# Programa







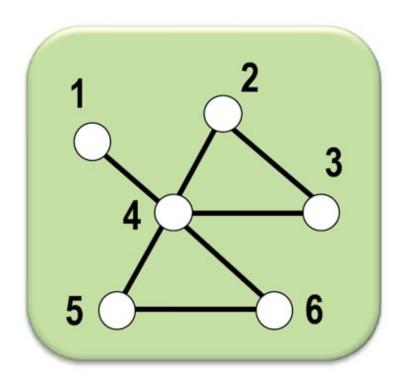


# Representação Computacional

# Matriz de Adjacências

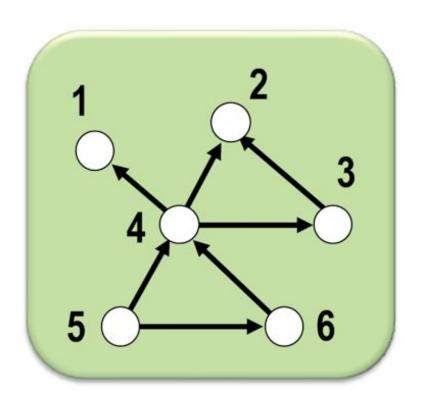
- $\blacksquare$  Matriz  $A_{n\times n}$ , sendo n o número de vértices e tal que:
  - $\blacksquare$   $a_{ii} = 1$  caso existe a aresta  $\{i, j\}$ ;
  - $\blacksquare$   $a_{ij} = 0$  caso contrário.
- Simétrica para grafos não direcionados;
- Consulta existência de uma aresta com um acesso à memória (O(1));
- □ Consome n² de espaço mesmo para grafos esparsos.

# Grafo Não Direcionado



á	1	2	3	4	5	6	_
1	0	0	0	1	0	0	
2	0	0	1	1	0	0	
3	0	1	0	1	0	0	
4	1	1	1	0	1	1	
5	0	0	0	1	0	1	
6	0	0	0	1	1	0	
	_						_

# Grafo Direcionado

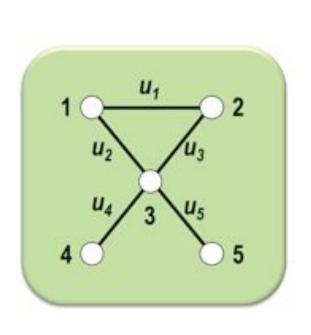


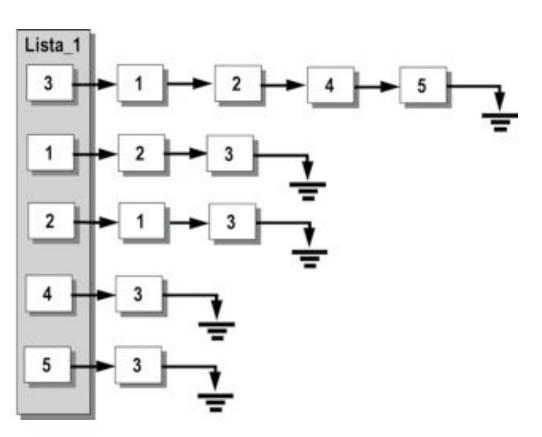
	1	2	3	4	5	6	_
١	0	0	0	0	0	0	
١	0	0	0	0	0	0	
١	0	1	0	0	0	0	
١	1	1	1	0	0	0	
١	0	0	0	1	0	1	
١	0	0	0	1	0	0	

# Lista de Adjacências

- Usa | V | listas,
  - Uma para cada vértice.
- A lista de v<sub>i</sub> (o i-ésimo vértice) contém todos os vértices adjacentes a ele;
- Ocupa menos memória;
- No entanto, determinar uma adjacência é limitada por O(|V|).

#### Grafo Não Direcionado





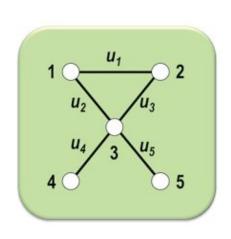
#### **Grafo Direcionado**

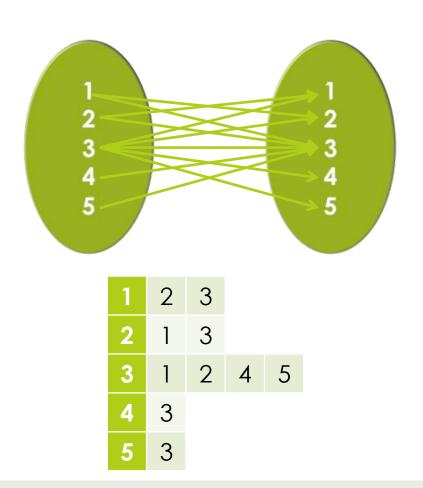
Para grafos direcionados, adicionamos os adjacências somente na lista do vértice de origem da aresta.

# Lista de Adjacências

- As listas de adjacências podem ser implementadas utilizando-se:
  - Matrizes cujas linhas têm diferentes números de colunas;
  - Multimapas (STL/C++ ou Java Collections).

# Lista de Adjacências

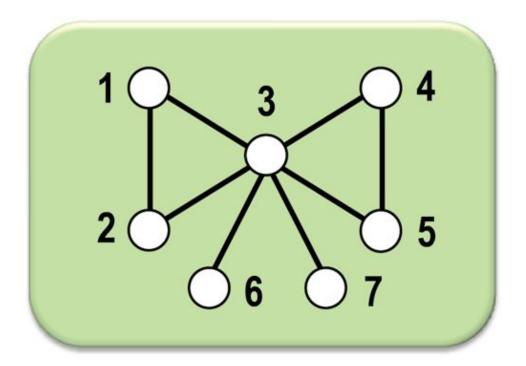




- A Busca em Grafos (ou Percurso em Grafos) é a examinação de vértices e arestas de um grafo;
- O projeto de bons algoritmos para determinação de estruturas ou propriedades de grafos depende fortemente do domínio destas técnicas.

- Em uma busca:
  - Uma aresta ou vértice ainda não examinados são marcados como não explorados ou não visitados;
  - Inicialmente, todos os vértices e arestas são marcados como não explorados;
  - Após terem sido examinados, os mesmos são marcados como explorados ou visitados;
  - Ao final, todos os vértices e arestas são marcados como explorados (no caso de uma busca completa).

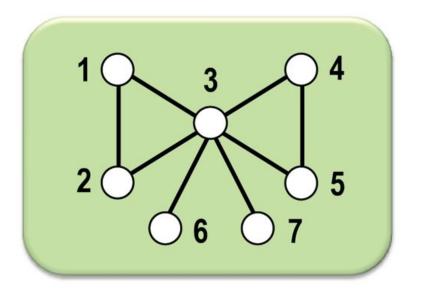
```
Entrada: Grafo G={V, E}
1 Escolha e marque um vértice i como explorado;
2 enquanto existir j ∈ V com uma aresta (j,k) não explorada faça
3 | Escolha o vértice j e explore a aresta (j, k);
4 se k não é marcado então
5 | marque k;
6 | fim
7 fim
```

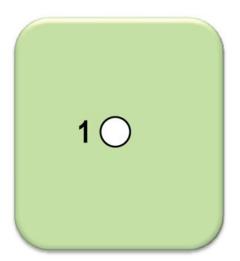


- Dependendo do critério utilizado para escolha dos vértices e arestas a serem examinados, diferentes tipos de buscas são desenvolvidos a partir da busca genérica;
- Basicamente, duas buscas completas em grafos são essenciais:
  - Busca em Largura (ou BFS Breadth-First Search); e
  - Busca em Profundidade (ou DFS Depth-First Search).

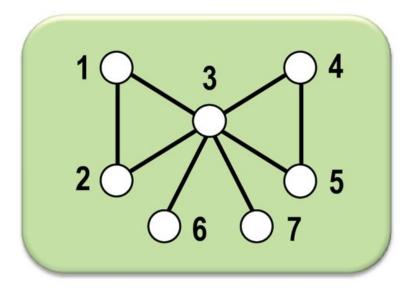
- A Busca em Largura explora todos os vértices de um grafo, usando como critério o vértice visitado menos recentemente e não marcado. Utiliza uma fila guiar a busca;
- Inicialmente são considerados os vértices com distância 0 do vértice inicial;
- Na iteração 1 são explorados os vértices com distância 1;
  - Prosseguindo, de modo genérico, na iteração d será adicionada uma camada com todos os vértices com distância d do vértice inicial;
- Cada novo vértice explorado é adicionado no final de uma fila Q;
- Cada vértice da fila é removido depois que toda a vizinhança for visitada;
- A busca termina quando a fila se torna vazia.

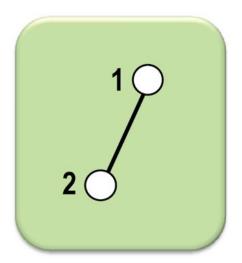
```
Entrada: Grafo G=\{V, E\}, vértice inicial v
1 Crie uma fila Q vazia;
2 Marque v como explorado;
3 Insira v \in Q;
4 enquanto Q \neq \emptyset faça
       v \leftarrow remove elemento de Q;
5
       para todo vértice w vizinho de v faça
6
            se w é marcado como não explorado então
                Explore a aresta (v, w);
8
                Insira w \in Q;
9
                Marque w como explorado;
10
            fim
11
            senão
12
                se (v, w) não foi explorada ainda então
13
                    Explore (v, w);
14
                fim
15
            fim
16
       fim
17
```

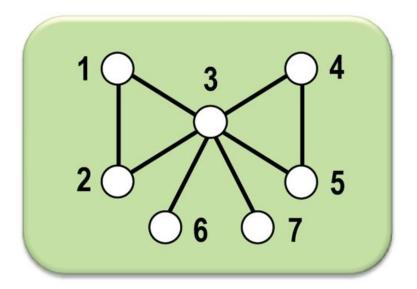


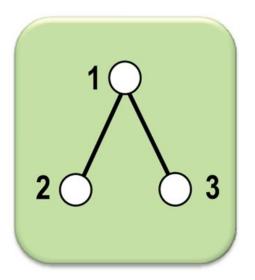


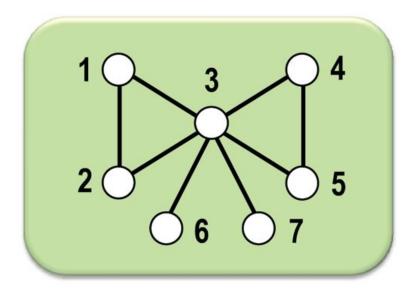
(1) Inclusão do vértice 1 Q = {1}

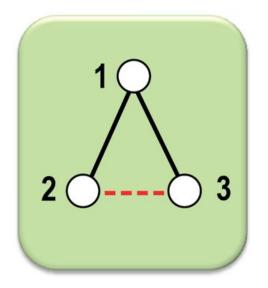


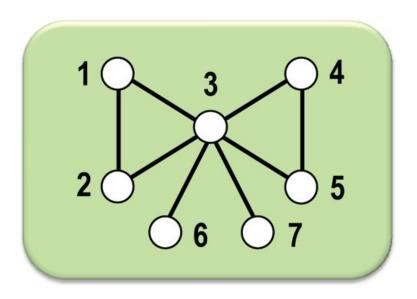


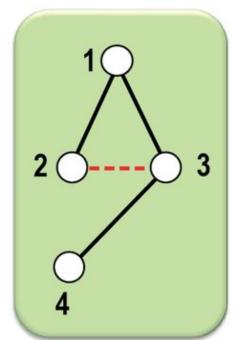


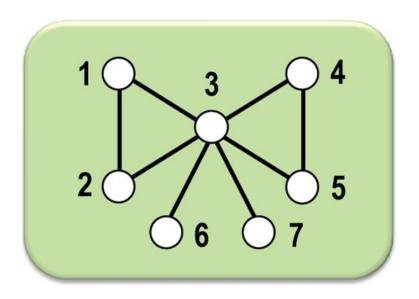


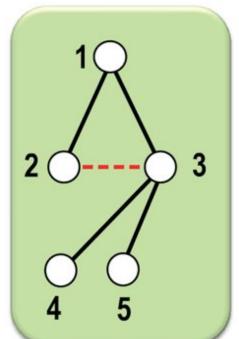




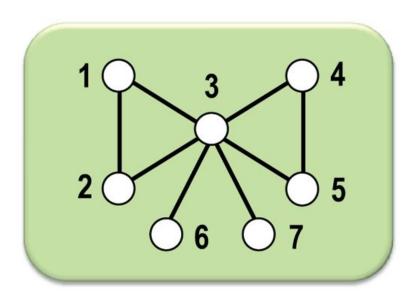


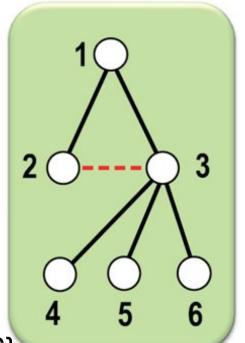




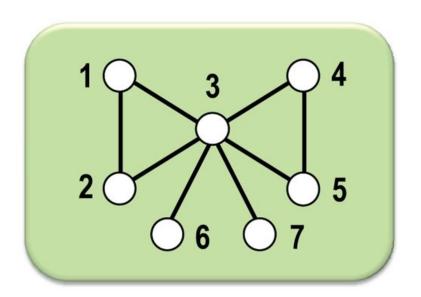


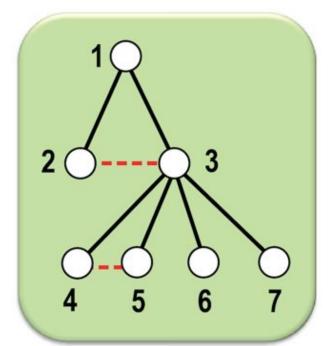
(6) Aresta {3, 5} Q = {4, 5}



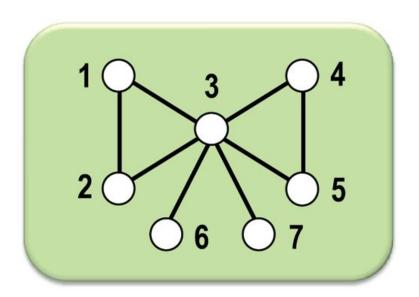


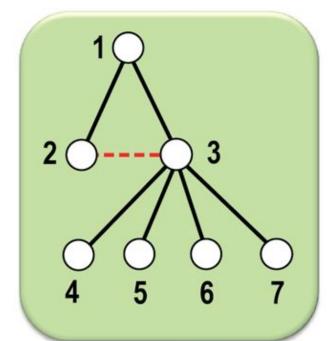
(7) Aresta {3, 6} Q = {4, 5, 6}



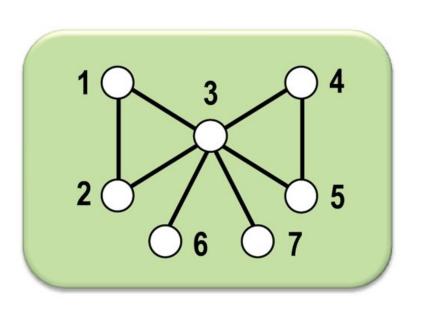


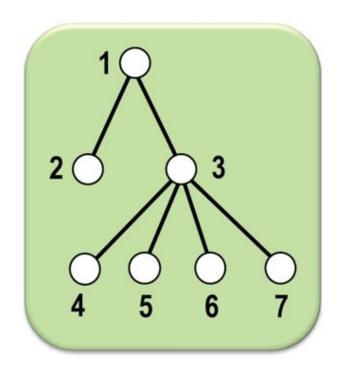
(8) Aresta {3, 7} Q = {4, 5, 6, 7}





(9) Aresta {4, 5} Q = {5, 6, 7}





(10) Grafo original e respectiva árvore de profundidade.

- Algumas aplicações da BFS incluem:
  - Detectar grafos desconectados;
  - Detectar se o grafo possui ciclos;
  - Encontrar componentes biconexas;
  - Classificar arestas;
  - Encontrar componentes fortemente conexas;
  - Flood Fill;
  - Determinar o menor caminho em grafos não ponderados.
- Algumas aplicações requerem que seja retornada uma lista com a ordem em que os vértices foram visitados.

#### **Problemas Selecionados**

#### **Problemas Selecionados**

- http://www.urionlinejudge.com.br/judge/pt/problems/view/1314
- http://www.urionlinejudge.com.br/judge/pt/problems/view/1298
- http://www.urionlinejudge.com.br/judge/pt/problems/view/1057
- http://www.urionlinejudge.com.br/judge/pt/problems/view/1442



# Perguntas?