Why rank-based allocation of reproductive trials is best.

In *Proceedings of the Third International Conference on Genetic Algorithms*, page 116–121, San Francisco, CA, USA, 1989. Morgan Kaufmann Publishers Inc.

