REVENIMENTO PARALELO APLICADO AO SEQUENCIAMENTO DA PRODUÇÃO EM SISTEMAS DE MANUFATURA FLEXÍVEL

André Luís Barroso Almeida^{1 2} Joubert de Castro Lima¹ Marco Antonio Moreira de Carvalho¹

Universidade Federal de Ouro ${\sf Preto}^1$ Instituto Federal de Educação, Ciência e Tecnologia de Minas Gerais – Campus Ouro ${\sf Preto}^2$

LVI Simpósio Brasileiro de Pesquisa Operacional (SBPO) Nov 04-07, 2024





Introdução

Sistema de manufatura flexível

Um sistema de manufatura flexível (flexible manufacturing system, FMS) é caracterizado pela utilização de máquinas de comando numérico e um sistema automatizado de fluxo de matéria prima.

Problemas de sequenciamento de tarefas e troca de ferramentas (SSP)

O SSP tem como objetivo minimizar o número de trocas de ferramentas e consiste em geral de dois subproblemas:

- Determinar a sequência ótima de execução das tarefas (job sequencing problem);
- Determinar o plano de trocas de ferramentas, i.e., determinar quais ferramentas devem ser trocadas antes de uma nova tarefa ser processada (tooling problem, TP).

Introdução

Problemas de sequenciamento de tarefas e troca de ferramentas (SSP)

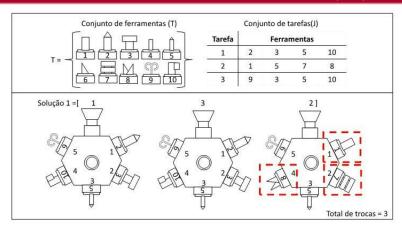


Figure: Exemplo de execução do SSP.

Introdução

Problemas de sequenciamento de tarefas e troca de ferramentas (SSP)

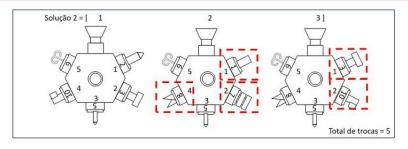


Figure: Exemplo de execução do SSP.

Revisão da literatura

- Os estudos relacionados ao SSP tiveram início na década de 80, sendo formalmente apresentado por Tang e Denardo [1988];
- Crama et al. [1994] provaram que o SSP pertence a classe NP-Difícil;
- Na indústria eletrônica, encontram-se os estudos de Tzur e Altman [2004], Raduly-Baka et al. [2005] e Hirvikorpi et al. [2006];
- Em sistemas computacionais, encontram-se os estudos de Djellab et al. [2000], Privault e Finke [2000] e Ghiani et al. [2007];
- Na indústria de bens de consumo, encontram-se os estudos de Shirazi e Frizelle [2001] e Mecler et al. [2021].

Revisão da literatura

- Diversos estudos adotaram métodos baseados na programação matemática para solucionar o SSP [Laporte et al., 2004; Yanasse et al., 2009; Catanzaro et al., 2015];
- Outros focaram na utilização de heurísticas e metaheurísticas [Salonen et al., 2006; Burger et al., 2015];
- Abordagens baseadas em trajetória, incluindo a busca tabu [Al-Fawzan e Al-Sultan, 2003; Konak et al., 2008] e a busca local iterativa [Chaves et al., 2012; Paiva e Carvalho, 2017];
- Abordagens baseadas em métodos populacionais como o algoritmo genético [Jäger e Molitor, 2008; Mecler et al., 2021] ou algoritmos meméticos [Amaya et al., 2008, 2013; Ahmadi et al., 2018].

Introdução

- A origem do PT pode ser atribuída, segundo Earl e Deem [2005], ao trabalho de Swendsen e Wang [1986];
- Cinco anos depois, Geyer [1991] propôs um trabalho mais completo, sendo considerado a origem do PT;
- No mesmo ano, Kimura [1991] propôs o mesmo método aplicado a um problema de otimização;
- 4 Utilização em otimização combinatória é rara, sendo abordado em 10 artigos.

Introdução

- O PT consiste na coordenação da constante T, conhecida como temperatura na distribuição de Boltzmann;
- ② No algoritmo PT, réplicas ou cópias do sistema $(R = r_1, r_2, r_3, ..., r_n)$ são simuladas em diferentes temperaturas, ou seja, diferentes valores de T;
- Cada réplica, a uma temperatura fixa, simula o sistema em uma quantidade predefinida de passos;
- Após o processo anterior, uma troca de réplicas entre temperaturas adjacentes é proposta.

Princípio de funcionamento

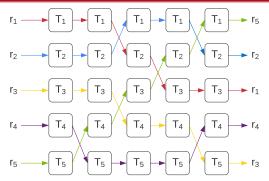


Figure: Exemplo de funcionamento do Revenimento paralelo.

Implementação paralela para CPU

- Oarse-grained;
- 2 Utiliza o modelo de programação paralela dataflow;
- Cada nó, cujas dependências tenham sido atendidas, é adicionado a uma fila que controla o fluxo de execução (ThreadPool);
- Segundo a taxonomia de Crainic e Hail [2005], do tipo p-control (pC);

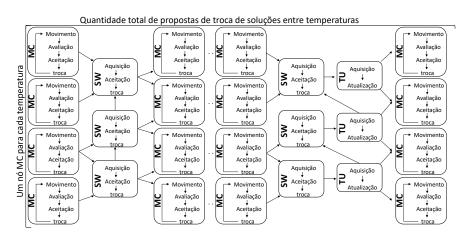


Figure: Modelo paralelo proposto.

Codificação

A codificação utilizada para representar o SSP é baseada em um vetor de n itens, em que n representa o número máximo de tarefas.



Figure: Codificação da solução.

Experimentos

Visão Geral

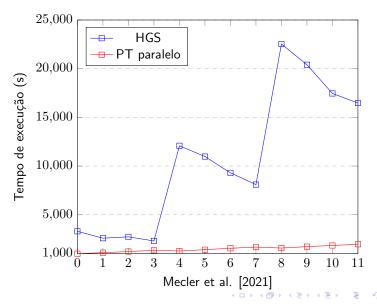
- Foram utilizadas 60 instâncias desenvolvidas por Mecler, Subramanian e Vidal [2021];
- O PT foi comparado com o Hybrid Genetic Search (HGS), o estado da arte para resolver o SSP uniforme proposto por Mecler, Subramanian e Vidal [2021].

Experimentos

Resultados

- Em 7 dos 12 conjuntos de instâncias, o PT obteve resultados melhores ou similares que o HGS;
- Nenhuma distância percentual chegou a ultrapassar 0,16%;
- Em relação a média das 10 execuções, o PT supera o HGS em 9 dos 12 conjuntos de instâncias;
- Nos 3 conjuntos de instâncias restantes, a distância percentual não ultrapassou 0,09%.

Experimentos (Tempo de execução)



Experimentos

Resultados

- O PT demonstrou ser similar ao HGS em relação às melhores soluções geradas nos testes estatísticos;
- Na média das soluções, o PT foi superior ao HGS nas instâncias com 50 e 60 tarefas e foi similar nas instâncias com 70 tarefas;
- Em relação ao tempo de execução, o PT foi claramente superior ao HGS, com uma redução de até 92,98%;
- Para uma das instâncias, o HGS demandou 7h e 30min enquanto o PT demandou 30min.

Conclusão

- Abordou-se neste estudo a aplicação do revenimento paralelo (ou parallel tempering, PT) para resolver job sequencing and tool switching problem (SSP);
- Os resultados mostram que o método proposto teve desempenho similar ao método considerado estado da arte em termos de qualidade da solução;
- O PT possui a vantagem de requerer um tempo de execução significativamente menor;
- Os resultados obtidos neste estudo motivaram outros dois estudos em problemas relacionados.

- Ahmadi, E., Goldengorin, B., Suer, G. A., e Mosadegh, H. (2018). A hybrid method of 2-tsp and novel learning-based ga for job sequencing and tool switching problem. Applied Soft Computing, 65:214–229.
- Al-Fawzan, M. e Al-Sultan, K. (2003). A tabu search based algorithm for minimizing the number of tool switches on a flexible machine. Computers & industrial engineering, 44(1):35–47.
- Amaya, J. E., Cotta, C., e Fernandez, A. J. (2008). A memetic algorithm for the tool switching problem. In International Workshop on Hybrid Metaheuristics, p. 190–202, Berlin, Heidelberg. Springer Berlin Heidelberg.
- Burger, A. P., Jacobs, C., van Vuuren, J. H., e Visagie, S. E. (2015).
 Scheduling multi-colour print jobs with sequence-dependent setup times.
 Journal of Scheduling, 18(2):131–145.
- Calmels, D. (2019). The job sequencing and tool switching problem: state-of-the-art literature review, classification, and trends. International Journal of Production Research, 57 (15-16): 505-5025.
- Catanzaro, D., Gouveia, L., e Labbe, M. (2015). Improved integer linear programming formulations for the job sequencing and tool switching problem. European journal of operational research, 244(3):766–777.

- Chaves, A. A., Senne, E. L. F., e Yanasse, H. H. (2012). Uma nova heurística para o problema de minimização de trocas de ferramentas.Gestão & Produção, 19:17–30.
- Crama, Y., Oerlemans, A. G., e Spieksma, F. C. (1994). Minimizing the number of tool switches on a flexible machine. In Production Planning in Automated Manufacturing, p. 165–195. Springer.
- Djellab, H., Djellab, K., e Gourgand, M. (2000). A new heuristic based on a hypergraph representation for the tool switching problem. International Journal of Production Economics, 64(1-3):165–176.
- Ghiani, G., Grieco, A., e Guerriero, E. (2007). An exact solution to the tlp problem in an nc machine. Robotics and Computer-Integrated Manufacturing, 23(6):645–649.
- Hirvikorpi, M., Nevalainen, O., e Knuutila, T. (2006). Job ordering and management of wearing tools. Engineering optimization, 38(2):227–244.
- Jäger G. e Molitor, P. (2008). Algorithms and experimental study for the traveling salesman problem of second order. In International Conference on Combinatorial Optimization and Applications, p. 211–224, Berlin, Heidelberg. Springer.
- Laporte, G., Salazar-Gonzalez, J. J., e Semet, F. (2004). Exact algorithms for the job sequencing and tool switching problem. IIE_transactions, 36(1):37–45.

- Mecler, J., Subramanian, A., e Vidal, T. (2021). A simple and effective hybrid genetic search for the job sequencing and tool switching problem. Computers & Operations Research, 127:105153.
- Paiva, G. S. e Carvalho, M. A. M. (2017). Improved heuristic algorithms for the job sequencing and tool switching problem. Computers & Operations Research, 88:208–219.
- Privault, C. e Finke, G. (2000). k-server problems with bulk requests: an application to tool switching in manufacturing. Annals of Operations Research, 96(1):255–269.
- Raduly-Baka, C., Knuutila, T., e Nevalainen, O. S. (2005). Minimising the number of tool switches with tools of different sizes. Technical Report 690, Turku Centre for Computer Science, Finland.
- Salonen, K., Smed, J., Johnsson, M., e Nevalainen, O. (2006). Grouping and sequencing pcb assembly jobs with minimum feeder setups. Robotics and Computer-Integrated Manufacturing, 22(4):297–305.
- Shirazi, R. e Frizelle, G. (2001). Minimizing the number of tool switches on a flexible machine: an empirical study. International Journal of Production Research, 39(15):3547–3560.

- Tang, C. S. e Denardo, E. V. (1988). Models arising from a flexible manufacturing machine, part i: minimization of the number of tool switches. Operations research, 36(5):767–777.
- Tzur, M. e Altman, A. (2004). Minimization of tool switches for a flexible manufacturing machine with slot assignment of different tool sizes. IIE Transactions, 36(2):95–110.
- Yanasse, H. H., Rodrigues, R. d. C. M., e Senne, E. L. F. (2009). Um algoritmo enumerativo baseado em ordenamento parcial para resolução do problema de minimização de trocas de ferramentas. Gestão & Produção , 16(3):370–381.
- Konak, A., Kulturel-Konak, S., e Azizoglu, M. (2008). Minimizing the number of tool switching instants in flexible manufacturing systems. International journal of production economics, 116(2): 298–307.

Obrigado!

E-mail: andlui.eng@gmail.com

