Testcase 02 (Delta Mouse Input)

# Beschreibung

## System

* Delta Roboter (EEDURO)

## Aufgabe

* Während dem Idle Zustand wird auf einen Input von der Maus gewartet.
  + Maus bewegt sich → Achse bewegen sich entsprechend
  + Maus bewegt sich für 5 Sekunden nicht → Autosort-Sequenz