

## Statistique en Grande Dimension et Apprentissage - TD 4

Ce TD a pour but d'illustrer le chapitre 4 sur les SVM.

**Exercice 1** (Hyperplans). 1. Rappelez pourquoi l'équation d'un hyperplan affine  $\mathcal{H}$  s'écrit

$$\langle \beta, x \rangle + \beta_0 = 0.$$

2. Montrez que pour un tel hyperplan  $\mathcal{H}$  la distance d'un point  $x$  à  $\mathcal{H}$  est égale à :

$$d(x, \mathcal{H}) = \frac{|\langle \beta, x \rangle + \beta_0|}{\|\beta\|}.$$

3. Quelle est l'équation d'un hyperplans parallèle à  $\mathcal{H}$  ?

**Exercice 2** (Optimisation/Lagrangien). On se donne un échantillon  $(x_i, y_i)_{i=1}^N$  où  $y_i \in \{-1, 1\}$ . On cherche à résoudre

$$\begin{cases} \min_{\beta, \beta_0} \frac{1}{2} \|\beta\|^2 \text{ sous la contrainte} \\ \forall i \in \{1, \dots, N\}, \quad y_i(\langle \beta, x_i \rangle + \beta_0) \geq 1. \end{cases} \quad (1)$$

1. Ecrire le Lagrangien  $L(\beta, \beta_0, \alpha)$  associé à ce problème (où  $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_N)$ )
2. Ecrire les conditions de stationnarité :  $\partial_\beta L = 0$  et  $\partial_{\beta_0} L = 0$ .
3. Notons  $(\beta(\alpha), \beta_0(\alpha))$  un point critique de  $(\beta, \beta_0) \mapsto L(\beta, \beta_0, \alpha)$ . Pourquoi  $(\beta(\alpha), \beta_0(\alpha))$  correspond-il à l'unique minimum de  $(\beta, \beta_0) \mapsto L(\beta, \beta_0, \alpha)$  ?
4. Montrez que

$$\tilde{L}(\alpha) = L(\beta(\alpha), \beta_0(\alpha), \alpha) = \sum_{i=1}^N \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i y_j \langle x_i, x_j \rangle.$$

On rappelle que le problème (1) se ramène au problème suivant :

$$\begin{cases} \max_{\alpha \in (\mathbb{R}^+)^N} \sum_{i=1}^N \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i y_j \langle x_i, x_j \rangle \\ \text{avec } \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i = 0. \end{cases}$$

Les conditions complémentaires de KKT garantissent de plus que si  $\alpha^*$  désigne un tel maximiseur, alors pour tout  $i$ , soit  $\alpha_i^* = 0$  soit  $\alpha_i^* > 0$  et  $y_i(\langle \beta^*, x_i \rangle + \beta_0^*) - 1 = 0$  (Les multiplicateurs de Lagrange non nuls correspondent aux vecteurs supports).

5. Montrez que  $\beta^* = \sum_{i=1}^N \alpha_i^* y_i x_i$  puis que

$$\beta_0^* = -\frac{1}{2} \left( \min_{y_i=1} \langle \beta^*, x_i \rangle + \min_{y_i=-1} \langle \beta^*, x_i \rangle \right).$$

**Exercice 3** (Noyau polynomial). Soit  $r \in \mathbb{N}$  tel que  $r \geq 2$ . On pose pour tous  $x, x' \in \mathbb{R}^2$ ,

$$k(x, x') = (1 + \langle x, x' \rangle)^r.$$

1. Soit  $m$  un entier supérieur à 2. Montrez qu'il existe une application  $\phi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^{m+1}$  telle que pour tous  $x, x' \in \mathbb{R}^2$ ,  

$$\langle \phi(x), \phi(x') \rangle_{\mathbb{R}^{m+1}} = k(x, x').$$
2. Si on reprend la question précédente avec  $x, x'$  dans  $\mathbb{R}^p$ , quelle est la dimension de l'espace  $\mathcal{H}$  associé (On pourra commencer par le cas  $m = 2$ ) ?
3. Construire  $\phi$  dans le cas où  $k(x, x') = (1 + \langle x, x' \rangle)^r$  et  $x, x' \in \mathbb{R}^2$ .

**Exercice 4** (Opérations sur les noyaux). Montrez que la somme et le produit de deux noyaux sur un même espace est encore un noyau.

**Exercice 5** (SVM Multi-Classes). Différentes approches existent pour traiter les SVM multi-classes.

1. Approche globale : Ecrire un problème d'optimisation (primal) permettant de formuler les exigences d'un SVM linéaire (non flexible) dans le cas d'un problème à  $m$  classes.
2. Approche *un contre un* : on entraîne des SVM bi-classes puis on fabrique une règle globale. Sauriez-vous décrire plus en détail une telle approche ?
3. Approche *un contre tous* : A votre avis, à quoi cette approche correspond-elle ?

**Exercice 6.** Soient  $\{(x_i, y_i), i \in \{1, \dots, N\}\}$  un échantillon inclus dans  $\mathbb{R}^2 \times \{-1, 1\}$ . On suppose que si  $y_i = 1$ , alors  $x_i \in B(x_0, 1) = \{(a, b), (a - a_0)^2 + (b - b_0)^2 < 1\}$  ( $x_0 = (a_0, b_0)$ ) et si  $y_i < 1$ , alors  $x_i \in \{(a, b), (a - a_0)^2 + (b - b_0)^2 < 1\}$ . En utilisant l'application  $\phi$  définie par  $\phi(a, b) = (a^2, b^2, a, b)$ , montrez que les points sont linéairement séparables dans  $\mathbb{R}^4$ .