



深圳大学

SHENZHEN UNIVERSITY

计算机视觉

计算机视觉所

深圳大学
计算机与软件学院



主要内容

1 图像操作

2 图像变换

3 图像滤波

4 图像阈值

5 上机实验



图像操作

基本数据结构:

cv::Mat //矩阵

cv::Point //点坐标 例: cv::Point3d p(x0, x1, x2);

cv::Scalar //值向量 例: cv::Scalar red(0, 0, 255);

cv::Size //大小向量 例: cv::Size sz(w, h);

cv::Rect //矩形向量 例: cv::Rect rt(x, y, w, h);

cv::vec_ //向量 例: Vec2f v2f(x0,x1);



图像操作

图像基本信息

`img_gray.rows;` // height of image

`img_gray.cols;` // width of image

`img_gray.channels();` // number of channels

图像像素

`img_src.at<uchar>(y, x);` //gray image

`img_src.at<cv::Vec3b>(y, x);` //color image

图像区域 (ROI)

`img_rgb(cv::Rect(105, 18, 50, 50));` // clip image

`img_roi(roi_rect).setTo(cv::Scalar(255, 255, 255));` //roi



图像操作

基本运算

最大, 最小, 均值, 方差
求和, 非零数
加、减、乘、点乘
等其矩阵操作



```
cv::addWeighted( roi1, alpha, roi2, beta, 0.0, roi1 );
```



图像变换

图像缩放

`void cv::resize` (InputArray src, OutputArray dst, Size dsize, double fx = 0, double fy = 0, int interpolation =INTER_LINEAR)

图像镜像

`void cv::flip`(InputArray src, OutputArray dst, int flipCode)

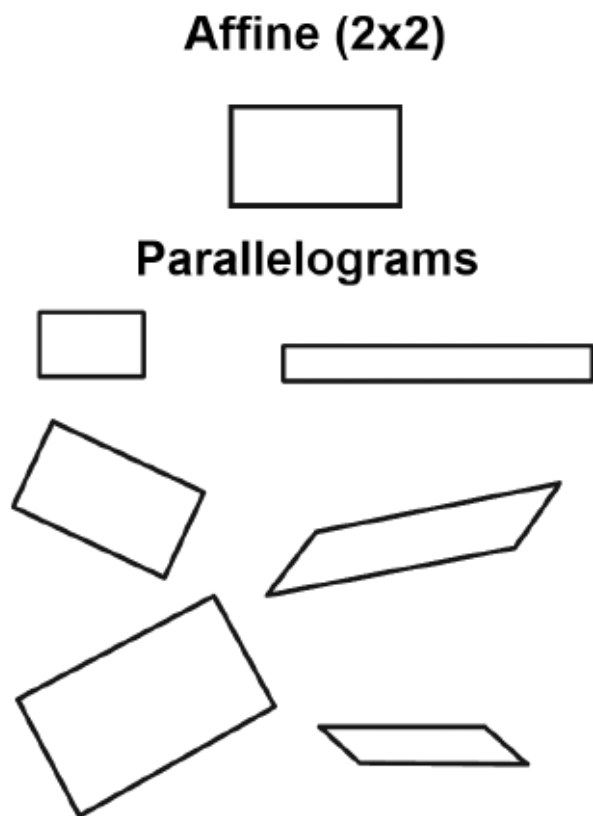
$$\text{dst}_{ij} = \begin{cases} \text{src}_{\text{src.rows}-i-1,j} & \text{if } \text{flipCode} = 0 \\ \text{src}_{i,\text{src.cols}-j-1} & \text{if } \text{flipCode} > 0 \\ \text{src}_{\text{src.rows}-i-1,\text{src.cols}-j-1} & \text{if } \text{flipCode} < 0 \end{cases}$$



图像变换

仿射变换（目标校正）

`cv::warpAffine()`



视角变换（相机标定）

`cv::warpPerspective()`

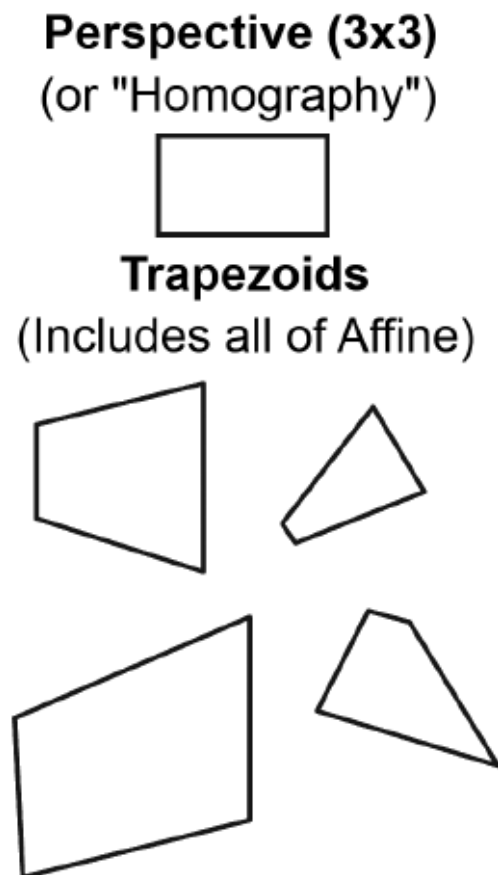


Figure 11-3. Affine and perspective transformations



图像变换

旋转（特殊的仿射变换）

```
void cv::warpAffine ( InputArray src, OutputArray dst, InputArray  
M, Size dsize, int flags = INTER_LINEAR, int borderMode =  
BORDER_CONSTANT, const Scalar & borderValue = Scalar() )
```

旋转矩阵

```
Mat cv::getRotationMatrix2D (Point2f center, double angle, double  
scale)
```

Ex1:

```
cv::Mat rot_mat = cv::getRotationMatrix2D(center, rotate_degree,  
1.0);
```

```
cv::warpAffine(img_src, img_rotate, rot_mat, src_sz);
```

Ex2:

```
cv::Rect2f bbox = cv::RotatedRect(cv::Point2f(), img_src.size(),  
rotate_degree).boundingRect();
```

```
// adjust transformation matrix--translation transformation
```

```
rot_mat.at<double>(0, 2) += bbox.width / 2.0 - img_src.cols / 2.0;
```

```
rot_mat.at<double>(1, 2) += bbox.height / 2.0 - img_src.rows / 2.0;
```

```
cv::warpAffine(img_src, img_urotate, rot_mat, bbox.size());
```




图像变换

对数极坐标 (字符识别, 形状分析, 缺陷检测)

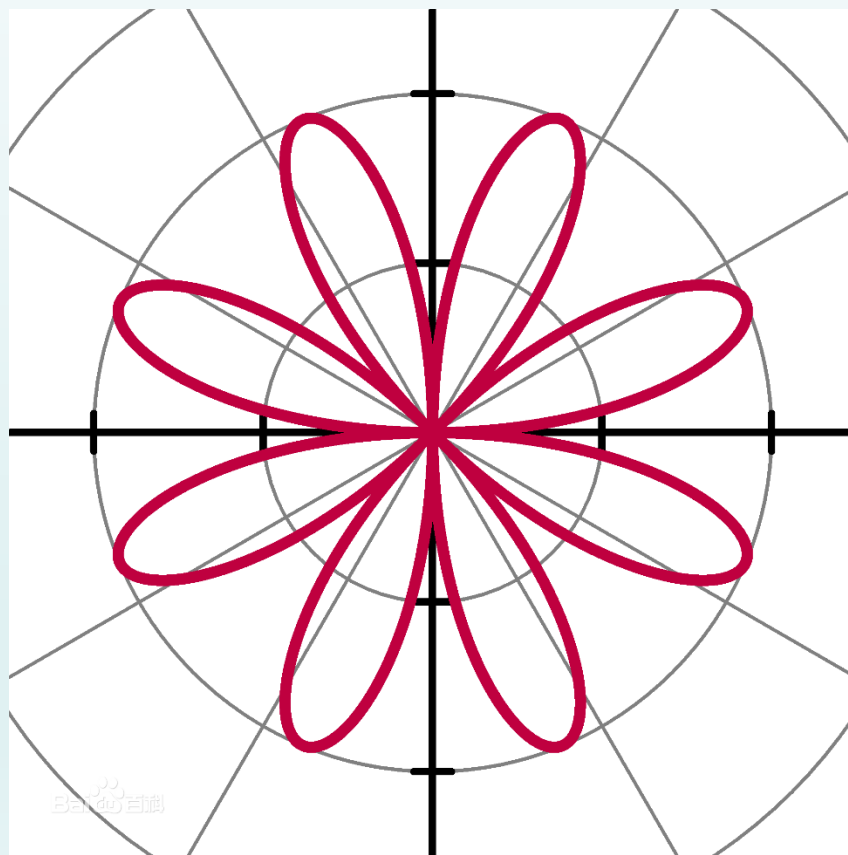
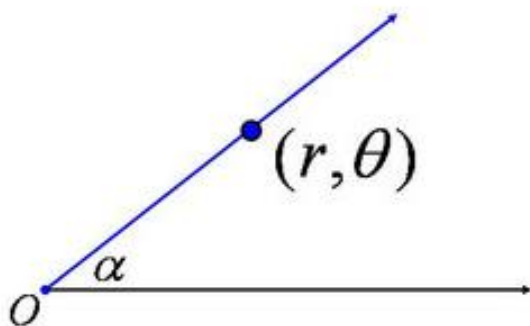
`void cv::logPolar (InputArray src, OutputArray dst, Point2f center,
double M, int flags)`

直角坐标

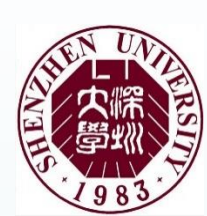
极坐标

直线 $y = \tan \alpha \cdot x$

$\theta = \alpha$

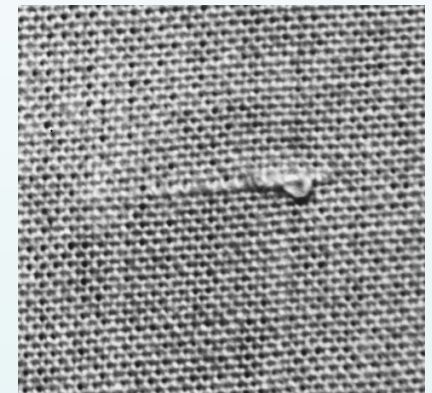
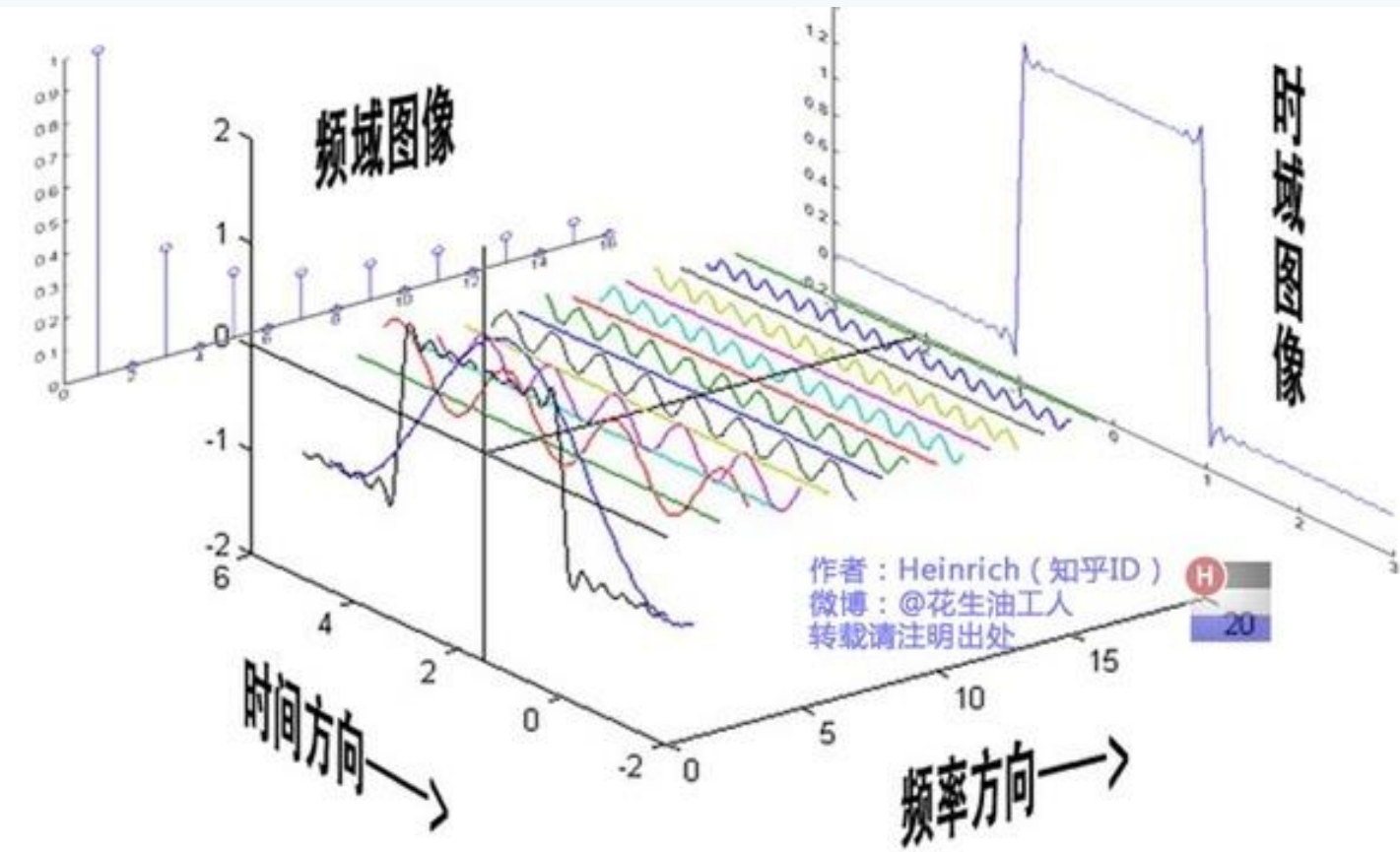


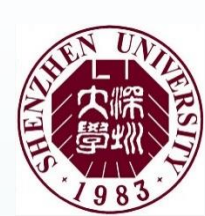
方程为 $r(\theta) = 2 \sin 4\theta$ 的玫瑰线 9



图像变换

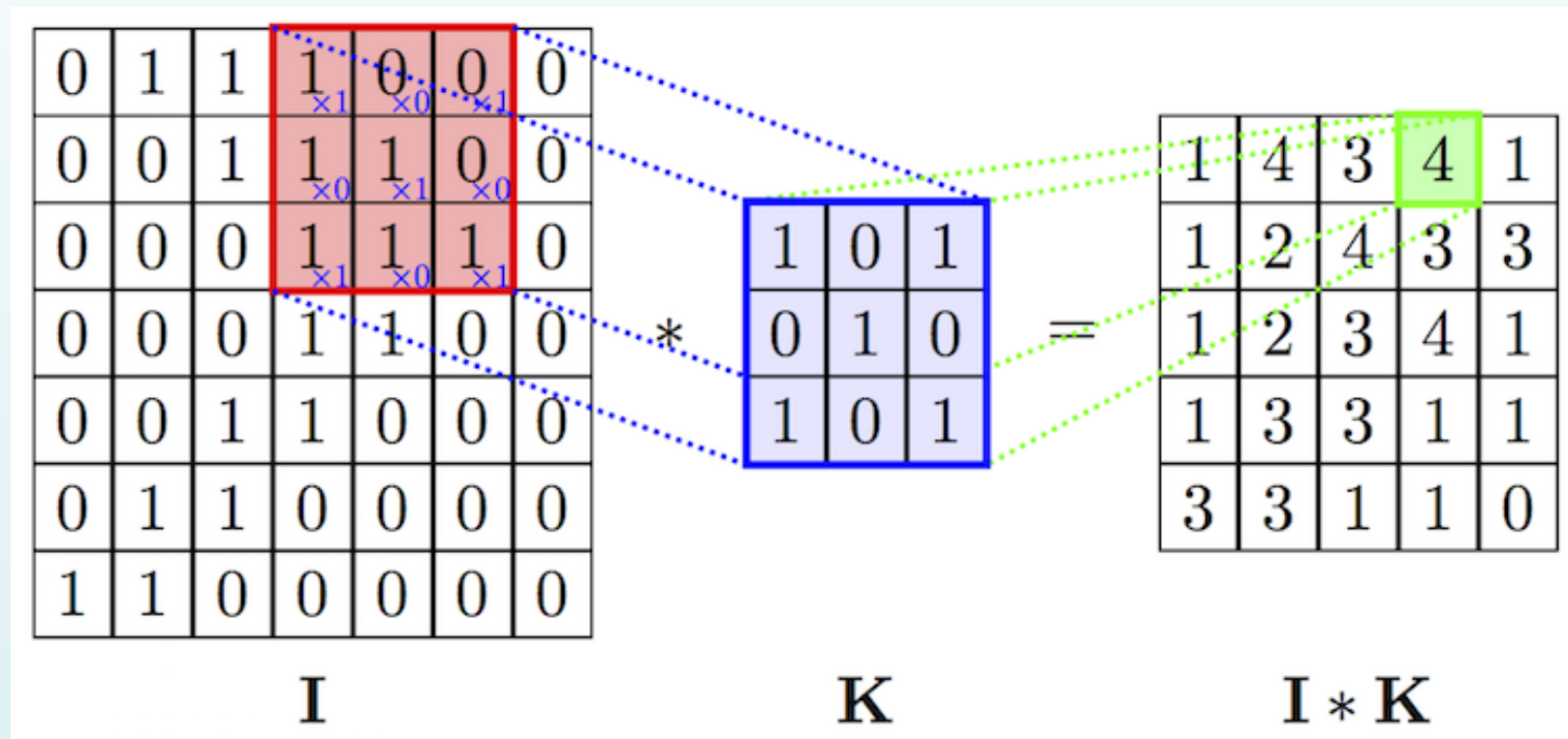
Fourier变换（去噪，缺陷检测，显著性分析）





图像滤波

空间卷积及卷积核（局部操作）



卷积核：大小，值



图像滤波

空间卷积滤波器（去噪）

均值滤波

$$\frac{1}{9} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

`void cv::blur(InputArray src, OutputArray dst, Size ksize, Point anchor = Point(-1,-1), int borderType = BORDER_DEFAULT)`

中值滤波

`void cv::medianBlur(InputArray src, OutputArray dst, int ksize)`

高斯滤波

`void cv::GaussianBlur(InputArray src, OutputArray dst, Size ksize, double sigmaX, double sigmaY = 0, int borderType = BORDER_DEFAULT)`

双边滤波

`void cv::bilateralFilter(InputArray src, OutputArray dst, int d, double sigmaColor, double sigmaSpace, int borderType = BORDER_DEFAULT)`



图像滤波

形态学滤波器 (OCR, 指纹识别)

`void cv::morphologyEx(InputArray src, OutputArray dst, int op, InputArray kernel, Point anchor = Point(-1,-1), int iterations = 1, int borderType = BORDER_CONSTANT, const Scalar & borderValue = morphologyDefaultBorderValue())`

```
enum cv::MorphTypes {  
    cv::MORPH_ERODE = 0,  
    cv::MORPH_DILATE = 1,  
    cv::MORPH_OPEN = 2,  
    cv::MORPH_CLOSE = 3,  
    cv::MORPH_GRADIENT = 4,  
    cv::MORPH_TOPHAT = 5,  
    cv::MORPH_BLACKHAT = 6,  
    cv::MORPH_HITMISS = 7  
}
```

```
enum cv::MorphShapes {  
    cv::MORPH_RECT = 0,  
    cv::MORPH_CROSS = 1,  
    cv::MORPH_ELLIPSE = 2  
}
```

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$



图像阈值（目标分割）

单阈值

$$dst(x, y) = \begin{cases} 255, & src(x, y) > T \\ 0, & src(x, y) \leq T \end{cases}$$

多阈值

$$dst(x, y) = \begin{cases} 255, & src(x, y) > T_1 \\ 0, & T_2 \leq src(x, y) \leq T_1 \\ 255, & src(x, y) < T_2 \end{cases}$$

自适应阈值

$$dst(x, y) = \begin{cases} 255, & R(src(x, y)) > T \\ 0, & otherwise \end{cases}$$

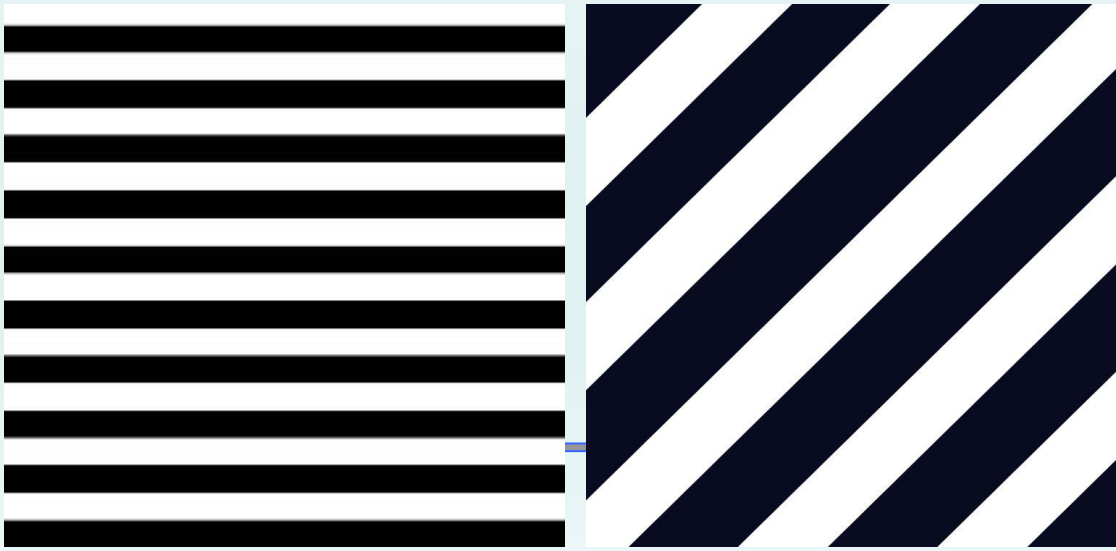


上机实验

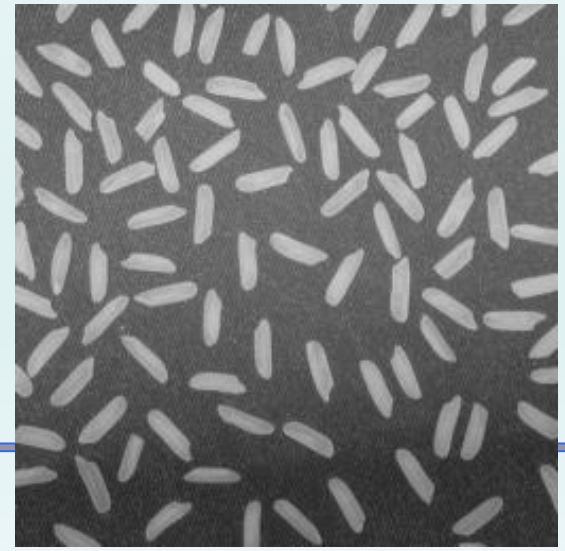
1. 图像统计 (ex-02-1)
2. 图像旋转 (ex-02-2)
3. 图像去噪 (ex-02-3)
4. 图像阈值 (ex-02-4)
5. 形态学运算 (ex-02-5)

附加实验

1. Fourier变换



2. 目标计数





选题

1. 截屏软件
2. 平面目标校正
3. 环型文字识别
4. 人脸自动替换
5. 目标计数