



INSTITUTO DE INGENIERÍA
MATEMÁTICA Y COMPUTACIONAL
PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE



PONTIFICIA
UNIVERSIDAD
CATÓLICA
DE CHILE

IMT3410: Métodos para ecuaciones diferenciales

Clase 21

Manuel A. Sánchez
2024.11.11

Métodos Mixtos para la ecuación de Poisson

Forma mixta de la ecuación de Poisson

$$\begin{array}{llll} -\Delta u = f, & \text{en } \Omega \subset \mathbb{R}^d, & \sigma - \nabla u = 0, & \text{en } \Omega, \\ u = 0, & \text{sobre } \partial\Omega & -\nabla \cdot \sigma = f, & \text{en } \Omega, \\ & & u = 0, & \text{sobre } \partial\Omega \end{array}$$

Hallar $(\sigma, u) \in L^2(\Omega)^d \times H_0^1(\Omega)$ tal que

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \sigma \cdot \tau - \int_{\Omega} \nabla u \cdot \tau &= 0, \quad \forall \tau \in L^2(\Omega)^d, \\ - \int_{\Omega} (\nabla \cdot \sigma) v &= \int_{\Omega} f v \quad \forall v \in H_0^1(\Omega) \\ \implies \int_{\Omega} \sigma \cdot \nabla v - \int_{\partial\Omega} (\sigma \cdot n) v ds &= \int_{\Omega} f v \end{aligned}$$

Forma mixta de la ecuación de Poisson

Hallar $(\sigma, u) \in L^2(\Omega)^d \times H_0^1(\Omega)$ tal que

$$\begin{aligned}\int_{\Omega} \sigma \cdot \tau - \int_{\Omega} \nabla u \cdot \tau &= 0, & \forall \tau \in L^2(\Omega)^d, \\ \int_{\Omega} \sigma \cdot \nabla v &= \int_{\Omega} f v, & \forall v \in H_0^1(\Omega)\end{aligned}$$

Hallar $(\sigma, u) \in L^2(\Omega)^d \times H_0^1(\Omega)$ tal que

$$a(\sigma, \tau) + b(\tau, u) = 0, \quad \forall \tau \in L^2(\Omega)^d,$$

$$b(\sigma, v) = \int_{\Omega} f v, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega)$$

$$a(\sigma, \tau) := \int_{\Omega} \sigma \cdot \tau,$$

$$b(\tau, v) := \int_{\Omega} \tau \cdot \nabla v$$

$$X_h \subset L^2(\Omega)^d;$$

$$M_h \subset H_0^1(\Omega);$$

Forma mixta de la ecuación de Poisson

Hallar $(\sigma, u) \in L^2(\Omega)^d \times H_0^1(\Omega)$ tal que

$$\begin{aligned}\int_{\Omega} \sigma \cdot \tau - \int_{\Omega} \nabla u \cdot \tau &= 0, & \forall \tau \in L^2(\Omega)^d, \\ \int_{\Omega} \sigma \cdot \nabla v &= \int_{\Omega} f v, & \forall v \in H_0^1(\Omega)\end{aligned}$$

Hallar $(\sigma, u) \in L^2(\Omega)^d \times H_0^1(\Omega)$ tal que

$$a(\sigma, \tau) + b(\tau, u) = 0, \quad \forall \tau \in L^2(\Omega)^d,$$

$$b(\sigma, v) = \int_{\Omega} f v, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega)$$

$$a(\sigma, \tau) := \int_{\Omega} \sigma \cdot \tau,$$

$$b(\tau, v) := \int_{\Omega} \tau \cdot \nabla v$$

$$X_h \subset L^2(\Omega)^d; \quad X_h = \{\tau \in L^2(\Omega)^d; \tau|_K \in \mathbb{P}_{k-1}^d, \forall K \in \mathcal{T}_h\}$$

$$M_h \subset H_0^1(\Omega); \quad M_h = \{v \in C(\Omega); v|_K \in \mathbb{P}_k, \forall K \in \mathcal{T}_h\}$$

Forma mixta de la ecuación de Poisson

Hallar $(\sigma, u) \in (?) \times (?)$ tal que

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \sigma \cdot \tau + \int_{\Omega} u(\nabla \cdot \tau) - \int_{\partial\Omega} u_D(r \cdot n) ds &= 0, & \forall \tau \in (?), \\ \int_{\Omega} (\nabla \cdot \sigma)v &= - \int_{\Omega} f v, & \forall v \in (?) \end{aligned}$$

Forma mixta de la ecuación de Poisson

Hallar $(\sigma, u) \in (?) \times (?)$ tal que

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \sigma \cdot \tau + \int_{\Omega} u(\nabla \cdot \tau) - \int_{\partial\Omega} u_D(r \cdot n) ds &= 0, & \forall \tau \in (?), \\ \int_{\Omega} (\nabla \cdot \sigma)v &= - \int_{\Omega} fv, & \forall v \in (?) \end{aligned}$$

Buscamos

$$\sigma \in H(\operatorname{div}; \Omega) = \{\tau \in L^2(\Omega)^d : \nabla \cdot \tau \in L^2(\Omega)\}, \quad u \in L^2(\Omega).$$

Forma mixta de la ecuación de Poisson

Hallar $(\sigma, u) \in (?) \times (?)$ tal que

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \sigma \cdot \tau + \int_{\Omega} u(\nabla \cdot \tau) - \int_{\partial\Omega} u_D(r \cdot n) ds &= 0, & \forall \tau \in (?), \\ \int_{\Omega} (\nabla \cdot \sigma)v &= - \int_{\Omega} f v, & \forall v \in (?) \end{aligned}$$

Buscamos

$$\sigma \in H(\operatorname{div}; \Omega) = \{\tau \in L^2(\Omega)^d : \nabla \cdot \tau \in L^2(\Omega)\}, \quad u \in L^2(\Omega).$$

Posibles espacios de dimensión finita?

$$\begin{aligned} X_h &\subset H(\operatorname{div}; \Omega)^d; & X_h &= \{\tau \in C(\Omega)^d; \tau|_K \in \mathbb{P}_{k+1}^d, \forall K \in \mathcal{T}_h\} \\ M_h &\subset L^2(\Omega); & M_h &= \{v \in L^2(\Omega); v|_K \in \mathbb{P}_k, \forall K \in \mathcal{T}_h\} \end{aligned}$$

Teoría de problemas de punto de silla

Sean X y M dos espacios de Hilbert y suponga

$$a : X \times X \rightarrow \mathbb{R}, \quad b : X \times M \rightarrow \mathbb{R}$$

son formas bilineales continuas. Sean $f \in X'$ y $g \in M'$.

Problema M. Hallar el mínimo sobre X de $J(u) = \frac{1}{2}a(u, u) - (f, u)_{\mathcal{L}(X', X)}$, sujeto a $b(u, \mu) = (g, \mu)_{\mathcal{L}(M', M)}$ para todo $\mu \in M$.

$$L(u, \lambda) := J(u) + (b(u, \lambda) - (g, \lambda)), \quad \text{minimizar } L \text{ con } \lambda \text{ fijo.}$$

Teoría de problemas de punto de silla

Problema S. Hallar $(u, \lambda) \in X \times M$ con

$$\begin{aligned}a(u, v) + b(v, \lambda) &= (f, v), \quad \forall v \in X, \\b(u, \mu) &= (g, \mu), \quad \forall \mu \in M\end{aligned}$$

La solución (u, λ) del **Problema S** debe satisfacer la propiedad de punto de silla

$$L(u, \mu) \leq L(u, \lambda) \leq L(v, \lambda), \quad \forall (v, \mu) \in X \times M.$$

Teoría de problemas de punto de silla

Teorema (Brezzi 1974)

Para el **Problema S**, el mapeo $L : X \times M \rightarrow X' \times M'$, $(u, \lambda) \mapsto (f, g)$ define un isomorfismo si y sólo si las siguientes dos condiciones se satisfacen:

- 1 La forma bilineal $a(\cdot, \cdot)$ es V – elíptica, es decir

$$a(v, v) \geq \alpha \|v\|^2, \quad \forall v \in V$$

donde $\alpha > 0$ y $V = \{v \in X; b(v, \mu) = 0, \forall \mu \in M\}$

- 2 La forma bilineal b satisface la **condición inf-sup**, es decir, existe $\beta > 0$ con

$$\inf_{\mu \in M} \sup_{v \in X} \frac{b(v, \mu)}{\|v\| \|\mu\|} \geq \beta.$$

condición de Ladyzhenskaya-Babuška-Brezzi.

Métodos de elementos finitos mixtos

Problema S_h . Hallar $(u_h, \lambda_h) \in X_h \times M_h \subset X \times M$ con

$$\begin{aligned} a(u_h, v) + b(v, \lambda_h) &= (f, v), \quad \forall v \in X_h, \\ b(u_h, \mu) &= (g, \mu), \quad \forall \mu \in M_h \end{aligned}$$

Los espacios X_h y M_h deben satisfacer condiciones similares a las del teorema BB.

Definición

Una familia de espacios de elementos finitos se dice que satisfacen la condición de Babuška-Brezzi si existen $\alpha > 0$ y $\beta > 0$, independientes de h , tales que

1 *a es V_h -elíptica con constante $\alpha > 0$ y $V_h = \{v \in X_h : b(v, \mu) = 0, \forall \mu \in M_k\}$*

2 $\sup_{v \in X_h} \frac{b(v, \lambda_h)}{\|v\|} \geq \beta \|\lambda_h\|, \quad \forall \lambda_h \in M_h.$

Métodos de elementos finitos mixtos

Teorema

Suponga las hipótesis del Teorema de Brezzi y suponga que X_h y M_h satisfacen las condiciones de Babuška-Brezzi. Entonces

$$\|u - u_h\| + \|\lambda - \lambda_h\| \leq C \left(\inf_{v_h \in X_h} \|u - v_h\| + \inf_{\mu_h \in M_h} \|\lambda - \mu_h\| \right)$$

Observación: En general $V_h \not\subset V$.

Ejercicio. Si $V_h \subset V$, entonces

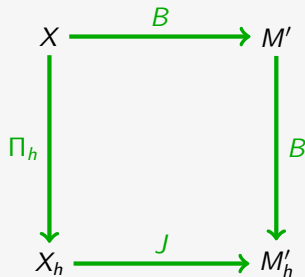
$$\|u - u_h\| \leq c \inf_{v_h \in X_h} \|u - v_h\|$$

Interpolación de Fortin

Si la forma bilineal $b : X \times M \rightarrow \mathbb{R}$ satisface la condición inf-sup y suponga que existe un operador lineal y acotado $\Pi_h : X \rightarrow X_h$ tal que:

$$b(v - \Pi_h v, \mu_h) = 0, \quad \forall \mu_h \in M_h$$

Si $\|\Pi_h\| \leq C$, para alguna constante C , independiente de h , entonces los espacios X_h y M_h



satisfacen la condición inf-sup

Método mixto para la ecuación de Poisson - 1

Hallar $(\sigma, u) \in X \times M = L^2(\Omega)^d \times H_0^1(\Omega)$ tal que

$$a(\sigma, \tau) + b(\tau, u) = 0, \quad \forall \tau \in L^2(\Omega)^d,$$

$$b(\sigma, v) = \int_{\Omega} f v, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega)$$

$$a(\sigma, \tau) := \int_{\Omega} \sigma \cdot \tau,$$

$$b(\tau, v) := \int_{\Omega} \tau \cdot \nabla v$$

1 La forma bilineal a es elíptica en $L^2(\Omega)^d$.

2 Dado $v \in H_0^1(\Omega)$ y sea $\tau = \nabla v \in L^2(\Omega)^d$

$$\frac{b(\tau, v)}{\|\tau\|} = \frac{\int_{\Omega} \tau \cdot \nabla v}{\|\tau\|} = \frac{\int_{\Omega} \nabla v \cdot \nabla v}{\|\nabla v\|} = |v|_{1,\Omega} \geq \frac{1}{C} \|v\|_{1,\Omega}$$

Para los elementos finitos necesitamos $\nabla M_h \subset X_h$ y se chequea la inf-sup.

Método mixto para la ecuación de Poisson - 1

Hallar $(\sigma, u) \in H(\text{div}; \Omega) \times L^2(\Omega)$ tal que

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \sigma \cdot \tau + \int_{\Omega} u(\nabla \cdot \tau) &= \int_{\partial\Omega} u_D(r \cdot n) ds, \quad \forall \tau \in H(\text{div}; \Omega), & a(\sigma, \tau) &:= \int_{\Omega} \sigma \cdot \tau \\ \int_{\Omega} (\nabla \cdot \sigma)v &= - \int_{\Omega} f v, \quad \forall v \in L^2(\Omega). & b(\tau, v) &:= \int_{\Omega} u(\nabla \cdot \tau) \end{aligned}$$

1 $a(\tau, \tau) = \|\tau\| = \|\tau\| + \|\nabla \cdot \tau\|, \quad \forall \tau \in V = \{\tau \in H(\text{div}; \Omega) : \int_{\Omega} v \nabla \cdot \tau = 0, \forall v \in L^2(\Omega)\}$

2

$$\frac{b(\tau, v)}{\|\tau\|_{H(\text{div}; \Omega)}} = \frac{\int_{\Omega} v \nabla \cdot \tau}{\|\tau\|_{H(\text{div}; \Omega)}} \geq C \|v\|$$

Método mixtos

¿Cómo escoger los espacios $X_h \subset X$ y $M_h \subset M$?



$$X_h \subset H(\text{div}; \Omega);$$

$$M_h \subset L^2(\Omega);$$

Porque falla?

Método mixtos

¿Cómo escoger los espacios $X_h \subset X$ y $M_h \subset M$?



$$X_h \subset H(\operatorname{div}; \Omega); \quad X_h = \{\tau \in L^2(\Omega)^d; \tau|_K \in \mathbb{P}_{k-1}^d, \forall K \in \mathcal{T}_h\}$$
$$M_h \subset L^2(\Omega); \quad M_h = \{v \in C(\Omega); v|_K \in \mathbb{P}_k, \forall K \in \mathcal{T}_h\}$$

Porque falla?

Método mixtos

1 Elemento de **Raviart-Thomas**

$$X_h \subset H(\text{div}; \Omega); \quad X_h = \{\tau \in L^2(\Omega)^d; \tau|_K = a + bx, a \in \mathbb{P}_k^d, b \in \mathbb{P}_k \in \mathbb{P}_{k-1}^d, \forall K \in \mathcal{T}_h \text{ y} \\ \tau \cdot n \text{ continua sobre las fronteras de los elementos}\}$$

$$M_h \subset L^2(\Omega); \quad M_h = \{v \in L^2(\Omega); v|_K \in \mathbb{P}_k, \forall K \in \mathcal{T}_h\}$$

2 Elemento de **Brezzi-Douglas-Marini**

$$X_h \subset H(\text{div}; \Omega); \quad X_h = \{\tau \in L^2(\Omega)^d; \tau|_K \in \mathbb{P}_k^d, \forall K \in \mathcal{T}_h \text{ y} \\ \tau \cdot n \text{ continua sobre las fronteras de los elementos}\}$$

$$M_h \subset L^2(\Omega); \quad M_h = \{v \in L^2(\Omega); v|_K \in \mathbb{P}_{k-1}, \forall K \in \mathcal{T}_h\}$$

Que espacio tiene menor dimensión?



INSTITUTO DE INGENIERÍA
MATEMÁTICA Y COMPUTACIONAL
PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE