

6 Pamięć dzielona

6.1 Wprowadzenie

Pamięć dzielona, inaczej wspólna, (ang. *shared memory*) jest zasobem umożliwiającym najszybszy sposób komunikacji między procesami, z reguły wymagający jednak dodatkowego mechanizmu synchronizacji. Schemat korzystania z pamięci dzielonej jest na ogół następujący. Najpierw jeden z procesów tworzy (rezerwuje) segment pamięci, podając jego żądany rozmiar i prawa dostępu. Następnie dowiązuje go, tzn. odwzorowuje w swój obszar danych. Do tak utworzonego segmentu mogą sięgać inne procesy wykonując odpowiednie dowiązania, o ile posiadają do tego uprawnienia. Każdy proces uzyskuje dostęp do obszaru pamięci dzielonej względem miejsca wyznaczonego przez adres jego dowiązania. Dostęp do pamięci dzielonej najczęściej kontroluje się przy pomocy semaforów. Kiedy proces zakończy korzystanie z segmentu pamięci dzielonej, powinien go „odwiązać”, tzn. usunąć jego dowiązanie. Po zakończeniu używania segmentu przez wszystkie korzystające z niego procesy powinien on zostać usunięty (zwykle za to odpowiedzialny jest proces, który dany segment utworzył).

W systemie UNIX pamięć dzielona należy, tak jak semafor, do grupy tzw. mechanizmów IPC (ang. *interprocess communications*). Podobnie jak dla semaforów, również dla pamięci dzielonej istnieją użyteczne komendy poziomu powłoki:

```

ipcs -m          podaje informacje na temat utworzonych segmentów pamięci
                  dzielonej;
ipcs -ml         podaje informacje na temat ograniczeń systemowych do-
                  tyczących pamięci dzielonej;
ipcrm shm shmid usuwa segment pamięci o identyfikatorze shmid.
```

6.2 Tworzenie (uzyskiwanie dostępu do) pamięci dzielonej

Do tworzenia segmentu pamięci dzielonej, albo uzyskiwania dostępu do istniejącego już segmentu, służy funkcja systemowa `shmget`. Podobnie jak odpowiednia funkcja do tworze-

Pliki włączane	<sys/types.h>, <sys/ipc.h>, <sys/shm.h>		
Prototyp	int shmget(key_t key, int size, int shmflg);		
Zwracana wartość	Sukces	Porażka	Czy zmienia <code>errno</code>
	Identyfikator pamięci dzielonej	-1	Tak

nia semaforów, potrzebuje ona całkowitoliczbowego klucza jako pierwszego argumentu. Klucz ten powinien jednoznacznie identyfikować dany segment pamięci dzielonej i może być uzyskiwany np. za pomocą funkcji `ftok` (podobnie jak dla semaforów). Parametr `size` określa rozmiar segmentu w bajtach (jeżeli uzyskuje się dostęp do istniejącego już segmentu, to jego wartością może być zero), natomiast parametr `shmflg` jest flagą określającą warunki tworzenia segmentu oraz prawa dostępu do niego (podobnie jak plików za wyjątkiem praw wykonywania). Aby utworzyć nowy segment, argument `shmflg` należy ustawić na znacznik `IPC_CREAT`. Jeżeli znacznik ten zostanie dodatkowo połączony (sumą bitową)

ze znacznikiem `IPC_EXCL`, to funkcja zakończy się porażką w przypadku, gdy dany segment już istnieje. Znaczniki łączy się sumą bitową z prawami dostępu, np. `IPC_CREAT|0666`. Funkcja `shmget` zakończona sukcesem powoduje utworzenie segmentu pamięci dzielonej, albo uzyskanie dostępu, jeżeli segment dla danego klucza już istnieje, i zwraca całkowitoliczbowy identyfikator tego segmentu. Identyfikator ten następnie służy do odnoszenia się do danego segmentu przez funkcje systemowe operujące na pamięci dzielonej.

6.3 Sterowanie pamięcią dzieloną

Funkcja systemowa `shmctl` umożliwia wykonywanie pewnych operacji na segmentach pamięci dzielonej. Pierwszy parametr jest identyfikatorem segmentu pamięci (zwracanym

Pliki włączane	<sys/types.h>, <sys/ipc.h>, <sys/shm.h>		
Prototyp	<code>int shmctl(int shmid, int cmd, struct shmid_ds *buf);</code>		
Zwracana wartość	Sukces	Porażka	Czy zmienia <code>errno</code>
	0	-1	Tak

przez funkcję `shmget`), drugi określa operację wykonywaną przez funkcję, a trzeci jest wskaźnikiem na systemową strukturę `shmid_ds` do przechowywania informacji o segmencie (zdefiniowaną w pliku `<sys/shm.h>`).

- Wybrane polecenia `cmd`:

- `IPC_STAT` zwraca bieżącą wartość struktury `shmid_ds` związaną z danym segmentem pamięci,
- `IPC_RMID` powoduje usunięcie danego segmentu pamięci; argument `buf` powinien wówczas przyjąć wartość: `(struct shmid_ds *)0`.

6.4 Operacje na pamięci dzielonej

Do dowiązywania (odwzorowywania) segmentu pamięci dzielonej do przestrzeni danych procesu służy funkcja `shmat`. Pierwszym jej parametrem jest identyfikator segmentu

Pliki włączane	<sys/types.h>, <sys/ipc.h>, <sys/shm.h>		
Prototyp	<code>void *shmat(int shmid, void *shmaddr, int shmflg);</code>		
Zwracana wartość	Sukces	Porażka	Czy zmienia <code>errno</code>
	wskaźnik do dowiązanego segmentu pamięci dzielonej	-1	Tak

(zwracany przez funkcję `semget`). Parametr `shmaddr` służy do określania położenia segmentu pamięci dzielonej: jeżeli jest równy `NULL`, to system sam wybiera odpowiedni adres dowiązania (**zalecane!**), natomiast jeśli jest różny od `NULL`, to jego wartość zostanie użyta jako adres dowiązania. Trzeci parametr służy do określania warunków dowiązania oraz

uprawnień do segmentu. Dla `shmflg = 0` zostaną użyte domyślne właściwości. Domyślnie dowiązany segment jest dostępny zarówno do odczytu, jak i zapisu. Ustawienie `shmflg` na znacznik `SHM_RDONLY` spowoduje, że dany segment będzie dostępny tylko do odczytu (zalecane w procesach, które mają tylko czytać dane z pamięci dzielonej). Więcej szczegółów można znaleźć w podręczniku systemowym `man`.

Do usuwania dowiązań segmentów pamięci dzielonej do obszaru danych procesu służy funkcja `shmdt`. Ma ona tylko jeden parametr, `shmaddr`, który powinien być adresem (wskaźnikiem) dowiązanego wcześniej segmentu.

Pliki włączane	<sys/types.h>, <sys/ipc.h>, <sys/shm.h>		
Prototyp	<code>int shmdt(void *shmaddr);</code>		
Zwracana wartość	Sukces	Porażka	Czy zmienia <code>errno</code>
	0	-1	Tak

ĆWICZENIE 7: PRODUCENT–KONSUMENT: PAMIĘĆ DZIELONA I SEMAFORY

Przy pomocy **pamięci dzielonej** oraz **semaforów** systemu UNIX zaimplementować problem „**Producenta–Konsumenta**” z ćwiczenia 4. Zamiast potoku użyć N -elementowego bufora cyklicznego (tzn. po dojściu do końca bufora wracamy na jego początek) umieszczonego w pamięci dzielonej, gdzie elementem bufora jest pewna ustalona porcja bajtów. Dostęp do wspólnego bufora synchronizować przy pomocy semaforów.

Podobnie jak dla semaforów, stworzyć własną bibliotekę funkcji do obsługi pamięci dzielonej.

- Podać rozwiązanie problemu w pseudokodzie posługując się notacją języka C.
- Z własnych bibliotek funkcji do obsługi semaforów i pamięci dzielonej stworzyć bibliotekę statyczną oraz bibliotekę dzieloną (ang. *shared library*); umieścić je w podkatalogu `./lib` (patrz przykład w `StartS0`).
- Uogólnić zadanie na przypadek wielu producentów i wielu konsumentów (przynajmniej w pseudokodzie).