



Algoritmos e Estruturas de Dados II

MCCC002-23

Árvores

Prof. Carlo Kleber
carlo.kleber@ufabc.edu.br

Sumário

1. Introdução
 2. Definição Básica
 3. Nomenclatura
 4. Árvores Ordenadas
 5. Árvores Binárias
 6. Árvores Binárias de Busca
 7. Árvores Balanceadas
 8. Árvores de Difusão
 9. Árvores B
 10. Árvores Digitais
 11. Síntese Final
- Parte Prática e Referências



1. Introdução



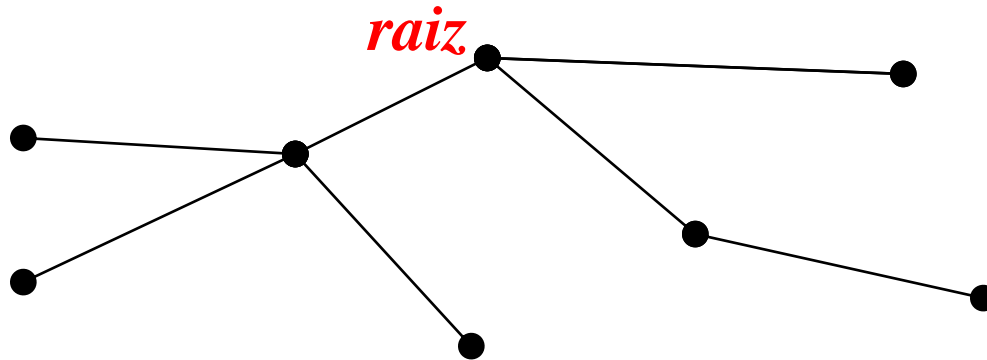
- Neste módulo analisamos tópicos relacionados a **Árvore**s
- Em **diversas aplicações** necessita-se de estruturas mais complexas do que as puramente **sequenciais**.
- Entre essas, destacam-se as **árvores**, por existirem inúmeros problemas práticos que podem ser modelados por meio delas. Além disso, em geral, admitem um tratamento computacional **relativamente simples e eficiente**.



2. Definição Básica

Árvores são estruturas das mais usadas em computação. São usadas para representar **hierarquias**.

Uma **árvore** pode ser entendida como um **grafo acíclico conexo** onde um dos **vértices ou nós**, chamado **raiz da árvore**, é **diferenciado** dos demais.



2. Definição Básica

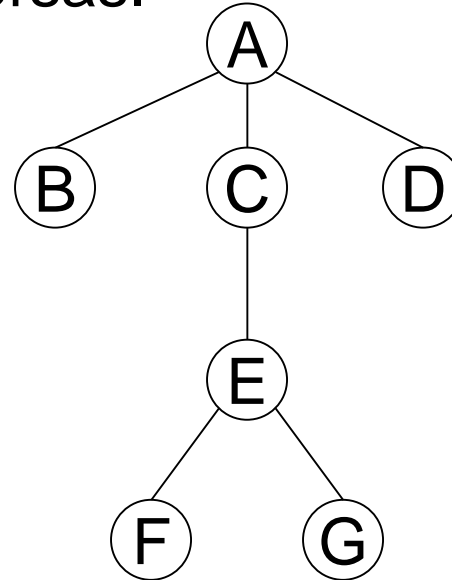
Uma **árvore** enraizada T , ou simplesmente **árvore**, é um conjunto finito de elementos denominados **vértices** ou **nós** tal que:



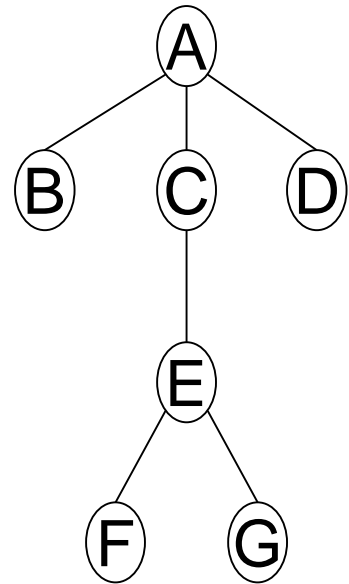
- $T = \emptyset$, e a árvore é dita **vazia** ou
- Existe um **nó** especial r , chamado **raiz** de T ; os nós restantes constituem **um único conjunto vazio** ou são **divididos** em $m \geq 1$ conjuntos disjuntos **não vazios**, as **subárvores** de r , ou simplesmente **subárvores**, cada qual por sua vez **uma árvore**.

2. Definição Básica

Uma **floresta** é um **conjunto** de **árvores**. É comum associar-se **rótulos** aos **nós das árvores** para que possamos nos referir a eles. **Na prática**, os **nós** são usados para **guardar informações** diversas.



3. Nomeclatura

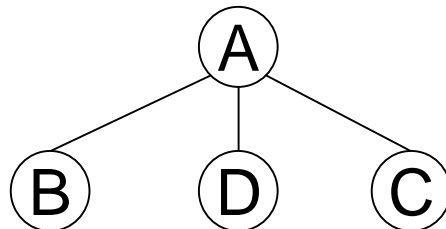
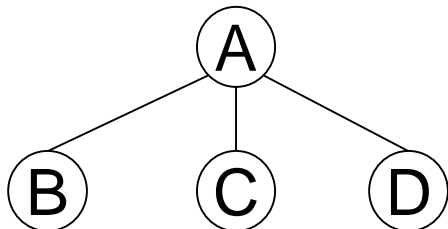


- A é o **pai** de B, C e D.
- B, C e D são **filhos** de A.
- B, C e D são **irmãos**.
- A é um **ancestral** de G.
- G é um **descendente** de A.
- B, D, F e G são **nós folhas** (nós que não têm filhos).
- A, C e E são nós **interiores** (nós que têm filhos).
- Nós **internos** são os nós que contêm as chaves.
- Nós **externos** são nós que não pertencem à árvore, são representados pelas **subárvores vazias** ou **nós nulos**.
- O **grau** do nó A é **3**.
- O **comprimento do caminho** entre C e G é **2**, que corresponde ao **número de arestas** entre os nós.
- O **nível** de A (**raiz**) é **1** e o de G é **4**.
- A **altura** da árvore é **4** (nível do nó mais profundo).



4. Árvores Ordenadas

- Se é considerada a **ordem** entre os filhos de cada nó, a árvore é chamada de **ordenada**.
- Pode-se definir o conceito de **árvores isomorfas** quando elas têm a **mesma relação de incidência** entre nós mas são **desenhadas** de forma diferente, isto é, são **distintas** quando consideradas como **árvores ordenadas**.



Exemplo de
árvores isomorfas.

5. Árvores Binárias

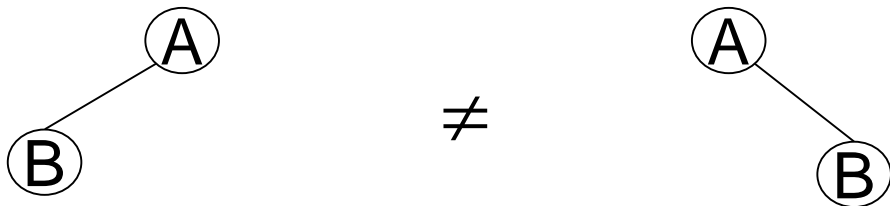


5. Árvores Binárias

Uma **árvore binária** é:

- Uma **árvore vazia** ou
- Um **nó raiz** e **duas subárvores binárias** denominadas **subárvore direita** e **subárvore esquerda**, sendo que **estas** podem ser **vazias (uma ou as duas)** ou **não**.

Observe que em uma **árvore binária** os filhos de cada nó têm nomes (**filho esquerdo** e **filho direito**)



Exemplo: Essas árvores binárias são **diferentes** entre si.



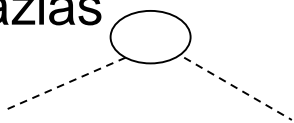
5.1 Subárvores Vazias



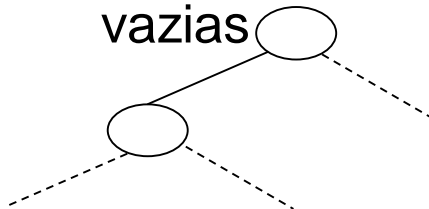
Se uma árvore **binária** tem $n > 0$ **nós**, então ela possui $n+1$ **subárvores vazias**. Para ver isso, observe que:

- Uma árvore **binária** com **um só nó** tem **2 subárvores vazias**
- Sempre que “**penduramos**” um **novo nó** numa árvore binária, o **número de nós cresce de 1** e o de **subárvores vazias** também **cresce de 1**

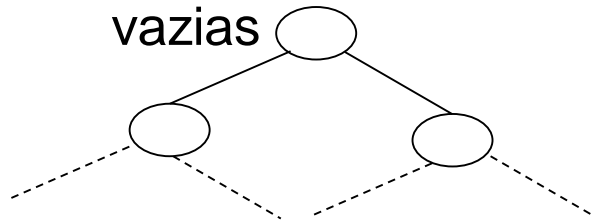
1 nó, **2** subárvores
vazias



2 nós, **3** subárvores
vazias



3 nós, **4** subárvores
vazias



5.1 Tipos

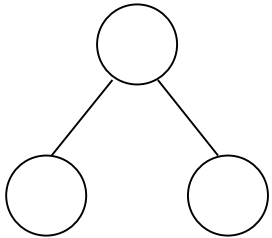
- Uma árvore binária é **estritamente binária** se e somente se **todos** os seus **nós** têm **0** ou **2** filhos.
- Uma **árvore binária completa** é aquela em que **todas as subárvores vazias** são **filhas de nós** do **último ou penúltimo nível**.
- Uma **árvore binária cheia** é aquela em que **todas as subárvores vazias** são **filhas de nós** do **último nível**.



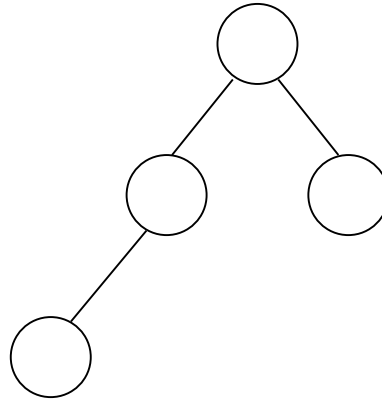
5.1 Tipos



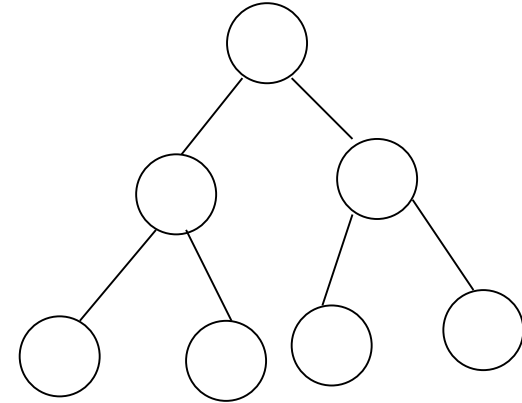
**Estritamente
binária**



Completa



Cheia

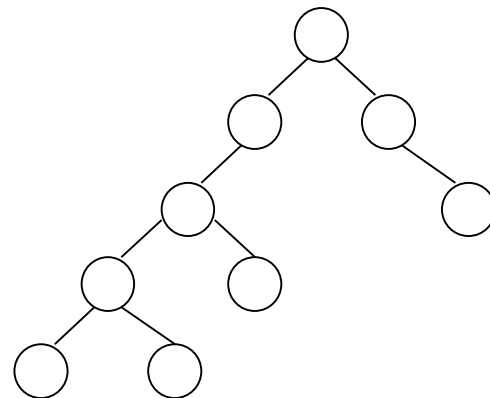
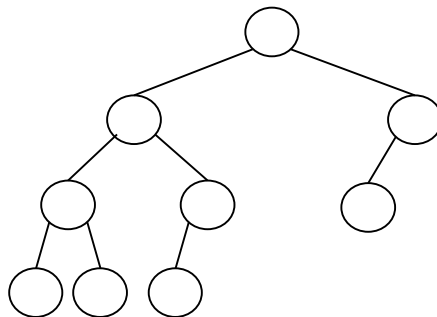


5.2 Altura

- O **processo de busca** em árvores é normalmente feito **a partir da raiz na direção de alguma de suas folhas**. Naturalmente, são de especial interesse as árvores com a **menor altura possível**
- A **altura mínima** de uma **árvore binária** com $n > 0$ nós é $h = 1 + \lfloor \log_2 n \rfloor$

Ex.: se $n = 9$ então
 $h = 1 + 3 = 4$

$n = 9$, tem **altura mínima**



$n = 9$, **não** tem **altura mínima**

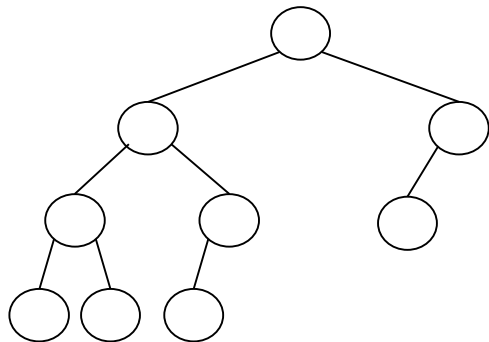




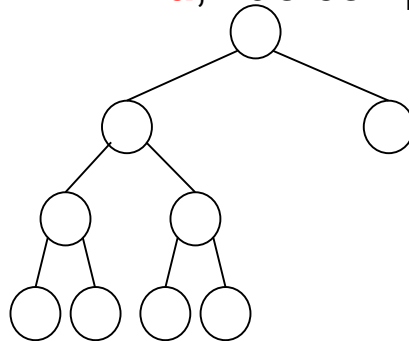
5.2 Altura

- Se uma **árvore binária** T com $n > 0$ nós é **completa**, então ela **tem altura mínima**.
- Para ver isso, observe que mesmo que uma árvore de **altura mínima não seja completa** é possível **torná-la completa** movendo folhas para **níveis mais altos**.

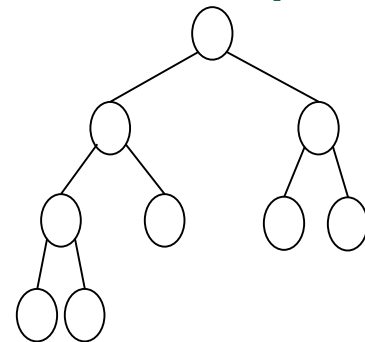
Mínima, não completa



Mínima, não completa



Mínima, **completa**



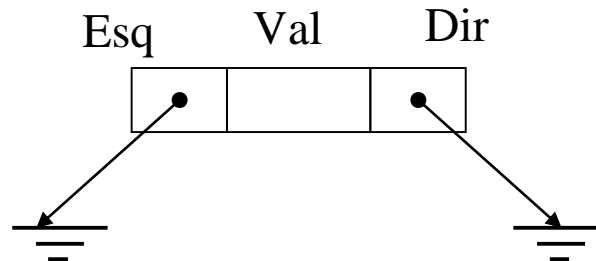
5.3 Implementação

- **Via-de-regra**, árvores são implementadas **com ponteiros**.
- Cada **nó X** contém **3 campos**:

X.Val : valor armazenado no nó.

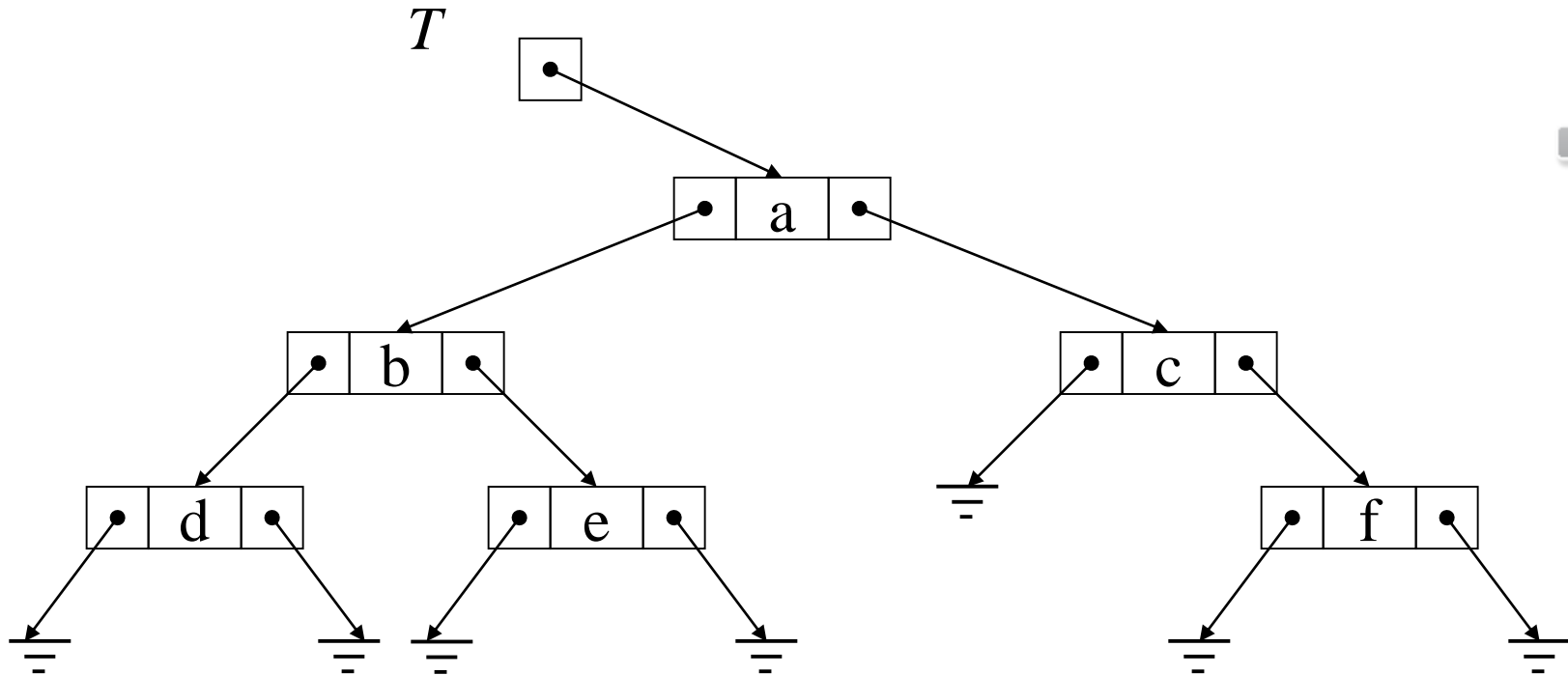
X.Esq : ponteiro p/ árvore esquerda.

X.Dir : ponteiro p/ árvore direita.



5.3 Implementação

Uma **árvore** é representada por um **ponteiro** para seu **nó raiz**



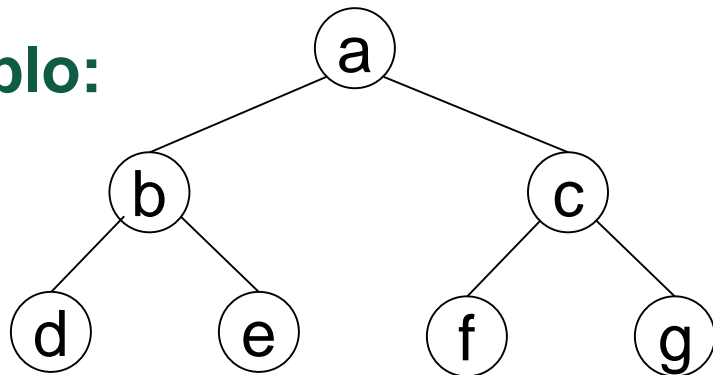
5.4 Percurso

Existem essencialmente **03 (três) ordens** de se percorrer os nós de uma **árvore binária**.



- **Pré-ordem:** raiz, esquerda, direita.
- **Pós-ordem:** esquerda, direita, raiz.
- **Ordem simétrica (In-ordem):** esquerda, raiz, direita.

Por exemplo:



Pré-ordem: a, b, d, e, c, f, g

Pós-ordem: d, e, b, f, g, c, a

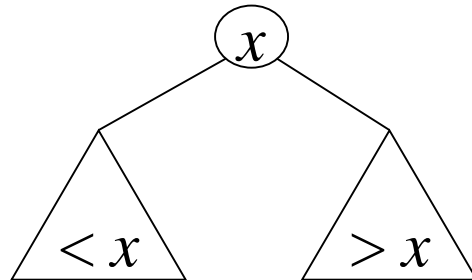
Simétrica: d, b, e, a, f, c, g

6. Árvores Binárias de Busca (ABB)



6. Árvores Binárias de Busca (ABB)

- Uma maneira simples e popular de implementar dicionários é uma estrutura de dados conhecida como árvore binária de busca.
- Numa árvore binária de busca, todas as chaves dos nós da subárvore à esquerda de um nó contendo uma chave x são menores que x e, ainda, todas as chaves dos nós da subárvore à direita são maiores que x .
- Supõe-se que não existem chaves de valores iguais.



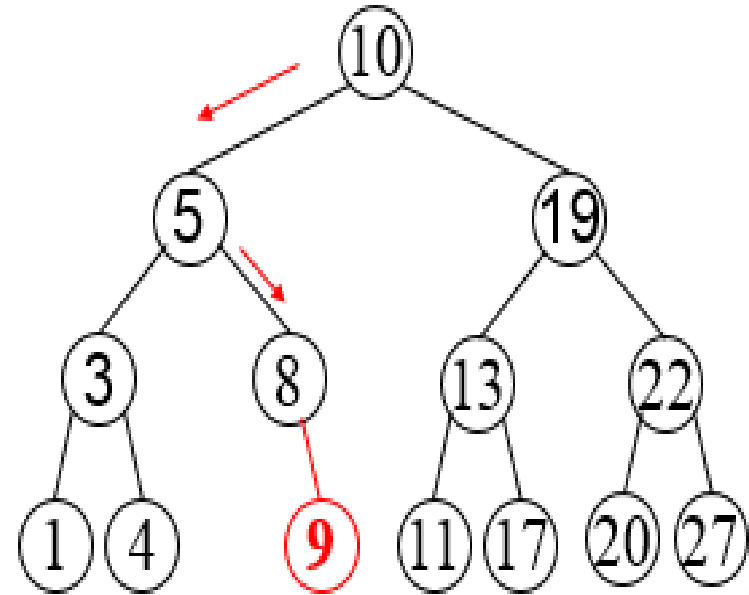
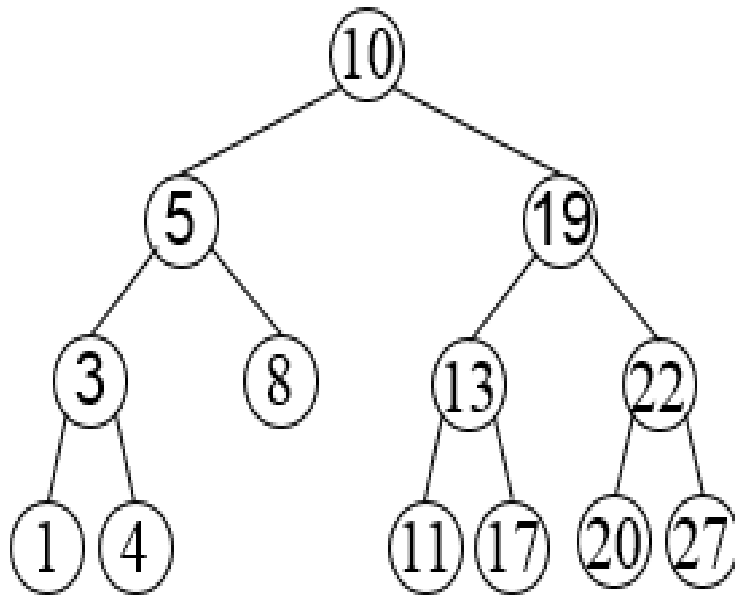
6.1 Busca e Inserção em ABB

```
proc Buscar (Chave  $x$ , Árvore  $T$ )  
{  
    se  $T = \text{Nulo}$  então retornar falso  
    se  $x = T^{\wedge}.Val$  então retornar verdadeiro  
    se  $x < T^{\wedge}.Val$  então retornar Buscar ( $x$ ,  $T^{\wedge}.Esq$ )  
    retornar Buscar ( $x$ ,  $T^{\wedge}.Dir$ )  
}  
  
proc Inserir (Chave  $x$ , var Árvore  $T$ )  
{  
    se  $T = \text{Nulo}$  então {  
         $T \leftarrow \text{Alocar}(\text{NoArvore})$   
         $T^{\wedge}.Val, T^{\wedge}.Esq, T^{\wedge}.Dir \leftarrow x, \text{Nulo}, \text{Nulo}$   
    }  
    senão {  
        se  $x < T^{\wedge}.Val$  então Inserir ( $x$ ,  $T^{\wedge}.Esq$ )  
        se  $x > T^{\wedge}.Val$  então Inserir ( $x$ ,  $T^{\wedge}.Dir$ )  
    }  
}
```



6.1 Busca e **Inserção** em ABB

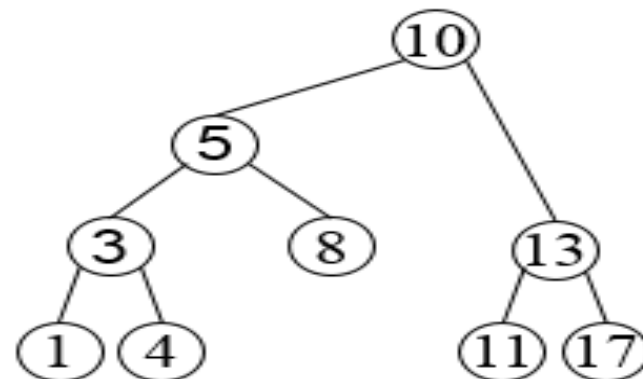
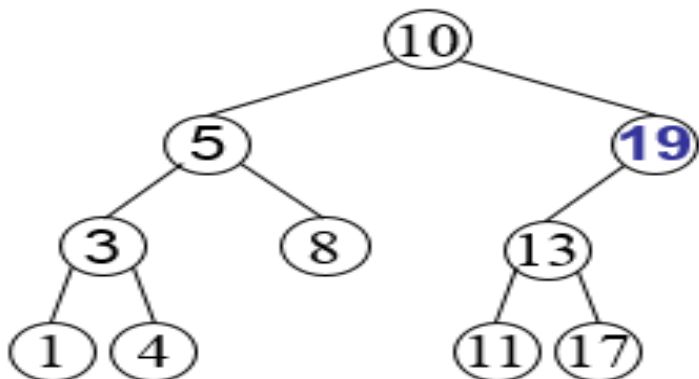
Exemplo: Inserir (**9**, T)



6.2 Busca e **Remoção** em ABB

- Para **remover uma chave x** de uma **árvore T** temos que distinguir os seguintes casos:
 - **Caso 1)** **x está numa folha de T** : neste caso, a folha pode ser simplesmente removida
 - **Caso 2)** **está num nó que tem sua subárvore esquerda ou direita vazia**: neste caso o nó é removido e substituído pela subárvore não nula

Exemplo: *Remover (19, T)*

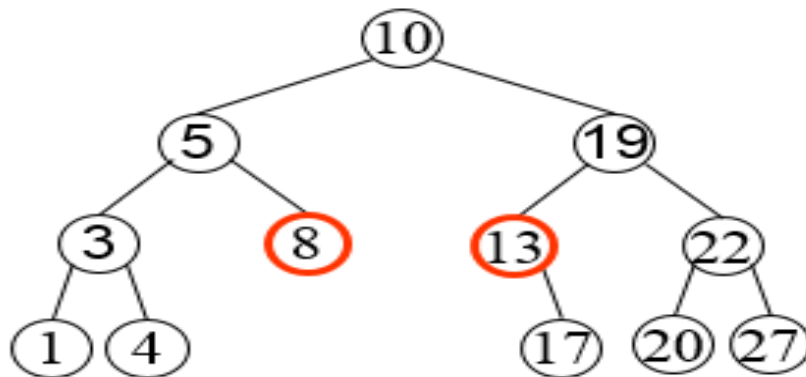


6.2 Busca e Remoção em ABB

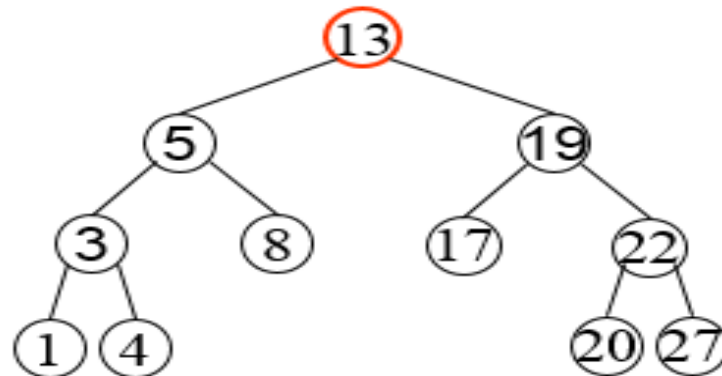
- **3)** Se x está num nó em que ambas subárvores são não nulas: é preciso encontrar uma chave y que a possa substituir.
 - Há duas chaves candidatas naturais:
 - **Caso 3.1)** A **menor** das chaves maiores que x ou
 - **Caso 3.2)** A **maior** das chaves menores que x



Exemplo: *Remover* (10, T)



Neste exemplo, optou-se por **3.1**



6.2 Busca e Remoção em ABB

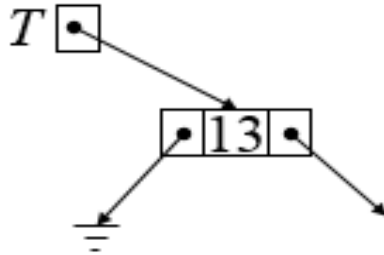
- **Caso 3.1:** A rotina considera a situação em que se desce na árvore até encontrar um filho esquerdo que não tem mais filho esquerdo, apenas filho direito. A chave retornada é justamente esse filho esquerdo e a raiz da árvore passa a ser o filho direito.

```
proc RemoverMenor (var Árvore T)
{
  se T^.Esq = Nulo então
  {
    tmp ← T
    y ← T^.Val
    T ← T^.Dir
    Liberar (tmp)
    retornar y
  }
  senão
    retornar RemoverMenor (T^.Esq)
}
```

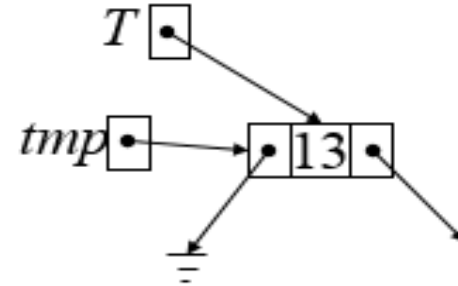


6.2 Busca e **Remoção** em ABB

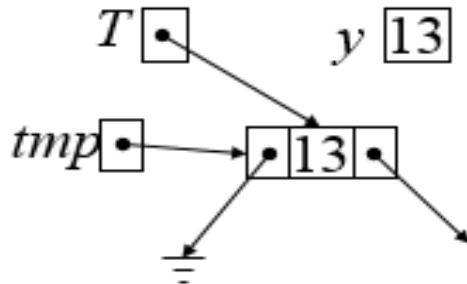
- 1 Árvore sem **filho esquerdo**, apenas **direito**.



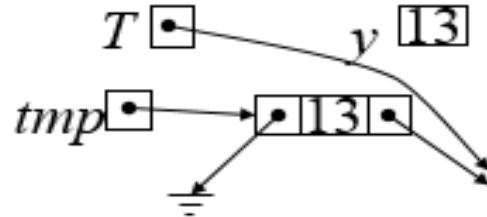
2



3

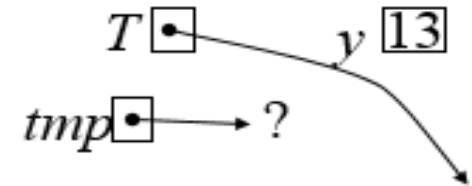


4



5

- Árvore passa a ser o então filho **direito**.



6.2 Busca e **Remoção** em ABB

```
proc Remover (Chave x, var Árvore T)
{
  se  $T \neq \text{Nulo}$  então
    se  $x < T^{\wedge}.val$  então Remover (x,  $T^{\wedge}.Esq$ )
    senão se  $x > T^{\wedge}.val$  então Remover (x,  $T^{\wedge}.Dir$ )
    senão
      se  $T^{\wedge}.Esq = \text{Nulo}$  então % Caso 1 %
      {
         $tmp \leftarrow T$ 
         $T \leftarrow T^{\wedge}.Dir$ 
        Liberar (tmp)
      }
      senão se  $T^{\wedge}.Dir = \text{Nulo}$  então % Caso 2 %
      {
         $tmp \leftarrow T$ 
         $T \leftarrow T^{\wedge}.Esq$ 
        Liberar (tmp)
      }
      senão  $T^{\wedge}.Val \leftarrow \text{RemoverMenor}(T^{\wedge}.Dir)$  % Caso 3.1 %
    }
}
```



6.3 Complexidade em ABB



- A **busca** em uma **árvore binária** tem complexidade **$O(h)$** , onde **h** é a **altura da árvore**.
- A **altura** de uma árvore é, no **pior** caso, **n** , e, no **melhor** caso, **$\lfloor \log_2 n \rfloor + 1$** (altura de árvore **completa**).
- **Inserção** e **remoção** também têm complexidade de **pior caso $O(h)$** e, portanto, a **inserção** ou a **remoção** de **n** chaves toma tempo **$O(n^2)$** , no **pior caso**, ou **$O(n \log n)$** , se pudermos **garantir** que árvore tem **altura logarítmica**.

6.4 Altura Logarítmica

- Pode-se **garantir** a **construção** de uma **ABB** de **altura logarítmica** para uma dada **coleção de chaves** se, toda vez que temos de escolher uma chave para inserir, optamos pela **MEDIANA**.
- Neste caso, a construção da **ABB** leva **$O(n \log n)$** .



6.4 Altura Logarítmica

Nem sempre, **entretanto**, podemos garantir que **conhecemos todas as chaves de antemão**. O que esperar em geral?

- A **altura** da ABB final **depende** da **ordem de inserção**.
- Temos **$n!$** possíveis **ordens de inserção**.
- Porém, se **todas as ordens são igualmente prováveis**, no **caso médio**, teremos uma árvore de altura $\approx 1 + 2,4 \log n$

Ou seja, **no caso médio**, a **altura de uma ABB é $O(\log n)$** .



6.5 ABB Ótima

- A **ABB ótima** é aquela árvore que **minimiza** o **número total de comparações** que precisamos fazer durante a **busca** de uma **chave**.
- Como calcular o **número de comparações**?
 - **EXTRACLASSE:** Szwarcfiter, J. L.; Markenzon, L. Estruturas de dados e seus algoritmos. Editora LTC, 2ª edição, 1994.



6.5 ABB Ótima

- Como calcular o **número de comparações**?
- Se a **chave buscada** é uma chave s_k pertencente à árvore, o **número de comparações** é o **nível** da chave na árvore, isto é, l_k (comprimento de caminho interno).
- Se a **chave buscada** s_k não pertence à árvore, o **número de comparações** é o **nível** da **subárvore vazia ou nula** (*nó externo*) **menos 1**, que encontramos durante o processo de busca, isto é, $l'_k - 1$ (comprimento de caminho externo).

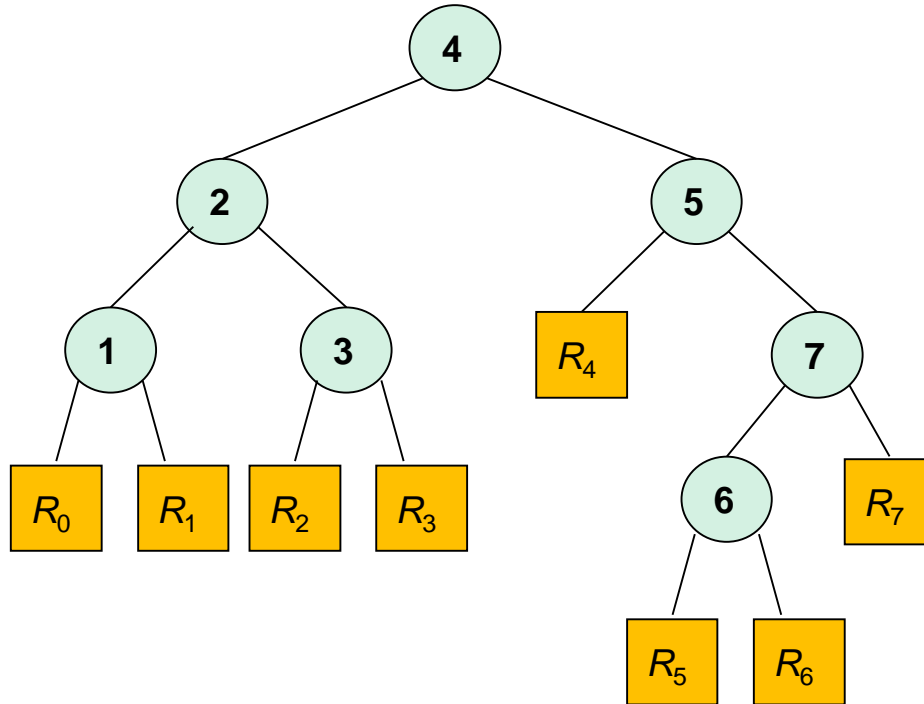


6.5 ABB Ótima



- Explica-se que:
- Cada subárvore nula R_i corresponde na verdade **a um intervalo entre duas chaves** da árvore, digamos s_i e s_{i+1} , isto é, $s_i < x < s_{i+1}$ para algum i entre 1 e $n-1$.
- Os **casos extremos** R_0 e R_n correspondem a $x < s_1$ e $s_n < x$.
- O **número de comparações** para encontrar x neste caso, é o nível dessa subárvore nula **menos 1**, isto é, $l'_k - 1$.

6.5 ABB Ótima



- Comprimento de Caminho Interno: $I(T) = \sum_{1 \leq i \leq n} l_i$
- Comprimento de Caminho Externo $E(T) = \sum_{0 \leq i \leq n} (l'_i - 1)$
- No exemplo,
 $I(T) = 1 + 2 \cdot 2 + 3 \cdot 3 + 4 = 18$
 $E(T) = 2 + 5 \cdot 3 + 2 \cdot 4 = 25$
- Em geral, $E(T) = I(T) + n$



6.5 ABB Ótima



- Veja que neste caso estamos **admitindo** que as **frequências de acesso** às diferentes chaves **são todas idênticas**. Ou seja, admitimos uma **probabilidade uniforme de acesso**.
- **ATENÇÃO:** Neste cenário, as **árvores completas** minimizam tanto **$E(T)$** quanto **$I(T)$** e são, portanto, **ABB ótimas**.
- **ENTRETANTO**, se a distribuição de probabilidade **não é uniforme**, precisamos de uma **modelagem mais elaborada**.

6.5 ABB Ótima

Sejam:

- f_k a frequência de acesso à **k -ésima** chave, em T no nível l_k ;
- f'_k a frequência de acesso a chaves que serão buscadas nos **nós externos** R_k , em T no nível l'_k

Então, o **custo médio de acesso** é dado por:

$$c(T) = \sum_{1 \leq k \leq n} f_k l_k + \sum_{0 \leq k \leq n} f'_k (l'_k - 1)$$



6.5 ABB Ótima

*Uma **OBSERVAÇÃO** sobre o custo de acesso e o custo de construção da ABB Ótima no slide a seguir...*



6.5 ABB Ótima

Para **calcular o custo** de acesso da **ABB ótima**, bem como **construir** a mesma, é possível obter um **algoritmo** de complexidade $O(n^2)$, utilizando a propriedade de **monotonicidade** da ABB, assim descrita:

- Se s_k é a **raiz da árvore** ótima para o conjunto $\{s_i \dots s_j\}$, então a **raiz da árvore** ótima para o conjunto $\{s_i \dots s_j, s_{j+1}\}$ é s_q para algum $q \geq k$.
- Analogamente, $q \leq k$ para $\{s_{i-1}, s_i \dots s_j\}$.



6.5 ABB Ótima



A **ideia** do algoritmo para **construção da ABB ótima**, se a distribuição de probabilidade de acesso **NÃO é uniforme**, é conseguir:

- Colocar as **chaves de maior frequência** de acesso **próximas à raiz**, e as de **menor frequência** de acesso **próximas às folhas**.

Por fim, é importante dizer que a **ABB ótima NÃO** é necessariamente **única**.



FIM 1ª. Parte

7. Árvores Balanceadas



7. Árvores Balanceadas



- Um aspecto fundamental do **estudo de árvores de busca** é, naturalmente, o **custo de acesso** a uma chave desejada.
- Vimos que **ABBs completas** garantem buscas utilizando **não mais que $\lfloor \log_2 n \rfloor + 1$ comparações**.
- Mais importante, sabemos que **ABBs**, se **construídas** por **inserção aleatória** de elementos, têm **altura logarítmica** (em n) **na média**.

7. Árvores Balanceadas



- Entretanto, **não** podemos **assegurar** que **ABBs** construídas segundo **qualquer ordem** de inserção sempre **têm altura logarítmica**.
- Ou seja, as ABBs se restringem mais a **aplicações estáticas**, pois **inserções** e **remoções** podem **eliminar** a desejável condição de **altura logarítmica**.

7. Árvores Balanceadas

- A **idéia** então é **modificar** os algoritmos **de inserção e remoção** de forma a **assegurar** que a **árvore resultante** é sempre de **altura logarítmica**.
- Este é o conceito de **árvores balanceadas**.
- Há **duas** variantes bem conhecidas:
 - Árvores AVL
 - Árvores Rubro-Negras



7. Árvores Balanceadas

- **Em geral**, **rebalancear** uma árvore quando **ela deixa de ser completa** (devido a uma **inserção** ou **remoção**, por exemplo) pode ser muito custoso (**até n operações**)
- Uma **idéia** é estabelecer **um critério mais fraco** que, não obstante, garanta altura **logarítmica**.



7.1 Árvores AVL



7.1 Árvores AVL

O critério sugerido por Adelson-Velskii e Landis é o de **garantir** o seguinte:

- Para **cada nó** da árvore, **a altura** de sua subárvore **esquerda** e **a altura** de sua subárvore **direita** diferem de **no máximo 1**.

Para manter essa condição, depois de alguma **inserção ou remoção** que **desbalanceie** a árvore, utilizam-se operações de **custo $O(1)$** , chamadas **rotações**.

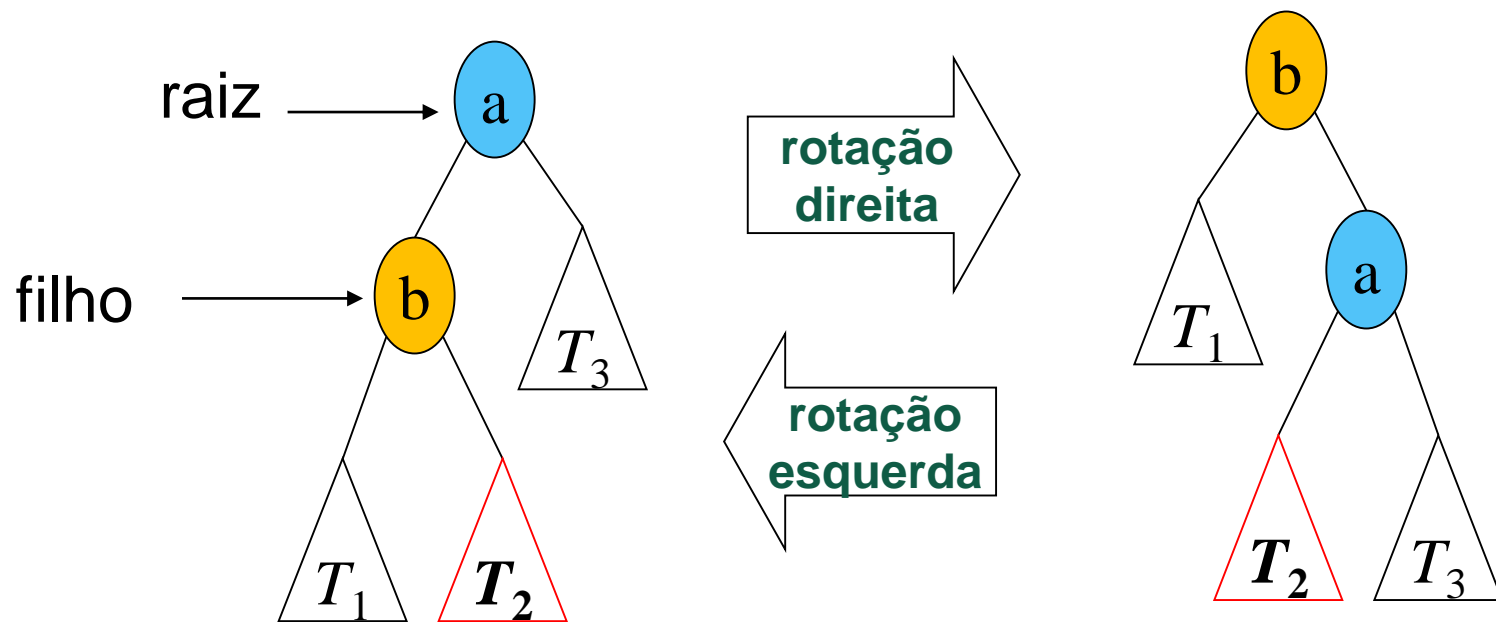


7.1 Árvores AVL



- A **AVL não** necessariamente é uma **árvore completa**, mas tem **altura logarítmica** (i.e., $h = O(\log n)$).
- Em particular, se a **diferença** entre a altura da subárvore **esquerda** e altura da subárvore direita **é zero**, então a **AVL é completa**.
- Por fim, toda árvore **completa** é **AVL**, mas **nem** toda **AVL é completa**.

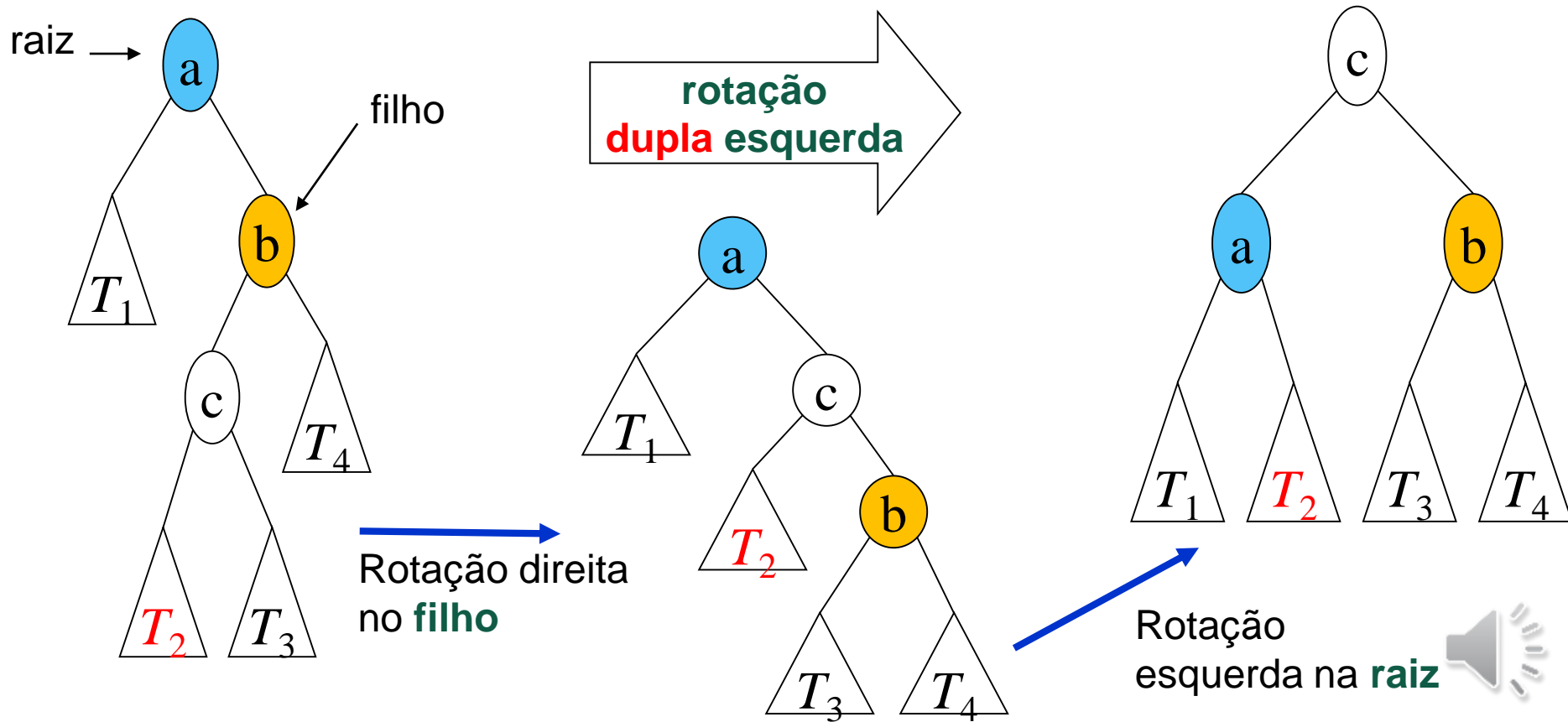
7.1.1 Rotações



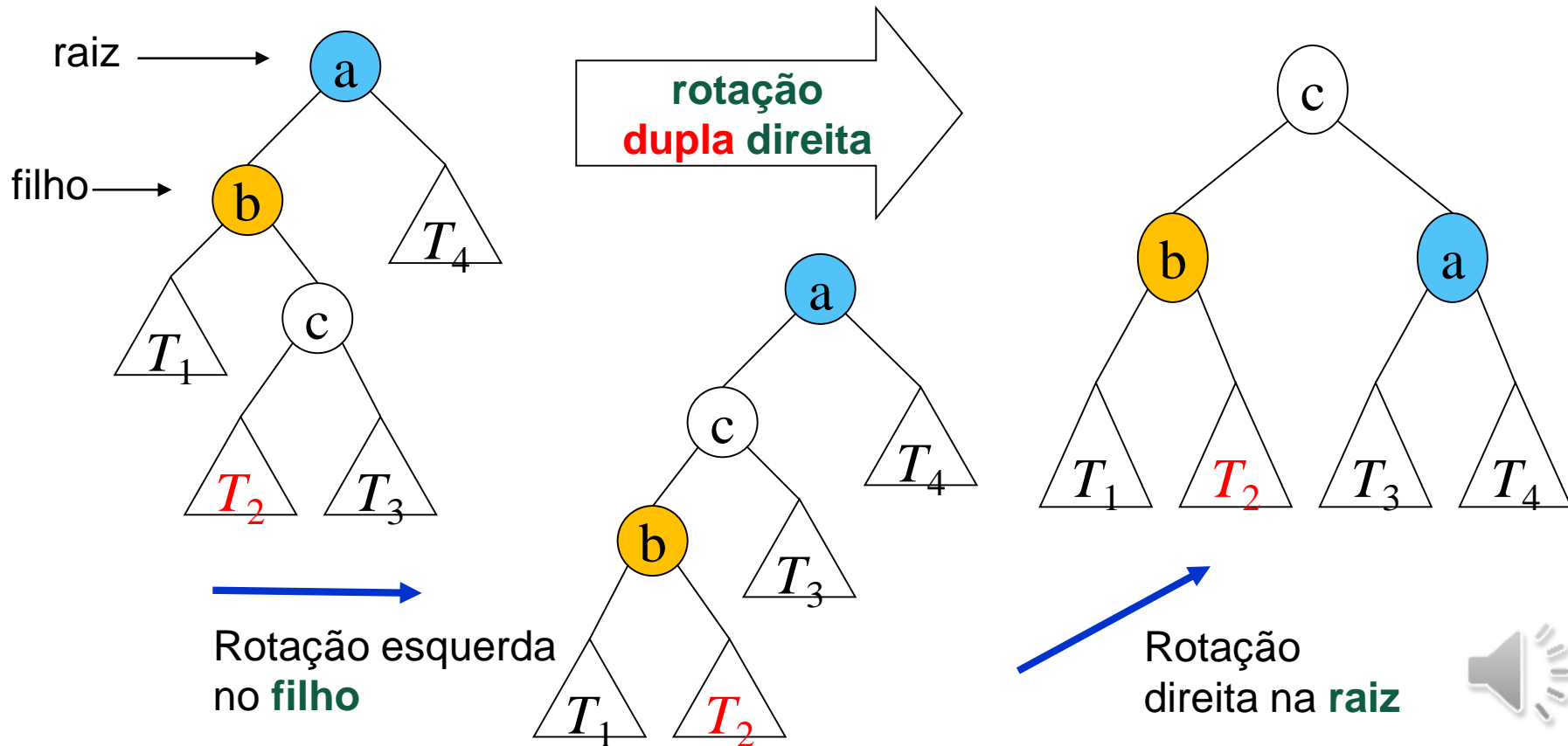
Note que T_2 corresponde ao intervalo de valores (b, a)



7.1.1 Rotações



7.1.1 Rotações



7.1.2 Inserção

- Precisamos **manter em cada nó** um **campo extra** chamado **alt** , que vai registrar a **altura da árvore ali enraizada**.
- Uma alternativa (em vez de **manter a altura em cada nó**) seria manter apenas **a diferença de altura** entre as subárvores **esquerda e direita**.



7.1.2 Inserção: rotinas para altura

- Para **acessar (saber)** e **atualizar** as **alturas** das árvores:

```
proc Altura (Arvore T)
```

```
{
```

```
    se  $T = \text{Nulo}$  então retornar 0
```

```
    senão retornar  $T^{\wedge}.Alt$ 
```

```
}
```

```
proc AtualizaAltura (Arvore T)
```

```
{
```

```
    se  $T \neq \text{Nulo}$  então
```

```
         $T^{\wedge}.Alt \leftarrow \max (\text{Altura} (T^{\wedge}.Esq), \text{Altura} (T^{\wedge}.Dir)) + 1$ 
```

```
}
```



7.1.2 Inserção: rotinas rotação

proc *RotacaoEsquerda* (var *Arvore* *T*)

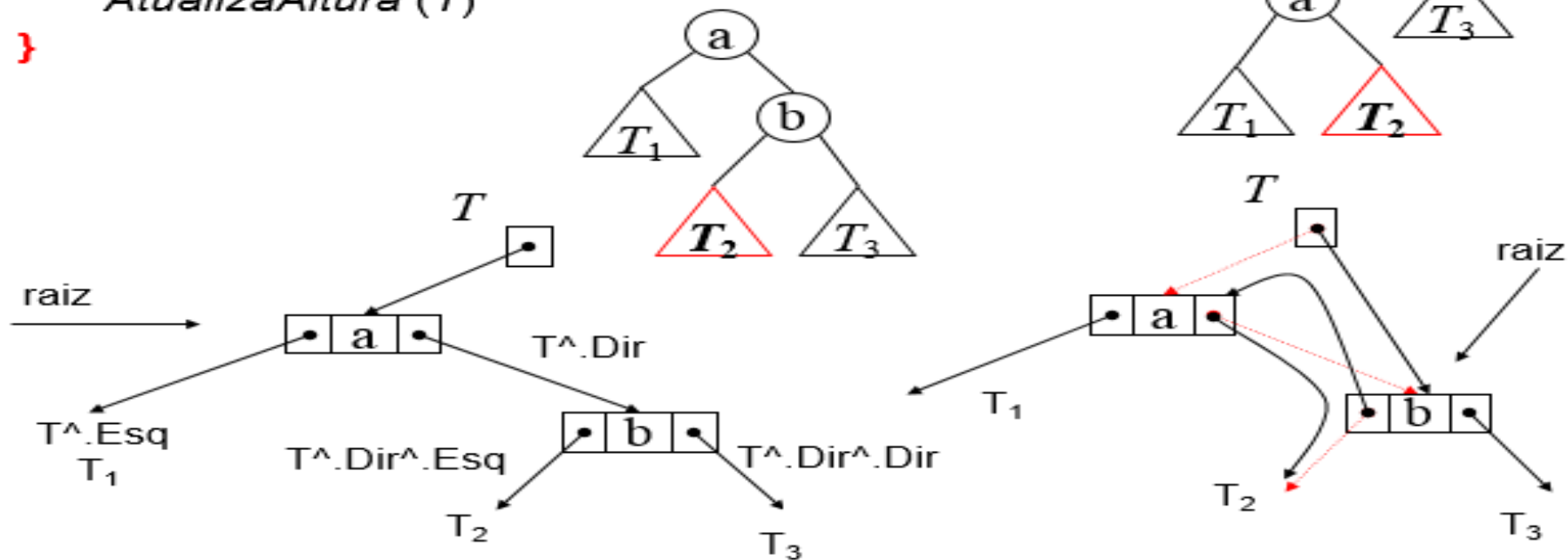
{

$T, T^{Dir}, T^{Dir^{Esq}} \leftarrow T^{Dir}, T^{Dir^{Esq}}, T$

AtualizaAltura (T^{Esq})

AtualizaAltura (*T*)

}



7.1.2 Inserção: rotinas rotação

```
proc RotacaoDireita (var Arvore T)
{
    T, T^.Esq, T^.Esq.Dir  $\leftarrow$  T^.Esq, T^.Esq^.Dir, T
    AtualizaAltura (T^.Dir)
    AtualizaAltura (T)
}
```

```
proc RotacaoDuplaEsquerda (var Arvore T)
{
    RotacaoDireita (T^.Dir)
    RotacaoEsquerda (T)
}
```

```
proc RotacaoDuplaDireita (var Arvore T)
{
    RotacaoEsquerda (T^.Esq)
    RotacaoDireita (T)
}
```



7.1.2 Inserção: algoritmo

```

proc InserirAVL (Chave  $x$ , var Arvore  $T$ )
{
  se  $T = \text{Nulo}$  então {
     $T \leftarrow \text{Alocar}(\text{NoArvore})$ 
     $T^{\wedge}.Val, T^{\wedge}.Esq, T^{\wedge}.Dir, T^{\wedge}.Alt \leftarrow x, \text{Nulo}, \text{Nulo}, 1$  }
  senão {
    se  $x < T^{\wedge}.Val$  então {
      InserirAVL ( $x, T^{\wedge}.Esq$ )
      se  $\text{Altura}(T^{\wedge}.Esq) - \text{Altura}(T^{\wedge}.Dir) = 2$  então
        se  $x < T^{\wedge}.Esq^{\wedge}.Val$  então RotacaoDireita ( $T$ )
        senão RotacaoDuplaDireita ( $T$ )
    senão {
      InserirAVL ( $x, T^{\wedge}.Dir$ )
      se  $\text{Altura}(T^{\wedge}.Dir) - \text{Altura}(T^{\wedge}.Esq) = 2$  então
        se  $x > T^{\wedge}.Dir^{\wedge}.Val$  então RotacaoEsquerda ( $T$ )
        senão RotacaoDuplaEsquerda ( $T$ )
    }

    AtualizaAltura ( $T$ )
  }
}

```

Obs:

- 1) a inserção ocorre sempre nas **folhas**.
- 2) Quando a inserção ocorre nas folhas dos extremos (esq ou dir), ocorre **rotação dupla**.
- 3) Quando a inserção ocorre nas folhas que não são extremos, ocorre **rotação simples**.



7.1.2 **Inserção**: complexidade

- Pode-se ver que **apenas uma rotação** (dupla ou simples) no máximo é necessária (**$O(1)$**)
- A **atualização do campo altura** (**$O(1)$**) pode ter de ser feita mais do que uma vez: na verdade, tantas vezes quantos forem os nós no caminho até a folha inserida, i.e., no total **$O(\log n)$**
- No mais, o **algoritmo é idêntico** ao da inserção em ABBs, e portanto a complexidade total é **$O(\log n)$**



7.1.3 **Remoção**: complexidade

- Segue **as mesmas linhas** do **algoritmo de inserção**.
 1. Faz-se a **remoção do nó** como uma **árvore de busca comum**;
 2. Analisa-se a **informação de balanceamento**, aplicando a **rotação apropriada** se for necessário.
- Mas, **diferentemente da inserção**, pode ser necessário realizar **mais do que uma rotação** (até $O(\log n)$ rotações).
- Isso não afeta a **complexidade** do **algoritmo de remoção**, que resulta sendo **$O(\log n)$** .

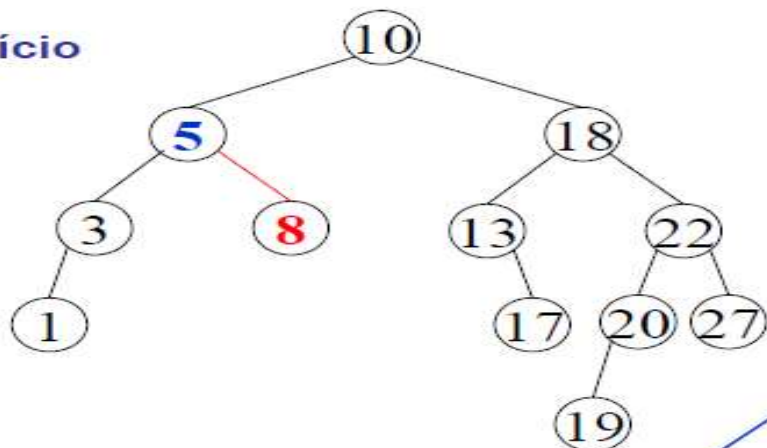




7.1.3 Remoção: exemplo

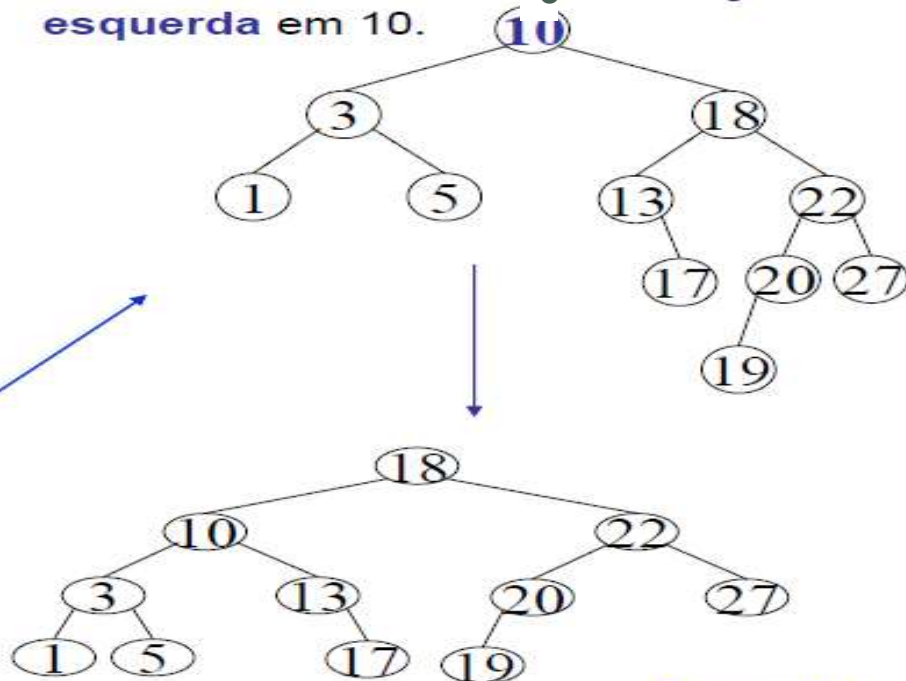
Ex: *RemoveAVL* (8, T)

Início



Ao remover-se 8, será preciso aplicar uma **rotação simples à direita** em 5 para balancear a estrutura, pois h da subárvore esquerda de 5 é 3 e h da subárvore direita de 5 passa a ser 1 $\rightarrow 3 - 1 = 2$.

h da subárvore esq de 10 é 3 e h da subárvore dir de 10 é 5 \rightarrow **rotação à esquerda** em 10.



Estrutura balanceada (fim)

7.2 Árvores Rubro-Negras

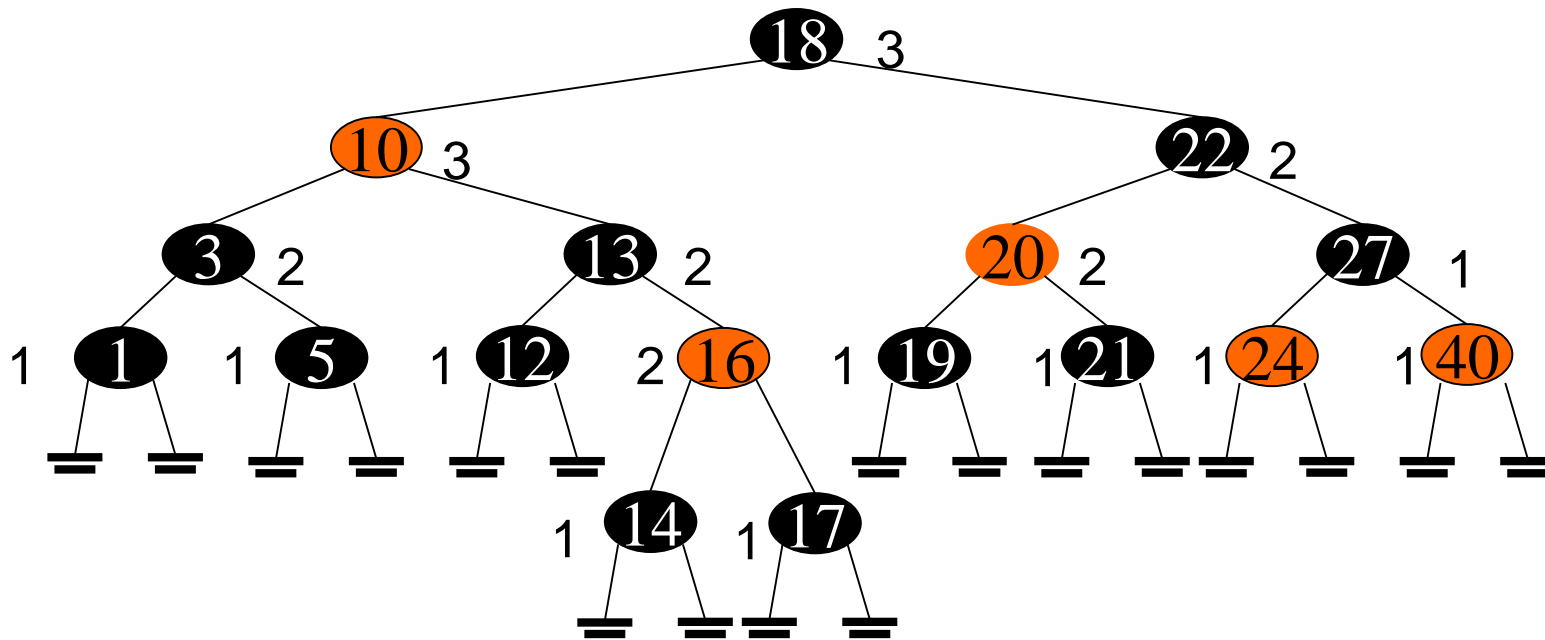
7.2 Árvores Rubro-Negras



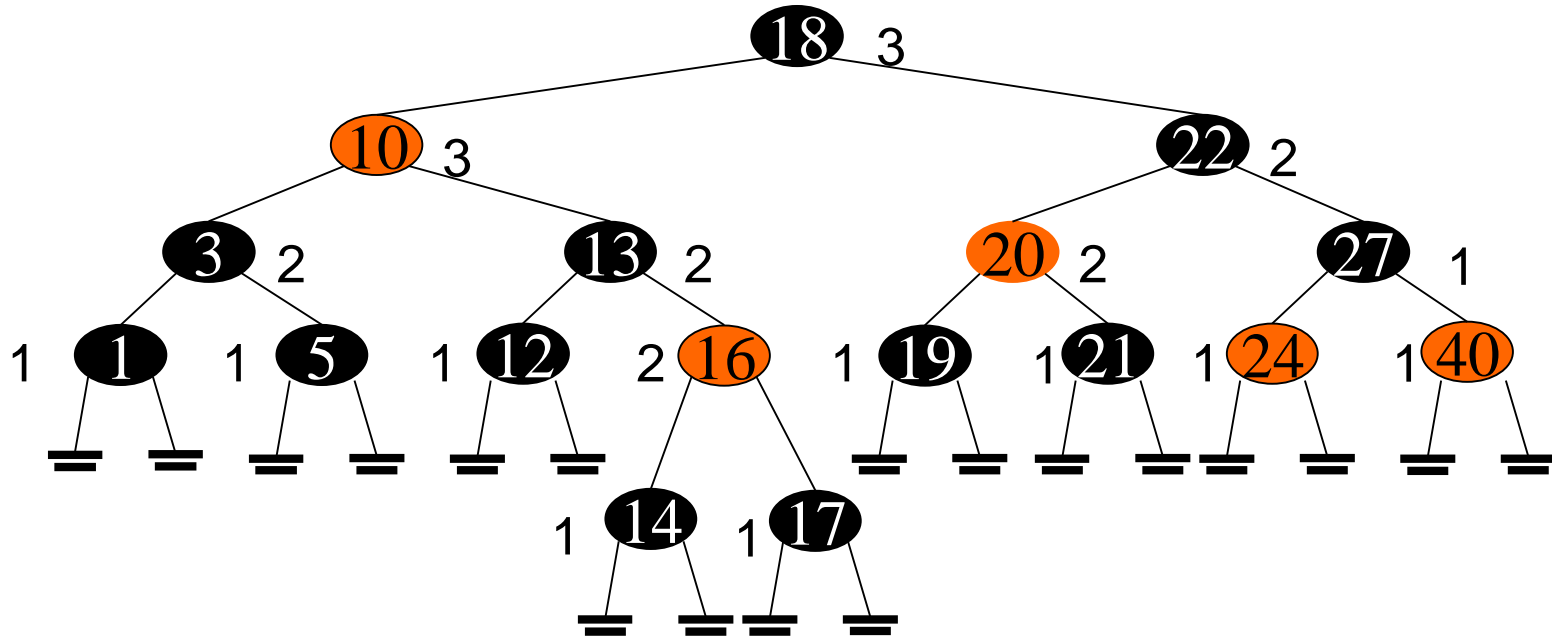
- Também **Vermelho e Preto**. São **ABBs**. São **balanceadas**.
- A todos os nós é associada **uma cor** que pode ser **vermelha** ou **negra** de tal forma que:
 1. Nós **externos** (nulos ou subárvores vazias) são **negros**;
 2. Todos os caminhos entre **um nó** e qualquer de **seus nós externos descendentes** percorre um número **idêntico** de nós **negros**;
 3. Se um nó é **vermelho** (e não é a raiz), seu pai é **negro**.
- As **propriedades** (critérios) acima garantem que o **maior caminho** da **raiz** até um **nó externo** é no máximo **duas vezes** maior que o de qualquer **outro caminho** até outro nó externo.

7.2 Árvores Rubro-Negras

Altura negra de um nó = **número de nós negros** encontrados até qualquer **nó externo descendente**. Nesta contagem **exclui-se** o **nó** a partir do qual inicia-se a contagem e **inclui-se** o nó nulo, que é **negro**.



7.2 Árvores Rubro-Negras



O ESTUDO DETALHADO DESSE TIPO DE ÁRVORE É DEIXADO COMO ATIVIDADE EXTRACLASSE.



FIM 2ª. Parte





8. Árvores de Difusão (Splay Trees)

8.1 Árvores de Difusão: **discussão**

O **bom funcionamento** de uma estrutura de dados em forma de **árvore binária** depende, essencialmente, da **eficiência** com que o **problema de BUSCA** pode ser resolvido.



8.1 Árvores de Difusão: **discussão**

- As **ABBs**: garantem inserção/remoção/busca em **tempo logarítmico** no caso médio, mas **não no pior caso**.
- As **ABBs balanceadas** (**AVL/Rubro-Negra**): garantem inserção/remoção/busca em tempo **logarítmico** no **pior caso**.

Mas precisamos guardar informação adicional em cada nó (**altura da árvore/cor**)

- **Árvores de Difusão** (**Splay Tree**): É uma **ABB autoajustável**. Garante boa performance **amortizada**.



8.1 Árvores de Difusão: **discussão**

- A **árvore de difusão** **não** garante **necessariamente** um **pior caso de $O(\log n)$** para **acessar** algum nó desejado.
- **Contudo**, ela assegura **complexidade AMORTIZADA de $O(\log n)$** , no pior caso.
- Para alcançar esse objetivo, são realizadas **automaticamente operações de ajustes**, após **cada acesso a algum nó procurado**. Essas operações se processam ao longo do caminho da raiz até esse nó.





8.1 Árvores de Difusão: discussão

Custo **amortizado NÃO** é o **mesmo** que **custo médio**.

- **Custo médio** leva em conta **todas as possíveis sequências** de operações e o limite é obtido **na média**.
- **Custo amortizado** é obtido para **qualquer sequência** de operações. O custo de cada execução depende das execuções anteriores.

A chamada visão **do banqueiro** ajuda a entender **intuitivamente** o conceito de complexidade amortizada. Modela-se o algoritmo como um sistema de avaliação de **créditos e débitos**. Mostra-se que os **créditos** **compensam** os **débitos**.

https://www.ime.usp.br/~pf/analise_de_algoritmos/aulas/amortized.html

8.1 Árvores de Difusão: **discussão**



- A ideia da **árvore de difusão** é que as chaves **mais** **RECENTEMENTE** **acessadas** estejam mais **próximas** da raiz.
- No caso das **ABB ótimas**, as chaves **mais** **FREQUENTEMENTE** **acessadas** é que ficam **próximas** da raiz.

8.1 Árvores de Difusão: discussão

- Uma **precondição natural das árvores de difusão** é que seu processo **de ajuste** seja **mais simples** que aquele executado na **ABB balanceada**.
- **ATENÇÃO**: em vez de ter **$n = 1.000.000$** de chaves em uma **ABB balanceada** sabendo que gasto **$O(\log n)$** , no pior caso, para acessar qualquer chave, mas sabendo também que acesso **99% das vezes** as mesmas **100 chaves**, **é melhor** ter uma **árvore de difusão** de **$n = 1.000.000$** de chaves.



8.1 Árvores de Difusão: **discussão**

- Isso porque a **árvore de difusão** vai garantir que aquelas **100 chaves** estarão **bem próximas da raiz**, resultando em um **custo de acesso na prática** baixo (**amortizado** $O(\log n)$, no pior caso).
- E se depois o conjunto de chaves mais recentemente acessadas mudar, **automaticamente** a **árvore de difusão** se ajusta para continuar a **ter a mesma eficiência**.



8.2 Árvores de Difusão: **definição**

- São **ABBs** cujo desempenho **amortizado** é ótimo.
- O **tempo total amortizado** para realizar **qualquer sequência** de m operações de **inserção/remoção/busca** em uma **árvore de difusão**, inicialmente vazia, é $O(m \log n)$, no pior caso, onde n é o maior número de nós alcançados pela árvore (i.e., que foram incluídos).



8.2 Árvores de Difusão: **definição**



- Uma **árvore de difusão não** guarda informações sobre o balanceamento das subárvores.
- É uma estrutura **autoajustável**, isto é, cada operação que é executada **rearruma** a estrutura.
- Caso a operação tenha **mau desempenho**, a rearrumação garante que a mesma operação, se repetida, será **executada eficientemente**.



8.2 Árvores de Difusão: **definição**

- Na árvore **de difusão**, a **rearrumação** é chamada **splaying** que significa difundir, espalhar, misturar.
- Todos acessos para **inserir/remover/buscar** uma **chave x** em uma **árvore de difusão T** são precedidos/sucedidos por uma chamada à função ***splay* (x, T)**, que é a **difusão completa** de **x** (detalhada mais adiante).



8.3 Árvores de Difusão: operações



- As **operações** (rearrumações) se iniciam em um certo nó **q** e se propagam até a raiz da árvore **T**, por meio do caminho de **q** a **r**.
- A **operação** relativa a **q** denomina-se **difusão** de **q** e emprega as **rotações** das **árvores AVL**.
- A **difusão** do nó **q** depende da posição de **q** em relação a seu **pai** e **avô** e implica a realização de até **duas rotações**.

8.3 Árvores de Difusão: operações

- Os passos para efetuar a **difusão** do nó **q** numa árvore de raiz **r**, bem como o funcionamento de uma árvore de difusão, são detalhados a seguir:
- **Caso 1: $q = r$**
Nada a efetuar.
- **Caso 2: q é filho de $v = r$**
 - Caso 2.1: q é filho esquerdo**
Rotação direita em v
 - Caso 2.2: q é filho direito**
Rotação esquerda em v



8.3 Árvores de Difusão: operações

- **Caso 3:** q é filho de $v \neq r$ (seja z o pai de v)
 - Caso 3.1: q, v são ambos filhos esquerdos
Rotação direita em z e, em seguida, em v .
 - Caso 3.2: q, v são ambos filhos direitos
Rotação esquerda em z e, em seguida, em v .
 - Caso 3.3: q é filho direito e v esquerdo
Rotação dupla esquerda em z .
 - Caso 3.4: q é filho esquerdo e v direito
Rotação dupla direita em z .

8.3 Árvores de Difusão: operações

- A **difusão de q** deve ser repetida enquanto q for diferente da raiz r , sendo assim **sintetizada** (**difusão completa**):

Enquanto $q \neq r$ efetuar **difusão** do nó q



- As **árvores de difusão** empregam essas operações em seu funcionamento da seguinte maneira:
 - i) após **acessar nó q** \rightarrow efetuar **difusão completa** de q .
 - ii) após **incluir** um novo nó q \rightarrow efetuar **difusão completa** de q .
 - iii) após **excluir** o nó q \rightarrow efetuar **difusão completa** do nó que era o pai de q .

FIM 3ª. Parte



9. Árvores B

9.1 Árvores B: discussão

- As **ABBs** são estruturas de dados **muito eficientes** quando se deseja trabalhar com **tabelas** que caibam **inteiramente na memória principal**.
- Considere, porém, o problema de **recuperar informação de grandes arquivos de dados** que estejam armazenados em **memória secundária**, e.g., no disco magnético.



9.1 Árvores B: discussão



- Uma **forma simplista** de resolver esse problema utilizando **ABBs** é armazenar os **nós da árvore no disco**, e as **referências (ponteiros)** à esquerda e à direita de cada nó se tornam **endereços de disco**, em vez de endereços de memória principal.
- Se a **ABB for balanceada**, a pesquisa por **um registro** necessitará de **$O(\log n)$ acessos** ao disco. Isso significa que, e.g., um arquivo com **$n = 10e+06$** registros necessitará aproximadamente de **20 acessos** (buscas) **ao disco**, o que pode não ser **tolerável**.

9.1 Árvores B: discussão



- Para **diminuir** o número de acessos ao disco, tornando a busca **mais eficiente**, pode-se pensar da seguinte forma:

*“Agrupar os **nós da árvore em páginas** e, a cada acesso, trazer para memória principal não mais **um único registro**, mas sim **uma página** contendo um **conjunto de registros**.”*

- **Tecnicamente:** **diminuímos** o n^o de ponteiros e a altura da árvore, pois agrupamos os nós em páginas.

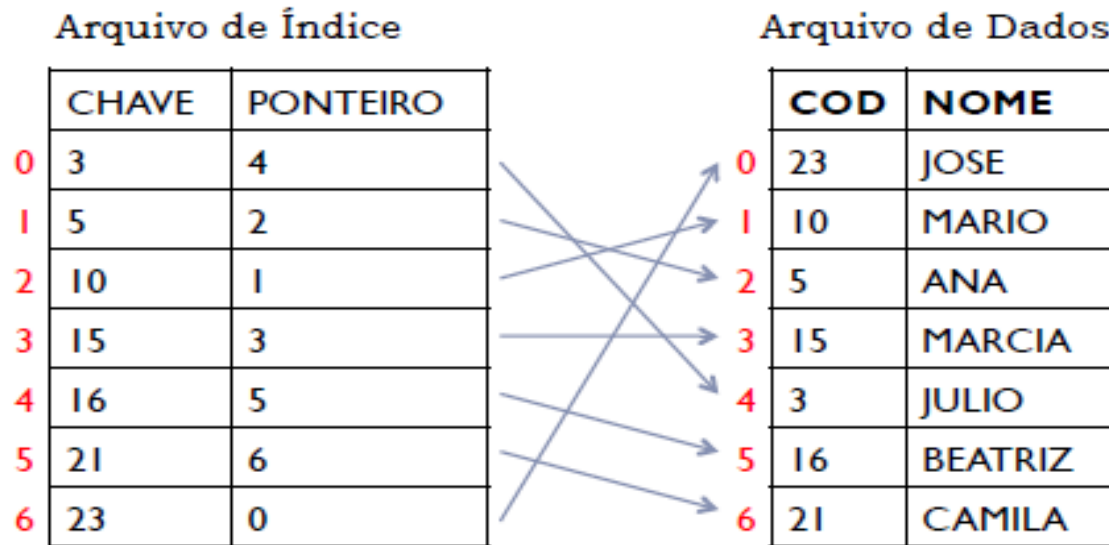
9.1 Árvores B: discussão

- Uma forma **equivalente** de ter esta **mesma discussão** é **questionarmos** sobre o tipo **mais eficiente** de **arquivo de índices** para **recuperar informação** de **grandes arquivos de dados** armazenados em **memória secundária**.



9.1 Árvores B: discussão

- Arquivo de índices **PLANO**.



9.1 Árvores B: discussão



Se percorrermos o **arquivo de índices** sequencialmente para encontrar uma chave, o **índice** não será de **muita utilidade**.

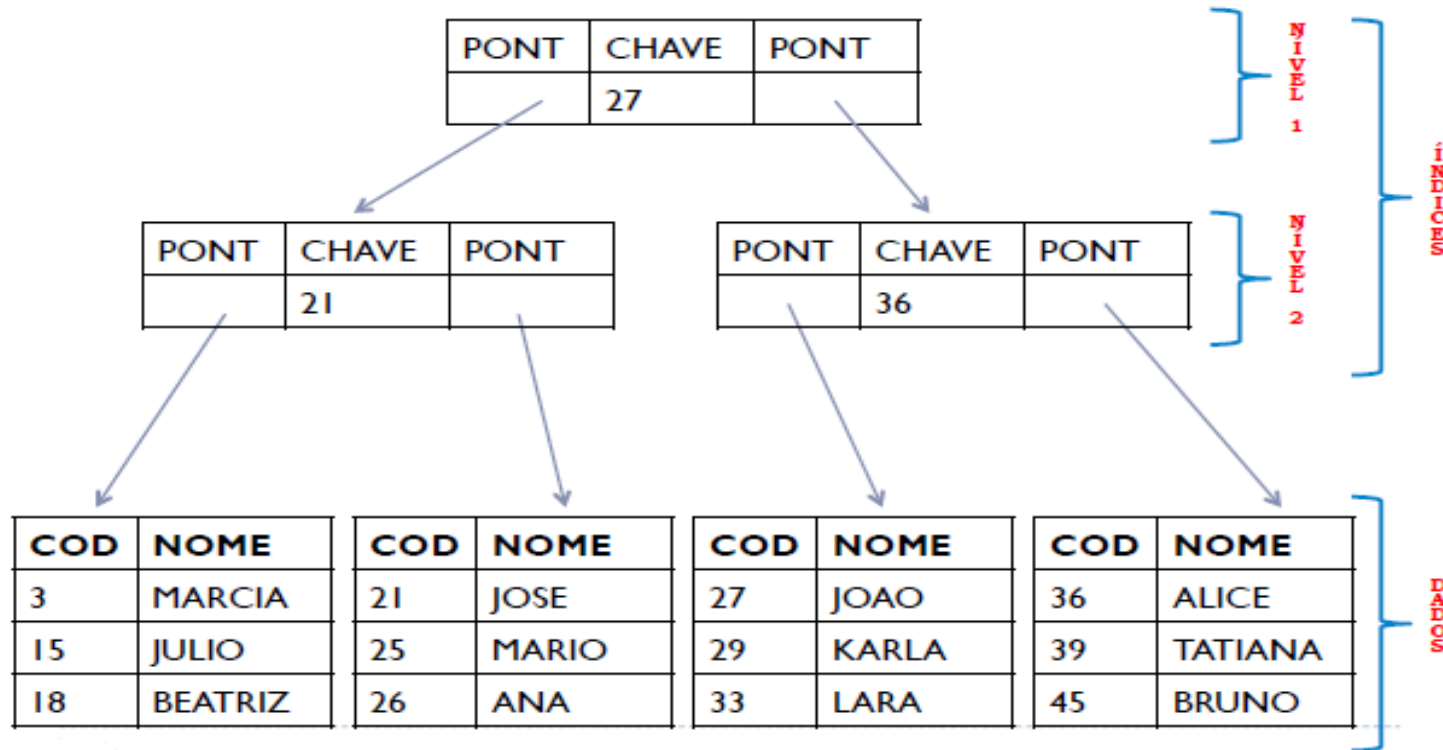
- Pode-se fazer busca **um pouco mais eficiente** (e.g., **busca binária**), se o arquivo de índices estiver **ordenado**. Mas, mesmo assim, isso não seria o **ideal**.

Daí, alternativamente:

- Os **arquivos de índices** **NÃO** seriam **estruturas sequenciais**, e sim **hierárquicas**. Os **índices** **NÃO** apontam para um registro específico, mas para uma **página de registros** (e dentro da página é feita **busca sequencial**) – exige-se que os registros dentro de uma página estejam ordenados.

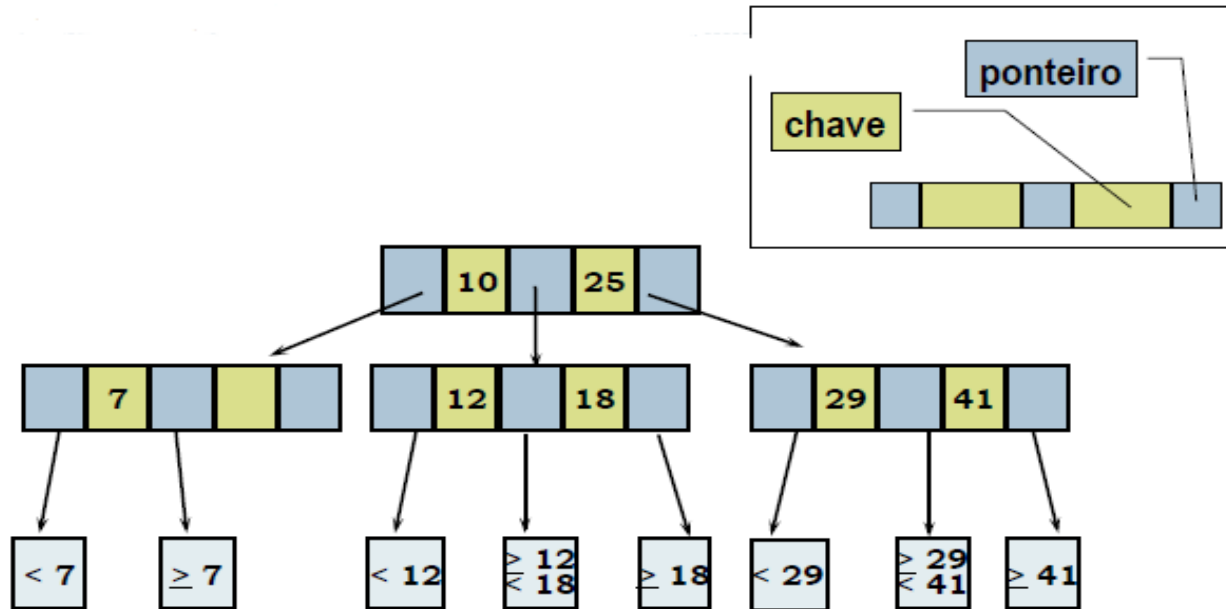
9.1 Árvores B: discussão

- Arquivo de índices HIERÁRQUICO ou MULTINÍVEL



9.1 Árvores B: discussão

A **maioria** das estruturas de **arquivos de índice** é implementada por **árvores de busca**. Note que as chaves são ordenadas e funcionam como **separadores** para os **ponteiros** para os filhos.



9.2 Árvores B: definição



Ante a **discussão anterior**, temos então:

- Devemos empregar **árvores de busca n-árias** **balanceadas**.
- **Cada nó** (página) deve ser mantido **cheio**. Isso para não desperdiçar operações de leitura (acessos ao disco).
- O **tempo de busca** a uma chave deve ser **logarítmico**.
- Uma estrutura de dados que tem essas qualidades é a **B-tree** (**Árvore B**), que nada mais é do que uma **árvore de busca n-ária** à qual se impõe **critérios adicionais**.



9.2 Árvores B: definição

Cada **nó**, exceto o **nó raiz**, tem entre $\lfloor n/2 \rfloor$ e n **chaves**.

- O **nó raiz** tem entre **1** e n **chaves** (ou nenhuma, se a árvore estiver vazia).
- As **folhas** estão sempre no mesmo nível.
- A **ordem** m da árvore é assim calculada: $m = n/2$.

Cada **nó** **A** é da forma $P_0 C_1 P_1 C_2 P_2 \dots C_k P_k$, onde P_i é:

- Um **ponteiro** para **outro nó** da árvore contendo **apenas chaves** cujos valores são maiores ou iguais a C_i e menores que C_{i+1} (se o nó **A** é **interior**); ou
- Um ponteiro nulo (se o nó **A** é **folha**).

9.2 Árvores B: definição



Bayer e McCreight, Comer, dentre outros, definem a **ordem m** como sendo o **número mínimo de chaves** que uma página pode conter, ou seja, com exceção da raiz, todas podem conter **esse número mínimo de chaves**.

Essa definição pode causar **ambiguidades** quando se quer armazenar um **número máximo n ímpar** de **chaves**. Ex: se quisermos **no máximo n = 7 chaves** em cada página, qual será a **ordem da árvore**? **$m = n/2 = 3,5$** ?

Já **Knuth** propôs que a **ordem** fosse o **número máximo de páginas filhas** que toda página pode conter. Dessa forma, o **número máximo de chaves por página** ficou estabelecido como a **ordem menos um**.

Por **simplicidade**, vamos aqui sempre **ADMITIR**: **$m = n/2$** , onde **n é o número máximo de chaves em cada página, e n é sempre par**.

9.3 Árvores B: algoritmo de **busca**

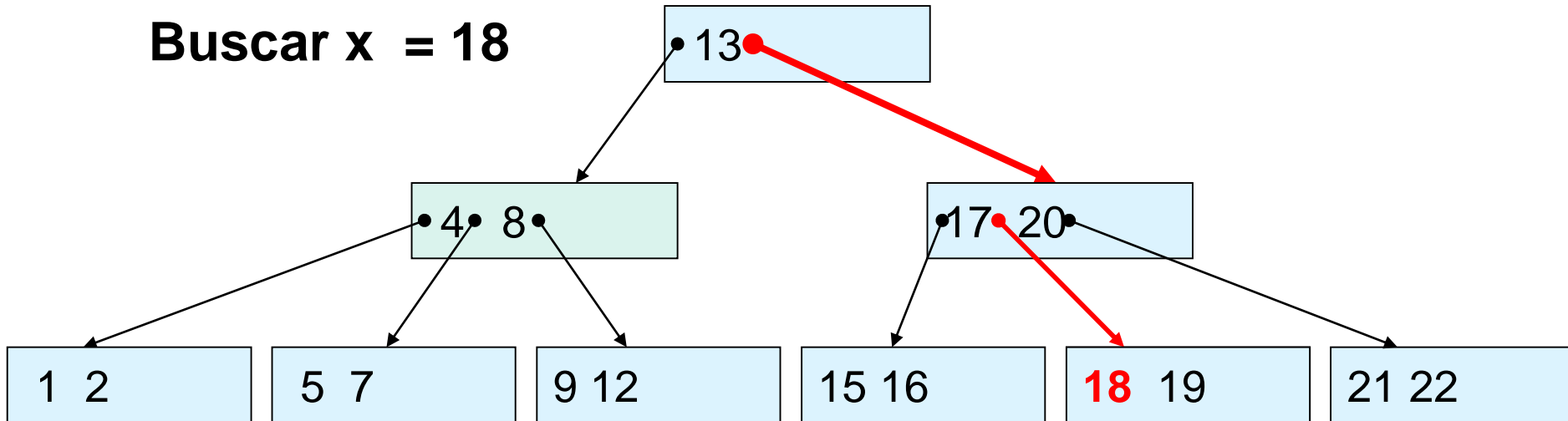
Seja **X** o valor buscado:

1. Nó raiz é lido
2. Faz-se uma busca binária (array) nas **k** chaves do nó.
 - 2.1. **Se** **X** for encontrado, o algoritmo termina retornando Verdadeiro
 - 2.2. **Senão**, **X** corresponde ao intervalo de algum P_i .
 - 2.2.1 **Se** P_i é nulo, o algoritmo termina retornando Falso
 - 2.2.2 **Senão**, o nó apontado por P_i é lido e retorna-se ao passo 2



9.3 Árvores B: algoritmo de busca

Buscar $x = 18$



9.4 Árvores B: algoritmo de **inserção**

1. **Buscar** o nó folha onde o valor **X** deve ser inserido.
2. **Se** o nó ainda tem lugar, **insere X** e algoritmo **termina**.
3. **Senão**, dividir as **$n+1$ chaves** em **três** grupos: **% Overflow**
 - [1] as $\lfloor n/2 \rfloor$ menores chaves,
 - [2] a chave mediana; e
 - [3] as $\lceil n/2 \rceil$ maiores chaves.

Grupo [1] permanece no nó folha
Grupo [3] vai formar um **novo** nó folha
Grupo [2] (chave mediana), é inserida (recursivamente se necessário) no nó pai. **Se** não existe nó pai, uma nova raiz é criada.



Lembrete: Mediana



Mediana: valor central do conjunto que divide a sequência de valores em duas partes iguais (mesmo número de valores abaixo e acima do valor central).

- Os valores devem estar **ordenados**.
- Depois de ordenados os valores, por ordem crescente ou decrescente, a **mediana** é:
 - ☐ O valor que ocupa a **posição central**, se a quantidade desses valores for **ímpar**;
 - ☐ A **média dos dois valores centrais**, se a quantidade desses valores for **par**.



9.4 Árvores B: algoritmo de **inserção**

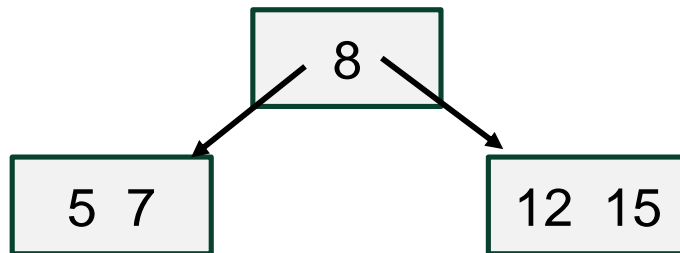
Exemplo: $n = 4$; Ordem de Inserção:

8 5 15 12 **7** 16 13 9 1 2 3 17 19 18 21 22 20

5 8 12 15

5 **7** 8 12 15

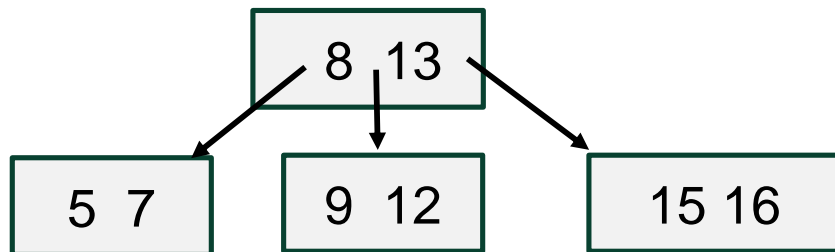
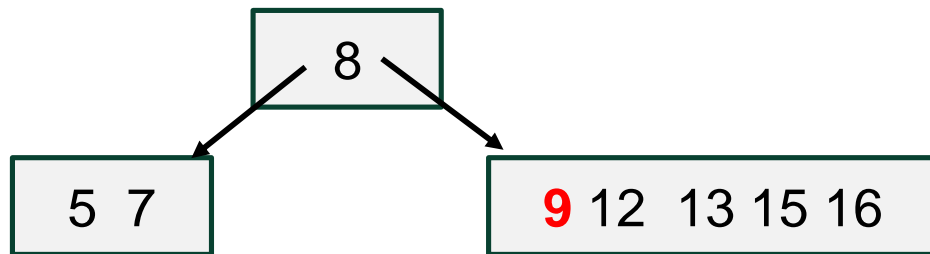
Overflow: não há espaço para inserir **7** (limite é $n = 4$)



9.4 Árvores B: algoritmo de **inserção**

Exemplo: $n = 4$; Ordem de Inserção:

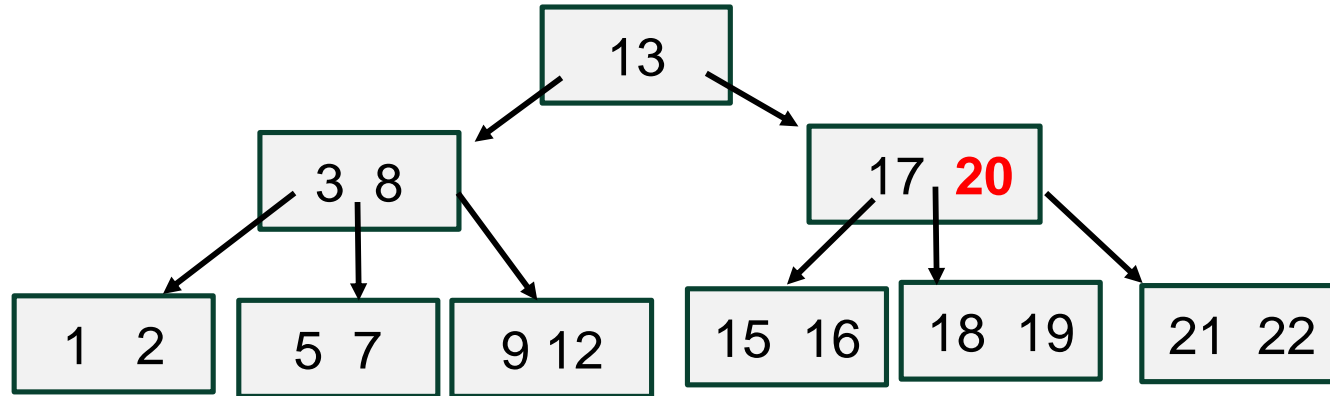
8 5 15 12 7 16 13 **9** 1 2 3 17 19 18 21 22 20



9.4 Árvores B: algoritmo de **inserção**

Exemplo: $n = 4$; Ordem de Inserção:

8 5 15 12 7 16 13 9 1 2 3 17 19 18 21 22 **20**



***Estrutura final.**



9.5 Árvores B: algoritmo de **remoção**

- O algoritmo de **exclusão (remoção)** de uma chave é **um pouco mais complexo** do que o de **inserção**.
- Há **vários casos** a serem considerados, dado que:
 - Nó que contém a chave é **folha** ou **interior**?
 - Há risco de **underflow** (nó fica com chaves de menos) **ou não**?



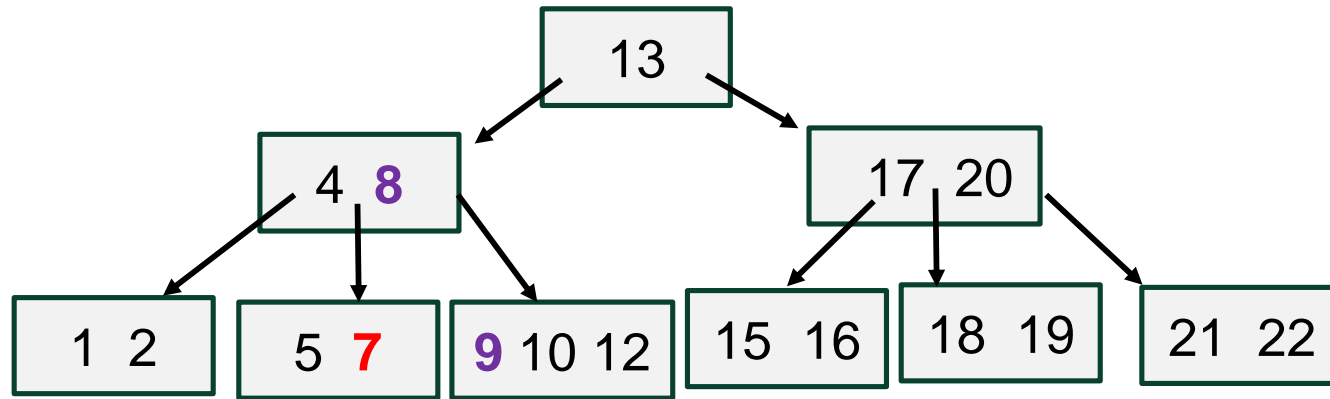
9.5 Árvores B: remoção no NÓ FOLHA



1. Se a chave está em um NÓ FOLHA
 - Se o nó **não** corre risco de **underflow**, a chave é **removida** e o algoritmo **termina**
 - Senão, **duas** situações são possíveis:
 - a) O nó **vizinho** à esquerda ou à direita têm uma chave para **emprestar**, isto é, não corre o risco de **underflow**. Neste caso fazer operação de **empréstimo**.
 - b) Ambos os **vizinhos** têm o número **mínimo** de chaves. Neste caso fazer a operação de **combinação** do nó com **um** de seus vizinhos.

9.5 Árvores B: remoção no NÓ FOLHA

Exemplo 1: Remoção da chave 7, $n = 4$ (mínimo $n/2 = 2$)

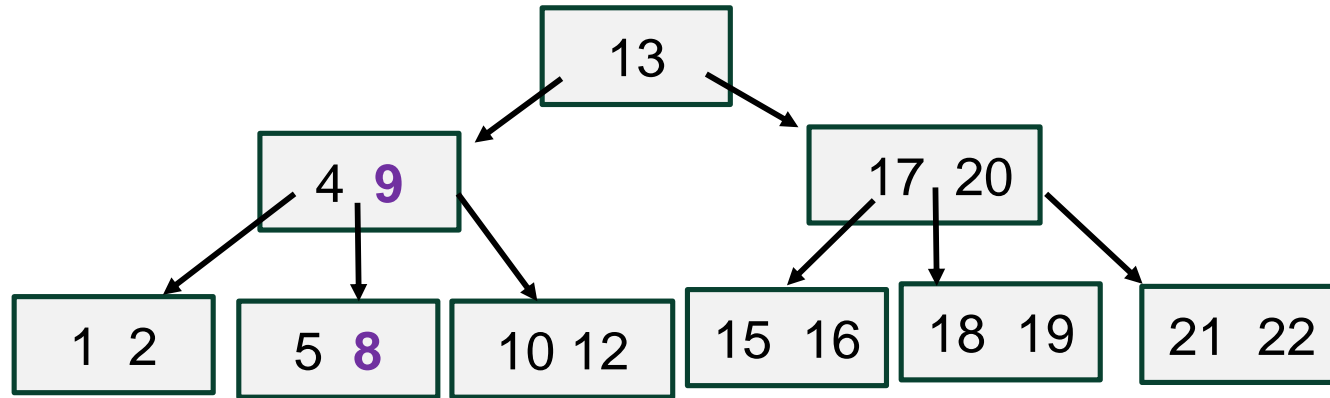


1. **a)** O nó **vizinho** à esquerda ou à direita têm uma chave para emprestar, isto é, não corre o risco de **underflow**. Neste caso fazer operação de **empréstimo**.



9.5 Árvores B: remoção no NÓ FOLHA

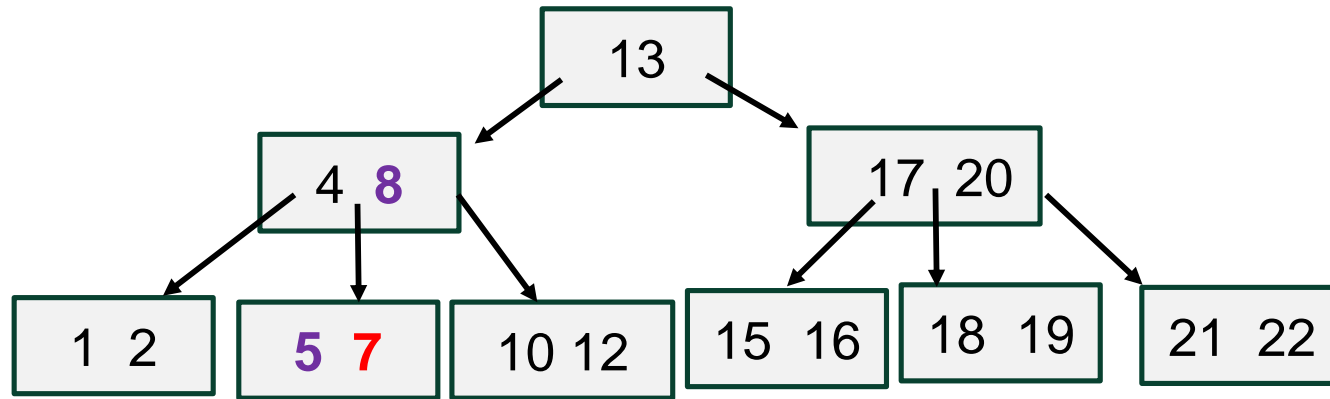
Exemplo 1: Remoção da chave 7, $n = 4$ (mínimo $n/2 = 2$)



1. **a)** O nó **vizinho** à esquerda ou à direita têm uma chave para emprestar, isto é, não corre o risco de **underflow**. Neste caso fazer operação de **empréstimo**. (Mas precisarei **descer 8** e **subir 9**)

9.5 Árvores B: remoção no NÓ FOLHA

Exemplo 2: Remoção da chave 7, $n = 4$ (mínimo $n/2 = 2$)



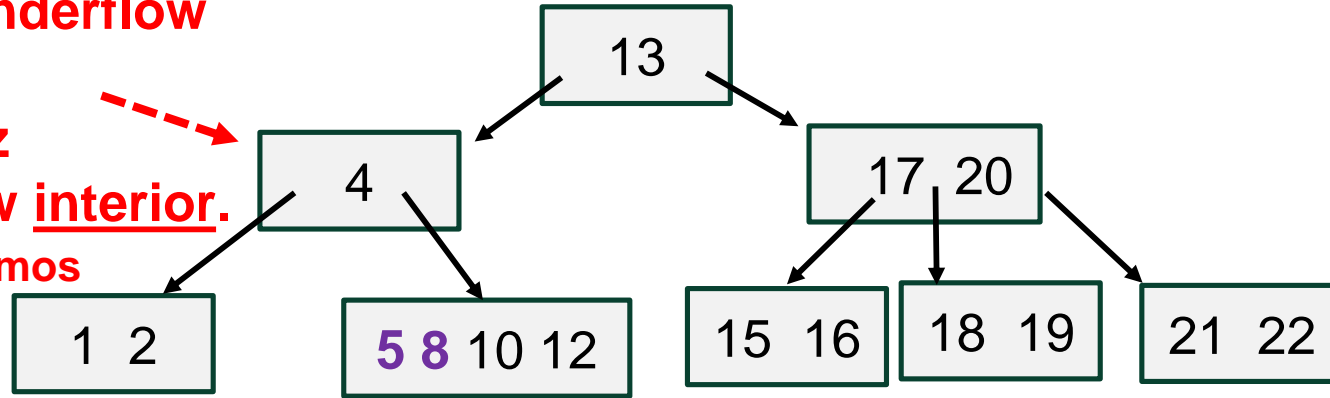
1. **b)** Ambos os **vizinhos** têm o número **mínimo de chaves**. Neste caso fazer a operação de **combinação** do nó com um de seus vizinhos. (**Ex.:** **combinar** com o **nó [10 12]**, mas precisarei **descer** a chave 8)

9.5 Árvores B: remoção no NÓ FOLHA

Exemplo 2: Remoção da chave 7, $n = 4$ (mínimo $n/2 = 2$)

Ocorre underflow
de novo.
Desta vez
underflow interior.

* Vide próximos
Slides *



1. **b)** Ambos os **vizinhos** têm o número **mínimo** de chaves. Neste caso fazer a operação de **combinação** do nó com um de seus vizinhos.

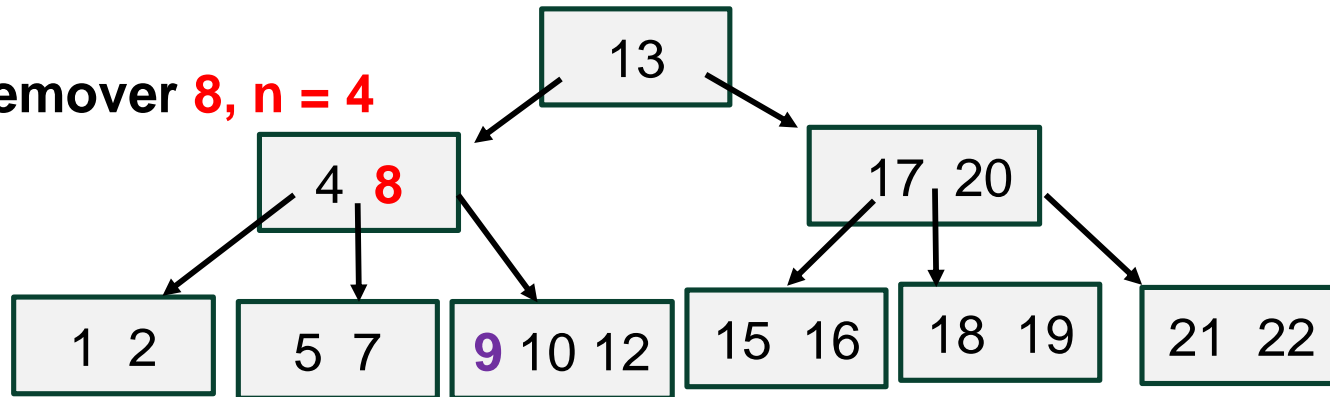


9.5 Árvores B: remoção no NÓ INTERIOR

2. Se a chave está em um NÓ INTERIOR

- a) Se é possível fazer uma operação de **empréstimo** entre os **nós filhos** à esquerda e à direita, então fazê-la e **remover** a chave do filho que a recebeu.

Ex.: Remover **8**, $n = 4$

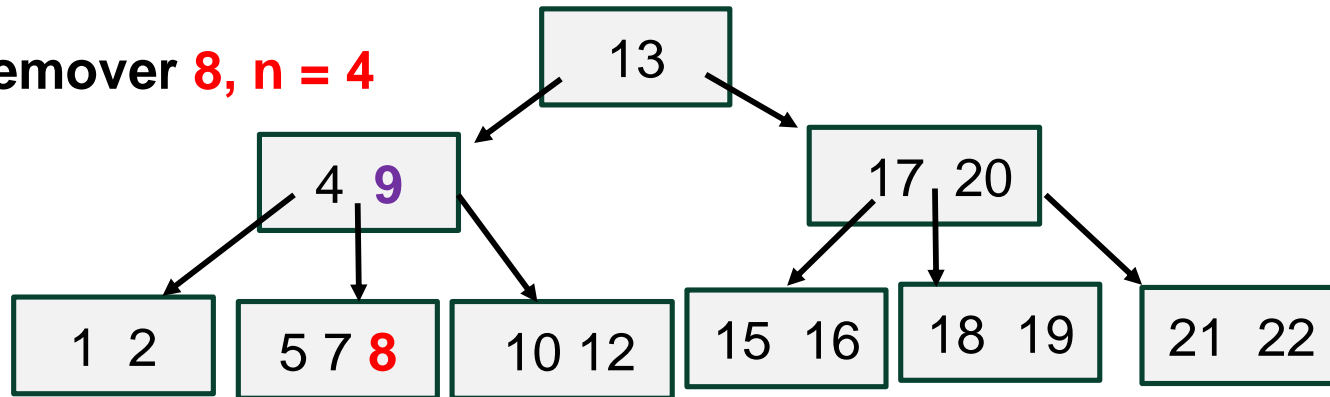


9.5 Árvores B: remoção no NÓ INTERIOR

2. Se a chave está em um NÓ INTERIOR

- a) Se é possível fazer uma operação de **empréstimo** entre os **nós filhos** à esquerda e à direita, então fazê-la e **remover** a chave do filho que a recebeu.

Ex.: Remover **8**, $n = 4$

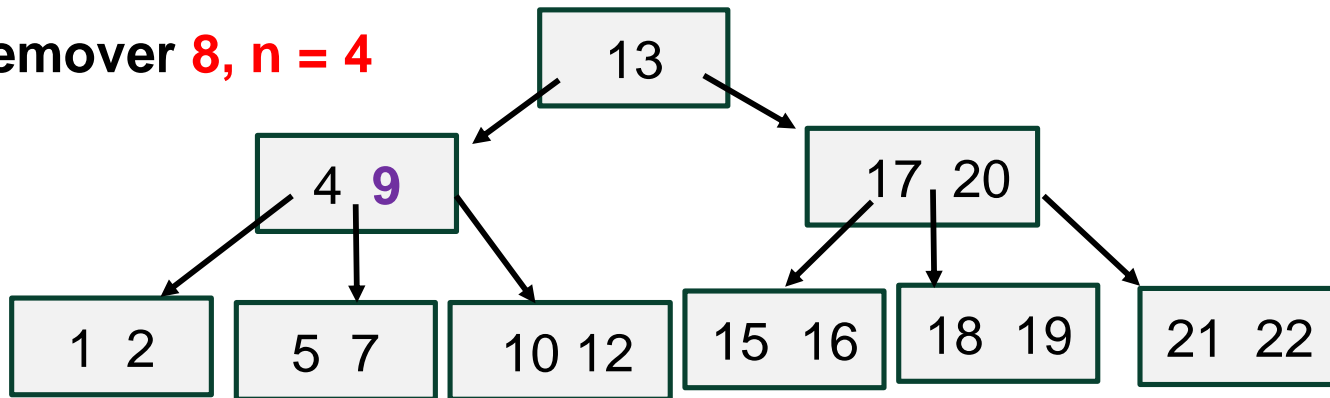


9.5 Árvores B: remoção no NÓ INTERIOR

2. Se a chave está em um NÓ INTERIOR

- a) Se é possível fazer uma operação de **empréstimo** entre os **nós filhos** à esquerda e à direita, então fazê-la e remover a chave do filho que a recebeu.

Ex.: Remover 8, $n = 4$



9.5 Árvores B: remoção no NÓ INTERIOR

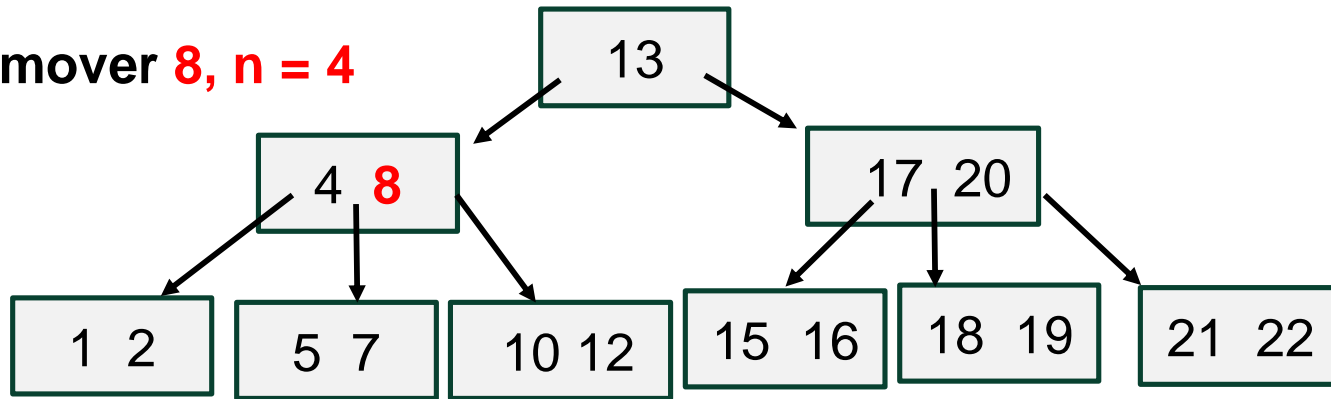
2. Se a chave está em um NÓ INTERIOR



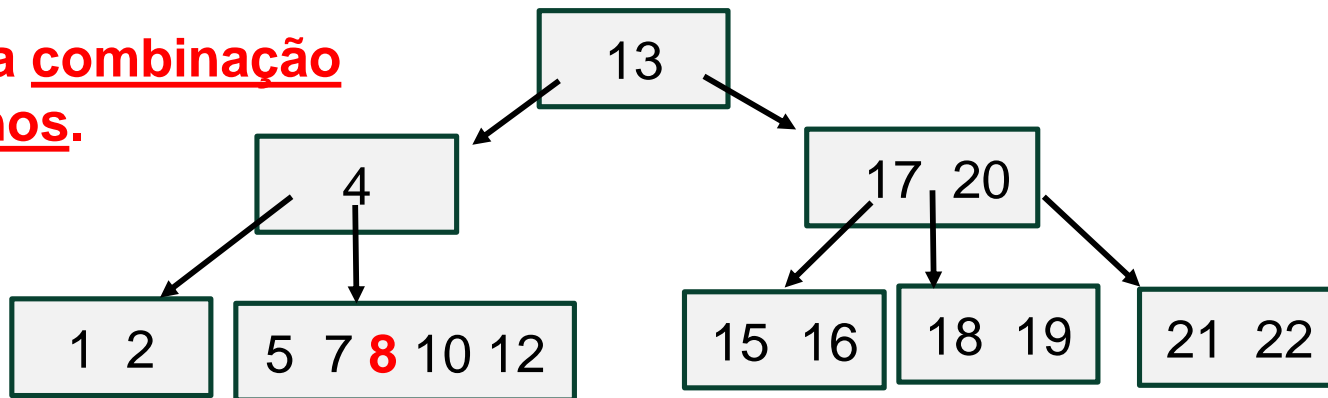
- b) Se NÃO é possível fazer uma operação de **empréstimo** entre os **nós filhos** à esquerda e à direita:
- Combine-os (junto com a chave) e remova a chave do nó filho resultante
 - Se o **nó interior resultante** estiver com **underflow**, aplicar um empréstimo com um **nó vizinho** se possível, ou então uma combinação. (Isso pode **propagar-se** até a raiz).

9.5 Árvores B: remoção no NÓ INTERIOR

Ex.: Remover 8, $n = 4$

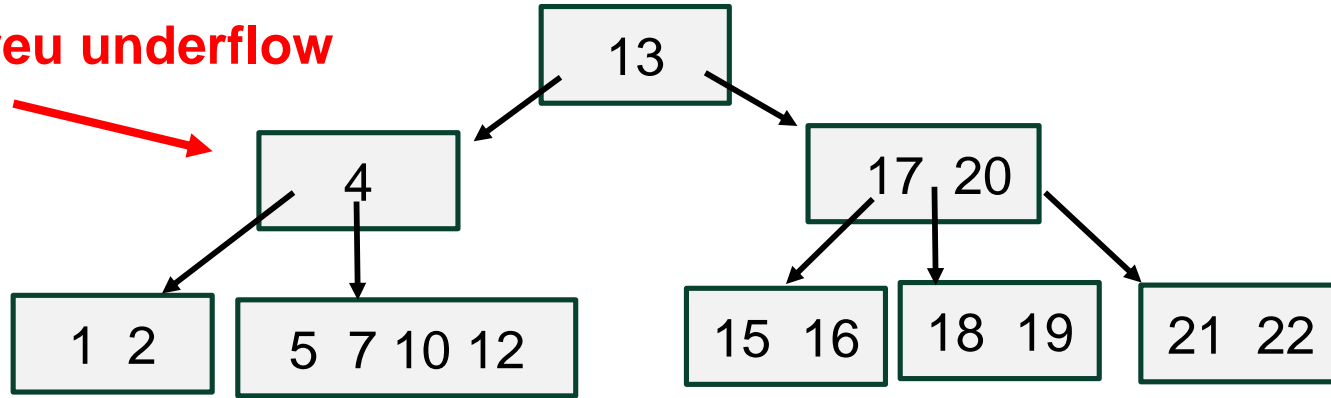


Fez uma combinação
com filhos.



9.5 Árvores B: remoção no NÓ INTERIOR

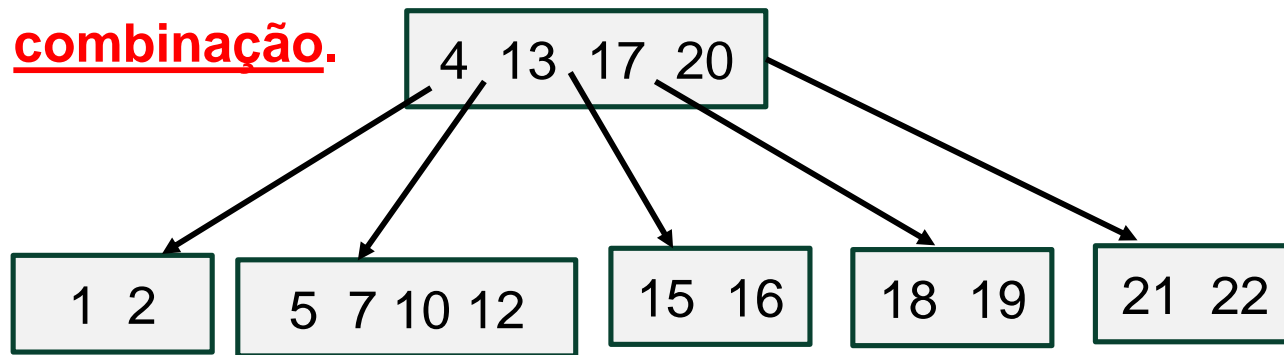
Mas ocorreu underflow
interior.



- **Se** o nó interior resultante estiver com **underflow**, aplicar um **empréstimo** com um **nó vizinho** se possível, ou então uma **combinação**. (Neste exemplo precisarei de uma **combinação**).

9.5 Árvores B: remoção no NÓ INTERIOR

Fez uma combinação.



- **Se o nó interior resultante** estiver com **underflow**, aplicar um **empréstimo** com **um nó vizinho** se possível, ou então uma **combinação**. (Isso pode **propagar-se** até a raiz).



9.6 Árvores B: peculiaridades



- A **árvore B** é **simples**, de **fácil manutenção**, **eficiente** e **versátil**.
- O **custo** para recuperar (buscar), inserir e retirar (remover) registros do arquivo é **logarítmico**. Essas operações sempre deixam a árvore **balanceada**.
- O **espaço utilizado** pelos dados é, no mínimo, **50%** do espaço **reservado** para o arquivo (i.e., poucos ponteiros).
- A **altura esperada** de uma **árvore B** **não** é conhecida **analiticamente**.

9.6 Árvores B: peculiaridades

- O **caminho mais longo** em uma árvore **B** de ordem **m** com **N** registros contém **no máximo cerca** de:

$$\text{Nº de páginas} = \log_{2m+1} N$$

- Foi provado que os limites para as **alturas (h) máxima e mínima** de uma árvore **B**, de ordem **m** contendo **N** registros, são:

$$\log_{2m+1}(N + 1) \leq h \leq \log_{m+1}\left(\frac{N+1}{2}\right)$$



- Consegue armazenar **índice e dados** na **mesma estrutura** (mesmo arquivo físico).



9.7 Árvores B: **variantes**



9.7 Árvores B: variantes

- Existem **diversas variantes** para implementação da **árvore B** original. Dentre elas, citamos: **Árvores B*** e **Árvores B+**.
- O “**Asterisco ***” é usualmente lido como “**Estrela**”.
- Menciona-se que **há** obras na literatura em que **B+** é chamado de **B*** e **vice-versa**.



9.8 Árvores B: variante B*

- Todos os nós, **exceto a raiz**, precisam estar **2/3 cheios**, em contraste com **1/2** exigido pela árvore **B original**.
- **De forma geral**, como aspecto **diferenciador e peculiar**, os nós **não são divididos** logo que ocorre **overflow** em uma inserção.
 - ❑ **Em vez disso**, ocorre a **redistribuição** de chaves se houver espaço no nó vizinho (irmão), até que ocorra **overflow** em ambos. Neste momento, os **dois** nós são então divididos em **três** nós.
- Na prática, **NÃO é muito utilizada**.



9.9 Árvores B: variante B+

- Os **dados** (registros) são armazenados nas **folhas**.
- Os níveis **acima do último nível** (folhas) constituem um **índice**, cuja organização é a organização de uma **árvore B**.
- No **índice** só aparecem **chaves** (i.e., **registros nas folhas**).
- As **folhas** são estruturadas como **uma lista ENCADEADA** da esquerda para direita.
- Permite-se o armazenamento dos **dados em um arquivo**, e do **índice em outro arquivo separado**.

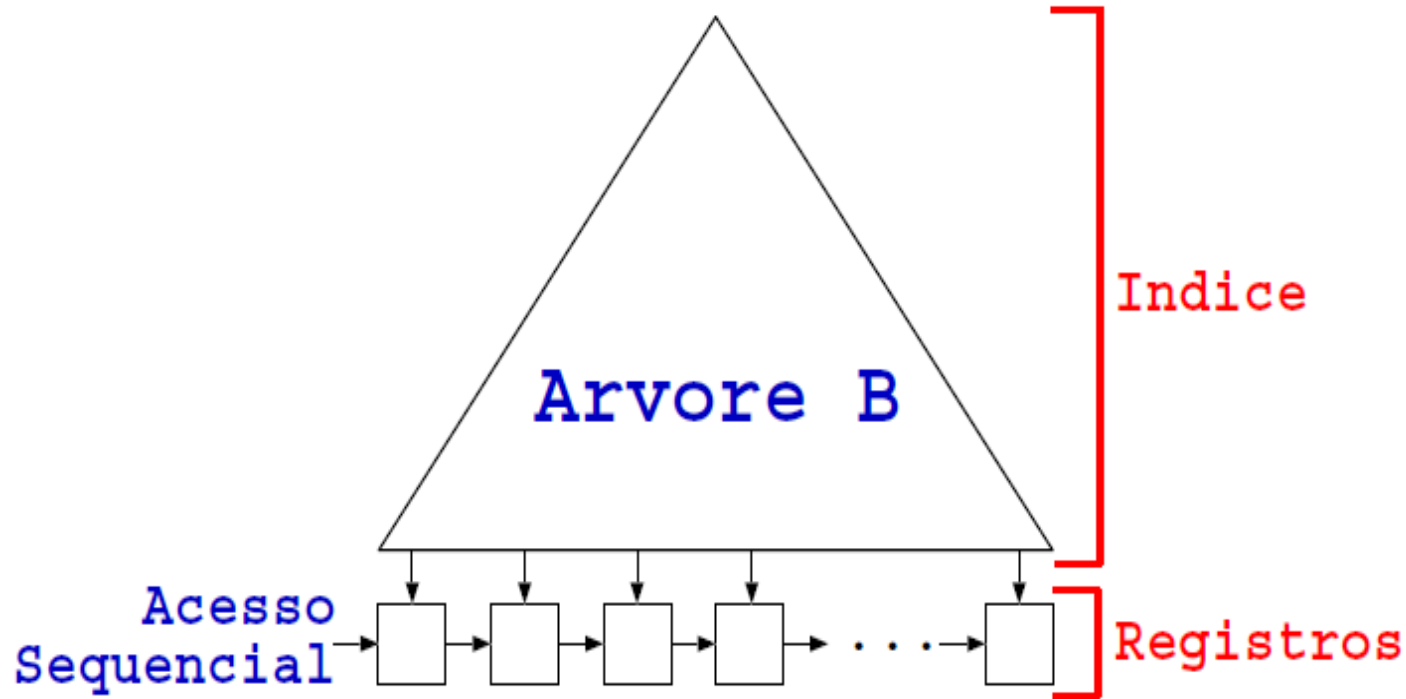


9.9 Árvores B: variante B+



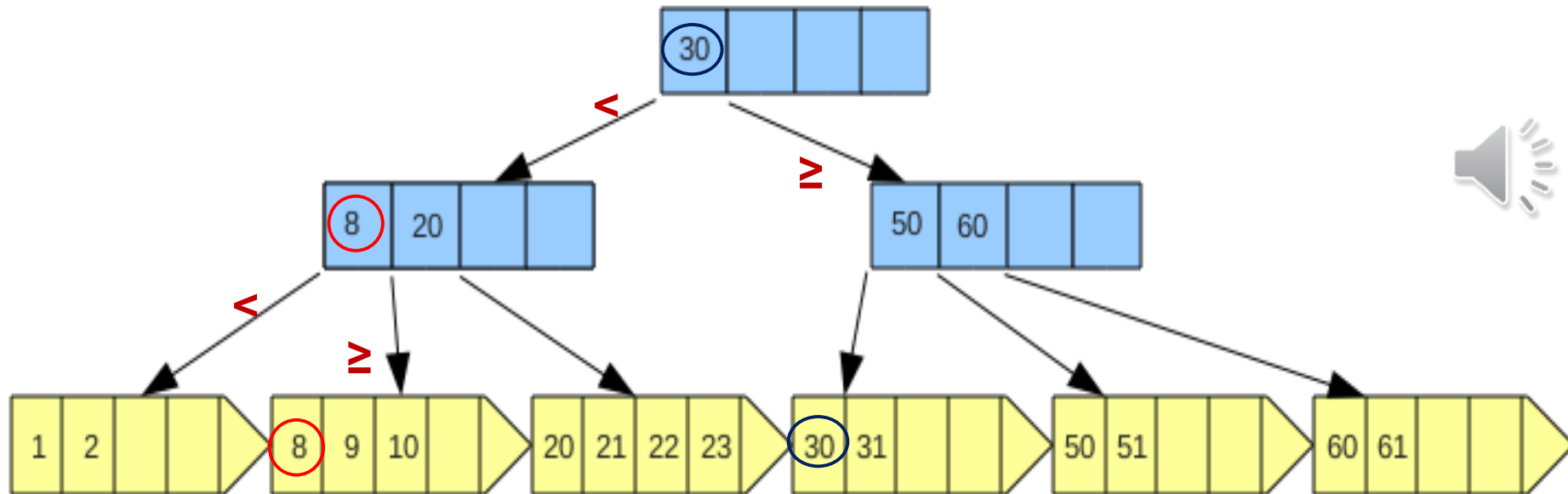
- Para **procurar (buscar)** um registro, o processo de pesquisa inicia-se na **raiz** da árvore e continua até uma **página folha**.
- Como **todos os registros** residem nas **folhas**, a pesquisa **não** para se a **chave** (do registro procurado) **for encontrada em uma página do índice**. Nesse caso, a referência à subárvore direita é seguida até que uma **página folha seja encontrada**.

9.9 Árvores B: variante B+



9.9 Árvores B: variante B+

EXEMPLO: Índice em azul: estrutura de árvore B; navegação: $<$ à esquerda, \geq à direita; **Registros em amarelo**, nas folhas; navegação: da esquerda para direita, para acesso sequencial aos registros.



9.10 Árvores B: Síntese

- Deixa-se **maior detalhamento** como atividade **extraclasse**.
- Árvores **B** e **B+** são **muito importantes** por sua **eficiência**.
- **Exemplos** de aplicações:

Sistemas de arquivos: NTFS, ReiserFS, NSS, XFS, JFS, ReFS, HFS+ e HFS (Apple), AIX, sistemas Linux como brtfs e Ext4, etc;

Bancos de Dados Relacionais: IBM DB2, Informix, Microsoft SQL Server, Oracle 8, Sybase ASE, SQLite, etc;

Sistemas de gerência de dados como CouchDB, Tokyo Cabinet e Tokyo Tyrant.

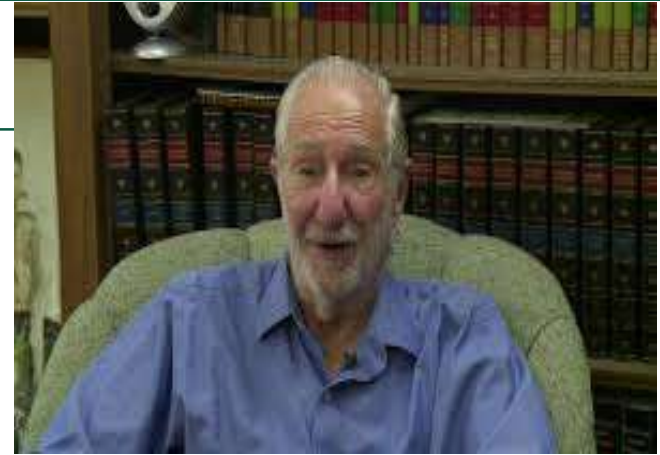


FIM 4^a. Parte





10. Árvores Digitais



- Também chamadas de **Tries**.
- **Edward Fredkin**, o inventor, usa o termo **trie** (do inglês, "re**trie**val") (recuperação), porque essa estrutura é basicamente usada na **recuperação de dados**.
- **De acordo** com essa etimologia ele é pronunciado [**tri**] ("tree"), embora alguns encorajem o uso de [**trai**] ("try") de modo a diferenciá-lo do termo mais geral **tree**.

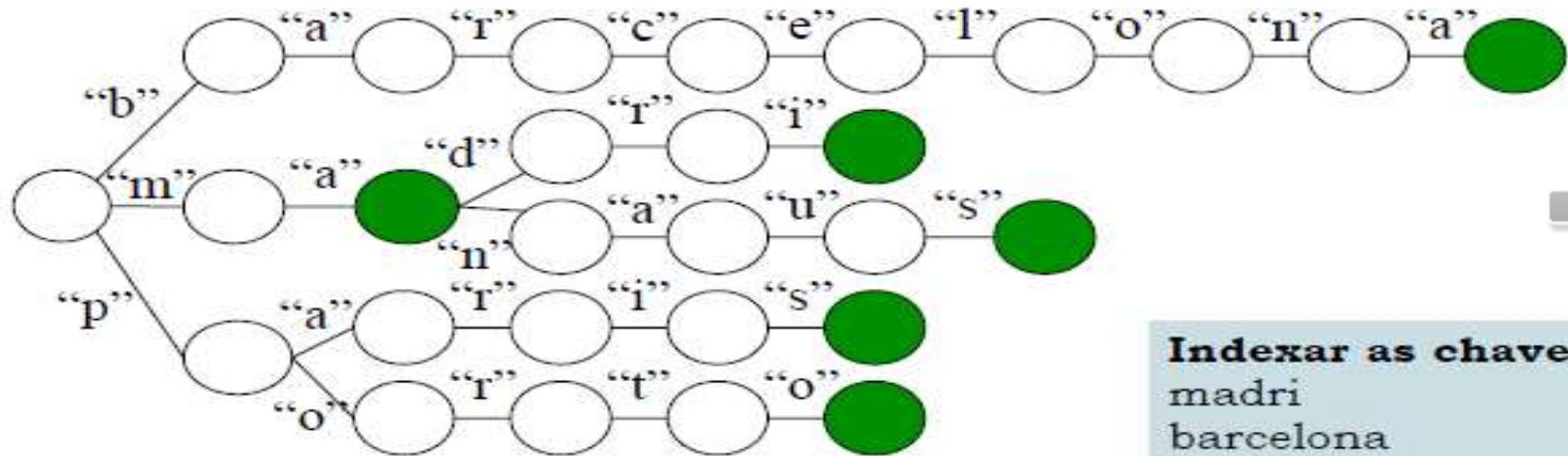
10. Árvores Digitais



- A **diferença básica** entre a **busca digital** e aquela examinada anteriormente é que a **chave**, na **busca digital**, **não** é tratada como um **elemento único, indivisível**.
- Isto é, assume-se que **cada chave** é constituída de um **conjunto de caracteres ou dígitos**, definidos em um **alfabeto** apropriado.
- **Em vez** de se comparar a **chave** procurada com as **chaves** do conjunto armazenado, a **comparação** é efetuada, **individualmente** entre os dígitos (ou caracteres) que compõem as chaves, **dígito a dígito** (ou caractere a caractere).

10.1 Árvores Digitais: exemplo

Ideia: nós **verdes apontam** para os **registros correspondentes às chaves**, e nós **brancos apontam para nulo**.



Indexar as chaves:

madri
barcelona
ma
manaus
paris
porto

10.2 Árvores Digitais: definição

- $S = \{s_1, \dots, s_n\}$ é o conjunto de **chaves** a serem **indexadas**.
- Cada chave s_i é formada por uma **sequência de elementos d_j** denominados **dígitos**.
- Supõe-se que existe, em S , um total de **m dígitos** distintos, que compõe o **alfabeto** de S .
- Os **dígitos** do alfabeto admitem ordenação, tal que:
$$d_1 < \dots < d_m$$
- Os **p primeiros dígitos** de **uma chave** compõe o **prefixo de tamanho p** da **chave**.



10.2 Árvores Digitais: definição

Formalmente, uma **árvore digital** para S é uma árvore m -ária T , não vazia, tal que:

1. Se um **nó** v é o j -ésimo filho de seu pai, então v corresponde ao dígito d_j do alfabeto de S .
2. Para cada **nó** v , a **sequência** de **dígitos** definida pelo **caminho desde a raiz de T até v** corresponde a um **prefixo** de alguma chave de S .



10.3 Árvores Digitais: **síntese geral**



- A **árvore digital** se constitui em uma **árvore de ponteiros**.
- **Nós** que correspondem ao **último dígito** de uma chave válida **apontam para o registro** correspondente da **chave**.
- **Nós** que **não correspondem** ao último dígito de uma chave válida contém um **ponteiro nulo**.

10.4 Árvores Digitais: algoritmos



Nos **algoritmos** a seguir, supõe-se que a **árvore digital m-ária** T se encontra armazenada da seguinte maneira.

Cada nó v apontado por pt , $pt \neq \text{Nulo}$, possui m filhos ordenados, apontados por $pt^{\wedge}.pont[1]$, $pt^{\wedge}.pont[2]$, ..., $pt^{\wedge}.pont[m]$, respectivamente. Se algum i -ésimo filho deste nó está **ausente**, então $pt^{\wedge}.pont[i] = \text{Nulo}$.

Se nó v for **nó terminal** (que contém **último dígito** da chave) de alguma chave, então $pt^{\wedge}.info = \text{terminal}$; caso contrário $pt^{\wedge}.info = \text{não terminal}$.

10.5 Árvores Digitais: **buscar x**

A **chave** **x** a ser procurada (buscada) possui **k** **dígitos**, denotados por **d[1]**, **d[2]**, **d[3]**, ..., **d[k]**.

O parâmetro **pt** indica o **nó corrente da árvore**, em exame, enquanto **l** e **a** indicam o **resultado da busca**. O valor retornado por **l** é o **tamanho do maior prefixo de x** que coincide com **um prefixo** de alguma **chave**.

Esse **prefixo** é obtido percorrendo-se a árvore desde a sua **raiz** até o nó **w** apontado por **pt**, ao **final** do processo.



10.5 Árvores Digitais: **buscar x**

- Se **a = 1**, a **chave** foi encontrada no nó **w**; caso contrário, **a = 0**.
- A variável **ptraiz** armazena um ponteiro para a raiz da árvore.
- A chamada externa é **buscadig(x, pt, l, a)**, com:

pt = ptraiz, l = a = 0



10.5 Árvores Digitais: **buscar x**



% **pt** = ptraiiz; **l** = **a** = 0; **x** = baleia; **k** = 6; **d**[1] = b; **d**[2] = a, ...
% **k** = nº de dígitos da chave **x**; **pt**^.**info** = terminal ou não terminal

Procedimento buscadig(x, pt, l, a)

Se **l** < **k** então

Seja **j** a posição de **d**[**l** + 1] na ordenação do alfabeto.

% Ex: **x** = baleia; **S** = { **a**, **b**,...}, **d**[1] = **b** e **j** = 2.

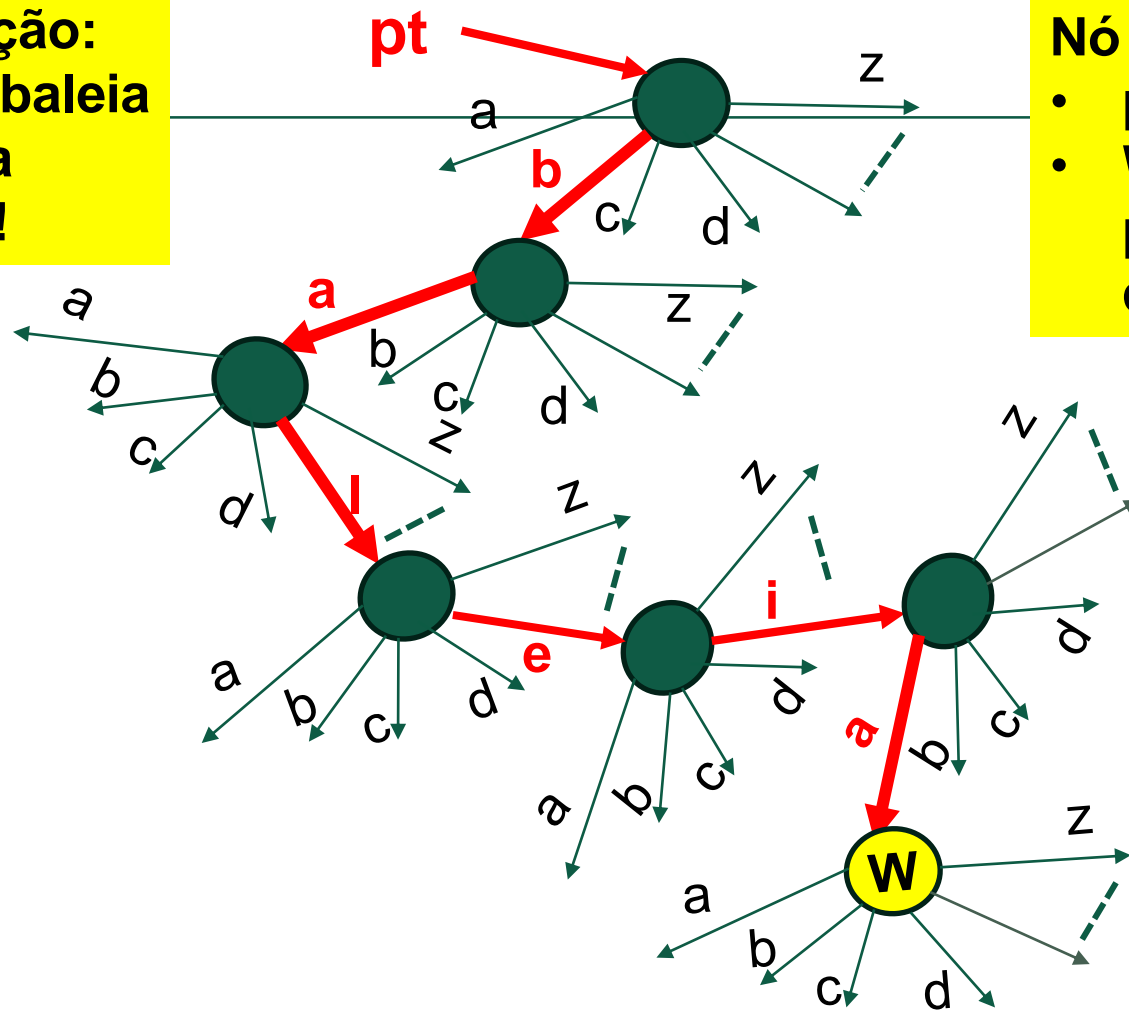
Se **pt**^.pont[**j**] ≠ Nulo então

pt := **pt**^.pont[**j**]; **l** := **l** + 1

buscadig(**x**, **pt**, **l**, **a**)

Senão se **pt**^.info = terminal então **a**:=1 % encontrei **x**

Ilustração:
Se $x = \text{baleia}$
está na
árvore!



Nó W:

- $\text{pt}^{\wedge}.\text{info} = \text{terminal}$
- W possui ponteiro para o registro de chave $x = \text{baleia}$

10.6 Árvores Digitais: incluir x

Para **incluir** uma nova chave $x = d[1], \dots, d[k]$ em uma árvore **m-ária** T , utiliza-se o algoritmo **buscadig**.



Edward Fredkin (*1934 +2023, 88 anos) foi um físico estadunidense.

https://en.wikipedia.org/wiki/Edward_Fredkin



10.6 Árvores Digitais: incluir x



- Se x foi localizado na árvore, então a **inclusão é inválida**.
- **Caso contrário**, a busca determina o nó w da árvore, apontado por pt , tal que o **caminho da raiz até w** corresponde ao **maior prefixo** que coincide com x . O tamanho l desse **prefixo** também é conhecido após a busca.
- Seja j a posição de $d[l + 1]$ na ordenação de dígitos. Então um **novo nó** é incluído em T , sendo o **j -ésimo** filho de w . O processo se repete até que **todos dígitos** de x sejam incluídos.

10.7 Árvores Digitais: complexidade

A **construção da árvore digital** considera a **inclusão** de cada chave **individualmente**, iniciando por uma árvore contendo unicamente a raiz. É **possível mostrar** que:



A **complexidade da busca** de **x** é $O(k(\log m + 1))$, onde m é o nº de dígitos distintos do alfabeto e **k** é o tamanho da chave **x**.

A **complexidade da inclusão** é $O(k_1 \log m + k_2 m)$, onde **k1** é o tamanho do maior prefixo comum a **x** e a alguma **outra chave** da árvore, e o valor de **k2** é o número de nós a serem incluídos na árvore devido a **inclusão** de **x**. Isto é: **$k_1 + k_2 = k$** .

10.7 Árvores Digitais: complexidade

- Veja que a **complexidade da busca** **independe** do **número total** de **chaves** (e do **tamanho do arquivo**).
- Outra vantagem é que as **chaves** podem possuir **tamanho arbitrário e variável**.



Árvore Digital **Binária**



10.8 Árvore Digital Binária

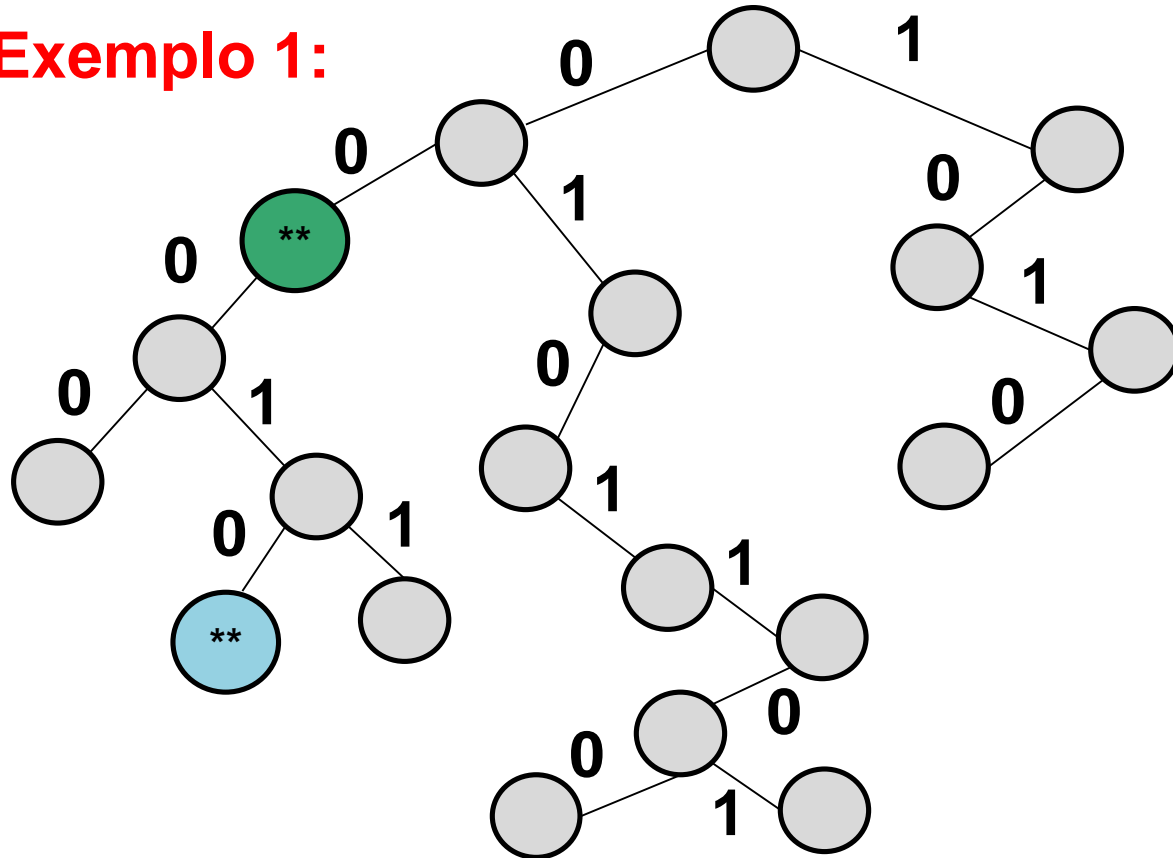


Uma **árvore digital binária** é, simplesmente, o **caso binário** da **árvore digital m-ária** com $m = 2$. Nesse caso, o alfabeto de $S = \{0, 1\}$.

Assim sendo, esta árvore é uma **árvore binária** e cada **chave** é uma **sequência binária**. A **seleção** do filho esquerdo de um nó é interpretada como o **dígito 0**, e o direito como dígito **1**.

A **maior utilização** das **árvores digitais** se dá, possivelmente, nesse caso **binário**.

Exemplo 1:



Chaves:

00
0000
00010
00001
0101100
0101101
10
101
1010



10.8 Árvore Digital Binária

Observando-se o **Exemplo 1**, nota-se que:

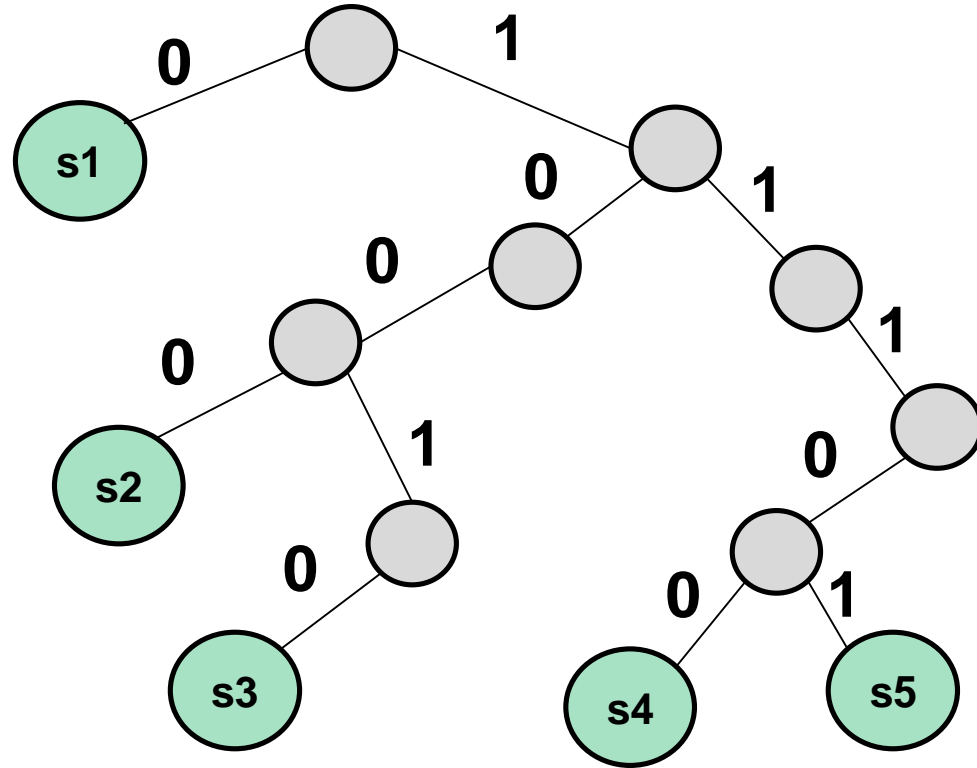


- Há **chaves** binárias que são **prefixos** de outras da coleção;
- Exemplo: a chave **00** é **prefixo** da chave **00010**, i.e., o caminho da raiz até o **nó (**)**, correspondente à chave **00**, é parte daquele até o **nó (**)**, que corresponde a **00010**;
- Em especial, a árvore binária de **PREFIXO** é uma **árvore binária digital** tal que **nenhum código** (chave) é **prefixo de outro**.

10.9 Árvore Binária de Prefixo

Exemplo 2:

Árvore
Binária de
Prefixo



Chaves:

s0=0

s1=1000


s3=10010

s4=11100

s5=11101



10.9 Árvore Binária de Prefixo

- Em uma árvore binária de **PREFIXO**, há uma correspondência entre o **conjunto das chaves** e o das **folhas da árvore**. Isto é, **cada chave** é unicamente representada por **uma folha** e a **codificação binária** dessa chave corresponde ao **caminho da raiz até essa folha**.
- Árvore **Patricia** (Practical Algorithm to Retrieve Information Coded in Alphanumeric) é uma **implementação** da **árvore digital binária**. A **árvore Patricia** é **estritamente binária** (i.e., nós têm 0 ou 2 filhos), não possuindo, portanto, **zigue-zagues** (subárvores parciais cujos nós possuem um único filho).



11. Síntese Final

Este módulo apresentou o tema **Árvores**.

O tema foi desenvolvido sob o enfoque geral de **Algoritmos e Estruturas de Dados**.

Os slides desta aula estão em

<https://sites.google.com/site/carlokleber/disciplinas-ministradas/aed-2>

A **lista de exercícios**, disponível no site acima, propicia a oportunidade de praticar, complementar e fixar o conteúdo ministrado.

Prática e Estudo Individual

Acesse o **MOODLE** tempestivamente, acesse a aba **atividades** e realize a atividade prevista.



Referências

- Cormen, T. H et al., Algoritmos: Teoria e Prática. Rio de Janeiro: Editora Campus, 2ª edição, 2002
- Ziviani, N. Projeto de Algoritmos com implementação em Java e C++.São Paulo: Editora Thomson, 1ª edição, 2007
- Szwarcfiter, J. L.; Markenzon, L. Estruturas de dados e seus algoritmos. Editora LTC, 3ª edição, 2010.
- João Arthur Brunet, 2019. Estruturas de Dados e Algoritmos, Computação @ UFCG, <http://joaoarthurbm.github.io/eda>.
- Ferraz, I. N. Programação com Arquivos. Editora Manole Ltda., 2003.



Fim



JUNTOS
SOMOS MELHORES

Prof. Carlo Kleber da Silva Rodrigues
carlo.kleber@ufabc.edu.br