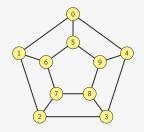
# MC-202 Percurso em Grafos

Rafael C. S. Schouery rafael@ic.unicamp.br

Universidade Estadual de Campinas

 $2^{\circ}$  semestre/2023

#### Caminhos em Grafos



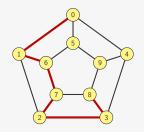
Um caminho de s para t em um grafo é:

- Uma sequência sem repetição de vértices vizinhos
- ullet Começando em s e terminado em t

#### Por exemplo:

- 0, 1, 6, 7, 2, 3, 8 é um caminho de 0 para 8
- 0, 5, 8 não é um caminho de 0 para 8
- 0, 1, 2, 7, 6, 1, 2, 3, 8 não é um caminho de 0 para 8

#### Caminhos em Grafos



Formalmente, um caminho de s para t em um grafo é:

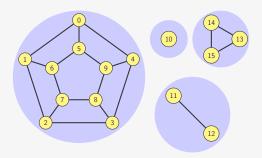
- ullet Uma sequência de vértice  $v_0, v_1, \ldots, v_k$  onde
- $\bullet \ v_0 = s \ \mathsf{e} \ v_k = t$
- $\{v_i, v_{i+1}\}$  é uma aresta para todo  $0 \le i \le k-1$
- $ullet v_i 
  eq v_j$  para todo  $0 \leq i < j \leq k$

k é o comprimento do caminho

• k=0 se e somente se s=t

### Componentes Conexas

Um grafo pode ter várias "partes"



#### Chamamos essas partes de Componentes Conexas

- Um par de vértices está na mesma componente se e somente se existe caminho entre eles
  - Não há caminho entre vértices de componentes distintas
- Um grafo conexo tem apenas uma componente conexa

#### Existe caminho entre s e t?

Queremos saber se s e t estão na mesma componente conexa

Se estiverem, existe algum caminho de s até t



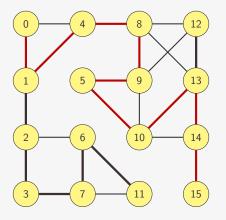
Se existe caminho e  $s \neq t$ , existe um segundo vértice  $v_1$ 

- E  $v_1$  é vizinho de s
- ullet Então, ou  $v_1=t$ , ou existe um terceiro vértice  $v_2$ 
  - E  $v_2$  é vizinho de  $v_1$
- E assim por diante...

A dificuldade é acertar qual vizinho  $v_1$  de s devemos usar...

• Solução: testar todos!

### Exemplo — Existe caminho de 0 até 15?



#### Essa é uma busca em profundidade:

- Vá o máximo possível em uma direção
- Se não encontrarmos o vértice, volte o mínimo possível
- E pegue um novo caminho por um vértice não visitado

# Implementação (com Matriz de Adjacências)

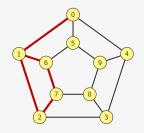
```
1 int existe_caminho(p_grafo g, int s, int t) {
    int encontrou, i, *visitado = malloc(g->n * sizeof(int));
    for (i = 0; i < g->n; i++)
3
      visitado[i] = 0:
4
5 encontrou = busca_rec(g, visitado, s, t);
6 free(visitado);
7 return encontrou;
8 }
1 int busca_rec(p_grafo g, int *visitado, int v, int t) {
    int w;
3 if (v == t)
      return 1; /*sempre existe caminho de t para t*/
   visitado[v] = 1;
5
    for (w = 0; w < g->n; w++)
6
      if (g->adj[v][w] && !visitado[w])
7
        if (busca_rec(g, visitado, w, t))
8
9
         return 1:
    return 0;
10
11 }
```

E se quisermos saber quais são as componentes conexas?

# Componentes Conexas (Listas de Adjacência)

```
1 int * encontra_componentes(p_grafo g) {
    int s, c = 0, *componentes = malloc(g->n * sizeof(int));
    for (s = 0; s < g->n; s++)
3
     componentes[s] = -1;
    for (s = 0; s < g > n; s ++)
5
      if (componentes[s] == -1) {
6
        visita_rec(g, componentes, c, s);
7
        c++:
9
10
    return componentes;
11 }
1 void visita_rec(p_grafo g, int *componentes, int comp, int v) {
p_no t;
3 componentes[v] = comp;
4 for (t = g->adj[v]; t != NULL; t = t->prox)
      if (componentes [t->v] == -1)
5
       visita_rec(g, componentes, comp, t->v);
7 }
```

#### Ciclos em Grafos



#### Um ciclo em um grafo é:

 Uma sequência de vértices vizinhos sem repetição exceto pelo primeiro e o último vértice que são idênticos

#### Por exemplo:

- 5, 6, 7, 8, 9, 5 é um ciclo
- 1,2,3 não é um ciclo
- 1, 2, 7, 6, 1 é um ciclo
- 1, 2, 7, 6, 1, 0 não é um ciclo (mas contém um ciclo)

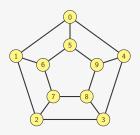
# Árvores, Florestas e Subgrafos

Uma árvore é um grafo conexo acíclico

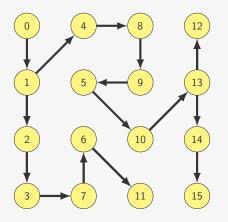
- Uma floresta é um grafo acíclico
- Suas componentes conexas são árvores

Um subgrafo é um grafo obtido a partir da remoção de vértices e arestas

 Podemos considerar também árvores/florestas que são subgrafos de um grafo dado



### Caminhos de s para outros vértices da componente



As arestas usadas formam uma árvore!

- Essa árvore dá um caminho de qualquer vértice até a raiz
- Basta ir subindo na árvore

### Caminhos de s para outros vértices da componente

```
1 int * encontra_caminhos(p_grafo g, int s) {
   int i, *pai = malloc(g->n * sizeof(int));
2
   for (i = 0; i < g->n; i++)
3
     pai[i] = -1;
4
5
   busca_em_profundidade(g, pai, s, s);
   return pai;
6
7 }
1 void busca_em_profundidade(p_grafo g, int *pai, int p, int v) {
 p_no t;
  pai[v] = p;
 for(t = g->adj[v]; t != NULL; t = t->prox)
     if (pai[t->v] == -1)
5
        busca_em_profundidade(g, pai, v, t->v);
6
7 }
```

### Imprimindo o caminho

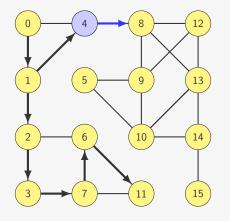
```
1 void imprimi_caminho_reverso(int v, int *pai) {
    printf("%d", v);
   if(pai[v] != v)
      imprimi_caminho_reverso(pai[v], pai);
5 }
1 void imprimi_caminho(int v, int *pai) {
    if(pai[v] != v)
2
      imprimi_caminho(pai[v], pai);
   printf("%d", v);
5 }
```



#### Busca em Profundidade usando uma Pilha

Podemos fazer uma busca em profundidade usando pilha:

- A cada passo, desempilhamos um vértice não visitado
- E inserimos os seus vizinhos não visitados na pilha

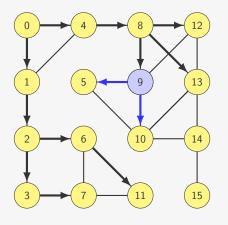


Pilha

### Implementação

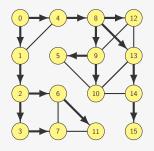
```
1 int * busca_em_profundidade(p_grafo g, int s) {
2
    int w, v;
    int *pai = malloc(g->n * sizeof(int));
3
    int *visitado = malloc(g->n * sizeof(int));
4
    p_pilha p = criar_pilha();
5
    for (v = 0; v < g -> n; v++) {
6
7
      pai[v] = -1;
    visitado[v] = 0:
8
9
   empilhar(p,s);
10
   pai[s] = s;
11
    while(!pilha_vazia(p)) {
12
      v = desempilhar(p);
13
    visitado[v] = 1;
14
15
    for (w = 0; w < g->n; w++)
        if (g->adj[v][w] && !visitado[w]) {
16
           pai[w] = v;
17
           empilhar(p, w);
18
19
20
21
   destroi_pilha(p);
   free(visitado);
22
23
    return pai;
24 }
```

### E se tivéssemos usado uma Fila?



Fila 12 13 7 11 5

#### E se tivéssemos usado uma Fila?



Usando uma fila, visitamos primeiro os vértices mais próximos

- Enfileiramos os vizinhos de 0 (que estão a distância 1)
- Desenfileiramos um de seus vizinhos
- E enfileiramos os vizinhos deste vértice
  - que estão a distância 2 de 0
- Assim por diante...

A árvore nos dá um caminho mínimo entre raiz e vértice

17

# Implementação da Busca em Largura

```
1 int * busca_em_largura(p_grafo g, int s) {
2
    int w, v;
    int *pai = malloc(g->n * sizeof(int));
3
4
    int *visitado = malloc(g->n * sizeof(int));
    p_fila f = criar_fila();
5
    for (v = 0; v < g->n; v++) {
6
      pai[v] = -1;
7
      visitado[v] = 0;
8
9
    enfileira(f,s);
10
   pai[s] = s;
11
   visitado[s] = 1;
12
    while(!fila_vazia(f)) {
13
      v = desenfileira(f):
14
      for (w = 0; w < g->n; w++)
15
         if (g->adj[v][w] && !visitado[w]) {
16
17
           visitado[w] = 1;/*evita repetição na fila*/
           pai[w] = v;
18
19
           enfileira(f, w);
20
21
   destroi fila(f);
22
23
    free(visitado);
24
    return pai;
25 }
                                    18
```

### Tempo para fazer a busca

Quanto tempo demora para fazer uma busca?

- em profundidade ou em largura
- ullet em um grafo com n vértices e m arestas

Suponha que inserir e remover de pilha/fila leva O(1)

Podemos usar vetores ou listas ligadas

A busca percorre todos os vértices

- E empilha/enfileira seus vizinhos não visitados
- Se usarmos uma Matriz de Adjacências, leva  $O(n^2)$

E se usarmos Listas de Adjacência?

- Cada aresta é analisada apenas duas vezes
- Gastamos tempo  $O(\max\{n, m\}) = O(n + m)$ 
  - Linear no tamanho do grafo