## Solucionario Examen Parcial

PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DEL PERÚ MATEMÁTICA PARA ECONOMÍA Y FINANZAS 3 (1MAT27)

Semestre: 2022-1 Fecha: 21/05/22

Profesor: Jorge Chávez Fuentes (jrchavez@pucp.edu.pe)

Jefes de Práctica: Joaquin Rivadeneyra (jrivadeneyrab@pucp.edu.pe),

Marcelo Gallardo (marcelo.gallardo@pucp.edu.pe), Mauricio Vallejos (mauricio.vallejos@pucp.edu.pe).

Puntaje: 20 puntos.

Observación: La solución del parcial debe ser colgada en PAIDEIA como máximo hasta las 11.15 a.m. Después de esa hora, ningún documento será aceptado.

Pregunta 1.a) Dado que la oferta y la demanda son iguales en todo tiempo, tenemos

$$Q_d(t) = Q_s(t)$$
$$-3P''(t) - 2P'(t) + 14P(t) = P''(t) + 6P'(t) + 2P(t).$$

Así, obtenemos una ecuación diferencial de segundo orden para P(t)

$$4P''(t) + 8P'(t) - 12P(t) = 0.$$

Dividiendo entre 4, queda

$$P''(t) + 2P'(t) - 3P(t) = 0.$$

(0. 5 puntos por plantear la ecuación). Luego, efectuando el cambio de variable  $P = P_1$  y  $P' = P_2$ , se el siguiente sistema lineal (0. 5 puntos por plantear el sistema lineal).

$$P_1' = P_2$$
  
 $P_2' = 3P_1 - 3P_2$ .

De forma matricial

$$\begin{pmatrix} P_1' \\ P_2' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} P_1 \\ P_2 \end{pmatrix}.$$

Obteniendo los valores y vectores propios

$$\lambda_1 = -3, v_1 = \begin{pmatrix} -1\\3 \end{pmatrix}$$
$$\lambda_2 = 1, v_1 = \begin{pmatrix} 1\\1 \end{pmatrix}$$

se deduce que la solución general es (0.5 puntos por los valores y vectores propios).

$$\begin{pmatrix} P_1(t) \\ P_2(t) \end{pmatrix} = c_1 e^{-3t} \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix} + c_2 e^t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Luego, usando las condiciones iniciales, (0.5 puntos por las constantes y la solución final).

$$\begin{pmatrix} P_1(0) \\ P_2(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -c_1 + c_2 \\ 3c_1 + c_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \end{pmatrix}.$$

Por ende,  $c_1 = 1$  y  $c_2 = 2$ . Con esto, concluimos que

$$P(t) = P_1(t) = -e^{-3t} + 2e^t.$$

**Pregunta 1.b)** Sacando el límite de P(t) en infinito,

$$\lim_{t \to \infty} P(t) = \lim_{t \to \infty} \underbrace{-e^{-3t}}_{\to 0} + 2e^t = \infty.$$

El precio crece sin límites en el largo plazo. (1 punto).

Pregunta 2.a) Tenemos la siguiente ecuación diferencial escalar

$$x' = ax - bx^2.$$

Por el método de separación de variables, (0.5 puntos por identificar el método, ya sea este o Bernouilli y plantear el problema)

$$\frac{dx}{dt} = x \left( a - bx \right).$$

Luego,

$$\frac{dx}{x(a-bx)} = dt$$

$$\int \frac{dx}{x(a-bx)} = \int dt$$

$$\int \left(\frac{1}{ax} - \frac{b}{a(bx-a)}\right) dx = t + C$$

$$\frac{\ln x - \ln |bx-a|}{a} = t + C$$

$$\ln \left|\frac{x}{a-bx}\right| = at + aC$$

$$\frac{x}{a-bx} = \tilde{C}e^{at}$$

$$x = \tilde{C}e^{at}(a-bx)$$

$$x(1+b\tilde{C}e^{at}) = a\tilde{C}e^{at}$$

$$x(t) = \frac{a\tilde{C}e^{at}}{1+b\tilde{C}e^{at}}.$$

Luego, como  $x(0) = x_0$ 

$$x_0 = \frac{a}{1 + b\tilde{C}}.$$

$$\tilde{C} = \frac{x_0}{a - bx_0}.$$

Si se procede por Bernouilli se debe llegar a

$$y' = -ay + b.$$

Luego,

$$y(t) = Ce^{-at} + \frac{b}{a}$$
$$x(t) = \frac{1}{Ce^{-at} + \frac{b}{a}}$$
$$= \frac{a}{aCe^{-at} + b}.$$

En este caso,

$$x_0 = \frac{a}{aC + b}.$$

O sea,

$$C = \frac{a - bx_0}{x_0 a}.$$

(1 punto por integrar, 0.5 por despejar logaritmos y 1 punto por despejar x y C en términos de  $x_0$ . No se le descuenta si no es explícito con el método al comienzo). Si se usa Bernouilli, 1 punto por llegar a la EDO lineal, 1 por llegar a x y 0.5 puntos por despejar C).

**Pregunta 2.b)** Como se trata de un modelo de crecimiento a > 0, así,

$$\lim_{t \to \infty} x(t) = \lim_{t \to \infty} \frac{a\left(\frac{x_0}{a - bx_0}\right) e^{at}}{1 + b\left(\frac{x_0}{a - bx_0}\right) e^{at}} = \lim_{t \to \infty} \frac{a}{\left(\frac{x_0}{a - bx_0}\right) e^{at}} + b = \frac{a}{0 + b} = \frac{a}{b}.$$

(1 punto. Todo o nada).

Pregunta 3.a) Dado el sistema lineal

$$x' = \begin{pmatrix} \beta & 0 \\ -1 & \theta \end{pmatrix} x$$

como el polinomio característico es

$$p(\lambda) = (\lambda - \beta)(\lambda - \theta),$$

y no se tratan de complejos, (especificado), se tiene que  $\lambda_1 = \beta$  y  $\lambda_2 = \theta$ 

- Si  $\beta > 0$ ,  $\theta > 0$ , se trata de un repulsor (inestable).
- Si  $\beta < 0$ ,  $\theta < 0$ , se trata de un atractor (estable).
- Si  $\beta < 0$ ,  $\theta > 0$ , o  $\beta > 0$ ,  $\theta < 0$ , se trata de una silla (inestable).

El análisis es válido cuando  $\beta = \theta > 0$  (repulsor) y  $\beta = \theta < 0$  (atractor). (0.5 puntos por  $p(\lambda)$  y los valores propios, 0.5 por caracterizar el caso atractor, 0.5 por el caso repulsor y 0.5 el caso por silla).

Pregunta 3.b) Con los parámetros dados, el sistema lineal se torna en el siguiente

$$x' = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} x.$$

Obteniendo los valores propios  $\lambda_1 = 2$  y  $\lambda_2 = -1$  (0.5 puntos) y sus respectivos vectores propios  $v_1 = (0, 1)^T$ ,  $v_2 = (3, 1)^T$  (1 punto), se tiene que la solución general está dada (0.5 puntos)

$$x(t) = c_1 e^{2t} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + c_2 e^{-t} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Pregunta 3.c) Luego, (0.5 punto cada uno).

$$E^{u} = \left\{ w \in \mathbb{R}^{2} : \ w = \alpha \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

$$E^s = \left\{ w \in \mathbb{R}^2 : \ w = \alpha \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Pregunta 3.d) Trazamos el diagrama de fases

- 0.5 puntos por las isoclinas y caracterizar el equilibrio.
- 0.5 puntos por el campo vectorial.
- 0.5 puntos por el dibujo final.
- 0.5 puntos por la condición inicial.
- En caso el alumno use los subespacios para graficar, las isoclinas y el campo ya no son necesarios y se le atribuye el puntaje correspondiente.

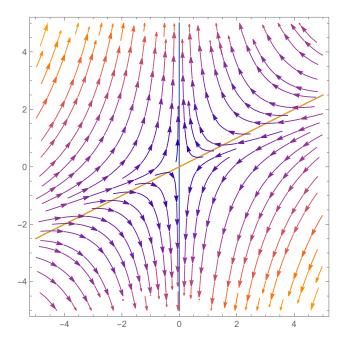


Figura 1: Diagrama de fases.

La condición inicial debe ser  $(x_0, y_0) \in E^s$ . Por ejemplo, (3, 1).

**Pregunta 4.a)** Los equilibrios son el (0,0) y (2,2) (0.5 puntos cada uno). Esto se deduce planteando

$$x' = y(x-2)$$
$$y' = x(y-2).$$

Pregunta 4.b) La matriz Jacobiana es

$$J = \begin{pmatrix} y & x - 2 \\ y - 2 & x \end{pmatrix}.$$

Evaluando en el equilibrio (0,0)

$$J(0,0) = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}.$$

Luego, como  $p(\lambda) = \lambda^2 - 4$ ,  $\lambda_1 = -2$  y  $\lambda_2 = 2$ . Así, el equilibrio es hiperbólico (H-G se puede aplicar) y por ende, se comporta localmente como una silla. Análogamente, evaluando esta vez en el equilibrio (2,2)

$$J(0,0) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix},$$

se obtiene que  $p(\lambda) = (\lambda - 2)^2$ . Así,  $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$ . El equilibrio es hiperbólico (H-G se puede aplicar) y por ende, se comporta localmente como un repulsor. (1 punto por cada caracterización).

**Pregunta 4.d)** (2 puntos por subespacios estable e inestable / campo + isoclinas o en su defecto una buena caracterización gráfica de los equilibrios. 1 punto por trayectorias y gráfico final - precisión).

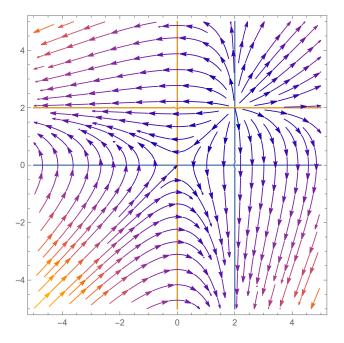


Figura 2: Diagrama de fases.