



INSTITUTO DE INGENIERÍA
MATEMÁTICA Y COMPUTACIONAL
PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE



PONTIFICIA
UNIVERSIDAD
CATÓLICA
DE CHILE

IMT3410: Métodos para ecuaciones diferenciales

Clase 20

Manuel A. Sánchez
2024.10.28

EDPs elípticas y escalares

Problema escalar elíptico

Sea Ω un dominio en \mathbb{R}^d . Considere el operador diferencial L

$$Lu = -\nabla \cdot (\sigma \nabla u) + \beta \cdot \nabla u + \mu u$$

donde $\sigma : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^{d,d}$, $\beta : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^d$, $\mu \in \mathbb{R}$. Dada una función $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ y considere el problema de hallar una función $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ tal que

$$Lu = f, \quad \text{en } \Omega, \quad \mathcal{B}u = g, \quad \text{sobre } \partial\Omega.$$

Consideremos por simplicidad condiciones de borde de tipo Dirichlet de tipo **homogeneas**.

Aproximación conforme en H^1

Asumimos que Ω es un poliedro en \mathbb{R}^d , sea $\{\mathcal{T}_h\}_{h>0}$ una familia de mallas de Ω , y sea $\{\hat{K}, \hat{P}, \hat{\Sigma}\}$ el elemento finito de **Lagrange** de referencia de grado $k \geq 1$. Sea el espacio H^1 -conforme

$$L_{c,h}^k := \{v \in C^0(\bar{\Omega}); \forall K \in \mathcal{T}_h, v_h \circ T_K \in \hat{P}\}$$

Obtenemos un espacio V -conforme $V_h = L_{c,h}^k \cap V = \{v_h \in L_{c,h}^k; v_h = 0 \text{ sobre } \partial\Omega\}$. Consideremos el problema aproximado: Hallar $u_h \in V_h$ tal que

$$a(u_h, v_h) = f(v_h), \quad \forall v_h \in V_h.$$

Análisis del error

Teorema

Sea Ω un poliedro en \mathbb{R}^d y sea $\{\mathcal{T}_h\}_{h>0}$ una familia de mallas conforme geométricamente de Ω y **shape-regular**. Entonces

$$\lim_{h \rightarrow 0} \|u - u_h\|_{H^1(\Omega)} = 0$$

Además, si $u \in H^s(\Omega)$ con $\frac{d}{2} < s \leq k + 1$, entonces existe $C > 0$ tal que

$$(\text{estimación } H^1) \quad \forall h > 0, \quad \|u - u_h\|_{H^1(\Omega)} \leq Ch^{s-1} |u|_{H^s(\Omega)}.$$

Si el problema tiene “smoothing properties”, entonces existe $C > 0$ tal que

$$(\text{estimación } L^2) \quad \forall h > 0, \quad \|u - u_h\|_{L^2(\Omega)} \leq Ch |u - u_h|_{H^1(\Omega)}.$$

Aproximación no conforme de Crouzeix-Raviart

Aproximación no H^1 -conforme

Sea Ω un poliedro en \mathbb{R}^d y sea u la solución del problema de Dirichlet homogéneo con dato $f \in L^2(\Omega)$. Asumimos que $u \in H^2(\Omega)$, este supuesto se satisface por ejemplo si Ω es convexo. Sea $\{\mathcal{T}_h\}_{h>0}$ una familia de mallas conforme geométricamente y afín de Ω y **shape-regular**. Definimos el espacio de elementos finitos de Crouzeix-Raviart

$$P_{pt,h,0}^1 = \{v_h \in P_{pt,h}^1; \forall F \in \mathcal{F}_h^\partial, \int_F v_h = 0\}$$

¿Cuál es la dimensión del espacio $P_{pt,h,0}^1$?

Considere el problema: Hallar $u_h \in P_{pt,h,0}^1$ tal que:

$$a_h(u_h, v_h) = f(v_h), \quad \forall v_h \in V_h, \quad a_h(u_h, v_h) := \sum_{K \in \mathcal{T}_h} \int_K \nabla u_h \cdot \nabla v_h$$

Aproximación H^1 no-conforme

Observamos que V_h no está contenido en $H_0^1(\Omega)$. Entonces, definimos el espacio

$$V(h) = P_{pt,h,0}^1 + H_0^1(\Omega)$$

y para funciones $v_h \in V(h)$ definimos la seminorma en el espacio “quebrado” H^1

$$|v_h|_{h,1,\Omega} = \left(\sum_{K \in \mathcal{T}_h} \|\nabla v_h\|_{0,K}^2 \right)^{1/2}.$$

Entonces definimos en el espacio $V(h)$ la norma $\|\cdot\|_{V(h)} = \|\cdot\|_{0,\Omega} + |\cdot|_{h,1,\Omega}$.

Aproximación H^1 no-conforme

Lema

Existe una constante c que depende sólo de Ω , tal que para todo $h \leq 1$,

$$\forall u \in V(h), \quad c \|u\|_{0,\Omega} \leq |u|_{h,1,\Omega}.$$

Demostración. Sea $u \in V(h)$, entonces

$$\|u\|_{0,\Omega} \leq \sup_{v \in L^2(\Omega)} \frac{\int_{\Omega} uv}{\|v\|_{0,\Omega}}.$$

Para $v \in L^2(\Omega)$, existe $p \in [H^1(\Omega)]^d$ tal que $\nabla \cdot p = v$, y $\|p\|_{1,\Omega} \leq c \|v\|_{0,\Omega}$, donde c depende solo de Ω . Entonces

$$\int_{\Omega} uv = \int_{\Omega} u \nabla \cdot p = - \sum_{K \in \mathcal{T}_h} \left(\int_{\Omega} \nabla u \cdot p + \sum_{F \in \partial K} \int_F (p \cdot n_K) u ds \right)$$

Aproximación H^1 no-conforme

Supongamos que $F = K_m \cap K_n$, entonces observamos que sobre F queda

$$\int_F u|_{K_m} ds = \int_F u|_{K_n} ds, \quad \text{para } V(h)$$

Entonces podemos sustraer una constante en el término

$$\sum_{F \in \partial K} \int_F (p \cdot n_K) u ds = \sum_{F \in \partial K} \int_F (p - \bar{p}) \cdot n_K u ds = \sum_{F \in \partial K} \int_F (p - \bar{p}) \cdot n_K (u - \bar{u}) ds$$

entonces

$$\int_{\Omega} uv \leq \|p\|_{0,\Omega} |u|_{h,1,\Omega} + \sum_{K \in \mathcal{T}_h} ch_K^{1/2} |p|_{1,K} h_K^{1/2} |u|_{1,K} \leq \|p\|_{0,\Omega} |u|_{h,1,\Omega} + ch |p|_{1,\Omega} |u|_{h,1,\Omega}.$$

Aproximación H^1 no-conforme

Lema (Auxiliar)

Sea $\{\mathcal{T}_h\}_{h>0}$ una familia de mallas conforme, afín y shape-regular. Sea $m \geq 1$ un entero. Para $K \in \mathcal{T}_h$, $\psi \in [H^1(K)]^m$ y una cara $F \in \partial K$, y defina

$$\bar{\psi} = \frac{1}{|F|} \int_F \psi ds$$

Entonces, existe una constante c tal que

$$\forall h, \forall K \in \mathcal{T}_h, \forall F \in \partial K, \forall \psi \in [H^1(K)]^m, \quad \|\psi - \bar{\psi}\|_{0,F} \leq ch_K^{1/2} |\psi|_{1,K}.$$

Aproximación H^1 no-conforme

Teorema

El problema: Hallar $u_h \in P_{pt,h,0}^1$ tal que

$$a_h(u_h, v_h) = f(v_h), \quad \forall v_h \in P_{pt,h,0}^1$$

está **bien puesto**.

Demostración. Probar la coercividad de a_h y su continuidad en $V(h)$. Luego aplicar el Lema de Lax-Milgram

Aproximación H^1 no-conforme

Lema

Existe una constante c tal que

$$\forall h, \forall u \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega), \quad \inf_{v_h \in P_{pt,h,0}^1} \|u - v_h\|_{V(h)} \leq ch|u|_{2,\Omega}.$$

Aproximación H^1 no-conforme

Teorema (Convergencia)

Sea u la solución del problema de Dirichlet homogéneo y $f \in L^2(\Omega)$. Asuma que $u \in H^2(\Omega)$, entonces existe c tal que

$$\forall h, \forall w_h \in P_{pt,h,0}^1, \quad \frac{|f(w_h) - a_h(u, w_h)|}{\|w_h\|_{V(h)}} \leq ch|u|_{2,\Omega}$$

y luego, existe $C > 0$ tal que

$$\forall h, \quad \|u - u_h\|_{V(h)} \leq Ch|u|_{2,\Omega}$$

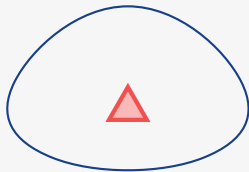
y, bajo el supuesto de “smoothing properties” en Ω , entonces existe una constante c

$$\forall h, \quad \|u - u_h\|_{0,\Omega} \leq c|u - u_h|_{h,1,\Omega}$$

Métodos de Galerkin discontinuo

Forma mixta

$$\begin{cases} -\Delta u = f, \\ u = 0, \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{en } \Omega, \\ \text{sobre } \partial\Omega \end{array} \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} \sigma = \nabla u, \\ -\nabla \cdot \sigma = f, \\ u = 0, \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{en } \Omega, \\ \text{en } \Omega, \\ \text{sobre } \partial\Omega \end{array}$$



$$\begin{aligned} \int_K \sigma \cdot \tau &= - \int_K u \nabla \cdot \tau + \int_{\partial K} u \tau \cdot n_K ds \\ \int_K \sigma \cdot \nabla v &= \int_K f v + \int_{\partial K} v \sigma \cdot n_K ds \end{aligned}$$

Método DG

Sea $\{\mathcal{T}_h\}_{h>1}$ una familia de mallas de simplices shape-regular del dominio Ω y considere los espacios

$$V_h = \{v \in L^1(\Omega); \forall K \in \mathcal{T}_h, v|_K \in \mathbb{P}_k\},$$
$$\Sigma_h = \{\tau \in [L^1(\Omega)]^d; \forall K \in \mathcal{T}_h, \tau|_K \in [\mathbb{P}_k]^d\}$$

Hallar $u_h \in V_h$ y $\sigma_h \in V_h$ tal que

$$\int_{\Omega} \sigma_h \cdot \tau = - \int_{\Omega} u_h \nabla_h \cdot \tau + \sum_{K \in \mathcal{T}_h} \int_{\partial K} \phi_u \tau \cdot n_K ds, \quad \forall \tau \in \Sigma_h,$$
$$\int_{\Omega} \sigma_h \cdot \nabla_h v = \int_{\Omega} f v + \sum_{K \in \mathcal{T}_h} \int_{\partial K} v \phi_\sigma \cdot n_K, \quad \forall v \in V_h,$$

donde los flujos numéricos ϕ_u y ϕ_σ son aproximaciones a las trazas, que tienen dos valores en las interfaces de la malla, de u_h y σ_h , respectivamente.

Método DG - flujos numéricos

Denotamos, para $l \geq 1$, el espacio $H^l(\mathcal{T}_h)$ el espacio de funciones sobre Ω cuya restricción a cada elemento $K \in \mathcal{T}_h$ pertenece a $H^l(K)$. Las trazas sobre frontera de elementos de funciones en $H^1(\mathcal{T}_h)$ pertenecen a un espacio denotado por $T(\mathcal{F}_h)$. Denotamos por $L^2(\mathcal{F}_h)$ el espacio de funciones con un único valor sobre \mathcal{F}_h cuya restricción a cada cara $F \in \mathcal{F}_h$ está en $L^2(F)$.

$$\phi_u : H^1(\mathcal{T}_h) \rightarrow T(\mathcal{F}_h), \quad \phi_\sigma : H^2(\mathcal{T}_h) \times [H^1(\mathcal{T}_h)]^d \rightarrow [T(\mathcal{F}_h)]^d.$$

Definición

Los flujos numéricos ϕ_u y ϕ_σ se dicen **consistentes** si para $v \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$

$$\phi_u(v) = v|_{\mathcal{F}_h}, \quad \text{y} \quad \phi_\sigma(v, \nabla v) = \nabla v|_{\mathcal{F}_h}.$$

Los flujos numéricos ϕ_u y ϕ_σ se dicen **conservativos** si tienen un valor único sobre \mathcal{F}_h .

Método DG - identidad

Para $v \in V_h$, definimos

$$\{\{v\}\} = \frac{1}{2}(v_1 + v_2), \quad \llbracket v \rrbracket = v_1 n_1 + v_2 n_2, \quad \text{sobre } F \in \mathcal{F}_h^i$$

y para $\tau \in \Sigma_h$, definimos

$$\{\{\tau\}\} = \frac{1}{2}(\tau_1 + \tau_2), \quad \llbracket \tau \rrbracket = \tau_1 \cdot n_1 + \tau_2 \cdot n_2, \quad \text{sobre } F \in \mathcal{F}_h^i$$

y $\llbracket v \rrbracket = vn$, $\{\{\tau\}\} = \tau$ para $F \in \mathcal{F}_h^\partial$.

Lema

$$\int_{\Omega} \nabla_h \cdot \tau v + \int_{\Omega} \tau \cdot \nabla_h v = \sum_{K \in \mathcal{T}_h} \int_{\partial K} v \tau \cdot n_K ds = \int_{\mathcal{F}_h} \llbracket v \rrbracket \cdot \{\{\tau\}\} ds + \int_{\mathcal{F}_h^i} \{\{v\}\} \llbracket \tau \rrbracket$$

Método DG

$$\int_{\Omega} \sigma_h \cdot \tau = - \int_{\Omega} u_h \nabla_h \tau + \int_{\mathcal{F}_h} [\![\phi_u(u_h)]\!] \cdot \{\!\!\{\tau\}\!\!\} + \int_{\mathcal{F}_h^i} \{\!\!\{\phi_u(u_h)\}\!\!\} [\![\tau]\!], \quad \forall \tau \in \Sigma_h,$$

$$\int_{\Omega} \sigma_h \cdot \nabla_h v - \int_{\mathcal{F}_h} \{\!\!\{\phi_{\sigma}(u_h, \sigma_h)\}\!\!\} \cdot [\![v]\!] - \int_{\mathcal{F}_h^i} [\![\phi_{\sigma}(u_h, \sigma_h)]\!] \{\!\!\{v\}\!\!\} = \int_{\Omega} f v, \quad \forall v \in V_h$$

$$\int_{\Omega} \sigma_h \cdot \tau = \int_{\Omega} \nabla_h u_h + \int_{\mathcal{F}_h} [\![\phi_u(u_h) - u_h]\!] \cdot \{\!\!\{\tau\}\!\!\} + \int_{\mathcal{F}_h^i} \{\!\!\{\phi_u(u_h) - u_h\}\!\!\} [\![\tau]\!]$$

Método DG

Introducimos los operadores de elevación (lifting)

$$l_1 : L^2(\mathcal{F}_h^i) \rightarrow \Sigma_h$$

$$q \mapsto \int_{\Omega} l_1(q) \cdot \tau = - \int_{\mathcal{F}_h^i} q \llbracket \tau \rrbracket$$

$$l_2 : [L^2(\mathcal{F}_h)]^d \rightarrow \Sigma_h$$

$$\rho \mapsto \int_{\Omega} l_2(\rho) \cdot \tau = - \int_{\mathcal{F}_h} \rho \cdot \{\!\!\{ \tau \}\!\!\}$$

Operadores de proyección L^2 -locales. Para $F \in \mathcal{F}_h$, definimos $l_F : [L^1(F)]^d \rightarrow \Sigma_h$

$$\int_{\Omega} l_F(\rho) \cdot \tau = - \int_F \rho \cdot \{\!\!\{ \tau \}\!\!\}$$

Método DG

Asumiendo que $\nabla_h V_h \subset \Sigma_h$ y usando los operadores de elevación, deducimos que

$$\sigma_h = \nabla_h u_h - l_1(\{\phi_u(u_h) - u_h\}) - l_2(\llbracket \phi_u(u_h) - u_h \rrbracket)$$

lo que nos permite escribir, testeando con $\tau = \nabla_h v$ la siguiente forma bilineal

$$\begin{aligned} a_h(u_h, v) = & \int_{\Omega} \nabla_h u_h \cdot \nabla_h v + \int_{\mathcal{F}_h} \llbracket \phi_u(u_h) - u_h \rrbracket \cdot \{\nabla_h v\} - \{\phi_\sigma(u_h, \sigma_h)\} \cdot \llbracket v \rrbracket \\ & + \int_{\mathcal{F}_h^i} \{\phi_u(u_h) - u_h\} \llbracket \nabla_h v \rrbracket - \llbracket \phi_\sigma(u_h, \sigma_h) \rrbracket \{v\} \end{aligned}$$

Método de Galerkin discontinuo (forma primal): Hallar $u_h \in V_h$ tal que

$$a_h(u_h, v) = f(v_h), \quad \forall v \in V_h$$

Método DG

Observación: Si los flujos ϕ_u y ϕ_σ son conservativos, entonces

$$a_h(u_h, v) = \int_{\Omega} \nabla_h u_h \cdot \nabla_h v - \int_{\mathcal{F}_h} \llbracket u_h \rrbracket \cdot \{\{\nabla_h v\}\} + \{\{\phi_\sigma(u_h, \sigma_h)\}\} \cdot \llbracket v \rrbracket + \int_{\mathcal{F}_h^i} \{\{\phi_u(u_h) - u_h\}\} \llbracket \nabla_h v \rrbracket$$

Ejercicio.

Método DG - Análisis del error

Introducimos el espacio: $V(h) = V_h + H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$. Para $v \in V(h)$, hacemos

$$|v|_{h,1,\Omega}^2 = \sum_{K \in \mathcal{T}_h} |v|_{1,K}^2, \quad |v|_j^2 = \sum_{F \in \mathcal{F}_h} \|I_F(\llbracket v \rrbracket)\|_{0,\Omega}^2$$

$$\|v\|_{V(h)}^2 = |v|_{h,1,\Omega}^2 + |v|_j^2 + \sum_{K \in \mathcal{T}_h} h_K^2 |v|_{2,K}^2$$

Lema (desigualdad de Poincaré discreta)

Si Ω tiene “smoothing properties”, existe c , independiente de h , tal que

$$c\|v\|_{0,\Omega} \leq |v|_{h,1,\Omega} + |v|_j, \quad \forall v \in V(h).$$

Método DG - Análisis del error

Teorema (bien puesto)

Asuma que la forma bilineal a_h satisface las siguientes propiedades:

- 1 Acotamiento uniforme sobre $V(h)$: existe $c_b > 0$, independiente de h , tal que

$$a_h(w, v) \leq c_b \|w\|_{V(h)} \|v\|_{V(h)}, \quad \forall v, w \in V(h).$$

- 2 Coercividad sobre V_h : existe $c_s > 0$, independiente de h , tal que

$$a_h(v, v) \geq c_s \|v\|_{V(h)}^2.$$

Entonces el problema está bien-puesto.

Demostración. Lax-Milgram.

Método DG - Análisis del error

Teorema (Consistencia)

Asuma que los flujos numéricos ϕ_u y ϕ_σ son consistentes. Entonces, la solución exacta u satisface

$$a_h(u, v) = \int_{\Omega} f v, \quad \forall v \in V_h$$

Demostración. $u \in H^2(\Omega)$, $\tau = \nabla_h u$, entonces para todo $v \in V_h$

$$\int_{\Omega} \nabla_h u \cdot \nabla_h v = - \int_{\Omega} \Delta u v + \int_{\mathcal{F}_h} \llbracket v \rrbracket \cdot \{\{\nabla_h u\}\} + \int_{\mathcal{F}_h^i} \{\{v\}\} \llbracket \nabla_h u \rrbracket.$$

$$\begin{aligned} a_h(u, v) &= \int_{\Omega} f v + \int_{\mathcal{F}_h} \llbracket \phi_u(u) \rrbracket \cdot \{\{\nabla_h v\}\} + (\nabla u - \{\{\phi_\sigma(u, \sigma_h(u))\}\}) \cdot \llbracket v \rrbracket \\ &\quad + \int_{\mathcal{F}_h^i} \{\{\phi_u(u) - u\}\} \llbracket \nabla_h v \rrbracket - \llbracket \phi_\sigma(u, \sigma_h(u)) \rrbracket \{\{v\}\} \end{aligned} \quad \begin{aligned} \phi_u(u) &= u \\ \sigma_h(u) &= \nabla u \end{aligned}$$

Método DG - Análisis del error

Lema (Aproximabilidad)

Existe una constante c , tal que para todo $1 \leq s \leq k + 1$

$$\inf_{v \in V_h} \|u - v\|_{V(h)} \leq ch^{s-1} |u|_{s,\Omega}, \quad \forall h, \forall u \in H^s(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$$

Método DG - Análisis del error

Teorema (Convergencia)

Sea u la solución del problema de Dirichlet homogéneo con data $f \in L^2(\Omega)$. Asuma que el operador Laplaciano tiene “smoothing properties” en Ω y que $u \in H^s(\Omega)$ para algún $s \in \{2, \dots, k+1\}$. Sea u_h la solución de DG. Suponga acotamiento uniforme y coercividad., y asuma que los flujos numéricos ϕ_u y ϕ_σ son consistentes. Entonces, existe c tal que

$$\|u - u_h\|_{V(h)} \leq ch^{s-1}|u|_{s,\Omega}, \quad \forall h.$$

Si además los flujos son conservativos

$$\|u - u_h\|_{0,\Omega} \leq ch^s|u|_{s,\Omega}, \quad \forall h.$$

Ejemplo - LDG

Local Discontinuous Galerkin method. Cockburn and shu 1998, aproximan problemas de convección-difusión dependientes del tiempo.

$$\phi_u(u_h) = \begin{cases} \{ \{ u_h \} \} - \beta \cdot [[u_h]] & \text{en } \mathcal{F}_h^i, \\ 0 & \text{en } \mathcal{F}_h^\partial, \end{cases}$$

y

$$\phi_\sigma(u_h, \sigma_h) = \begin{cases} \{ \{ \sigma_h \} \} + \beta [[\sigma_h]] - \eta_F h_F^{-1} [[u_h]] & \text{en } \mathcal{F}_h^i, \\ \{ \{ \sigma_h \} \} - \eta_F h_F^{-1} [[u_h]] & \text{en } \mathcal{F}_h^\partial, \end{cases}$$

Demuestre que los flujos numéricos son consistentes y conservativos.



INSTITUTO DE INGENIERÍA
MATEMÁTICA Y COMPUTACIONAL
PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE