



Estructuras de Datos

Noviembre 6/2024

Laboratorio Grafos

John Corredor Franco

Daniel Rosas

- DOCUMENTACIÓN:

### ***Algoritmo de Dijkstra: Explicación Paso a Paso***

El algoritmo de Dijkstra es un algoritmo de búsqueda de caminos en grafos ponderados que encuentra la ruta de menor costo (distancia mínima) desde un nodo de origen a todos los otros nodos del grafo. Fue desarrollado por el científico holandés Edsger W. Dijkstra en 1956. Este algoritmo es útil para aplicaciones como sistemas de navegación, redes de comunicación y análisis de rutas.

Su objetivo es, encontrar el camino de menor costo entre un nodo inicial y los demás nodos de un grafo ponderado y dirigido o no dirigido.

- Grafo: Conjunto de nodos conectados por aristas, donde cada arista tiene un peso o costo asociado.
- Nodo (Vertice): Representa un punto en el grafo.
- Peso/Costo: Valor que representa la distancia o costo de recorrer una arista entre dos nodos.

### **Descripción del Algoritmo:**

La Inicialización:

- Asigna una distancia inicial de 0 al nodo de inicio (nodo fuente) y distancia infinita ( $\infty$ ) a todos los otros nodos.

Marca todos los nodos como no visitados.

Bucle Principal:

- Selecciona el nodo no visitado con la distancia mínima (al inicio, el nodo de inicio).
- Marca el nodo como visitado (ya no se considerará en las siguientes iteraciones).
- Para cada vecino de este nodo:
  - Calcula la distancia tentativa desde el nodo de inicio hasta el vecino.
  - Si esta distancia es menor que la distancia actualmente registrada para el vecino, actualiza la distancia.
- Guarda el camino previo para poder reconstruir la ruta

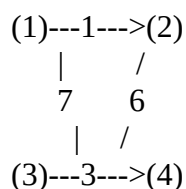
Finalización:

- El proceso continúa hasta que todos los nodos hayan sido visitados o no haya más nodos alcanzables.

- Los valores en el vector de distancias representan la distancia mínima desde el nodo de inicio hasta cada nodo.

### ***Ejemplo Paso a Paso de lo realizado:***

Imaginemos un grafo con nodos y pesos representados de la siguiente manera:



- Queremos encontrar la ruta más corta desde el nodo 1 a los demás nodos.
- Paso 1: Inicialización

Nodo	Distancia desde 1	Visitado
1	0	No
2	$\infty$	No
3	$\infty$	No
4	$\infty$	No

Nodo de inicio: 1, con distancia 0.

Todos los demás nodos tienen distancia infinita ( $\infty$ ).

## Paso 2: Bucle Principal

### Iteración 1:

Seleccionamos el nodo 1 (distancia 0).

Visitamos sus vecinos:

Nodo 2: La distancia tentativa desde 1 es 1. Actualizamos la distancia de 2 a 1.

Nodo 3: La distancia tentativa desde 1 es 7. Actualizamos la distancia de 3 a 7.

Nodo	Distancia desde 1	Camino
1	0	1
2	1	1 → 2
3	7	1 → 3
4	$\infty$	-

### Iteración 2:

Seleccionamos el nodo 2 (distancia 1).

Visitamos su vecino:

Nodo 4: La distancia tentativa desde 2 es 6. Actualizamos la distancia de 4 a 6.

Nodo	Distancia desde 1	Camino
1	0	1
2	1	1 → 2
3	7	1 → 3
4	6	1 → 2 → 4

### Iteración 3:

Seleccionamos el nodo 4 (distancia 6).

No hay vecinos no visitados.

Iteración 4:

Seleccionamos el nodo 3 (distancia 7).

No hay vecinos no visitados.

Resultado Final

Nodo	Distancia desde 1	Camino
1	0	1
2	1	1 → 2
3	7	1 → 3
4	6	1 → 2 → 4

**Código Ejemplo en C++**

- ***VER ANEXO CODIGO FUENTE***

Consideraciones que debemos tener en cuenta.

Complejidad Temporal:  $O((N + E) \log N)$ , donde  $V$  es el número de nodos y  $E$  el número de aristas.

Limitaciones: Este algoritmo solo funciona en grafos con pesos positivos.

Aplicaciones: Es utilizado en sistemas de navegación GPS, enrutamiento de redes, y planificación logística.