

INSTITUTO DE INGENIERÍA MATEMÁTICA Y COMPUTACIONAL

PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE



IMT3410: Métodos para ecuaciones diferenciales

Clase 1

Manuel A. Sánchez 2024.08.07

Capítulo 1: Metodos para ecuaciones

diferenciales ordinarias

Clase 1: Introducción



E. Hairer, S. P. Nørsett, G.Wanner. Solving Ordinary Differential Equations I, Nonstiff Problems, Second Revised Edition.

Terminología

□ Una ecuación diferencial de primer orden es una ecuación para y una variable dependiente y x una variable independiente de la forma

$$\frac{dy}{dx} = y'(x) = f(x, y(x))$$

para f(x, y) una función dada. Una función y = y(x) es llamada solución de esta ecuación si este satisface

$$y'(x) = f(x, y(x)) \quad \forall x.$$

Las soluciones usualmente tienen un parámetro libre así pueden ser únicamente determinadas con un valor inicial o condición inicial

$$y(x_0)=y_0.$$

Terminología

Una ecuación diferencial de segundo orden para y = y(x) es de la forma

$$y'' = f(x, y, y')$$

Usualmente es necesario 2 parámetros para determinar una solución única, los cuales pueden ser únicamente determinados por 2 valores iniciales

$$y(x_0) = y_0, y'(x_0) = y'_0.$$

Podemos escribir estas como un **sistema de primer orden**, introduciendo las variables of funciones $y_1(x) = y(x)$; $y_2(x) = y'(x)$,

$$\begin{cases} y_1' = y_2, & y_1(x_0) = y_0 \\ y_2' = f(x, y_1, y_2), & y_2(x_0) = y_0'. \end{cases}$$

Terminología

Podemos extender la noción de sistema de primer orden a n ecuaciones, por

$$\begin{cases} y_1' = f_1(x, y_1, \dots, y_n), & y_1(x_0) = y_{10} \\ \vdots & & \vdots \\ y_n' = f_n(x, y_1, \dots, y_n), & y_n(x_0) = y_{n0}. \end{cases}$$

Esto en forma vectorial se escribe

$$\mathbf{y}' = \mathbf{f}(x, \mathbf{y}); \qquad \mathbf{y} = \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \qquad \mathbf{f}(x, \mathbf{y}) = \begin{bmatrix} f_1(x, \mathbf{y}) \\ \vdots \\ f_n(x, \mathbf{y}) \end{bmatrix}$$

Ejemplos históricos

■ Newton (Differential Calculus 1671):

$$y' = 1 - 3x + y + x^2 + xy$$

Una de las primeras ecuaciones diferenciales. Se puede resolver usando series infinitas.

EXEMPL I

Sit Æquatio
$$\frac{\dot{y}}{x} = 1 - 3x + y + xx + xy$$
, cujus Terminos:

x - 3x + xx non affectos Relată Quantitate dispositos vides in la-

r == 3x + xx non affectos Relata Quantitate dispositos vides in lateralem Seriem primo loco, & reliquos y & xy in sinistra Columna.

	+1-3x+xx
+ 1	$*+x-xx+\frac{1}{3}x^{1}-\frac{1}{6}x^{4}+\frac{1}{30}x^{7}; &c.$
+ ×7	$x + xx - x^{1} + \frac{1}{3}x^{4} - \frac{1}{6}x^{3} + \frac{1}{30}x^{6}; &c.$
Aggreg.	$+1$ = $2x+xx = \frac{2}{3}x^{3} + \frac{1}{6}x^{4} = \frac{4}{30}x^{5}$; &c.
y =	$+x-xx+\frac{1}{3}x^{3}-\frac{1}{6}x^{4}+\frac{1}{30}x^{3}-\frac{1}{45}x^{6}$; &c.
	Nune

Ejemplos históricos

Solución por series infinitas:

Supongamos que tenemos la ecuación $y' = 1 - 3x + y + x^2 + xy$, y(0) = 0. Usamos la ecuación y obtenemos la derivada en 0

$$y' = 1 - 3 \cdot 0 + 0 + 0^2 + 0 \cdot 0 = 1$$

$$y = x$$

Luego reemplazamos la expresión y = x en la ecuación diferencial y obtenemos

$$y' = 1 - 3x + x + x^{2} + x \cdot x = 1 - 2x + 2x^{2}$$

$$y = x - x^{2} + \frac{2}{3}x^{3}$$

Ejemplos históricos

Leibniz (1684) y Jacob Bernoulli (1690): problema de la tangente inversa, se busca una curva y(x) cuya tangente AB es dada,

$$y' = -\frac{y}{\sqrt{a^2 - y^2}}$$

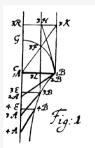
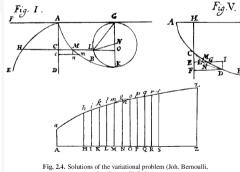


Fig. 2.2. Illustration from Leibniz (1693)



Jac. Bernoulli, Euler)

Ejemplo: existencia y unicidad

Considere el Problema de Valor Inicial (PVI)

$$\begin{cases} y' = |y|^{\alpha}, & \alpha \in (0,1) \\ y(0) = 0. \end{cases}, \qquad f(x,y) = |y|^{\alpha}, \ \alpha \in (0,1).$$

Se puede corroborar que para todo real no negativo c

$$y_c(x) = \begin{cases} (1-\alpha)^{\frac{1}{1-\alpha}} (x-c)^{\frac{1}{1-\alpha}}, & c \le x < \infty \\ 0, & 0 \le x < c \end{cases}$$

es una solución del problema de valor inicial sobre $[0,\infty)$. Es decir, el problema tiene infinitas soluciones (una por cada valor que pueda tomar c). Observemos que si $\alpha \geq 1$ el PVI tiene solución única.

Bajo que condiciones podemos asegurar la unicidad?

Un Teorema general de existencia

Aproximación de Taylor del problema:

$$y'(x) = f(x, y), \quad y(x_0) = y_0, \quad y(x) = ?$$
Taylor:
$$y_1 - y_0 = (x_1 - x_0)f(x_0, y_0)$$

$$y_2 - y_1 = (x_2 - x_1)f(x_1, y_1)$$

$$\vdots$$

$$y_n - y_{n-1} = (x_n - x_{n-1})f(x_{n-1}, y_{n-1})$$

Si definimos $h_i=x_{i+1}-x_i,\ i=0,\dots,n-1$, tenemos los llamados **polígonos de Euler** (solución método de Euler)

$$y_h(x) = y_i + (x - x_i)f(x_i, y_i),$$
 para $x_i \le x \le x_{i+1}$

Un Teorema general de existencia

Lema

Asuma que |f| es acotado por una constante A sobre el dominio

$$D = \{(x, y): x_0 \le x \le X, |y - y_0| \le b\}.$$

Si $X - x_0 \le b/A$, entonces la solución numérica (x_i, y_i) se mantiene en D para cualquier subdivisión y tenemos que

$$|y_h(x) - y_0| \le A|x - x_0|$$

$$|y_h(x) - (y_0 + (x - x_0)f(x_0, y_0))| \le \varepsilon |x - x_0|,$$

si

$$|f(x,y)-f(x_0,y_0)| \leq \varepsilon$$
, sobre D.

Tenemos que

$$|y_n - y_0| = |\sum_{i=0}^{n-1} (x_{i+1} - x_i) f(x_i, y_i)| \le A |\sum_{i=0}^{n-1} (x_{i+1} - x_i)| = A |x_n - x_0|$$

Si $x_i \le x \le x_{i+1}$, entonces

$$|y_h(x) - y_0| \le |y_i - y_0| + |x - x_i||f(x_i, y_i)| \le A|x_i - x_0| + A|x - x_i| = A|x - x_0|.$$

Demuestre la segunda desigualdad

Un Teorema general de existencia

Lema

Para una subdivisión fija h sea $y_h(x)$ y $z_h(x)$ los polígonos de Euler correspondientes a los valores iniciales y_0 y z_0 , respectivamente. Si

$$\left|\frac{\partial f}{\partial y}(x,y)\right| \le L$$

en una región convexa que contiene a los puntos $(x, y_h(x))$ y $(x, z_h(x))$ para todo $x_0 \le x \le X$. Entonces,

$$|z_h(x) - y_h(x)| \le \exp(L(x - x_0))|z_0 - y_0|$$

Observe que

$$\left| \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) \right| \le L \implies |f(x,z) - f(x,y)| \le L|z-y|$$

entonces, como

$$|z_1-y_1|=|z_0-y_0+(x_1-x_0)(f(x_0,z_0)-f(x_0,y_0))|$$

se sigue que

$$|z_1-y_1| \le (1+(x_1-x_0)L)|z_0-y_0| \le \exp(L(x_1-x_0))|z_0-y_0|$$

el resultado sigue despues de aplicar estos para i = 2, 3, ...

Teorema polígonos de Euler

Teorema

Sea f(x, y) una función contínua con |f| acotado por A y satisface la condición de Lipschitz en

$$D = \{(x, y): x_0 \le x \le X, |y - y_0| \le b\}.$$

Si $X - x_0 \le b/A$, entonces tenemos :

- 1 Para $|h| \to 0$, los polígonos de Euler $y_h(x)$ convergen uniformemente a una función contínua $\varphi(x)$.
- 2 La función $\varphi(x)$, es contínua y diferenciable, y es solución del PVI en $x_0 \le x \le X$.
- 3 No existe otra solución del PVI en $x_0 \le x \le X$.

Sea $\varepsilon > 0$. La función f es uniformemente continua en D (compacto), entonces existe $\delta > 0$ tal que

$$|u_1-u_2|\leq \delta$$
, $|v_1-v_2|\leq A\delta \implies |f(u_1,v_1)-f(u_2,v_2)|\leq \varepsilon$.

Suponga que la subdivisión de puntos satisface que $|h| = |x_{i+1} - x_i| \le \delta$.

Dada la configuración inicial con h, consideramos primero una subdivisión h(1), la cual se obtiene agregando nuevos puntos solo al primer subintervalo. Se sigue que, para la nueva solución $y_{h(1)}(x_1)$, tenemos

$$|y_{h(1)}(x_1) - y_h(x_1)| \le \varepsilon |x_1 - x_0|$$

Así aplicamos el Lemma y obtenemos

$$|y_{h(1)}(x_1) - y_h(x_1)| \le \exp(L(x - x_1))(x_1 - x_0)\varepsilon$$
, para $x_1 \le x \le X$.

Ahora repetimos el proceso y subdivimos el intervalo (x_1, x_2) , denotamos esta subdivisiónpor h(2). Obtenemos

$$|y_{h(2)}(x) - y_{h(1)}(x) \le \exp(L(x - x_2))(x_2 - x_1)\varepsilon$$
, para $x_2 \le x \le X$.

Repetimos el proceso hasta el último intervalo y denotamos por \widehat{h} el refinamiento final, obtenemos para $x_i < x \le x_{i+1}$

$$\begin{aligned} |y_{\widehat{h}}(x) - y_h(x)| &\leq \varepsilon \left(\exp(L(x - x_1))(x_1 - x_0) + \ldots + \exp(L(x - x_i))(x_i - x_{i-1}) \right) + \varepsilon(x - x_i) \\ &\leq \varepsilon \int_{x_0}^x \exp(L(x - s)) ds \\ &= \frac{\varepsilon}{L} (\exp(L(x - x_0)) - 1) \end{aligned}$$

Si ahora tenemos dos subdivisiones h y \tilde{h} que satisfacen $|h| \leq \delta$ y $|\tilde{h} \leq \delta$. Entonces introducimos una tercera subdivisión \hat{h} , la cual es una refinamiento de h y \tilde{h} y aplicamos el análisis anterior dos veces. Así, obtenemos

$$|y_h(x) - y_{\tilde{h}}(x)| \le 2\frac{\varepsilon}{L}(\exp(L(x - x_0)) - 1)$$

Tenemos una sucesión de Cauchy uniforme de funciones contínuas. Para $\varepsilon > 0$, esto muestra que los polígonos de Euler convergen a una función contínua $\varphi(x)$.

Sea

$$\varepsilon(\delta) := \sup\{|f(u_1, v_1) - f(u_2, v_2)|; |u_1 - u_2| \le \delta, |v_1 - v_2| \le A\delta, (u_i, v_i) \in D\}$$

entonces, para $(x, y_h(x))$ y $x + \delta$ tenemos

$$|y_h(x+\delta)-y_h(x)-\delta f(x,y_h(x))|\leq \varepsilon(\delta)\delta$$

Tomando el límite $|h| \rightarrow 0$ obtenemos

$$|\varphi(x+\delta)-\varphi(x)-\delta f(x,\varphi(x))|\leq \varepsilon(\delta)\delta$$

Lo que muestra que φ es diferenciable con $\varphi'(x) = f(x, \varphi(x))$.

Sea $\psi(x)$ una segunda solución del PVI y suponga que la subdivisión h satisface $|h| \le \delta$. Sea $y_h^{(i)}(x)$ el polígono de Euler con $(x_i, \psi(x_i))$

$$\psi(x) = \psi(x_i) + \int_{x_i}^x f(s, \psi(s)) ds$$

$$|\psi(x) - y_h^{(i)}| \le \varepsilon |x - x_i|, \quad x_i \le x \le x_{i+1}$$

Usando el segundo Lema deducimos que

$$|\psi(x) - y_h(x)| \le \frac{\varepsilon}{I} (\exp(L(x - x_0) - 1))$$

tomando límite $|h| \to 0$ y $\varepsilon \to 0$ obtenemos que $\psi = \varphi$, de donde se tiene la unicidad.

Observación

El Teorema anterior is un resultado de existencia y unicidad local. Sin embargo, si interpretamos el punto final de la solución como un nuevo valor inicial, entonces podemos aplicar el Teorema nuevamente y continuar con la solución. Repitiendo el procedimiento obtenemos:

Teorema

Asuma que U es un conjunto abierto en \mathbb{R}^2 y sea f y $\partial f/\partial y$ contínuas en U. Entonces, para cada $(x_0, y_0) \in U$, existe una única solución del PVI la cual puede continuarse hasta la frontera de U.

Estimación de error

Teorema

Suponga que en una vecidad de la solución se satisface

$$|f| \le A$$
, $\left| \frac{\partial f}{\partial y} \right| \le L$, $\left| \frac{\partial f}{\partial x} \right| \le M$.

Entonces tenemos el siguiente estimado de error de los polígonos de Euler

$$|y(x) - y_h(x)| \le \frac{M + AL}{L} \left(\exp(L(x - x_0) - 1) |h|, \right)$$

para un |h| suficientemente pequeno.

Para $|u_1 - u_2| \le |h| \text{ y } |v_1 - v_2| \le A|h| \text{ obtenemos}$

$$|f(u_1, v_1) - f(u_2, v_2)| \le (M + AL)|h|$$

de donde se sigue el resultado.

Teorema de existencia de Peano

Que pasa si no asumimos la condición de Lipschitz en el Teorema de existencia y unicidad?

Por ejemplo, consideremos el problema

$$y' = 4(\operatorname{signo}(y)\sqrt{|y|} + \max\{0, x - \frac{|y|}{x}\}\cos(\frac{\pi\log(x)}{\log(2)})), \quad y(0) = 0$$

Esta función f es tal que satisface:

$$f(h,0) = 4(-1)^i h,$$
 para $h = 2^{-i},$ $f(x,y) = 4 \operatorname{signo}(y) \sqrt{|y|},$ para $|y| \le x^2.$

Así hay infinitas soluciones para este valor inicial. Los polígonos de Euler convergen para $h = 2^{-i}$ a $y = 4x^2$ si i es par y a $y = -4x^2$ si i es impar.

Teorema de existencia de Peano

Teorema

Sea f(x, y) una función contínua y |f| acotado por A en el dominio

$$D = \{(x, y): x_0 \le x \le X, |y - y_0| \le b\}.$$

Si $X - x_0 \le b/A$, entonces existe una subsucesión de la sucesión de pol'igonos de Euler la cual converge a una solución del PVI.

- Demostración original Peano.
- Reinterpretación por Arzela 1895
- Demostración moderna por Perro 1918, Hahn 1921.
- □ Ver Theorem 7.6, page 42 en Libro.

Teorema de Picard-Lindelof

Teorema

Sea la función $(x, y) \mapsto f(x, y)$. Suponga que:

- □ Continua en $D = \{(x, y) : x_0 \le x \le x_M, y_0 C \le y \le y_0 + C\}.$
- $|f(x, y_0)| \le K$, para $x_0 \le x \le x_M$.
- \Box (Condición de Lipschitz): Existe L > 0 tal que

$$|f(x,u)-f(x,v)| \leq L|u-v| \qquad \forall (x,u),(x,v) \in D.$$

 $lue{}$ Se satisface que: $C \geq \frac{K}{L} \left(e^{L(x_M - x_0)} - 1 \right)$

Entonces, existe una única función $y \in C^1([x_0, x_M])$ solución del PVI en $[x_0, x_M]$. Además se tiene que

$$|y(x)-y_0| \leq C, \quad \forall x \in [x_0,x_M].$$

Definimos una sucesión de funciones $\{y_n\}$ con

$$y_0(x) = y_0$$

 $y_n(x) = y_0 + \int_{-\infty}^{x} f(s, y_{n-1}(s)) ds, \quad n = 1, 2, ...$

Como f es continua en D se sigue que cada función y(x) es continua en $[x_0, x_M]$. Además, por la condición de Lipschitz

$$|y_{n+1}(x) - y_n(x)| \le \left| \int_{x_0}^x (f(s, y_n(s)) - f(s, y_{n-1}(s))) \, ds \right|$$

$$\le L \int_{x_0}^x |y_n(s) - y_{n-1}(s)| \, ds$$
(1)

Por otro lado, asuma que para algún valor de n

$$|y_n(x) - y_{n-1}(x)| \le \frac{K}{I} \frac{(L(x - x_0))^n}{n!}, \quad x_0 \le x \le x_M$$

$$|y_k(x)-y_0(x)| \leq \frac{K}{L} \sum_{i=1}^k \frac{(L(x-x_0))^j}{j!}, \quad x_0 \leq x \leq x_M, \ k=1,\ldots,n.$$

Observe que el caso n=1 se satisface y que la hipótesis de inducción y el cuarto supuesto implican que

$$|y_k(x)-y_0| \leq \frac{K}{I}e^{L(x_M-x_0)}-1 \leq C, \quad x_0 \leq x \leq x_M, \ k=1,\ldots,n$$

Así, $(x, y_{n-1}(x)) \in D$ y $(x, y_n(x)) \in D$ para todo $x \in [x_0, x_M]$. Entonces, usando (1) y la hipótesis de inducción

$$|y_{n+1}-y_n(x)| \leq L \int_{x_0}^x \frac{K}{L} \frac{(L(s-x_0))^n}{n!} ds = \frac{K}{L} \frac{(L(x-x_0))^{n+1}}{(n+1)!}, \quad x \in [x_0, x_M].$$

Además se satisface que

$$|y_{n+1} - y_0| \le |y_{n+1}(x) - y_n(x)| + |y_n(x) - y_0|$$

$$\le \frac{K}{L} \frac{(L(x - x_0))^{n+1}}{(n+1)!} + \frac{K}{L} \sum_{j=1}^n \frac{(L(x - x_0))^j}{j!}$$

$$= \frac{K}{L} \sum_{j=1}^{n+1} \frac{(L(x - x_0))^j}{j!}, \quad x \in [x_0, x_M],$$

lo que concluye la inducción. Por lo tanto, como

$$\sum_{i=1}^{\infty}rac{c^{j}}{j!}=e^{c}-1,\;c\in\mathbb{R},$$

tenemos que para $c = L(x_M - x_0)$:

$$\sum_{i=1}^{\infty} \frac{(L(x_M - x_0))}{j!} = e^{L(x_M - x_0)} - 1.$$

Así, como además

$$|y_n(x) - y_{n-1}(x)| \le \frac{K}{L} \frac{(L(x-x_0))^n}{n!}$$

lo que implica que la serie

$$\sum_{j=1}^{\infty} |y_j(x) - y_{j-1}(x)|$$

converge uniformemente en $[x_0, x_M]$ y el límite es continuo, el cual llamaremos y(x).

$$y(x) = \lim_{n \to \infty} y_{n+1}(x) = y_0 + \lim_{n \to \infty} \int_{x_0}^x f(s, y_n(s)) ds$$

= $y_0 + \int_{x_0}^x f(s, \lim_{n \to \infty} y_n(s)) ds$
= $y_0 + \int_{x_0}^x f(s, y(s)) ds$.

De aquí y es continua y diferenciable con $y'(x) = f(x, y(x)), \quad y(x_0) = y_0$. Además $(x, y(x)) \in D$.

Para demostrar unicidad, supongamos por contradicción que existen 2 soluciones y, z. Entonces

$$y(x) - z(x) = \int_{x_0}^{x} (f(s, y(s)) - f(s, z(x))) ds$$
$$|(y(x) - z(x))| \le L \int_{x_0}^{x} |y(s) - z(s)| ds.$$

Si $m = \max_{x \in [x_0, x_M]} |y(x) - z(x)|$, entonces

$$|y(x)-z(x)| \le mL(x-x_0) \le m\frac{(L(x-x_0))^2}{2!} \quad \dots \quad \le m\frac{(L(x-x_0))^k}{k!} \xrightarrow{k\to\infty} 0$$

lo que contradice la suposición inicial. Luego, la solución es única.



INSTITUTO DE INGENIERÍA MATEMÁTICA Y COMPUTACIONAL

PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE