

# HAX406X — TP4 : Remontée et Descente

Nous avons vu en cours que la factorisation  $LU$  peut être utilisée pour résoudre un système linéaire. Étant donnée une matrice  $A \in \mathbb{R}^{n,n}$  inversible admettant une factorisation  $LU$  ainsi qu'un second membre  $b \in \mathbb{R}^n$ , on peut reformuler le problème consistant à trouver  $x \in \mathbb{R}^n$  tel que

$$Ax = LUx = b$$

comme suit : trouver  $x, y \in \mathbb{R}^n$  tels que

$$\begin{cases} Ly = b \\ Ux = y \end{cases}$$

Il s'agit de deux systèmes linéaires associés respectivement à des matrices triangulaire inférieure (pour  $L$ ) et supérieure (pour  $U$ ). Pour les résoudre, nous disposons d'algorithmes efficaces : descente (pour les matrices inférieures) et remontée (pour les matrices supérieures). Vous allez par la suite mettre en œuvre l'algorithme de la remontée et vérifier numériquement sa complexité.

## 1 Algorithme de remontée.

Le but de cette section est d'écrire un script qui, pour une matrice triangulaire supérieure  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  et un second membre  $b \in \mathbb{R}^{n \times n}$  donnés, calcule la solution  $x$  de  $Ax = b$ . Évidemment vous n'utiliserez pas la fonction `numpy.linalg.solve()` de résolution de système!). Pour bien comprendre le principe on commence par un exemple simple.

**Exercice 1.** Soient  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$  et  $b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$ . Calculer à la main le déterminant puis la

solution  $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$  de  $Ax = b$ . Écrire un script qui calcule numériquement la solution. Vérifier

le résultat. Indication : vous remarquerez que la matrice  $A$  étant triangulaire supérieure, la composante  $x_3$  se calcule facilement, on en déduit alors  $x_2$  puis enfin  $x_1$  ; c'est le principe de la remontée !

On va maintenant généraliser cet algorithme à des matrices triangulaires de taille quelconque.

**Exercice 2.**

1. En se servant des commandes `np.random.rand()` et `np.triu()` (vues au TP 2) créer des matrices triangulaires supérieures de taille  $n \geq 1$  quelconque avec des coefficients compris dans  $[0, 1]$ .
2. Écrire un test pour détecter si la matrice est inversible ou non et l'afficher.
3. Calculer la solution  $x$  de  $Ax = b$  en procédant comme à l'exercice précédente, c'est-à-dire en remontant (on calcule  $x_n$  puis  $x_{n-1}$  etc.) Afficher également si l'un des coefficients diagonaux est trop petit (inférieur à  $10^{-12}$  par exemple).

4. Calculer ensuite la norme du résidu, c'est-à-dire  $\|Ax - b\|_\infty$ .

**Exercice 3.** En utilisant le script (ou la fonction) de l'exercice précédent, faire varier  $n$  entre 2 et 1000. Pour chaque  $n$ , créer une matrice triangulaire supérieure  $A \in \mathbb{R}^{n,n}$  et un vecteur  $b \in \mathbb{R}^n$  avec des coefficients entre 0 et 1. Calculer la solution de  $Ax = b$  puis le résidu  $\|Ax - b\|_\infty$ . Tracer le résidu en fonction de  $n$ , que remarquez-vous ? Comme  $A$  et  $b$  sont choisis aléatoirement, faites plusieurs essais ; vous pouvez aussi tracer sur une même figure les différentes courbes.

## 2 Vérification de la complexité de l'algorithme de remontée.

Dans cette section, nous allons nous intéresser au temps nécessaire à la machine pour exécuter la résolution de systèmes  $Ax = b$  à l'aide de l'algorithme de remontée, ce qui revient à étudier sa complexité. Pour cela on va utiliser le module `timeit` et la commande `timeit.default_timer()` pour estimer le temps d'exécution.

**Exercice 4.**

1. Exécuter le programme précédent pour des matrices de taille  $n$  variant entre 2 et 1000 puis chronométrer le temps d'exécution de la remontée. Attention à ne mesurer que le temps d'exécution de l'algorithme de remontée et non la génération des matrices ni des seconds membres.
2. Tracer ensuite la courbe du temps d'exécution en fonction de  $n$ . Faire de même en échelle logarithmique. Quelle est approximativement la pente de la courbe ?
3. En déduire la complexité de l'algorithme.

À noter que la complexité de l'algorithme va dépendre de la manière dont il a été codé. Dans tous les cas, une boucle qui agit sur les lignes est nécessaire, induisant une complexité au moins linéaire donc en  $O(n)$ . Cependant, on pourrait être tenté de créer une deuxième boucle (à l'intérieur de la première) qui agit sur les colonnes. On obtient ainsi dans ce cas une complexité quadratique (donc en  $O(n^2)$ ). Mais il est plus intéressant d'utiliser à la place un produit matriciel, rendant la complexité linéaire.

## 3 Algorithme de descente

Pour ceux qui avancent vite, faire la même étude avec l'algorithme de descente. Celui-ci consiste à calculer la solution de  $Ax = b$  lorsque  $A \in \mathbb{R}^{n,n}$  est une matrice triangulaire inférieure et  $b \in \mathbb{R}^n$  un vecteur donnés. On remarquera que dans ce cas, c'est la première composante de  $x$  qui se calcule facilement, on en déduit alors la deuxième etc. c'est le principe de la descente !

- Exercice 5.**
1. En se servant des commandes `np.random.rand()` et `np.tril()` créer des matrices triangulaires inférieures de taille  $n \geq 1$  quelconque avec des coefficients compris dans  $[0, 1]$ .
  2. Écrire un test pour détecter si la matrice est inversible ou non et l'afficher.
  3. Calculer la solution  $x$  de  $Ax = b$  en descendant. Afficher également si l'un des coefficients diagonaux est trop petit (inférieur à  $10^{-12}$  par exemple).
  4. Calculer ensuite la norme du résidu, c'est-à-dire  $\|Ax - b\|_\infty$ .
  5. Faire ensuite varier  $n$  entre 2 et 1000 puis tracer sur une première figure le résidu en fonction de  $n$  ; et sur une deuxième figure le temps d'exécution en fonction de  $n$ . L'algorithme de descente a-t-il la même complexité que l'algorithme de remontée ?