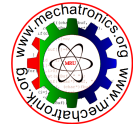




OSTBAYERISCHE
TECHNISCHE HOCHSCHULE
REGENSBURG



MASTERARBEIT

Tamara Szecsey

Intelligentes Schuhwerk für den humanoiden Nao Roboter basierend auf Magneto- und Elektrostiction zur Verbesserung der Bodenhaftung

Fakultät:	Elektro- und Informationstechnik
Studiengang:	Master Electrical- and Microsystem Engineering
Abgabefrist:	31. Januar 2021
Betreuung:	Prof. Dr. Gareth Monkman
Zweitbegutachtung:	Dr. Dirk Sindesberger

Erklärung

1. Mir ist bekannt, dass dieses Exemplar der Masterarbeit als Prüfungsleistung in das Eigentum der Ostbayerischen Technischen Hochschule Regensburg übergeht.
2. Ich erkläre hiermit, dass ich diese Masterarbeit selbstständig verfasst, noch nicht anderweitig für Prüfungszwecke vorgelegt, keine anderen als die angegebenen Quellen und Hilfsmittel benutzt sowie wörtliche und sinngemäße Zitate als solche gekennzeichnet habe.

Ort, Datum und Unterschrift

Vorgelegt durch:	Tamara Szecsey
Matrikelnummer:	3140789
Studiengang:	Master Electrical- and Microsystem Engineering
Bearbeitungszeitraum:	1. Juni 2020 – 31. Januar 2021
Betreuung:	Prof. Dr. Gareth Monkman
Zweitbegutachtung:	Dr. Dirk Sindensberger

Inhaltsverzeichnis

1	Einleitung
---	------------

1

1 Einleitung

- * über humanoide Roboter (Vor- und Nachteile)
- * über nao und seine beschaffenheit
- * über map
- * Ziel der Arbeit