# МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ «ПОВОЛЖСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИЙ

УНИВЕРСИТЕТ»

Кафедра ИиСП

#### Отчет

по лабораторной работе N = 5

по дисциплине «Машинно-зависимые языки программирования» Вариант 1

Выполнил: ст. гр. ПС-11

Маркин И. А.

Проверил: доцент, доцент

кафедры ИиСП Баев А.А.

г. Йошкар-Ола 2025

## Цель работы:

- 1)Разобраться с заданием, которое дано в методичке
- 2)Установить Proteus и разобраться в нем
- 3)Научиться писать код для него
- 4)Собрать схемы для АТтеда328Р

## Задания на лабораторную работу:

1)Написать коды и сделать схемы для следующих заданий:

Подключить кнопку, Подключить 7-сегментный индикатор,

Подключить кнопку, Сделать секундомер)

- 2)Оптимизация кода
- 3)Задание по вариантам(Секундомер до 99)
- 4)Задание от преподавателя
- 5)Сделать макет схем

## Теоретические сведения:

ПРИМЕНЕНИЕ МИКРОКОНТРОЛЛЕРОВ В РАДИОТЕХНИЧЕСКИХ И БИОМЕДИЦИНСКИХ СИСТЕМАХ

## Практическая часть:

## 1) Написать код и сделать схемы для следующих заданий:

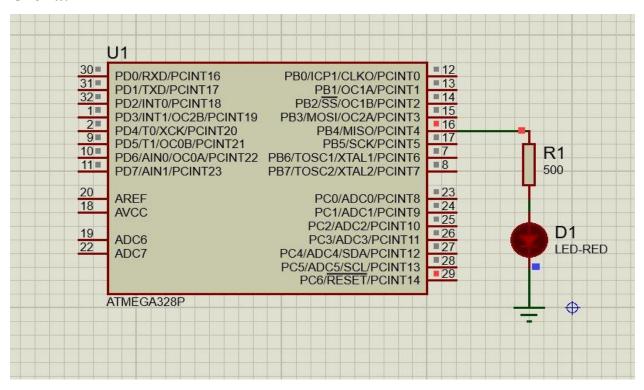
# Подключить светодиод, Подключить 7-сегментный индикатор и кнопку,

Сделать секундомер, Внешнее прерывание

1.Подключить светодиод

```
Koд на C:
#include <avr/io.h>
int main(void)
{
     DDRB = 0b00010000;
     PORTB = 0b00010000;
     while(1){}
}
```

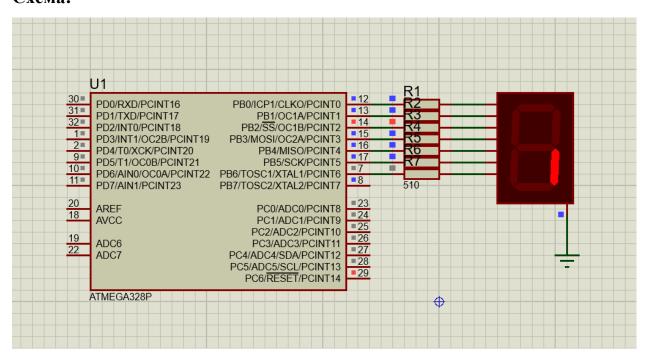
#### Схема:



2.Подключить 7-сегментный индикатор

```
#define F_CPU 1000000UL
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>
int main(void)
{
        DDRB = 0xFF;
        while(1)
```

```
for(int i = 0; i < 6; i++)
{
          PORTB = (1 << i);
          _delay_ms(200);
}
}
Cxema:</pre>
```

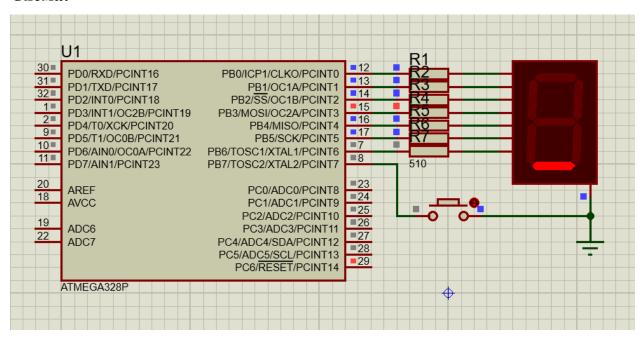


## 3.Подключение кнопки к 7-сегментному индикатору

```
#define F_CPU 1000000UL
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>
int main(void)
{
     DDRB = 0xFF & \sim(1 << PINB7);
     PORTB |= (1 << PINB7);
     int button = 0;
     while(1)
      {
           for(int i = 0; i < 6; i++)
                 button = PINB & (1 << PINB7);</pre>
                 if(button != 0)
                 {
                       PORTB = (1 << i);
                      _delay_ms(200);
                 }
                 else
                 {
```

```
PORTB = (0x20 >> i);
    _delay_ms(200);
}
}
}
```

### Схема:



## 4.Секундомер

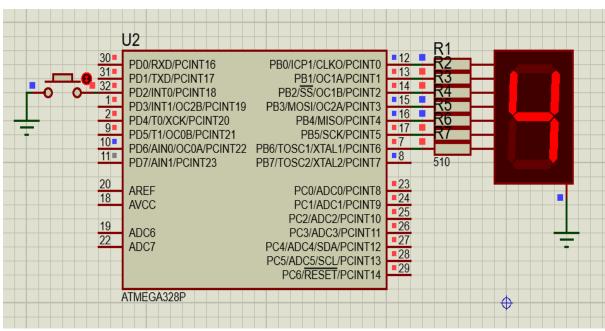
```
#define F CPU 1000000UL
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>
int main(void)
{
     DDRB = 0xFF & \sim(1 << PINB7);
     PORTB |= (1 << PINB7);
     int button = 0;
     while(1)
     {
           for(int i = 0; i < 6; i++)
                 button = PINB & (1 << PINB7);</pre>
                 if(button != 0)
                 {
                       PORTB = (1 << i);
                       _delay_ms(200);
                 }
                 else
                 {
                       PORTB = (0x20 \gg i);
                      _delay_ms(200);
```

```
}
               }
        }
Схема:
                    U2
                                             PB0/ICP1/CLKO/PCINT0
                     PD0/RXD/PCINT16
                                                                 13
                     PD1/TXD/PCINT17
                                                 PB1/OC1A/PCINT1
                                                                          ₹3
                                                                 14
                     PD2/INT0/PCINT18
                                               PB2/SS/OC1B/PCINT2
                                                                 15
                     PD3/INT1/OC2B/PCINT19
                                            PB3/MOSI/OC2A/PCINT3
                                                                          Ro
                                                                 16
                     PD4/T0/XCK/PCINT20
                                                 PB4/MISO/PCINT4
                                                                          Кb
                                                                 17
                     PD5/T1/OC0B/PCINT21
                                                  PB5/SCK/PCINT5
                                                                          R7
                     PD6/AIN0/OC0A/PCINT22 PB6/TOSC1/XTAL1/PCINT6
                                                                 8
                                                                         510
                     PD7/AIN1/PCINT23
                                           PB7/TOSC2/XTAL2/PCINT7
                                                 PC0/ADC0/PCINT8
                18
                     AVCC
                                                 PC1/ADC1/PCINT9
                                                PC2/ADC2/PCINT10
                     ADC6
                                                PC3/ADC3/PCINT11
                22
                                                                 27
                     ADC7
                                             PC4/ADC4/SDA/PCINT12
                                                                 28
                                             PC5/ADC5/SCL/PCINT13
                                                                 29
                                               PC6/RESET/PCINT14
                    ATMEGA328P
```

## 5.Внешнее прерывание

```
#define F_CPU 100000UL
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>
#include <avr/interrupt.h>
uint8_t segments[]=
     0b00111111,
     0b00000110,
     0b01011011,
     0b01001111,
     0b01100110,
     0b01101101,
     0b01111101,
     0b00000111,
     0b01111111,
     0b01101111,
};
volatile int switch_state = 0;
volatile int counter = 0;
ISR(INT0_vect)
{
     if(switch_state == 0)
     {
           switch_state = 1;
     }
```

```
else
     {
           switch_state = 0;
           counter = 0;
     }
int main(void)
     DDRB = 0xFF;
     PORTD |= (1 << PIND2);
     EIMSK = (1 << INT0);
     EICRA |= (1 << ISC01);
     sei();
     while(1)
     {
           if(switch_state == 0)
                 if(counter < 10)</pre>
                 {
                       PORTB = segments[counter];
                       counter += 1;
                       _delay_ms(500);
                 }
                 else
                 {
                       counter = 0;
                       PORTB = segments[counter];
                       counter += 1;
                      _delay_ms(500);
                 }
           }
     }
}
Схема:
```



## 2)Оптимизация кода

1.Подключить светодиод

```
Код на C:

#include <avr/io.h>

int main(void)

{

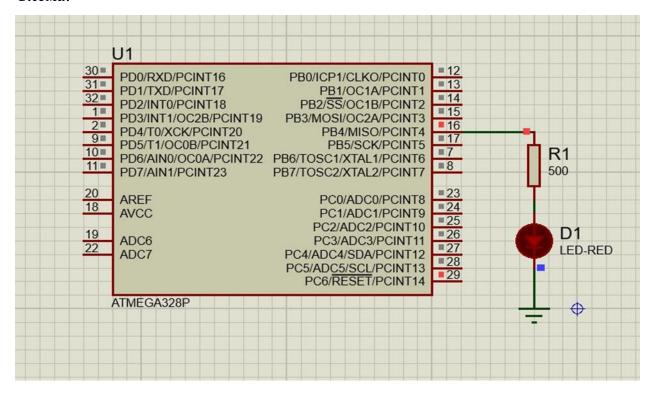
    DDRB = 0b00010000;

    PORTB = 0b00010000;

    while(1){}

}
```

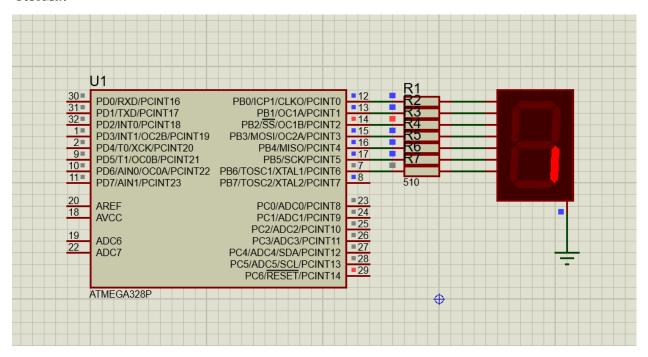
#### Схема:



## 2.Подключить 7-сегментный индикатор

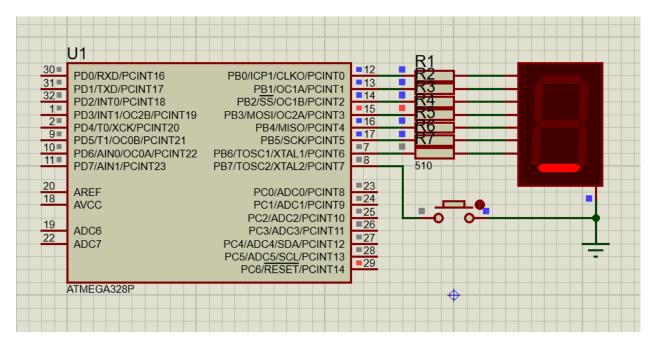
}

#### Схема:



3.Подключение кнопки к 7-сегментному индикатору

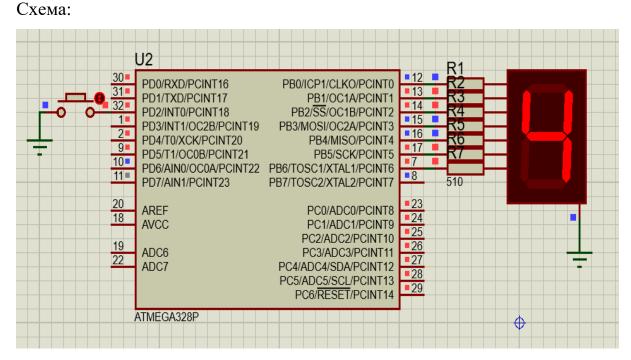
```
#define F CPU 100000UL
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>
int main(void)
{
     DDRB = 0xFF & \sim(1 << PINB7);
     PORTB |= (1 << PINB7);
     while(1)
     {
           for (int i = 0; i < 6; i++)
                 if (PINB & (1 << PINB7) != 0)</pre>
                 {
                       PORTB = (1 << i);
                 }
                 else
                 {
                       PORTB = (0x20 >> i);
                 _delay_ms(200);
           }
     }
Схема:
```



## 4.Секундомер

```
#define F_CPU 100000UL
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>
uint8_t segments[] =
{
     0b00111111,
     0b00000110,
     0b01011011,
     0b01001111,
     0b01100110,
     0b01101101,
     0b01111101,
     0b00000111,
     0b01111111,
     0b01101111,
};
int main(void)
     DDRB = 0xFF;
     DDRD \&= \sim (1 << PIND2);
     PORTD |= (1 << PIND2);
     int counter = 0;
     int switch state = 0;
     while(1)
     {
           if (!(PIND & (1 << PIND2)))</pre>
           {
                 while (!(PIND & (1 << PIND2)) {}
                 switch_state ^= 1;
                 if (!switch_state) counter = 0;
           }
```

```
if (!switch_state)
{
          PORTB = segments[counter];
          _delay_ms(1000);
          counter = (counter + 1) % 10;
}
}
```

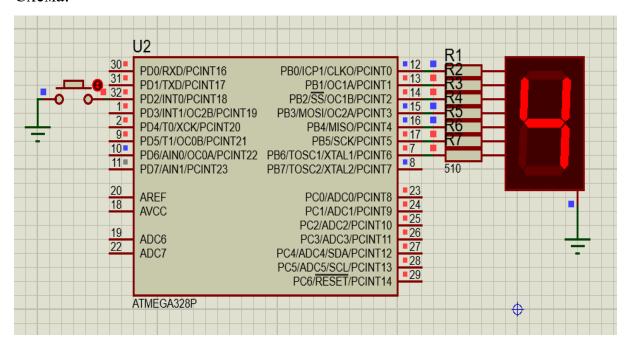


## 5.Внешнее прерывание

```
#define F_CPU 100000UL
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>
#include <avr/interrupt.h>
uint8_t segments[] =
{
     0b00111111,
     0b00000110,
     0b01011011,
     0b01001111,
     0b01100110,
     0b01101101,
     0b01111101,
     0b00000111,
     0b01111111,
     0b01101111,
};
volatile int switch state = 0;
volatile int counter = 0;
ISR(INT0_vect)
```

```
{
     switch state ^= 1;
     if (!switch_state) counter = 0;
int main(void)
     DDRB = 0xFF;
     PORTD |= (1 << PIND2);
     EIMSK |= (1 << INT0);</pre>
     EICRA |= (1 << ISC01);
     sei();
     while(1)
     {
           if (!switch state)
                 PORTB = segments[counter];
                 counter = (counter + 1) % 10;
                 delay ms(500);
           }
     }
}
```

### Схема:

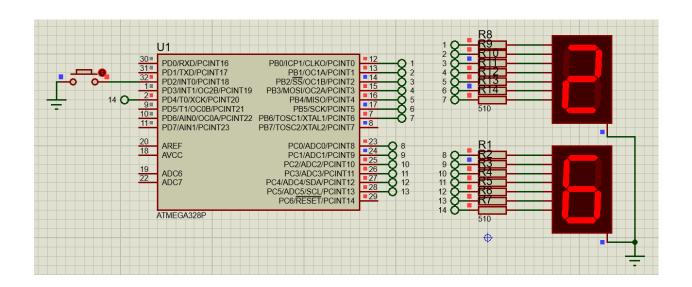


## 3)Задание по вариантам

Секундомер до 99(Дополнительное задание из методички)

```
#define F_CPU 1000000UL
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>
#include <avr/interrupt.h>
uint8_t segments[] =
{
```

```
0b00111111,
     0b00000110,
     0b01011011,
     0b01001111,
     0b01100110,
     0b01101101,
     0b01111101,
     0b00000111,
     0b01111111,
     0b01101111
};
volatile uint8_t counter = 0;
ISR(INT0_vect)
{
     counter++;
     if (counter > 99)
     {
           counter = 0;
     }
int main(void)
{
     DDRB = 0xFF;
     DDRC = 0xFF;
     DDRD |= (1 << PIND4);
     PORTD = (1 << PIND2);
     EIMSK |= (1 << INT0);</pre>
     EICRA |= (1 << ISC01);
     sei();
     while (1)
     {
           PORTB = segments[counter / 10];
           PORTC = segments[counter % 10];
           if (segments[counter] & (1 << 6))</pre>
           {
                 PORTD |= (1 << PIND4);
           }
           else
           {
                 PORTD &= ~(1 << PIND4);
           }
           counter = (counter + 1) % 100;
           _delay_ms(1000);
     }
}
Схема:
```



## 4)Задание от преподавателя

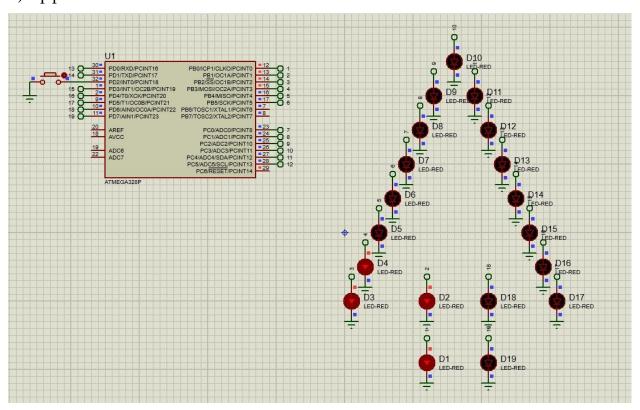
Вариант 20, Форма 3 – ёлка, Эффекты – 0, 7, 6.

```
Код на С:
```

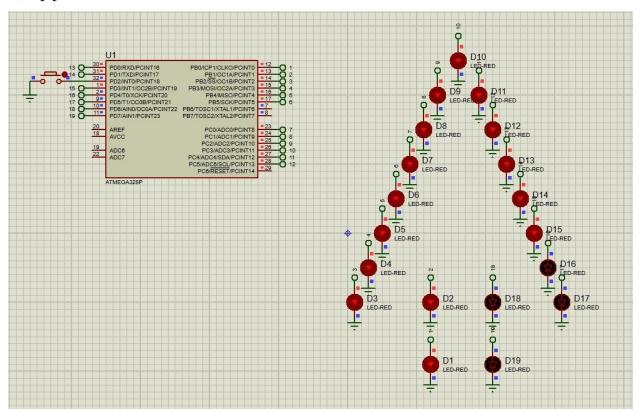
```
#define F CPU 16000000UL
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>
#include <avr/interrupt.h>
volatile uint32_t leds_status = 0;
uint8_t step_counter = 0;
uint8_t current_effect = 0;
uint8_t move_direction = 0;
const uint8_t leds_count[] = {1, 2, 6, 10, 15, 19};
ISR(INT0_vect)
{
       current_effect = (current_effect + 1) % 3;
       leds_status = 0;
       step_counter = 0;
       move_direction = 1;
void run_effect_0(void)
       if (move_direction == 1)
       {
              leds_status |= (1 << step_counter);</pre>
              step_counter++;
              if (step_counter >= 19)
                     move_direction = 0;
              }
       }
       else
       {
              leds status &= ~(1 << (step counter - 1));</pre>
              step counter--;
              if (step_counter == 0)
              {
                     move direction = 1;
              }
       }
void run effect 7(void)
       for (uint8_t i = 0; i < leds_count[step_counter]; i++)</pre>
       {
              leds_status |= (1 << i);</pre>
       step_counter++;
       if (step_counter >= 6)
              step_counter = 0;
              leds_status = 0;
       }
void run_effect_6(void)
       leds_status ^= (1 << 9);</pre>
       if (step_counter < 9)</pre>
              leds_status |= (1 << (9 - step_counter));</pre>
              leds_status |= (1 << (9 + step_counter));</pre>
              step_counter++;
       }
```

```
else
       {
              step_counter = 0;
              leds_status = 0;
       }
int main(void)
{
       DDRB = 0xFF;
       DDRC = 0xFF;
       DDRD = 0xFF;
       DDRD &= \sim(1 << PIND2);
       PORTD |= (1 << PIND2);
EIMSK |= (1 << INT0);
       EICRA |= (1 << ISC01);
       sei();
       while(1)
       {
              switch (current_effect)
                      case 0:
                             run_effect_0();
                             break;
                      case 1:
                             run_effect_7();
                             break;
                     case 2:
                             run_effect_6();
                             break;
              PORTB = leds_status & 0x3F;
              PORTC = (leds_status >> 6) & 0x3F;
              PORTD = ((leds_status >> 12) & 0x03) | ((leds_status >> 11) & 0xF8);
              _delay_ms(50);
       }
}
```

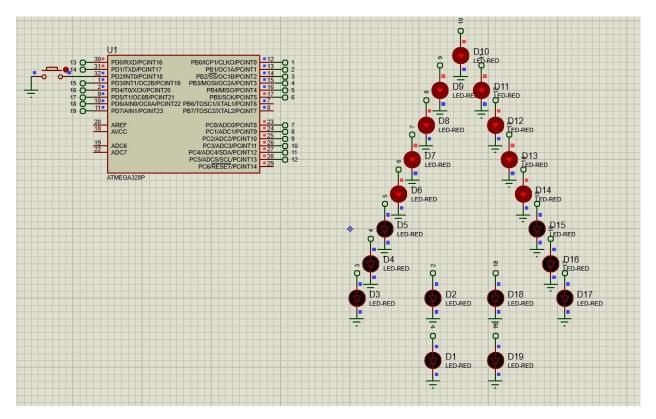
# 1)Эффект 0



## 2)Эффект 7

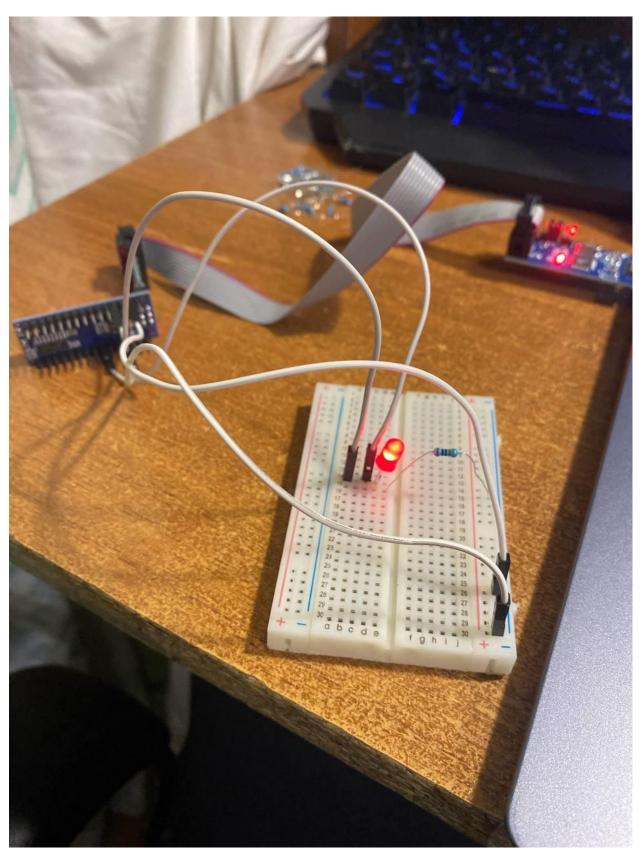


3)Эффект 6

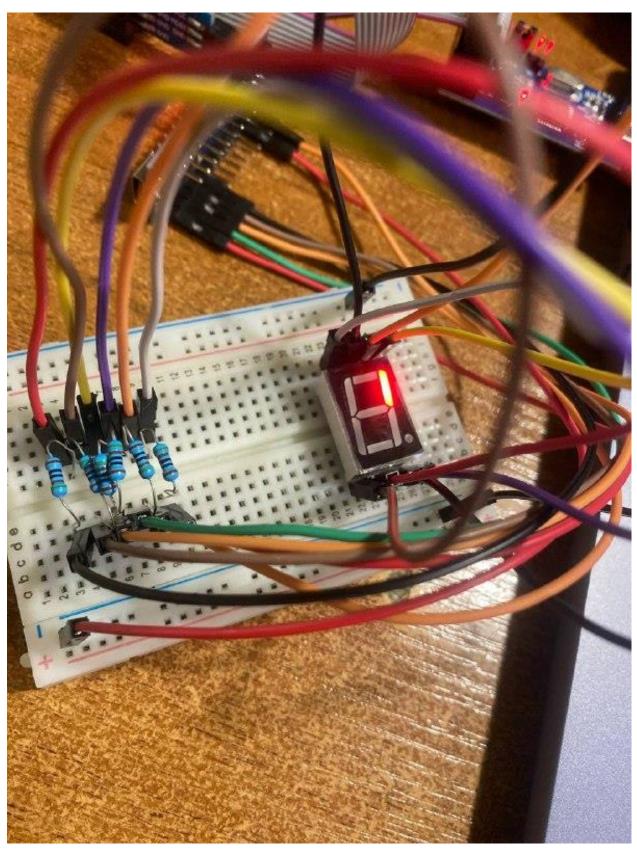


## 5.Макет схем

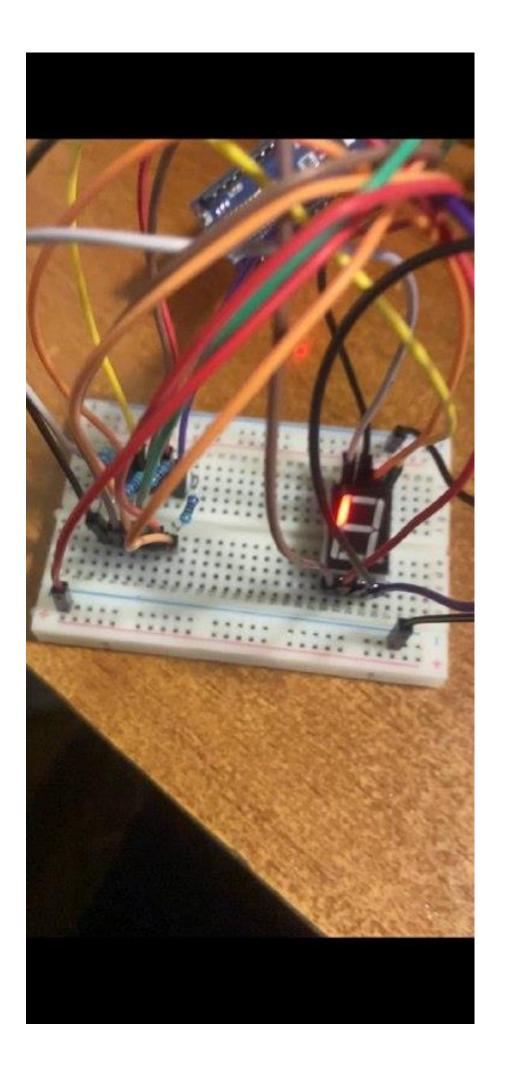
1.Подключение светодиода



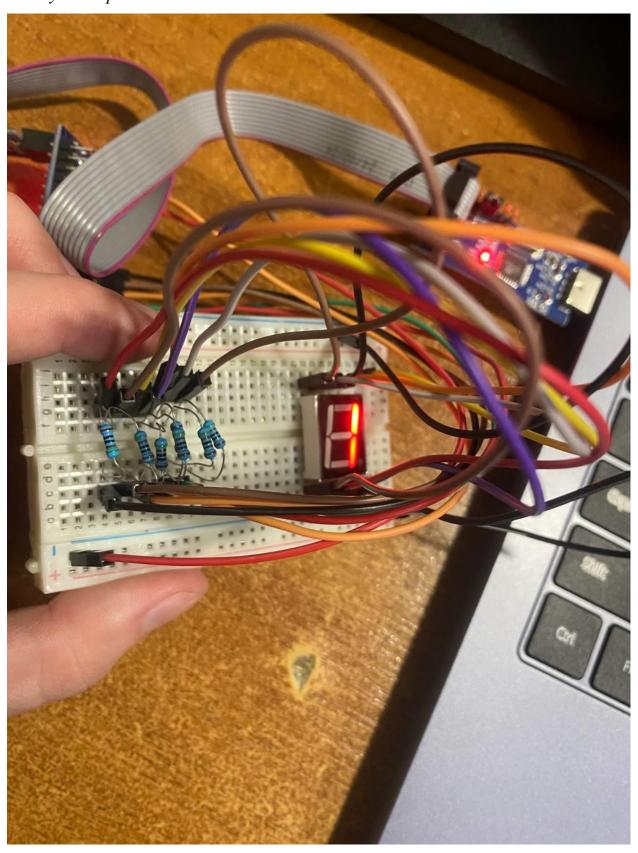
2.Подключение индикатора



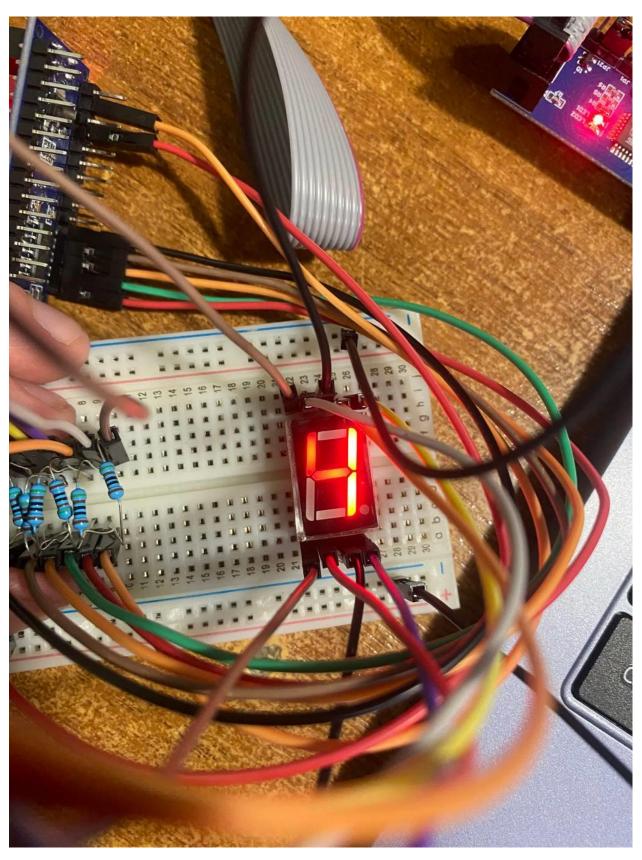
3.Подлкючение кнопки



# 4.Секундомер

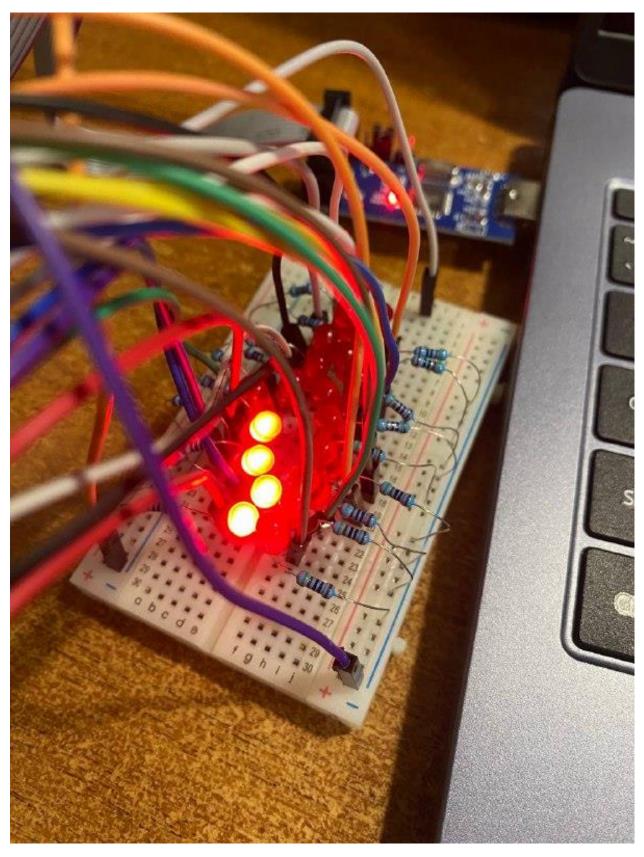


5.Внешнее прерывание

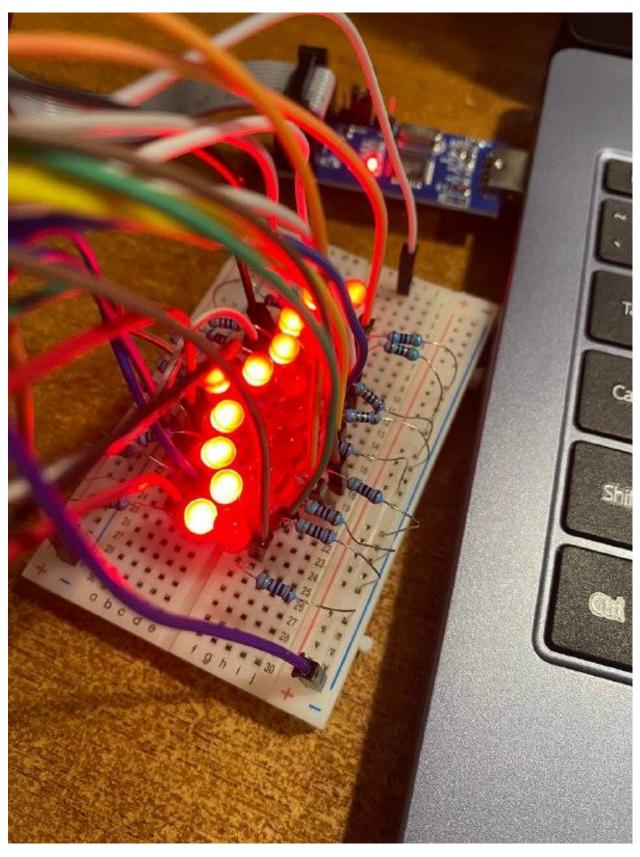


Эффекты:

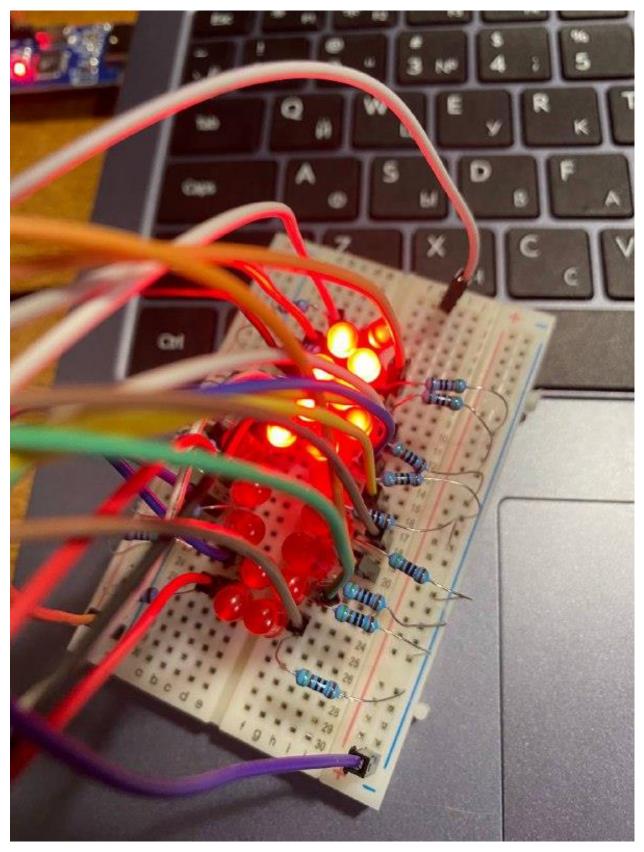
1)Эффект 0



2)Эффект 7



3)Эффект 6



Выводы: В данной лабораторной работе я впервые попробовал сделать схему для кода, который написал и смог реализовать некоторые схемы на практике, а также и в самом железе.