Logistic Regression

Lê Hồng Phương

Data Science Laboratory, VNU Hanoi <phuonglh@hus.edu.vn>

April 12, 2020

Content

- Introduction
- 2 Logistic Regression
 - Thuật toán giảm gradient
 - Thuật toán Newton-Raphson
- 3 Examples
 - Breast Cancer
 - Spambase
 - Admission Prediction
 - Microchip Quality
- 4 Excercises

Mô hình hồi quy logistic

- Mô hình hồi quy logistic được sử dụng rộng rãi trong nhiều bài toán thống kê và học máy.
- Là mô hình phân biệt: mô hình trực tiếp $P(y|\mathbf{x})$.
- Hồi quy logistic được sử dụng trong phân loại nhị phân, $y \in \{0, 1\}$.

Mô hình hồi quy logistic

- Xét bài toán phân loại nhị phân, mỗi đối tượng \mathbf{x} cần được phân vào một trong hai lớp $y \in \{0,1\}$.
- Ta chọn hàm dự báo $h_{\theta}(\mathbf{x})$ như sau:

$$h_{\theta}(\mathbf{x}) = g(\theta^T \mathbf{x}) = \frac{1}{1 + \exp(-\theta^T \mathbf{x})},$$
 (1)

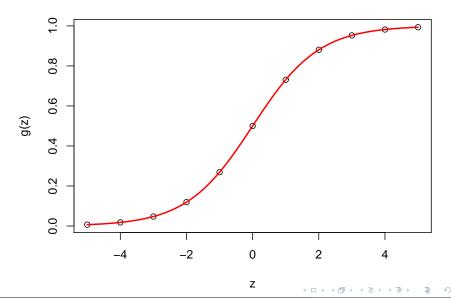
trong đó

$$g(z) = \frac{1}{1 + \exp(-z)}$$

được gọi là hàm logistic hoặc hàm sigmoid.



Hàm sigmoid $g(z) = \frac{1}{1 + \exp(-z)}$



Hàm sigmoid
$$g(z) = \frac{1}{1 + \exp(-z)}$$

Nhận xét:

- $g(z) \rightarrow 1$ khi $z \rightarrow \infty$
- $g(z) \to 0$ khi $z \to -\infty$.
- g(z) và $h_{\theta}(\mathbf{x})$ luôn nằm trong đoạn [0,1].

Đạo hàm của hàm logistic:

$$g'(z) = g(z)(1 - g(z)).$$

Mô hình hồi quy logistic

Mô hình hồi quy logistic:

$$P(y = 1 | \mathbf{x}; \theta) = h_{\theta}(\mathbf{x})$$

$$P(y = 0 | \mathbf{x}; \theta) = 1 - h_{\theta}(\mathbf{x})$$
(2)

trong đó $\theta \in \mathbb{R}^{D+1}$ là véc-tơ tham số của mô hình.

Mô hình hồi quy logistic

Giả sử đã biết véc-tơ tham số θ , ta sử dụng mô hình để phân loại như sau:

• Xếp đối tượng x vào lớp 1 nếu

$$P(y = 1 | \mathbf{x}; \hat{\theta}) > P(y = 0 | \mathbf{x}; \hat{\theta}) \Leftrightarrow h_{\hat{\theta}}(\mathbf{x}) > 1/2 \Leftrightarrow \left[\hat{\theta}^T \mathbf{x} > 0\right].$$

Ngược lại thì x được xếp vào lớp 0.

Quy tắc phân loại dựa vào một tổ hợp tuyến tính của x_j và θ_j nên mô hình hồi quy logistic thuộc dạng mô hình phân loại tuyến tính.

Huấn luyện mô hình

Ta có thể viết gọn xác suất của lớp y dưới dạng

$$P(y|\mathbf{x};\theta) = (h_{\theta}(\mathbf{x}))^{y}(1-h_{\theta}(\mathbf{x}))^{1-y}.$$

Giả sử rằng tập dữ liệu huấn luyện được sinh độc lập nhau, khi đó hợp lí của dữ liệu với tham số θ là

$$\begin{aligned} L(\theta) &= \prod_{i=1}^{N} P(y_i | \mathbf{x}_i; \theta) \\ &= \prod_{i=1}^{N} (h_{\theta}(\mathbf{x}_i))^{y_i} (1 - h_{\theta}(\mathbf{x}_i))^{1 - y_i}. \end{aligned}$$

Huấn luyện mô hình

Log của hợp lí

$$\ell(\theta) = \log L(\theta)$$

$$= \sum_{i=1}^{N} [y_i \log h_{\theta}(\mathbf{x}_i) + (1 - y_i) \log(1 - h_{\theta}(\mathbf{x}_i))]. \tag{3}$$

• Sử dụng phương pháp hợp lí cực đại để ước lượng θ , ta cần giải bài toán tối ưu:

$$\hat{\theta} = \arg\min_{\theta} [-\ell(\theta) + \lambda R(\theta)], \tag{4}$$

trong đó $R(\theta)$ là hàm hiệu chỉnh.

 \bullet Tham số $\lambda \geq 0$ dùng để điều khiển tính cân bằng của mô hình trong việc phù hợp với dữ liệu quan sát và việc hiệu chỉnh tham số.

Các dạng hiệu chỉnh tham số

Có ba dạng hiệu chỉnh thường gặp:

- Nếu $R(\theta) = 0$ thì đây là mô hình hồi quy logistic thường, không có hiệu chỉnh.
- Nếu $R(\theta) = \|\theta\|_1 = \sum_{j=1}^D |\theta_j|$ thì ta có mô hình hồi quy logistic hiệu chỉnh dạng L_1 .
- Nếu $R(\theta) = \|\theta\|_2 = \sum_{j=1}^D \theta_j^2$ thì ta có mô hình hồi quy logistic hiệu chỉnh dạng L_2 .
- Nếu $R(\theta) = \sum_{j=1}^{D} \log\left(\frac{e^{\theta_j} + e^{-\theta_j}}{2}\right)$ thì ta có mô hình hồi quy logistic hiệu chỉnh dạng hyperbolic- L_1 .

Các thuật toán lặp giải bài toán tối ưu

Ta cần chọn θ làm cực tiểu hoá hàm mục tiêu

$$J(\theta) = -\ell(\theta) + \lambda R(\theta).$$

Hai thuật toán lặp để tìm θ :

- Thuật toán giảm gradient (ngẫu nhiên)
- Thuật toán Newton-Raphson

Content

- Introduction
- 2 Logistic Regression
 - Thuật toán giảm gradient
 - Thuật toán Newton-Raphson
- 3 Examples
 - Breast Cancer
 - Spambase
 - Admission Prediction
 - Microchip Quality
- 4 Excercises



Ta xuất phát từ một giá trị khởi đầu nào đó của θ và lặp để cập nhật θ theo công thức

$$\theta := \theta - \alpha \nabla J(\theta), \tag{5}$$

trong đó $\nabla J(\theta)$ là gradient của $J(\theta)$:

$$\nabla J(\theta) = \left(\frac{\partial J(\theta)}{\partial \theta_0}, \frac{\partial J(\theta)}{\partial \theta_1}, \dots, \frac{\partial J(\theta)}{\partial \theta_D}\right).$$

Mỗi tham số θ_j được cập nhật bởi quy tắc:

$$\theta_j := \theta_j - \alpha \frac{\partial J(\theta)}{\partial \theta_i}, \quad \forall j = 0, 1, \dots, D.$$

| ◆日 ▶ ◆昼 ▶ ◆ 昼 ▶ ● | 釣 ◆ ◎

Giả sử N=1, tức tập huấn luyện chỉ có một mẫu (\mathbf{x},y) và không sử dụng hiệu chỉnh. Ta có

$$\frac{\partial \ell(\theta)}{\partial \theta_j} = \left(y \frac{1}{h_{\theta}(\mathbf{x})} - (1 - y) \frac{1}{1 - h_{\theta}(\mathbf{x})}\right) \frac{\partial h_{\theta}(\mathbf{x})}{\partial \theta_j}.$$

Vì

$$\frac{\partial h_{\theta}(\mathbf{x})}{\partial \theta_{j}} = \frac{\partial g(\theta^{T} \mathbf{x})}{\partial \theta_{j}}$$

$$= g(\theta^{T} \mathbf{x})(1 - g(\theta^{T} \mathbf{x}))\frac{\partial (\theta^{T} \mathbf{x})}{\partial \theta_{j}}$$

$$= g(\theta^{T} \mathbf{x})(1 - g(\theta^{T} \mathbf{x}))x_{i},$$

nên

$$\frac{\partial \ell(\theta)}{\partial \theta_j} = [y(1 - g(\theta^T \mathbf{x})) - (1 - y)g(\theta^T \mathbf{x})]x_j$$
$$= [y - g(\theta^T \mathbf{x})]x_j$$
$$= [y - h_{\theta}(\mathbf{x})]x_j.$$

Từ đó

$$\frac{\partial J(\theta)}{\partial \theta_j} = -\frac{\partial \ell(\theta)}{\partial \theta_j}$$
$$= [h_{\theta}(\mathbf{x}) - y]x_j.$$

Do đó, nếu chỉ có một mẫu huấn luyện (\mathbf{x}_i, y_i) thì ta có quy tắc giảm gradient sau:

$$\theta_j := \theta_j - \alpha [h_\theta(\mathbf{x}_i) - y_i] x_{ij}, \quad \forall j = 0, 1, \dots, D.$$
 (6)

Về mặt trực quan, ta thấy θ_j được cập nhật tỉ lệ với độ lớn của sai số $(h_{\theta}(\mathbf{x}_i)-y_i)$

- Nếu sai số dự báo càng lớn thì trọng số tương ứng càng cần thay đổi nhiều
- Nếu không có sai số thì không cần cập nhật trọng số.

Thuật toán giảm gradient theo loat

Nhắc lại: Thuật toán giảm gradient theo loạt tổng quát:

Algorithm 1: Batch Gradient Descent

```
Data: (x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_N, y_N)
Result: \theta
\theta \leftarrow \vec{0}:
repeat
     \theta \leftarrow \theta - \alpha \sum_{i=1}^{N} \nabla L_i(\theta);
until converged;
```

Thuật toán giảm gradient theo loạt

Thuật toán giảm gradient theo loạt cho hồi quy logistic:

Algorithm 2: Batch Gradient Descent for Logistic Regression

Data: $(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_N, y_N)$ Result: θ $\theta \leftarrow \vec{0}$: repeat $\theta \leftarrow \theta - \alpha \sum_{i=1}^{N} [h_{\theta}(\mathbf{x}_i) - y_i] x_{ii}$;

until converged;

Thuật toán giảm gradient ngẫu nhiên

Nhắc lai: Thuật toán giảm gradient ngẫu nhiên tổng quát:

Algorithm 3: Stochastic Gradient Descent

```
Data: (x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_N, y_N)
Result: \theta
\theta \leftarrow \vec{0}:
repeat
     Shuffle the training set randomly;
     for i = 1 to N do \theta \leftarrow \theta - \alpha \nabla L_i(\theta);
until converged;
```

Thuật toán giảm gradient ngẫu nhiên

Thuật toán giảm gradient ngẫu nhiên cho hồi quy logistic:

Algorithm 4: Stochastic Gradient Descent for Logistic Regression

```
 \begin{aligned} \mathbf{Data:} & (\mathbf{x}_1, y_1), (\mathbf{x}_2, y_2), \dots, (\mathbf{x}_N, y_N) \\ \mathbf{Result:} & \theta \\ \theta \leftarrow \vec{0}; \\ \mathbf{repeat} \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ &
```

until converged;

Hiệu chỉnh dạng L_2

• Nếu ta dùng dạng hiệu chỉnh L₂:

$$J(\theta) = -\ell(\theta) + \frac{1}{2}\lambda \sum_{j=1}^{D} \theta_j^2.$$
 (7)

Giảm gradient theo loạt:

$$\theta_0 := \theta_0 - \alpha \sum_{i=1}^{N} [h_{\theta}(\mathbf{x}_i) - y_i] x_{i0}$$

$$\theta_j := \theta_j - \alpha \sum_{i=1}^{N} [h_{\theta}(\mathbf{x}_i) - y_i] x_{ij} - \lambda \theta_j, \quad \forall j = 1, \dots, D.$$

Giảm gradient ngẫu nhiên:

$$\theta_0 := \theta_0 - \alpha [h_\theta(\mathbf{x}_i) - y_i] x_{i0}$$

$$\theta_j := \theta_j - \alpha [h_\theta(\mathbf{x}_i) - y_i] x_{ij} - \lambda \theta_j, \quad \forall j = 1, \dots, D.$$

Trung bình của hợp lí

Lưu ý: Ta có thể thay $\ell(\theta)$ bởi $\frac{1}{N}\ell(\theta)$ để tránh tính toán với các số lớn. Khi đó

$$\sum_{i=1}^{N} [h_{\theta}(\mathbf{x}_i) - y_i] x_{ij}$$

sẽ được thay bằng

$$\frac{1}{N}\sum_{i=1}^{N}[h_{\theta}(\mathbf{x}_i)-y_i]x_{ij}.$$

Content

- Introduction
- 2 Logistic Regression
 - Thuật toán giảm gradient
 - Thuật toán Newton-Raphson
- 3 Examples
 - Breast Cancer
 - Spambase
 - Admission Prediction
 - Microchip Quality
- 4 Excercises



- Một phương pháp khác hay dùng khác để cực tiểu hoá $J(\theta)$ là sử dụng thuật toán Newton.
- Các phương pháp Newton và giả-Newton là các phương pháp thường tối ưu dùng trong giải tích số.
- Cơ sở của phương pháp này như sau:
 - Giả sử ta có hàm thực khả vi $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ và ta cần tìm $\theta \in \mathbb{R}$ sao cho $f(\theta) = 0$.
 - Phương pháp Newton cập nhật dần θ theo công thức:

$$\theta := \theta - \frac{f(\theta)}{f'(\theta)}.$$



Về mặt trực quan:

- Ta xấp xỉ hàm f bởi một hàm tuyến tính là tiếp tuyến của f tại giá tri θ hiên tai.
- ullet Cập nhật giá trị mới của heta là hoành độ giao điểm giữa tiếp tuyến này với truc hoành.
- Lặp lại quá trình này cho tới khi hội tụ (sai số cập nhật đủ bé).

Chú ý rằng

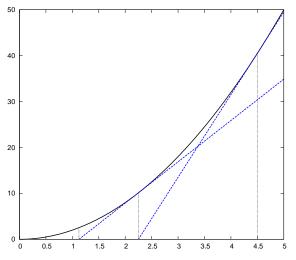
$$f'(\theta^{(n)}) = \frac{\triangle f}{\triangle \theta} = \frac{f(\theta^{(n)}) - 0}{\theta^{(n)} - \theta^{(n+1)}}.$$

Từ đó ta có

$$\theta^{(n+1)} = \theta^{(n)} - \frac{f(\theta^{(n)})}{f'(\theta^{(n)})}.$$

- 4 ロ ト 4 園 ト 4 恵 ト - 夏 - 釣 9 0 0

Phương pháp Newton tìm nghiệm của hàm $f(\theta) = 0$.



4□▶4₫▶4½▶4½▶
½

- Để cực tiểu hoá $J(\theta)$, ta cần tìm θ sao cho $J'(\theta) = 0$.
- Như vậy, nếu J là hàm khả vi cấp hai thì ta có thể sử dụng phương pháp Newton để tìm θ theo công thức sau

$$\theta := \theta - \frac{J'(\theta)}{J''(\theta)}.\tag{8}$$

Trong không gian nhiều chiều, θ là một véc-tơ, phương pháp Newton có công thức tổng quát như sau

$$\theta := \theta - H^{-1}(\nabla J(\theta)), \tag{9}$$

trong đó H là Hessian của J được xác định bởi

$$H_{ij} = \frac{\partial^2 J(\theta)}{\partial \theta_i \partial \theta_j}, \forall i, j = 0, 1, \dots, D.$$
 (10)

Cụ thể là:

Véc-to gradient:

$$\nabla J(\theta) = \begin{pmatrix} \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (h(\mathbf{x}_i) - y_i) x_{i0} \\ \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (h(\mathbf{x}_i) - y_i) x_{i1} \\ \vdots \\ \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (h(\mathbf{x}_i) - y_i) x_{iD} \end{pmatrix}$$

• Ma trận Hessian với kích thước $(D+1) \times (D+1)$:

$$H = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} h(\mathbf{x}_i) (1 - h(\mathbf{x}_i)) \mathbf{x}_i \mathbf{x}_i^T.$$

Nếu ta dùng dạng hiệu chỉnh L_2 :

Véc-to gradient:

$$\nabla J(\theta) = \begin{pmatrix} \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (h(\mathbf{x}_i) - y_i) x_{i0} \\ \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (h(\mathbf{x}_i) - y_i) x_{i1} & -\lambda \theta_1 \\ \vdots & & \\ \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (h(\mathbf{x}_i) - y_i) x_{iD} & -\lambda \theta_D \end{pmatrix}$$

• Ma trận Hessian với kích thước $(D+1) \times (D+1)$:

$$H = rac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} h(\mathbf{x}_i) (1 - h(\mathbf{x}_i)) \, \mathbf{x}_i \, \mathbf{x}_i^{T} + \lambda egin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \ \vdots & 0 & 1 & \vdots & \vdots \ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & 0 \ 0 & 0 & \cdots & \cdots & 1 \end{pmatrix}.$$

4 D > 4 B > 4 E > 4 E > 9 Q C

Giảm gradient hay Newton-Raphson?

- Trong phương pháp giảm gradient, ta cần chon tốc đô học α , còn trong phương pháp Newton, ta không cần chon tham số này.
- Phương pháp Newton thường hội tu nhanh hơn phương pháp giảm gradient, chỉ cần một số bước lặp ít hơn để đạt được cực tri.
 - Thông thường, nếu số đặc trưng là nhỏ hơn 100 thì phương pháp Newton hôi tu sau khoảng 15 bước lặp.
- Tuy nhiên, mỗi bước lặp của phương pháp Newton lại cần tính toán nhiều hơn nếu số chiều D của ma trân Hessian là lớn.
 - Mỗi bước lặp của phương pháp giảm gradient có độ phức tạp O(D), trong khi mỗi bước lặp của phương pháp Newton có đô phức tạp $O(D^3)$.
 - Khi D lớn (ví dụ, lớn hơn 50,000) thì ta nên dùng phương pháp giảm gradient, còn khi D nhỏ (ví dụ, nhỏ hơn 1,000) thì ta có thể tính được nghich đảo của ma trân Hessian, do đó nên dùng phương pháp Newton.

Giám gradient hay Newton-Raphson?

- Thuật toán giảm gradient còn có một nhược điểm là khó song song hoá vì bản chất của nó là tính toán tuần tư.
- Chính vì vây ta khó có thể triển khai thuật toán này trên các máy tính bó hoặc tính toán hiệu năng cao.

Content

- Introduction
- 2 Logistic Regression
 - Thuật toán giảm gradient
 - Thuật toán Newton-Raphson
- 3 Examples
 - Breast Cancer
 - Spambase
 - Admission Prediction
 - Microchip Quality
- 4 Excercises



Chẩn đoán ung thư

Sử dụng bộ dữ liệu ung thư vú đã giới thiệu trong các bài giảng trước. Ta xây dựng các mô hình hồi quy logistic với các thông số khác nhau như sau:

- Sử dụng thuật toán Newton hoặc giảm gradient để ước lượng tham số;
- Chỉ sử dụng 10 đặc trưng đầu tiên hoặc sử dụng toàn bộ 30 đặc trưng;
- Sử dụng kĩ thuật hiệu chỉnh tham số dạng L₂ hoặc không.

Sử dụng thuật toán Newton-Raphson

Nếu dùng 10 đặc trưng, đánh số các đặc trưng từ 1 tới 10, và không hiệu chỉnh thì các giá trị tham số là

j	$ heta_j$	j	θ_j
1.	2.9479	6.	-2.4326
2.	0.3777	7.	-7.4069
3.	0.0457	8.	-70.1621
4.	-0.0475	9.	-15.1245
5.	-74.4356	10.	96.4245

- Thuật toán cần 8 bước lặp.
- Độ chính xác của mô hình trên tập dữ liệu huấn luyện là 94.72%.
- Nếu sử dụng hiệu chỉnh L_2 với các tham số hiệu chỉnh $\lambda \in \{10^{-6}, 10^{-3}, 10^{-1}\}$ thì mô hình cũng cho độ chính xác tương tự.

Sử dụng thuật toán Newton-Raphson

Nếu dùng 30 đặc trưng thì độ chính xác là 100%, không phụ thuộc vào sử dụng hiệu chỉnh hay không. Các tham số của mô hình là

j	$ heta_j$	j	θ_{j}	j	θ_j
1.	605.1425	11.	-296.5463	21.	-6.9645
2.	-12.0425	12.	27.1708	22.	-160.7775
3.	-16.4656	13.	118.2308	23.	1.121
4.	-4.6211	14.	-10.9851	24.	-6.9656
5.	-5028.0381	15.	8792.1322	25.	768.7252
6.	5545.4834	16.	-9211.308	26.	965.8915
7.	-2733.9444	17.	-31633.8908	27.	-475.9354
8.	-3316.2043	18.	7888.106	28.	-724.1528
9.	2026.5113	19.	75268.2862	29.	-5942.4999
10.	-6346.2382	20.	9147.0358	30.	-2070.1442

Sử dụng thuật toán giảm gradient

Nếu sử dụng 10 đặc trưng đầu tiên và không sử dụng hiệu chính thì độ chính xác của mô hình trên tập huấn luyện với các giá trị α khác nhau như sau:

α	Độ chính xác	Số bước lặp
10^{-1}	0.62741	2
10^{-2}	0.62741	2
10^{-3}	0.62741	2
10^{-4}	0.37258	3
10^{-5}	0.62741	100
10^{-6}	0.37258	100

Nhân xét:

- ullet Ta thấy độ chính xác của mô hình phụ thuộc vào tốc độ học lpha.
- Độ chính xác tốt nhất đạt được là 62.74%, nhỏ hơn đáng kể so với phương pháp huấn luyện mô hình bằng thuật toán Newton.

Sử dụng thuật toán giảm gradient

ullet Véc-tơ tham số heta cũng phụ thuộc vào lpha. Với $lpha=10^{-2}$ thì ta có

```
\theta = (46.534, 73.0323, 295.8065, 1441.1625, 0.3861, 0.275, 0.0762, 0.0444, 0.7283, 0.2702).
```

- Khi sử dụng mô hình có hiệu chỉnh dạng L_2 với các tham số hiệu chỉnh λ lấy các giá trị khác nhau trong tập $\{10^{-1},10^{-2},10^{-3},10^{-4}\}$ thì độ chính xác của mô hình không tăng lên, giá trị tốt nhất đạt được cũng là 62.74%.
- Khi sử dụng toàn bộ 30 đặc trưng thì độ chính xác của mô hình cũng không tăng lên. Như vậy thuật toán giảm gradient không tốt bằng thuật toán Newton đối với bài toán này.

Độ chính xác của một số mô hình phân loại trên tập dữ liệu ung thư:

Mô hình	Độ chính xác	
	10 đặc trưng	30 đặc trưng
Chuẩn một chiều	92.79%	94.02%
Chuẩn nhiều chiều (GDA)	93.84%	96.48%
Hồi quy tuyến tính	93.84%	96.48%
Hồi quy logistic	94.72%	100%

Content

- Introduction
- 2 Logistic Regression
 - Thuật toán giảm gradient
 - Thuật toán Newton-Raphson
- 3 Examples
 - Breast Cancer
 - Spambase
 - Admission Prediction
 - Microchip Quality
- 4 Excercises

- Tập dữ liệu Spambase¹ cung cấp 4601 mẫu thư điện tử tiếng Anh dạng thư rác và không phải thư rác.
- Tập dữ liệu này thường được dùng để đánh giá hiệu quả của các thuật toán lọc thư rác tự động.
- Một số tính chất của tập dữ liệu này:
 - Tính chất của dữ liêu: đa chiều
 - Kích thước mẫu: 4601
 - Kiểu của đặc trưng: số nguyên và số thực
 - Số đặc trưng: 57

Danh sách các đặc trưng của tập dữ liệu này như sau:

- 48 số thực trong đoạn [0, 100] thuộc kiểu word _freq_WORD là phần trăm từ trong thư là WORD, tức là 100*(số lần từ WORD xuất hiện trong thư) / tổng số từ trong thư.
 - Mỗi "từ" là bất kì một chuỗi kí tự nào, có thể là từ theo nghĩa thông thường hoặc một kí hiệu (token).
 - Một số từ thuộc 48 từ được xét: make, address, all, 3d, our, money, technology, conference.
- 6 số thực trong đoạn [0,100] thuộc kiểu char_freq_WORD là phần trăm kí tự trong thư là CHAR, tức là 100*(số lần kí tự CHAR xuất hiện trong thư) / tổng số kí tự trong thư. Sáu kí tự được xét là ;, (, [, !, \$ và #.



- 1 số thực trong đoạn [1,...] thuộc kiểu capital_run_length_average là độ dài trung bình của các chuỗi chứa toàn các kí tự hoa trong thư.
- 1 số nguyên trong đoạn [1,...] thuộc kiếu capital_run_length_longest là độ dài của chuỗi dài nhất chứa toàn các kí tự hoa.
- 1 số nguyên trong đoạn [1,...] thuộc kiểu capital_run_length_total là tổng độ dài của các chuỗi chứa toàn các kí tự hoa, tức là tổng số kí tự hoa trong thư.

Nếu thư là thư rác thì nó được đánh dấu thuộc lớp 1, không phải thư rác thì thuộc lớp 0.

Log của các xác suất tiên nghiệm $\hat{\theta}_k, k=1,2$ của các lớp:

Lớp	$log(\hat{ heta})$
spam	-0.931
non-spam	-0.500

- Ta thấy hai đặc trưng cuối cùng là hai số nguyên lớn, lớn hơn rất nhiều giá trị của các đặc trưng thực của mô hình.
- Do đó khi xây dựng mô hình, ta thử nghiệm với 2 tập đặc trưng: dùng toàn bộ 57 đặc trưng hoặc dùng 55 đặc trưng đầu tiên.

Sử dụng thuật toán Newton-Raphson

Thuật toán hội tụ sau 12 bước lặp với sai số của log-hợp lí $\epsilon=10^{-6}$.

- Nếu **có** sử dụng tham số tự do (intercept) θ_0 thì độ chính xác của mô hình là 86.11% với 57 đặc trưng và là 86.87% với 55 đặc trưng.
- Nếu **không** sử dụng tham số tự do θ_0 thì độ chính xác của mô hình là 92.26% với 57 đặc trưng và là 91.26% với 55 đặc trưng.

Trước tiên xét mô hình hồi quy logistic với 55 đặc trưng và **không** sử dụng tham số tự do θ_0 . Nếu cố định tốc độ học $\alpha=10^{-6}$ thì ta có kết quả như sau:

Số bước lặp	Độ chính xác	$ \triangle L $
100	74.96%	2.5442
500	83.69%	0.7486
1000	85.59%	0.3661
2000	87.08%	0.1615
3000	87.98%	0.0965
5000	88.82%	0.0486
10000	89.52%	0.0181
15000	89.76%	0.0100
20000	90.11%	0.0006

- Sau 10,000 bước lặp thì sai khác của log hợp lí của dữ liệu đạt tới giá trị 10⁻² và độ chính xác của mô hình trên tập huấn luyện đạt 89.52%.
- Sau 20,000 bước lặp thì sai khác của log hợp lí của dữ liệu đạt tới giá trị 10⁻⁴ và độ chính xác của mô hình trên tập huấn luyện đạt 90.11%.

Nếu cố định tốc độ học $lpha=10^{-3}$ thì ta có kết quả như sau:

Số bước lặp	Độ chính xác	$ \triangle L $
100	85.43%	560
500	89.58%	862
1000	83.41%	14836
2000	89.87%	681
3000	89.82%	82
5000	88.39%	1200
10000	88.15%	49
15000	90.13%	55
20000	89.82%	152

Ta thấy khi tốc độ học α không đủ bé thì kết quả của mô hình không ổn đinh.

 Độ chính xác của mô hình cũng như sai số của log-hợp lí không hội tụ theo số bước lặp.

Nếu xét mô hình hồi quy logistic với 55 đặc trưng và **có** sử dụng tham số tự do θ_0 , tốc độ học $\alpha=10^{-6}$ thì ta có kết quả như sau:

Số bước lặp	Độ chính xác	$ \triangle L $
100	73.24%	2.7243
500	80.41%	0.7991
1000	81.41%	0.3857
2000	82.39%	0.1661
3000	82.65%	0.0971
5000	82.87%	0.0473
10000	83.67%	0.0167

Nếu sử dụng toàn bộ 57 đặc trưng, **không có** tham số tự do và tốc độ học $\alpha=10^{-6}$ thì ta có kết quả như sau:

Số bước lặp	Độ chính xác	$ \triangle L $
100	44.18%	160,015.07
500	68.24%	4041.32
1000	70.44%	152,261.55
2000	48.35%	162,640.91
3000	76.96%	151,330.38

Nếu sử dụng toàn bộ 57 đặc trưng, **có** tham số tự do và tốc độ học $\alpha=10^{-6}$ thì ta có kết quả như sau:

Số bước lặp	Độ chính xác	$ \triangle L $
100	41.44%	160,015.07
500	43.70%	158,769.11
1000	45.31%	165,358.61
2000	74.46%	150,231.15
3000	64.76%	1,753.31

Độ chính xác của một số mô hình phân loại trên tập dữ liệu thư rác:

Mô hình	57 đặc trưng	55 đặc trưng
Chuẩn một chiều (dùng chung σ_j)	81.96%	81.69%
Chuẩn một chiều (dùng riêng σ_j)	88.78%	88.30%
GDA	88.87%	88.58%
Logistic Newton có hệ số chắn	86.11%	86.87%
Logistic Newton không hệ số chắn	92.26%	91.26%
Logistic SGD có hệ số chắn	74.46%	83.67%
Logistic SGD không hệ số chắn	70.44%	90.11%

• Mô hình sinh có độ chính xác cao nhất là 88.87% (GDA).

- Mô hình sinh có độ chính xác cao nhất là 88.87% (GDA).
- Với các mô hình sinh, việc sử dụng 57 đặc trưng cho kết quả cao hơn nếu chỉ sử dung 55 đặc trưng.

- Mô hình sinh có độ chính xác cao nhất là 88.87% (GDA).
- Với các mô hình sinh, việc sử dụng 57 đặc trưng cho kết quả cao hơn nếu chỉ sử dụng 55 đặc trưng.
- Mô hình phân biệt hồi quy logistic có độ chính xác cao nhất là 92.26% khi ước lượng tham số bằng thuật toán Newton.



- Mô hình sinh có độ chính xác cao nhất là 88.87% (GDA).
- Với các mô hình sinh, việc sử dụng 57 đặc trưng cho kết quả cao hơn nếu chỉ sử dụng 55 đặc trưng.
- Mô hình phân biệt hồi quy logistic có độ chính xác cao nhất là 92.26% khi ước lượng tham số bằng thuật toán Newton.
 - Thuật toán Newton cũng hội tụ rất nhanh chỉ sau 12 bước lặp.

- Mô hình sinh có độ chính xác cao nhất là 88.87% (GDA).
- Với các mô hình sinh, việc sử dụng 57 đặc trưng cho kết quả cao hơn nếu chỉ sử dụng 55 đặc trưng.
- Mô hình phân biệt hồi quy logistic có độ chính xác cao nhất là 92.26% khi ước lượng tham số bằng thuật toán Newton.
 - Thuật toán Newton cũng hội tụ rất nhanh chỉ sau 12 bước lặp.
 - Thuật toán SGD đòi hỏi số bước lặp lớn (hàng ngàn) để đạt được độ chính xác tương tự.

ullet Tuy nhiên kết quả của thuật toán SGD không ổn định, phụ thuộc vào tốc đô học lpha và số bước lặp.

- Tuy nhiên kết quả của thuật toán SGD không ổn định, phụ thuộc vào tốc độ học α và số bước lặp.
 - Để thuật toán ổn định, tốc độ học α cần được chọn tự động thay vì chon theo kinh nghiêm.

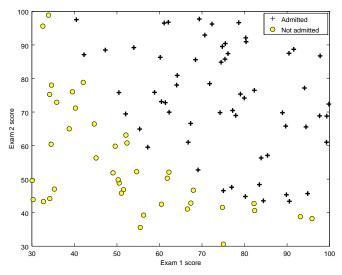
- Tuy nhiên kết quả của thuật toán SGD không ổn định, phụ thuộc vào tốc độ học α và số bước lặp.
 - Để thuật toán ổn định, tốc độ học α cần được chọn tự động thay vì chọn theo kinh nghiệm.
- Với tập dữ liệu này, mô hình hồi quy logistic không sử dụng tham số tự do θ_0 cho kết quả cao hơn là mô hình có sử dụng tham số tự do.

Content

- Introduction
- 2 Logistic Regression
 - Thuật toán giảm gradient
 - Thuật toán Newton-Raphson
- 3 Examples
 - Breast Cancer
 - Spambase
 - Admission Prediction
 - Microchip Quality
- 4 Excercises



Examination Scores



Parameter Estimation

• At $\theta = \vec{0}$:

$$J(\theta) = 0.693147$$

$$\nabla J(\theta) = (-0.100000, -12.009217, -11.262842)^T$$

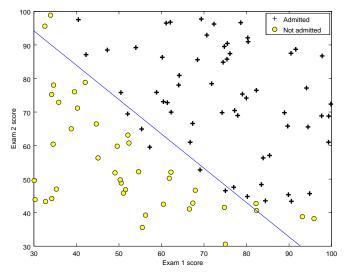
Estimated parameters:

$$\hat{\theta} = \begin{pmatrix} -25.161272 \\ 0.206233 \\ 0.201470 \end{pmatrix}$$

• Minimal cost: $J(\hat{\theta}) = 0.203498$.



Examination Scores – Decision Boundary



Admission Prediction

- Given $\mathbf{x} = (45, 85)$, we predict an admission probability of 0.776289.
- Training accuracy: 89.00%.

Content

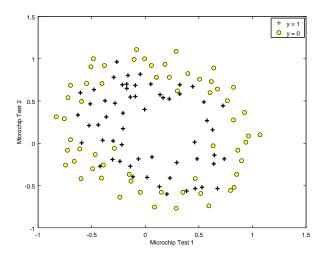
- Introduction
- 2 Logistic Regression
 - Thuật toán giảm gradient
 - Thuật toán Newton-Raphson
- 3 Examples
 - Breast Cancer
 - Spambase
 - Admission Prediction
 - Microchip Quality
- 4 Excercises



Microchip Quality

- Predict whether microchips from a fabrication plant passes quality assurance (QA).
- During QA, each microchip goes through various tests to ensure it is functioning correctly.
- We have test results for some microchips on two different tests. From these two tests, we would like to determine whether the microchip should be accepted or rejected.

Microchip Quality – Scatter Plot



Microchip Quality - Data

- It is obvious that our dataset cannot be separated into positive and negative examples by a straight-line through the plot.
- Since logistic regression is only able to find a linear decision boundary, a straightforward application of logistic regression will not perfom well on this dataset.
- Solution? Use feature mapping technique.

Feature Mapping

- One way to fit the data better is to create more features from each data point.
- For each data point $\mathbf{x} = (x_1, x_2)$, we map the features into all polynomial terms of x_1 and x_2 up to the sixth power:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_2^2 \\ x_1^2 \\ x_1 x_2 \\ x_2^2 \\ x_2^2 \\ x_1^3 \\ \dots \\ x_1 x_2^5 \\ x_2^6 \end{pmatrix}$$

Feature Mapping

- A vector of two features has been transformed to a 28-dimensional vector.
- A logistic regression classifier trained on this higher-dimension feature vector will have a more complex decision boundary and will appear nonlinear when drawn in our 2-dimensional plot.
- Note that while the feature mapping allows us to build a more powerful classifier, it is also more susceptible to overfitting.
- Regularization technique helps us to prevent overfitting problem.

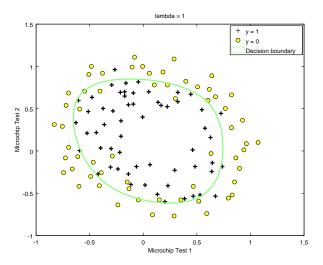
Feature Mapping

Octave/Mathlab implementation of feature mapping:

```
function out = mapFeature(X1, X2)
  degree = 6;
  out = ones(size(X1(:,1)));
  for i = 1:degree
    for j = 0:i
      out(:, end+1) = (X1.^(i-j)).*(X2.^j);
    end
  end
end
```

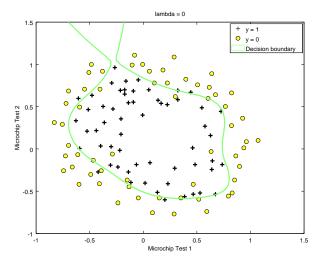
Microchip Quality – Decision Boundary

Training data with decision boundary $(\lambda=1)$



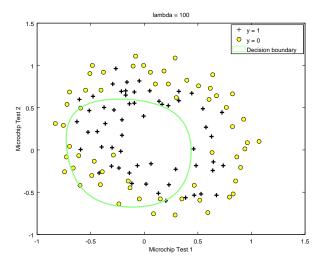
Microchip Quality – Decision Boundary

No regularization $(\lambda=0)$ – overfitting



Microchip Quality – Decision Boundary

Too much regularization ($\lambda=100$)



Bài tập

- Cài đặt các thuật toán ước lượng tham số của mô hình hồi quy logistic:
 - Thuật toán giảm gradient theo loạt
 - Thuật toán giảm gradient ngẫu nhiên
 - Thuật toán Newton-Raphson
- Chạy các thuật toán trên các bộ dữ liệu thử nghiệm và kiểm tra kết quả.
- Tự sưu tầm và thử nghiệm các thuật toán trên một số bộ dữ liệu khác ở UCI Machine Learning Repository² và thông báo kết quả.



²http://archive.ics.uci.edu/ml/