BCC204 - Teoria dos Grafos

Marco Antonio M. Carvalho

Departamento de Computação Instituto de Ciências Exatas e Biológicas Universidade Federal de Ouro Preto





Conteúdo

Busca em Grafos

2 Busca em Profundidade

Busca em Largura

Teoria dos grafos

Fonte

Este material é baseado no livro

► Goldbarg, M., & Goldbarg, E. (2012). *Grafos: conceitos, algoritmos e aplicações*. Elsevier.

Licença

Este material está licenciado sob a Creative Commons BY-NC-SA 4.0. Isto significa que o material pode ser compartilhado e adaptado, desde que seja atribuído o devido crédito, que o material não seja utilizado de forma comercial e que o material resultante seja distribuído de acordo com a mesma licença.

Busca em Grafos

Definição

A Busca em Grafos (ou Percurso em Grafos) é a examinação de vértices e arestas de um grafo.

O projeto de bons algoritmos para determinação de estruturas ou propriedades de grafos depende fortemente do domínio destas técnicas.

Terminologia

Em uma busca:

- Uma aresta ou vértice ainda não examinados são marcados como não explorados ou não visitados;
- ▶ Inicialmente, todos os vértices e arestas são marcados como não explorados;
- Após terem sido examinados, os mesmos são marcados como explorados ou visitados;
- Ao final, todos os vértices e arestas são marcados como explorados (no caso de uma busca completa).

Buscas em Grafos

Buscas em Grafos

Dependendo do critério utilizado para escolha dos vértices e arestas a serem visitados, diferentes tipos de buscas são desenvolvidos a partir da busca genérica.

Basicamente, duas buscas completas em grafos são essenciais:

- Busca em Profundidade (ou DFS Depth-First Search); e
- Busca em Largura (ou BFS Breadth-First Search).

Características

A Busca em Profundidade visita todos os vértices de um grafo, usando como critério os vizinhos do vértice visitado mais recentemente.

Característica Principal: utiliza uma pilha explícita ou recursividade para guiar a busca.

```
Entrada: Grafo G=(V, A), vértice inicial v
  Marque o vértice v como visitado;
   enquanto existir w vizinho de v faca
      se w é marcado como não visitado então
3
          Visite a aresta \{v, w\};
4
          BP(G, w);//chamada recursiva da função
 5
      fim
6
      senão
          se {v, w} não foi visitada ainda então
             Visite \{v, w\};
10
          fim
      fim
11
12 fim
```

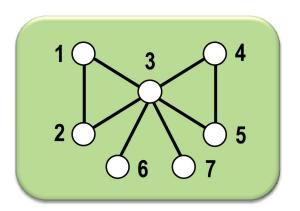
Classificação de Arestas

Ao explorar um grafo G conexo usando a DFS, podemos categorizar as arestas:

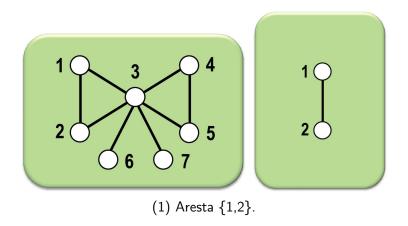
- Arestas de Árvore: Satisfazem ao primeiro se do algoritmo (linha 4), ou seja, levam à visitação de vértices ainda não visitados;
- Arestas de Retorno: Demais arestas (linha 9). Formam ciclos, pois levam a vértices já visitados.

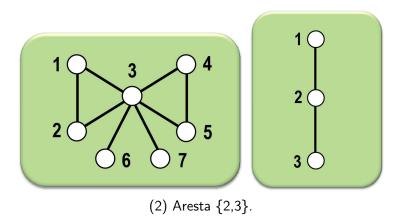
Árvore de Profundidade

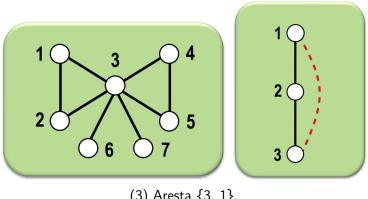
A subárvore de G formada pelas arestas de árvore é chamada de Árvore de Profundidade de G.



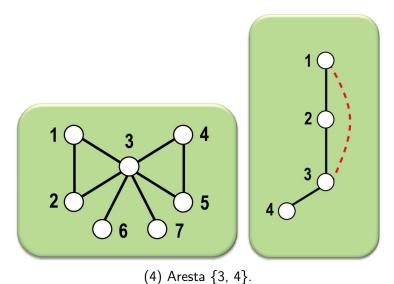
Grafo de exemplo.

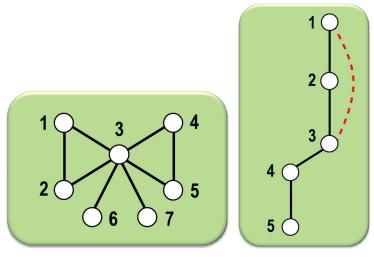




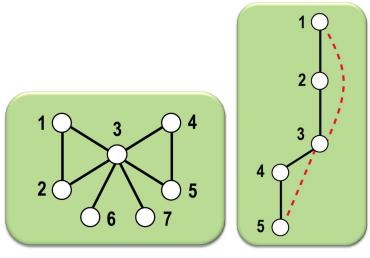


(3) Aresta {3, 1}.

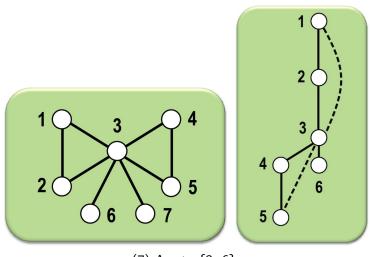




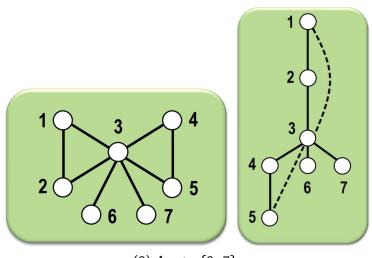
(5) Aresta {4, 5}.



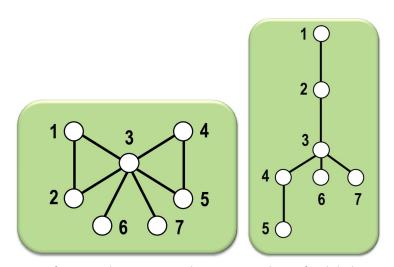
(6) Aresta $\{5, 3\}$.



(7) Aresta {3, 6}.



(8) Aresta {3, 7}.



Grafo original e correspondente árvore de profundidade.

DFS

Complexidade

Para cada vértice do grafo, a DFS percorre todos os seus vizinhos. Cada aresta é visitada duas vezes.

Se representarmos o grafo por uma lista de adjacências, a DFS tem complexidade O(n+m).

DFS-Grafos Direcionados

Atenção!

A aplicação da DFS em grafos direcionados é essencialmente igual à aplicação em grafos não direcionados.

Mesmo o grafo direcionado sendo conexo, ou no caso de um GND desconexo, a DFS pode precisar ser chamada repetidas vezes enquanto houver vértices não visitados, retornando uma floresta.

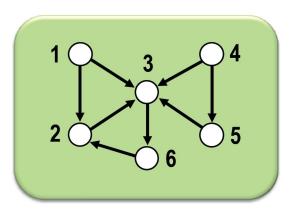
Busca em Profundidade - Reinício

```
Entrada: Grafo G=(V, A)
1 enquanto existir v \in V não visitado faça
2 | BP(G, v);
3 fim
```

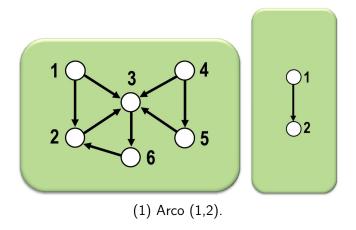
Classificação de Arestas

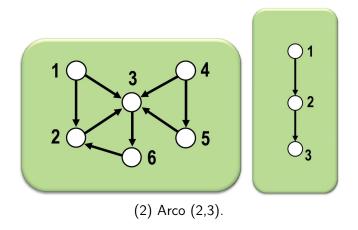
Ao explorar um grafo G direcionado usando a DFS, podemos categorizar as arestas. Sejam o vértice v a origem da aresta e o vértice w o destino da mesma:

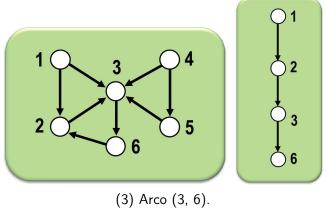
- ightharpoonup Arcos de Avanço: Caso w seja descendente de v na floresta;
- ightharpoonup Arcos de Retorno: Caso v seja descendente de w na floresta;
- Arcos de Cruzamento: Caso w não seja descendente de v e v não seja descendente de w.

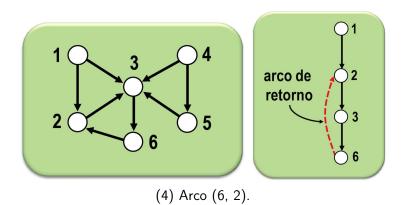


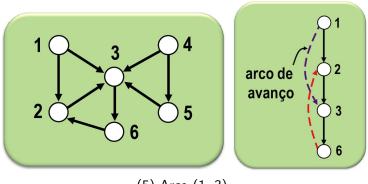
Grafo de exemplo.



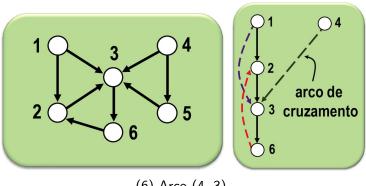




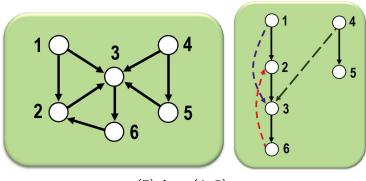




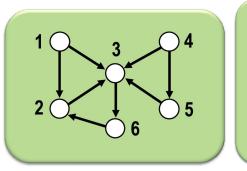
(5) Arco (1, 3).

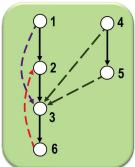


(6) Arco (4, 3).

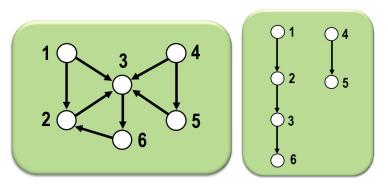


(7) Arco (4, 5).





(8) Arco (5, 3).



Grafo original e respectiva floresta de profundidade.

Busca em Largura

Características

A Busca em Largura visita todos os vértices de um grafo, usando como critério o vértice visitado menos recentemente e cuja vizinhança ainda não foi explorada.

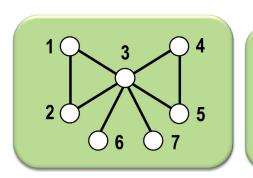
Característica Principal: utiliza uma fila guiar a busca.

Atuação em camadas:

- Inicialmente são considerados os vértices com distância 0 do vértice inicial;
- Na iteração 1 são visitados os vértices com distância 1; prosseguindo, de modo genérico, na iteração d será adicionada uma camada com todos os vértices com distância d do vértice inicial;
- Cada novo vértice visitado é adicionado no final de uma fila Q;
- ► Cada vértice da fila é removido depois que toda a vizinhança for visitada;
- A busca termina quando a fila se torna vazia.

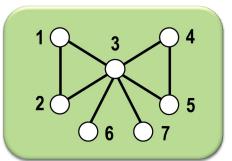
Busca em Largura - BFS

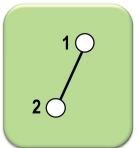
```
Entrada: Grafo G=(V, A), vértice inicial v
 1 Crie uma fila Q vazia;
 2 Marque v como visitado;
   Insira v \in Q:
   enquanto Q \neq \emptyset faça
        v \leftarrow remove elemento de Q;
        para todo vértice w vizinho de v faça
 6
            se w é marcado como não visitado então
                 Visite a aresta \{v, w\};
 8
                 Insira w \in Q:
                 Marque w como visitado;
10
            fim
11
            senão
12
                 se {v, w} não foi visitada ainda então
13
                     Visite \{v, w\};
14
                 fim
15
            fim
16
        fim
17
18 fim
```



1 (

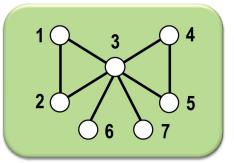
(1) Inclusão de 1 $Q = \{1\}$

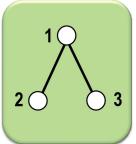




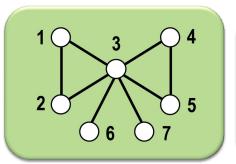
(2) ArestaAresta
$$\{1, 2\}$$

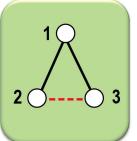
 $Q = \{2\}$



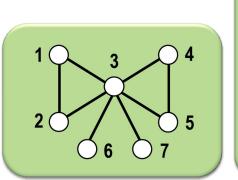


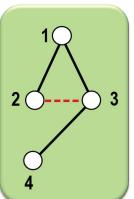
(3) Aresta $\{1, 3\}$ $Q = \{2, 3\}$



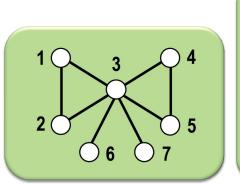


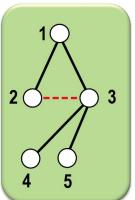
(4) Aresta $\{2, 3\}$ $Q = \{3\}$



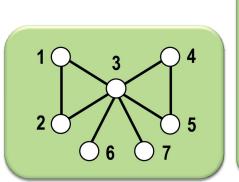


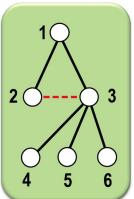
(5) Aresta $\{3, 4\}$ $Q = \{4\}$



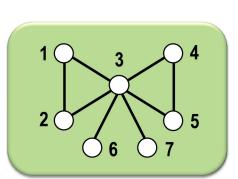


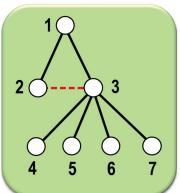
(6) Aresta $\{3, 5\}$ $Q = \{4, 5\}$



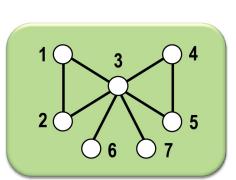


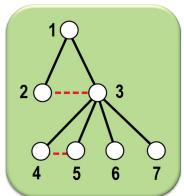
(7) Aresta $\{3, 6\}$ $Q = \{4, 5, 6\}$



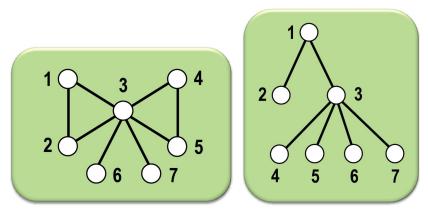


(8) Aresta $\{3, 7\}$ $Q = \{4, 5, 6, 7\}$





(9) Aresta $\{4, 5\}$ $Q = \{5, 6, 7\}$



Grafo original e respectiva árvore.

BFS

Complexidade

Cada vértice só entra na fila uma vez.

Inserir e remover na fila possuem complexidade constante, realizadas $\left|V\right|$ vezes cada.

A lista de adjacências de cada vértice é examinada apenas uma vez, e a soma dos comprimentos de todas as listas é $\Theta(m)$.

Logo, se representarmos o grafo por uma lista de adjacências, a BFS tem complexidade O(n+m).

Aplicações

Algumas aplicações incluem:

- Detectar grafos desconectados;
- Detectar se o grafo possui ciclos;
- Detectar se um grafo é bipartido;
- Determinar a conectividade de um grafo;
- Detectar componentes fortemente conexas;
- Detectar vértices e arestas de articulação;
- Determinar fechos transitivos;
- Classificar arestas;
- ► Flood Fill;
- Determinar o menor caminho em grafos não ponderados.

Dúvidas?



