### PCC173/BCC463 - Otimização em Redes

#### Marco Antonio M. Carvalho

Departamento de Computação Instituto de Ciências Exatas e Biológicas Universidade Federal de Ouro Preto





### Conteúdo

- Busca em Grafos
- Busca em Profundidade
- Algoritmo de Tarjan
- Busca em Largura

### Aviso

#### **Fonte**

Este material é baseado nos livros

- ▶ Goldbarg, M., & Goldbarg, E. (2012). Grafos: conceitos, algoritmos e aplicações. Elsevier.
- ▶ Goldbarg, M. C., & Luna, H. P. L. (2005). Otimização combinatória e programação linear: modelos e algoritmos. Elsevier.

### Licença

Este material está licenciado sob a Creative Commons BY-NC-SA 4.0. Isto significa que o material pode ser compartilhado e adaptado, desde que seja atribuído o devido crédito, que o material não seja utilizado de forma comercial e que o material resultante seja distribuído de acordo com a mesma licença.

### Busca em Grafos

#### Definição

A Busca em Grafos (ou Percurso em Grafos) é a examinação de vértices e arestas de um grafo.

O projeto de bons algoritmos para determinação de estruturas ou propriedades de grafos depende fortemente do domínio destas técnicas.

### Terminologia

- Uma aresta ou vértice ainda não examinados são marcados como não explorados ou não visitados;
- ▶ Inicialmente, todos os vértices e arestas são marcados como não explorados;
- Após terem sido examinados, os mesmos são marcados como explorados ou visitados;
- Ao final, todos os vértices e arestas são marcados como explorados (no caso de uma busca completa).

#### Buscas em Grafos

#### Buscas em Grafos

Dependendo do critério utilizado para escolha dos vértices e arestas a serem examinados, diferentes tipos de buscas são desenvolvidos a partir da busca genérica.

Basicamente, duas buscas completas em grafos são essenciais:

- Busca em Profundidade (ou DFS Depth-First Search); e
- ▶ Busca em Largura (ou BFS Breadth-First Search).

### Busca em Profundidade - DFS

#### Características

A Busca em Profundidade explora todos os vértices de um grafo, usando como critério o vértice visitado mais recentemente e não marcado. Utiliza uma pilha explícita ou recursividade para guiar a busca.

### Busca em Profundidade - DFS

```
Entrada: Grafo G=(V, A), vértice inicial v
1 Marque o vértice v como explorado:
2enguanto existir w vizinho de v faca
     se w é marcado como não explorado então
         Explore a aresta \{v, w\};
         \mathsf{BP}(G,w);// chamada recursiva da função
     fim
     senão
         se \{v, w\} não foi explorada ainda então
             Explore \{v, w\};
         fim
10
     fim
12 fim
```

### Algoritmo de Tarjan

#### Princípio

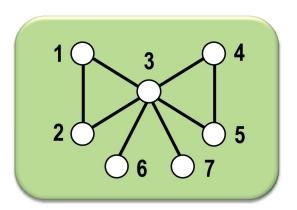
Durante a Busca em Profundidade de um grafo, o **Algoritmo de Tarjan** (1972) propõe que podemos numerar os vértices de acordo com o início e término desta exploração.

As diferentes situações nos permitem estabelecer uma classificação dos arestas:

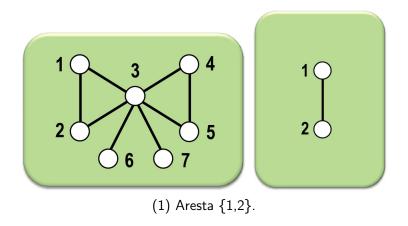
- Arestas de Árvore: Satisfazem ao primeiro se do algoritmo anterior (linha 3), ou seja, levam à exploração de vértices ainda não visitados;
- Arestas de Retorno: Demais arestas. Formam ciclos, pois levam a vértices já visitados.

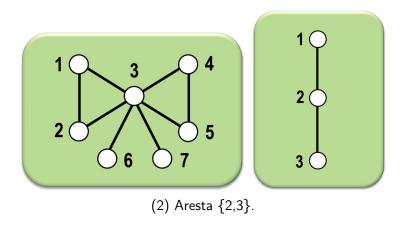
### Árvore de Profundidade

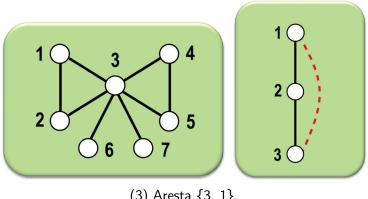
A subárvore de G formada pelas arestas de árvore é chamada de Árvore de Profundidade de G.



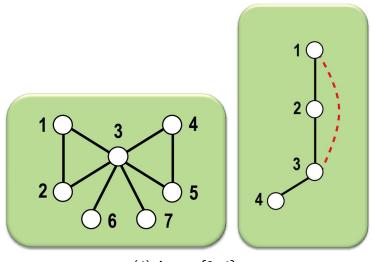
Grafo de exemplo.



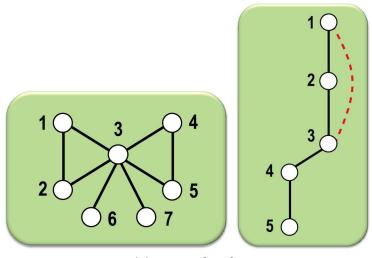




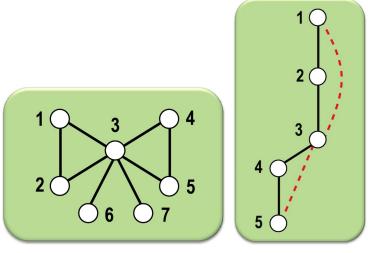
(3) Aresta {3, 1}.



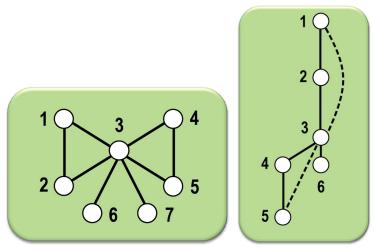
(4) Aresta {3, 4}.



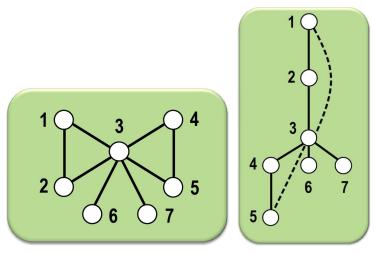
(5) Aresta {4, 5}.



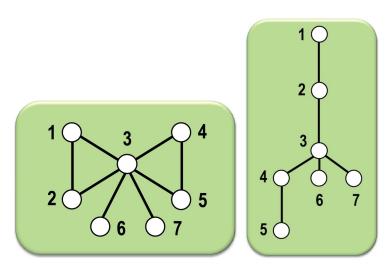
(6) Aresta {5, 3}.



(7) Aresta {3, 6}.



(8) Aresta {3, 7}.



Grafo original e correspondente árvore de profundidade.

### **DFS**

#### Complexidade

Para cada vértice do grafo, a DFS percorre todos os seus vizinhos.

Desta forma, cada aresta é visitada duas vezes.

Se representarmos o grafo por uma lista de adjacências, a DFS tem complexidade O(n+m).

### DFS-Grafos Direcionados ou Desconexos

#### Atenção!

A aplicação da DFS em grafos direcionados é essencialmente igual à aplicação em grafos não direcionados.

No entanto, mesmo o grafo direcionado sendo conexo, a DFS pode precisar ser chamada repetidas vezes enquanto houver vértices não explorados, retornando uma floresta.

Este é o mesmo caso quando a DFS é aplicada a um GND desconexo.

Entrada: Grafo G=(V, E)

- 1 enquanto existir  $v \in V$  não marcado faça
- $\mathsf{PP}(G,v);$
- 3 fim

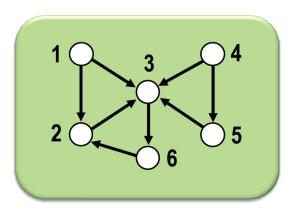
### Busca em Profundidade - DFS

#### Classificação de Arestas

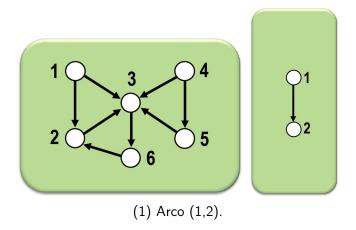
Novamente, o **Algoritmo de Tarjan** propõe que, ao explorarmos um grafo direcionado G direcionado usando a DFS, podemos categorizar os arcos.

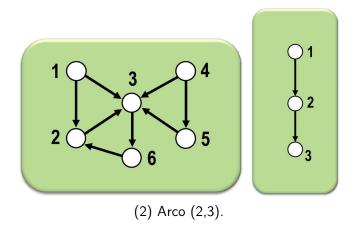
Sejam o vértice v a origem da aresta e o vértice w o destino da mesma:

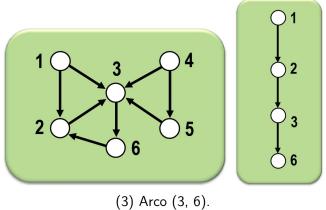
- ightharpoonup Arcos de Avanço: Caso w seja descendente de v na floresta;
- Arcos de Retorno: Caso v seja descendente de w na floresta;
- ightharpoonup Arcos de Cruzamento: Caso w não seja descendente de v e v não seja descendente de w.

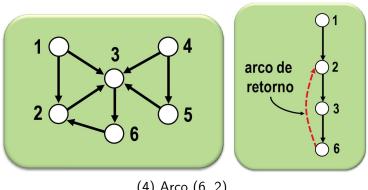


Grafo de exemplo.

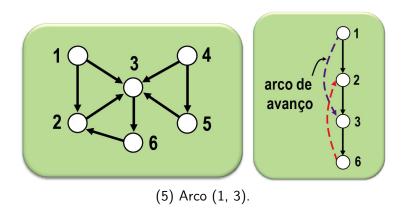


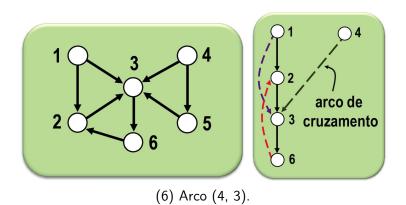


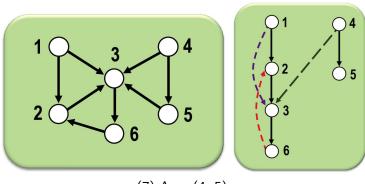




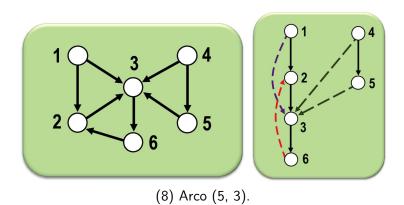
(4) Arco (6, 2).

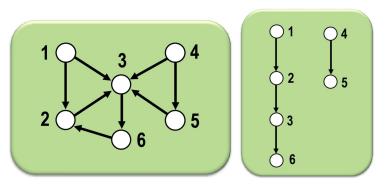






(7) Arco (4, 5).





Grafo original e respectiva floresta de profundidade.

### Busca em Largura

#### Características

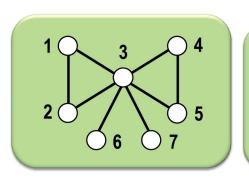
A Busca em Largura explora todos os vértices de um grafo, usando como critério o vértice visitado menos recentemente e não marcado. Utiliza uma fila guiar a busca. Atuação em camadas:

- Inicialmente são considerados os vértices com distância 0 do vértice inicial;
- Na iteração 1 são explorados os vértices com distância 1; prosseguindo, de modo genérico, na iteração d será adicionada uma camada com todos os vértices com distância d do vértice inicial;
- Cada novo vértice explorado é adicionado no final de uma fila Q;
- Cada vértice da fila é removido depois que toda a vizinhança for visitada;
- A busca termina quando a fila se torna vazia.

### Busca em Largura - BFS

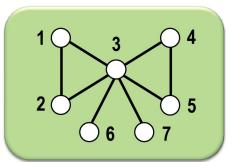
```
Entrada: Grafo G=(V, A), vértice inicial v
1 Crie uma fila Q vazia;
2 Marque v como explorado;
з Insira v em Q;
4 enquanto Q \neq \emptyset faça
       v \leftarrow \text{remove elemento de Q};
       para todo vértice w vizinho de v faça
           se w é marcado como não explorado então
                Explore a aresta \{v, w\};
                Insira w \in Q;
                Marque w como explorado;
10
           fim
11
           senão
12
                se \{v, w\} não foi explorada ainda então
13
                     Explore \{v, w\};
14
                fim
15
           fim
16
       fim
17
```

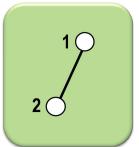
18 fim



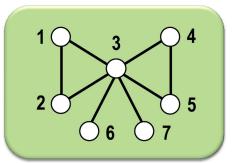
1 (

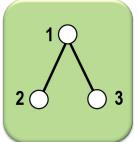
(1) Inclusão de 1  $Q=\{1\}$ 



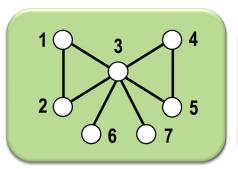


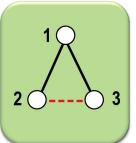
(2) ArestaAresta
$$\{1, 2\}$$
$$Q = \{2\}$$



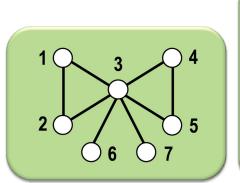


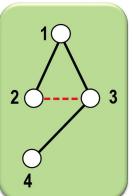
(3) Aresta $\{1, 3\}$  $Q = \{2, 3\}$ 



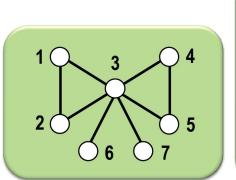


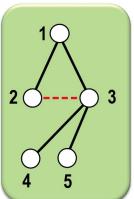
(4) Aresta $\{2, 3\}$  $Q = \{3\}$ 



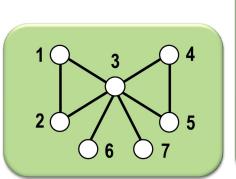


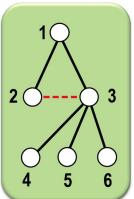
(5) Aresta $\{3, 4\}$  $Q = \{4\}$ 



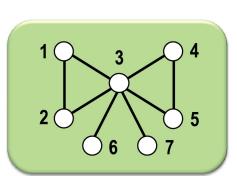


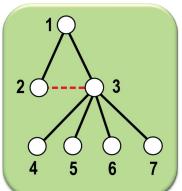
(6) Aresta $\{3, 5\}$  $Q = \{4, 5\}$ 



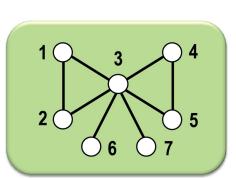


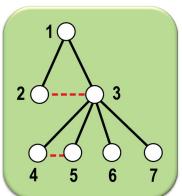
(7) Aresta $\{3, 6\}$  $Q = \{4, 5, 6\}$ 



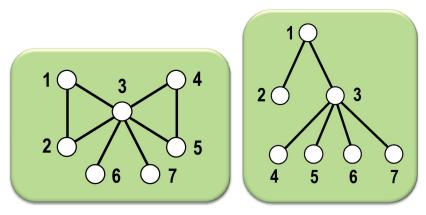


(8) Aresta $\{3, 7\}$  $Q = \{4, 5, 6, 7\}$ 





(9) Aresta $\{4, 5\}$  $Q = \{5, 6, 7\}$ 



Grafo original e respectiva árvore de exploração.

### **BFS**

#### Complexidade

Cada vértice só entra na fila uma vez.

Inserir e remover na fila possuem complexidade constante, realizadas  $\left|V\right|$  vezes cada.

A lista de adjacências de cada vértice é examinada apenas uma vez, e a soma dos comprimentos de todas as listas é  $\Theta(m)$ .

Logo, se representarmos o grafo por uma lista de adjacências, a BFS tem complexidade O(n+m).

### Dúvidas?



