

Lo generalmente importante no es que todos los procesos coincidan exactamente en el tiempo, sino que coincidan en el orden en que ocurren los eventos.



Si dos procesos no interactúan, no es necesario que sus relojes sean sincronizados ya que la falta de sincronización no se notaría y, por tanto, no ocasionaría problemas.



la transmisión totalmente ordenada es un medio importante para servicios replicados en los cuales las réplicas se mantienen consistentes dejándolas ejecutar las mismas operaciones en el mismo orden en todas partes.



Lamport 1978



OCURRENCIA ANTERIOR

La

expresión a → b se lee como "a ocurre antes que b", y significa que todos los procesos coinciden en que ocurre el primer evento a y, después de eso, ocurre el evento b.



directamente a partir de la relación ocurrencia-anterior.

Debido a que m3 salió en el 60, debe llegar en el 61 o después. Por tanto, cada mensaje lleva el tiempo de envío de acuerdo con el reloj del remitente.

La solución de Lamport se deriva

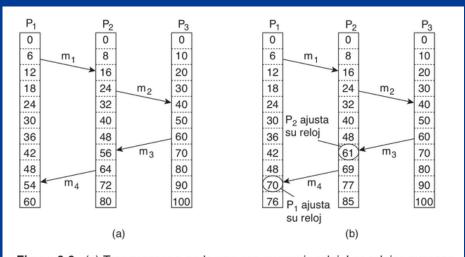


Figura 6-9. (a) Tres procesos, cada uno con su propio reloj. Los relojes avanzan a velocidades diferentes. (b) El algoritmo de Lamport corrige los relojes.



Cada reloj avanza a velocidad constante, pero las velocidades son diferentes debido a las diferencias en los cristales.

ESto se soluciona ajustando el reloj interno de cada componente y agregandole una unidad para poder recibiri la informacion.



RELOJES LÓGICOS RELOJES VECTORIALES

CAUSALIDAD

Se establece que un reloj vectorial tiene asignado un evento **a**, **VC(a)**. Por lo cual, si **VC(a)** < **VC(b)** para algún evento **b**, entonces se sabe que el evento **a** precede en causalidad al evento **b**.

Se puede determinar la causalidad mediante las siguientes propiedades:

- 1. VCi[i] es el número de eventos que han ocurrido hasta el momento en Pi.
- 2. Si VCi[j] = k, entonces Pi sabe que han ocurrido k eventos en Pj .

FUNCIONAMIENTO DE LAS PROPIEDADES

La propiedad 1 se cumple manteniendo a *VCi[i]* ante la ocurrencia de cada nuevo evento en el proceso *Pi*.

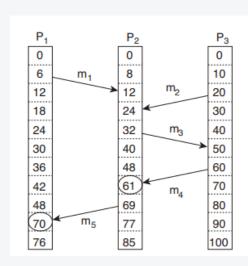
Mientras que en la segunda propiedad se establecen 3 pasos:

a. *Pi* ejecuta *VCi[i]* antes de ejecutar un nuevo evento.
b. Se establece el registro de tiempo del mensaje Pi.
c. El proceso Pj, quien recibe el mensaje, ajusta su propio vector para cada k, ejecuta el primer paso y libera el mensaje a la aplicación.

ANTECEDENTE

En los relojes lógicos de Lamport se establece que si el evento **a** ocurrió antes que el evento **b**, entonces **a** también estará posicionado en un orden anterior a **b**.

Lo anterior no necesariamente implica que **a** realmente ocurrió antes que **b**; se necesita algo más para afirmar eso.



Se muestran 3 procesos en los que la propiedad de Lamport es inconsistente.

IMPOSICIÓN DE LA COMUNICACIÓN CAUSAL

Los mensajes se transmiten dentro de un grupo de procesos, conocido como **transmisión causalmente ordenada.** Esto garantiza que un mensaje sea entregado sólo si todos los mensajes que causalmente lo preceden también han sido recibidos.

La entrega del mensaje a la capa de aplicación será entonces retrasada hasta que las dos siguientes condiciones se satisfagan:

1.
$$ts(m)[i] = VCj[i]+1$$

2. ts(m)[k] = VCj[k], para toda k diferente de *i*.