인공지능 과제 1 (IT/BT 탈출하기)

2016025987 조민지

1. 코드 설명

모든 층 공통 전처리

Line 298: where로 층을 정해줍니다.

Line 299: text_info() 함수는 ./input/*.txt의 맨 첫 줄을 읽어 사이즈(row, col)에 대한 정보를 리스트 형태로 반환합니다.

```
def text_info(where):

f = open("./input/" + where+".txt"_, 'r')

line = f.readline()

line = line.replace("\n", "")

result = line.split(" ")

a=[int(result[0])_int(result[1])_int(result[2])]

return a
```

Line 302: Text_read() 함수는 ./input/*.txt의 map 부분을 읽어와 2차 배열을 반환합니다.

Line 304: Position_check() 함수는 text_read()로 읽어온 2차 배열 값 중 입구(pos[0]), 키 (pos[1]), 출구(pos[2])의 위치를 찾아 리스트형태로 반환합니다.

Line 305,306: Python의 list는 mutable 하므로 깊은 복사를 해주었습니다. (deepcopy_copy1 , deepcopy_copy2)

Line 307: ns리스트는 length 와 time의 값을 담는 리스트입니다.

2. 구현한 알고리즘 (bfs, IDS, a*, greedy)

함수의 공통 파라 미터

```
#path1=bfs(pos[0].pos[1].deepcopy_copy1_row.col.ans)
#path2=bfs(pos[1].pos[2].deepcopy_copy2.row.col.ans)

#path1 = IDS(pos[0]. pos[1]. deepcopy_copy1_row.col.ans)
#path2 = IDS(pos[1]. pos[2]. deepcopy_copy2.row.col.ans)

#path1 = astar(pos[0].pos[1].deepcopy_copy1_row.col.ans)

#path2 = astar(pos[1]. pos[2]. deepcopy_copy2.row.col.ans)

path1 = greedy(pos[0].pos[1].deepcopy_copy1_row.col.ans)

path2 = greedy(pos[1]. pos[2]. deepcopy_copy2.row.col.ans)
```

Path1 = 입구에서 키까지 (pos[0] ~ pos[1]) 깊은 복사를 한 deepcopy_copy1 맵을 보고 row, col의 정보를 바탕으로 ans의 값을 찾고 지나온 길을 '5'로 체크한 2차 배열을 반환 한다.

Path2 = 키에서 출구까지 (pos[1] ~ pos[2]) 깊은 복사를 한 deepcopy_copy2 맵을 보고 row, col의 정보를 바탕으로 ans의 값을 찾고 지나온 길을 '5'로 체크한 2차 배열을 반환한다.

Line 320~323: 2중 for문을 돌면서 path1에서 체크된 '5'와 path2에서 체크된 '5'를 합치는 작업을 한다.

Line 325: 최종 정답인 out_list와 ans 리스트를 text_write() 함수에 파라 미터로 넘겨 *_output.txt 파일을 작성한다.

```
def text_write(where out_list_ans.row.col):
    f = open(_where + "_output.txt", 'w')

for i in range(1_row+1):
    for j in range(1_col+1):
        data = "%d " %out_list[i][j]
        f.write(data)
    f.write("\"")
    f.write("---\"")
    data2 = "length = %d\"" %ans[0]
    f.write(data2)
    data3 = "time = %d" %ans[1]
    f.write(data3)
    f.close()
```

실행 방법

```
454 fifth_floor()
455 forth_floor()
456 third_floor()
457 second_floor()
458 first_floor()
```

3. 사용 알고리즘

구현한 알고리즘: Bfs, IDS, greedy best-first, A*

A. BFS

```
| def bfs(start end out list row col ans):
| des = [[0 for g in range(col+1)] for r in range(row+1)]
| visit = [[0 for g in range(col+1)] for r in range(row+1)]
| visit = [[0 for g in range(col+1)] for r in range(row+1)]
| q = queue.Queue()
| q.put(start)
| visit[start[0]][start[1]] = 1]
| des[start[0]][start[1]] = 0]
| ans[1] += 1
| while not q.empty():
| if visit[end[0]][end[1]] == 1:
| break
| cur_task = q.get()
| x=cur_task[0]
| y=cur_task[1]
| for k in range(4):
| nx = x + dx[k]
| ny = y + dy[k]
| if nx >= 1 and nx <=row and nx >= 1 and nx <=col and out_list[nx][ny] !=
| if visit[nx][ny] != 1:
| visit[nx][ny] = 1
| des[nx][ny] = des[x][y] + 1
| q.put([nx_ny])
| ans[1] += 1
| des[nx][1] = 1
```

너비 우선 탐색(BFS)알고리즘은 queue을 사용합니다. 깊이가 1인 모든 정점을 방문하고 나서, 그 다음에는 깊이가 2인 모든 정점을, 깊이가 3인 모든 정점을 방문하는 식으로 계속 방문하다가 목표지점인 end에 도달하면 탐색을 마칩니다.

Line 87: des배열은 깊이를 저장하는 2차 배열입니다.

Line 88: 정점을 방문했는지 안 했는지를 체크하는 2차 배열입니다.

Line 89: queue을 사용합니다.

Line 90~93: start로 초기값을 정리해줍니다.

Line 94~108: queue가 empty일 때까지 BFS탐색(위, 아래, 좌, 우)을 계속합니다. 만약도착 정점을 방문했다면 break을 합니다. Queue에 정점을 put할 때마다ans[1]==time의 값을 +1 합니다.

Line 110: 도착 정점의 des의 값을 ans[0]==length에 더해줍니다.

선택이유: optimal을 보장해준다. 하지만 time이 너무 많이 증가한다.

B. IDS

반복적 깊이 증가는 깊이 우선 탐색 DFS처럼 메모리 필요량이 깊이 제한에 비례하면 서도 최단 경로로 목표 노드를 찾는 것을 보장하는 방법이다. 반복적 깊이증가 방법에서는 목표 노드가 찾아질 때까지 깊이 제한을 1 씩 증가시키면서 연속적인 깊이 우선 탐색을 수행한다.

Line 127: des배열은 깊이를 저장하는 2차 배열입니다.

Line 128: find 리스트는 어느 limit깊이에서 end정점에 도착했는지를 체크해주는 flag 역할을 합니다.

Line 130~136: find를 할때까지 limit깊이를 +1 늘려가면서 dfs함수를 돕니다. 각 limit깊이 마다 visit을 초기화 해줘야합니다.

Line 155 ~171: 깊이 우선 탐색 DFS 코드입니다. 이 함수에 limit변수를 추가해서 des의 값과 limit을 비교해 DFS의 탐색 깊이를 제한합니다. 재귀함수형태 (Line 171)로 짜여 있어서 나아갈 길이 존재하지 않으면 이전의 위치로 돌아와 다른 길을 선택하여 움직입니다.

선택 이유: 목표 정점을 몰랐다면 이 알고리즘을 사용했을 것이다. 하지만 미로는 항

상 목표 정점(출구)의 위치를 알기 때문에 이 알고리즘이 효과적이지는 않았다. Limit을 증가할 때마다 새로 visit을 해야 하므로 time의 값은 import sys를 통해 stack의 값을 늘려줘야 할 만큼 깊게 탐색되었다. 실제로 first_floor의 input 값을 이 함수로 돌렸을 때 Exception RuntimeError: 'maximum recursion depth exceeded' 에러가 났다. 스택을 늘려준 후 (sys.setrecursionlimit(100000)) time을 보니 이해가 됐다.

C. Greedy best-first search

```
visit[start[0]][start[1]] = 1;
   des[start[0]][start[1]] = 0;
   pq2 = PriorityQueue()
   while pq2.size() !=Q:
       pq2.pop()
   manhattan_d = abs(start[0]-end[0])+abs(start[1]-end[1])
   pq2.insert(manhattan_d_start[0]_start[1])
   while pq2.size() != 0:
       if visit[end[0]][end[1]] == 1:
          ny = y_val + dy[k]
          if nx >= 1 and nx <= row and ny >= 1 and ny <= col and out_list[nx][ny]
              if visit[nx][ny] != 1:
                  visit[nx][ny]=1
                  des[nx][ny]=des[x_val][y_val]+1
                  d=abs(nx-end[0])+abs(ny-end[1])
                  pq2.insert(d.nx.ny)
   ans[0] += des[end[0]][end[1]]
```

Line 216: des배열은 깊이를 저장하는 2차 배열입니다.

Line 217: 정점을 방문했는지 안 했는지를 체크하는 2차 배열입니다.

Line 218,219: start로 초기값을 정리해줍니다.

Line 221: heapq을 응용한 PriorityQueue()를 사용합니다.

Line 222~223: priority queue를 비워줍니다.

Line 224: greedy best-first의 f(n)은 절대값(현재위치-목표위치)입니다. Manhattan distance를 이용했습니다.

Line 225: priority queue에 insert 합니다. Manhattan distance가 우선순위입니다.

Line 226~239: priority queue가 empty일 때까지 탐색(위, 아래, 좌, 우)을 계속합니다. 만약 도착 정점을 방문했다면 break를 합니다. priority queue에 정점을 insert할 때마다 ans[1]==time의 값을 +1 합니다.

Line 241: 도착 정점의 des의 값을 ans[0]==length에 더해줍니다.

Line 10~34: class로 정의한 Priority Queue입니다. Insert는 우선순위에 따라 heappush()를 합니다. Pop()은 우선순위가 가장 작은 값을 뽑습니다. Size는 priority queue의 개수를 반환해줍니다.

*class로 정의한 Priority Queue

선택이유: greedy best first 탐색은 optimal이 보장되지 않는 알고리즘이라고 했다. 근데 optimal한 값이 나왔다. 이것은 이 미로의 특성이라고 판단된다.

- 1. 이 미로의 출구로의 길이 항상 존재합니다. 때문에 optimal을 찾을 수 있었다.
- 2. 맨해튼 거리를 휴레스틱 함수로 사용한 것은 굉장히 효과적이었다. 실제로 input 배열은 맨해튼 거리처럼 간격이 일정하기 때문이다.

하지만 항상 optimal한 값을 보장하지는 않으므로 time이 조금 더 많지만 A*가 더좋은 알고리즘인 것 같다.

D. A*

A*는 greedy best-first search와 동일합니다. 다만 f(n)이 다릅니다.

Line 195: f(n) = 출발위치에서 현재위치까지의 des값 + 절대값(현재위치 -목표위치) - > Manhattan distance 입니다.

d=abs(nx-end[0])+abs(ny-end[1])+des[nx][ny]

선택이유: 원래 예상대로라면 A*가 압도적으로 가장 좋을 것 같았다. 하지만 결과를 보니 적당한 예시의 greedy를 이길 수가 없었다. 맨해튼 거리처럼 일정간격이 아닌 미로가 주어진다면 A*가 더 뛰어날 것이다.

4. 최단 경로(length) / 탐색한 노드의 개수(time)

| | bfs | IDS | greedy | A* |
|----|-----------|--------------|-----------|-----------|
| 5층 | 106/233 | 106/5084 | 106/126 | 106/157 |
| 4층 | 334/597 | 334/55095 | 334/459 | 334/566 |
| 3층 | 554/1003 | 554/144035 | 554/676 | 554/833 |
| 2층 | 758/1722 | 758/308293 | 758/1025 | 758/1619 |
| 1층 | 3850/6748 | 3850/7591671 | 3850/5858 | 3850/6612 |

결과: greedy의 전승

심지어 greedy는 optimal을 보장하지 않는데 optimal한 값이 나왔다. 이 미로의 특성때문입니다.

5. test코드 돌리는 법

Ex) test101.txt

| 이름 | 수정한 날짜 | 유형 | 크기 |
|-------------------------|-----------------|-------------|------|
| .idea | 2018-10-01 오전 4 | 파일 폴더 | |
| input | 2018-09-29 오후 6 | 파일 폴더 | |
| fifth_floor_output.txt | 2018-10-01 오전 4 | 텍스트 문서 | 1KB |
| first_floor_output.txt | 2018-10-01 오전 4 | 텍스트 문서 | 21KB |
| fourth_floor_output.txt | 2018-10-01 오전 4 | 텍스트 문서 | 2KB |
| second_floor_output.txt | 2018-10-01 오전 4 | 텍스트 문서 | 6KB |
| 뤔 test1.py | 2018-10-01 오전 3 | Python File | 15KB |
| test1_output.txt | 2018-10-01 오전 2 | 텍스트 문서 | 1KB |
| 뤔 test2.py | 2018-09-30 오후 1 | Python File | 2KB |
| test2_output.txt | 2018-09-29 오후 6 | 텍스트 문서 | 1KB |
| third_floor_output.txt | 2018-10-01 오전 4 | 텍스트 문서 | 4KB |

```
where = "test1"

info = text_info(where)

col = info[1]

col = info[2]

out_list = text_read(where_, row_, col)

pos = []

pos = position_check(pos_out_list, row_, col)

deepcopy_copy1 = copy.deepcopy(out_list)

deepcopy_copy2 = copy.deepcopy(out_list)

ans=[0_0]
```

- 1. Input 에 test101.txt파일을 넣습니다.
- 2. Line 259의 where에 해당 txt파일의 이름을 넣어줍니다.

```
where = "test101"
```

*Input 파일은 이런 식으로 들어갑니다.

```
def text_info(where):
    f = open("./input/" + where+".txt"_, 'r')
```

```
#pathl=bfs(pos[0]_pos[1]_deepcopy_copyl_row_col_ans)

#pathl=bfs(pos[0]_pos[1]_deepcopy_copyl_row_col_ans)

#pathl = IDS(pos[0]_pos[1]_deepcopy_copyl_row_col_ans)

#pathl = IDS(pos[0]_pos[1]_deepcopy_copyl_row_col_ans)

#pathl = astar(pos[0]_pos[1]_deepcopy_copyl_row_col_ans)

#pathl = astar(pos[0]_pos[1]_deepcopy_copyl_row_col_ans)

pathl = greedy(pos[0]_pos[1]_deepcopy_copyl_row_col_ans)

pathl = greedy(pos[0]_pos[1]_deepcopy_copyl_row_col_ans)

pathl = greedy(pos[0]_pos[1]_deepcopy_copyl_row_col_ans)
```

3. bfs, IDS, astar, greedy를 준비했습니다. #주석 on/off로 선택합니다.

```
446 #test_floor()
```

4. Line 446의 주석을 풀면 실행이 됩니다.