

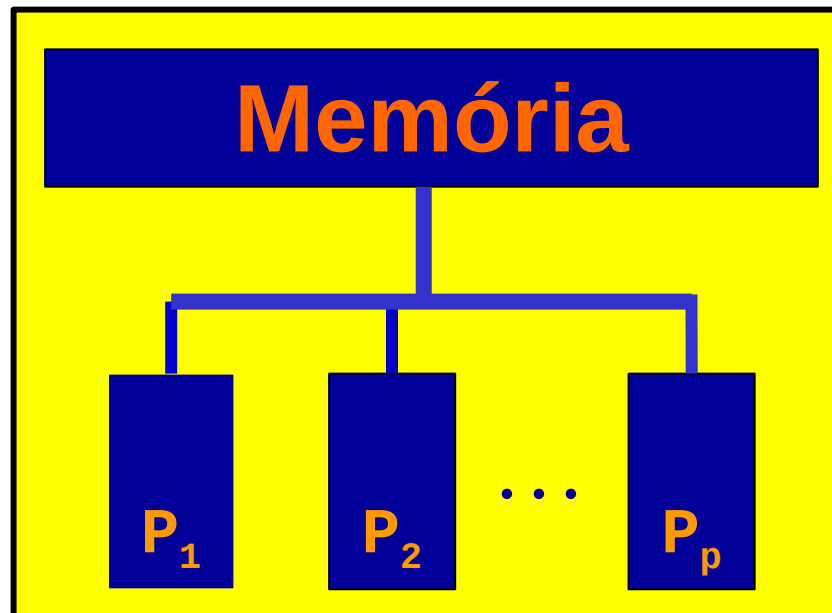
Programação Concorrente

POSIX Threads (Pthreads)

André Luis Martinotto

Threads

- Dois ou mais processadores compartilham uma memória principal comum (Multiprocessadores)
- Qualquer processo ou processador pode ler ou escrever qualquer palavra na memória compartilhada



Threads

- A forma mais comum de exploração de paralelismo em máquinas com esse tipo de memória é o uso de threads.
- Uma thread é um fluxo de execução de instruções;
- Um processo tradicional tem um único fluxo de execução.
- Sistemas Operacionais oferecem recursos para que um processo contenha múltiplos fluxos de execução

Threads

- No UNIX, uma thread:
 - Existe no interior de um processo e se utiliza dos recursos alocados para ele
 - Compartilha os recursos do processo ao qual pertence com outras threads do mesmo
 - Morre quando o processo a que pertence morre

Threads

- Cada processo possui atributos que são compartilhados por suas threads.
 - PID, PPID, GID e UID
 - Variáveis de ambiente
 - Diretório corrente
 - Código fonte
 - Alguns registradores especiais
 - Área de dados (Globais + Heap)
 - Descritores de arquivos

Threads

- Cada thread é composta por:
 - Um identificador
 - Um contador de programa
 - Um conjunto de registradores
 - Uma pilha

Threads

- Todas as threads de um mesmo processo executam no mesmo espaço de endereçamento
- Num processo multi-threaded, existe mais de um ponto de execução simultaneamente
- Multithreading é uma ferramenta poderosa para tratar problemas naturalmente concorrentes
 - Programador não necessita tratar múltiplas atividades em um único fluxo de execução;

Threads X Processos

- A criação e a sincronização das threads são mais rápidas
- A comunicação entre threads é mais eficiente, por causa do espaço de endereçamento compartilhado
- Melhor eficiência em arquiteturas SMP

Bibliotecas de Threads

- Existem três modelos básicos utilizados na implementação de bibliotecas de threads:
 - 1:1 (one-to-one)
 - N:1 (many-to-one)
 - M:N (many-to-many)
- Esses diferenciam-se pelo mecanismo de escalonamento utilizado para a alocação de threads ao processador.

Modelo 1:1 (one-to-one)

- Suportadas diretamente pelo sistema operacional;
 - Recebem o nome de threads de sistema;
- São escalonadas da mesma forma que processos;
- Atraentes para ambientes multiprocessados
 - Diferentes threads podem rodar em processadores diferentes;
- Exemplo: POSIX threads em Linux

Modelo N:1 (many-to-one)

- Suporte a threads não é oferecido pelo sistema operacional;
- Utilização de bibliotecas de threads usuário;
- Executam ao mesmo nível da aplicação
 - O escalonamento da thread é realizado quanto o processo for escalonado pelo sistema operacional;
- Não exploram por completo o paralelismo em arquiteturas multiprocessadas;
- A manipulação de threads usuário é menos onerosa que a manipulação de threads de sistema
- Exemplo: existem implementações para Windows e

Modelo MxN (many-to-many)

- Mescla as características de ambos os modelos (1:1 e N:1);
- Cada processo pode comportar N threads de sistema com M threads usuário
- Exemplo: Solaris

POSIX Threads

- É uma interface de manipulação de threads padronizada em 1995 pelo IEEE (IEEE POSIX 1003.1c)
- POSIX threads -> Pthreads
- Pthreads foi definido como um conjunto de tipos e procedimentos em C
 - Definidos em pthreads.h

POSIX Threads

- Do ponto de vista do programador:
 - Uma thread é uma função que é executada de forma independente do seu programa principal
 -
- Cuidados:
 - Nem todas as funções das bibliotecas foram projetadas para trabalhar com threads (thread-safe)
 - Assuma que a função NÃO é thread-safe

POSIX Threads

- Contem mais de 60 funções
- Incluir sempre **pthread.h**
- O padrão é definido apenas para a linguagem C
-

POSIX Threads

- É dividida em 3 grandes categorias:
 - Gerenciamento de threads:
 - Criação, configuração, escalonamento
 - Mutexes:
 - Exclusão mútua
 - Variáveis condicionais
 - Comunicação entre threads que compartilham mutexes

Usando Pthreads

- Para compilar:
 - `gcc nome.c -o nome -lpthread`
-
- Para executar:
 - `./nome`

Criação de Threads

- Para criar threads:
- - `int pthread_create (pthread_t * thread, pthread_attr_t *attr, void * (*start_routine)(void *), void * arg);`
 -
- Valor de retorno: 0 se funcionar, ou um valor indicando erro, caso contrário

Criação de Threads

- **pthread_create:**

- Para criar threads;

-

- **Sintaxe:**

- `int pthread_create (pthread_t * thread,
pthread_attr_t *attr, void * (*rotina)(void *), void
* arg);`

-

- Valor de retorno: 0 se funcionar, ou um valor indicando erro, caso contrário

Criação de Threads

- Rotina é a função em C onde será iniciada a nova thread.
-
- Apenas o parâmetro arg é passado para a nova thread.
 - Caso seja necessário passar mais de um parâmetro é necessário criar uma struct;

Criação de Threads – Exemplo 1

```
· #include <pthread.h>
·
· void *funcao (void *args){
·     · printf("Hello World\n");
· }
·
· int main() {
·     · pthread_t tid;
·     · pthread_create( &tid, NULL, funcao , NULL );
· }
```

Criação de Threads - Exemplo 2

```
· #include <pthread.h>
·
· #define NTHREADS 5
·
· void *funcao (void *args){
·     · printf("Hello World Thread %i\n", args);
· }
·
· int main() {
·     · pthread_t tid[NTHREADS];
·     · int i;
·     · for ( i=0 ; i< NTHREADS; i++ )
·         · pthread_create( &tid[i], NULL, funcao, (void *)i );
· }
```

Joining Threads

- **pthread_join**
 - "Joining" é uma maneira de se obter sincronização entre threads.
 - Para que uma thread fique bloqueada até que uma outra termine:
-
- **Sintaxe:**
 - `int pthread_join (pthread_t thread, void **status);`
 - thread: indica a thread a ser aguardada
 - status: retorno da função executada pela thread

Joining Threads – Exemplo

```
· #include <pthread.h>
·
· #define NTHREADS 5
·
· int fatorial(int n){
·     · if (n<2)
·         · return(1);
·     · else return( n * fatorial(n-1));
· }
·
· void *funcao (void *args){
·     · int fat = fatorial((int)args);
·     · return (void *)fat;
· }
```


Joining Threads – Exemplo

```
· int main() {  
    · int n,p, fatp, fatn, fatnp;  
    · pthread_t thidN, thidP;  
    · printf("Digite o valor de n,p: ");  
    · scanf("%i %i",&n,&p);  
    · printf("%i %i\n",n,p);  
    ·  
    · pthread_create(&thidN,NULL,funcao,(void *)n);  
    · pthread_create(&thidP,NULL,funcao,(void *)p);  
    ·  
    · fatnp = fatorial(n-p);  
    ·  
    · pthread_join(thidN,(void *)&fatn);  
    · pthread_join(thidP,(void *)&fatp);  
    ·  
    · printf("Binomio: %f\n", (float)fatn/(fatp*fatnp));  
    · }
```

Identificador da Thread

- **pthread_self:**
 - Retorna o identificador da thread corrente;
 -
- **Sintaxe:**
 - pthread_t pthread_self (void)

Identificador da Thread

```
· #include <pthread.h>
· #define NTHREADS 5
·
· void *funcao (void *args){
    · printf("Hello World %i\n", pthread_self());
· }
·
· int main() {
    · pthread_t tid[NTHREADS];
    · int i;
    · for ( i=0 ; i< NTHREADS; i++ )
        · pthread_create( &tid[i], NULL, funcao, (void *)i );
    ·
    · for ( i=0 ; i< NTHREADS; i++ )
        · pthread_join( tid[i],NULL);
· }
```

Término de uma Thread

- Uma thread termina quando:
 - A thread retorna da função que a originou
 - A thread chama `pthread_exit`
 - A thread é cancelada por outra thread através da função `pthread_cancel`
 - O processo inteiro termina

Término de uma Thread

- **pthread_exit**
 - Termina a execução da thread corrente.
 -
- **Sintaxe:**
 - `int pthread_exit(void *status)`
 -
 - status: retorno da função executada pela thread

Término de uma Thread – Exemplo 1

```
· #include <pthread.h>  
· #define NTHREADS 5  
·  
· void *funcao (void *args){  
    · if ( (int)args & 1 )  
        · pthread_exit(NULL);  
    · printf("Hello World %i\n", args);  
· }  
·  
· int main() {  
    · pthread_t tid[NTHREADS];  
    · int i;  
    · for ( i=0 ; i< NTHREADS; i++ )  
        · pthread_create( &tid[i], NULL, funcao, (void *)i );  
    ·  
    · for ( i=0 ; i< NTHREADS; i++ )  
        · pthread_join( tid[i],NULL);  
· }
```

Término de uma Thread

- **pthread_cancel**
 - Cancela uma determinada thread
 -
- **Sintaxe:**
 - `int pthread_cancel (pthread_t thid)`
 - `thid`: identificador da thread a ser cancelada;

Término de uma Thread – Exemplo 2

```
·  #include <pthread.h>
·
·  void *funcao (void *args){
·      while(1)
·          printf("Hello World\n");
·  }
·
·  int main() {
·      pthread_t tid;
·      pthread_create( &tid, NULL, funcao, NULL );
·      sleep(1);
·      pthread_cancel(tid);
·      pthread_join(tid,NULL);
·  }
```


Exclusão Mútua

- Mutex é uma abreviação de "mutual exclusion" (exclusão mútua)
- Variáveis do tipo Mutex são a principal forma para a proteção de regiões críticas
- Uma variável do tipo mutex é um lock que protege dados compartilhados pelas threads.
- O princípio básico é que apenas uma thread pode ter efetuado um lock em uma variável do tipo mutex em um dado instante.

Exclusão Mútua

- Mesmo que diversas threads tentem efetuar o lock, apenas uma delas será bem sucedida.
- Nenhuma outra thread poderá efetuar o lock antes que a primeira thread o libere.
- Aquelas que não conseguiram efetuar o lock ficam bloqueadas na chamada da função de lock;
-
- Variáveis do tipo mutex são do tipo **pthread_mutex_t**;
-

Exclusão Mútua

- **pthread_mutex_init**
 - Inicializa um mutex
 -
- **Sintaxe:**
 - `int pthread_mutex_init (pthread_mutex_t *mutex, pthread_mutexattr_t *attr)`
 - mutex: é o mutex
 - attr: define se o valor é lock ou unlock para o mutex
 - Default é unlock (selecionada attr NULL)

Exclusão Mútua

- **pthread_mutex_lock**

- Operação de lock no mutex

-

- **Sintaxe:**

- `int pthread_mutex_lock (pthread_mutex_t *mutex)`

-

-

- **pthread_mutex_unlock**

- Operação de lock no mutex

-

- **Sintaxe:**

- `int pthread_mutex_unlock (pthread_mutex_t *mutex)`

Exclusão Mútua – Exemplo 1

```
• #include <pthread.h>
•
• #define NTHREADS 5
•
• pthread_mutex_t mutex;
•
• void *funcao (void *args){
    • pthread_mutex_lock(&mutex);
    • printf("Hello World %i\n",args);
    • sleep(5);
    • pthread_mutex_unlock(&mutex);
• }
•
•
```

Exclusão Mútua – Exemplo 1

```
· int main() {  
    · pthread_t tid[NTHREADS];  
    · int i;  
·  
    · pthread_mutex_init(&mutex,NULL);  
·  
    · for ( i=0 ; i< NTHREADS; i++ )  
        · pthread_create( &tid[i], NULL, funcao, (void *)i);  
·  
    · for ( i=0 ; i< NTHREADS; i++ )  
        · pthread_join( tid[i], NULL);  
·  
· }  
·
```

Exclusão Mútua – Exemplo 2

```
· #include <pthread.h>
· #define NTHREADS 5
· #define TAM 100
·
· pthread_mutex_t mutex;
· int vetor[TAM], prodtotal=0;
·
· void *funcao (void *args){
    · int ini, fim, parte, i, prodparc=0;
    · ini = (int)args * (TAM/NTHREADS);
    · fim = ini + (TAM/NTHREADS);
    · for ( i=ini; i<fim ; i++ )
        · prodparc += vetor[i] * vetor[i];
    ·
    · pthread_mutex_lock(&mutex);
    · prodtotal += prodparc;
    · pthread_mutex_unlock(&mutex);
· }
```

Exclusão Mútua – Exemplo 2

```
· int main() {  
    · pthread_t tid[NTHREADS];  
    · int i;  
    · pthread_mutex_init(&mutex,NULL);  
·  
    · srand(time(NULL));  
    · for(i=0;i<TAM;i++)  
        · vetor[i] = rand()%10;  
·  
    · for ( i=0 ; i< NTHREADS; i++ )  
        · pthread_create( &tid[i], NULL, funcao, (void *)i);  
·  
    · for ( i=0 ; i< NTHREADS; i++ )  
        · pthread_join( tid[i], NULL);  
·  
    · printf("Total: %i\n",prodtotal);  
· }  
·
```


Variáveis de Condição

- Em determinados casos um thread só deve entrar em uma sessão crítica se:
 - Obter o direito de acesso exclusivo com o lock
 - Se uma determinada condição for atendida;
 -
- Isso é realizado através de um mecanismo chamado de variáveis de condição;
 - Deve ser obrigatoriamente utilizado com mutex (a variável de condição é compartilhada pelas threads);

Variáveis de Condição

- Uma variável de condição pode ser construída a partir do tipo: **pthread_cond_t**
-
- **pthread_cond_init**
 - Inicialização de uma variável de condição
 -
- **Sintaxe:**
 - `int pthread_cond_init (pthread_cond_t *cond, pthread_condattr_t *cond_attr);`
- `cond`: variável de condição
- `cond_attr`: indica se a condição inicial encontra-se satisfeita (default -NULL) ou não

Variáveis de Condição

- A manipulação das variáveis de condição se dá através das seguintes primitivas:
 - `pthread_cond_wait`
 - `pthread_cond_signal`
 - `pthread_cond_broadcast`

Variáveis de Condição

- **pthread_cond_wait**

- Faz com que a thread seja bloqueada na espera de uma sinalização;
- **Importante:** para evitar deadlock no momento que a thread é bloqueada no wait o mutex associando é liberado

.

- **Sintaxe:**

- `pthread_cond_wait(pthread_cond_t *cond, pthread_mutex_t *mutex);`

.

Variáveis de Condição

- **pthread_cond_signal**
 - Envia um sinal para apenas uma das threads bloqueadas pela variável de condição
 -
- **Sintaxe:**
 - `pthread_cond_signal(pthread_cond_t *cond);`
 -

Variáveis de Condição

- **pthread_cond_broadcast**
 - Envia um sinal para todas as threads bloqueadas pela variável de condição
 -
- **Sintaxe:**
 - `pthread_cond_broadcast(pthread_cond_t *cond);`
 -

Variáveis de Condição

```
· #include <pthread.h>
· #define NTHREADS 5
·
· pthread_mutex_t mutex;
· pthread_cond_t cond;
· int barreira=0;
·
· void *funcao (void *args){
    · sleep((int)args*5);
    · pthread_mutex_lock(&mutex);
    · barreira++;
    · if ( barreira < NTHREADS ){
        · printf("Thread %i foi bloqueada\n",args);
        · pthread_cond_wait(&cond,&mutex);
    · }
    · printf("Thread %i foi desbloqueada\n",args);
    · pthread_cond_broadcast(&cond);
    · pthread_mutex_unlock(&mutex);
· }
```

Variáveis de Condição

```
· int main() {  
    · pthread_t tid[NTHREADS];  
    · int i;  
    ·  
    · pthread_mutex_init(&mutex,NULL);  
    · pthread_cond_init(&cond,NULL);  
    ·  
    · for ( i=0 ; i< NTHREADS; i++ )  
        · pthread_create( &tid[i], NULL, funcao, (void *)i);  
    ·  
    · for ( i=0 ; i< NTHREADS; i++ )  
        · pthread_join( tid[i], NULL);  
    · }
```


Problema dos Leitores e Escritores

- Este problema modela o acesso a uma grande base de dados, por exemplo, um sistema de passagens de uma companhia aérea;
- Com muitos processos competindo pelo direito de ler e escrever.
- É aceitável que haja mais de um processo lendo a base de dados ao mesmo tempo
- Mas se um processo estiver escrevendo na base de dados, nenhum outro processo, nem mesmo os leitores, poderão ter acesso a ela enquanto o escritor não terminar.

Problema dos Leitores e Escritores

- `#include <pthread.h>`
- `#define NESCITORES 1`
- `#define NLEITORES 3`
- `pthread_mutex_t mutex;`
- `pthread_mutex_t database;`
- `int nleitores=0;`
-
- `void *esc (void *args){`
 - `int id = (int)args;`
 - `while(1){`
 - `pthread_mutex_lock(&database);`
 - `printf("Escritor %i Acessando a base\n",id);`
 - `sleep(rand()%10);`
 - `printf("Escritor %i Saindo da base\n",id);`
 - `pthread_mutex_unlock(&database);`
 - `sleep(rand()%10);`
- `}`

Problema dos Leitores e Escritores

```
· void *leit (void *args){  
    · int id = (int) args;  
    · while(1){  
        · pthread_mutex_lock(&mutex);  
        · nleitores++;  
        · if (nleitores==1)  
            · pthread_mutex_lock(&database);  
        · pthread_mutex_unlock(&mutex);  
        · printf("Leitor %i Acessando a base\n",id);  
        · sleep(rand()%10);  
        · printf("Leitor %i Saindo da base\n",id);  
        · pthread_mutex_lock(&mutex);  
        · nleitores--;  
        · if (nleitores==0)  
            · pthread_mutex_unlock(&database);  
        · pthread_mutex_unlock(&mutex);  
        · sleep(rand()%10);  
    }  
}
```

Problema dos Leitores e Escritores

```
· int main() {  
    · int i;  
    · pthread_t leitores[NLEITORES],escritores[NLEITORES];  
    ·  
    · srand(time(NULL));  
    · pthread_mutex_init(&mutex,NULL);  
    · pthread_mutex_init(&database,NULL);  
    ·  
    · for ( i =0 ;i < NESCRIPTORES; i++)  
        · pthread_create( &escritores[i], NULL, esc, (void *)i);  
    · for ( i =0 ;i < NLEITORES; i++)  
        · pthread_create(&leitores[i],NULL,leit,(void *)i);  
    ·  
    · for ( i =0 ;i < NESCRIPTORES; i++)  
        · pthread_join(escritores[i],NULL);  
    · for ( i =0 ;i < NLEITORES; i++)  
        · pthread_join(leitores[i],NULL);  
· }  
·
```