

Grafos No Dirigidos

Definición de Grafo No Dirigido

Un grafo NO dirigido $G = (V, A)$ es lo mismo que un grafo dirigido, excepto que cada arista en A no es un par ordenado de vértices. $(v, w) = (w, v)$

- Una arista (v, w) es incidente sobre v y w . Los vértices v y w son adyacentes.
- Un camino es una secuencia de vértices tal que cada par consecutivo está conectado por una arista.
- Camino simple: todos los vértices son distintos (excepto que el primero y el último pueden ser iguales).
- Un grafo es conexo si hay un camino entre cada par de vértices.
- Un ciclo simple es un camino simple de longitud ≥ 3 que empieza y termina en el mismo vértice.

Subgrafos y Árboles Libres

- Un subgrafo $G' = (V', A')$ cumple que $V' \subseteq V$ y $A' \subseteq A$, donde cada arista de A' conecta vértices de V' . Está contenido dentro.
- Subgrafo inducido: incluye todos los vértices V' y todas las aristas entre ellos.
- Árbol libre: grafo no dirigido, conexo y sin ciclos.
- Un árbol libre con n vértices tiene exactamente $n-1$ aristas.
- Agregar una arista a un árbol libre forma un ciclo.

Representación de Grafos No Dirigidos

- Igual que grafos dirigidos: matrices de adyacencia o listas de adyacencia.
- Las aristas no dirigidas se representan con dos aristas dirigidas ($v \rightarrow w$ y $w \rightarrow v$) son dobles.
- La matriz de adyacencias de un grafo no dirigido es simétrica pero ocupa el mismo espacio

Árboles Abarcadores de Costo Mínimo (AAM)

- Árbol abarcador: árbol que conecta todos los vértices de un grafo sin formar ciclos.
- Tiene $|V| - 1$ aristas si el grafo tiene $|V|$ vértices.
- Si las aristas tienen costos, el árbol abarcador de menor costo es el árbol abarcador de costo mínimo.
- Propiedad de corte (AAM): si (u, v) es la arista de menor costo entre U y $V-U$, hay un AAM que incluye (u, v) .

Algoritmo de Prim

Algoritmo ávido que crece un árbol a partir de un vértice inicial, agregando siempre la arista de menor costo que conecta U con $V-U$.

Complejidad: $O(n^2)$

Pseudocódigo:

1. $T \leftarrow \emptyset$
2. $U \leftarrow \{1\}$
3. Mientras $U \neq V$ hacer:
 - Elegir (u,v) de costo mínimo con u en U y v en $V-U$
 - Agregar (u,v) a T
 - Agregar v a U

Algoritmo de Kruskal

Otro algoritmo ávido que selecciona aristas de menor costo mientras no formen ciclos.

Complejidad: $O(a \log a)$

Pseudocódigo:

1. $F \leftarrow \emptyset$
2. Mientras F no forma árbol abarcador:
 - Elegir arista de menor costo que no forma ciclo
 - Si une dos componentes distintos, agregarla a F

Búsqueda en Profundidad (DFS)

- Igual que en grafos dirigidos.
- En grafos no dirigidos:
 - * Arcos de árbol y de retroceso.
 - * Si el grafo es conexo, se obtiene un solo árbol DFS.

Complejidad: $O(a)$

Pseudocódigo:

1. Comenzar desde vértice v
2. Visitar recursivamente sus adyacentes no visitados
3. Al no tener más adyacentes, retroceder

Búsqueda en Amplitud (BFS)

Explora vértices en orden creciente de distancia desde el origen.

Complejidad: $O(a)$

Pseudocódigo:

1. Insertar vértice inicial en cola y marcarlo
2. Mientras la cola no esté vacía:
 - Sacar vértice x
 - Para cada adyacente y no visitado:
 - Marcar y agregar a la cola

Puntos de Articulación y Componentes Biconexos

- Un punto de articulación es un vértice cuya eliminación desconecta el grafo.
- Un grafo es biconexo si no tiene puntos de articulación.
- Un vértice v es punto de articulación si tiene un hijo w tal que $\text{bajo}[w] \geq \text{número_bp}[v]$
- Se usan los valores $\text{bajo}[]$ y $\text{número_bp}[]$ para detectarlos durante DFS.

Complejidad: $O(a)$ si se usa lista de adyacencia.