## Esercizi Laboratorio Calcolo Numerico 1 - Settimana 5 -

Nota: per i comandi non esplicitamente introdotti nel video di spiegazione si può utilizzare help oppure doc dei comandi stessi

1. È dato il sistema non lineare

$$\begin{cases} F_1(x,y) \equiv x^2 + y^2 - 1 = 0, \\ F_2(x,y) \equiv 4x^2 - 4y - 1 = 0, \end{cases}$$

le cui due soluzioni "esatte", dette  $P_{\pm} = (x_{\pm}, y_{\pm})$ , appartenenti rispettivamente al primo e secondo quadrante, sono da calcolare con la function Matlab fsolve. Si approssimi la soluzione  $P_{+}$  appartenente al primo quadrante con il seguente metodo (giustificando perché possa funzionare):

- porre  $x = \cos(u), y = \sin(u)$
- applicare il metodo di Newton alla equazione non lineare

$$g(u) = 4\cos^2(u) - 4\sin(u) - 1 = 0$$

Si utilizzi  $u^{(0)} = 1$  e test di arresto

$$||\mathbf{F}(u^{(n)})||_2 < 10^{-8}$$

dove  $\mathbf{F}(\cdot,\cdot) = (F_1(\cdot,\cdot), F_2(\cdot,\cdot))$ . Osservando le simmetrie del sistema, si calcoli una approssimazione di  $P_-$ . Si calcoli quindi l'errore assoluto in norma 2 commesso approssimando  $P_+$  e  $P_-$ , rispettivamente, e il numero di iterazioni necessarie.

- 2. Sia  $f(x) = x^6 x 1$ , e sia  $\alpha$  la sua unica radice reale positiva. Si consideri il metodo di Newton per la sua approssimazione.
  - Si trovi la radice "esatta"  $\alpha$  con il comando Matlab roots. Posto  $x^{(0)}=1.5$ , calcolare l'errore  $|\alpha-x^{(k)}|$  per k=1,2,...,5 usando toll=1e-8, nmax=100
  - si verifichi che vale (si veda a questo proposito la dimostrazione teorica dell'ordine di convergenza del metodo di Newton)

$$\lim_{k\to +\infty} \frac{|\alpha-x^{(k)}|}{(\alpha-x^{(k-1)})^2} = |M|, \qquad \text{con} \quad M := \frac{-f''(\alpha)}{2f'(\alpha)}.$$

- 3. Sia data la funzione  $f(x) = x^3 2x^2 + 1$  avente le radici reali  $\alpha_1 < \alpha_2 < \alpha_3$ .
  - Si applichi per la approssimazione di ciascuna delle tre radici il metodo di Newton con successivamente x0=[-1.5 0 0.5 1 1.5] con toll=1e-6 e test di arresto basato sulla differenza tra iterate successive. Per ciascun valore del dato iniziale, stabilire a quale radice il metodo converge

• Si consideri ora per la approssimazione delle radici il metodo delle secanti, la cui generica iterazione è data da

$$x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)}{f(x_i) - f(x_{i-1})} \cdot (x_i - x_{i-1}), \qquad i = 1, 2, \dots,$$

dove  $x_0$  e  $x_1$  sono valori dati. Si applichi tale metodo alla ricerca delle radici della funzione f(x). Siano  $x_0$  scelti come sopra e si prenda come valore  $x_1$  quello generato da una iterazione del metodo di Newton partendo dal medesimo dato iniziale. Si consideri nuovamente toll=1e-6 e test di arresto basato sulla differenza  $|x_{i+1}-x_i|$ . Si determini anche in questo caso, per ciascun valore del dato iniziale, a quale radice il metodo converge.

Per ciascun metodo fornire il numero di iterazioni necessarie per convergere a ciascuna radice e la corrispondente soluzione approssimata.

- 4. Si consideri l'equazione non lineare  $f(x) = x^3 3x^2 + 4 = 0$  avente una radice  $\alpha < 0$  di molteplicità  $p_{\alpha}$  e una radice  $\beta > 0$  di molteplicità  $p_{\beta}$ . Trovare  $\alpha$  e  $\beta$  utilizzando la function MATLAB roots.
  - Costruire la successione  $\{x_n\}$ ,  $n \ge 0$  del metodo di Newton applicato alla funzione f per approssimare  $\alpha$ , con  $x_0 = -5$ . Sia N il numero di iterazioni tale per cui  $|x_N x_{N-1}| < \varepsilon^2$ , con  $\varepsilon = 10^{-4}$ .
  - Costruire la successione  $\{t_k\}$ ,  $k \geq 0$  del metodo di Newton applicato alla funzione f per ottenere un'approssimazione di  $\beta$ , con  $t_0 = 3$ . Sia K il numero di iterazioni tale per cui  $|t_K t_{K-1}| < \varepsilon$ . Costruire poi la successione  $\{y_m\}$ ,  $m \geq 0$  del metodo di Newton opportunamente modificato applicato alla funzione f per ottenere un'approssimazione più accurata di  $\beta$ , con  $y_0 = t_K$ . Sia M il numero di iterazioni tale per cui  $|y_M y_{M-1}| < \varepsilon^2$ .

Commentare i risultati tenendo conto della teoria del metodo di Newton per radici con molteplicità p > 1.