ОПРЕДЕЛЕНИЕ ВИДА ДВИЖЕНИЯ ЧЕЛОВЕКА

Арунова Маргарита

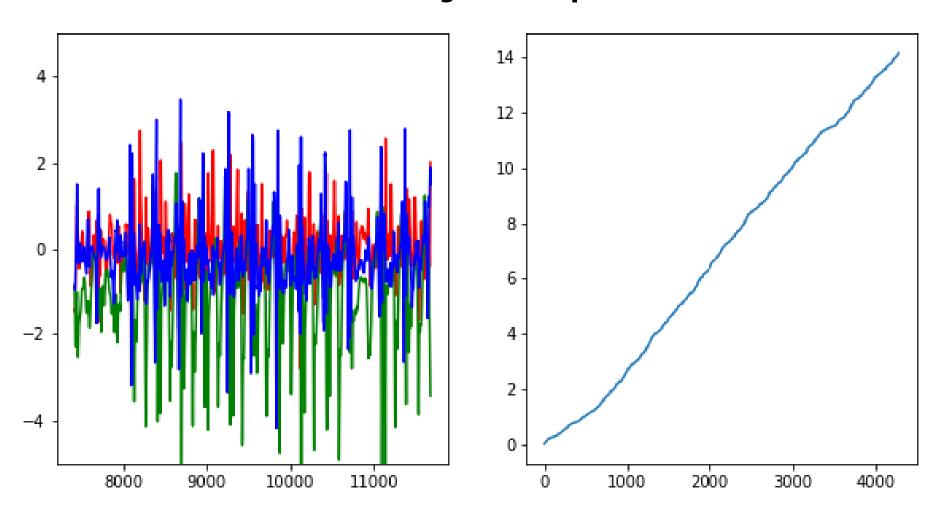
- Получаем частоту сбора данных Frequency
- Обрезаем каждый трек до 10 секунд
- Считаем амплитуду колебаний Amplitude
- Удаляем "плохие" треки
- Приводим координаты к главным осям
- Считаем амплитуду скорости VelocityAmplitude
- Делаем преобразование Фурье для ускорения
- Находим точку пика X_max и пик Y_max в преобразовании Фурье

получение частоты, амплитуды и обрезание терка

- Для получения частоты достаточно посчитать количество измерений, у которых в таблице характеристика time < 1.0
- Каждый трек с помощью показателя частоты обрезался до *10 секунд* середины.
- Амплитуда колебаний ускорения на каждом треке вычислялась как разница между *максимальным* и *минимальным* значением ускорения

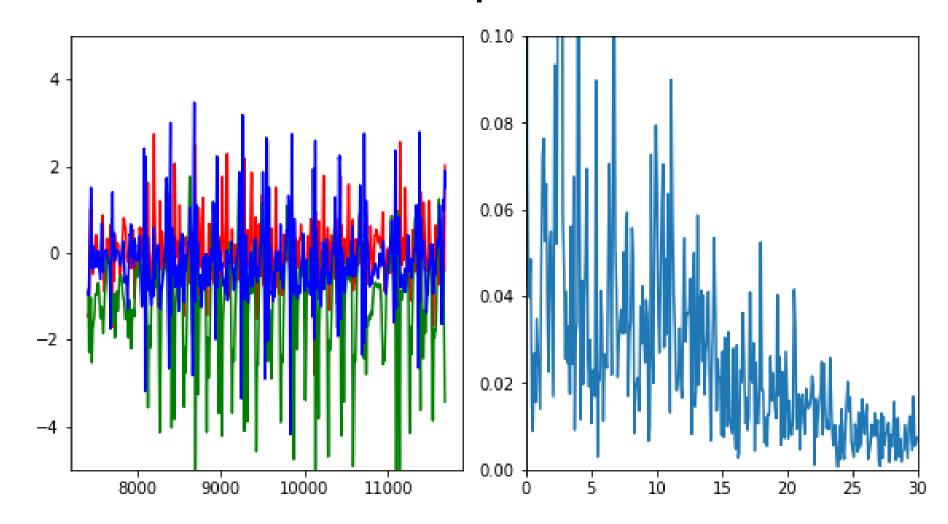
получение амплитуды скорости

- Скорость вычислялась как интеграл от ускорения
- Амплитуда скорости разность между *максимальным* и *минимальным* значением ускорения



получение точки пика и пика в преобразовании Фурье

- Пик максимальное значение в полученном после преобразования Фурье массиве
- Точка пика точка, в которой достигается этот пик



АНАЛИЗ ДАННЫХ

 Для каждого типа движения посчитаем средние значения для каждого признака

Amplitude

Стояние: 0.10439 Ходьба: 2.58746 Бег: 6.68178

Велосипед: 2.144 Лестница: 2.18784 Автомобиль: 0.66 Метро: 0.34874

Электросамокат: 1.91148

VelocityAmplitude

Стояние: 0.35774 Ходьба: 5.16233 Бег: 14.6322

Велосипед: 3.44447 Лестница: 3.84931 Автомобиль: 1.0232

Метро: 1.10512

Электросамокат: 2.25893

X_max

Стояние: 8.66856 Ходьба: 1.89641 Бег: 2.94871

Велосипед: 3.95038 Лестница: 1.66196 Автомобиль: 4.87969

Метро: 2.50102

Электросамокат: 6.28641

Y_max

Стояние: 0.00338 Ходьба: 0.14564 Бег: 0.42575

Велосипед: 0.05581 Лестница: 0.09149 Автомобиль: 0.01547

Метро: 0.00911

Электросамокат: 0.0363

АНАЛИЗ ДАННЫХ

• На основе данных о средних значениях признаков для определённых типов движения попытаемся отделить конкретный признак от других

Критерий для стояния

Электросамокат: 0

```
▶ def criteria_0(df, name):
    if name == -1:
        return df[(df['Amplitude'] < 0.35) &</pre>
                  (df['Y_max'] < 0.03)].shape[0]
    return df[(df['Target'] == name) &
              (df['Amplitude'] < 0.35) &
              (df['Y_max'] < 0.03)].shape[0]
print('Всего стояния: ', data[(data['Target'] == 0)].shape[0])
print('Стояние: ', criteria_0(data, 0))
print('Всего найдено по критерию: ', criteria_0(data, -1), '\n')
# пересечения
print('Ходьба: ', criteria_0(data, 1))
print('ber: ', criteria_0(data, 2))
print('Велосипед: ', criteria_0(data, 3))
print('Лестница: ', criteria_0(data, 4))
print('Автомобиль: ', criteria_0(data, 5))
print('Meτpo: ', criteria_0(data, 6))
print('Электросамокат: ', criteria_0(data, 7))
Всего стояния: 300
Стояние: 282
Всего найдено по критерию: 320
Ходьба: 8
Бег: 0
Велосипед: 0
Лестница: 13
Автомобиль: 4
Метро: 7
```

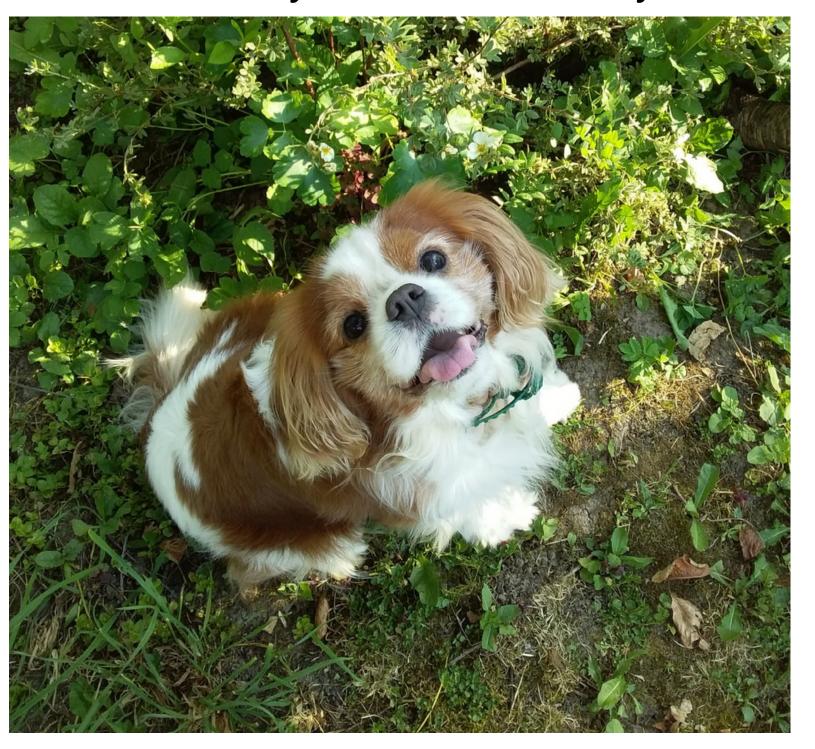
АНАЛИЗ ДАННЫХ

• После отделения данных получаем функцию предсказания, составленную из критериев, применённых в правильном порядке



ЭТО ТУТ СЛУЧАЙНО ОКАЗАЛОСЬ

или как мой пёс получил доступ к компьютеру



vk.com/clublarsi