

Arquitectura de Computadoras
TP3 - Assembler y C

Introducción	2
Llamadas de Assembler a C	2
Ejemplo 1	2
Pregunta.....	3
Ejemplo 2	3
Preguntas.....	5
Registros a preservar entre llamadas	5
Stack Frame.....	5
Ejercicios	6
Ejercicio 1.....	6
Alineamiento a palabra	6
Responder.....	7
Ejercicio 2.....	7
Llamadas de C a Assembler	8
Ejemplo 3	8
Recepción de parámetros	9
Ejercicio 3.....	10
Variables	10
Ejemplo 4	10
Reponder	11
Ejemplo 5	11
Ejercicios	11
Ejercicio 5.....	11
Ejercicio 6.....	11
Ejercicio 7.....	12
Ejercicio 8.....	13
Ejercicio 9.....	13
Ejercicio 10.....	13
Ejercicio 11.....	13
Ejercicio 12.....	13
Ejercicio 13.....	15
x86_64 ABI.....	15
Clasificación de argumentos	15
Pasaje de argumentos	15
Retorno de valores	15
Registros a preservar	15

Ejercicios	17
Consigna	17
Ejercicios de debugging	17
Ejercicio 14.....	17
Ejercicio 15.....	18
Ejercicio 16.....	18
Ejercicio 17.....	19
Ejercicio 18.....	19

Introducción

Todo programa que corra en una computadora, tiene que estar en un lenguaje que ésta entienda; en código de máquina. El código de máquina hace uso de los registros del procesador, del stack, de las interrupciones, etc. Así que un programa escrito en C, en Assembler, COBOL, Pascal, Ada, etc; a fin de cuentas termina en código de máquina, lo que implica es que siempre se puede hacer una interface para conectar los lenguajes entre sí. En particular, cómo entre código de máquina y Assembler hay una relación de biyectiva, es fácil conectar este lenguaje con cualquier otro, ya que con Assembler hay que respetar el funcionamiento interno del otro lenguaje para poder interactuar.

Es interesante poder hacer una interface con Assembler ya que éste tiene control directo sobre las operaciones del procesador. No como los lenguajes de propósito general que se abstraen de la arquitectura. Con este lenguaje se pueden deshabilitar las interrupciones, habilitar modo protegido, cambiar la dirección del directorio de páginas, modificar el stack pointer, etc.

El lenguaje C es por excelencia el lenguaje de elección para el desarrollo básico de un sistema operativo. Por su bajo nivel, versatilidad, manejo de memoria y su independencia de servicios que necesitan otros lenguajes. Otros lenguajes de programación de más alto nivel, por ejemplo C++, necesitan configuraciones especiales para funcionar.

La convención de cómo realizar las llamadas entre distintos lenguajes, cómo se reserva espacio para las variables, cómo se alinean los datos, etc; es parte de la **Application Binary Interface (ABI)**.

Llamadas de Assembler a C

Este camino es el más fácil de entender. Si recordamos que al final de cuentas, una función en C es una dirección de memoria, no debería ser difícil hacer una llamada desde ASM a C. Vamos a utilizar el programa nasm para compilar los archivos en asm, gcc para compilar los archivos en C y también para linkeditarlos entre sí y contra la biblioteca estándar de C.

Ejemplo 1

Escribir una función en C que imprima por pantalla "Hola Mundo". Luego, escribir una función en ASM que llame a dicha función

```
;main.asm
GLOBAL main
```

```

EXTERN hello_world

section .text

main:
    call hello_world

    mov eax, 1 ;systemcall exit()
    mov ebx, 0 ;parametro para exit()
    int 80h

```

```

//hello.c
#include <stdio.h>

void hello_world();

void hello_world() {
    printf ("Hello World!\n");
}

```

Para compilar y correr los archivos anteriores correr las siguientes líneas:

```

$> nasm -f elf32 main.asm
$> gcc -c -m32 hello.c
$> gcc -m32 main.o hello.o -o hello
$> ./hello

```

La directiva **-f elf32** le indica a nasm que genere un archivo objeto con formato elf (executable linux format) para una arquitectura de 32 bits. Algo equivalente hace la directiva **-m32**. Si no se especifica esto, el formato default es el de la máquina actual.

Note que ahora, en lugar de utilizar la etiqueta `_start` ahora se utiliza la etiqueta `main`. Esto es porque la biblioteca de C ya tiene una etiqueta de entrada, que configura el sistema para luego llamar a nuestro `main`.

Pregunta

Ya que ahora estamos en un entorno de C, ¿De qué otra forma se podría haber terminado el programa?

Ejemplo 2

En este ejemplo, vamos a pasar un valor a su representación en ASCII numérica. Recordar cómo es el pasaje de parámetros en C, por Stack en 32 bits:

Si una función tiene la siguiente forma:

```

int fnc(arg1, arg2, arg3);

```

Entonces, los argumentos se pasan de derecha a izquierda, de tal forma, que el primer argumento, sea el primero en el stack. Es decir, primero **arg3**, luego **arg2** y por último **arg1**. Luego, el resultado de dicha función se devuelve por el registro `eax`.

La función de C `sprintf` escribe un string con formato en un stream, tiene el siguiente prototipo:

```
int sprintf(char *str, const char *fmt, ...);
```

Esto quiere decir que para llamar a esta función, primero será necesario pushear al stack los argumentos variables, luego la cadena de formato (que le indicará a la función cómo levantar la información) y por último el destino. Luego, se llama a la función `puts` que imprime por pantalla una cadena.

```
int puts(const char *str);
```

Código:

```
;main.asm
GLOBAL main
EXTERN puts, sprintf

section .rodata
fmt db "%d", 0
number dd 123456790

section .text
main:
    push dword [number]
    push fmt
    push buffer

    call sprintf

    add esp, 3*4

    push buffer
    call puts

    add esp, 4
    ret

section .bss
buffer resb 40
```

Para compilar este código, simplemente hay que correr las siguientes líneas:

```
$> nasm -f elf32 main.asm
$> gcc -m32 main.o -o main
$> ./main
```

Preguntas

1. ¿Porqué se le suma al stack, luego de llamar a la función printf, 12 bytes? ¿Porqué se hace lo mismo luego de llamar a puts?
2. ¿Cuál es el valor de retorno de la función main?

Registros a preservar entre llamadas

Entre llamadas de C, hay ciertos registros que las funciones deben preservar para no afectar el funcionamiento de otras funciones. Las funciones que llaman deben tener en cuenta que registros pueden cambiar, de tal forma de hacer un backup antes de llamarlas.

Los registros a preservar entre las llamadas de las funciones son:

- ebx
- esi
- edi
- ebp
- esp

Es decir, cuando una función termina, debe dejar exactamente los registros anteriores como los recibió.

Stack Frame

Es parte de la ABI de C, cuando se entra a una función, armar esta estructura. Su función es preservar los registros de stack y proveer un sistema estándar de acceso a los parámetros de dicha función.

Con este sistema, la el stack queda de la siguiente forma:

EBP	EBP del contexto anterior
EBP + 4	Dirección de Retorno
EBP + 8	Primer argumento
EBP + 12	Segundo argumento
EBP + (n+1)*4	n-esimo argumento

En C main es una función que tiene el siguiente prototipo

```
int main(int argc, char *argv[]);
```

El program loader, además de configurar algunas cosas, pasa como parámetro de dicha función los argumentos del programa. Entonces se pueden acceder de la siguiente forma:

```
;main.asm  
GLOBAL main  
EXTERN printf
```

```

section .rodata
fmt db "Cantidad de argumentos: %d\n", 0

section .text
main:
    push ebp            ;Armado de stack frame
    mov ebp, esp        ;

    push dword [ebp+8]
    push fmt
    call printf
    add esp, 2*4

    mov eax, 0

    mov esp, ebp        ;Desarmado de stack frame
    pop ebp             ;
    ret

```

Ejercicios

Ejercicio 1

Modificar el ejemplo anterior, para que además de imprimir la cantidad de argumentos, imprima cada uno de los argumentos.

Alineamiento a palabra

El procesador cada vez que accede a memoria, lo hace leyendo y escribiendo siempre 4 bytes (el tamaño de la palabra en una arquitectura x86).

ESP: 0xDD12

0xDD18

0xDD14

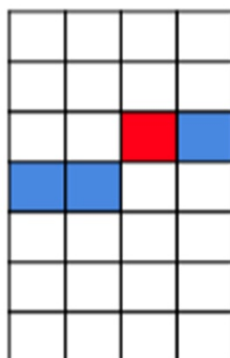
0xDD10

0xDD0C

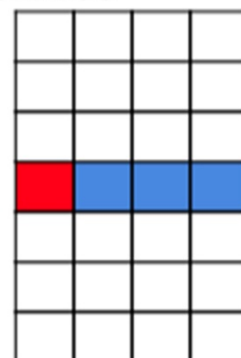
0xDD08

0xDD04

0xDD00



ESP: 0xDD0C



Cuando el procesador accede a un dato des-alineado, debe hacer dos lecturas, una para pedir la primer porción de los datos, y otra para la segunda porción; es decir, dos accesos. Para la escritura requiere más operaciones, ya que debe leer de memoria para salvar el dato que no va a sobrescribir, luego combinarlo con el dato que si va a escribir para la primera porción, y luego recuperar el dato de la segunda porción para escribir la segunda porción.

Una forma muy fácil de arreglar este problema, es negar los últimos 4 bits. Como el stack crece hacia menores valores de esp, seguro esa posición va a estar por detrás del puntero actual. De esta forma se puede hacer un acceso a memoria más eficiente.

```
GLOBAL main

ALIGN 4

main:
    push ebp
    mov ebp, esp

    ;declaración de variables

    and esp, -16

    ;... programa

    mov esp, ebp
    pop ebp
    ret
```

Responder

¿Cual es la representación de -16 en hexadecimal?

Ejercicio 2

Escriba un programa en C, que realice lo mismo que el ejercicio anterior (imprimir por salida estándar la cantidad de argumentos del programa),

```
//arguments.c
#include <stdio.h>

int main(int argc, char *argv[]) {
    printf("Cantidad de argumentos %d\n", argc);
    return 0;
}
```

Compilarlo con el siguiente comando (que elimina un montón de elementos de control de gcc):

```
$> gcc -c arguments.c -m32 -fno-dwarf2-cfi-asm -fno-exceptions -S -fno-asynchronous-unwind-tables -masm=intel
```

Compare la salida del archivo arguments.s con el ejemplo provisto en ASM. Más allá de los elementos de control, ¿Qué diferencia encuentra? ¿Qué similitudes?

Para pensar: ¿Se imagina porque no se deben comparar las estructuras por valor, sino miembro por miembro? ¿Porqué habría basura entre sus componentes?

Llamadas de C a Assembler

Este es el camino que tiene una aplicación más práctica. ¿Qué punto tiene programar en Assembler cuando se tiene un lenguaje eficiente, práctico y liviano? Salvo que exista una razón muy puntual; cómo que no exista un compilador; evitaremos programar en Assembler.

Nuevamente, las funciones a fin de cuentas son direcciones, así que es posible llamar funciones desde C hacia Assembler.

Ejemplo 3

Si no contamos con una biblioteca estándar que acceda a la API del SO para enviar o recibir información, debería ser implementado por nosotros. Ya vimos que hacer esto completamente en Assembler, ahora lo tendremos que hacer nosotros.

El PID (Process ID) es un número que utiliza Linux para identificar los procesos que están corriendo. Si se corre el comando **ps x**, se puede ver una lista de los procesos que están corriendo actualmente que son del usuario. Obviamente, como **ps** es un proceso, también aparece en la lista.

No hay ninguna función estándar que informe cual es el **pid** de un programa. Cómo es información que maneja el OS, habrá que pedírsela a él.

```
//main.c
#include<stdio.h>

unsigned int pid();

int main(int argc, char *argv[]) {
    int mpid = pid();
    printf("Process Id: %d\n", mpid);
    return 0;
}
```

```
; libasm.asm
GLOBAL pid

pid:
    push ebp
    mov ebp, esp

    mov eax, 0x14    ;syscall getpid
    int 0x80
    ;el resultado ya está en eax

    mov esp, ebp
    pop ebp
    ret
```

Compilar y correr el código de ejemplo con las siguientes líneas:


```
$> nasm -f elf32 libasm.asm
$> gcc -c -m32 main.c
$> gcc -m32 main.o libasm.o -o pid
$> ./pid
```

Ejecútelo varias veces para comprobar que el **pid** va en aumento.

Compile el archivo main.c de tal forma de obtener su salida en Assembler, compruebe que efectivamente se hace una llamada a la función **pid()** mediante la línea.

```
call pid
```

Para que C sepa de qué forma, con que argumentos y con qué tipo de retorno se va a llamar a una función, es necesario especificar su prototipo, por eso se escribió antes de main la línea:

```
unsigned int pid();
```

Esto le indica al compilador que no tiene que chequear, ni mandar argumentos a pid para invocarla, y que luego, el tipo de datos que tendrá en eax será de tipo int sin signo. Recordar que en ASM no hay tipo de datos!

Recepción de parámetros

También es necesario poder acceder a los argumentos de las funciones, por ejemplo si se implementara la función puts en una biblioteca de funciones, sería algo equivalente a:

```
//libc.c
#define STDOUT 1

int sys_write(int fd, void *buffer, int size);

int puts(const char* str) {
    int len = strlen(str);
    return sys_write(STDOUT, (void *) str, len);
}
```

Y la implementación de la función sys_write podría ser algo como:

```
; libasm.asm
GLOBAL sys_write

ALIGN 4
sys_write:
    push ebp
    mov ebp, esp

    push ebx ;preservar ebx

    mov eax, 0x4
    mov ebx, [ebp+8] ;fd
    mov ecx, [ebp+12] ;buffer
```

```

mov edx, [ebp+16] ;length
int 0x80

pop ebx

mov esp, ebp
pop ebp
ret

```

Ejercicio 3

Realice una implementación para cumplir con el ejemplo. Utilice la directiva **-fno-builtin** para indicarle a C que no debe linkeditar contra la biblioteca estándar.

Variables

Hasta ahora, siempre que hizo falta reservamos espacio en la zona de datos de un programa. Por ejemplo, para guardar una variable. Pero, ¿Qué ocurriría en el caso de que una función sea recursiva?

¿Cómo hace C a que las variables automáticas sólo vivan en el scope de la función? La respuesta es guardar esas variables en el stack, así, cuando un stack frame se destruye, al mismo tiempo se libera la memoria utilizada para sus variables.

Ejemplo 4

```

//suma.c

int suma(int a, int b) {
    int resultado;
    resultado = a + b;
    return resultado;
}

```

Una posible salida en Assembler podría ser:

```

suma:
    push ebp
    mov ebp, esp

    sub esp, 16      ;reservar espacio para las variables
    mov eax, DWORD PTR [ebp+12]
    mov edx, DWORD PTR [ebp+8]
    add eax, edx
    mov [ebp-4], eax ; resultado
    mov eax, [ebp-4]

    leave           ;otra forma de desarmar el stack frame
    ret

```

De esta forma, la variable resultado, existe únicamente para la función, no tiene visibilidad para una función externa.

Reponder

- ¿Porqué no se debe devolver un arreglo local a una función cómo valor de retorno?
- ¿Porque restan 16 bytes de ESP y no simplemente 4?
- ¿Porqué luego, de haber obtenido el resultado de la suma, que queda en el registro EAX, se lo guarda en la zona de memoria asignada a la variable resultado y luego se la vuelve a leer de ese lugar?

Ejemplo 5

Genere la salida en Assembler con GCC de la siguiente función:

```
//factorial.c
int factorial(int n) {
    if (n == 0)
        return 1;
    int factorial_n_1 = factorial(n-1);
    return n*factorial_n_1;
}
```

Identifique a que dirección de memoria relativa corresponde la variable factorial_n_1.

Ahora es obvio que se puede llamar de manera recursiva, ya que cada invocación de la función tendrá su propia versión de dicha variable.

Ejercicios

Ejercicio 5

Escriba una función en Assembler que retorne siempre el valor 7. Llámela con C y muestre por salida estándar dicho valor.

Ejercicio 6

Enumere las diferencias de declarar las variables y utilizarlas de las siguientes formas:

1.

```
//variables1.c
int foo() {
    int numero;
}
```

2.

```
//variables2.c
int foo() {
    int numero = 21;
```

```
}
```

3.

```
//variables3.c
int numero;
int foo() {
    numero = 21;
}
```

4.

```
int foo() {
    static int numero = 21;
}
```

5.

```
extern int numero;
int foo() {
    numero = 10;
}
```

```
int numero = 21;
int bar() {
    numero = 30;
}
```

6.

```
static int numero = 10;
int foo() {
    numero = 20;
}
```

Ejercicio 7

Declare en una función de C, un arreglo de las siguientes formas:

- Sin inicializar
- Con inicialización (`int numeros[20] = {0}`, ó `char msg[] = "mensaje"`)
- Sin inicializar y luego realizando una escritura en el índice 10
- Con inicialización y luego realizando una escritura en el índice 10
- De manera global, sin inicializar
- De manera global inicializando.

Primero suponga cómo debería hacer C para su declaración, y luego compare sus suposiciones con la salida en assembler.

Ejercicio 8

Suponga que ud. está implementando la biblioteca estándar de C. Basándose en la guía anterior, prepare el contexto para llamar a la función inicial (main), y luego termine el programa con el valor de retorno que haya indicado la función main. Su loader debe utilizar la etiqueta `_start`

Ejercicio 9

Cómo parte de la implementación de su biblioteca estándar de C, implemente las funciones que le permitan acceder al sistema operativo para:

- Cerrar un programa
- Leer de un file descriptor
- Escribir a un file descriptor (ya implementado)
- Abrir un archivo y cerrarlo

Lista de system calls:

- https://web.archive.org/web/20160213015253/http://docs.cs.up.ac.za/programming/asm/derick_tut/syscalls.html
- <https://web.archive.org/web/20180806043517/http://syscalls.kernelgrok.com/>

Escriba un programa que haga uso de su nueva biblioteca para abra un archivo, imprima línea por línea con el número de línea a la derecha y luego lo cierre. Recuerde compilar con la directiva **-fno-builtin**

Ejercicio 10

Escriba un programa que imprima por salida estándar el fabricante del procesador. Investigue la función `cpuid` de assembler.

Ejercicio 11

- Implemente la función en C `fibonacci(n)`, que reciba un número, y devuelva el número de fibonacci que corresponda.
- Compile a mano, una posible salida en assembler de dicho programa.
- Compruebe su resultado con el de haber generado el código con **gcc**
- Haga un seguimiento, paso a paso, de la pila por cada instrucción de assembler ejecutada para un fibonacci de 3.

Ejercicio 12

Dado el siguiente programa:

```
;ejemplo.s
main:
    push    ebp
    mov     ebp, esp
```

```

and    esp, -16
sub     esp, 32
mov     DWORD PTR [esp+19], 1819043176
mov     DWORD PTR [esp+23], 1870078063
mov     DWORD PTR [esp+27], 174353522
mov     BYTE PTR [esp+31], 0
lea     eax, [esp+19]
mov     DWORD PTR [esp], eax
call    magia
lea     eax, [esp+19]
mov     DWORD PTR [esp], eax
call    printf
mov     eax, 0
leave

```

magia:

```

push    ebp
mov     ebp, esp

```

```

sub     esp, 16
jmp     .L4

```

.L6:

```

mov     eax, DWORD PTR [ebp+8]
movzx   eax, BYTE PTR [eax]
cmp     al, 96
jle     .L5
mov     eax, DWORD PTR [ebp+8]
movzx   eax, BYTE PTR [eax]
cmp     al, 122
jg      .L5
mov     eax, DWORD PTR [ebp+8]
movzx   eax, BYTE PTR [eax]
mov     BYTE PTR [ebp-1], al
movzx   eax, BYTE PTR [ebp-1]
sub     eax, 32
mov     BYTE PTR [ebp-1], al
3mov    eax, DWORD PTR [ebp+8]
movzx   edx, BYTE PTR [ebp-1]
mov     BYTE PTR [eax], dl

```

.L5:

```

add     DWORD PTR [ebp+8], 1

```

.L4:

```

mov     eax, DWORD PTR [ebp+8]
movzx   eax, BYTE PTR [eax]
test    al, al
jne     .L6
leave

```

ret

Indique lo que está haciendo, haga un seguimiento de la pila.

Ejercicio 13

Deduzca cómo se pasan las estructuras entre funciones, ¿Qué diferencia hay entre pasar una estructura por referencia o por copia? ¿Cómo es el retorno?

x86_64 ABI

Hasta ahora trabajamos con la ABI de 32 bits de C y Assembler. Básicamente los conceptos son los mismos, lo único que cambia es el pasaje de parámetros.

El pasaje de parámetros se realiza de la siguiente forma:

- Se cargan los argumentos en los registros
- Se llama a la función
- Los argumentos se copian al stack y se referencian desde ahí.

Clasificación de argumentos

Los argumentos se clasifican de la siguiente forma:

- INTEGER: char, short, int, long, long long y punteros
- SSE: floats y doubles
- MEMORY: datos mayores a un quadword (8 bytes) y datos desalineados

Pasaje de argumentos

Se pasan de la siguiente forma:

- Si el dato es INTEGER, se van ocupando los registros rdi, rsi, rdx, rcx, r8 y r9 en orden
- Si el dato es SSE, se van ocupando los registros xmm0 a xmm7 en orden.
- Si el dato es MEMORY, se pasan por stack y devuelven por stack, de izquierda a derecha (igual que en 32 bits).

Retorno de valores

Para devolver los valores:

- Si el dato es INTEGER, se utiliza rax y rdx
- Si el dato es SSE, se retorna por xmm0 y xmm1

Registros a preservar

- rbp
- rsp

- rbx
- r12
- r13
- r15

Esto implica que hay funciones que aunque tengan distinto prototipo, tienen la misma forma de pasar parámetros, por ejemplo las funciones

```
int foo(int arg1, double arg2);
```

Tiene el mismo prototipo que la función:

```
int bar(double arg2, int arg1);
```

En síntesis:

```
typedef struct {
    int a, b;
    double d;
} structparam;

structparam s;
int e, f, g, h, i, j, k;
long double ld;
double m, n;
__m256 y;

extern void func(int e, int f,
                 structparam s,
                 int g, int h,
                 long double ld,
                 double m,
                 __m256 y,
                 double n,
                 int i, int j, int k);

func(e, f, s, g, h, ld, m, y, n, i, j, k);
```

Los registros van a quedar de la siguiente forma:

General Purpose Registers	Floating Point Registers	Stack Frame Offset
%rdi: e	%xmm0: s.d	0: ld
%rsi: f	%xmm1: m	16: j
%rdx: s.a, s.b	%xmm2: y	24: k
%rcx: g	%xmm3: n	

%r8: h		
%r9: i		

Ejercicios

Consigna

Realice los ejercicios de pasaje de parámetros, pero esta vez en 64 bits.

Para compilar, reemplazar los argumentos **elf32** por **elf64** de **nasm** y **-m32** por **-m64** en gcc.

Ejercicios de debugging

Tome los archivos **ej_debug_1.asm** y **ej_debug_2.asm** disponibles en el campus, estos son programas assembler que usan funciones de librería estándar de C. Compile estos programas en 32 bits.

1. El programa **ej_debug_1** debiera imprimir todos los argumentos que recibe. Ejecute el programa **ej_debug_1** con y sin argumentos. Verá que cuando recibe argumentos el programa cancela. Diagnostique el problema y solucione el código.
2. El programa **ej_debug_2** debiera imprimir el número 1234567890 pero también falla. Diagnostique el problema y solucione el código.

Ejercicio 14

Dado el siguiente código en C

```
void encrypt(char *plain, char *cipher){
    if(!(*plain)){
        *cipher = 0;
        return;
    }

    char pad = get_pad();
    *cipher = *plain + pad;
    encrypt(plain+1, cipher+1);
}

void test(){
    char *msg = "Ark";
    char cipher[] = "-----";
    cipher[4] = '0';

    encrypt(msg, cipher);

    printf(cipher);
}
```

- Suponga que el dispositivo de encriptación comienza devolviendo 1 byte igual a 0 e incrementa en 1 en cada llamada.
- Muestre como cada operación altera el estado de la pila al invocar la función test y cuál es la salida por salida estándar.
- ¿Encuentra algún error posible en todo el código anterior?

Ejercicio 15

Sea la siguiente función escrita en C para un procesador con arquitectura x86:

```
int factorial(int n) {
    int aux, fact;

    if(n==0)
        return 1;
    aux = n;
    fact = factorial(n-1);
    return fact * aux;
}
```

- Mostrar el estado de la pila si es invocado con n = 3.

Ejercicio 16

Considere una función en ASM de 32 bits denominada CheckLong. A esta función se le pasan dos parámetros por la pila:

- El primer parámetro es la dirección de inicio de un vector de caracteres.
- El segundo parámetro es un valor entero que indica la cantidad de elementos del vector de caracteres.

La función CheckLong debe recorrer el vector hasta encontrar un cero, luego compara con el valor siguiente al cero (el cual debería ser la cantidad de elementos del vector) y verifica si la cuenta es correcta comprando este número con la cuenta realizada.

CheckLong retorna la diferencia que hubo entre el valor calculado y el valor informado. Es decir, si son iguales retorna cero, si el valor calculado es mayor al informado retorna la diferencia en valor positivo, si el valor informado es mayor, retorna la diferencia en valor negativo.

Además se le pide a usted que esta rutina tiene que quedar lista para poder ser llamada desde un programa en C.

Se pide:

1. Indique de qué manera recibirá CheckLong cada uno de los parámetros a la función.
2. Programar utilizando lenguaje ASM el código de la función CheckLong usando el siguiente fragmento de programa:

```
section .data
msg: db "Hola Mundo", 0
```

```
len: db 10
```

3. Escriba un programa en C en un archivo llamado principal.c que sólo llame a la función realizada en el punto #2 y que imprima en pantalla si el chequeo de la longitud fue exitoso o no.
4. ¿Qué consideraciones debe tener para poder compilar y linkeditar ambos archivos, el archivo .asm y el archivo .c?

Ejercicio 17

Dado el siguiente programa que se compila para un procesador de 32 bits:

```
#include<stdio.h>

int calculo(int param1, int param2, char tipo){
    int resul;

    if(tipo=='s')
        resul = param1 + param2;
    else
        resul = param1 * param2;

    return resul;
}

int main(void){
    int valor1 = 7;
    int valor2 = 3;
    char operación;

    printf("Ingrese el tipo de operación: 's' suma y 'm'
multiplicar:\n");
    scanf("%c", &operacion);
    printf("Resultado: %d\n", calculo(valor1, valor2, operacion));
    return 0;
}
```

1. Explique con dibujos respectivos el contenido de la pila durante toda la ejecución del programa.
2. Muestre los registros del microprocesador que intervienen en los dibujos de la pila.

Ejercicio 18

Se le pide que escriba una función en assembler de Intel. Usted debe realizar una rutina que será llamada desde C y tiene el siguiente formato:

```
int imprime_pantalla(char *encabezado, int tam_enc, char *pie, int
tam_pie)
```

Esta rutina debe imprimir dos cadenas de caracteres en una pantalla de 480 caracteres monocromáticos (80 columnas y 6 filas) que se encuentra mapeada a partir de la dirección de memoria A0000000h. Cada posición de memoria representa un carácter de la pantalla.

La rutina imprime una cadena llamada encabezado en la primera fila de la pantalla y otra cadena llamada pie en la última fila de la pantalla. Además recibe el tamaño de cada cadena a imprimir, el cual es un número que puede ir de 1 a 80 como máximo. Si la rutina recibe un valor fuera de ese rango retorna el valor 1. Si la rutina se ejecuta sin problemas retorna el valor cero.

Como caso de uso y para contestar lo pedido en el ejercicio usted probará con la cadena encabezado “Este es el título” con 17 como tamaño de cadena, y la cadena pie “Fin de mensaje” con 14 de tamaño.

Se pide **en este orden** que:

1. Dibuje el estado de la pila al iniciar la rutina con cada una de las direcciones de memoria y contenidos de la pila, utilizando el caso de uso propuesto.
2. Realice la rutina en assembler, pero **solo implemente** la parte que imprime la cadena pie. **No** escriba la parte de código que imprime el encabezado.