SOLUCIONES DEL EXAMEN PARCIAL – IOP224 Primer semestre 2025

Profesor: Jorge Chávez Asistente de docencia: Marcelo Gallardo

Pregunta 1

1. Ciertamente es un subespacio vectorial. Las matrices que forman una base son

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \ \mathbf{y} \ \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

Estas matrices son l.i y generan el subespacio. Por ende, la dimensión es 3. De manera general, es fácil ver que

$$\dim(\mathcal{S}) = \frac{n(n+1)}{2}.$$

2. Sea $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 1 \end{bmatrix}$. Calculamos autovalores con el polinomio característico:

$$\det(A - \lambda I) = \lambda^2 - 2\lambda - 7 = 0 \Rightarrow \lambda = 1 \pm 2\sqrt{2}.$$

Luego

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 & \\ 1 & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 + 2\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 1 - 2\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$

Así.

$$A^{100} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 & \\ 1 & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} (1+2\sqrt{2})^{100} & 0 \\ 0 & (1-2\sqrt{2})^{100} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$

3. Q(x) > 0 si y solo si su matriz asociada

$$M = \begin{bmatrix} a_1 & a_3 \\ a_3 & a_2 \end{bmatrix}$$

es definida positiva, es decir:

$$a_1 > 0$$
, $\det(M) = a_1 a_2 - a_3^2 > 0$.

4. Es fácil notar que

$$\left(\sum_{i=1}^n x_i^2\right) \le \left(\sum_{i=1}^n |x_i|\right)^2.$$

Por ende, si $\mathbf{x} \in \mathcal{B}_{||\cdot||_1}(\mathbf{a}, r)$

$$\left(\sum_{i=1}^{n} (x_i - a_i)^2\right)^{1/2} \le \left(\sum_{i=1}^{n} |x_i - a_i|\right) \le r$$

se sigue que $\mathbf{x} \in \mathcal{B}_{||\cdot||_2}(\mathbf{a}, r)$. Finalmente, si $\mathbf{x} \in \mathcal{B}_{||\cdot||_2}(\mathbf{a}, r)$,

$$\left(\sum_{i=1}^{n} (x_i - a_i)^2\right)^{1/2} \le r.$$

Como $||\mathbf{x} - \mathbf{a}||_{\infty} = |x_{i_0} - a_{i_0}| = \sqrt{(x_{i_0} - a_{i_0})^2}$ para cierto i_0 , entonces $\mathbf{x} \in \mathbb{B}_{||\cdot||_{\infty}}(\mathbf{a}, r)$.

1

5. $\{(x,y):y\leq \ln x:x\in [1,5]\}$ define un conjunto convexo ya que l
n es cóncava:

$$y_1 \le \ln x_1$$

 $y_2 \le x_2$
 $\lambda y_1 + (1 - \lambda)y_2 \le \lambda \ln x_1 + (1 - \lambda) \ln x_2$
 $\le \ln(\lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2).$

La intersección con el conjunto convexo $C = [1,3] \times [0,1]$ (un rectángulo) preserva la convexidad.

- 6. Los conjuntos A y B no pueden ser separados estrictamente, ya que su clausura se interseca en el eje x=0 (ver ejemplo del curso). Sin embargo, sí pueden ser separados (no estrictamente) por el hiperplano x=0 (la vertical).
- 7. El conjunto X es equivalente (el mismo conjunto) a $\{\sum_{i=1}^{n} \alpha_i \ln x_i > 0\}$, el cual es claramente convexo.
- 8. Notar que:

$$\min_{i} \left\{ \frac{tx_i + (1-t)y_i}{a_i} \right\} = \frac{tx_{i_0} + (1-t)y_{i_0}}{a_{i_0}} \ge t \min_{i} \frac{x_i}{a_i} + (1-t) \min_{j} \frac{y_j}{a_j}.$$

Aplicando esto a cada entrada se concluye.

9. La definición de tecnología se encuentra en la Sección 5.3 del libro así como la de cono convexo (se deja como lectura). La vuelta del enunciado es por definición: un cono convexo C es un conjunto aditivo tal que $\alpha \mathbf{y} \in C$ para todo $\alpha \geq 0$ e $\mathbf{y} \in C$. Para la ida, sean $\mathbf{y}, \mathbf{y}' \in Y$ y $\alpha, \beta \in \mathbb{R}_+$. Basta probar que $\alpha \mathbf{y} + \beta \mathbf{y}' \in Y$. Sea k un entero tal que $k > \max\{\alpha, \beta\}$. Por la aditividad, $k\mathbf{y}, k\mathbf{y}' \in Y$. Como $\alpha/k, \beta/k < 1$, entonces, por los rendimientos a escala decrecientes, $(\alpha/k)(k\mathbf{y}), (\beta/k)(k\mathbf{y}') \in Y$. Finalmente, usando nuevamente que Y es aditiva, concluimos que

$$(\alpha/k)(k\mathbf{v}) + (\beta/k)(k\mathbf{v}') = \alpha\mathbf{v} + \beta\mathbf{v}' \in Y.$$

10. Dado $\mathbf{y} \in Y$ y $\mathbf{y}' \leq \mathbf{y}$, podemos siempre escribir $\mathbf{y}' = \mathbf{y} + \mathbf{v}$ con $\mathbf{v} \in -\mathbb{R}_+^L$. Bastará probar entonces que para todo $\mathbf{v} \in -\mathbb{R}_+^L$, $\mathbf{y} + \mathbf{v} \in Y$. Sea $\mathbf{v} \in -\mathbb{R}_+^L$. Ciertamente para todo $n \in \mathbb{N}$, $n\mathbf{v} \in -\mathbb{R}_+^L \subset Y$. Luego, como Y es convexa,

$$\underbrace{\left(1 - \frac{1}{n}\right)\mathbf{y} + \frac{1}{n}n\mathbf{v}}_{\mathbf{x}_n} \in Y.$$

Finalmente, usando el hecho que Y es cerrado, $\lim_n \mathbf{x}_n = \mathbf{y} + \mathbf{v} \in Y$.

- 11. Sea $0 \le a \le \frac{1}{2}$. Entonces, la recta y = ax + b separa a los dos conjuntos si se cumple que b > 1 y 2a + b < 2. Sea $a \le 0$. En este caso, hay separación si se cumple que a + b > 1 y 2a + b < 2. Sea finalmente $a \ge 2$. En este caso, hay separación si se cumple que a + b < 0 y a + 2b > 2.
- 12. Sean $x_1, x_2 \in A$, $\lambda \in [0, 1]$, entonces $T(\lambda x_1 + (1 \lambda)x_2) = \lambda T(x_1) + (1 \lambda)T(x_2) \in T(A)$.

Pregunta 2

- 1. Queremos probar que $F \neq \emptyset$ si y solo si $G = \emptyset$.
 - (\Rightarrow) Si existe $\mathbf{x} \geq \mathbf{0}$ tal que $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$, entonces para todo \mathbf{y} tal que $\mathbf{y}A \geq \mathbf{0}$, se tiene:

$$\mathbf{y}^T \mathbf{b} = \mathbf{y}^T A \mathbf{x} > \mathbf{0}. \Rightarrow \mathbf{y}^T \mathbf{b} \nless 0 \Rightarrow \mathbf{y} \notin G.$$

• (\Leftarrow) Si $F = \emptyset$, entonces por el Teorema de Separación Estricta aplicado a los conjuntos disjuntos convexos {b} y { $Ax : x \ge 0$ }, existe un hiperplano separador $\mathcal{H}(y, \alpha = 0)$ tal que:

$$\mathbf{y}^T \mathbf{b} < \alpha = 0 \le \mathbf{y}^T A \mathbf{x}, \quad \forall \mathbf{x} \ge \mathbf{0}.$$

Como $A\mathbf{x} = \sum_{i=1}^{n} x_i \mathbf{v}_i$, donde \mathbf{v}_i es la *i*-ésima columna de A, se tiene:

$$\mathbf{y}^T A \mathbf{x} = \sum_{i=1}^n x_i \mathbf{y}^T \mathbf{v}_i.$$

Para que esta suma sea mayor o igual a α para todo $\mathbf{x} \geq \mathbf{0}$, es necesario que:

$$\mathbf{y}^T \mathbf{v}_i \ge 0$$
 para todo $i = 1, \dots, n \implies \mathbf{y}^T A \ge \mathbf{0}$

Por tanto, $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^m$ cumple:

$$\mathbf{y}^T A \ge \mathbf{0} \quad \mathbf{y} \quad \mathbf{y}^T \mathbf{b} < 0,$$

es decir, $\mathbf{y} \in G.$ Esto prueba que si $F = \emptyset,$ entonces $G \neq \emptyset$

2. Sea $C = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n : ||\mathbf{x}|| \le 1\}$ la bola unitaria. Queremos demostrar que la proyección de un punto $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$ sobre C está dada por:

$$\operatorname{Proy}_C(\mathbf{v}) = \frac{\mathbf{v}}{\max\{1, \|\mathbf{v}\|\}}.$$

Si $\|\mathbf{v}\| \le 1$, entonces claramente $\mathbf{v} \in C$, y por definición:

$$\operatorname{Proy}_C(\mathbf{v}) = \mathbf{v}.$$

Supongamos ahora que $\|\mathbf{v}\| > 1$. Queremos mostrar que para todo $\mathbf{a} \in C$ se cumple:

$$\|\mathbf{v} - \mathbf{a}\|^2 \ge \left\| \left\| \mathbf{v} - \frac{\mathbf{v}}{\max\{1, \|\mathbf{v}\|\}} \right\|^2 = \left\| \left\| \mathbf{v} - \frac{\mathbf{v}}{\|\mathbf{v}\|} \right\|^2.$$

Observe que el lado derecho se puede reescribir como:

$$\left\|\mathbf{v} - \frac{\mathbf{v}}{\|\mathbf{v}\|}\right\|^2 = (\|\mathbf{v}\| - 1)^2.$$

Expandamos el lado izquierdo:

$$\|\mathbf{v} - \mathbf{a}\|^2 = \|\mathbf{v}\|^2 - 2\langle \mathbf{v}, \mathbf{a} \rangle + \|\mathbf{a}\|^2.$$

Queremos entonces probar que

$$\|\mathbf{v}\|^2 - 2\langle \mathbf{v}, \mathbf{a} \rangle + \|\mathbf{a}\|^2 \ge \|\mathbf{v}\|^2 - 2\|\mathbf{v}\| + 1.$$

Restando $\|\mathbf{v}\|^2$ de ambos lados:

$$-2\langle \mathbf{v}, \mathbf{a} \rangle + \|\mathbf{a}\|^2 \ge -2\|\mathbf{v}\| + 1,$$

lo cual equivale a:

$$\|\mathbf{a}\|^2 - 2\langle \mathbf{v}, \mathbf{a} \rangle + 2\|\mathbf{v}\| - 1 \ge 0.$$

Usamos la desigualdad de Cauchy-Schwarz: $\langle \mathbf{v}, \mathbf{a} \rangle \leq ||\mathbf{v}|| ||\mathbf{a}||$, y como $||\mathbf{a}|| \leq 1$, se sigue que:

$$\|\mathbf{a}\|^2 - 2\langle \mathbf{v}, \mathbf{a} \rangle + 2\|\mathbf{v}\| - 1 \ge \|\mathbf{a}\|^2 - 2\|\mathbf{v}\|\|\mathbf{a}\| + 2\|\mathbf{v}\| - 1.$$

Agrupando:

$$= \|\mathbf{a}\|^2 + 2\|\mathbf{v}\|(1 - \|\mathbf{a}\|) - 1.$$

Finalmente, como $0 \le ||\mathbf{a}|| \le 1$, se tiene:

$$\|\mathbf{a}\|^2 + 2(1 - \|\mathbf{a}\|) - 1 = (\|\mathbf{a}\| - 1)^2 > 0.$$

Por tanto, se cumple:

$$\|\mathbf{v} - \mathbf{a}\|^2 \ge (\|\mathbf{v}\| - 1)^2 = \|\mathbf{v} - \frac{\mathbf{v}}{\|\mathbf{v}\|}\|^2$$

y concluimos que el punto más cercano de C a \mathbf{v} es $\mathbf{v}/\|\mathbf{v}\|$. Es decir,

$$\operatorname{Proy}_C(\mathbf{v}) = \frac{\mathbf{v}}{\|\mathbf{v}\|} = \frac{\mathbf{v}}{\max\{1, \|\mathbf{v}\|\}}.$$