# Міністерство освіти і науки України Національний технічний університет України "Київський політехнічний інститут імені Ігоря Сікорського" Навчально-науковий Фізико-технічний інститут

Спеціальні розділи обчислювальної математики **Комп'ютерний практикум №4**Реалізація операцій у скінченних полях характеристики 2 (нормальний базис)

Виконав: студент групи ФІ-12 Юрчук Олексій **Тема**: Реалізація операцій у скінченних полях характеристики 2 в нормальному базисі

**Мета**: Одержання практичних навичок програмної реалізації обчислень у полі Галуа характеристики 2 в нормальному базисі; ознайомлення з прийомами ефективної реалізації критичних по часу ділянок програмного коду та методами оцінки їх ефективності.

#### Завлання:

- А) Реалізувати поле Галуа характеристики 2 степеня m в нормальному базисі з операціями:
- 1) знаходження константи 0 нейтрального елемента по операції «+»;
- 2) знаходження константи 1 нейтрального елемента по операції «·»;
- 3) додавання елементів;
- 4) множення елементів;
- 5) обчислення сліду елементу;
- 6) піднесення елемента поля до квадрату;
- 7) піднесення елемента поля до довільного степеня (не вище  $2^m 1$ , де m степінь розширення);
- 8) знаходження оберненого елемента за множенням;
- 9) конвертування (переведення) елемента поля в m бітний рядок (строкове зображення) і навпаки, де m степінь розширення;
- Б) Проконтролювати коректність реалізації поля для кожної операції; наприклад, для декількох a, b, c, d перевірити тотожності

$$-(a+b) \cdot c = b \cdot c + a \cdot c$$
$$-d^{2^{m-1}} = 1, d \neq 0$$

В) Визначити середній час виконання операцій у полі. Підрахувати кількість тактів процесора (або інших одиниць виміру часу) на кожну операцію. Результати подати у вигляді таблиць або діаграм.

# Теоретичні відомості:

Полем називається множина елементів з двома заданими на ній бінарними операціями, додаванням та множенням (+ та  $\cdot$ , інколи позначаються  $\oplus$  та  $\otimes$ ) для яких виконуються умови:

 а) щодо операції додавання елементи поля утворюють абелеву групу з нейтральним слементом 0:

 б) щодо операції множення всі елементи, окрім 0, також утворюють абелеву групу з пейтральним елементом 1;

в) додавання та множення пов'язані між собою законом дистрибутивності: для будь-яких елементів поля x, y, z виконується x(y+z) = xy + xz.

Число елементів поля називається *порядком* поля. Поле називається *скінченним* (або *полем Галуа*), якщо воно має скінченну кількість елементів. Скінченне поле порядку q позначається GF(q) або  $F_q$ . Порядок скінченного поля завжди є степенем деякого простого числа,  $q = p^m$ , число m називається cmenenem поля, а просте число p – його cmenenem cmenenem поля, а просте число cmenenem cm

Многочленом f(t) степеня m над полем GF(p)  $\epsilon$  вираз вигляду

$$f(t) = a_m t^m + a_{m-1} t^{m-1} + \dots + a_1 t + a_0$$

де коефіцієнти многочлена  $a_i \in GF(p)$ , i = 0, ...m, а t – змінна, деякий символ, що не належить полю.

#### 2.1. Нормальні базиси скінченних полів характеристики 2

Розглянемо скінченне поле  $GF(p^m)$ . Якщо x – такий елемент поля  $GF(p^m)$ , що елементи  $\{x, x^p, x^{p^2}, ..., x^{p^{m-1}}\}$  лінійно незалежні над GF(p), то ці елементи утворюють базис поля  $GF(p^m)$ , який називається *нормальним*. Доведено, що нормальний базис існус для довільного скінченного поля.

У полях  $GF(2^m)$  для багатьох значень m іспус *гаусівський оптимальний нормальний базис* (він с частковим випадком нормального базису). Ми будемо розглядати (згідно ДСТУ 4145-2002) поля, які мають гаусівський оптимальний нормальний базис другого типу, що має місце, якщо число p = 2m + 1 просте і для найменшого натурального числа k, такого, що  $2^k \equiv 1 \pmod{p}$ , виконується одна з наступних умов:

- a) k = 2m;
- $6) p \equiv 3 \pmod{4} i k = m.$

Надалі гаусівський оптимальний нормальний базис типу 2 будемо називати просто оптимальним нормальним базисом (ОНБ).

# • Операції у нормальному базисі для поля характеристики 2

## А) Додавання

#### 2.2.1. Додавання в ОНБ

Додавання в ОНБ виконується так само, як і в поліноміальному базисі – покомпонентно (побітово).

### Б) Множення

#### 2.2.4. Множення в ОНБ

Добуток  $z=u\cdot v$  елементів  $u=(u_0,u_1,...,u_{m-1})$  та  $v=(v_0,v_1,...,v_{m-1})$  в ОНБ обчислюється за формулою

$$\begin{split} z_i &= (u <<< i) \cdot \Lambda \cdot (v <<< i)^{\mathsf{T}} = \\ &= (u_i, u_{i+1}, ..., u_{m-1}, u_{0_i}, u_1, ..., u_{i-1}) \cdot \Lambda \cdot (v_i, v_{i+1}, ..., v_{m-1}, v_{0_i}, v_1, ..., v_{i-1})^{\mathsf{T}}, \end{split}$$

де <<< і позначає циклічний зсув вліво на і компонент,

т – знак транспонування,

 $\Lambda$  – мультиплікативна матриця розмірності m на m,

$$z = (z_0, z_1, ..., z_{m-1}).$$

Складність множення визначається числом ненульових елементів у матриці  $\Lambda$  (як її обчислювати, написано в п. 2.5). В загальному випадку в цій матриці не менше 2m-1 ненульових елементів. Якщо нормальний базис є оптимальним, то ненульових елементів рівно 2m-1 (власне, з цієї причини такий базис і називається оптимальним). Повільні програмні реалізації (як ця лабораторна робота  $\odot$ ) можуть оптимальність базису і не використовувати, а рахувати  $u\Lambda v^T$  «в лоб».

#### 2.2.5. Знаходження мультиплікативної матриці в ОНБ

Мультиплікативна матриця  $\Lambda$  складається з рядків, які є розкладом в ОНБ m добутків елементів базису вигляду  $x \cdot x^{2^j}$ ,  $j = 0, \dots, m-1$ , тобто

$$\Lambda = \begin{bmatrix} x \cdot x \\ \dots \\ x \cdot x^{2^{j}} \\ \dots \\ x \cdot x^{2^{m-1}} \end{bmatrix}$$

Доведено, що матриця A не залежить від вибору ОНБ (бо він єдиний з точністю до циклічного зсуву).

Виявилося, що можна зовсім позбавитися від мови теорії скінченних полів і обчислювати мультиплікативну матрицю в ОНБ за такою простою формулою:

$$\lambda_{i,j}=1\text{ , якщо виконується одна з таких умов:} \begin{bmatrix} 2^i+2^j\equiv 1\,\mathrm{mod}\,p\\ 2^i-2^j\equiv 1\,\mathrm{mod}\,p\\ -2^i+2^j\equiv 1\,\mathrm{mod}\,p \end{cases}$$
 
$$-2^i+2^j\equiv 1\,\mathrm{mod}\,p$$
 
$$\lambda_{i,j}=0\text{ в усіх інших випадках,}$$

де p = 2m+1,  $0 \le i, j \le m-1$ . Тепер все, що потрібно – це знати  $2^i \mod p$  для  $0 \le i \le m-1$ .

## В) Піднесення до квадрату

#### 2.2.2. Піднесення до квадрату в ОНБ

Перевага використання оптимального нормального базису особливо відчутна при виконанні операції піднесення до квадрата. Дійсно, для довільного елемента  $y = \sum_{i=0}^{m-1} y_i x^{2^i} = (y_0, ..., y_{m-1})_{NB} \in GF(2^m)$  з того, що  $y_i \in GF(2)$  та лінійності операції піднесення до квадрата у полі характеристики 2 випливає, що

$$y^{2} = \left(\sum_{i=0}^{m-1} y_{i} x^{2^{i}}\right)^{2} = \sum_{i=0}^{m-1} \left(y_{i} x^{2^{i}}\right)^{2} = \sum_{i=0}^{m-1} y_{i} x^{2^{i+1}} = \left(y_{m-1}, y_{0}, ..., y_{m-2}\right),$$

$$\mathbf{afo} \quad y^{2} = \left(y > > 1\right),$$

де >>> - циклічний зсув вправо

Отже, піднесення до квадрата в оптимальному пормальному базисі зводиться до циклічного зсуву вправо компонент векторного зображення елемента.

# Г) Знаходження оберненого в нормальному базисі

#### 2.2.6. Знаходження оберненого елемента в ОНБ

Обернений елемент в оптимальному нормальному базисі також можна знайти за формулою  $y^{-1} = y^{2^w-2}$ ,  $y \neq 0$ , або за допомогою алгоритму Евкліда. Втім, для ОНБ був розроблений спеціальний алгоритм пошуку оберненого елементу, що використовує багато возведень до квадрату та порівняно малу кількість множень — це так званий алгоритм Іто-Цудзії.

# Д) Знаходження сліду в нормальному базисі

#### 2.2.3. Обчислення сліду елементу в ОНБ

Іншою операцією, яка ефективно виконується в ОБН, є обчислення сліду елементу. Дійсно, розглянемо елемент  $y=(y_0,...,y_{m-1})_{NR}\in GF\left(2^m\right)$ ; тоді  $tr(y)=y+y^2+y^4+...+y^{2^{m-1}}$ . Однак з п. 2.2 масмо:

$$y = (y_0, y_1, y_2, ..., y_{m-1}),$$

$$y^2 = (y_{m-1}, y_0, y_1, ..., y_{m-2}),$$

$$y^4 = (y_{m-2}, y_{m-1}, y_0, ..., y_{m-3}),$$
...
$$y^{2^{m-1}} = (y_1, y_2, y_3, ..., y_{m-1}, y_0).$$

Звідси випливає, що  $tr(y) = (c, c, ..., c)_{NB}$ , де  $c = y_0 + y_1 + ... + y_{m-1}$  (додавання виконується в полі GF(2)). Оскільки (0, 0, 0, ..., 0)є зображенням нуля, а (1, 1, 1, ..., 1) – зображенням одиниці в нормальному базисі, остаточно маємо:

$$tr(y) = y_0 + y_1 + ... + y_{m-1}$$
.

Таким чином, слід елементу дорівнює сумі коефіцієнтів його представлення у нормальному базисі.

## Хід роботи

Введені числа:

a = 15795109c9b0e4f4f2f6ef8b1cbadc4adadaefcafff

b = 0edf130b2a5bf30a816c4131bcdb4523caef5480134

C = 16cdef39cbdb4523caef5480134edf130b2a5bf30a8

Перевірка властивостей:

Результат додавання, множення, піднесення до степеню за модулем незвідного полінома, знаходження сліду та оберненого елемента в полі:

SUM: 1ba64202e3eb17fe739aaebaa06199691035bb4aecb

Multiply: 1540560a0122a75d46f5ba1ecd3e4784454fa5f75ba2

Square: 10abca884e4d8727a797b77c58e5d6e256d6d77e57ff

Trace: 0

Inverse to a: 11054e3d83ff6d85e3445527f4496e4615f1f38c543

Degree: 1fdf04fa616d3709cd4d451f2d100b9fd7b68fc7e36b

Усі операції працюють коректно, перевірено за допомогою TestL2.exe

Також було виміряно середній час виконання кожної зазначеної операції, на 10 запусках, та відповідна кількість тактів процесора, результати були згруповані у таблицю:

Операція	Середній час	Кількість тактів
	виконання	процесора
	(секунди)	
Додавання	6.3e-07	819
Множення	0.160953	209238900
Піднесення в	9.7e-07	1261
квадрат		
Піднесення до	11.2431	14616030000
степеня		
Слід	3e-07	390
Обернений	1.35369	1759797000

Кількість тактів = час виконання (секунди) \* тактова частота (Гц) Тактова частота комп'ютера: 1,30ГГц, тобто 130000000Гц

# Додатки:

Увесь код можна знайти за посиланням, на GitHub: https://github.com/MansteinOrGuderian/SpRzOM-4