DFS(Dreadth First Search)

깊이우선탐색

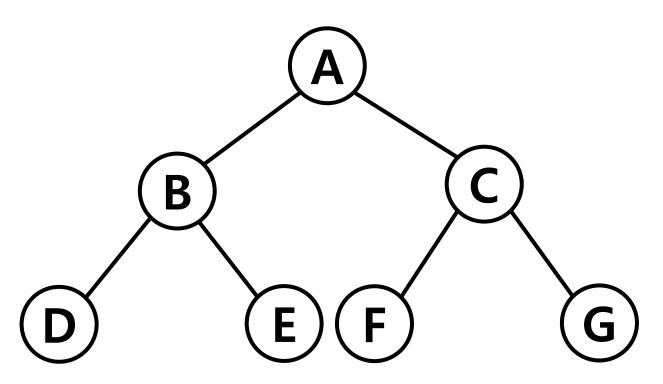
- 트리(Tree), 그래프(Graph)를 깊이를 우선으로 탐색하는 알고리즘
- 깊이를 우선 탐색하기에 답이 되는 경로가 여러개인 경우에도 최단경로임을 보장할 수 없다.
- 특정 위치에서 출발하여 모든 이웃하는 노드들을 탐색하여 해를 찾아 모든 노드들을 검사하는 무정보 탐색이다.
- 스택(Stack) 또는 재귀를 통해 구현 할 수 있다.
- 어떤 노드를 방문했었는지 여부를 반드시 검사 해야 한다.

깊이우선탐색(DFS) 탐색 시간 복잡도

인접행렬						인접리스트		
-	1 2 3 4	1 F T T	Z T F F	3 T F F	4 T T T	1 2 3 4 2 1 4 3 1 4 4 1 2 3		
		1. 0 ᄎ	다윈배열	int[][]	1. 링크드리스트 배열 LinkedList[] 2. 어레이리스트 배열 ArrayList[] 3. 어레이리스트를 저장하는 어레이리스트 ArrayList <arraylist>></arraylist>		

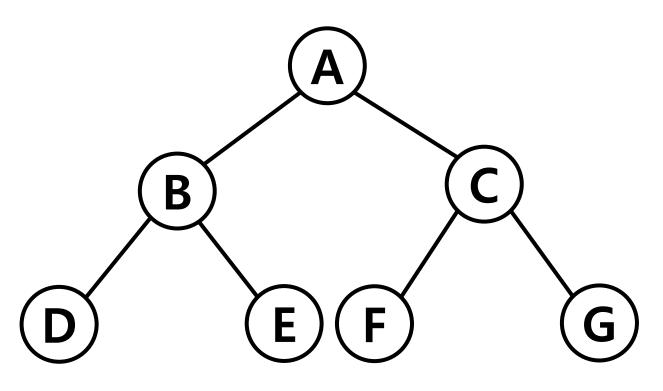
인접행렬: **O(V^2)** 인접리스트: **O(V+E)**

깊이우선탐색(DFS)



A 루트노드부터 탐색을 시작하는 경우 왼쪽부터 탐색을 시작하면 A→B→D→E→C→F→G 순으로 탐색하게 된다.

깊이우선탐색(DFS) vs 너비우선탐색(BFS)



DFS

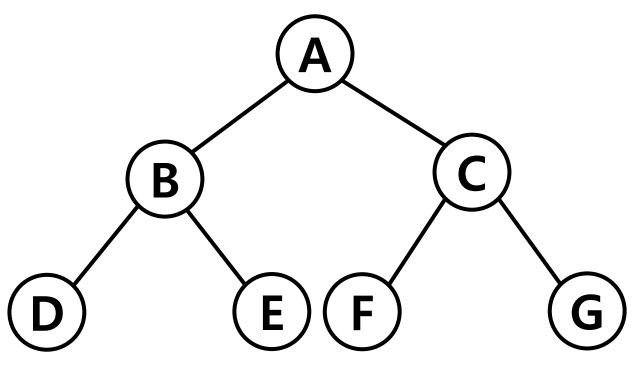
- 스택(STACK)를 사용해 구현
- 탐색 순서: A→B→D→E→C→F→G

BFS

- 큐(QUEUE)를 사용해 구현
- 탐색 순서: A→B→C→D→E→F→G

깊이우선탐색(DFS) 탐색 구현

재귀, 인접리스트로 구현

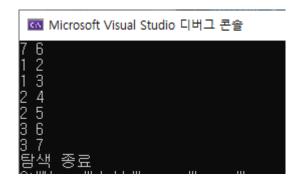


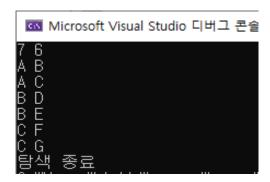
인접리스트를 사용하는 이유

- 실제 연결된 노드만 저장
- 모든 vector의 원소의 개수 합 = 간선의 개수
- 전체 노드 탐색 시 시간복잡도 O(E)

입력

정점 개수(V) 간선 개수(E) 연결할 두 정점을 간선 개수 만큼 입력 받는다.





깊이우선탐색(DFS) 탐색 코드

```
n#include <iostream>
#include <queue>
#include<stack>
#include<vector>
#include<algorithm>
using namespace std;
// 정점에 대한 정보와 비용이 담긴 그래프
vector<int> tree[100001];
// 정점 방문체크용 배열
vector<int> visted(10001);
void DFS(int current node)
    // 초기 위치 세팅
    visted[current node] = true;
    // 현재 정점의 인접한 정점 push
    for (int idx = 0; idx < tree[current node].size(); idx++)</pre>
        int next = tree[current node][idx];
        if (visted[next] == true) continue;
        DFS(next);
```

```
int main()
   ios::sync with stdio(0);
   cin.tie(0);
   cout.tie(0);
   // 정점 개수와 간선 개수
   int V, E;
   cin \gg V \gg E;
   // 초기 세팅
   for (int idx = 1; idx \leftarrow E; idx++)
       char start, end;
       cin >> start >> end;
       start -= 64;
       end -= 64:
       tree[start].push_back(end);
       tree[end].push back(start);
   // DFS(Depth First Search)
   DFS(1);
   cout << "탐색 종료";
   return 0;
```