```
int main(int argc, char** argv)
 char* commands = "ads pq"; // key commands: "left,right,rotate,confirm,pause,quit"
 int speed = 2; // sets max moves per row
 int moves to qo = 2;
 int full = 0: // whether board is full
 init(); // initialize board an tetrominoes
 cur =
         MAC122 - PRINCÍPIOS DE DESENVOLVIMENTO DE ALGORITMOS
                                        Pilhas
     // process user action
     c = getchar(): // get new action
     if (c == commands[0] && !intersect(cur, state[0]-1, state[1])) state[0]--; // move left
     if (c == commands[1] && !intersect(cur, state[0]+1, state[1])) state[0]++; // move right
     if (c == commands[2] && !intersect(cur->rotated, state[0], state[1])) cur = cur->rotated;
     if (c == commands[3]) moves to qo=0;
     // scroll down
     if (!moves to go--)
         if (intersect(cur.state[0].state[1]+1)) // if tetromino intersected with sth
             cramp tetromino():
             remove complete lines();
             cur = &tetrominoes[rand() % NUM POSES];
```

# Revisão: Alocação estática de memória

```
int n; char c, int v[30], char str[100];
Aloca bloco de memória no espaço de pilha do programa;
tamanho a ser alocado é determinado por tipo; desalocação é
gerenciada pelo compilador após saída de escopo.
```

Mais eficiente e segura que alocação dinâmica, mas não permite:

```
int n;
scanf("Quantas letras? %d", &n);
/* erro de compilação */
char s[n+1];
printf("Palavra: ");
fgets(s, n, stdin);
```

```
int* cria_vetor(int x, int n) {
  int i, v[100];
  for (i=0; i < n; i++)
    v[i] = x;
  /* devolve ponteiro para bloco
    alocado */
  return v;
}
int main() {
  int *v;
  /* valor de v é indefinido */
  v = cria_vetor(5,10);
  return 0;
}</pre>
```

# Revisão: Alocação dinâmica de memória

```
void *malloc (unsigned int n);
```

Aloca um bloco de n bytes consecutivos e retorna um ponteiro para o espaço alocado ou NULL em caso de erro

```
void free (void *ptr);
```

Libera o espaço de memória endereçado por ptr

Definidos na biblioteca stalib.h

```
int n;
scanf("Quantas letras? %d", &n);
char* s = malloc(n+1);
printf("Palavra: ");
fgets(s, n, stdin);
/* ... */
free(s);
```

```
int* cria_vetor(int x, int n) {
  int* v = malloc(n*sizeof(int));
  for (int i=0; i < n; i++)
     v[i] = x;
  return v;
}
int main() {
  int *v = cria_vetor(5,10);
  /* ... */
  free(v)
  return 0;
}</pre>
```

# Listas encadeadas: Definição

Estrutura de dados dinâmicas e autoreferenciais usadas para representar sequências eficientemente editáveis



- ► Elementos são organizados em células
- ► Flechas são representados por ponteiros

### Listas encadeadas sem cabeça

Primeira célula armazena conteúdo do primeiro elemento



```
celula *c1 = malloc(sizeof(celula));
celula *c2 = malloc(sizeof(celula));
celula *c3 = malloc(sizeof(celula));
c1->valor = 'A'; c1->prox = c2;
c2->valor = 'B'; c2->prox = c3;
c3->valor = 'C'; c3->prox = NULL;
```

Lista vazia é representada por ponteiro nulo: c1 = NULL

### Listas encadeadas com cabeça

Segunda célula armazena conteúdo do primeiro elemento



```
celula *cabeca = malloc(sizeof(celula));
celula *c1 = malloc(sizeof(celula));
celula *c2 = malloc(sizeof(celula));
celula *c3 = malloc(sizeof(celula));
cabeca->prox = c1;
c1->valor = 'A'; c1->prox = c2;
c2->valor = 'B'; c2->prox = c3;
c3->valor = 'C'; c3->prox = NULL;
```

Lista vazia é representada por cabeça apontando para nulo: cabeca->prox = NULL

#### Tipo de dados nativos

Conjunto de valores com operações pré-definidas (pela linguagem)

- ▶ int: conjunto INT\_MIN,...,INT\_MAX com operações aritméticas (+,-,/) e de comparação (<,==)</p>
- double: conjunto de valores reais definidos pela lógica de ponto flututante equipado de operações aritméticas e comparações
- vetor: conjunto de variáveis do mesmo tipo organizadas de forma sequencial; operações de leitura/escrita em posição arbitrária

# Tipos de dados definidos por usuário

São formados a partir de tipos mais básicos

#### Exemplos:

- string: conjunto de sequências de caracteres munido de operações de concatenação, busca, comparação etc.
- typedef struct { int n, d; } racional;: conjunto de racionais munidos de operações aritméticas e comparações

# Tipo abstrato de dados (TAD)

Tipo de dados especificado pelo comportamento (em oposição a pela forma como é implementado)

#### Exemplos:

- ▶ Racional: valores do tipo p/q, onde p e q são inteiros com mdc igual 1, e com q>0; admitem soma, multiplicação, subtração e divisão
- Conjuntos: coleção de valores do mesmo tipo, com operações de pertinência, inserção e remoção

#### Estrutura de dados

Modo específico de armazenar e acessar informação (em um computador)

- ightharpoonup struct racional é uma estrutura de dados (organiza um racional p/q em um registro)
- Tipo racional e operações especificadas formam um tipo abstrato de dado

Um TAD pode ser implementado usando diferentes estruturas de dados (quando chamamos um tipo de dados concreto)

#### Tipos de dados complexos

#### Cuidado!

Operações elementares como aritmética e comparação não estão definidas para tipos definidos por usuário

```
typedef struct { int x, y } ponto;
ponto a = {1, 2}, b = {3, 4};
if (a == b || a < b) { ... } /* erro - indefinido */
ponto c = a + b; /* erro - indefinido */</pre>
```

Tipo abstrato de dados: Interface

São especificados através de uma interface; cliente não deve acessar/modificar dados diretamente

Interface descreve uso da função sem se atentar à implementação; em geral, deve ser possível alterar a implementação sem mudar o comportamento da função

# Exemplo: TAD Conjuntos

- sequência não-ordenada de elementos do mesmo tipo (nativo) de dado
- equipado com operações de pertinência, inserção e remoção por posição arbitrária

## Implementações

- 1. Usando um vetor desordenado
- 2. Usando um vetor crescente
- 3. Usando uma lista encadeada desordenada
- 4. Usando uma lista encadeada crescente

#### Vantagens

- Clientes não precisam se preocupar com detalhes de implementação; clientes podem escolher entre muitas implementações
- Programa continua válido se implementação for alterada
- Permite criação de código modular e mais reutilizável

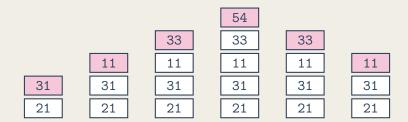
### Desvantagens

- Clientes podem utilizar implementação ineficiente para uma fim; devem conhecer implementação para garantir eficiência
- ► Implementação não pode assumir uso de estruturas de dados
- Sobrecarga no encapsulamento (chamadas de funções desnecessárias e estruturas de dados mais complexas)

#### Pilha: Definição

Tipo de dados abstrato para manipular conjuntos ordenados de objetos acessados/removidos em ordem inversa de inserção (LIFO: last-in first-out)

- ► Empilhar (*push*): Insere elemento no topo
- ► Desempilhar (pop): Remove elemento do topo
- ► Topo (peek): Devolve elemento no topo
- ▶ ...



#### Pilha: Interface

```
1 /* pilha.h */
2 typedef int elem; /* Tipo do elemento da pilha */
3 typedef struct pilhaTCD *pilha: /* Estrutura de dados
                           (depende de implementação) */
5 pilha
           CriaPilha (void); /* Cria nova pilha vazia */
6 void
           DestroiPilha (pilha p); /* Destrói pilha */
7 void
           Empilha (pilha p, elem x); /* Empilha x */
8 elem
           Desempilha (pilha p); /* Remove e ret. topo */
9 int
           TamanhoPilha (pilha p); /* Tamanho da pilha */
10 int
           PilhaVazia (pilha p); /* Pilha esta' vazia? */
           PilhaCheia (pilha p); /* Pilha esta' cheia? */
11 int
12 elem TopoPilha (pilha p); /* Retorna topo */
```

#### Torres de Hanoi



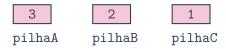
- ▶ n discos, 3 agulhas
- Discos maior não pode ser colocados sobre disco menor
- Discos começam na agulha 1
- Objetivo: mover todos os discos para agulha 3

```
1 2 3 pilhaA pilhaB pilhaC
```

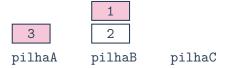
```
Passo 1: x = desempilha(pilhaA); empilha(pilhaC, x);
```

```
2
3
pilhaA pilhaB pilhaC
```

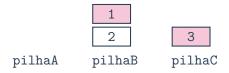
```
Passo 2: x = desempilha(pilhaA); empilha(pilhaB, x);
```



```
Passo 3: x = desempilha(pilhaC); empilha(pilhaB, x);
```



```
Passo 4: x = desempilha(pilhaA); empilha(pilhaC, x);
```



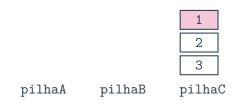
```
Passo 5: x = desempilha(pilhaB); empilha(pilhaA, x);
```

```
1 2 3 pilhaA pilhaB pilhaC
```

```
Passo 6: x = desempilha(pilhaB); empilha(pilhaC, x);
```

```
2
3
pilhaA pilhaB pilhaC
```

```
Passo 7: x = desempilha(pilhaA); empilha(pilhaC, x);
```



Pronto!

## Casamento de parênteses

Objetivo: Encontrar parêntese de abertura de expressão atual para cada posição de string (ou *buffer* de texto)

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
(	1	+	(	(	2	+	3	)	*	(	4	*	5	)	)	)
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
0	0	0	3	4	4	4	4	4	3	10	10	10	10	10	3	0

### Casamento de parênteses

Objetivo: Encontrar parêntese de abertura de expressão atual para cada posição de string (ou *buffer* de texto)

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
(	1	+	(	(	2	+	3	)	*	(	4	*	5	)	)	)
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
0	0	0	3	4	4	4	4	4	3	10	10	10	10	10	3	0

Algoritmo: Percorrer posições de string de i=0 a i=n-1:

- 1. Se encontrar (, empilhar e escrever i
- 2. Se encontrar ), desempilhar e escrever topo
- 3. Para qualquer outro caractere, escrever topo

# Casamento de parênteses: Implementação

```
1 /* pmath.c */
2 char expr[CAP] = "(1+((2+3)*(4*5)))";
3 char paren[CAP]; /* parêntese ( de expr de pos i */
4 int t:
5
6 pilha p = CriaPilha();
7
 for (int i=0; expr[i] != '\0'; i++) {
    if (expr[i] == '(') \{ Empilha(p, i); t = i; \}
    else if (expr[i] == ')') t = Desempilha(p);
10
  else t = TopoPilha(p);
   paren[i] = t;
12
13 }
14 DestroiPilha(p);
```

# Casamento de parênteses: Expressões desbalanceadas

# Como modificar algoritmo para identificar parênteses mal-casados?

Bem-casados:													
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10			
(	1	+	(	(	2	+	3	)	)	)			
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10			
(	+	1	(	(	2	+	3	)	)	)			
0	Mal-casados: 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10												
(	+	1	(	(	2	+	3	)	(	)			
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10			
(	+	1	4	)	+	2	)	(	5	4			
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10			
(	+	1	4	)	+	2	)	5	4	1			

### Casamento de parênteses: Expressões desbalanceadas

Como modificar algoritmo para identificar parênteses mal-casados?

Algoritmo: Percorra posições de string de i=0 a i=n-1:

- 1. Se encontrar (, empilhe e escreva i
- 2. Se encontrar), desempilhe topo; se s [topo] não for (ou pilha estiver vazia retorne mal-casado
- 3. Para qualquer outro caractere, escreva topo

Se ao terminar, pilha não estiver vazia, retorne mal-casado

### Pilhas: Implementação em vetor de tamanho fixo

Como implementar pilha para que inserção/remoção/consulta sejam feitas em tempo constante (independentemente do tamanho do vetor)?

### A) Não pode ser feito

```
v[0] v[1] v[2] v[t-1] v[t] v[t+1] v[N-1] x_0 x_1 x_2 \cdots x_{t-1}
```

```
/* pilha.c */
  struct pilhaTCD {
    elem *vetor:
    int topo; /* índice do topo */
4
    int cap; /* N */
5
6
7
  int PilhaVazia(pilha p) {
    return (p\rightarrow topo == 0);
9
10
  elem TopoPilha(pilha p) {
    return p->vetor[p->topo-1];
13
14
```

```
v[0] v[1] v[2] v[t-1] v[t+1] v[N-1] x_0 x_1 x_2 x_{t-1}
```

```
pilha CriaPilha() {
  pilha p = malloc(sizeof(pilhaTCD));
  p->topo = 0; p->cap = CAP0;
  p->vetor = malloc(p->cap*sizeof(elem));
  return p;
}

void DestroiPilha(pilha p) {
  free(p->vetor); free(p)
}
```

```
v[0] v[1] v[2] v[t-1] v[t] v[t+1] v[N-1] x_0 x_1 x_2 x_{t-1}
```

```
void Empilha(pilha p, elem x) {
  if (p->topo == p->cap) {
    // sobrecarga
}
p->vetor[p->topo++] = x;
}
```

$$v[0]$$
  $v[1]$   $v[2]$   $v[t-1]$   $v[t]$   $v[t+1]$   $v[N-1]$   $x_0$   $x_1$   $x_2$   $x_{t-1}$ 

```
void Empilha(pilha p, elem x) {
   if (p->topo == p->cap) {
        // sobrecarga
   }
   p->vetor[p->topo++] = x;
}
```

Sobrecarga: Inserir elemento em pilha cheia

```
v[0] v[1] v[2] v[t-1] v[t] v[t+1] v[N-1] x_0 x_1 x_2 \cdots x_{t-1}
```

```
void Empilha(pilha p, elem x) {
   if (p->topo == p->cap) {
      p->cap *= 2; /* dobramos capacidade */
      p->vetor = realloc(p->vetor, p->cap*sizeof(elem));
   }
   p->vetor[p->topo++] = x;
}
```

Custo computacional (quando sobrecarregado)?

```
v[0] v[1] v[2] v[t-1] v[t+1] v[N-1] x_0 x_1 x_2 x_{t-1}
```

```
void Empilha(pilha p, elem x) {
  if (p->topo == p->cap) {
    p->cap *= 2; /* dobramos capacidade */
    p->vetor = realloc(p->vetor, p->cap*sizeof(elem));
}
p->vetor[p->topo++] = x;
}
```

Custo computacional (quando sobrecarregado)? Proporcional a p->topo

Por que duplicar capacidade de vetor cheio? Por que não aumentar por tamanho constante (p.ex. 1)?

```
void Empilha(pilha p, elem x) {
   if (p->topo == p->cap) {
     p->cap *= 2;
     p->vetor = realloc(p->vetor, p->cap*sizeof(elem));
}
p->vetor[p->topo++] = x;
}
```

Por que duplicar capacidade de vetor cheio? Por que não aumentar por tamanho constante (p.ex. 1)?

```
void Empilha(pilha p, elem x) {
   if (p->topo == p->cap) {
     p->cap*= 2;
     p->vetor = realloc(p->vetor, p->cap*sizeof(elem));
}
p->vetor[p->topo++] = x;
}
```

Dobrando capacidade: Suponha que CAP0=1 e  $N=2^i$  inserções são feitas; custo de copiar elementos (para realocar memória) é

$$\underbrace{1+2+4+8+\ldots+N/2}_{i-1 \text{ termos}} \sim N$$

Por que duplicar capacidade de vetor cheio? Por que não aumentar por tamanho constante (p.ex. 1)?

```
void Empilha(pilha p, elem x) {
   if (p->topo == p->cap) {
     p->cap *= 2;
     p->vetor = realloc(p->vetor, p->cap*sizeof(elem));
}
p->vetor[p->topo++] = x;
}
```

Aumento por constante: Agora suponha que aumentássemos a capacidade por 1 a cada nova inserção; então custo seria

$$1+2+3+4\ldots+N-1 \sim N^2$$

```
v[0] v[1] v[2] v[t-1] v[t] v[t+1] v[N-1] x_0 x_1 x_2 x_{t-1}
```

```
elem Desempilha(pilha p) {
    if (p->topo <= p->cap/4) {
        p->cap /= 2;
        p->vetor = realloc(p->vetor, p->cap*sizeof(elem));
    }
    return p->vetor[--p->topo];
}
```

Por que meiar capacidade apenas com 1/4 de vetor cheio? Por que não reduzir quando meio cheio/vazio?

```
elem Desempilha(pilha p) {
    if (p->topo <= p->cap/4) {
        p->cap /= 2;
        p->vetor = realloc(p->vetor, p->cap*sizeof(elem));
    }
    return p->vetor[--p->topo];
}
```

Por que meiar capacidade apenas com 1/4 de vetor cheio? Por que não reduzir quando meio cheio/vazio?

```
elem Desempilha(pilha p) {
    if (p->topo <= p->cap/4) {
        p->cap/= 2;
        p->vetor = realloc(p->vetor, p->cap*sizeof(elem));
    }
    return p->vetor[--p->topo];
}
```

Considere sequência N de alternâncias de inserção/remoção para vetor cheio (tamanho n); inserção dobra capacidade (custo n), remoção meia capacidade (custo n)  $\Rightarrow$  custo total = Nn (proporcional a tamanho)

Por que meiar capacidade apenas com 1/4 de vetor cheio? Por que não reduzir quando meio cheio/vazio?

```
elem Desempilha(pilha p) {
    if (p->topo <= p->cap/4) {
        p->cap /= 2;
        p->vetor = realloc(p->vetor, p->cap*sizeof(elem));
    }
    return p->vetor[--p->topo];
}
```

Teorema: Para estratégia adotada (meiar quando 1/4 cheio), qualquer sequência de N inserções e remoções toma tempo amortizado proporcional a N (e constante no tamanho do vetor) — pior caso ainda proporcional a tamanho

Como implementar pilha para que inserção/remoção/consulta sejam feitas em tempo constante (independentemente do tamanho da lista)?

A) Não pode ser feito





```
struct celula {
   elem valor;
   struct celula *prox;
};

typedef struct celula *lista;

struct pilhaTCD {
   lista topo; /* cabeça da lista */
   int tamanho;
}
```



```
pilha CriaPilha () {
  pilha p = (pilha) malloc (sizeof(pilhaTCD));
  p->topo = malloc(sizeof(struct celula));
  p->topo->prox = NULL;
  p->tamanho = 0;
  return p;
}
```



```
int PilhaVazia(pilha p) {
  return (p->tamanho == 0);
}
elem TopoPilha(pilha p) {
  return p->topo->prox->valor;
}
```



```
void Empilha (pilha p, elem x) {
lista n = (lista) malloc (sizeof(struct celula));
n->valor = x;
n->prox = p->topo->prox;
p->topo->prox = n;
p->tamanho++;
}
```

Complexidade de pior caso?



```
void Empilha (pilha p, elem x) {
  lista n = (lista) malloc (sizeof(struct celula));
  n->valor = x;
  n->prox = p->topo->prox;
  p->topo->prox = n;
  p->tamanho++;
}
```

Complexidade de pior caso? Constante (em tamanho da lista)



```
elem Desempilha (pilha p) {
  lista c = p->topo->prox;
  elem x = c->valor;
  p->topo->prox = c->prox;
  free(c)
  p->tamanho--;
  return x;
}
```

Complexidade de pior caso?



```
elem Desempilha (pilha p) {
lista c = p->topo->prox;
elem x = c->valor;
p->topo->prox = c->prox;
free(c)
p->tamanho--;
return x;
}
```

Complexidade de pior caso? Constante (em tamanho da lista)



```
void DestroiPilha (pilha p) {
   while (!PilhaVazia(p)) Desempilha(p);
   free (p->topo);
   free(p);
}
```

## Comparação de implementações

#### Lista encadeada



- ► Pior caso constante
- Espaço de memória extra (para ligações entre células)

#### Vetor dinâmico

0	1	2	3	4	5	6	7
Α	В	C	D				

- ► Tempo amortizado constante (pior caso linear)
- Menos espaço de memória (e acesso otimizado para elementos de tipos simples como inteiros)

Calcular expressão aritmética <u>bem-formada</u>, ex:

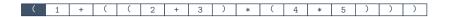
$$(1+((2+3)*(4*5)))$$

#### Algoritmo de 2 pilhas de Dijkstra

Criar pilha operandos e pilha operações Percorrer símbolos e[i] da esquerda para direita:

- ► Se e[i] é número: empilhe em operandos
- ► Se e[i] é operação: empilhe em operações
- ► Se e[i] é (: não faça nada
- ► Se e[i] é): desempilhe operador e dois valores, empilhe resultado em operandos

$$(1+((2+3)*(4*5)))$$



Calcular expressão aritmética bem-formada, ex:

$$(1+((2+3)*(4*5)))$$



Calcular expressão aritmética bem-formada, ex:

$$(1+((2+3)*(4*5)))$$

Calcular expressão aritmética bem-formada, ex:

$$(1+((2+3)*(4*5)))$$

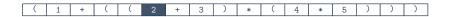
Calcular expressão aritmética bem-formada, ex:

$$(1+((2+3)*(4*5)))$$

t + operações

Calcular expressão aritmética bem-formada, ex:

$$(1+((2+3)*(4*5)))$$

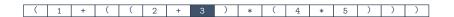


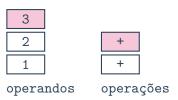
Calcular expressão aritmética bem-formada, ex:

$$(1+((2+3)*(4*5)))$$

2 + + + operandos operações

$$(1+((2+3)*(4*5)))$$





#### Calcular expressão aritmética bem-formada, ex:

$$(1+((2+3)*(4*5)))$$



$$(1+((2+3)*(4*5)))$$

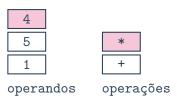


$$(1+((2+3)*(4*5)))$$



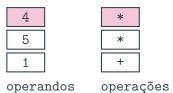
$$(1+((2+3)*(4*5)))$$



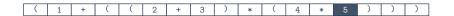


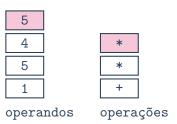
$$(1+((2+3)*(4*5)))$$



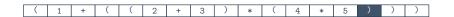


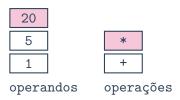
$$(1+((2+3)*(4*5)))$$



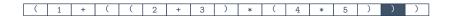


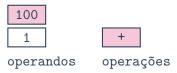
$$(1+((2+3)*(4*5)))$$





$$(1+((2+3)*(4*5)))$$





Calcular expressão aritmética bem-formada, ex:

$$(1+((2+3)*(4*5)))$$



101

Corretude: Quando algoritmo encontra ), ele avalia expressão dentro do parênteses associado, e a substitui por seu resultado na pilha de operandos:

$$(1+((2+3)*(4*5))) \Rightarrow (1+(5*(4*5)))$$

Fato: O algoritmo tem o mesmo comportamento se expressão estiver em notação pósfixa (polonesa reversa):

$$(1((2 3 +)(4 5 *)*)+)$$

⇒ parênteses são redundantes para essa notação!

Obs: interface adotada por calculadoras comuns

#### Para casa

Exercícios 8A, 8B e 8C (desafio!)