

Algorithmen

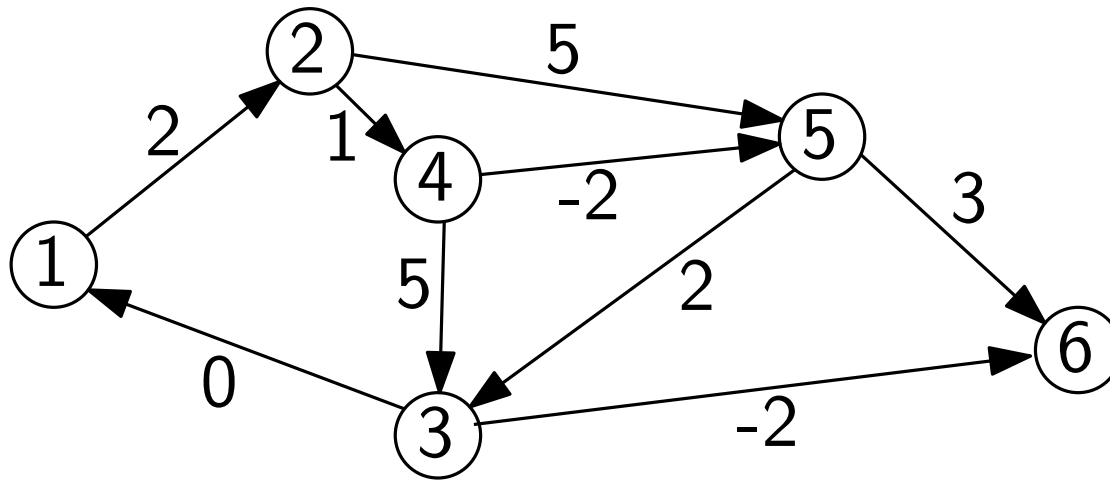
Michael Kaufmann

16/11/2021

III.b Kürzeste (billigste) Wege

Definitionen

Gegeben sei Graph $G = (V, E)$ sowie **Kantenkosten** $c: E \rightarrow \mathbb{R}$.
Name: **Netzwerk** (V, E, c) .



Kosten des Pfades $c(v_0, v_1, \dots, v_k) := \sum_{i=1}^k c(v_{i-1}, v_i)$

Betrachten Varianten 'single source shortest paths'
sowie 'all pairs shortest paths', zuerst SSSP.

Single Source Shortest Paths

Sei $s \in V$ der Startpunkt der Pfade (**Quelle/Source**).

Für $u \in V$ sei $P(s, u)$ die Menge aller Pfade von s nach u .

$$\text{Sei } \delta(u) := \begin{cases} \infty & \text{falls } P(s, u) = \emptyset \\ \inf \{c(p) \mid p \in P(s, u)\} & \text{sonst} \end{cases}$$

Ein zyklischer Pfad p mit $c(p) < 0$ heißt '**negativer Zykel**'.

Lemma:

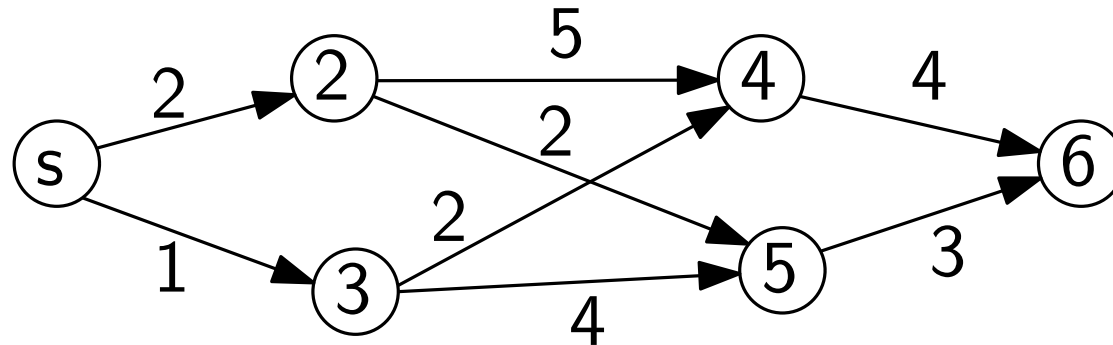
Sei $u \in V$.

a) $\delta(u) = -\infty \Leftrightarrow u$ erreichbar von negativem Zykel,
der von s aus erreichbar ist.

b) $\delta(u) \in \mathbb{R} \Rightarrow \exists$ billigsten Weg von s nach u mit
Kosten $\delta(u)$.

1. Graph ist DAG.

DAG \rightarrow topologische Sortierung (wird angenommen)



Algorithmus:

Distanzen $d(s) \leftarrow 0$; Pfad(s) $\leftarrow (s)$;

for all ($v \in V \setminus \{s\}$) { $d(v) \leftarrow \infty$; }

for ($v \leftarrow s + 1$ to n) {

$d(v) \leftarrow \min_{u \geq s} \{d(u) + c(u, v) \mid (u, v) \in E\}$;

Pfad(v) $\leftarrow \text{concat}(\text{Pfad}(u), v)$;

}

DAG (Korrektheit, Laufzeit)

Lemma 1: Nach Ausführung des Algorithmus gilt
 $d(v) = \delta(v)$ für alle $v \in V$

Beweis mit Fallunterscheidung:

$v < s$: $\delta(v) = \infty = d(v)$

$v \geq s$: Induktion über i :

IA: $i = 0$: $\delta(s + i) = \delta(s) = 0 = d(s) = d(s + i)$

IV: $\delta(s + j) = d(s + j)$ für alle $j < i$

IS: $\delta(s + i) = \min_{v \in V \setminus \{s+i\}} \{\delta(v) + c(v, s + i)\}$

$$= \min_{v < s+i} \{\delta(v) + c(v, s + i)\}$$

$$\stackrel{\text{IV}}{=} \min_{v < s+i} \{d(v) + c(v, s + i)\}$$

$$= d(s + i)$$

DAG (Korrektheit, Laufzeit)

Lemma 2: Nach Ausführung des Algorithmus gilt:
 $d(v) < \infty \Rightarrow \text{Pfad}(v)$ ist billigster Weg von s nach v

Beweis:

Aus Lemma 1 folgt, dass $d(v) = \delta(v) \forall v \in V$.

Außerdem $c(\text{Pfad}(v)) = d(v)$. Also $c(\text{Pfad}(v)) = \delta(v)$

Laufzeit: $\sum_{v \in V} |\text{InAdj}(v)| = \sum_{v \in V} \text{indeg}(v) = O(m)$

Konkatenation jeweils in $O(1)$.

insgesamt: d -Werte in $O(n + m)$ und Pfade in $O(n)$.

Ab sofort berechnen wir nur d -Werte. Pfade analog.

SSSP auf DAGs

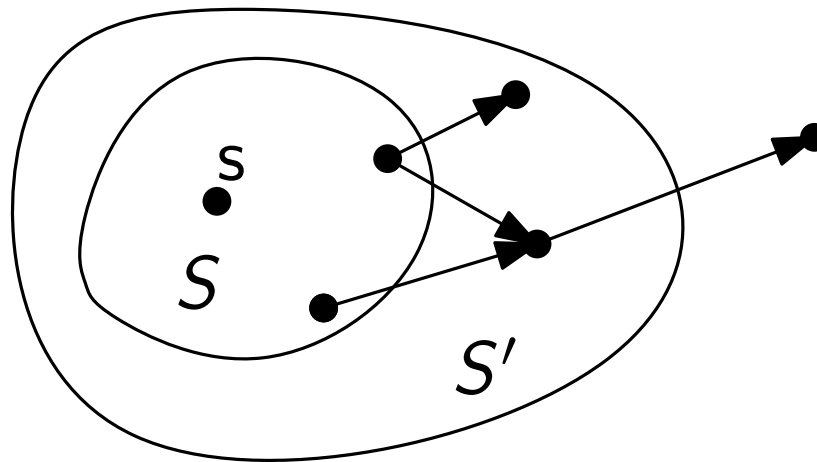
Satz:

Distanzen von Single Source Shortest Paths können auf azyklischen Netzwerken in Zeit $O(n + m)$ berechnet werden.

2. nichtneg. Kantenkosten ($c(e) \geq 0 \forall e \in E$)

Name: Dijkstra Algorithmus

- Starte an s . Halte Mengen $S = \{v \in V \mid d(v) = \delta(v)\}$, sowie $S' = \{v \in V \setminus S \mid v \text{ hat Nachbar in } S\}$
- Vergrößere S sukzessive, bis $S = V$



Dijkstra Algorithmus

```
 $S \leftarrow \{s\}; d(s), d'(s) \leftarrow 0;$   
 $S' \leftarrow \text{OutAdj}(s); \text{for all } u \in S' \{d'(u) = c(s, u); \}$   
for all  $(u \in V \setminus (S' \cup \{s\})) \{d'(u) \leftarrow \infty; \}$   
  
while  $(S \neq V) \{$   
    wähle  $w \in S'$  geeignet // ('findmin')  
     $d(w) \leftarrow d'(w);$   
     $S \leftarrow S \cup \{w\}; S' \leftarrow S' \setminus \{w\};$   
  
    for all  $(u \in \text{OutAdj}(w)) \{$   
        if  $(u \notin (S \cup S')) \{S' \leftarrow S' \cup \{u\}; \}$   
         $d'(u) \leftarrow \min\{d'(u), d'(w) + c(w, u)\}$   
     $\}$   
 $\}$ 
```

d' sind Distanzzwischenwerte

Dijkstra Algorithmus: Korrektheit

Lemma:

Wird $w \in S'$ gewählt, dass $d'(w)$ minimal, ist $d'(w) = \delta(w)$.

Beweis:

Sei $p = (s, s_1, \dots, s_k, w)$ billigster Weg von s nach w mit $s_i \in S$. Nimm an, es gäbe einen billigeren Weg q von s nach w . q hat ersten Knoten v in $V \setminus S$.

Es gilt: $d'(v) \geq d'(w)$.

Da alle Kantenkosten nichtnegativ, gilt:

$$c(q) \geq d'(v) \geq d'(w) = c(p).$$

Wid.

Fazit: Wir können uns also wirklich auf die Menge S' beschränken.

Dijkstra Algorithmus: Laufzeit

Wie implementieren wir S und S' , d und d' ?

Antwort: S und S' als Bitvektoren der Länge $|V|$, d, d' als Integervektoren

'**for all** ($u \in \text{OutAdj}(w)$)': Durchlaufen der Adjazenzliste in $O(\sum_w \text{OutDeg}(w)) = O(n + m)$

$n \times$ Minimumssuche in S' : insgesamt $O(n^2)$

\Rightarrow **Laufzeit:** $O(n^2 + m)$, ok für dichte Graphen.

Verbesserung:

Minimumssuche geht in $O(\log n)$ jeweils mit S' als Heap.
Einfügen, Minimumssuchen/Löschen in $O(\log n)$

d' -Werte müssen verringert werden! Decrease-Key! Geht!

Laufzeit: $O(n \log n + m \log n)$

Dijkstra Algorithmus

Satz:

Single Source Shortest Paths können auf Netzwerken mit nichtnegativen Kantenkosten in Zeit $O((n + m) \log n)$ berechnet werden.

Bemerkung: Es geht auch in $O(n \log n + m)$.