



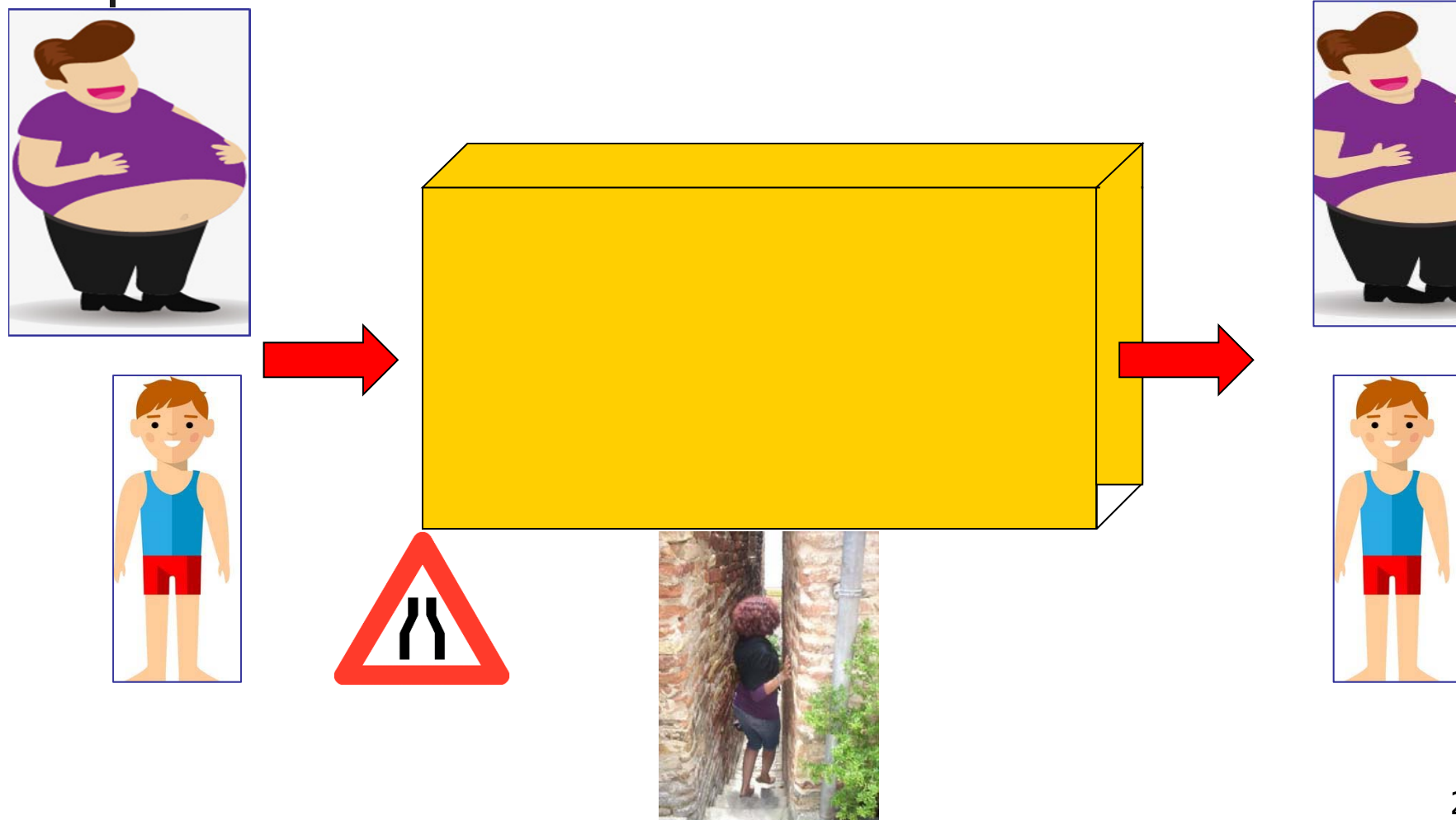
Corso di Comunicazioni Digitali

6 – Interferenza Intersimbolica (ISI)

Prof. Giovanni Schembra

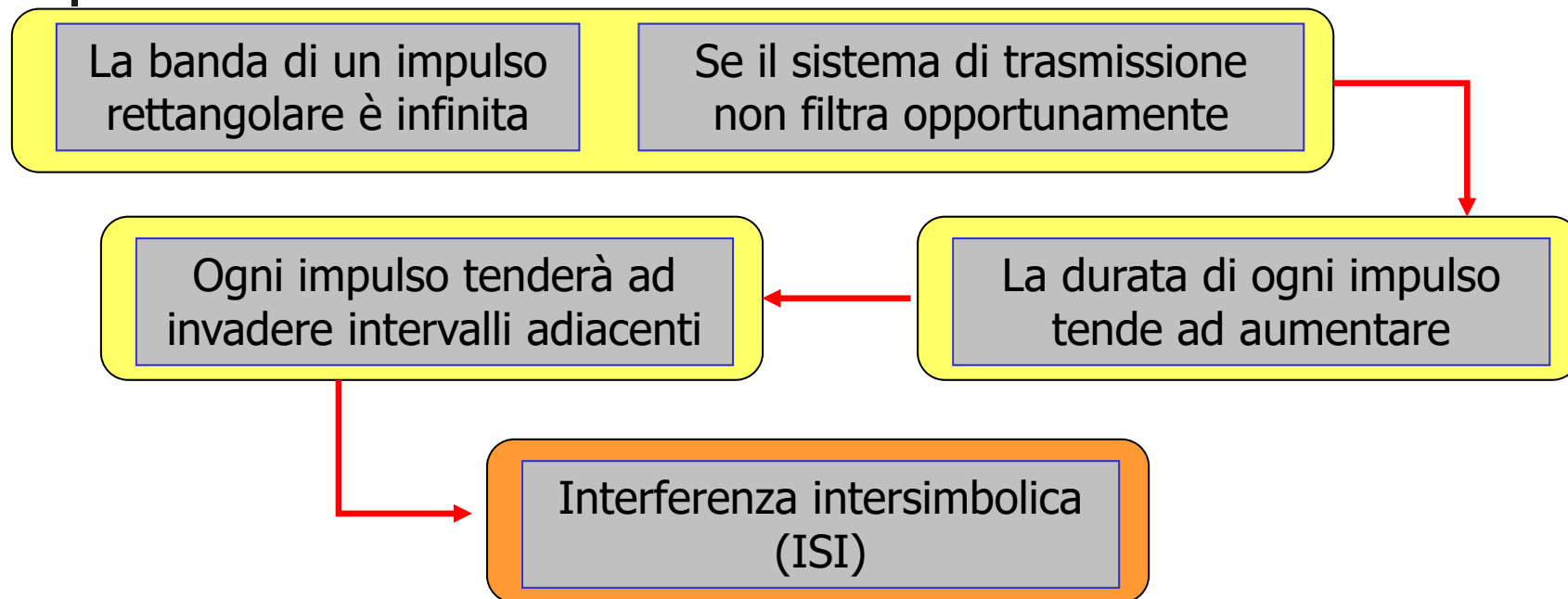
Interferenza tra i simboli nel dominio del tempo

Distorsione del segnale



IMPORTANTISSIMA

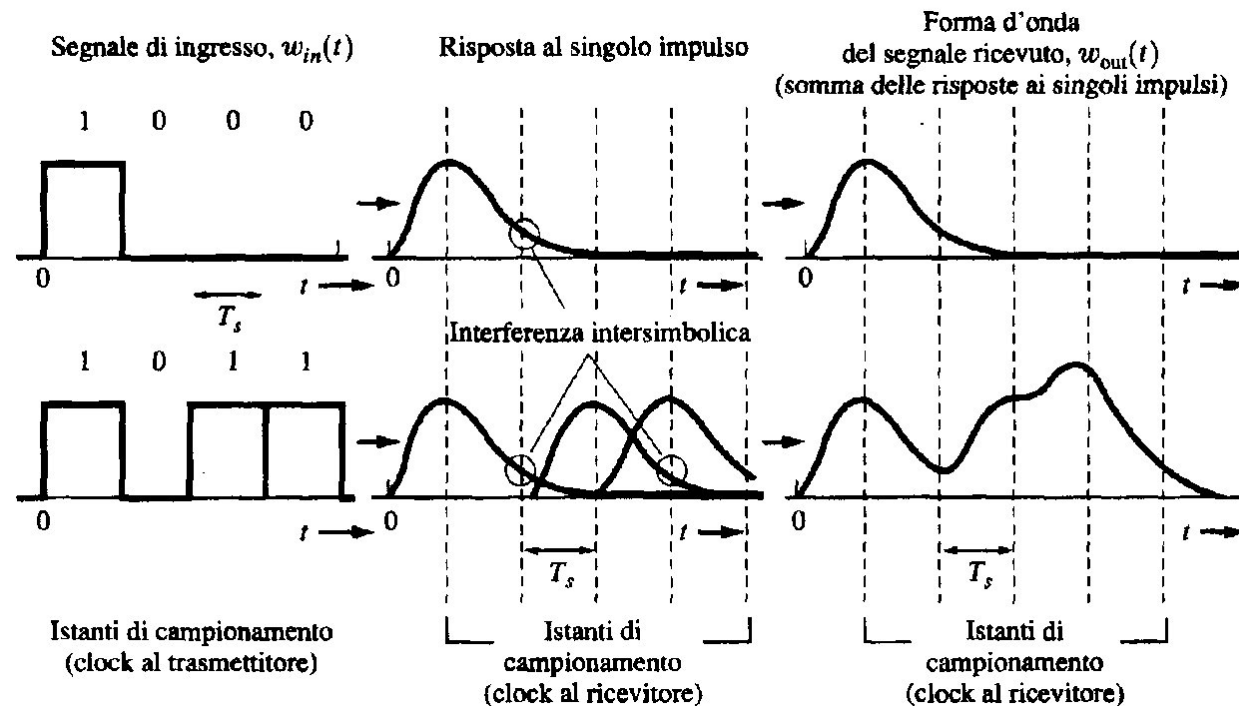
Interferenza intersimbolica (ISI)



ISI: allargamento degli impulsi nel dominio del tempo, a causa di una limitazione della banda di trasmissione (nel dominio della frequenza)

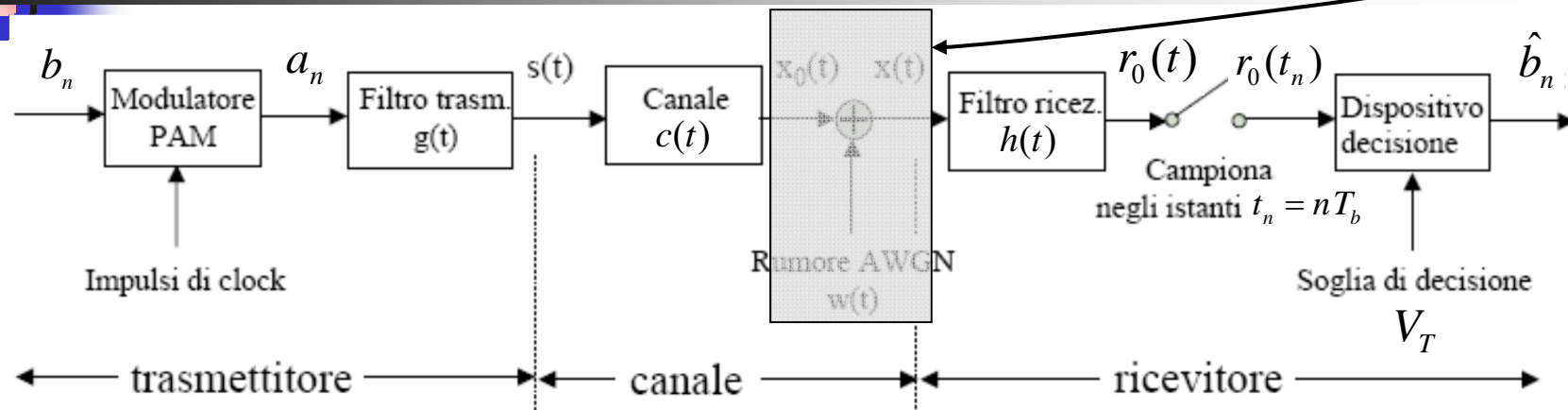
Effetto dell'ISI sul segnale ricevuto in un sistema di comunicazione binaria

ISI: allargamento degli impulsi nel dominio del tempo, a causa di una limitazione della banda di trasmissione (nel dominio della frequenza)



Trascuriamo il rumore di canale

Sistema di trasmissione in banda base

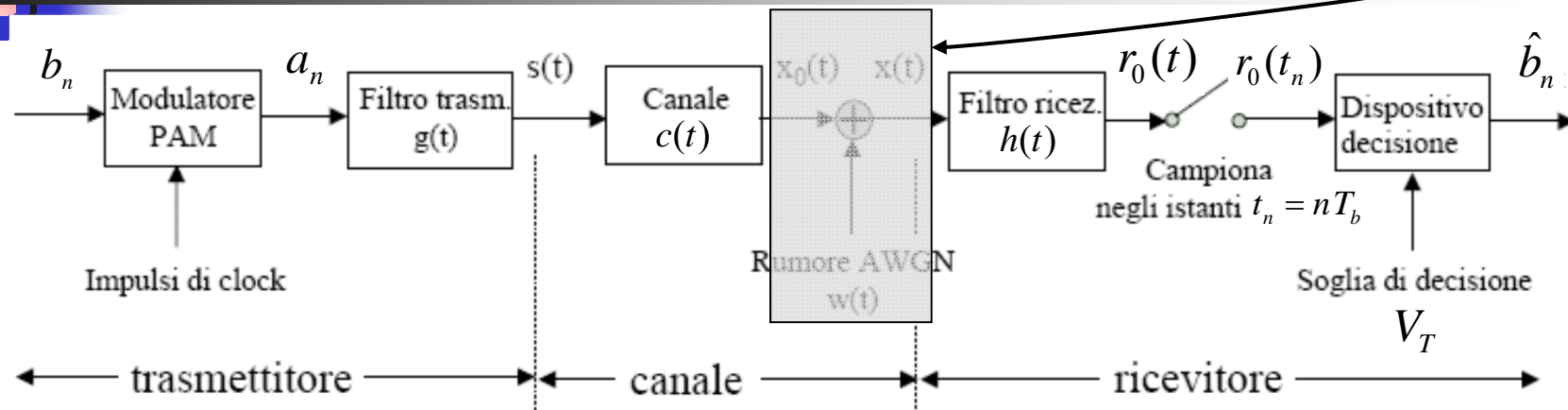


■ Per capire come eliminare l'ISI:

- Step 1** scriviamo il **segnale di ingresso al canale** come una sequenza di impulsi formattatori (di ingresso) amplificati del valore fornito dal modulatore PAM
- Step 2** scriviamo il **segnale di ingresso al decisore a soglia** come una sequenza di impulsi formattatori (di uscita) amplificati del valore originale fornito dal modulatore PAM
 - cerchiamo di capire e controllare la forma degli impulsi formattatori di uscita

Trascuriamo il rumore di canale

Sistema di trasmissione in banda base



- Consideriamo un segnale multilivello in ingresso al sistema di trasmissione

Step 1

$$s(t) = \sum_n a_n g(t - nT_s)$$

$$s(t) = \sum_n a_n g(t) * \delta(t - nT_s) = \left[\sum_n a_n \delta(t - nT_s) \right] * g(t)$$

dove $g(t)$ è l'impulso elementare formattatore

Es.: Impulso rettangolare di durata T_s

$$g(t) = \Pi(t/T_s) \quad G(f) = T_s \text{sinc}(T_s f)$$

Simbolo di informazione:

$$a_n \in \{a_1, \dots, a_L\}$$

Velocità di simbolo:

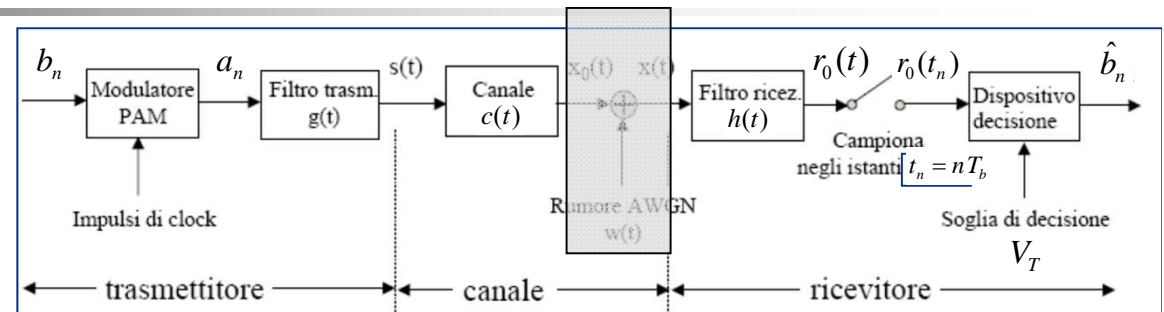
$$D = 1/T_s$$

IMPORTANTE

Sistema di trasmissione in banda base

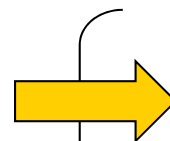
$$s(t) = \left[\sum_n a_n \delta(t - nT_s) \right] * g(t)$$

Step 2



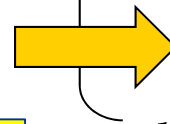
$$r_0(t) = s(t) * [c(t) * h(t)] = \left[\sum_n a_n \delta(t - nT_s) * g(t) \right] * [c(t) * h(t)] =$$

$$= \left[\sum_n a_n \delta(t - nT_s) \right] * h_e(t)$$



1

$$r_0(t) = \left[\sum_n a_n \delta(t - nT_s) \right] * h_e(t)$$



2

$$r_0(t) = \sum_n a_n h_e(t - nT_s)$$

dove:

$$h_e(t) = g(t) * c(t) * h(t)$$

 $h_e(t)$: forma dell'impulso formattatore in uscita

$$s(t) = \left[\sum_n a_n \delta(t - nT_s) \right] * g(t)$$

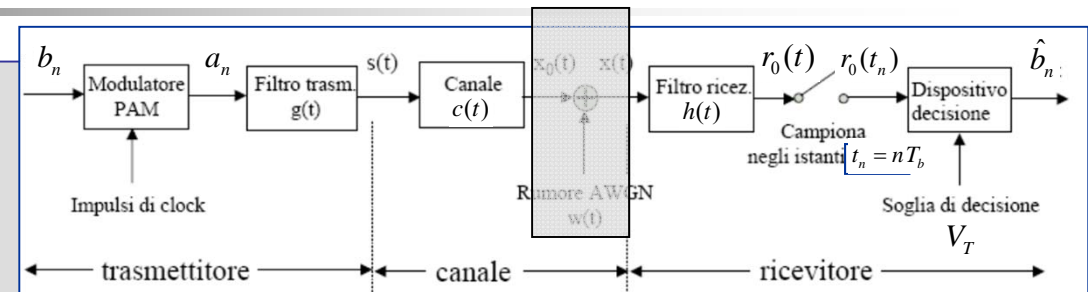
Sistema di trasmissione in banda base

1 $r_0(t) = \left[\sum_n a_n \delta(t - nT_s) \right] * h_e(t)$

2 $r_0(t) = \sum_n a_n h_e(t - nT_s)$

dove:

$$h_e(t) = g(t) * h_C(t) * h_R(t)$$



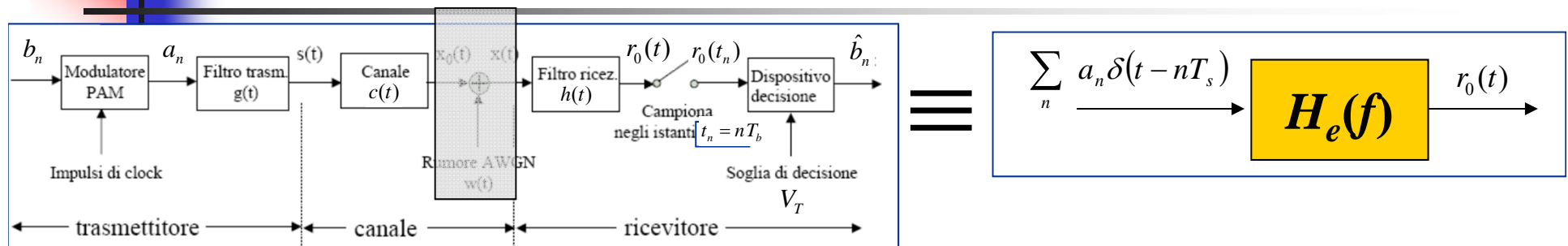
Il sistema complessivo con in ingresso un treno di impulsi formattati con impulso formattatore $g(t)$

EQUIVALE

1 **ad un sistema con risposta impulsiva $h_e(t)$, e con in ingresso un treno di impulsi di Dirac di ampiezza pari ai simboli trasmessi**

$$s(t) = \sum_n a_n g(t - nT_s)$$

Sistema di trasmissione in banda base



2
$$r_0(t) = \sum_n a_n h_e(t - nT_s)$$

dove:

$$h_e(t) = g(t) * c(t) * h_R(t)$$

$$H_e(f) = G(f) \cdot C(f) \cdot H_R(f)$$

Abbiamo scoperto che, qualunque sia la forma dell'impulso elementare utilizzato:

- l'uscita è un treno di impulsi (impulsi elementari di uscita) di ampiezza pari ai simboli trasmessi
- ciascun impulso elementare di uscita ha la forma del segnale $h_e(t)$

In altre parole: $h_e(t)$ è la forma dell'impulso elementare all'uscita del sistema, prima del decisore a soglia



Annnullamento dell'ISI

- **L'ISI è dovuto all'allargamento degli impulsi nel tempo**
- **Tale allargamento non può essere evitato perchè**

Il canale è a banda limitata

**Il singolo impulso elementare a destinazione
sarà dunque a banda limitata**

**Il singolo impulso elementare a destinazione
sarà dunque a DURATA ILLIMITATA**

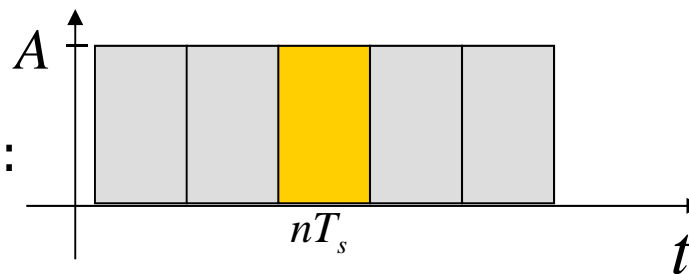
Annullamento dell'ISI

■ IDEA:

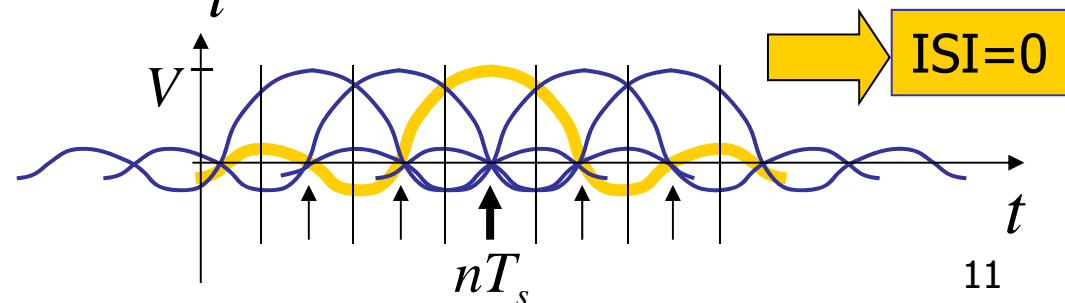
- possiamo fare in modo che, a destinazione, gli impulsi adiacenti siano nulli negli istanti di campionamento

ESEMPIO:

In sorgente:

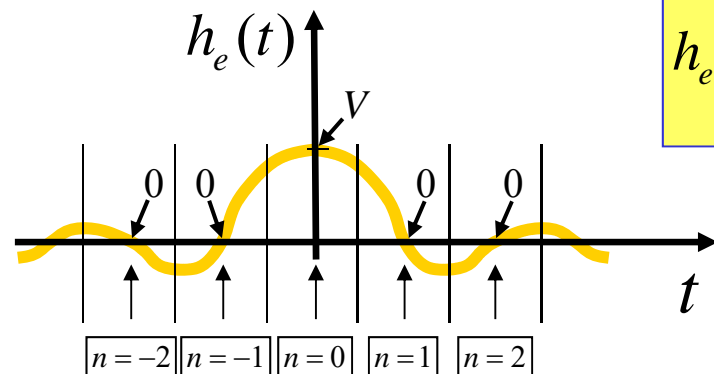


A destinazione



Primo criterio di Nyquist (ISI nulla)

- Per eliminare l'ISI bisogna utilizzare una risposta in frequenza equivalente, $H_e(f)$, tale che la relativa risposta all'impulso soddisfi la condizione:



$$h_e(t) = \begin{cases} V \neq 0 & t = 0 \\ 0 & t = nT_s \quad \forall n \neq 0 \end{cases}$$

ISI nulla

dove:

n : intero arbitrario

T_s : intervallo di segnalazione

V : qualunque valore non nullo

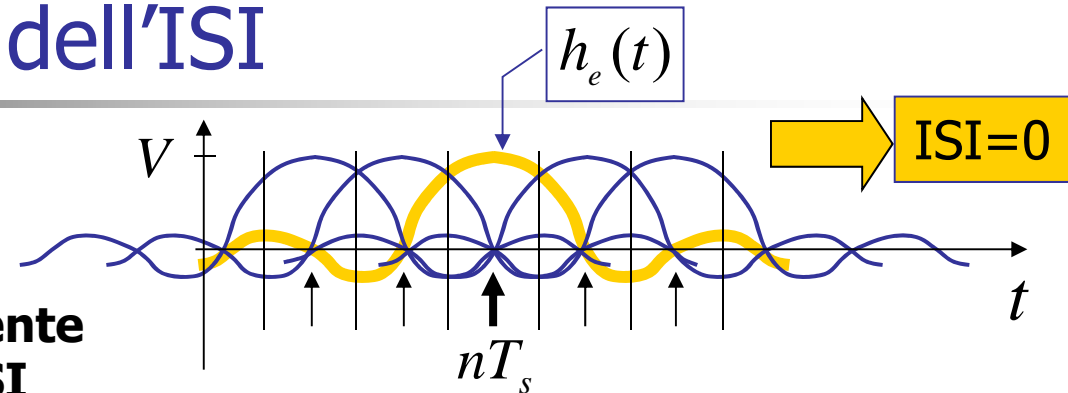
$h_e(t)$ è la risposta all'impulso del sistema equivalente

$$h_e(t) = g(t) * c(t) * h(t)$$

- Se inviassimo all'ingresso del filtro di trasmissione all'istante $t=0$ un singolo impulso rettangolare di ampiezza A , in ricezione quest'ultimo avrebbe ampiezza V all'istante $t=0$, ma non causerebbe interferenza in quanto: $h_e(nT_s) = 0$ per $n \neq 0$

cioè al centro degli intervalli adiacenti (istanti di campionamento dei simboli adiacenti)

Annullamento dell'ISI



- Decidiamo opportunamente $H_e(f)$, tale che annulli l'ISI
- Per ottenere l' $H_e(f)$ desiderato:

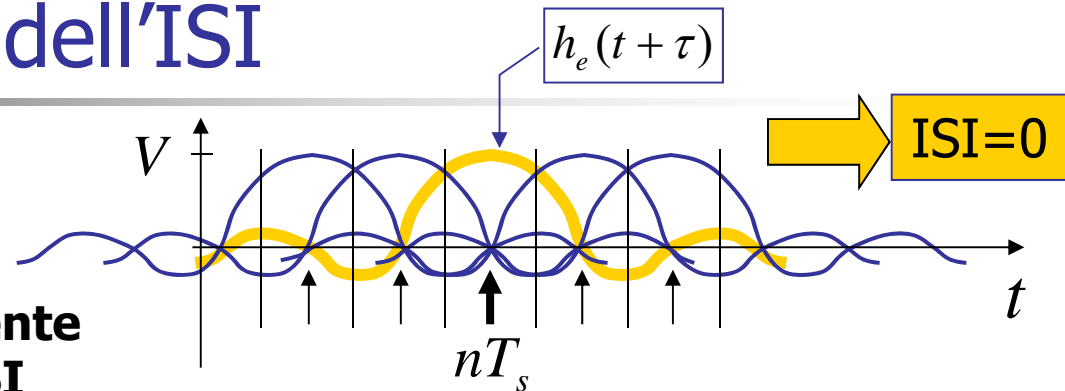
APPROCCIO 1: utilizziamo un qualunque impulso formattatore in trasmissione, e scegliamo opportunamente il filtro in ricezione in modo che la risposta globale $H_e(f)$ annulli l'ISI

$$h_e(t) = g(t) * c(t) * h(t) \rightarrow H_e(f) = G(f) * C(f) * H(f) \rightarrow$$

$$H(f) = \frac{H_e(f)}{G(f) \cdot C(f)}$$

- In tal caso, il filtro in ricezione si chiama **filtro equalizzatore**
- Per adattarsi alla variabilità di $H_c(f)$, il filtro equalizzatore può essere **adattativo** (da non confondere con il filtro adattato)
- **Criteri di Nyquist** per il calcolo di $H_e(f)$ che minimizza l'ISI

Annullamento dell'ISI

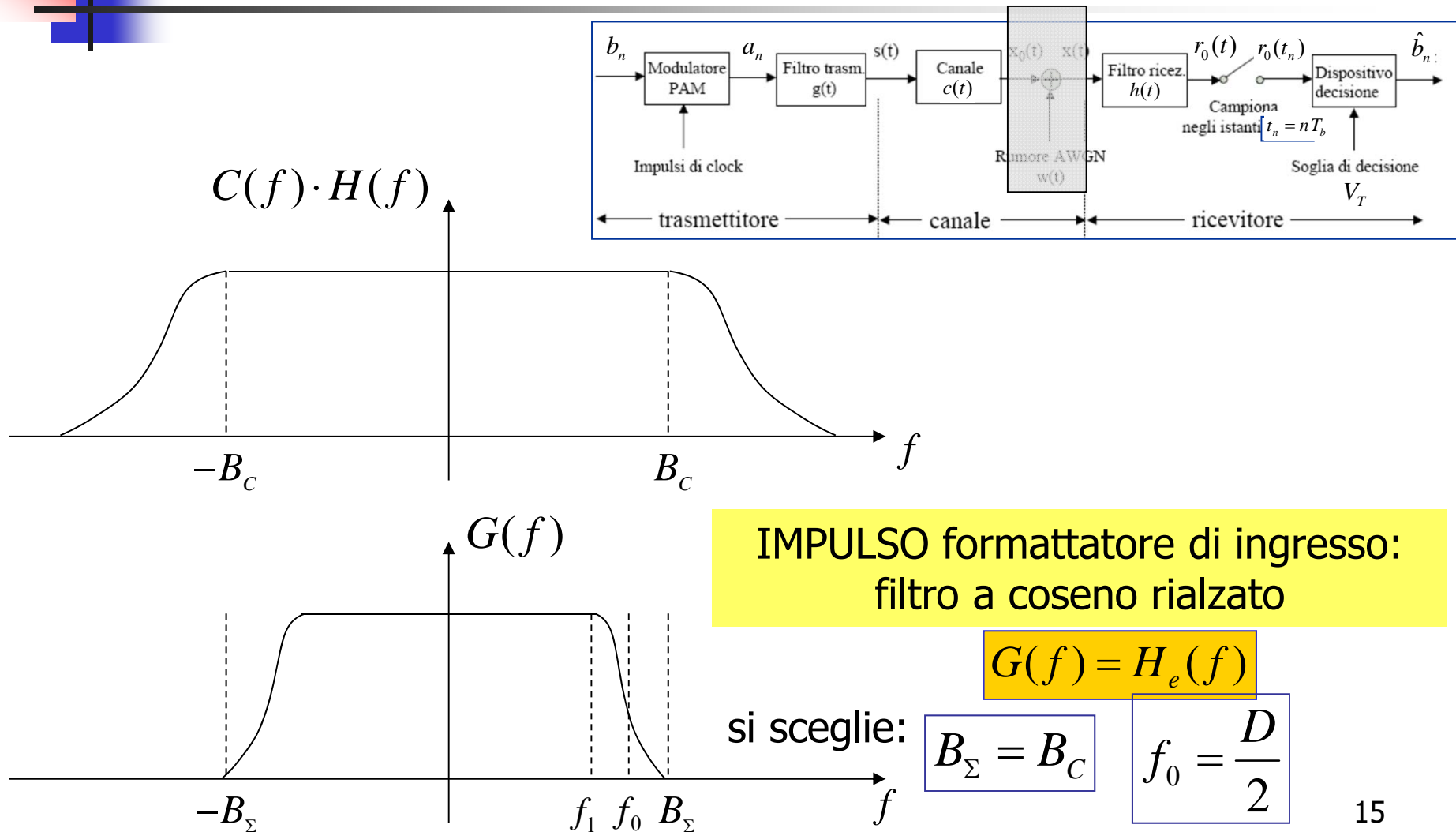


- Decidiamo opportunamente $H_e(f)$, tale che annulli l'ISI
- Per ottenere l' $H_e(f)$ desiderato:

APPROCCIO 2: Scegliamo l'impulso formattatore $g(t)$ in ingresso al sistema in modo che:

- sia a banda limitata (minore della banda del sistema $\{C*H\}$ (canale + filtro di ricezione); diciamo B_c la banda del sistema $\{C*H\}$
- rispetti già in trasmissione il primo criterio di Nyquist (dato che non viene alterato da canale, lo rispetterà anche in ricezione)

Annullamento dell'ISI – approccio 2





Passi da seguire per evitare il problema dell'ISI

- **PASSO 1:**

- Decidere un segnale $h_e(t)$ che rispetti il primo criterio di Nyquist

- **PASSO 2:**

- Decidere se applicarlo:
 - in trasmissione (Approccio 2)
 - ottenerlo in ricezione (Approccio 1) calcolando la $H(f)$ affinché il sistema complessivo abbia risposta in frequenza $H_e(f)$

PASSO 1

Primo criterio di Nyquist (ISI nulla)

- **Scegliamo un segnale (impulso elementare) che nel dominio del tempo sia:**
 - non nullo al centro dell'intervallo di simbolo, cioè per $t=0$
 - nullo negli istanti centrali (istanti di prelievo del segnale da parte del decisore a soglia) di tutti gli altri intervalli di simbolo, cioè per $t=nT_s$
- **Consideriamo allora il segnale:**

$$h_e(t) = \text{sinc}(t/T_s)$$

TF →

$$H_e(f) = \frac{1}{f_s} \Pi\left(\frac{f}{f_s}\right) \quad f_s = 1/T_s$$

Soddisfa il primo criterio di Nyquist



$$ISI = 0$$

Non vi sarà ISI

Richiede una banda passante del sistema pari a:

$$B_\Sigma = f_s/2$$

PASSO 1



Primo criterio di Nyquist (ISI nulla)

$$h_e(t) = \text{sinc}(t/T_s)$$

TF →

$$H_e(f) = \frac{1}{f_s} \Pi\left(\frac{f}{f_s}\right)$$

$$f_s = 1/T_s$$

■ Vedremo che:

- l'uso del sinc, come impulso elementare in uscita, minimizza la richiesta di banda del sistema

$$B_\Sigma = B_{\Sigma,\min} = D/2$$

■ In altre parole:

- per eliminare l'ISI è necessaria una banda di canale pari ad almeno $D/2$, ma si deve usare una formattazione dell'impulso elementare di destinazione a sinc

PASSO 1



Primo criterio di Nyquist (ISI nulla)

- **O, equivalentemente, usando come impulsi elementari in uscita dei sinc, un canale a banda B_Σ permette una frequenza di trasmissione pari a 2 volte la banda, cioè:**

$$D = 1/T_s = 2B_\Sigma \text{ simboli/s}$$

dove B_Σ : banda del sistema di trasmissione

PASSO 1



Primo criterio di Nyquist (ISI nulla)

■ Difficoltà di ordine pratico:

- La funzione di trasferimento complessiva $H_e(f)$ è un filtro ideale passa-basso costante sulla banda $-B_\Sigma < f < B_\Sigma$. Ciò è fisicamente irrealizzabile, perché in frequenza il filtro avrebbe i fianchi verticali, e nel tempo la risposta impulsiva sarebbe causale (iniziata prima dell'istante di applicazione dell'impulso) e di durata infinita.
- La sincronizzazione TX-RX è molto difficile perché sarebbe necessario un circuito di campionamento in ricezione molto complesso, dato che si dovrebbe campionare il $\text{sinc}(x)$ proprio negli istanti di nullo. Il diagramma a occhio è molto stretto, e una sincronizzazione non accurata provocherebbe forte ISI

■ Soluzione:

- Ricerca di altre forme d'onda aventi la proprietà di essere nulle agli istanti di campionamento adiacenti, ma con code che decrescono più rapidamente di $1/x$, per evitare il problema dell'ISI in caso di fluttuazioni dell'istante di campionamento

PASSO 1

Filtro di Nyquist a coseno rialzato

- Definizione: filtro che ha risposta in frequenza data da:**

$$H_e(f) = \begin{cases} 1 & |f| < f_1 \\ \frac{1}{2} \left\{ 1 + \cos \left[\frac{\pi |f| - f_1}{2 f_\Delta} \right] \right\} & f_1 < |f| < B \\ 0 & |f| > B \end{cases}$$

B_Σ : banda assoluta del sistema

$$f_\Delta = B_\Sigma - f_0$$

$$f_1 = f_0 - f_\Delta$$

f_0 : banda a -6 dB

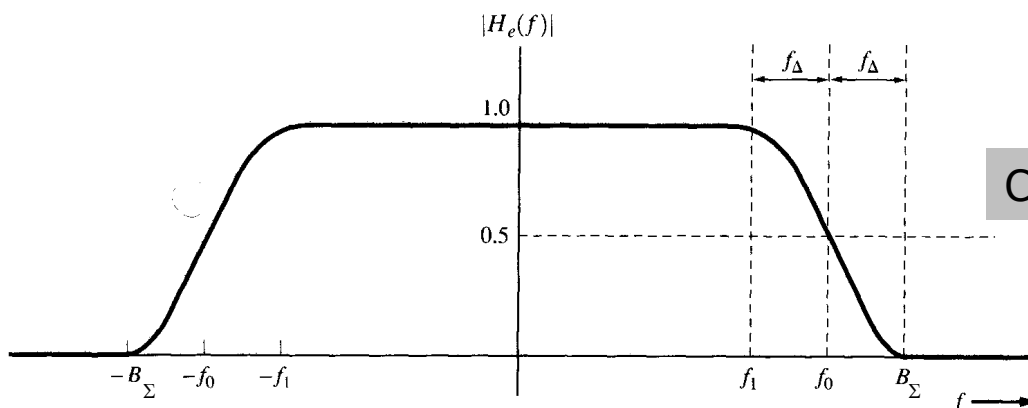
$$r = \frac{f_\Delta}{f_0}$$

Fattore di decadimento
oppure *rolloff*

$$0 \leq r \leq 1$$

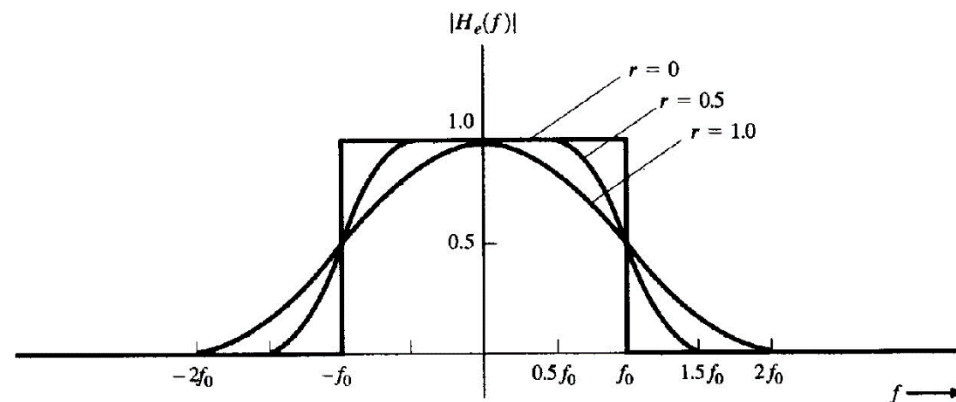
Corrispondente risposta impulsiva

$$h_e(t) = 2 f_0 \text{sinc}(2 f_0 t) \cdot \left[\frac{\cos(2 \pi f_\Delta t)}{1 - (4 f_\Delta t)^2} \right]$$



PASSO 1

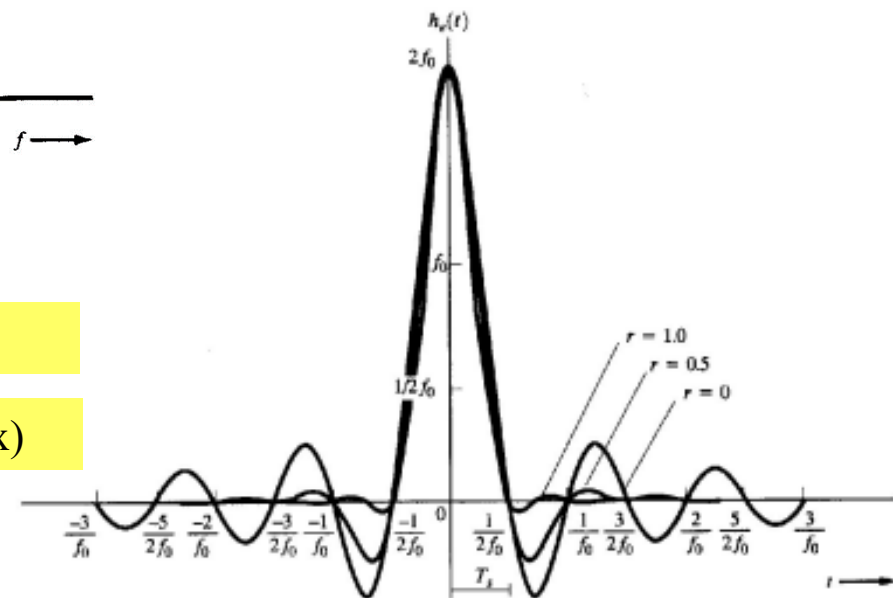
Filtro di Nyquist a coseno rialzato



(a) Spettro di ampiezza

 $r = 0$ banda minima: $B_{\Sigma} = f_0$

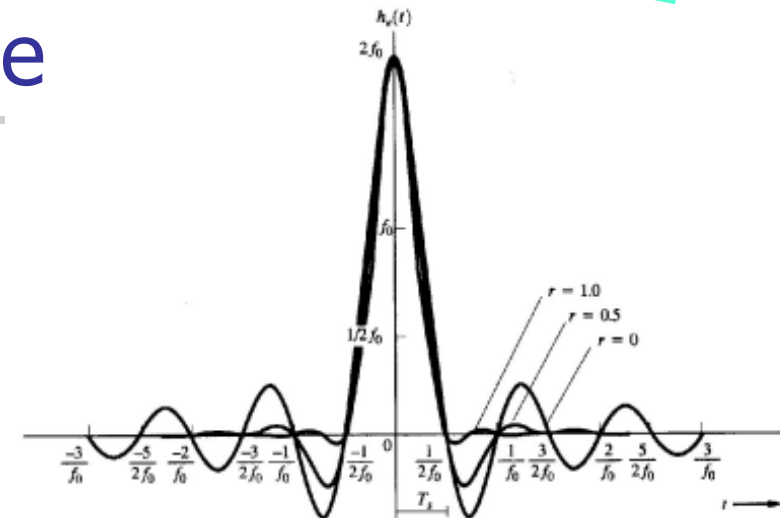
risposta impulsiva di tipo sinc(x)



(b) Risposta impulsiva

Filtro di Nyquist a coseno rialzato: velocità di segnalazione

PASSO 1



■ Per ottenere assenza di ISI

- Dalla figura di $h_e(t)$ notiamo che dobbiamo imporre che:

$$h_e(t) = 0 \quad \forall t = n/(2f_0), \quad n \neq 0 \quad \forall r$$

- Il filtro a coseno rialzato $h_e(t)$ soddisfa il primo criterio di Nyquist purché si scelga un valore di f_0 pari a:

$$f_0 = \frac{1}{2} \frac{1}{T_s} = \frac{D}{2}$$

IMPORTANTISSIMO

Filtro di Nyquist a coseno rialzato: velocità di segnalazione

PASSO 1

Per avere assenza di ISI

La banda a -6dB del filtro a coseno rialzato deve essere metà della velocità di segnalazione

Ulteriori parametri del filtro

$$f_{\Delta} = B_{\Sigma} - f_0 \quad r = \frac{f_{\Delta}}{f_0}$$

$$B_{\Sigma} = \frac{1+r}{2} D$$

Banda occupata

Symbol rate massima di trasmissione su un canale a banda B_{Σ}

$$D = \frac{2B_{\Sigma}}{1+r}$$

PASSO 1



Filtri di Nyquist

■ Teorema:

- Un filtro si dice di Nyquist se la sua risposta in frequenza è:

$$H_e(f) = \begin{cases} \Pi\left(\frac{f}{2f_0}\right) + Y(f) & \text{se } |f| < 2f_0 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases} \quad \text{CON} \quad f_0 = \frac{D}{2}$$

- dove: ■ $Y(f)$ è una funzione reale pari intorno a $f=0$

$$Y(-f) = Y(f) \quad |f| < 2f_0$$

- $Y(f)$ è una funzione reale dispari intorno a $f=f_0$

$$Y(-f + f_0) = -Y(f + f_0) \quad |f| < f_0$$

■ allora:

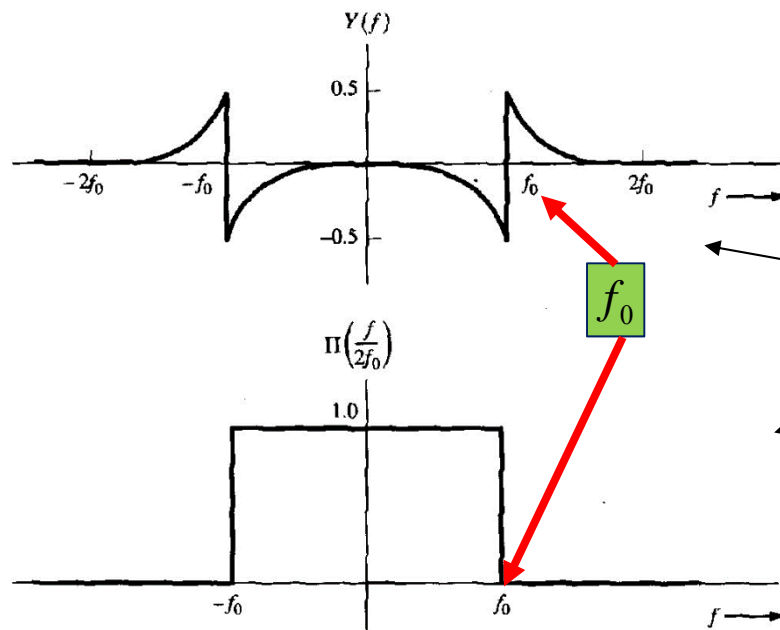
- non vi sarà interferenza intersimbolica all'uscita del sistema se la velocità di segnalazione è pari a:

$$D = f_s = 2f_0$$

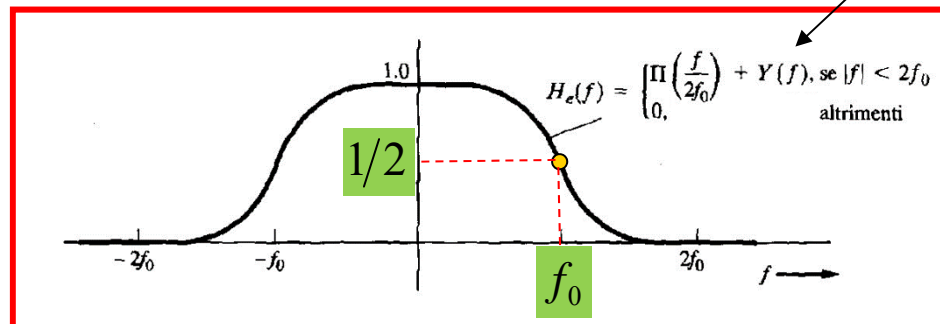
PASSO 1

Filtri di Nyquist

Numero infinito di filtri di Nyquist



$$H_e(f) = \begin{cases} \Pi\left(\frac{f}{2f_0}\right) + Y(f) & \text{se } |f| < 2f_0 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$



Esempio:

$$H_e(f) = \begin{cases} 1 & |f| < f_1 \\ \frac{1}{2} \left\{ 1 + \cos \left[\frac{\pi|f| - f_1}{2f_\Delta} \right] \right\} & f_1 < |f| < B \\ 0 & |f| > B \end{cases}$$

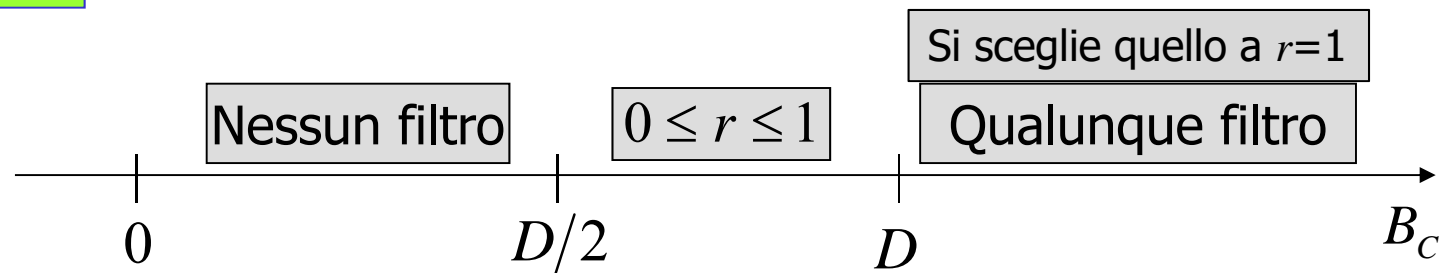
Filtro di Nyquist a coseno rialzato: realizzabilità del filtro

$$f_0 = D/2$$

$$D = \frac{2B_\Sigma}{1+r}$$

$$B_\Sigma = \frac{1+r}{2} D$$

$$r = \frac{2B_\Sigma}{D} - 1$$



$B_C > D \Rightarrow r = \frac{2B_C}{D} - 1 > 1 \Rightarrow$ qualunque filtro di Nyquist a coseno rialzato elimina l'ISI \rightarrow conviene scegliere $r=1$ per minimizzare la complessità del filtro

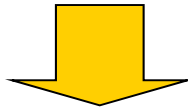
$\frac{D}{2} \leq B_C \leq D \Rightarrow 0 \leq r \leq 1 \Rightarrow$ è possibile trovare un r tale da annullare l'ISI

$B_C < \frac{D}{2} \Rightarrow r < 0 \Rightarrow$ non è possibile trovare un r tale da annullare l'ISI



Progettazione del filtro di Nyquist con codifica L-PAM multilivello

- Se vogliamo utilizzare meno banda, possiamo raggruppare i bit a gruppi di ℓ



- La banda minima diventa: $B_{MIN}^{(\ell)} = \frac{B_{MIN}^{(bin)}}{\ell}$

dove $B_{MIN}^{(bin)}$ è la banda minima con segnalazione binaria

$$B_{MIN}^{(bin)} = R/2$$

- Calcolo di ℓ : ℓ è il minimo intero tale che

$$\frac{B_{MIN}^{(bin)}}{\ell} \leq B_C \quad \Rightarrow \quad \ell = \left\lceil \frac{B_{MIN}^{(bin)}}{B_C} \right\rceil$$

Progettazione del filtro di Nyquist con codifica L-PAM multilivello

- Una volta scelto ℓ , progettiamo il filtro a cos rialzato

Imponiamo: $B_{\Sigma} = B_C$ per sfruttare tutta la banda del canale

$$r = \frac{2B_{\Sigma}}{D} - 1$$

dove

$$D = \frac{R}{\ell}$$

$$f_0 = B_{MIN}^{(\ell)} = R/(2\ell)$$

- **PASSO 0 (prima di iniziare la progettazione):**

Calcoliamo la capacità di canale

$$C = B_C \log_2 \left(1 + \frac{S}{N} \right)$$

IMPORTANTE

Se si cerca di trasmettere un flusso binario con bitrate

$$R > C$$



Non è possibile farlo senza ISI



Non ha senso progettare il filtro di Nyquist per eliminare l'ISI



Annullamento ISI con filtro adattato

- **È possibile annullare l'ISI utilizzando in ricezione un filtro adattato?**

- **Ricordiamo che:**

- l'ISI si può annullare se l'impulso formattatore in ricezione soddisfa il primo criterio di Nyquist (si annulla negli istanti centrali degli intervalli di simbolo adiacenti all'intervallo di emissione)
- lo spettro dell'impulso formattatore in ricezione è dato da:

$$H_e(f) = G(f) \cdot C(f) \cdot H(f)$$

- dove:
 - $G(f)$: spettro dell'impulso formattatore
 - $C(f)$: funzione di trasferimento del canale
 - $H(f)$: funzione di trasferimento del filtro di ricezione

$$H_e(f) = G(f) \cdot C(f) \cdot H(f)$$

Annullamento ISI con filtro adattato

- Indichiamo con B_c la banda di canale
- Notiamo che, nell'intervallo di frequenze $f \in [-B_c, +B_c]$ risulta:

$$C(f) = 1 \quad \forall f \in [-B_c, +B_c] \quad \Rightarrow \quad H_e(f) = G(f) \cdot H(f)$$

FILTRO ADATTATO

$$H(f) = K G^*(f) e^{-j2\pi f T_b}$$

Definiamo:

Raised cosine filter (RC)

$$RC(f) = \begin{cases} 1 & |f| < f_1 \\ \frac{1}{2} \left\{ 1 + \cos \left[\frac{\pi |f| - f_1}{2f_\Delta} \right] \right\} & f_1 < |f| < B_\Sigma \\ 0 & |f| > B_\Sigma \end{cases}$$

Square Root Raised cosine filter (SRRC)

$$SRRC(f) = \begin{cases} 1 & |f| < f_1 \\ \sqrt{\frac{1}{2} \left\{ 1 + \cos \left[\frac{\pi |f| - f_1}{2f_\Delta} \right] \right\}} & f_1 < |f| < B_\Sigma \\ 0 & |f| > B_\Sigma \end{cases}$$

$$H_e(f) = G(f) \cdot C(f) \cdot H(f)$$

Annullamento ISI con filtro adattato

FILTRO ADATTATO

$$H(f) = K G^*(f) e^{-j2\pi f T_b}$$

Raised cosine filter (RC)

$$RC(f) = \begin{cases} 1 & |f| < f_1 \\ \frac{1}{2} \left\{ 1 + \cos \left[\frac{\pi |f| - f_1}{2f_\Delta} \right] \right\} & f_1 < |f| < B_\Sigma \\ 0 & |f| > B_\Sigma \end{cases}$$

Square Root Raised cosine filter (SRRC)

$$SRRC(f) = \begin{cases} 1 & |f| < f_1 \\ \sqrt{\frac{1}{2} \left\{ 1 + \cos \left[\frac{\pi |f| - f_1}{2f_\Delta} \right] \right\}} & f_1 < |f| < B_\Sigma \\ 0 & |f| > B_\Sigma \end{cases}$$

- Scegliamo allora i filtri di trasmissione e ricezione come segue:

$$|H_e(f)| = RC(f)$$

$$|G(f)| = \sqrt{|H_e(f)|} = SRRC(f)$$

$$H(f) = \sqrt{|H_e(f)|} \cdot e^{-j2\pi f T_b}$$

$H(f)$ è adattato a $G(f)$

$|H_e(f)| = RC(f)$ rispetta il primo criterio di Nyquist