Fundamentos de Organización de Datos

Clase 6

Agenda

Hashing

Propiedad es

Dispersión

- Definición
- Tipos
- * Funding de Résh
- Densidad / tamaño nodo
- Tratamientdel
- Estatica
- Dinámica

Hashing (Dispersión) Introducción

Necesitamos un mecanismo de acceso a registros con una lectura solamente

•Secuencia: N/2 accesos promedio

Ordenado: Log₂ N
Árboles: 3 o 4 accesos

Clave Primarias características

- No se repiten
- El resto de las claves actúan a través de ella
- Cuando se aprenda a modelar, tendrán más características que las hacen especiales

4

Hashing (Dispersión) Definición

Técnica para generar una dirección base única para una llave dada. La dispersión se usa cuando se requiere acceso rápido a una llave

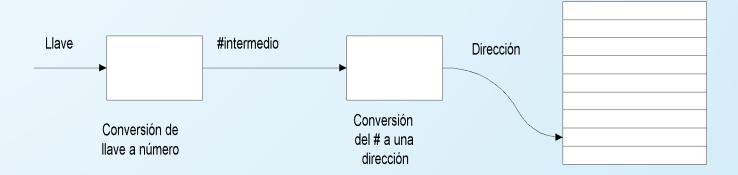
Técnica que convierte la llave del registro en un número aleatorio, el que sirve después para determinar donde se almacena el registro.

Técnica de almacenamiento y recuperación que usa una función de hash para mapear registros en dirección de almacenamiento.

Hashing (Dispersión) Definición

Atributos del hash

- No requiere almacenamiento adicional (índice)
- Facilita inserción y eliminación rápida de registros
- Encuentra registros con muy pocos accesos al disco en promedio



Hashing (Dispersión) Definción

Costo

- No podemos usar registros de longitud variable
- No puede haber orden físico de datos
- No permite llaves duplicadas

Para determinar la dirección

- •La clave se convierte en un número casi aleatorio
- # se convierte en una dirección de memoria
- El registro se guarda en esa dirección
- •Si la dirección está ocupada colisión/overflow(tratamiento especial)

- Función de hash
- •Tamaño de los nodos
- Densidad de empaquetamiento
 Método de tratamiento de desbordes

1. Función de hash

- Caja negra que a partir de una clave se obtiene la dirección donde debe estar el registro.
- Diferencias con índices
- Dispersión no hay relación aparente entre llave y dirección
- Dos llaves distintas pueden transformarse en iguales direcciones (colisiones)

Colisión:

 Situación en la que un registro es asignado a una dirección que está utilizada por otro registro

Overflow

•Situación en la que un registro es asignado a una dirección que esta utilizada por otro registro y no queda espacio para este

Soluciones

- Algoritmos de dispersión sin colisiones o que estas colisiones nunca produzcan overflow (perfectos) (imposibles de conseguir)
- Almacenar los registros de alguna otra forma, esparcir

Soluciones para las colisiones

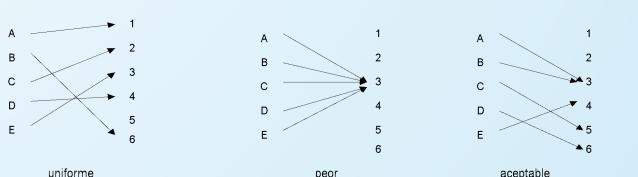
- Esparcir registros: buscar métodos que distribuyan los registros de la forma más aleatoria posible
- Usar memoria adicional: distribuir pocos registros en muchas direcciones, baja la densidad de empaquetamiento:
 - Disminuye el colisiones y por ende overflow
- Desperdicia espacio
- Colocar más de un registro por dirección: direcciones con N claves, mejoras notables

Algoritmos simples de dispersión

- Condiciones
 - Repartir registros en forma uniforme
 - Aleatoria (las claves son independientes, no influyen una sobre la otra)

Tres pasos

- Representar la llave en forma numérica (en caso que no lo sea)
- Aplicar la función
- Relacionar el número resultante con el espacio disponible



IBD - CLASE 8

NLP - Facultad de Informática

2. Tamaño de las cubetas

- Puede tener más de un registro
- A mayor tamaño
- Menor colisión
- Mayor fragmentación
- Búsqueda más lenta dentro de la cubeta (este concepto realmente afecta al problema?)

3. Densidad de empaquetamiento

- Proporción de espacio del archivo asignado que en realidad almacena registros
- DE = <u>número de registros del archivo</u> capacidad fotal del archivo
- Densidad de empaquetamiento menor
- Menos overflow
- Más desperdicio de espacio

Estimación del overflow sabiendo que

- N # de cubetas,
- C capacidad de nodo,
- R # reg. Del archivo
- DE = $\frac{R}{C \times N}$
- Probabilidad que una cubeta reciba I registros (distribución de Poisson)

$$P(I) = \frac{R!}{I! * (R-I)!} * (\frac{1}{N})^{I} * (1 - \frac{1}{N})^{R-I}$$

Por que? Cuál es la justificación de la fórmula anterior?

- Supongamos que
- A: no utilizar un cubeta particular
- B: utilizar una cubeta en particular

•
$$P(B) = 1/N$$
 $P(A) = 1 - \dot{P}(B) = 1 - 1/N$

- •Si tenemos dos llaves?
- $P(BB) = P(B) * P(B) = (1/N)^2$ (porque se puede asegurar esto?)
- P(BA) = P(B) * P(A) = (1/N) * (1 1/N)• $P(AA) = P(A) * P(A) = (1 1/N)^2$

Si la secuencia fuera de tres claves

- P(BBB) o P(BBA) o P(BAB)
- Cuantas combinaciones? □8

En general □ si fueran R claves

- •P(A...AB...B) siendo la suma de A y B igual a R
- Que nos interesa □ que I registros vayan a un nodo

$$P(I) = \frac{R!}{I! * (R-I)!} * (\frac{1}{N})^{I} * (1 - \frac{1}{N})^{R-I}$$

En general la secuencia de K llaves, que I caigan en un nodo es la probabilidad

$$(1/N)^{I} * (1-1/N)^{R-I}$$

Cuantas formas de combinar esta probabilidad hay (R tomadas de a I combinaciones)

$$\frac{R!}{I!*(R-I)!}$$

Función de Poisson: (probabilidad que un nodo tenga I elementos) R,N,I con la definición ya vista

$$P(I) = \frac{(R/N)^{I} * e^{-(R/N)}}{I!}$$

Análisis núméricos de Hashing

- •En general si hay n direcciones, entonces el # esperado de direcciones con l registros asignados es N*P(I).
- •Las colisiones aumentan con al archivo más "lleno"

$$overflow = 1839 + 2.613 = 3065$$
 (alto)

Ahora supongamos que el problema es

• K = 500 N= 1000 DE = 50%
$$P(0) = 0.607$$
 607 $P(1) = 0.303$ * 1000 303 saturación = N * [1 * P(2) + 2 * 1P(3) + 3 * P(4) + 4 * P(5)] = 107

Saturación menor

```
densidad overflow
10% 4.8%
50% 21.4%
100% 36.8%
```

•los números bajos de overflow (baja densidad) □ muchas cubetas libres

Que pasa si mantenemos la DE pero cambiamos ciertos valores

• EJ:

$$K = 750$$
 $N = 1000$
 $DE = 75\%$
 $K / N = 0.75$
 $C = 1$

$$K = 750$$
 $N = 500$
 $DE = 75\%$
 $K / N = 1,5$
 $C = 2$

deben influir en la función de Poisson

saturación
$$c = 1$$
 222 cubetas $c = 2$ 140 cubetas

• Cual es el tamaño de la cubeta?

DE	1	2	5	10	100
10%	4.8	0.6	0.0	0.0	0.0
20%	9.4	2.2	0.1	0.0	0.0
30%	13.6	4.5	0.4	0.0	0.0
40%	17.6	7.3	1.1	0.1	0.0
50%	21.3	10.4	2.5	0.4	0.0
60%	24.8	13.7	4.5	1.3	0.0
70%	28.1	17.0	7.1	2.9	0.0
75%	29.6	18.7	8.6	4.0	0.0
80%	31.2	20.4	10.3	5.3	0.1
90%	34.1	23.8	13.8	8.9	0.8
100%	36.8	27.1	17.6	12.5	4.0

2

Tratamiento de Colisiones con Overflow

•Hemos visto que el % de overflow se reduce, pero el problema se mantiene dado que no llegamos a 0%

Algunos métodos

- Saturación progresiva
- •Saturación progresiva encadenada
- Doble dispersión
- Área de desborde separado

Saturación progresiva:

- •Cuando se completa el nodo, se busca el próximo hasta encontrar uno libre.
- Búsqueda?
- Eliminación, no debe obstaculizar las búsquedas

saturación progresiva encadenada

- similar a saturación progresiva, pero los reg. de saturación se encadenan y "no ocupan" necesariamente posiciones contiguas
- Ejemplo

Dispersión doble:

- •saturación tiende a agrupar en zonas contiguas, búsquedas largas cuando la densidad tiende a uno
- Solución almacenar los registros de overflow en zonas no relacionadas.
- •esquema con el cual se resuelven overflows aplicando una segunda función a la llave para producir un N° C, el cual se suma a la dirección original tantas veces como sea necesario hasta encontrar una dirección con espacio.

Encadenamiento en áreas separadas:

- No utiliza nodos de direcciones para los overflow, estos van a nodos especiales
- Ejemplo:
- •Se mejora el tratamiento de inserciones o eliminaciones. Empeora el TAP.
- Ubicación del desborde
- A intervalos regulares entre direcciones asignadas
- Cilindros de desborde

Hashing (Dispersión)

Hash con espacio de direccionamiento estático

- Necesita un número de direcciones fijas, virtualmente imposible
- Cuando el archivo se llena
- Saturación excesiva

Solución 🗆 espacio de direccionamiento dinámico

- Reorganizar tablas sin mover muchos registros
- •Técnicas que asumen bloques físicos, pueden utilizarse o liberarse.

Hashing (Dispersión) dinámico

Varias posibilidades

- Hash virtual
- Hash dinámico
- Hash Extensible

Hash Extensible

- Adapta el resultado de la función de hash de acuerdo al número de registros que tenga el archivo, y de las cubetas necesitadas para su almacenamiento.
- Función: Genera secuencia de bits (normalmente 32)

Hashing (Dispersión) espacio dinámico

Como trabaja

- •Se utilizan solo los bits necesarios de acuerdo a cada instancia del archivo.
- Los bits tomados forman la dirección del nodo que se utilizará
- •Si se intenta insertar a una cubeta llena deben reubicarse todos los registros allí contenidos entre el nodo viejo y el nuevo, para ello se toma un bit más.
- •La tabla tendrá tantas entradas (direcciones de nodos) como 2ⁱ, siendo i el número de bits actuales para el sistema.

Hashing (Dispersión) espacio dinámico (ejemplo

Clave	Secuencia de bits
Alfa	0011 0011
Beta	0110 0101
Gamma	1001 1010
Epsilon	0111 1100
Delta	1100 0001
Tita	0001 0110
Omega	1111 1111
Pi	0000 0000
Tau	0011 1011
Lambda	0100 1000
Sigma	0010 1110 UNLP - Facult

Elección de organización

Archivos

- Acomodar datos para satisfacer rápidamente requerimientos
- Accesos: resumen

Organización	Acc.un reg. CP	Todos reg. CP	
Ninguna	Lento	Lento	
Secuencial	Lento	Rápido	
Index sec.	Buena	Rápida	
Hash	Rápido	lento	

Elección de organización

Elección de organización

- Captar los requerimientos de usuario
- Que examinar
 - Características del archivo
 - Número de registros, tamaño de registros
 - Requerimientos de usuario
 - Tipos de operaciones, número de accesos a archivos
 - Características del hard
 - Tamaño de sectores, bloques, pistas, cilíndros, etc.
 - Parámetros
 - Tiempo (necesario para desarrollar y mantener el soft, para procesar archivos)
 - Uso promedio (# reg. Usados/ #registros)