



INSTITUTO DE INGENIERÍA  
MATEMÁTICA Y COMPUTACIONAL  
PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE



PONTIFICIA  
UNIVERSIDAD  
CATÓLICA  
DE CHILE

# IMT3410: Métodos para ecuaciones diferenciales

Clase 25

**Manuel A. Sánchez**  
**2024.12.11**

## Preliminares

Sea  $T > 0$  un tiempo fijo, y sea  $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ , y define un dominio espacio-tiempo  $Q = \Omega \times (0, T)$ . Sea  $u$  una función definida sobre  $\Omega$ . Una forma de interpretar  $u$  es considerarla como una función de  $t$  con valores en un espacio de Banach  $V$ , cuyos elementos son funciones que solo depende de la variable espacial;

$$u : (0, T) \rightarrow V, \quad t \mapsto u(t) \equiv u(\cdot, t).$$

Consideramos los siguientes espacios:

- $C^j([0, T]; V)$ ,  $j \geq 0$  es el espacio de funciones con  $V$ -valores de clase  $C^j$  con respecto a  $t$ . Este es un espacio de Banach con norma

$$\|u\|_{C^j([0, T]; V)} = \sup_{t \in [0, T]} \sum_{l=0}^j \left\| \frac{\partial^l}{\partial t^l} u(t) \right\|_V$$

## Preliminares

- Para  $1 \leq p \leq \infty$ ,  $L^p((0, T); V)$  es el espacio de funciones con  $V$ -valores cuya norma en  $V$  está en  $L^p(0, T)$ ; este es un espacio de Banach con la norma

$$\|u\|_{L^p((0, T); V)} = \begin{cases} \left( \int_0^T \|u(t)\|_V^p \right)^{\frac{1}{p}}, & \text{si } 1 \leq p < \infty, \\ \text{ess sup}_{t \in (0, T)} \|u(t)\|_V, & \text{si } p = \infty. \end{cases}$$

Acá denotamos como  $\frac{\partial}{\partial t} u(t)$  es la derivada en tiempo distribucional de  $u$ .

# Preliminares

## Definición

Sea  $1 < p_1, p_2 < \infty$ , sean  $B_0 \subset B_1$  dos espacios de Banach reflexivos con incrustración continua, y sea

$$W(B_0, B_1) = \{v : (0, T) \rightarrow B_0; v \in L^{p_1}((0, T); B_0); \frac{\partial}{\partial t} v \in L^{p_2}((0, T); B_1)\}$$

Equipado con la norma

$$\|u\|_{W(B_0, B_1)} = \|u\|_{L^{p_1}((0, T); B_0)} + \left\| \frac{\partial}{\partial t} u \right\|_{L^{p_2}((0, T); B_1)}$$

$W(B_0, B_1)$  es un espacio de Banach.

# Preliminares

## Lema

*Sean  $1 < p_1, p_2 < \infty$  y sea  $B_0 \subset B \subset B_1$  tres espacios de Banach reflexivos con incrustación continua. Cada función en  $W(B_0, B_1)$  es continua en  $(0, T)$  con valores en  $B$ . Además, la incrustación  $W(B_0, B_1) \subset C^0([0, T]; B)$  es compacta cuando la incrustación  $B_0 \subset B$  es compacta.*

Este Lema garantiza que cada función  $u \in W(B_0, B_1)$  su traza en  $\Omega \times \{0\}$  y  $\Omega \times \{T\}$  está bien definida.

Ahora nos restringimos a espacio de Hilbert  $p_1 = p_2 = 2$ . Sea  $V \subset L$  dos espacios de Hilbert con incrustación continua. Asuma que  $V$  es denso en  $L$ , y  $V \subset L \equiv L' \subset V'$

# Preliminares

## Lema (Integración por partes)

*Bajo los anteriores supuestos, para todo  $u, v \in W(V, V')$ , la siguiente identidad se satisface:*

$$\int_0^T \left\langle \frac{\partial}{\partial t} u(t), v(t) \right\rangle_{V', V} dt = (u(T), v(T))_L - (u(0), v(0))_L - \int_0^T \left\langle u(t), \frac{\partial}{\partial t} v(t) \right\rangle_{V', V} dt$$

## Problema abstracto

Sea  $V \subset L \equiv L' \subset V'$ . Considere el mapeo  $a : V \times V \times (0, T) \rightarrow \mathbb{R}$  tal que  $a(\cdot, \cdot, t)$  es una forma bilineal a.e. y  $t \in (0, T)$ . Además, asuma que  $a$  satisface las siguientes propiedades

( $P_1$ ) La función  $t \mapsto a(u, v, t)$  es medible para todo  $u, v \in V$ .

( $P_2$ ) Existe  $M$  tal que  $|a(u, v, t)| \leq M\|u\|_V\|v\|_V$  para a.e.  $t \in (0, T)$ , y  $\forall u, v \in V$ .

( $P_3$ ) Existe  $\alpha > 0$ , y  $\gamma > 0$  tal que  $a(u, v, t) \geq \alpha\|u\|_V^2 - \gamma\|u\|_L^2$  para a.e.  $t \in [0, T]$  y  $\forall u \in V$ .

Para  $f \in L^2((0, T); V')$  y  $u_0 \in L$ , consideramos el problema:

Hallar  $u \in W(V, V')$  tal que  $u(0) = u_0$  y

$$\left\langle \frac{\partial}{\partial t} u, v \right\rangle_{V', V} + a(u, v, t) = \langle f(t), v \rangle_{V', V}, \quad \text{a.e. } t \in (0, T), \quad \forall v \in V.$$



## Problema abstracto

### Definición (Ecuación parabólica)

*La ecuación variacional se dice parabólica cuando la forma bilineal  $a$  satisface las condiciones  $(P_1)$ ,  $(P_2)$ ,  $(P_3)$ .*

Consideramos los espacios de Hilbert  $Y = L^2((0, T); V)$  y  $X = \{v \in W(V, V'); v(0) = 0\}$  y definimos

$$\langle g, y \rangle_{Y', Y} = \int_0^T \langle g(t), y(t) \rangle_{V', V} dt$$
$$b(x, y) = \int_0^T \left( \left\langle \frac{\partial}{\partial t} x, y \right\rangle_{V', V} + a(x, y, t) \right) dt, \quad \forall (x, y) \in X \times Y,$$

y consideramos el siguiente problema

Hallar  $u \in X$  tal que

$$b(u, y) = \langle f, y \rangle_{Y', Y}, \quad \forall y \in Y.$$

# Problema abstracto

## Teorema (Lions)

*Bajo las hipótesis  $(P_1)$ ,  $(P_2)$ ,  $(P_3)$  el problema abstracto, la ecuación parabólica, tiene una única solución.*

## Proof.

Seguir la presentación en Ern & Guermond, Theorem 6.6, página 282. □

# Estimación a priori

## Teorema

*Para  $f \in L^2((0, T); V')$ , la solución del problema abstracto satisface la siguiente estimación de la energía*

$$\|u\|_{C^0((0, T); L)} \leq \|u_0\|_L \exp\left(-\frac{1}{2}\alpha c_P t\right) + \frac{1}{\sqrt{\alpha}} \|f\|_{L^2((0, T); V')}.$$

$$\|u\|_{L^2((0, T); V)} \leq \frac{1}{\sqrt{\alpha}} \|u_0\|_L + \frac{1}{\alpha} \|f\|_{L^2((0, T); V')}.$$

*Además, si  $f \in L^\infty((0, \infty); V')$ ,*

$$\limsup_{t \rightarrow \infty} \|u(t)\|_L \leq \frac{1}{\alpha \sqrt{c_P}} \|f\|_{L^\infty((0, \infty); V')}$$

# Gronwall

## Lema

Sea  $\beta \in \mathbb{R}$ ,  $\varphi \in C^1((0, T); \mathbb{R})$  y  $f \in C^0((0, T); \mathbb{R})$  tal que  $\frac{\partial}{\partial t}\varphi \leq \beta\varphi + f$ . Entonces,

$$\varphi(t) \leq \exp(\beta t)\varphi(0) + \int_0^t \exp(\beta(t - \tau))f(\tau)d\tau, \quad \forall t \in (0, T).$$

**Proof.**

$$\exp(-\beta t)\frac{\partial}{\partial t}\varphi \leq \exp(-\beta t)\beta\varphi + \exp(-\beta t)f$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \exp(-\beta t)\varphi \leq \exp(-\beta t)f$$

$$\exp(-\beta t)\varphi(t) - \varphi(0) \leq \int_0^t \exp(-\beta\tau)f(\tau)d\tau$$

$$\varphi(t) \leq \exp(\beta t)\varphi(0) + \int_0^t \exp(\beta(t - \tau))f(\tau)d\tau$$

## Demostración, estimación a priori

Sea  $t \in (0, T)$ . Elegimos  $u$  como una función test. La coercividad de  $a$  junto con el Lema de integración por partes implica que

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_0^t \|u\|_L^2 + \alpha \int_0^t \|u\|_V^2 \leq \int_0^t \|f\|_{V'} \|u\|_V \leq \frac{\alpha}{2} \int_0^t \|u\|_V^2 + \frac{1}{2\alpha} \int_0^t \|f\|_{V'}^2.$$

Usamos la norma del operador de incrustación:  $c_P \|v\|_L^2 \leq \|v\|_V^2$ ,

$$\frac{d}{dt} \int_0^t \|u\|_L^2 + \alpha c_P \int_0^t \|u\|_L^2 \leq \frac{d}{dt} \int_0^t \|u\|_L^2 + \alpha \int_0^t \|u\|_V^2 \leq \frac{1}{\alpha} \int_0^t \|f\|_{V'}^2.$$

si ahora  $f \in L^\infty((0, \infty); V')$ ,

$$\|u(t)\|_L^2 \leq \|u(0)\|_L^2 \exp(-\alpha c_P t) + \frac{1}{\alpha} \int_0^t \exp(-\alpha c_P(t - \tau)) \|f(\tau)\|_{V'}^2 d\tau.$$

# La ecuación del calor

## Ecuación del calor

Hallar  $u$  tal que:

$$\begin{aligned}\frac{\partial}{\partial t} u - \nabla \cdot (\kappa(x) \nabla u) &= f, & x \in \Omega, \ t > 0, \\ u(x, t) &= 0, & x \in \partial\Omega, \ t > 0, \\ u(x, 0) &= u_0(x), & x \in \Omega.\end{aligned}$$

**Formulación variacional:** Asuma que  $u_0 \in L^2(\Omega)$  y  $f \in L^2((0, T); H^{-1}(\Omega))$ . Sea  $v \in H_0^1(\Omega)$ , entonces

$$\int_{\Omega} \frac{\partial}{\partial t} u(t) v + \int_{\Omega} \kappa(x) \nabla u \cdot \nabla v = \langle f(t), v \rangle_{H^{-1}, H_0^1}$$

## Formulación débil

Hallar  $u \in W(H_0^1(\Omega), H^{-1}(\Omega))$  tal que,  $u(0) = u_0$ , y para toda  $v \in H_0^1(\Omega)$  a.e.  $t$

$$\left\langle \frac{\partial}{\partial t} u, v \right\rangle_{H^{-1}, H_0^1} + \int_{\Omega} \kappa(x) \nabla u \cdot \nabla v = \langle f(t), v \rangle_{H^{-1}, H_0^1}.$$

en nuestro caso

$$a(u(t), v, t) = \int_{\Omega} \kappa(x) \nabla u \cdot \nabla v$$

El problema está bien puesto si existe una constante  $\kappa_0$  tal que  $\kappa(x) \geq \kappa_0 > 0$ . En efecto, si  $c_{\Omega}$  es la constante de Poincaré, es claro que  $a(u, u, t) \geq \alpha \|u\|_{1,\Omega}^2$ , con  $\alpha = \kappa_0 c_{\Omega}^2 / (1 + c_{\Omega}^2)$ .



# Estabilidad de problemas de evolución parabólicos

## Lema (Decaimiento de soluciones, resultado alternativo)

*Para  $f = 0$ , la solución  $u(t)$  satisface:*

$$\|u(t)\|_m \leq \exp(-\gamma t) \|u_0\|_m$$

$$\|u(t)\|_a \leq \exp(-\gamma t) \|u_0\|_a, \quad \forall t \in (0, T)$$

*donde  $\gamma$  es la constante de Poincaré (es decir  $\|v\|_{1,\Omega}^2 \geq \gamma \|v\|_{0,\Omega}^2, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega).$ )*

## Demostración

Multiplicamos la ecuación por  $w(t) = \exp(\gamma t)u(t)$ , observe que

$$\frac{\partial}{\partial t} w(t) = \gamma w(t) + \exp(\gamma t) \frac{\partial u}{\partial t}$$

Entonces

$$m\left(\frac{d}{dt} w(t), v\right) + \underbrace{a(w(t), v) - \gamma m(w(t), v)}_{\tilde{a}(w(t), v)} = 0$$

Así

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} m(w(t), w(t)) \right) = m\left(\frac{d}{dt} w, w\right) = -\tilde{a}(w, w) \leq 0 \implies m(w, w) \leq m(w(0), w(0))$$

Luego,

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|w\|_{\tilde{a}}^2 = \tilde{a}\left(\frac{d}{dt} w, w\right) = -m\left(\frac{d}{dt} w, \frac{d}{dt} w\right) \leq 0$$

## Demostración

Entonces

$$\begin{aligned} \|w(t)\|_{\tilde{a}} &\leq \|w(0)\|_{\tilde{a}} \\ \implies \|w(t)\|_a &\leq \|w(0)\|_a - \gamma \left( \underbrace{\|w(0)\|_m^2 - \|w(t)\|_m^2}_{\geq 0} \right) \end{aligned}$$

**Observación:** El Lema indica que tenemos decaimiento exponencial de energía durante la evolución de un problema parabólico sin excitación.

# Positividad

## Teorema

Sea  $u_0 \in L^2(\Omega)$  y  $f \in L^2((0, T); L^2(\Omega))$ . Sea  $u \in W(H_0^1(\Omega), H^{-1}(\Omega))$  solución del problema abstracto con  $a(\cdot, \cdot, t)$ . Asuma que  $u_0(x) \geq 0$  a.e. en  $\Omega$  y  $f(x, t) \geq 0$  a.e. en  $Q$ . Entonces,  $u(x, t) \geq 0$  a.e. en  $Q$ .

**Demostración.** Sea  $u^- = (|u| - u)/2 \in W(H_0^1(\Omega), H^{-1}(\Omega))$  es una función test admisible. Además observe que  $a(u, u^-, t) = -a(u^-, u^-, t)$ , así obtenemos

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u^-\|_{0,\Omega}^2 + a(u^-, u^-, t) = -(f, u^-)_{0,\Omega} \leq 0,$$

implica que

$$\|u^-(t)\|_{0,\Omega} \leq \|u_0^-\|_{0,\Omega} = 0.$$

# Principio del máximo

## Teorema

Sea  $u_0 \in L^\infty(\Omega)$  y asuma que  $f = 0$ . Sea  $u(x, t)$  en  $W(H_0^1(\Omega), H^{-1}(\Omega))$  la solución del problema abstracto con  $a(\cdot, \cdot, t)$  de la ecuación del calor. Entonces,  $\|u\|_{L^\infty(Q)} \leq \|u_0\|_{L^\infty(\Omega)}$ .

**Demostración.** Sea  $M = \|u_0\|_{L^\infty(\Omega)}$  y note que  $(u - M)^+ = (|u - M| + u - M)/2 \in W(H_0^1(\Omega), H^{-1}(\Omega))$  es una función test admisible. De la propiedad

$$a(u, (u - M)^+, t) = a(u - M, (u - M)^+, t) + a(M, (u - M)^+, t) = a((u - M)^+, (u - M)^+, t) + \int_{\Omega} \mu M (u - M)^+ dx$$

Esto implica que

$$\frac{d}{dt} \|(u - M)^+\|_{0,\Omega}^2 \leq 0$$

## Método de líneas

Problema de evolución parabólico discreto:  $V_h \in H_0^1(\Omega)$

Hallar el mapeo  $t \in (0, T) \mapsto u_h(t) \in V_h$  tal que:

$$m\left(\frac{\partial}{\partial t} u_h(t), v\right) + a(u_h(t), v) = l(t)(v), \quad \forall v \in V_h.$$

Escogemos una base  $\{\varphi_1, \dots, \varphi_N\}$  del espacio de  $V_h$ , así

$$u_h(t) = \sum_{i=1}^N \mu_i(t) \varphi_i; \quad \mu(t) = (\mu_1(t), \dots, \mu_N(t))^T$$

## Método de lineas

Obtenemos el sistema:

Hallar el mapeo  $t \in (0, T) \mapsto \mu(t) \text{ in } \mathbb{R}^N$  tal que:

$$M \frac{d}{dt} \mu(t) + A \mu(t) = L(t)$$

con  $\mu(0)$  el vector coeficiente de la proyección de  $u_0$  en  $V_h$ .

## Discretización en tiempo

Aproximamos  $\mu^n \approx \mu(t^n)$ . Por ejemplo con los métodos.

$$\square M\mu^{n+1} = M\mu^n - \Delta t(A\mu^n - L(t^n))$$

$$\square M\mu^{n+1} = M\mu^n - \Delta t(A\mu^{n+1} - L(t^{n+1}))$$

$$\square M\mu^{n+1} = M\mu^n - \frac{\Delta t}{2}A(\mu^{n+1} + \mu^n) + \frac{\Delta t}{2}(L(t^{n+1}) + L(t^n))$$

Otro ejemplo, método de Runge-Kutta al sistema  $\dot{\mu} = M^{-1}(L(t) - A\mu(t))$ .

$$\text{Calculamos } k_i \in \mathbb{R}^N : \quad Mk_i + \Delta t \sum_{j=1}^s a_{ij}Ak_m = L(t_n + c_i\Delta t) - A\mu^n$$

$$\mu^{n+1} = \mu^n + \Delta t \sum_{j=1}^s k_j b_j$$



## Experimento 1, Tarea 5 estabilidad

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad \text{en } (0, 1) \times (0, 1)$$

La solución exacta

$$u(t, 0) = u(t, 1) = 0, \quad 0 \leq t \leq 1$$

$$u(x, t) = \exp(-\pi^2 t) \sin(\pi x)$$

$$u(0, x) \sin(\pi x)$$

□ Elementos finitos continuos y lineales a trozos

□ Malla equiespaciada

$$h = 1/(N + 1), \quad \Delta t = 1/M$$

□ Error

$$e^2 = h \Delta t \sum_{j=1}^M \sum_{i=1}^N |u(t_j, x_i) - \mu_i^j|^2$$

$N/M$	50	100	200	400	800	1600	3200
5							
10							
20							
40							
80							
160							
320							

para Euler explícito y Euler implícito.

## Experimento 2, Tarea 5 convergencia

La solución exacta

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + f(t, x), \quad \text{en } (0, 1) \times (0, 1) \quad u(x, t) = (1 + t^2) \exp(-\pi^2 t) \sin(\pi x)$$

▣ Elementos finitos continuos a trozos  $p = 1, 2, 3$ .

▣ Malla equiespaciada

$$h = 1/(N + 1), \quad \Delta t = 1/M$$

▣ Error

$$e^2 = h\Delta t \sum_{j=1}^M \sum_{i=1}^N |u(t_j, x_i) - \mu_i^j|^2$$

▣ Euler implícito, Crank Nicolson, SDIRK-2, Gauss-Radau, Gauss-Legendre, Runge-Kutta explícito.

# Diagonalización

$$A\psi_i = \lambda_i M\psi_i; \quad \psi_j^\top M\psi_i = \delta_{ij}$$
$$AT = MTD; \quad T^\top MT = I$$

Suponga  $\mu(t) = \sum \eta_k(t)\psi_k$ , como vector  $\mu = T\eta$

$$\frac{d}{dt}\eta_i(t) + \lambda_i\eta_i(t) = \psi^\top L(t) \implies \frac{d}{dt}\eta(t) + D\eta(t) = T^\top L(t)$$

Euler explícito:  $\eta_i^{n+1} = \eta_i^n - \Delta t \lambda_i \eta_i^n$

Así  $|1 - \Delta t \lambda_i| < 1 \iff \lim \eta_i^n = 0 \implies \Delta t < 2/|\lambda_i|$ .



INSTITUTO DE INGENIERÍA  
MATEMÁTICA Y COMPUTACIONAL  
PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE