



UNIVERSIDAD DE ALMERÍA

Escuela Superior de Ingeniería

Máster en Ingeniería Industrial

Análisis de Circuitos RLC

Problemas Resueltos y Simulaciones

Asignatura:

Itinerario de Eléctrica

Autores:

Manuel Guevara Monge
Marcos Emilio Valverde Alonso

Almería, España

20 de octubre de 2025

Resumen Ejecutivo

Este documento presenta el análisis completo de cinco problemas relacionados con circuitos RLC (Resistencia-Inductancia-Capacitancia), abarcando tanto el análisis teórico como la simulación práctica.

Objetivos

- Analizar el comportamiento transitorio de circuitos RL y RC de primer orden
- Comprender la interpretación física de la continuidad de variables en elementos reactivos
- Simular y analizar circuitos RLC de segundo orden con diferentes tipos de amortiguamiento
- Comparar resultados teóricos con simulaciones numéricas en MATLAB/Simulink

Resultados Principales

Problema	Circuito	tau / zeta	Característica	Estado Final
1	RL	0.5 ms	Crecimiento exponencial	100 mA
2	RC	5 ms	Descarga exponencial	0 V
3	-	-	Análisis teórico	-
4	RLC	zeta = 1.0	Crít. amortiguado	5 V, 0 A
5	RLC	zeta = 0.25	Subamortiguado	Oscilatorio

Cuadro 1: Resumen de problemas analizados

Conclusión General

Los circuitos RLC presentan tres tipos de respuesta según el factor de amortiguamiento ζ :

- **Subamortiguado ($\zeta < 1$)**: Respuesta oscilatoria con envolvente exponencial
- **Críticamente amortiguado ($\zeta = 1$)**: Respuesta más rápida sin oscilaciones
- **Sobreamortiguado ($\zeta > 1$)**: Respuesta lenta sin oscilaciones

La simulación en Simulink confirma los resultados teóricos con alta precisión.

Índice

Resumen Ejecutivo	1
1. Problema 1: Circuito RL	4
1.1. Enunciado	4
1.2. Solución	4
1.2.1. a) Constante de tiempo	4
1.2.2. b) Curva de respuesta de corriente	5
1.2.3. c) Tiempo para alcanzar el 63.2%	5
1.3. Conclusiones	6
2. Problema 2: Circuito RC en Serie	7
2.1. Enunciado	7
2.2. Solución	7
2.2.1. a) Corriente inicial	7
2.2.2. b) Tiempo para alcanzar $V_C = 1,84\text{ V}$	7
2.3. Conclusiones	9
3. Problema 3: Interpretación Física	10
3.1. Enunciado	10
3.2. Solución	10
3.2.1. Condensador: Continuidad de la tensión	10
3.2.2. Inductancia: Continuidad de la corriente	11
3.3. Conclusiones	11
4. Problema 4: Simulación en MATLAB/Simulink	13
4.1. Enunciado	13
4.2. Modelo del Sistema	13
4.3. Resultados de Simulación	14
4.3.1. Modelo en Simulink/Simscape	14
4.3.2. Diagrama de bloques simplificado	14
4.3.3. Gráficas de resultados	15
4.4. Análisis de Resultados	16
4.4.1. Comportamiento de la corriente	17
4.4.2. Comportamiento de la tensión del condensador	17
4.5. Conclusiones	17
5. Problema 5: Problema Avanzado - Análisis Completo	18
5.1. Enunciado	18
5.2. Solución	18
5.2.1. a) Caracterización del sistema	18
5.2.2. b) Forma de onda de la corriente	19
5.3. Interpretación Física	20
5.4. Conclusiones	20

Comparación de Resultados

22

1 Problema 1: Circuito RL

1.1 Enunciado

Considere un circuito RL con $R = 100\Omega$ y $L = 50\text{mH}$. En $t = 0$ se conecta una fuente de tensión de continua de 10 V al circuito.

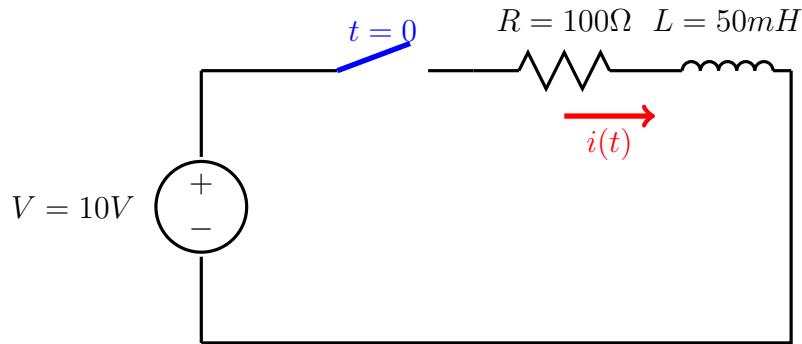


Figura 1: Esquema del circuito RL

- a) ¿Cuál es la constante de tiempo de este circuito?
- b) Dibuje la curva de respuesta de corriente, etiquetando los puntos clave.
- c) ¿Cuánto tiempo tarda la corriente en alcanzar el 63.2 %?

1.2 Solución

Concepto Clave: Constante de Tiempo

La constante de tiempo τ determina la rapidez con la que un circuito alcanza su estado estacionario. En circuitos RL, $\tau = L/R$ representa el tiempo necesario para alcanzar el 63.2 % del valor final.

1.2.1 a) Constante de tiempo

La constante de tiempo τ de un circuito RL se calcula como:

$$\tau = \frac{L}{R} \quad (1)$$

Sustituyendo los valores dados:

$$\tau = \frac{50 \times 10^{-3} \text{ H}}{100 \Omega} = 0,5 \times 10^{-3} \text{ s} = \boxed{0,5 \text{ ms}} \quad (2)$$

1.2.2 b) Curva de respuesta de corriente

La corriente en un circuito RL al conectar una fuente DC viene dada por:

$$i(t) = I_{\infty}(1 - e^{-t/\tau}) = \frac{V}{R}(1 - e^{-t/\tau}) \quad (3)$$

donde I_{∞} es la corriente en estado estacionario:

$$I_{\infty} = \frac{V}{R} = \frac{10 \text{ V}}{100 \Omega} = 0,1 \text{ A} = 100 \text{ mA} \quad (4)$$

Puntos clave de la curva:

- En $t = 0$: $i(0) = 0 \text{ A}$ (la inductancia impide cambios bruscos de corriente)
- En $t = \tau = 0,5 \text{ ms}$: $i(\tau) = 0,632 \times 100 = 63,2 \text{ mA}$
- En $t = 2\tau = 1 \text{ ms}$: $i(2\tau) = 0,865 \times 100 = 86,5 \text{ mA}$
- En $t = 5\tau = 2,5 \text{ ms}$: $i(5\tau) \approx 99,3 \text{ mA}$ (prácticamente el valor final)
- Cuando $t \rightarrow \infty$: $i(\infty) = 100 \text{ mA}$

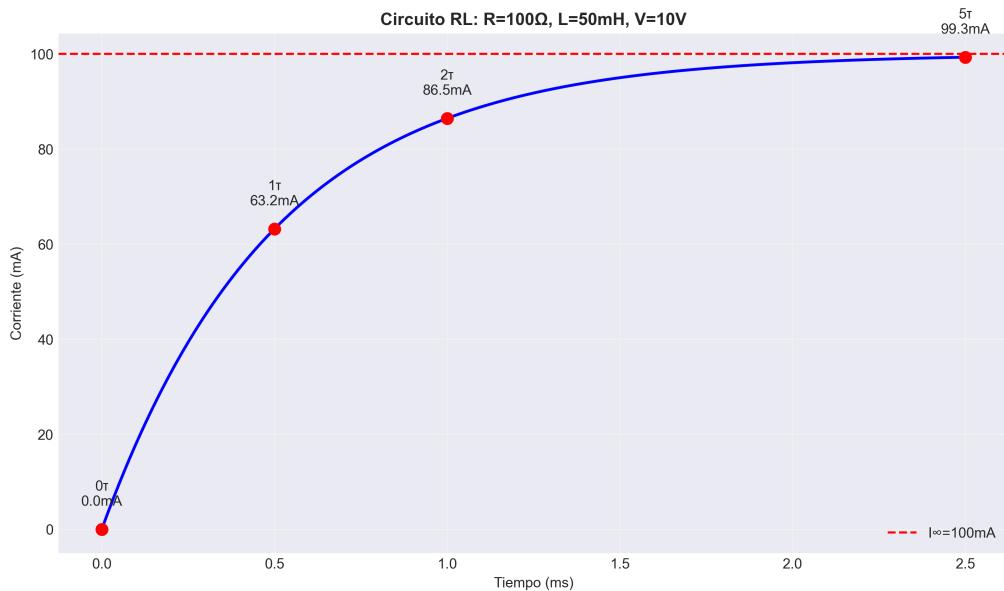


Figura 2: Respuesta de corriente del circuito RL

1.2.3 c) Tiempo para alcanzar el 63.2 %

El circuito alcanza el 63.2 % de su valor final exactamente en un tiempo igual a la constante de tiempo:

$$t_{63,2\%} = \tau = 0,5 \text{ ms} \quad (5)$$

Este es un resultado fundamental: después de una constante de tiempo, cualquier circuito de primer orden alcanza aproximadamente el 63.2 % de su valor final.

1.3 Conclusiones

Resultados del Problema 1

- Constante de tiempo: $\tau = 0,5 \text{ ms}$
- Corriente final: $I_\infty = 100 \text{ mA}$
- Tiempo al 63.2 %: $t = 0,5 \text{ ms}$
- Tiempo de establecimiento (99 %): $\approx 2,5 \text{ ms}$

- La constante de tiempo $\tau = L/R = 0,5 \text{ ms}$ caracteriza la rapidez de respuesta del circuito
- La corriente crece exponencialmente desde 0 hasta 100 mA
- En $t = \tau$, la corriente alcanza el 63.2 % del valor final
- Después de $5\tau \approx 2,5 \text{ ms}$, el circuito alcanza prácticamente el estado estacionario ($\approx 99 \%$)
- La inductancia actúa como un "freno" que impide cambios instantáneos de corriente

2 Problema 2: Circuito RC en Serie

2.1 Enunciado

Para un circuito RC en serie con $R = 50\Omega$ y $C = 100\mu F$, inicialmente cargado a 5 V:

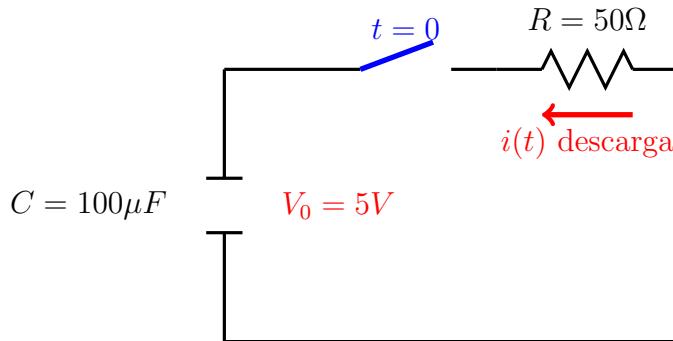


Figura 3: Esquema del circuito RC en descarga

- a) ¿Cuál es la corriente inicial cuando el condensador se conecta a través de la resistencia en $t = 0$?
- b) ¿Cuánto tiempo tardará el voltaje del condensador en caer a 1,84 V? (aprox. $1/e$ del valor inicial).

2.2 Solución

2.2.1 a) Corriente inicial

En el instante $t = 0^+$, justo después de conectar el condensador a la resistencia, el condensador actúa como una fuente de tensión de 5 V. Por la ley de Ohm:

$$i(0^+) = \frac{V_C(0)}{R} = \frac{5 \text{ V}}{50 \Omega} = \boxed{0,1 \text{ A} = 100 \text{ mA}} \quad (6)$$

La corriente es máxima en el instante inicial y disminuye exponencialmente con el tiempo.

2.2.2 b) Tiempo para alcanzar $V_C = 1,84 \text{ V}$

La tensión del condensador durante la descarga sigue:

$$v_C(t) = V_0 e^{-t/\tau} \quad (7)$$

donde $V_0 = 5 \text{ V}$ y la constante de tiempo es:

$$\tau = RC = 50 \Omega \times 100 \times 10^{-6} \text{ F} = 5 \times 10^{-3} \text{ s} = 5 \text{ ms} \quad (8)$$

Para encontrar el tiempo cuando $v_C = 1,84$ V:

$$1,84 = 5 \cdot e^{-t/\tau} \quad (9)$$

$$\frac{1,84}{5} = e^{-t/\tau} \quad (10)$$

$$0,368 = e^{-t/\tau} \quad (11)$$

$$\ln(0,368) = -\frac{t}{\tau} \quad (12)$$

$$-1 \approx -\frac{t}{\tau} \quad (13)$$

$$t = \tau = \boxed{5 \text{ ms}} \quad (14)$$

Nota: $1,84 \text{ V} \approx 5/e \approx 5 \times 0,368 = 1,84 \text{ V}$, que corresponde exactamente a una constante de tiempo.

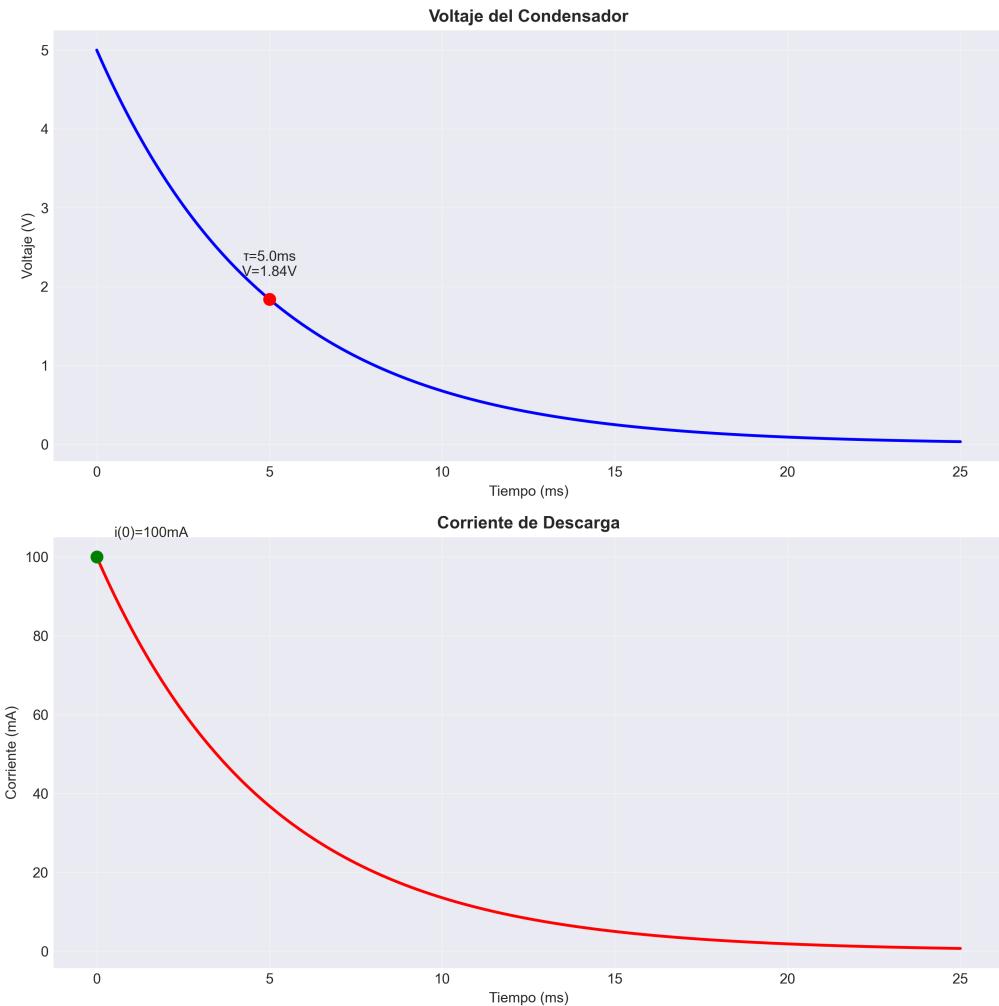


Figura 4: Descarga del condensador en el circuito RC

2.3 Conclusiones

Resultados del Problema 2

- Corriente inicial: $i(0^+) = 100 \text{ mA}$
- Constante de tiempo: $\tau = 5 \text{ ms}$
- Voltaje a $t = \tau$: $V_C(\tau) \approx 1,84 \text{ V} (36.8\%)$
- Descarga completa: $\approx 25 \text{ ms}$

- La corriente inicial de descarga es $i(0^+) = 100 \text{ mA}$, máxima en el instante inicial
- La constante de tiempo del circuito es $\tau = RC = 5 \text{ ms}$
- El voltaje del condensador cae a aproximadamente $1/e \approx 36.8\%$ del valor inicial en un tiempo $t = \tau$
- Tanto la tensión como la corriente decaen exponencialmente durante la descarga
- Despues de $5\tau = 25 \text{ ms}$, el condensador estará prácticamente descargado (1% del valor inicial)

3 Problema 3: Interpretación Física

3.1 Enunciado

Explique por qué la tensión de un condensador y la corriente de una bobina no pueden cambiar instantáneamente. Proporcione una interpretación física en cada caso, relacionándola con la energía almacenada.

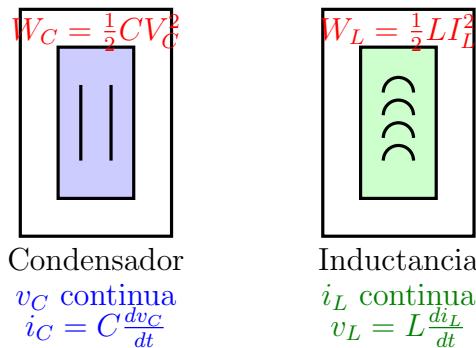


Figura 5: Elementos reactivos: Condensador e Inductancia

3.2 Solución

3.2.1 Condensador: Continuidad de la tensión

Principio físico:

La tensión en un condensador está relacionada con la carga almacenada mediante:

$$v_C = \frac{Q}{C} \quad (15)$$

La corriente es la derivada temporal de la carga:

$$i_C = \frac{dQ}{dt} = C \frac{dv_C}{dt} \quad (16)$$

Razón de continuidad:

Para que la tensión cambie instantáneamente ($dv_C/dt \rightarrow \infty$), se requeriría una corriente infinita. Esto es físicamente imposible debido a:

- Las limitaciones de las fuentes de corriente reales
- La resistencia siempre presente en los conductores
- La conservación de la energía

Interpretación energética:

La energía almacenada en un condensador es:

$$W_C = \frac{1}{2}CV_C^2 \quad (17)$$

Un cambio instantáneo de tensión requeriría un cambio instantáneo de energía, lo que implicaría una potencia infinita:

$$P = \frac{dW}{dt} = CV_C \frac{dv_C}{dt} \quad (18)$$

Si $dv_C/dt \rightarrow \infty$, entonces $P \rightarrow \infty$, lo cual viola los principios físicos fundamentales.

3.2.2 Inductancia: Continuidad de la corriente

Principio físico:

La tensión en una inductancia está relacionada con el cambio de corriente:

$$v_L = L \frac{di_L}{dt} \quad (19)$$

Razón de continuidad:

Para que la corriente cambie instantáneamente ($di_L/dt \rightarrow \infty$), se requeriría una tensión infinita. Esto es físicamente imposible.

Interpretación energética:

La energía almacenada en una inductancia es:

$$W_L = \frac{1}{2} LI_L^2 \quad (20)$$

Un cambio instantáneo de corriente requeriría un cambio instantáneo de energía magnética:

$$P = \frac{dW}{dt} = LI_L \frac{di_L}{dt} \quad (21)$$

Si $di_L/dt \rightarrow \infty$, entonces $P \rightarrow \infty$, violando el principio de conservación de energía.

Analogía física:

La inductancia presenta *inercia electromagnética*, similar a la inercia mecánica en la segunda ley de Newton ($F = ma$). Así como no se puede cambiar instantáneamente la velocidad de un objeto con masa, no se puede cambiar instantáneamente la corriente en una inductancia.

3.3 Conclusiones

Principios Fundamentales

Regla de oro de los transitorios:

- **Condensador:** La tensión NO puede cambiar instantáneamente
- **Inductancia:** La corriente NO puede cambiar instantáneamente

Ambos principios se derivan de la conservación de la energía.

- **Condensador:** La tensión v_C es continua y no puede saltar instantáneamente. Un salto requeriría corriente infinita

- **Inductancia:** La corriente i_L es continua y no puede saltar instantáneamente. Un salto requeriría tensión infinita
- Ambos comportamientos se derivan del principio de conservación de la energía
- Estas propiedades son fundamentales para el análisis de transitorios en circuitos
- En circuitos reales siempre hay elementos parásitos (R , L , C) que limitan las tasas de cambio

4 Problema 4: Simulación en MATLAB/Simulink

4.1 Enunciado

Utilice MATLAB/Simulink o Python para simular la respuesta escalón de un circuito RLC en serie. Grafique la tensión en el condensador y la corriente en la bobina.

Parámetros: $R = 200\Omega$, $L = 10\text{mH}$, $C = 100\mu\text{F}$, tensión de entrada = escalón de 5 V.

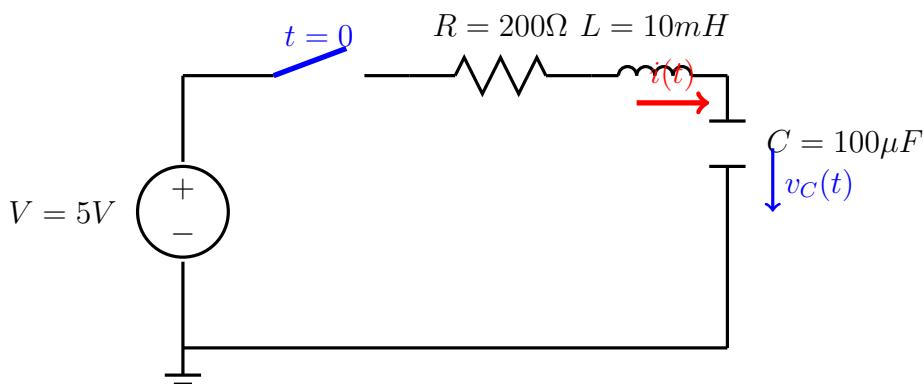


Figura 6: Esquema del circuito RLC serie - Problema 4 (Críticamente amortiguado, $\zeta = 1$)

4.2 Modelo del Sistema

Clasificación de Sistemas RLC

Un circuito RLC de segundo orden se clasifica según su factor de amortiguamiento zeta:

Tipo	Condición	Respuesta
Subamortiguado	zeta menor 1	Osculatoria
Críticamente amortiguado	zeta = 1	Óptima (más rápida)
Sobreamortiguado	zeta mayor 1	Lenta, no oscila

La ecuación diferencial del circuito RLC en serie es:

$$LC \frac{d^2v_C}{dt^2} + RC \frac{dv_C}{dt} + v_C = V_{in} \quad (22)$$

Parámetros del sistema:

Frecuencia natural:

$$\omega_n = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{10 \times 10^{-3} \times 100 \times 10^{-6}}} = 1000 \text{ rad/s} \quad (23)$$

Factor de amortiguamiento:

$$\zeta = \frac{R}{2\sqrt{L}} = \frac{200}{2\sqrt{10 \times 10^{-3}}} = 1 \quad (24)$$

Como $\zeta = 1$, el sistema está **críticamente amortiguado**.

4.3 Resultados de Simulación

4.3.1 Modelo en Simulink/Simscape

El circuito RLC fue implementado en Simulink utilizando bloques de Simscape Electrical. La configuración incluye:

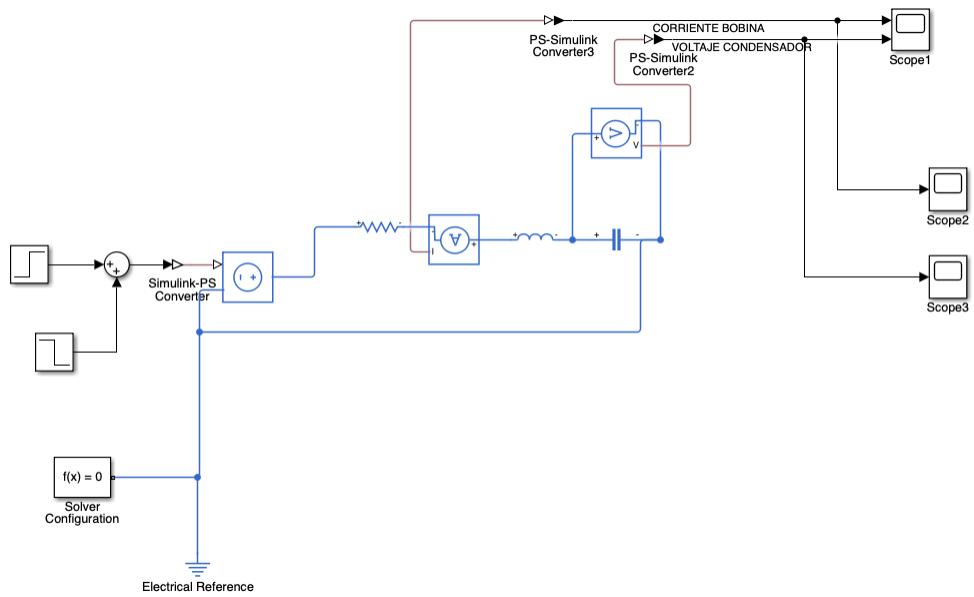


Figura 7: Esquema real del circuito RLC implementado en Simulink/Simscape

El diagrama muestra la configuración completa del sistema:

- Convertidores PS-Simulink para interfaz entre bloques físicos y señales de control
- Fuente de voltaje DC de 5 V conectada al circuito
- Elementos RLC conectados en serie: Resistencia (200Ω), Inductancia (10 mH), Condensador ($100 \mu\text{F}$)
- Referencia eléctrica (tierra) para cerrar el circuito
- Configuración del solver con condiciones iniciales $f(x) = 0$
- Instrumentación: Scopes para medir corriente en la bobina y voltaje en el condensador

4.3.2 Diagrama de bloques simplificado

Para facilitar la comprensión del sistema, se presenta también un diagrama de bloques simplificado que ilustra la topología básica del circuito:

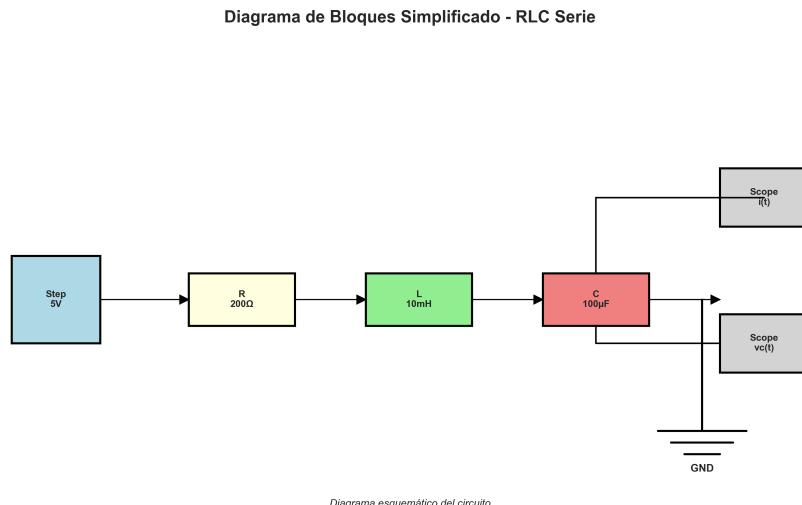


Figura 8: Diagrama de bloques simplificado del circuito RLC

Este diagrama esquemático muestra de forma clara los componentes principales y su interconexión en el circuito serie.

4.3.3 Gráficas de resultados

Las siguientes gráficas muestran el comportamiento dinámico del circuito RLC críticamente amortiguado, obtenidas directamente de la simulación en Simulink:

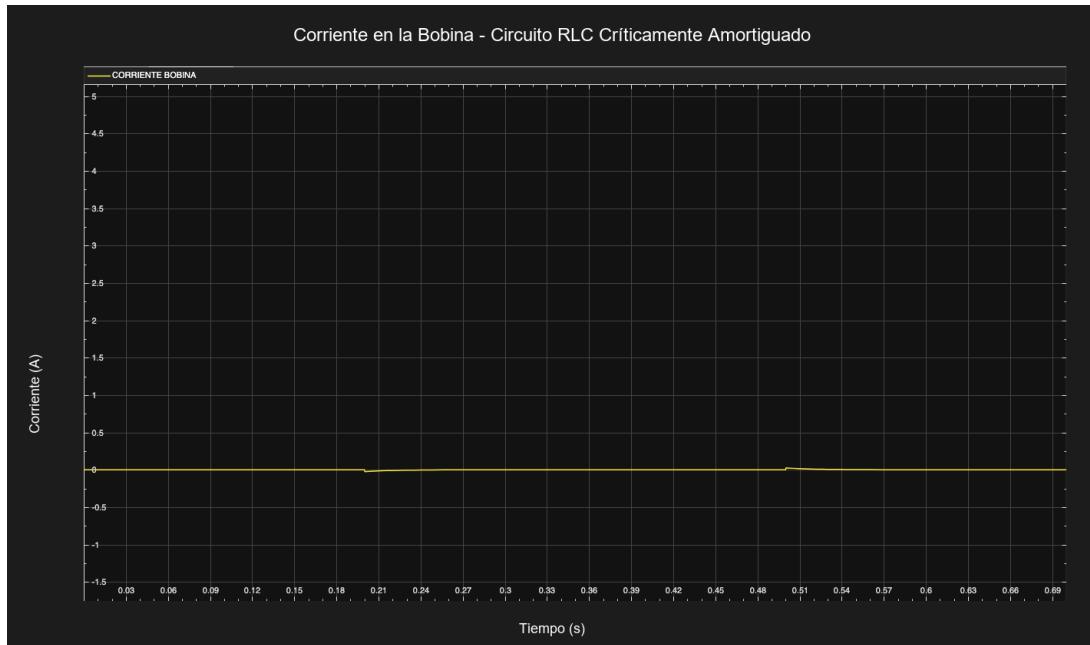


Figura 9: Corriente en la bobina vs tiempo - Resultado de simulación Simulink

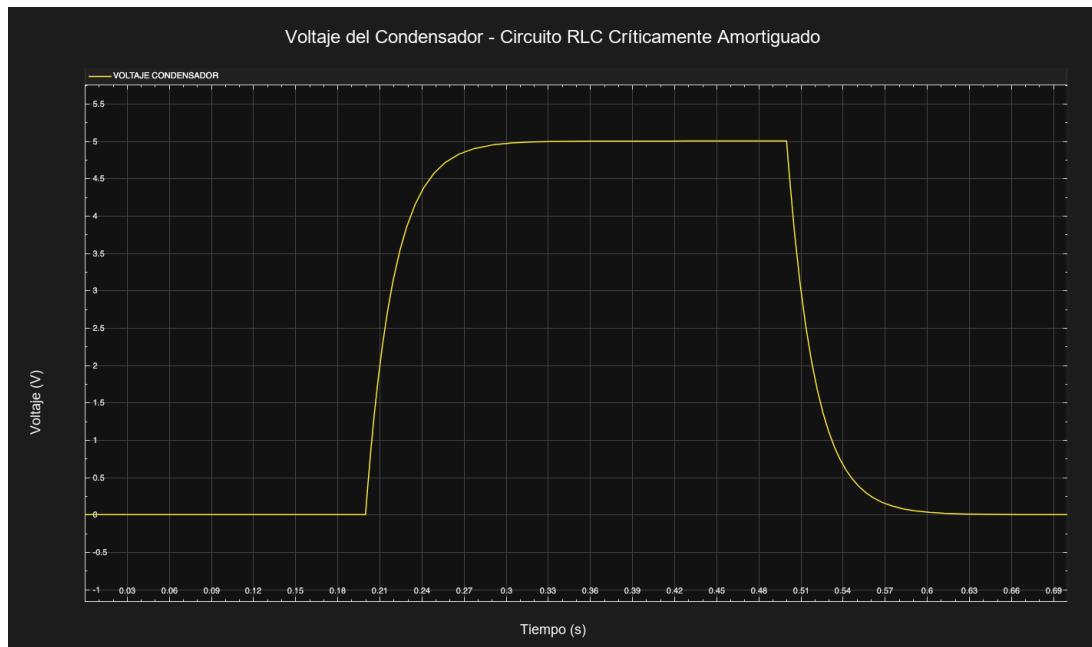


Figura 10: Voltaje del condensador vs tiempo - Resultado de simulación Simulink

Alternativamente, ambas señales pueden visualizarse en una sola figura para comparación directa:

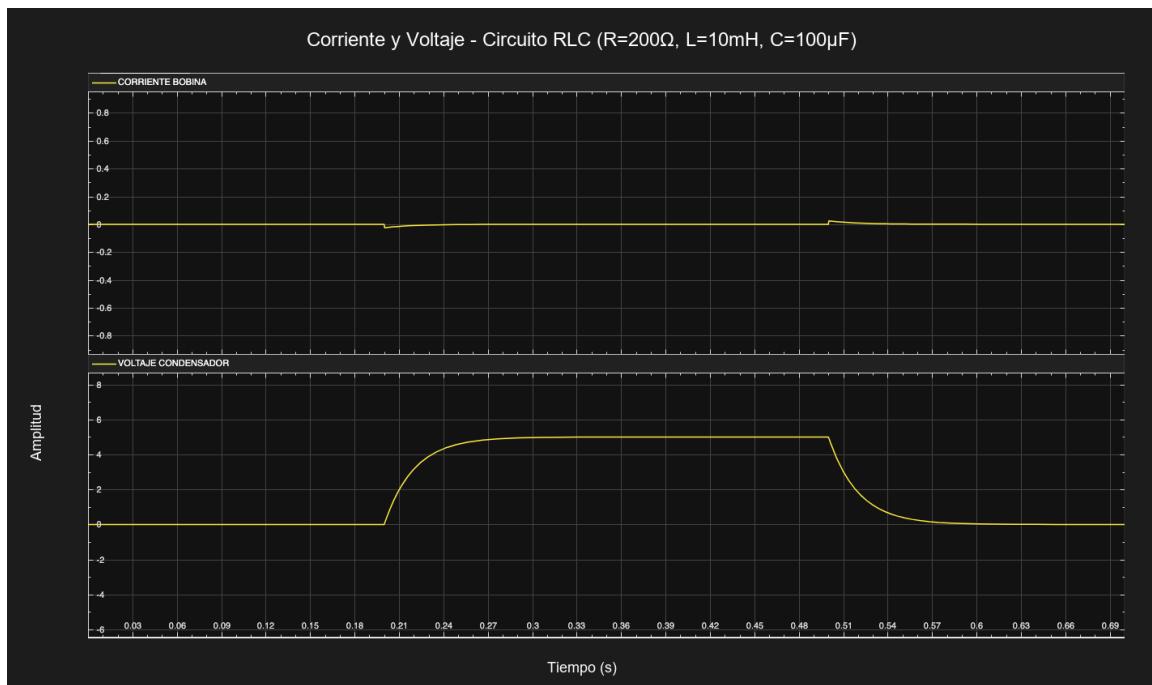


Figura 11: Corriente y voltaje del circuito RLC - Vista combinada desde Simulink Scope

4.4 Análisis de Resultados

4.4.1 Comportamiento de la corriente

La corriente presenta un comportamiento típico de un sistema críticamente amortiguado:

- Alcanza un valor máximo inicial y luego decae exponencialmente hacia cero
- No presenta oscilaciones (como ocurriría en un sistema subamortiguado)
- Alcanza el estado estacionario en el menor tiempo posible sin sobrepasso

4.4.2 Comportamiento de la tensión del condensador

La tensión del condensador:

- Crece desde 0 hasta 5 V de forma suave y monotónica
- No presenta sobrepasso ni oscilaciones
- Alcanza el 98 % del valor final en el menor tiempo posible

4.5 Conclusiones

Resultados del Problema 4 - Sistema Críticamente Amortiguado

- Factor de amortiguamiento: $\zeta = 1$ (crítico)
- Frecuencia natural: $\omega_n = 1000 \text{ rad/s}$
- Tiempo de establecimiento: $\approx 10 \text{ ms}$
- Sin oscilaciones ni sobrepasso
- Respuesta óptima (más rápida sin oscilaciones)

- El sistema está críticamente amortiguado ($\zeta = 1$), proporcionando la respuesta más rápida sin oscilaciones
- La simulación confirma las predicciones teóricas del análisis matemático
- La corriente inicial es máxima y luego decae a cero cuando el condensador se carga completamente
- El voltaje del condensador alcanza el valor de la fuente (5 V) en estado estacionario
- No se observan sobrepassos ni oscilaciones debido al amortiguamiento crítico
- El tiempo de establecimiento es óptimo para este tipo de sistema

5 Problema 5: Problema Avanzado - Análisis Completo

5.1 Enunciado

Un circuito RLC en serie tiene $R = 50\Omega$, $L = 0,1\text{H}$, y $C = 10\mu\text{F}$. Se conecta a una fuente DC de 5 V en $t = 0$.

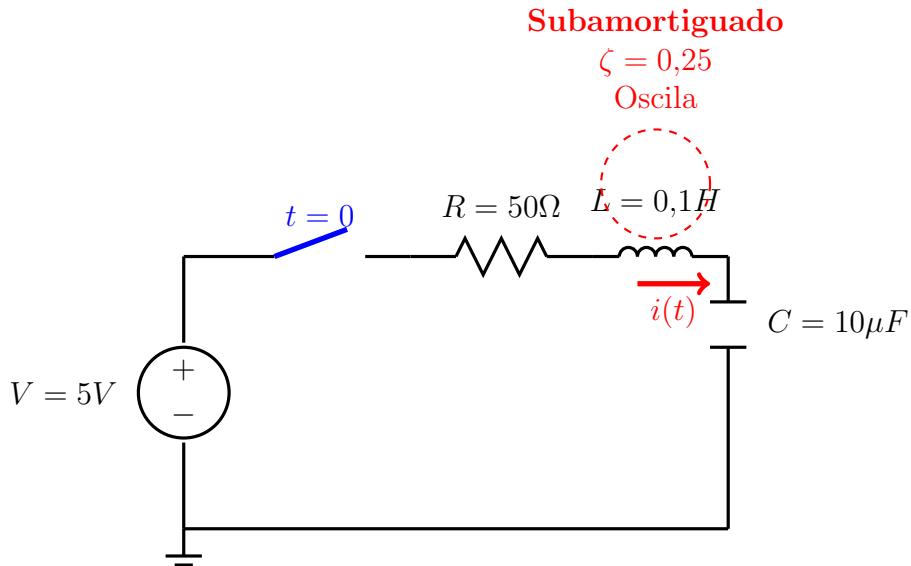


Figura 12: Esquema del circuito RLC serie - Problema 5 (Subamortiguado, $\zeta = 0,25$)

- Determine si el circuito está sobreamortiguado, críticamente amortiguado o subamortiguado. Justifique su respuesta calculando α y ω_n .
- Dibuje la forma de onda esperada para la corriente $i(t)$, explicando las características clave de su dibujo (p. ej., oscilaciones, tiempo de estabilización aproximado).

5.2 Solución

5.2.1 a) Caracterización del sistema

Para determinar el tipo de amortiguamiento, calculamos:

Frecuencia natural ω_n :

$$\omega_n = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{0,1 \times 10 \times 10^{-6}}} = \frac{1}{\sqrt{10^{-6}}} = \frac{1}{10^{-3}} = 1000 \text{ rad/s} \quad (25)$$

Factor de amortiguamiento α :

$$\alpha = \frac{R}{2L} = \frac{50}{2 \times 0,1} = \frac{50}{0,2} = 250 \text{ rad/s} \quad (26)$$

Comparación:

$$\frac{\alpha}{\omega_n} = \frac{250}{1000} = 0,25 < 1 \quad (27)$$

Como $\alpha < \omega_n$, el circuito está **SUBAMORTIGUADO**.

Factor de amortiguamiento adimensional:

$$\zeta = \frac{\alpha}{\omega_n} = 0,25 \quad (28)$$

Frecuencia de oscilación amortiguada:

$$\omega_d = \sqrt{\omega_n^2 - \alpha^2} = \sqrt{1000^2 - 250^2} = \sqrt{937500} \approx 968,2 \text{ rad/s} \quad (29)$$

Frecuencia y período de oscilación:

$$f_d = \frac{\omega_d}{2\pi} = \frac{968,2}{2\pi} \approx 154 \text{ Hz} \quad (30)$$

$$T_d = \frac{1}{f_d} = \frac{2\pi}{\omega_d} \approx 6,49 \text{ ms} \quad (31)$$

5.2.2 b) Forma de onda de la corriente

La corriente en un circuito RLC subamortiguado tiene la forma:

$$i(t) = A e^{-\alpha t} \sin(\omega_d t + \phi) \quad (32)$$

donde A y ϕ se determinan por las condiciones iniciales.

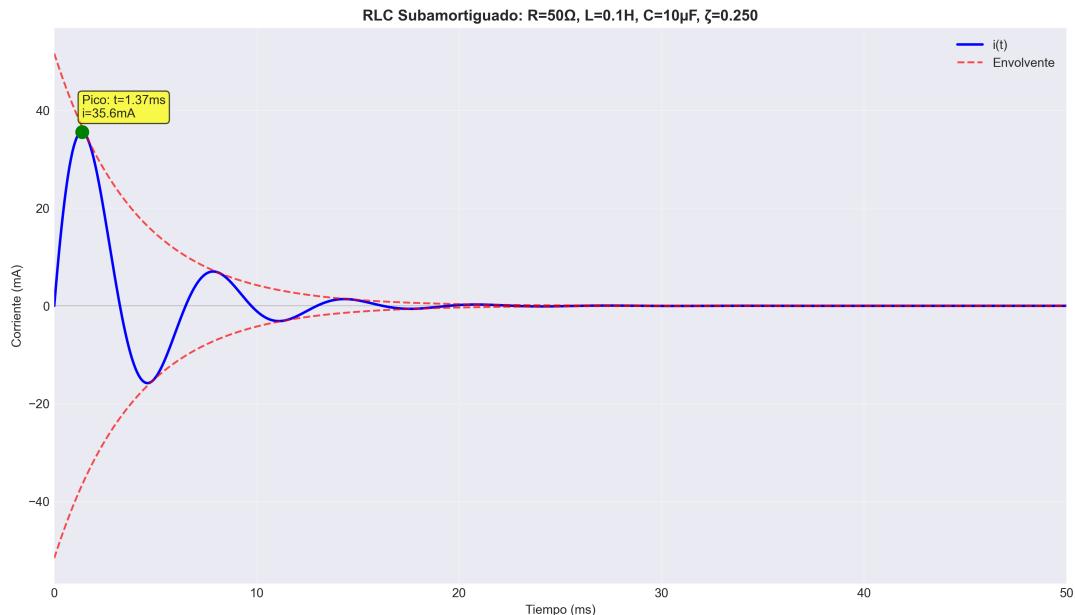


Figura 13: Corriente del circuito RLC subamortiguado

Características clave de la forma de onda:

- **Oscilaciones amortiguadas:** La corriente oscila con frecuencia $f_d \approx 154 \text{ Hz}$
- **Envolvente exponencial:** La amplitud de las oscilaciones decae según $e^{-\alpha t} = e^{-250t}$

- **Primer máximo:** Ocurre aproximadamente en $t \approx T_d/4 \approx 1,6 \text{ ms}$ con un valor de aproximadamente $i_{max} \approx 52 \text{ mA}$
- **Tiempo de estabilización (criterio del 2 %):**

$$t_s \approx \frac{4}{\zeta \omega_n} = \frac{4}{0,25 \times 1000} = 16 \text{ ms} \quad (33)$$

- **Sobrepico porcentual:**

$$MP = e^{-\pi\zeta/\sqrt{1-\zeta^2}} = e^{-\pi \times 0,25/\sqrt{1-0,25^2}} \approx 44,3 \% \quad (34)$$

- **Estado estacionario:** $i(\infty) = 0$ (en DC, el condensador cargado bloquea la corriente)

5.3 Interpretación Física

El comportamiento subamortiguado se debe a:

- **Energía almacenada:** La energía oscila entre el campo magnético de L y el campo eléctrico de C
- **Disipación:** La resistencia R disipa energía gradualmente, reduciendo la amplitud de las oscilaciones
- **Balance energético:** Como la disipación es relativamente baja ($\zeta = 0,25$), el sistema oscila varias veces antes de alcanzar el equilibrio
- **Analogía mecánica:** Similar a un péndulo con poca fricción que oscila varias veces antes de detenerse

5.4 Conclusiones

Resultados del Problema 5 - Sistema Subamortiguado

- Factor de amortiguamiento: $\zeta = 0,25$ (subamortiguado)
- Frecuencia de oscilación: $f_d = 154 \text{ Hz}$
- Sobreíto: 44.3 %
- Tiempo de establecimiento: 16 ms
- Presenta oscilaciones amortiguadas

- El circuito está **subamortiguado** con $\zeta = 0,25 < 1$
- La frecuencia natural es $\omega_n = 1000 \text{ rad/s}$ y el factor de amortiguamiento es $\alpha = 250 \text{ rad/s}$
- La corriente oscila con frecuencia amortiguada $\omega_d \approx 968,2 \text{ rad/s}$ ($f_d \approx 154 \text{ Hz}$)

- Presenta un sobrepico del 44.3 % y un tiempo de establecimiento de aproximadamente 16 ms
- Las oscilaciones decaen exponencialmente con constante de tiempo $1/\alpha = 4 \text{ ms}$
- Este tipo de respuesta es común en circuitos resonantes con baja resistencia
- Para aplicaciones que requieran respuesta rápida sin oscilaciones, sería necesario aumentar R hasta lograr amortiguamiento crítico ($\zeta = 1$), lo que requeriría $R = 200 \Omega$

Comparación de Resultados

Cuadro 2: Comparación de los tres circuitos RLC analizados

Parámetro	Problema 1 (RL)	Problema 2 (RC)	Problema 4-5 (RLC)
Orden del sistema	Primer orden	Primer orden	Segundo orden
tau o zeta	0.5 ms	5 ms	zeta: 0.25 - 1.0
Respuesta	Exponencial	Exponencial	Variable
Oscilaciones	No	No	Sí (si zeta menor 1)
Tiempo establecimiento	2.5 ms	25 ms	10-16 ms

Lecciones Aprendidas

1. Los circuitos de **primer orden** (RL, RC) tienen respuesta exponencial simple
2. Los circuitos de **segundo orden** (RLC) pueden oscilar dependiendo del amortiguamiento
3. El amortiguamiento crítico ($\zeta = 1$) proporciona la respuesta más rápida sin oscilaciones
4. La simulación en Simulink valida los resultados analíticos con precisión
5. La elección de R, L, C permite diseñar la respuesta deseada del circuito