

# 32. Bundeswettbewerb Informatik, Runde 2

Ausarbeitungen zu den Aufgaben „Buschfeuer“ und „Lebenslinien“

Philip Wellnitz

# Vorwort

Diese Welt ist voller Rätsel und Probleme.

Zwei von ihnen habe ich auf den folgenden Seiten versucht zu lösen, wobei sich mir durchaus neue Probleme in den Weg stellten.

Keine sollten dagegen beim Starten meiner Programme aus einem Linux-artigen Terminal auftreten.

Es sollte jedoch speziell bei meinem Programm zur Lösung von Aufgabe 1 darauf geachtet werden, dass das Terminal ASCII-Escape-Sequenzen unterstützt, damit die ausgegebenen Kunstwerke aka. Lösungen auch richtig dargestellt werden können.

Diese Welt ist voller Rätsel und Probleme.

Viele<sup>1</sup> sind lösbar.

# Inhaltsverzeichnis

<b>1 Aufgabe 1 - Buschfeuer</b>	<b>3</b>
1.1 Lösungsidee . . . . .	3
1.2 Umsetzung . . . . .	11
1.2.1 Eingabeformat . . . . .	12
1.3 Beispiele . . . . .	12
1.4 Quelltext . . . . .	34
<b>2 Aufgabe 2 - Lebenslinien</b>	<b>48</b>
2.1 Lösungsidee . . . . .	48
2.1.1 Eigenschaften von Lebensgraphen . . . . .	48
2.1.2 Algorithmische Erkennung von Lebensgraphen . . . . .	50
2.1.3 Erkennung des kleinsten Teilgraphen, der kein Lebensgraph ist . . .	54
2.2 Umsetzung . . . . .	54
2.2.1 Eingabeformat . . . . .	54
2.3 Beispiele . . . . .	55
2.4 Quelltext . . . . .	60

---

<sup>1</sup>Von Zeit zu Zeit könnte ich an dieser Stelle auch ein *Wenige* vertreten...

# 1 Aufgabe 1 - Buschfeuer

## 1.1 Lösungsidee

Ein *Feld* ist ein quadratisches Stück Land, welches genau einen folgender Zustände inne haben kann:

BRENNBAR Das Stück Land ist in der Lage, zu brennen.

BRENNEND Ein brennendes Stück Land.

GELÖSCHT Ein Stück Land, welches nie wieder brennen wird.

LEER Ein leeres Stück Land.

Alle Felder haben die selbe Fläche.

Ein *Wald* ist nun die rechteckig-gitterförmige Anordnung von  $n \times m$  Feldern. Die *Umgebung*  $U(f)$  eines Feldes  $f$  in einem Wald  $W$  ist dabei die Menge an Feldern, welche in  $W$  eine gemeinsame Kante mit  $f$  haben. Wald Umgebung

Der Wald wird nun diskret beobachtet. Es ist dabei sichergestellt, dass nur sofern ein Feld bei einer Beobachtung brennend ist, dieses und jedes brennbare Feld seiner Umgebung bei der nächsten Beobachtung brennen werden, sofern diese nicht schon brennen. Diese Eigenschaft des Waldes sei mit *Feuerausbreitung* bezeichnet.

Ab der 2. Beobachtung kann pro Beobachtung genau 1 (brennendes) Feld gelöscht werden. Wird ein brennendes Feld gelöscht, so fängt seine Umgebung bis zur nächsten Beobachtung nicht an zu brennen.

Die erste Beobachtung, ab der ein Feld  $f$  brennt, heiße *Entflammung* von  $f$ .

Ziel ist es nun, eine Folge von zu löschenden Feldern anzugeben, sodass bei deren Einhaltung die Anzahl der brennenden Felder minimiert wird.

Im Folgenden seien diejenigen Felder, welche bei mindestens 2 Beobachtungen brennend waren, als *verkohlt* bezeichnet.

Nach der Feuerausbreitung muss jedes Feld der Umgebung eines verkohlten Feldes  $c$  brennend sein oder gewesen sein oder seit der Entflammung von  $c$  nicht brennbar gewesen sein. Daher ist es nicht sinnvoll, verkohlte Felder zu löschen. Wird im Folgenden daher von brennenden Feldern gesprochen, so werden damit nicht verkohlte Felder gemeint.

Es ist leicht zu erkennen, dass es die Lösung nicht verschlechtert, wenn ab der 2. Beobachtung bei jeder Beobachtung 1 brennendes Feld gelöscht wird. Daher wird im Folgenden davon ausgegangen, dass bei jeder Beobachtung (ab der 2.) 1 brennendes Feld gelöscht wird. Es gilt nun also für jede dieser Beobachtungen dasjenige brennende Feld zu finden, durch dessen Löschung die Anzahl der im Folgenden (nicht unbedingt unmittelbar folgend) zu brennen anfangenden Felder minimiert.

Im Folgenden wird davon ausgegangen, dass bei jeder Beobachtung ein Feld gelöscht wird.

### Brute-Force

Wie bei allen Problemen, ist natürlich auch bei diesem ein Brute-Force-Ansatz denkbar. Sei zunächst nur der Fall betrachtet, dass nur brennende Felder gelöscht werden dürfen.

Speziell bei diesem Problem würde der Brute-Force-Ansatz jeden möglichen Brandverlauf simulieren und dann aus all diesen Brandverläufen denjenigen ermitteln, bei welchem am Ende insgesamt die wenigsten Felder abgebrannt sind und diesen dann als Lösung ausgeben. Dies kann durch simples Backtracking erfolgen, dabei sollte bei den Löschungen noch der Zeitpunkt gespeichert werden, wann dies stattfand, damit die eigentliche Lösung dann am Ende rekonstruiert werden kann.

Dürfen nun auch andere, brennbare Felder gelöscht werden, so wäre es zunächst denkbar, einfach auch alle brennbaren Felder zu berücksichtigen. Dann würden aber in jedem Schritt schlimmstenfalls alle Felder in Betracht gezogen werden, dieses Verfahren ist wohl schon für kleine Felder nicht mehr praktikabel.

Dieses Brute-Force kann aber noch optimiert werden. Dazu kann man erkennen, dass in der optimalen Löschung kein gelöscht Feld existieren kann, welches nie gebrannt hat und welches vollständig von Feldern umgeben ist, die nie gebrannt haben. Eine solche Löschung wäre *verschwendet*.

Dies kann man sich bei der Berechnung nur zunutze machen. Anstatt bei jeder Beobachtung alle brennenden und alle brennbaren Felder zu berücksichtigen, werden wieder nur alle brennenden Felder berücksichtigt. Zusätzlich wird aber noch eine weitere Möglichkeit eingeführt, nämlich *vorerst* kein Feld zu löschen. Dabei wird die Anzahl der vorerst nicht gelöschten Felder  $R$  gespeichert. Erreicht das Backtracking nun einen Zustand, in dem die Anzahl der aktuell brennenden Felder  $r$  kleiner oder gleich  $R + 1$  ist, so ist der aktuelle Zustand schon eine Lösung. Dabei werden  $R$  der  $r$  Felder bei einer Beobachtung gelöscht, bei der vorerst kein Feld gelöscht wurde, diese Felder werden also dann gelöscht, wenn sie noch brennbar sind; bei der endgültigen Lösung werden also  $\min\{r, R\}$  Felder weniger verbrannt sein, als es eigentlich ermittelt wird, die muss bei der Prüfung auf Optimalität berücksichtigt werden.

**Laufzeitanalyse** Der Brute-Force-Ansatz probiert alle Möglichkeiten an verschiedenen Löschungen und wählt die optimalste. Grob überschlagen gibt es für jede Löschung 4 Möglichkeiten, somit ergibt sich eine grobe obere Schranke für den Worst-Case von  $\mathcal{O}(4^b)$ , mit  $b$  der Anzahl der Löschungen der Lösung<sup>2</sup>.

## State-Space-Search

Die Laufzeit des Brute-Force ist immer noch in den meisten Fällen inakzeptabel. Eine Möglichkeit der Optimierung ist die Folgende, sei dafür zunächst wieder der Fall betrachtet, dass nur brennende Felder gelöscht werden dürfen.

Aus jeder Beobachtung kann nur eine bestimmte Anzahl an anderen Beobachtungen entstehen. Dabei gibt es eine *Startbeobachtung*, nämlich die erste Beobachtung überhaupt. Auch gibt es letzte Beobachtungen, nach denen sich das Feuer nicht mehr ändert.

Es entsteht ein *Zustandsgraph*  $Z = (B, E)$ , welcher die Beobachtungen als Knoten hat und bei dem zwischen 2 Knoten eine Kante ist, genau dann, wenn es möglich ist von einer Beobachtung zu einer anderen gelangen kann; da sich das Feuer immer weiter ausbreitet ist der Graph also ein gerichteter, azyklischer Graph.

Ist der kürzeste Pfad von einer letzten Beobachtung zur Startbeobachtung kürzer, als der kürzeste Pfad von einer anderen letzten Beobachtung zur Startbeobachtung, so ist auch die Gesamtanzahl der brennenden Felder der ersten Lösung geringer als die der zweiten.

---

<sup>2</sup>Es gibt wohl Pfade im Suchbaum, die länger als  $b$  sind; durch geschicktes Pruning ist diese Schranke jedoch einhaltbar

Nur unter den Lösungen, die gleich weit von der Startbeobachtung entfernt sind muss die Güte explizit verglichen werden.

Daraus lässt sich direkt ein Algorithmus ableiten. Von der Startbeobachtung wird eine BFS auf dem Zustandsgraphen gestartet. Dabei wird anstatt der Queue eine Priority Queue verwendet, welche die Elemente zuerst nach Entfernung von der Startbeobachtung und dann nach der Anzahl der brennenden Felder sortiert. Diese Verwendung der Breitensuche wird oft auch *State-Space-Search* genannt.

Wird das Problem auf diese Weise gelöst, so lässt sich auch überprüfen, ob es besser sein kann, nicht brennende Felder zu löschen. Dazu wird zusätzlich zu jeder Beobachtung noch eine weitere Zahl gespeichert. Diese Zahl gibt die Anzahl der Beobachtungen an, bei welchen keine Löschung durchgeführt wurde. Ist bei einer Beobachtung diese Zahl nun größer oder gleich als die verbleibende Anzahl an brennenden Feldern, so kann das gesamte Feuer gelöscht werden. Die Löschungen werden sozusagen "nach hinten verschoben". In der Realität würde dann keine Löschung ausgelassen sondern ein nicht brennendes Feld gelöscht werden. Dies wird also genau so abgehandelt, wie bei dem Brute-Force-Ansatz.

Mit dieser Änderung wird der Zustandsgraph etwas größer, der eigentliche Algorithmus funktioniert jedoch weiterhin.

Dass es sich überhaupt lohnen kann, brennbare Felder zu Löschen, wird mit Beispiel 2 gezeigt.

**Korrektheit** Es genügt zu zeigen, dass es keine zwei Lösungen geben kann derart, dass die eine Lösung das Feuer nach  $k_1$  Löschungen und die andere nach  $k_2 > k_1$  Löschungen komplett löscht, und dass die Anzahl der insgesamt verbrannten Felder bei der 2. Lösung geringer ist als bei der ersten.

Angenommen  $L_1$  und  $L_2$  seien 2 Lösungen dieser Art, d.h. für die Anzahl der insgesamt verbrannten Felder  $A$  gilt  $A(L_1) > A(L_2)$  und bei  $L_2$  wurden insgesamt mehr Felder gelöscht.

**Fall 1:  $L_2$  enthält gelöschte Felder, welche nur von noch nie brennenden Feldern umgeben sind.** Existieren derartige Felder in  $L_2$ , so sind die Löschungen, die diese Felder löschen überflüssig, d.h., es wäre höchstens besser gewesen bei den entsprechenden Beobachtungen ein anderes Feld zu löschen. Sei daher davon ausgegangen, dieser Fall existierte nicht.

Sei auch weiterhin davon ausgegangen, dass wenn sich das gesamte Feuer nicht weiter ausbreitet, dass dann keine weiteren Felder mehr gelöscht werden; dies wäre Wasserverschwendung. Konsequenterweise seinen diese Einschränkungen auch bei  $L_1$  angewandt.

**Fall 2: Jedes gelöschte Feld in  $L_2$  enthält mindestens 1 Feld in seiner Umgebung, welches bei mindestens einer Beobachtung brannte.** Die State-Space-Serach findet die Lösung  $L_1$ . Da  $L_2$  mehr Löschungen enthält, muss das Feuer über mehr Beobachtungen hin gebrannt haben als bei  $L_1$ .

Von einer Beobachtung zur nächsten vergrößert sich das Feuer um mindestens 1 Feld, da es sonst gelöscht ist. Vergrößert es sich jedoch um genau 1 Feld, so kann es bei der nächsten Beobachtung gelöscht werden. Damit bei  $L_2$  insgesamt weniger Felder abbrennen, muss sich das Feuer bei  $L_2$  durchschnittlich weniger ausgebreitet haben als bei den Löschungen von  $L_1$ .

Weiterhin kann sich das Feuer nicht beliebig ausbreiten, zum Einen, da der Wald endlich ist, zum Anderen da das gesamte Feuer gelöscht wird.

Daraus ergibt sich trivialerweise, dass auch dieser Fall nicht eintreten kann. Somit ist der Algorithmus korrekt.

**Laufzeitanalyse** Die Berechnung der Nachbarknoten einer Beobachtung im Zustandsgraphen benötigt schlimmstenfalls  $\mathcal{O}(nm)$ . Die State-Space-Search besucht wie eine normale Breitensuche schlimmstenfalls jeden Knoten im Zustandsgraphen 1 mal, bricht jedoch nach der ersten gefundenen Lösung ab. Somit werden maximal  $\mathcal{O}((nm)^k)$  Berechnungen durchgeführt, wenn  $k$  die Anzahl der Löschungen in der Lösung ist. Somit ist dieser Algorithmus im Worst-Case-Szenario nicht besser als ein Brute-Force-Algorithmus; allerdings wird die Lösungssuche in der Regel stark geprunt.

Auch benötigt dieser Algorithmus schlimmsten exponentiell viel Speicherplatz.

## Heuristik

Die State-Space-Search ist also schlimmstenfalls nicht besser als ein naiver Brute-Force-Ansatz. Gibt man sich jedoch auch mit einer vielleicht nicht optimalen Lösung zufrieden, so ist auch die folgende Heuristik denkbar.

Sei wieder zunächst nur der Fall betrachtet, dass nur brennende Felder gelöscht werden können.

Sei nun eine Beobachtung fixiert.

Nun soll für ein brennendes Feld  $F$  ein Maß  $\mu(F)$  dafür gefunden werden, mit dem bestimmt werden kann, welches Feld zum Löschen in obigem Sinne am Besten ist. Sei  $\mu(F)$  daher die Anzahl der brennbaren Felder, zu denen  $F$  das brennende Feld mit dem *kleinsten Abstand* ist. Dieser kürzeste Abstand ist dabei die minimale Anzahl an Beobachtungen, bis das Feld anfängt zu brennen. (Unter der Annahme, dass keine weiteren Felder gelöscht werden.)

Löscht man nun  $F$ , so wird der kleinste Abstand aller Felder höchstens größer; bei allen Feldern, bei deren kürzestem Abstand  $F$  jedoch keine Rolle spielte (bei denen der Abstand zu einem anderen brennenden Feld also kleiner oder gleich dem Abstand zu  $F$  ist), tritt keine Veränderung auf.

Für 2 Werte  $\mu(F_1)$  und  $\mu(F_2)$  gilt nun: ist  $\mu(F_1) < \mu(F_2)$ , so erzeugte  $F_2$  bei mehr Feldern eine Vergrößerung des kleinsten Abstands als  $F_1$ .

Die *minimale Lebenszeit* eines Feldes sei nun eben der kleinste Abstand zu einem brennenden Feld. Es ist leicht zu erkennen, dass nach mindesten so vielen Beobachtungen, wie die minimale Lebenszeit eines Feldes ist, das Feld zu brennen beginnt.

$\mu(F)$  gibt also auch die Anzahl der Felder an, deren minimale Lebenszeit allein durch  $F$  bestimmt ist. Löscht man  $F$ , so wird, wie schon gesehen, die minimale Lebenszeit aller dieser Felder höchstens größer, es ist also am Besten, dasjenige Feld  $F^*$  zum Löschen auszuwählen, welches  $\mu(\cdot)$  für alle aktuell brennenden Felder maximiert.

Es gilt nun noch  $\mu$  effizient zu bestimmen. Da ein Wald eine rechteckige Gitterform besitzt, ist der kürzeste Abstand zwischen 2 Feldern 1, genau dann, wenn diese Felder eine gemeinsame Kante haben.

Fasse man das Gitter nun als Graphen auf, wobei die Felder die Knoten sind und zwischen 2 Knoten eine Kante ist, genau dann, wenn zwischen diesen Feldern eine Kante ist. Es nun offensichtlich, dass dieser Graph ungewichtet und ungerichtet ist. Somit ist das Finden

von kleinsten Abständen mittels einer *Breitensuche* möglich.

Dabei sind die Startfelder der Breitensuche die brennenden Felder. Dabei muss für jedes dieser brennenden Felder eine eigene Breitensuche gestartet werden; wobei für alle Breitensuchen gemeinsam die ermittelten kleinsten Abstände gespeichert werden müssen. Zusätzlich zu den kleinsten Abständen müssen auch die dazugehörigen brennenden Felder gespeichert werden, von denen pro Feld eventuell mehr als 1 existiert. Weiterhin muss die Breitensuche nur brennbare Felder besuchen.

Sind die kleinsten Abstände gefunden, so kann  $\mu$  ermittelt werden, mithilfe simpel durch iterieren über alle Felder und gleichzeitigem Zählen der Felder, für die nur 1 brennendes Feld gespeichert wurde.

In Pseudocode:

```

1  Wald      ; //Der Wald; ein 2D-Container
2
3  AnfangsBrennendeFelder()          { //Ermittelt die von Anfang
    brennenden Felder
4    brennendeFelder := null; //1D-Container für Positionen
    brennender Felder
5    for (i = 0..Wald.Höhe())
6      for (j = 0..Wald.Breite())
7        if (Wald[i,j] == BRENNEND)
8          brennendeFelder.Add((i;j)); //Gefundene Position
          hinzufügen
9
10   return brennendeFelder; //Alle gefundenen Positionen
      zurückgeben
11 }
12
13 NächsteBeobachtung(aktBrennendeFelder) { //Ermittelt die bei der
    nächsten Beobachtung brennenden Felder, aus den Feldern, die
    aktuell brennen
14   neuBrennendeFelder := null;
15   for all((x;y) from aktBrennendeFelder)
16     if(Wald[x,y] == GELÖSCHT)
17       continue; //Feld kann kein Feuer verteilen
18
19   Wald[x,y] := VERKOHLT; //2 mal brennende Felder sind verkohlt
20   for all((x';y') from Umgebung((x;y)))
21     if(Wald[x',y'] == BRENNBAR)
22       neuBrennendeFelder.Add((x';y')); //Gefundene Position
          hinzufügen
23   Wald[x',y'] := BRENNEND; //Wald beginnt zu brennen
24
25   return neuBrennendeFelder;
26 }
27
28 GetOptBewässerungspunkt(aktBrennendeFelder) { //Ermittelt den
    besten Bewässerungspunkt
29   kleinsterAbstand := null; //Speichert für alle Felder des
    Waldes den kleinsten Abstand zu jedem Feld aus
    aktBrennendeFelder
30
31   for(i = 0..kleinsterAbstand.Size())

```

```
32         Fülle kleinsterAbstand[i] mithilfe einer Breitensuche
33
34     anzEindeutigKleinstAbstände := null;
35
36     for (i = 0..Wald.Höhe())
37         for (j = 0..Wald.Breite())
38             if(Es ex. k mit kleinsterAbstand[k][i,j] eindeutiges
39                 Minimum für alle mögliche k)
40                 anzEindeutigKleinstAbstände[k]++;
41
42     return aktBrennendeFelder[k, sodass
43         anzEindeutigKleinstAbstände[k] maximal];
44 }
45
46 SimuliereFeuer() { //Die eigentliche Berechnung
47     aktBrennendeFelder := AnfangsBrennendeFelder(); //Anfangs
48         interessante Felder; Kann brennende, von Feuer umschlossene
49         Felder beinhalten
50
51     while(!aktBrennendeFelder.Empty()) //Solange es brennende
52         Felder gibt
53         aktBrennendeFelder := NächsteBeobachtung(
54             aktBrennendeFelder) //Ermittle die bei nächster
55             Beobachtung brennenden Felder
56         if(aktBrennendeFelder.Empty())
57             break; //Keine Felder brennen mehr
58
59     Wald[GetOptBewässerungspunkt(aktBrennendeFelder)] := GELÖSCHT;
60     //Lösche das aktuell beste Feld
61 }
```

Bei dieser Heuristik ist es auch offensichtlich, dass es nicht sinnvoll ist, brennbare Felder für die Löschung in Betracht zu ziehen. Brennbare Felder werden trivialerweise immer ein geringeres oder gleiches  $\mu$  besitzen als ein direkt benachbartes brennendes Feld, da für brennbare Felder nicht diejenigen Felder berücksichtigt werden dürfen, welche vor dem betrachteten Feld abbrennen, da dies sonst mit der inhaltlichen Erklärung im Widerspruch steht und das  $\mu$  sonst eine total willkürliche Zahl wäre und sich aus dieser keine Informationen herauslesen lassen würden.

**Korrektheit** Wie schon beschrieben, wird bei jeder Beobachtung das für diese Beobachtung nach  $\mu$  beste Feld zum Löschen ausgewählt.

Es gilt also zu zeigen, dass insgesamt nicht weniger Felder abbrennen, sollte bei einer Beobachtung nicht das für diese Beobachtung nach  $\mu$  optimalste Feld gelöscht werden.

Es lässt sich jedoch ein einfaches Beispiel konstruieren, indem eben dies der Fall ist; eine bessere Lösung also gefunden werden kann, wird nicht das nach  $\mu$  optimalste Feld gelöscht:



Die Löschung nach dem Algorithmus:

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	FO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	BU	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 1: Water spot (4|3)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	01	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	BU	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 2: Water spot (4|6)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	01	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	BU	CO	BU	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	02	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 3: Water spot (3|6)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	01	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	CO	CO	CO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	03	02	BU	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 4: Water spot (5|7)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	01	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	CO	CO	CO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	03	02	CO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	04	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- And you'll find 5 pieces of coal  
and 4 pieces of watered coal

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	01	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	CO	CO	CO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	03	02	CO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	04	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

Explanation:

WA --- EMPTY  
 FO --- BURNABLE  
 BU --- BURNED  
 CO --- COAL (doubly burned)  
 ## --- WATERED at time ##  
 Fields can have more than 1 state.

Eine bessere Löschung:

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	FO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	BU	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 1: Water spot (4|5)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	BU	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	O1	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 2: Water spot (4|2)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	O2	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	O1	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- And you'll find 2 pieces of coal  
and 2 pieces of watered coal

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	O2	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	O1	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

Explanation:

WA --- EMPTY

FO --- BURNABLE

BU --- BURNED

CO --- COAL (doubly burned)

## --- WATERED at time ##

Fields can have more than 1 state.

Der Algorithmus ist also nicht optimal, es handelt sich um eine Heuristik. Dabei liefert sie bei vielen Eingaben *ziemlich* gute Ergebnisse<sup>3</sup>.

**Laufzeitanalyse** Wie schon gesehen, haben der Brute-Force-Ansatz und die State-Space-Search schlimmstenfalls exponentielle Laufzeit, im Gegensatz zur Heuristik, wie im Folgenden gezeigt wird.

Eine Breitensuche hat eine Laufzeit von  $\mathcal{O}(V + E)$  in einem Graphen mit  $E$  Kanten und  $V$  Knoten. Speziell hat der Graph bei dieser Aufgabe  $n \cdot m$  Knoten und  $(n - 1) \cdot (m - 1)$  Kanten.

Eine Breitensuche wird nach obigem Algorithmus bei jeder der insgesamt  $b$  Beobachtungen  $f(b_i)$ -mal benötigt, wobei  $f(b_i)$  die Anzahl der zu betrachtenden brennenden Felder bei Beobachtung  $b_i$  sei.

Eine Breitensuche besucht nach obigem Algorithmus höchstens  $n \cdot m - f(b_i)$  Felder; die

<sup>3</sup>Siehe dazu Sektion Beispiele

Breitensuchen haben also eine Laufzeit von  $\mathcal{O}(f(b_i) \cdot (2 \cdot n \cdot m - f(b_i)))$ . Es ist leicht zu erkennen, dass die Funktion  $F(x) = x(a - x)$  das Maximum an der Stelle  $x_{\max} = \frac{a}{2}$  hat. Somit gilt  $\mathcal{O}(f(b_i) \cdot (2 \cdot n \cdot m - f(b_i))) = \mathcal{O}(\frac{nm}{2}(2nm - \frac{nm}{2})) = \mathcal{O}(\frac{3n^2m^2}{4}) = \mathcal{O}(n^2m^2)$ . Es ergibt sich eine Gesamtlaufzeit von  $\mathcal{O}(n^2 \cdot m^2 \cdot b)$ . Mit  $b = \mathcal{O}(n \cdot m)$  ergibt sich eine (wohl sehr grobe) obere Schranke der Laufzeit von  $\mathcal{O}(n^3 \cdot m^3)$ .

Mit diesem Algorithmus lassen sich also Lösungen für Wälder gut berechnen, deren Dimensionen 200 nicht überschreiten, bei denen also  $\max n, m \leq 200$ .

## 1.2 Umsetzung

Für die Umsetzung habe ich die Sprache C++ verwendet. Dabei habe ich sowohl die State-Space-Search als auch die Heuristik implementiert.

Zunächst habe ich mir für Wälder eine Klasse `Woods` geschrieben. Deren Deklaration findet sich in der Datei `Woods.h`, die Implementierung in der Datei `Woods.cpp`. Jeder Wald hat dabei eine Breite (`Width`) und eine Höhe (`Height`).

Dabei benutzen Wälder für die Representierung eines Feldes einen `FIELDSTATE`, welcher als `char` definiert ist.<sup>4</sup> Dabei kann ein `FIELDSTATE` einen oder mehrere, ebenfalls definierter, Zustände annehmen. Dabei handelt es sich um die in der Lösungsidee beschriebenen Zustände eines Feldes, `EMPTY`, `BURNABLE`, `BURNED`, `WATERED` und `COAL`.

Ein Wald hält sich nun ein 2-dimensional, variabel großes Feld von `FIELDSTATE`s, der eigentliche Wald.

Durch geschickte Operatorenüberladung und geeignete Akzessormethoden können diese Attribute vollständig gekapselt werden.

Der eigentliche Algorithmus findet sich in der Datei `Buschfeuer.cpp`; die Ein- und Ausgabe steht in der Datei `Buschfeuer.h`.

Das Lesen der Eingabe übernimmt die Prozedur `parseInput`, welche die Daten in eine globale Instanz der Klasse `Woods Forest` einliest.

Ist die Eingabe gelesen, werden aus dieser die zu Beginn brennenden Felder mithilfe der Funktion `getInitialBurningFields` ermittelt und dann gleich an die Prozedur `simulateFire` weitergereicht. Diese Prozedur `simulateFire` simuliert nun das Feuer und ermittelt die zu löschenden Felder unter Zuhilfenahme der Funktion `getOptimalWaterSpot`. Dabei wird nach jedem Löschvorgang eine Ausgabe getätigt, welche die zu löschende Position (oben links mit (0—0) beginnend) ausgibt. Auch wird unter Verwendung von ASCII-Escape-Sequenzen ein Bild in der Konsole angezeigt, welches den Wald darstellt.

Ist das Feuer gelöscht (kann es sich also nicht weiter ausbreiten), wird dem Nutzer eine Meldung ausgegeben, wie viele Felder verbrannten und wie viele Felder verbrannt und gelöscht wurden. (Diese beiden Zahlen beschreiben disjunkte Mengen.) Auch hier wird wieder ein Bild erzeugt und ausgegeben.

Die Implementierung der State-Space-Search kann in der Datei `Buschfeuer2.cpp` nachgelesen werden, dabei wird der Zustandsgraph nicht komplett vorberechnet, sondern erst just-in-time berechnet. Die Ein- und Ausgabe ist dabei die selbe wie bei dem anderen Algorithmus, auch wenn sich die Ausgabe auf die Endgültige Lösung beschränkt.

---

<sup>4</sup>Das Wort „definiert“ ist durchaus ernst zu nehmen, da es hier beschreiben soll, dass etwas mittels `#define` „gelöst“ wurde.

### 1.2.1 Eingabeformat

Wird mein Programm über ein Terminal gestartet, so können ihm bis zu 2 Kommandozeilenparameter übergeben werden:

Arg. 1 Pfad zu einer Datei mit einer Eingabe

Arg. 2 Pfad zu einer Datei für eine Ausgabe; existierende Dateien werden überschrieben. Dabei gibt die Dateierweiterung dieser Datei das Verhalten meines Programmes an:

- `*.tex` Produziert TeX-Grafiken
- `*.tex2` Produziert eine TeX-Datei, jedoch ohne Grafiken, dabei werden im Terminal keine ASCII-Sequenz-Bilder angezeigt
- `*.raw` Spiegelt die Ausgabe im Terminal in eine Datei, dabei werden im Terminal keine ASCII-Sequenz-Bilder angezeigt
- `jede andere` Spiegelt die Ausgabe im Terminal in die Datei

Dabei folgt eine mögliche Eingabe immer dem Folgenden Muster:

```
#Spalten #Zeilen
#Zeilen à #Spalten Zeichen,
    die das Feld beschreiben
```

Dabei wird der Anfangszustand einer Zelle wie folgt beschrieben:

```
LEER 0
BRENNBAR 1
BRENNEND 2
GELÖSCHT 4
```

Dabei kann ein Feld auch mehrere Startzustände haben, dann werden einfach die betreffenden Zustände durch ein bitweises Oder verknüpft. Beispieleingaben finden sich auch im Abschnitt *Beispiele*.

## 1.3 Beispiele

### Beispiel 0

Die ist das Beispiel aus der Aufgabenstellung. Umgewandelt für mein Programm sieht diese Eingabe folgendermaßen aus<sup>5</sup>:

```
1 10 10
2 1101111101
3 1001111110
4 1111111111
5 1100010001
6 1111131111
7 1100111111
```

---

<sup>5</sup>Diese Eingabe finden Sie auch in der Datei `0.in`

```

8 1111011011
9 0111011010
10 1011011011
11 1111111111

```

Die Heuristik produziert folgende Ausgabe<sup>67</sup>:

FO	FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	FO	FO	BU	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 1: Water spot (5|3)

FO	FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	O1	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	FO	BU	CO	BU	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	FO	BU	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 2: Water spot (3|4)

FO	FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	O1	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	O2	CO	CO	CO	BU	FO	FO
FO	FO	WA	WA	BU	CO	BU	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	WA	BU	FO	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 3: Water spot (8|4)

<sup>6</sup>Diese Ausgabe finden Sie auch in der Datei 0.out.tex bzw. 0-2.out.tex für die der State-Space-Search; Eine Datei 0.out mit den ASCII-Escape-Sequenzen existiert ebenfalls.

<sup>7</sup>Um die ASCII-Escape-Sequenzen in T<sub>E</sub>X korrekt darzustellen, habe ich spezielle Ausgabemethoden geschrieben. Diese produzieren anstatt der ASCII-Sequenzen T<sub>E</sub>X-Befehle, welche optisch zu ähnlichen Ergebnissen führen.

FO	FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	02	CO	CO	CO	CO	03	FO
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	BU	FO	FO
FO	FO	FO	FO	WA	CO	BU	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	BU	FO	WA	FO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 4: Water spot (8|5)

FO	FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	02	CO	CO	CO	CO	03	FO
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	CO	04	FO
FO	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	CO	BU	WA	FO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	BU	FO	WA	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 5: Water spot (5|9)

FO	FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	02	CO	CO	CO	CO	03	FO
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	CO	04	FO
FO	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	FO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	CO	BU	WA	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	05	FO	FO	FO	FO

--- At time 6: Water spot (6|9)

FO	FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	02	CO	CO	CO	CO	03	FO
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	CO	04	FO
FO	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	FO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	CO	CO	WA	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	05	06	FO	FO	FO

--- And you'll find 14 pieces of coal and 6 pieces of watered coal

FO	FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	02	CO	CO	CO	CO	03	FO
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	CO	04	FO
FO	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	FO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	CO	CO	WA	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	05	06	FO	FO	FO

Explanation:

WA --- EMPTY

FO --- BURNABLE

BU --- BURNED

CO --- COAL (doubly burned)

## --- WATERED at time ##

Fields can have more than 1 state.

Die State-Space-Search findet eine andere, wenn auch genau so gute Lösung:

Water always optimally (to save water)... And you'll find 14 pieces of coal and 6 pieces of watered coal

FO	FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
FO	FO	FO	FO	FO	02	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	CO	WA	WA	WA	FO
FO	04	CO	CO	CO	CO	01	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	03	FO	FO
FO	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	FO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	CO	CO	WA	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	05	06	FO	FO	FO

Explanation:

WA --- EMPTY

FO --- BURNABLE

BU --- BURNED

CO --- COAL (doubly burned)

## --- WATERED at time ##

Fields can have more than 1 state.

## Beispiel 1

Eine Situation mit mehr als einem Feuer bei der ersten Beobachtung<sup>8</sup>:

```

1  10 11
2  3101111101
3  1001111110
4  1111111111
5  1100010001
6  1111131111
7  1100111111
8  1111011011
9  0111011010
10 1011011011
11 1111113111
12 1111111111

```

Die Heuristik produziert folgende Ausgabe<sup>9</sup>:

BU	FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	FO	FO	BU	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	BU	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 1: Water spot (5|3)

CO	BU	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
BU	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	O1	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	FO	BU	CO	BU	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	FO	BU	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	WA	FO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	FO	BU	WA	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	BU	CO	BU	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	BU	FO	FO	FO

--- At time 2: Water spot (0|2)

<sup>8</sup>Diese Eingabe finden Sie auch in der Datei 1.in

<sup>9</sup>Diese Ausgabe finden Sie auch in der Datei 1.out.tex bzw. 1-2.out.tex für die der State-Space-Search; Eine Datei 1.out mit den ASCII-Escape-Sequenzen existiert ebenfalls.



CO	CO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
CO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
02	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	BU	CO	CO	CO	BU	FO	FO
FO	FO	WA	WA	BU	CO	BU	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	WA	BU	FO	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	FO	BU	WA	FO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	BU	CO	WA	FO	FO
FO	FO	FO	FO	BU	CO	CO	CO	BU	FO
FO	FO	FO	FO	FO	BU	CO	BU	FO	FO

--- At time 3: Water spot (2|4)

CO	CO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
CO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
02	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	FO
FO	FO	03	CO	CO	CO	CO	CO	BU	FO
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	BU	FO	FO
FO	FO	FO	FO	WA	CO	BU	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	BU	CO	WA	FO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	CO	CO	WA	BU	FO
FO	FO	FO	BU	CO	CO	CO	CO	CO	BU
FO	FO	FO	FO	BU	CO	CO	CO	BU	FO

--- At time 4: Water spot (9|4)

CO	CO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
CO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
02	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	FO
FO	FO	03	CO	CO	CO	CO	CO	CO	04
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	CO	BU	FO
FO	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	FO	FO
WA	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	BU	WA
FO	WA	FO	BU	WA	CO	CO	WA	CO	BU
FO	FO	BU	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO
FO	FO	FO	BU	CO	CO	CO	CO	CO	BU

--- At time 5: Water spot (1|9)

CO	CO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
CO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
02	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	FO
FO	FO	03	CO	CO	CO	CO	CO	CO	04
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	CO	CO	BU
FO	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	BU	FO
WA	FO	FO	BU	WA	CO	CO	WA	CO	WA
FO	WA	BU	CO	WA	CO	CO	WA	CO	CO
FO	05	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO
FO	FO	BU	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO

--- At time 6: Water spot (1|10)

CO	CO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
CO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
02	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	FO
FO	FO	03	CO	CO	CO	CO	CO	CO	04
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO
FO	FO	FO	BU	WA	CO	CO	WA	CO	BU
WA	FO	BU	CO	WA	CO	CO	WA	CO	WA
FO	WA	CO	CO	WA	CO	CO	WA	CO	CO
FO	05	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO
FO	06	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO

--- At time 7: Water spot (2|6)

CO	CO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
CO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
02	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	FO
FO	FO	03	CO	CO	CO	CO	CO	CO	04
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO
FO	FO	07	CO	WA	CO	CO	WA	CO	CO
WA	BU	CO	CO	WA	CO	CO	WA	CO	WA
FO	WA	CO	CO	WA	CO	CO	WA	CO	CO
FO	05	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO
FO	06	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO

--- At time 8: Water spot (1|6)

CO	CO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
CO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
02	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	FO
FO	FO	03	CO	CO	CO	CO	CO	CO	04
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO
FO	08	07	CO	WA	CO	CO	WA	CO	CO
WA	CO	CO	CO	WA	CO	CO	WA	CO	WA
FO	WA	CO	CO	WA	CO	CO	WA	CO	CO
FO	05	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO
FO	06	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO

--- And you'll find 48 pieces of coal and 8 pieces of watered coal

CO	CO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
CO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
02	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	FO
FO	FO	03	CO	CO	CO	CO	CO	CO	04
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO
FO	08	07	CO	WA	CO	CO	WA	CO	CO
WA	CO	CO	CO	WA	CO	CO	WA	CO	WA
FO	WA	CO	CO	WA	CO	CO	WA	CO	CO
FO	05	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO
FO	06	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO

Explanation:

WA --- EMPTY

FO --- BURNABLE

BU --- BURNED

CO --- COAL (doubly burned)

## --- WATERED at time ##

Fields can have more than 1 state.

Die State-Space-Search findet eine bessere Lösung, benötigt dafür aber schon einige Sekunden:

Water always optimally (to save water)... And you'll find 42 pieces of coal and 6 pieces of watered coal

CO	CO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
CO	WA	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA
02	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	06
FO	FO	WA	WA	WA	01	WA	WA	WA	CO
FO	04	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO
FO	FO	WA	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO
FO	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	CO	CO
WA	FO	FO	FO	WA	CO	CO	WA	CO	WA
FO	WA	FO	FO	WA	CO	CO	WA	CO	CO
FO	FO	FO	03	CO	CO	CO	CO	CO	CO
FO	FO	05	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO

Explanation:

WA --- EMPTY

FO --- BURNABLE

BU --- BURNED

CO --- COAL (doubly burned)

## --- WATERED at time ##

Fields can have more than 1 state.

## Beispiel 2

10:

```

1  13 13
2  11111111111111
3  1000001000001
4  10111111111101
5  10111111111101
6  10111111111101
7  10111111111101
8  11111131111111
9  10111111111101
10 10111111111101
11 10111111111101
12 10111111111101
13 1000001000001
14 11111111111111

```

Mein Programm produziert folgende Ausgabe<sup>11</sup>:

<sup>10</sup>Diese Eingabe finden Sie auch in der Datei 2.in

<sup>11</sup>Diese Ausgabe finden Sie auch in der Datei 2.out.tex bzw. 2-2.out.tex für die der State-Space-Search; Eine Datei 2.out mit den ASCII-Escape-Sequenzen existiert ebenfalls.

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	BU	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 1: Water spot (6|5)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	O1	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	FO	FO	FO	FO	BU	CO	BU	FO	FO	FO	FO	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	BU	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 2: Water spot (4|6)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	BU	O1	BU	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	O2	CO	CO	CO	BU	FO	FO	FO	FO
FO	WA	FO	FO	FO	BU	CO	BU	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	BU	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 3: Water spot (6|9)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	BU	FO	BU	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	BU	CO	01	CO	BU	FO	FO	WA	FO
FO	FO	FO	FO	02	CO	CO	CO	CO	BU	FO	FO	FO
FO	WA	FO	FO	BU	CO	CO	CO	BU	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	BU	CO	BU	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	03	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 4: Water spot (10|6)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	BU	FO	BU	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	BU	CO	BU	CO	BU	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	BU	CO	CO	01	CO	CO	BU	FO	WA	FO
FO	FO	FO	FO	02	CO	CO	CO	CO	CO	04	FO	FO
FO	WA	FO	BU	CO	CO	CO	CO	CO	BU	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	BU	CO	CO	CO	BU	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	BU	03	BU	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 5: Water spot (5|2)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	05	FO	BU	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	BU	CO	BU	CO	BU	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	BU	CO	CO	CO	CO	CO	BU	FO	WA	FO
FO	WA	BU	CO	CO	CO	01	CO	CO	CO	BU	WA	FO
FO	FO	FO	BU	02	CO	CO	CO	CO	CO	04	FO	FO
FO	WA	BU	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	BU	WA	FO
FO	WA	FO	BU	CO	CO	CO	CO	CO	BU	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	BU	CO	03	CO	BU	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	FO	BU	FO	BU	FO	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 6: Water spot (6|2)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	WA	FO	FO	BU	05	06	CO	BU	FO	FO	WA	FO
FO	WA	FO	BU	CO	CO	CO	CO	CO	BU	FO	WA	FO
FO	WA	BU	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	BU	WA	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	01	CO	CO	CO	CO	WA	FO
FO	FO	BU	CO	02	CO	CO	CO	CO	CO	04	FO	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO
FO	WA	BU	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	BU	WA	FO
FO	WA	FO	BU	CO	CO	03	CO	CO	BU	FO	WA	FO
FO	WA	FO	FO	BU	CO	BU	CO	BU	FO	FO	WA	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 7: Water spot (1|6)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	WA	FO	BU	CO	05	06	CO	CO	BU	FO	WA	FO
FO	WA	BU	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	BU	WA	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	01	CO	CO	CO	CO	WA	FO
FO	07	CO	CO	02	CO	CO	CO	CO	CO	04	FO	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO
FO	WA	BU	CO	CO	CO	03	CO	CO	CO	BU	WA	FO
FO	WA	FO	BU	CO	CO	CO	CO	CO	BU	FO	WA	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	BU	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 8: Water spot (6|12)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	WA	BU	CO	CO	05	06	CO	CO	CO	BU	WA	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	01	CO	CO	CO	CO	WA	FO
FO	07	CO	CO	02	CO	CO	CO	CO	CO	04	FO	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	03	CO	CO	CO	CO	WA	FO
FO	WA	BU	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	BU	WA	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	CO	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	08	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- And you'll find 76 pieces of coal and 8 pieces of watered coal

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	WA	CO	CO	CO	05	06	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	WA	CO	CO	CO	CO	01	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	07	CO	CO	02	CO	CO	CO	CO	CO	CO	04	FO	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	WA	CO	CO	CO	CO	03	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	WA	WA	WA	WA	WA	CO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	
FO	FO	FO	FO	FO	FO	08	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

Explanation:

WA --- EMPTY

FO --- BURNABLE

BU --- BURNED

CO --- COAL (doubly burned)

## --- WATERED at time ##

Fields can have more than 1 state.

Die State-Space-Search versucht sich an diesem Beispiel, scheitert aber an dem bei mir zu wenig vorhandenen RAM (j 2 GiB). Deshalb wird im Folgenden die eigentlich erwartete Lösung aufgezeigt.

Dies ist auch ein Beispiel dafür, dass es besser sein kann, brennbare Felder zu löschen.

Water always optimally (to save water)... And you'll find 73 pieces of coal and 3 pieces of watered coal

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	WA	FO
FO	WA	FO	07	CO	CO	03	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	WA	FO	06	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	WA	05	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	FO	02	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	04	FO	FO
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	WA	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	WA	CO	CO	CO	CO	01	CO	CO	CO	CO	WA	FO	
FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	WA	WA	WA	WA	WA	FO	
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

Explanation:

WA --- EMPTY

FO --- BURNABLE

BU --- BURNED





[illegible]

[illegible]

Mein Programm produziert folgende Ausgabe<sup>13</sup>. Dabei hat die Berechnung wenige Sekunden in Anspruch genommen, sofern nicht die Ausgabe der ASCII-Escape-Sequenzen gefordert wird. Dies erhöhte die Laufzeit auf ca. 30s.:

At time 1: Water spot (45|51)  
At time 2: Water spot (45|52)  
At time 3: Water spot (46|50)  
At time 4: Water spot (46|53)  
At time 5: Water spot (47|49)  
At time 6: Water spot (47|54)  
At time 7: Water spot (48|48)  
At time 8: Water spot (48|55)  
At time 9: Water spot (49|47)  
At time 10: Water spot (49|56)  
At time 11: Water spot (50|46)  
At time 12: Water spot (50|57)  
At time 13: Water spot (51|45)  
At time 14: Water spot (51|58)  
At time 15: Water spot (52|44)  
At time 16: Water spot (52|59)  
At time 17: Water spot (53|43)  
At time 18: Water spot (53|60)  
At time 19: Water spot (54|42)  
At time 20: Water spot (54|61)  
At time 21: Water spot (55|41)  
At time 22: Water spot (55|62)  
At time 23: Water spot (56|40)  
At time 24: Water spot (56|63)  
At time 25: Water spot (57|39)  
At time 26: Water spot (57|64)  
At time 27: Water spot (58|38)  
At time 28: Water spot (58|65)  
At time 29: Water spot (59|37)  
At time 30: Water spot (59|66)

---

<sup>13</sup>Diese Ausgabe finden Sie auch in der Datei `3.out.tex2`;

At time 31: Water spot (60|36)  
At time 32: Water spot (60|67)  
At time 33: Water spot (61|35)  
At time 34: Water spot (61|68)  
At time 35: Water spot (62|34)  
At time 36: Water spot (62|69)  
At time 37: Water spot (63|33)  
At time 38: Water spot (63|70)  
At time 39: Water spot (64|32)  
At time 40: Water spot (64|71)  
At time 41: Water spot (65|31)  
At time 42: Water spot (65|72)  
At time 43: Water spot (66|30)  
At time 44: Water spot (66|73)  
At time 45: Water spot (67|29)  
At time 46: Water spot (67|74)  
At time 47: Water spot (68|28)  
At time 48: Water spot (68|75)  
At time 49: Water spot (69|27)  
At time 50: Water spot (69|76)  
At time 51: Water spot (70|26)  
At time 52: Water spot (70|77)  
At time 53: Water spot (71|25)  
At time 54: Water spot (71|78)  
At time 55: Water spot (72|24)  
At time 56: Water spot (72|79)  
At time 57: Water spot (73|23)  
At time 58: Water spot (73|80)  
At time 59: Water spot (74|22)  
At time 60: Water spot (74|81)  
At time 61: Water spot (75|21)  
At time 62: Water spot (75|82)  
At time 63: Water spot (76|20)  
At time 64: Water spot (76|83)  
At time 65: Water spot (77|19)  
At time 66: Water spot (77|84)  
At time 67: Water spot (78|18)  
At time 68: Water spot (78|85)

At time 69: Water spot (79|17)  
At time 70: Water spot (79|86)  
At time 71: Water spot (80|16)  
At time 72: Water spot (80|87)  
At time 73: Water spot (81|15)  
At time 74: Water spot (81|88)  
At time 75: Water spot (82|14)  
At time 76: Water spot (82|89)  
At time 77: Water spot (83|13)  
At time 78: Water spot (83|90)  
At time 79: Water spot (84|12)  
At time 80: Water spot (84|91)  
At time 81: Water spot (85|11)  
At time 82: Water spot (85|92)  
At time 83: Water spot (86|10)  
At time 84: Water spot (86|93)  
At time 85: Water spot (87|9)  
At time 86: Water spot (87|94)  
At time 87: Water spot (88|8)  
At time 88: Water spot (88|95)  
At time 89: Water spot (89|7)  
At time 90: Water spot (89|96)  
At time 91: Water spot (90|6)  
At time 92: Water spot (90|97)  
At time 93: Water spot (91|5)  
At time 94: Water spot (91|98)  
At time 95: Water spot (92|4)  
At time 96: Water spot (92|99)  
At time 97: Water spot (93|3)  
At time 98: Water spot (93|2)  
At time 99: Water spot (93|1)  
At time 100: Water spot (93|0)

And you'll find 6948 pieces of coal and 100 pieces of watered coal  
(Ich warte noch heute auf das Ergebnis der State-Space-Search...)

### Beispiel 3b

Beispiel 3, diesmal jedoch (etwas) kleiner.<sup>14</sup>:

---

<sup>14</sup>Diese Eingabe finden Sie auch in der Datei 7.in

```

1 5 5
2 11111
3 11111
4 11311
5 11111
6 11111

```

Mein Programm produziert folgende Ausgabe<sup>15</sup>:

FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	BU	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 1: Water spot (2|1)

FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	O1	FO	FO
FO	BU	CO	BU	FO
FO	FO	BU	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 2: Water spot (1|1)

FO	FO	FO	FO	FO
FO	O2	O1	BU	FO
BU	CO	CO	CO	BU
FO	BU	CO	BU	FO
FO	FO	BU	FO	FO

--- At time 3: Water spot (0|1)

FO	FO	FO	BU	FO
O3	O2	O1	CO	BU
CO	CO	CO	CO	CO
BU	CO	CO	CO	BU
FO	BU	CO	BU	FO

--- At time 4: Water spot (2|0)

FO	FO	O4	CO	BU
O3	O2	O1	CO	CO
CO	CO	CO	CO	CO
CO	CO	CO	CO	CO
BU	CO	CO	CO	BU

--- And you'll find 19 pieces of coal and 4 pieces of watered coal

<sup>15</sup>Diese Ausgabe finden Sie auch in der Datei 7.out.tex bzw. 7-2.out.tex für die der State-Space-Search

FO	FO	04	CO	CO
03	02	01	CO	CO
CO	CO	CO	CO	CO
CO	CO	CO	CO	CO
CO	CO	CO	CO	CO

Explanation:

WA --- EMPTY

FO --- BURNABLE

BU --- BURNED

CO --- COAL (doubly burned)

## --- WATERED at time ##

Fields can have more than 1 state.

Die State-Space-Search:

Water always optimally (to save water)... And you'll find 19 pieces of coal and 4 pieces of watered coal

CO	CO	CO	CO	CO
CO	CO	CO	CO	CO
CO	CO	CO	CO	CO
03	02	01	CO	CO
FO	FO	04	CO	CO

Explanation:

WA --- EMPTY

FO --- BURNABLE

BU --- BURNED

CO --- COAL (doubly burned)

## --- WATERED at time ##

Fields can have more than 1 state.

## Beispiel X

Ein die Heuristik zerstörendes Beispiel.<sup>16</sup>:

```

1  10 10
2  1111111111
3  1111111111
4  1111111111
5  1110101111
6  1110301111
7  1101110111
8  1101110111
9  1101110111
10 1110001111
11 1111111111

```

<sup>16</sup>Diese Eingabe finden Sie auch in der Datei `x.in`

Mein Programm produziert folgende Ausgabe<sup>17</sup>:

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	FO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	BU	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 1: Water spot (4|3)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	01	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	BU	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 2: Water spot (4|6)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	01	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	BU	CO	BU	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	02	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 3: Water spot (3|6)

<sup>17</sup>Diese Ausgabe finden Sie auch in der Datei `x.out.tex` bzw. `x-2.out.tex` für die der State-Space-Search



FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	01	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	CO	CO	CO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	03	02	BU	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- At time 4: Water spot (5|7)

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	01	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	CO	CO	CO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	03	02	CO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	04	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

--- And you'll find 5 pieces of coal and 4 pieces of watered coal

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	01	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	CO	CO	CO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	03	02	CO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	04	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

Explanation:

WA --- EMPTY

FO --- BURNABLE

BU --- BURNED

CO --- COAL (doubly burned)

## --- WATERED at time ##

Fields can have more than 1 state.

Die State-Space-Search:

Water always optimally (to save water)... And you'll find 2 pieces of coal and 2 pieces of watered coal

FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	02	FO	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	CO	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	01	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	WA	FO	FO	FO	WA	FO	FO	FO
FO	FO	FO	WA	WA	WA	FO	FO	FO	FO
FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO	FO

Explanation:

WA --- EMPTY

FO --- BURNABLE

BU --- BURNED

CO --- COAL (doubly burned)

## --- WATERED at time ##

Fields can have more than 1 state.

## 1.4 Quelltext

### Woods.h

```

1 #include <vector>
2 #include <string>
3
4 typedef unsigned short u16;
5
6 #define FIELDSTATE      u16
7 #define EMPTY          0
8 #define BURNABLE        1
9 #define BURNED          2
10 #define WATERED        4
11 #define COAL            8
12
13 class Woods{
14     private:
15         int Width, Height;
16         std::vector<std::vector<FIELDSTATE> > Fields;
17
18     public:
19         Woods(int width, int height);
20
21         int width() const;
22         int height() const;
23
24         FIELDSTATE& operator() (int x, int y);
25         FIELDSTATE operator() (int x, int y) const;
26
27         bool operator==(const Woods& o) const;

```

```
28     bool operator< (const Woods& o) const;
29
30     std::string string() const;
31     int cnt() const;
32     int cnt2() const;
33 };
```

### Woods.cpp

```
1  #include <vector>
2  #include <cstdio>
3
4  #include "Woods.h"
5
6  FIELDSTATE ERROR = -1;
7
8  Woods::Woods(int width, int height) : Width(width),
    Height(height) {
9      Fields.assign(height, std::vector<FIELDSTATE>(width, 0));
10 }
11
12 int Woods::width() const { return this->Width; }
13 int Woods::height() const { return this->Height; }
14
15 FIELDSTATE& Woods::operator() (int x, int y) {
16     if (x < 0 || y < 0 || x >= width() || y >= height()){
17         printf("OUT OF BOUNDS 1");
18         return ERROR;
19     }
20     return this->Fields[y][x];
21 }
22 FIELDSTATE Woods::operator() (int x, int y) const {
23     if (x < 0 || y < 0 || x >= width() || y >= height()){
24         printf("OUT OF BOUNDS 2");
25         return ERROR;
26     }
27     return this->Fields[y][x];
28 }
29
30 bool Woods::operator==(const Woods& o) const{
31     if(o.width() != width() || o.height() != height())
32         return false;
33
34     for(int i = 0; i < width(); ++i)
35         for(int j = 0; j < height(); ++j)
36             if(o(i,j) != Fields[i][j])
37                 return false;
38     return true;
39
40     return (string() == o.string());
41 }
42
43 bool Woods::operator <(const Woods& o) const {
```

```
44     if(std::min(o.width() , o.height()) < std::min(width(),
45         height()))
46         return true;
47     if(std::max(o.width() , o.height()) < std::max(width(),
48         height()))
49         return true;
50     if(std::min(o.width() , o.height()) > std::min(width(),
51         height()))
52         return false;
53     if(std::max(o.width() , o.height()) > std::max(width(),
54         height()))
55         return false;
56     for(int i = 0; i < width(); ++i)
57         for(int j = 0; j < height(); ++j)
58             if(o(i,j) <= Fields[i][j])
59                 return false;
60     return true;
61 }
62
63 extern int dir[4][2];
64 std::string Woods::string() const {
65     std::string ret;
66
67     for(int i = 0; i < width(); ++i)
68         for(int j = 0; j < height(); ++j){
69             u16 andMask = (BURNABLE | BURNED | COAL);
70
71             for(int k = 0; k < 4; ++k){
72                 int nx = i + dir[i][0], ny = j + dir[i][1];
73
74                 if(nx < 0 || ny < 0 || nx >= width() || ny >= height())
75                     continue;
76                 if(!(Fields[nx][ny] & (COAL | BURNED | WATERED))){
77                     andMask |= (WATERED); //Only watered fields at the
78                                         border of the fire are of interest
79                     break;
80                 }
81             }
82             ret += (char) (((Fields[i][j] & andMask)) + 'A');
83         }
84     return ret;
85 }
86
87 int Woods::cnt() const { //counts the burningfields
88     int ret = 0;
89     for(int i = 0; i < width(); ++i)
90         for(int j = 0; j < height(); ++j)
91             if(Fields[i][j] & BURNED && !(Fields[i][j] & COAL))
92                 ret++;
93     return ret;
94 }
```

```
92 }
93
94 int Woods::cnt2() const { //counts the burningfields
95     int ret = 0;
96     for(int i = 0; i < width(); ++i)
97         for(int j = 0; j < height(); ++j)
98             if(Fields[i][j] & BURNED)
99                 ret++;
100     return ret;
101 }
```

**Buschfeuer.h** Dies ist die Ein- und Ausgabe; sowie einige Definitionen.

```
1 #include <cstdio>
2 #include <vector>
3
4 #include "Woods.h"
5
6 typedef std::pair<int,int> PII;
7
8 const int oo = (1 << 29); //
9     The infinity
10 Woods Forest(0, 0);
11
12 struct Point {
13 public:
14     int x, y;
15     Point(int _x,int _y) : x(_x), y(_y) { }
16 };
17
18 int dir[4][2] = {{1,0},{0,1},{-1,0},{0,-1}};
19
20 std::FILE* OUT;
21     // The file to mirror the output to
22 void (*printSolution)(std::FILE*, bool);
23
24 //BEGIN OF INPUT
25 void parseInput(std::FILE* f) {
26     int acFieldWidth, acFieldHeight;
27     std::fscanf(f, "%i %i\n",&acFieldWidth, &acFieldHeight);
28
29     Forest = Woods(acFieldWidth, acFieldHeight);
30
31     for(int i = 0; i < acFieldHeight; ++i){
32         for(int j = 0; j < acFieldWidth; ++j){
33             char c;
34             std::fscanf(f, "%c",&c);
35             c -= '0';
36             Forest(j, i) = (FIELDSTATE) c;
37         }
38         if(i < acFieldHeight-1)
39             std::fscanf(f, "\n");
40     }
41 }
```

```

39 //END OF INPUT
40 //BEGIN OF OUTPUT
41 void printSolution_TEX(std::FILE* f, bool finalOut) {
42     std::fprintf(f, "\\\\n");
43
44     std::fprintf(f, "\\begin{tikzpicture}\n");
45     std::fprintf(f, "\\tikzset{square matrix/.style={\n");
46     std::fprintf(f, "matrix of nodes,\n");
47     std::fprintf(f, "column sep=-\\pgflinewidth, row
        sep=-\\pgflinewidth,\n");
48     std::fprintf(f, "nodes={draw,\n");
49     std::fprintf(f, "minimum height=#1,\n");
50     std::fprintf(f, "anchor=center,\n");
51     std::fprintf(f, "text width=#1,\n");
52     std::fprintf(f, "align=center,\n");
53     std::fprintf(f, "inner sep=0pt\n");
54     std::fprintf(f, "},\n");
55     std::fprintf(f, "},\n");
56     std::fprintf(f, "square matrix/.default=1.2cm\n");
57     std::fprintf(f, "}\n");
58
59     std::fprintf(f, "\\matrix[square matrix=1.4em] {\n");
60     for(int j= 0; j < Forest.height(); ++j) {
61         for(int i= 0; i < Forest.width(); ++i) {
62             if(i)
63                 std::fprintf(f, " &");
64
65             FIELDSTATE acField = Forest(i, j);
66             if(acField == EMPTY)
67                 std::fprintf(f, "|[fill=white]|");
68             else if(acField & WATERED)
69                 std::fprintf(f, "|[fill=cyan]|");
70             else if(acField & BURNABLE)
71                 std::fprintf(f, "|[fill=green]|");
72
73             if(acField & COAL)
74                 std::fprintf(f, "\\color[rgb]{0,0,0}");
75             else if(acField & BURNED)
76                 std::fprintf(f, "\\color[rgb]{1,0,0}");
77             else if(acField == EMPTY)
78                 std::fprintf(f, "\\color[gray]{0.5}");
79             else if(acField & BURNABLE)
80                 std::fprintf(f, "\\color[gray]{0.75}");
81
82             if(acField & WATERED)
83                 std::fprintf(f, "\\textbf{\\texttt{%02d}}", acField >>
                    4);
84             else if(acField & COAL)
85                 std::fprintf(f, "\\textbf{\\texttt{C0}}");
86             else if(acField & BURNED)
87                 std::fprintf(f, "\\textbf{\\texttt{BU}}");
88             else if(acField == EMPTY)
89                 std::fprintf(f, "\\texttt{WA}");

```

```

90         else if(acField & BURNABLE)
91             std::fprintf(f, "\\texttt{FO}");
92         else
93             std::fprintf(f, "\\phantom{AA}");
94         std::fprintf(f, "%%\n");
95     }
96
97     std::fprintf(f, "\\n");
98 }
99
100 std::fprintf(f, "};\n\\end{tikzpicture}\\n");
101
102 if(finalOut){
103     std::fprintf(f, "\\nExplanation:");
104     std::fprintf(f,
105         "\\n\\colorbox{white}{\\color[gray]{0.5}WA} ---
106         EMPTY");
107     std::fprintf(f,
108         "\\n\\colorbox{green}{\\color[gray]{0.5}FO} ---
109         BURNABLE");
110     std::fprintf(f,
111         "\\n\\colorbox{white}{\\color[rgb]{1,0,0}\\textbf{BU}}
112         --- BURNED");
113     std::fprintf(f,
114         "\\n\\colorbox{white}{\\color[rgb]{0,0,0}\\textbf{CO}}
115         --- COAL (doubly burned)");
116     std::fprintf(f, "\\n\\colorbox{cyan}{\\#\\#} ---
117         WATERED at time \\#\\#");
118     std::fprintf(f, "\\nFields can have more than 1 state.");
119 }
120 }
121
122 void printSolution_TERMINAL(std::FILE* f, bool finalOut) {
123     std::fprintf(f, "\n");
124     //The ASCII-magic starts here:
125     for(int j = 0; j < Forest.height(); ++j) {
126         for(int i = 0; i < Forest.width(); ++i) {
127             FIELDSTATE acField = Forest(i, j);
128             int waterval = 0;
129
130             std::fprintf(f, "\x1b[s ");
131             if (acField == EMPTY)
132                 std::fprintf(f, "\x1b[u\x1b[37;47mWA");
133             if (acField & BURNABLE)
134                 std::fprintf(f, "\x1b[u\x1b[32;42mFO");
135             if (acField & BURNED)
136                 std::fprintf(f, "\x1b[u\x1b[1;5;31m/\\");
137             if (acField & COAL)
138                 std::fprintf(f, "\x1b[u\x1b[1;4;5;30m/\\");
139             if (acField & WATERED)
140                 std::fprintf(f, "\x1b[u\x1b[46m%02d", acField >> 4);
141             std::fprintf(f, "\x1b[0;39;49m");
142         }
143     }

```

```

134
135     std::fprintf(f, "\n");
136 }
137
138 if (finalOut) { // An Explanation shall be printed
139     std::fprintf(f, "\nExplanation:");
140     std::fprintf(f, "\n\x1b[37;47mWA\x1b[39;49m --- EMPTY");
141     std::fprintf(f, "\n\x1b[32;42mFO\x1b[39;49m --- BURNABLE");
142     std::fprintf(f, "\n\x1b[1;5;31m/\x1b[0;39m --- BURNED");
143     std::fprintf(f, "\n\x1b[1;4;5;30m/\x1b[0;39m --- COAL
        (doubly burned)");
144     std::fprintf(f, "\n\x1b[46m#\x1b[0;39m --- WATERED at
        time ##");
145     std::fprintf(f, "\nFields can have more than 1 state.");
146 }
147 std::fprintf(f, "\n");
148 }
149
150 void dontPrintSolution(std::FILE* f, bool finalOut) { return; }
151 //END OF OUTPUT

```

**Buschfeuer.cpp** Dies ist die Implementierung der Heuristik.

```

1  #include <cstdio>
2  #include <vector>
3  #include <queue>
4  #include <set>
5  #include <string>
6  #include <cstring>
7  #include <algorithm>
8
9  #include "Buschfeuer.h"
10
11 Point getOptimalWaterSpot(std::vector<Point>& candidates){
12     std::queue<std::pair<PII,Point> > q;
13                                     // ((distance | color) |
14                                     Location)
15     for(int i= 0; i < candidates.size(); ++i)
16         q.push(std::pair<PII,Point>(PII(0,i),candidates[i]));
17         // insert all the candidates as start points for the BFS
18
19     std::vector<std::vector<std::set<int> > >
20         visited(Forest.width(), // remember all nearest points
21             first
22         );
23     std::vector<std::set<int> >(Forest.height());
24     std::vector<std::vector<int> > shortDis(Forest.width(),
25         // shortest distant to any burning field
26     );
27     std::vector<int>(Forest.height(),oo);
28
29     //BFS to calculate shortest paths
30     while(!q.empty()){
31         std::pair<PII,Point> ac = q.front();
32         Point acPoint = ac.second;

```



```
25     int acDistance = ac.first.first;
26     int acColor = ac.first.second;
27
28     q.pop();
29     if(visited[acPoint.x][acPoint.y].count(acColor))
30         continue;
31     visited[acPoint.x][acPoint.y].insert(acColor);
32     shortDis[acPoint.x][acPoint.y] =
        std::min(acDistance, shortDis[acPoint.x][acPoint.y]);
33
34     for(int i= 0; i < 4; ++i){
35         int newx = acPoint.x + dir[i][0];
36         int newy = acPoint.y + dir[i][1];           //
            calculate new field's indexes
37
38         if(newx < 0 || newy < 0 || newy >= Forest.height() || newx
            >= Forest.width())
39             continue;                               //
                new field is outside the woods
40         if (Forest(newx, newy) != BURNABLE)
41             continue;                               //
                Field is not of interest
42
43         if(visited[newx][newy].count(acColor) == 0) //
            Don't compute things twice
44         if(acDistance + 1 <= shortDis[newx][newy]){
45             shortDis[newx][newy] = acDistance + 1;
46             q.push(std::pair<PII, Point>(PII(acDistance +
                1, acColor), Point(newx, newy)));
47         }
48     }
49 }
50
51 //determine the field to be watered
52 std::vector<PII> waterval(candidates.size(), PII(0,0));
53 std::vector<std::vector<int>> > farthDist(candidates.size(),
    std::vector<int>(2*(Forest.width()+Forest.height()),0));
54
55 //Count the number of fields that have an unique fire spot
    a.k.a. waterval
56 //Reckon the farthest field
57 for(int i= 0; i< Forest.width(); ++i)
58     for(int j= 0; j < Forest.height(); ++j)
59         if(visited[i][j].size() == 1){
60             waterval[*visited[i][j].begin()].first++;
61             farthDist[*visited[i][j].begin()][shortDis[i][j]]++;
62         }
63 for(int i = 0; i < waterval.size(); ++i)
64     waterval[i].second = i;
65
66 std::sort(waterval.begin(), waterval.end(), std::greater<PII>());
67
68 return candidates[waterval[0].second];
```

```
69 }
70
71 std::vector<Point>& getInitialBurningFields() {
72     static std::vector<Point> burnedFields;
73
74     for(int i = 0; i < Forest.height(); ++i)
75         for(int j = 0; j < Forest.width(); ++j)
76             if(Forest(j, i) & BURNED){
77                 burnedFields.push_back(Point(j, i));
78 //             printf("Initially burning: (%i|%i)\n",j, i);
79             }
80     return burnedFields;
81 }
82
83 void simulateFire(const std::vector<Point>&
84     initiallyBurningFields) {
85     std::vector<Point> burnedFields = initiallyBurningFields;
86     if(printSolution != dontPrintSolution)
87         printSolution_TERMINAL(stdout, false);
88     if (OUT != 0)
89         printSolution(OUT, false);
90
91     int time = 0;
92     while(!burnedFields.empty()) {
93         // Simulate as long as there's still fire in the world
94         std::vector<Point> newBurnedFields;
95         // The burning fields at the next point of time
96
97         //Calculate the new burning fields
98         for(size_t i = 0; i < burnedFields.size(); ++i){
99             int acx = burnedFields[i].x;
100             int acy = burnedFields[i].y;
101
102             if(Forest(acx, acy) & WATERED)
103                 continue;
104             // The field got watered and does not spread fire
105             Forest(acx, acy) |= COAL;
106             // Field burned down to coal...
107
108             for(int j = 0; j < 4; ++j) {
109                 int newx = acx + dir[j][0];
110                 int newy = acy + dir[j][1];
111
112                 if(newx < 0 || newy < 0 || newy >= Forest.height() ||
113                     newx >= Forest.width())
114                     continue;
115                 // new field is outside the woods
116                 if(Forest(newx, newy) == BURNABLE){
117                     Forest(newx, newy) |= BURNED;
118                     // Field starts burning
119                     newBurnedFields.push_back(Point(newx, newy));
120                 }
121             }
122         }
123     }
124 }
```

```
113 //      printf("  From now on burning: (%i|%i)\n",newx,newy);
      // log the happenings
114     }
115 }
116 }
117 if(newBurnedFields.empty()) //
    Nothing to water, all plants happy...
118     break;
119
120 burnedFields = newBurnedFields;
121
122 Point toWater = getOptimalWaterSpot(newBurnedFields); //
    Determine the field to water
123 Forest(toWater.x, toWater.y) |= (WATERED | (time << 4));
    // ... and water it
124
125
126 //Output / mirror the partial solution
127
128 std::printf("---\nAt time %i: Water spot
    (%i|%i)\n",++time,toWater.x,toWater.y);
129 if(printSolution != dontPrintSolution)
130     printSolution_TERMINAL(stdout, false);
131
132 if (OUT) {
133     std::fprintf(OUT, "---\nAt time %i: Water spot
        (%i|%i)\n",time,toWater.x,toWater.y);
134     printSolution(OUT, false);
135 }
136
137 }
138 // printf("Fire died.\n");
139
140 //Count the total number of burned or coaled
141 int wcnt = 0, ccnt = 0;
142 for(int i = 0; i < Forest.width(); ++i)
143     for(int j = 0; j < Forest.height(); ++j)
144         if(Forest(i, j) & WATERED)
145             wcnt++;
146         else if(Forest(i, j) & COAL)
147             ccnt++;
148
149 //Output / Mirror the solution
150 std::printf("---\nAnd you'll find %i pieces of coal and %i
    pieces of watered coal\n",ccnt,wcnt);
151 if(printSolution != dontPrintSolution)
152     printSolution_TERMINAL(stdout, true);
153 if (OUT) {
154     std::fprintf(OUT, "---\nAnd you'll find %i pieces of coal
        and %i pieces of watered coal\n",ccnt,wcnt);
155     printSolution(OUT, true);
156 }
157 }
```

```

158
159 int main(int argc, char** argv){
160     if (argc > 1) {
161         std::freopen(argv[1], "r", stdin);
162         std::printf("Using %s as input.\n", argv[1]);
163     }
164     if (argc > 2){
165         printf("Mirroring output to %s.\n", argv[2]);
166         if (strstr(argv[2], ".tex2")) {
167             std::printf("I reckon you want me to produce some
168                 graphicless TeX stuff...\n");
169             printSolution = dontPrintSolution;
170         }
171         else if (strstr(argv[2], ".tex")) {
172             std::printf("I reckon you want me to produce some TeX
173                 stuff...\n");
174             printSolution = printSolution_TEX;
175         }
176         else if (strstr(argv[2], ".raw")) {
177             std::printf("I reckon you want me to surpress
178                 graphics...\n");
179             printSolution = dontPrintSolution;
180         }
181         else
182             printSolution = printSolution_TERMINAL;
183         OUT = std::fopen(argv[2], "w");
184     }
185     else{
186         OUT = 0;
187         printSolution = printSolution_TERMINAL;
188     }
189     parseInput(stdin);
190     simulateFire(getInitialBurningFields());
191 }

```

**Buschfeuer2.cpp** Dies ist die Implementierung der State-Space-Search.

```

1  #include <cstdio>
2  #include <vector>
3  #include <queue>
4  #include <set>
5  #include <string>
6  #include <cstring>
7  #include <algorithm>
8  #include <map>
9
10 #include "Buschfeuer.h"
11
12 typedef std::tuple<int,int,Woods> sssType; //State-Space-Search:
13     distance from source; #of skipped waterings, acForest
14 typedef std::pair<int,int> pii;
15

```

```
15 bool operator <(const sssType &a, const sssType &b){
16
17     int aBurning = std::get<2>(a).cnt();
18     int bBurning = std::get<2>(b).cnt();
19
20     int aBurned = std::get<2>(a).cnt2();
21     int bBurned = std::get<2>(b).cnt2();
22
23     auto aSk = std::get<1>(a);
24     auto bSk = std::get<1>(b);
25
26     return (aBurned > bBurned || (aBurned == bBurned && (aBurning
        - aSk > bBurning - bSk)));
27 }
28
29 std::pair<Woods, std::vector<Point>> getNextState(const Woods& w){
30     //Calculate the next state's fire paired with the positions
31     //of the new fire spots
32     Woods ret(w.width(), w.height());
33     std::vector<Point> pnts;
34
35     for(int i = 0; i < w.width(); ++i)
36         for(int j = 0; j < w.height(); ++j){
37             ret(i, j) = w(i, j);
38             if(w(i, j) == BURNABLE){
39                 bool startsBurning = false;
40                 for(int k = 0; k < 4; ++k){
41                     int x = i + dir[k][0];
42                     int y = j + dir[k][1];
43                     if(x < 0 || y < 0 || x >= w.width() || y >= w.height())
44                         continue;
45                     if(w(x, y) & BURNED && !(w(x, y) & WATERED))
46                         startsBurning = true;
47                 }
48                 if(startsBurning){
49                     ret(i, j) |= BURNED;
50                     pnts.push_back(Point(i, j));
51                 }
52             }
53             else if(w(i, j) & BURNED && !(w(i, j) & WATERED))
54                 ret(i, j) |= COAL;
55         }
56     return std::pair<Woods, std::vector<Point>>(ret, pnts);
57 }
58
59 int main(int argc, char ** argv){
60     if (argc > 1) {
61         std::freopen(argv[1], "r", stdin);
62         std::printf("Using %s as input.\n", argv[1]);
63     }
64     if (argc > 2){
65         std::printf("Mirroring output to %s.\n", argv[2]);
66         if (strstr(argv[2], ".tex2")) {
```

```
67     std::printf("I reckon you want me to produce some
68         graphicless TeX stuff...\n");
69     printSolution = dontPrintSolution;
70 }
71 else if (strstr(argv[2], ".tex")) {
72     std::printf("I reckon you want me to produce some TeX
73         stuff...\n");
74     printSolution = printSolution_TEX;
75 }
76 else if (strstr(argv[2], ".raw")) {
77     std::printf("I reckon you want me to surpress
78         graphics...\n");
79     printSolution = dontPrintSolution;
80 }
81 else
82     printSolution = printSolution_TERMINAL;
83 OUT = std::fopen(argv[2], "w");
84 }
85
86 parseInput(stdin);
87
88 std::priority_queue<sssType> q; //The SSS-Queue
89 q.push(sssType(1,0,Forest)); //Initial Node, let time start at
90 1
91
92 while(!q.empty()) {
93     sssType ac = q.top(); q.pop();
94
95     auto acForest = std::get<2>(ac);
96     int acDis = std::get<0>(ac);
97     int acSkipped = std::get<1>(ac);
98
99     auto next = getNextState(acForest);
100
101
102     if(acForest.cnt() <= acSkipped)
103     { //Fire can be dead by this time
104         //Reconstruct and output Solution
105
106         Forest = acForest;
107
108         std::set<int> remTimes; //check at which points in time a
109             watering was required
110             //so that those fields that are still
111             burning can get one of the
112             //remaining times to be watered
113
114         for(int i = 1; i<= acDis; ++i)
115             remTimes.insert(i);
```

```
114
115
116     for(int i = 0; i< Forest.width(); ++i)
117         for(int j = 0; j < Forest.height(); ++j)
118             if((Forest(i,j) & BURNED) && ( Forest(i,j) & WATERED )
119                 )
120                 remTimes.erase(remTimes.find(Forest(i,j) >> 4));
121
122     int ccnt = 0;    //No of coaled tiles
123
124     for(int i = 0; i< Forest.width(); ++i)
125         for(int j = 0; j < Forest.height(); ++j)
126             if((Forest(i,j) & BURNED) && !( Forest(i,j) & (WATERED
127                 | COAL )) ){
128                 Forest(i,j) |= (WATERED | ((*remTimes.begin()) <<
129                     4));
130                 remTimes.erase(remTimes.begin());
131             }
132             else if ((Forest(i,j) & COAL) && !( Forest(i,j) &
133                 WATERED) )
134                 ccnt++;
135
136     std::printf("Water always optimally (to save
137         water)...\nand you'll find %i pieces of coal and %i
138         pieces of watered coal\n",ccnt,acDis-acSkipped -1);
139
140     if(printSolution != dontPrintSolution)
141         printSolution_TERMINAL(stdout, true);
142     if (OUT) {
143         std::fprintf(OUT, "Water always optimally (to save
144             water)...\nAnd you'll find %i pieces of coal and %i
145             pieces of watered coal\n",ccnt,acDis- acSkipped-1);
146         printSolution(OUT, true);
147     }
148     continue;
149 //     break;
150 }
151
152 q.push(sssType(acDis + 1,acSkipped + 1, next.first));
153 for(auto i : next.second){
154     next.first(i.x,i.y) |= (WATERED | (acDis << 4)); // Save
155         time whe field got watered
156     q.push(sssType(acDis+ 1,acSkipped, next.first));
157     next.first(i.x,i.y) &= ~(WATERED | (acDis << 4));
158 }
159 }
160
161 printf("Finished\n");
162 }
```

## 2 Aufgabe 2 - Lebenslinien

### 2.1 Lösungsidee

Die *Lebenszeit* eines Menschen ist ein abgeschlossenes Intervall  $L = [a, b]$  zwischen 2 Zeitpunkten  $a, b$ . Da es eine Bijektion  $J$  gibt, welche jeder Zeit eine reelle Zahl zuordnet, lässt sich die Lebenszeit eines Menschen auch als Intervall  $L' = [J(a), J(b)]$  von reellen Zahlen auffassen. Dies wird im Folgenden getan.

Ein *Lebensgraph* ist ein ungerichteter Graph  $G = (V, E)$ , auf dem eine Funktion  $f : V \mapsto P(\mathbb{R})$ <sup>18</sup> definiert ist, welche jedem Knoten eine Lebenszeit eines Menschen, also ein Intervall reeller Zahlen zuordnet und zusätzlich  $\forall u, v \in V : (u, v) \in E \Leftrightarrow f(u) \cap f(v) \neq \emptyset$  gilt. Es gibt also genau dann eine Kante zwischen 2 Knoten, wenn der Schnitt der beiden Lebenszeiten der Knoten nicht leer ist, es also einen Zeitpunkt gibt, zudem beide Menschen gelebt haben.

Aufgabe ist es nun, für einen gegebenen ungerichteten Graphen  $G = (V, E)$  zu prüfen, ob es eine Funktion  $f : V \mapsto P(\mathbb{R})$  gibt, sodass  $G$  Lebensgraph wird.

Dabei soll, sofern es ein solches  $f$  gibt,  $f(v)$  für alle Knoten  $v \in V$  ausgegeben werden, andernfalls soll der minimale Teilgraph von  $G$  ausgegeben werden, für welchen allein es kein solches  $f$  geben kann.

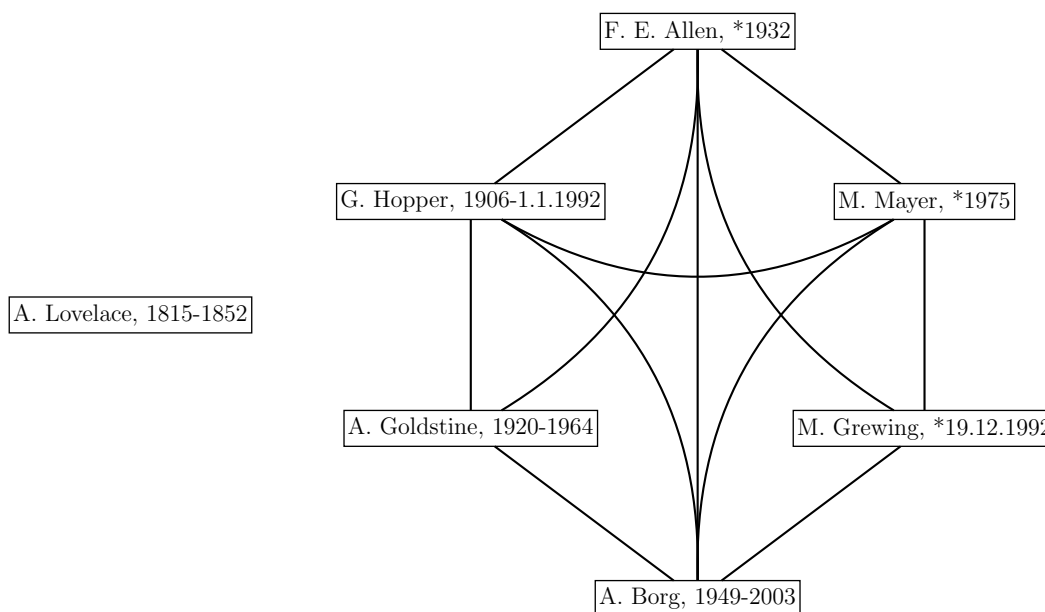


Abbildung 1: Der Lebensgraph aus der Aufgabenstellung

Im Folgenden wird nur von zusammenhängenden Graphen ausgegangen. Für aus mehreren Zusammenhangskomponenten bestehende Graphen lässt sich die Berechnung für jede dieser einzeln durchführen, eventuell muss allen einer Komponente zugewiesenen Intervalle eine reelle Konstante addiert werden, dies ändert jedoch nichts an der eigentlichen Lösung.

#### 2.1.1 Eigenschaften von Lebensgraphen

Es ist leicht ersichtlich, dass ein naiver Algorithmus zur Prüfung eines Graphen auf Lebensgrapheneigenschaft, also ein Algorithmus der alle möglichen zeitlichen Anordnungen der Knoten

<sup>18</sup> $P(\mathbb{R})$  beschreibt die Potenzmenge von  $\mathbb{R}$ , also die Menge aller Teilmengen von  $\mathbb{R}$  (Es sei der Einfachheit der Schreibweise wegen angenommen, dass eine solche Potenzmenge existiert.)



zueinander durchprobiert, nicht zum Ziel führt, da dieser mit einer grob approximierten Laufzeit von  $\mathcal{O}(\mathcal{V}!)$  wohl zu langsam ist.

Zur Überprüfung eines Graphen, ob dieser ein Lebensgraphen ist, ist es daher zunächst hilfreich sich Lebensgraphen etwas genauer zu betrachten. Es fällt zunächst auf, dass ein Graph, in dem ein *Loch*<sup>19</sup> auftritt niemals Lebensgraph sein kann:

Loch

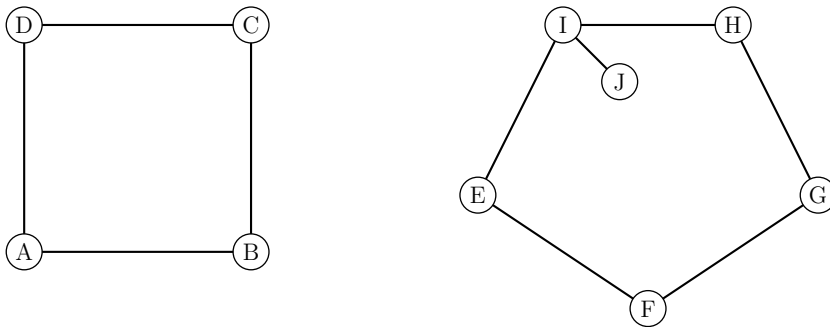


Abbildung 2: Graphen mit Löchern können niemals Lebensgraph sein (*im 2. Graphen ist J nicht Teil des Loches*)

Der Grund hierfür ist offensichtlich: Sei  $Z = (v_i, v_k, \dots, v_i)$  ein Zyklus der Länge größer 3 eines Graphen  $G = (V, E)$ , und gelte für  $G$ : zwischen 2 Knoten aus  $Z$  existiert nur genau dann eine Kante in  $G$ , sofern diese beiden Knoten im Zyklus nacheinander durchlaufen werden; bei  $Z$  handelt es sich also um ein Loch von  $G$ .

Weise man einem Knoten  $v_i \in Z$  nun ein Intervall  $I_0 = [a_0, b_0]$  zu. Nun muss dem Nachfolger  $v_{i_1}$  von  $v_i$  im Zyklus  $Z$  ein Intervall  $I_1 = [a_1, b_1]$  zugewiesen werden, wobei entweder  $a_0 < a_1 \leq b_0 < b_1$  oder  $a_1 < a_0 \leq b_1 < b_0$  gelten muss, da in  $G$  zwischen  $v_i$  und  $v_{i_1}$  eine Kante existiert. Hat man sich jedoch für einen dieser beiden Fälle entschieden, so muss man sich bei der Zuweisung von Intervallen zu den nächsten Knoten in  $Z$  immer für diesen Fall entscheiden. Sonst würde man Intervalle erhalten, welche einen nichtleeren Schnitt besitzen, deren Knoten in  $G$  jedoch nicht durch eine Kante verbunden sind. Dies wäre ein Widerspruch zur Definition eines Lebensgraphen.

Setzt man diese Zuweisungen jedoch bis zum Ende des Zyklus fort, so erhält man zwangsläufig ein Problem mit der Kante zwischen dem Knoten  $v_i$  und seinem Vorgänger im Zyklus  $Z$ . In jedem Fall muss der Schnitt der diesen beiden Knoten zugewiesenen Intervalle nach Konstruktion leer sein, da man ansonsten bei einem vorangegangenen Schritt einen Widerspruch zur Definition eines Lebensgraphen erhalten hatte. Dies an sich stellt jedoch auch einen Widerspruch dar, da diese beiden Knoten in  $G$  mit einer Kante verbunden sind.

Somit hat ein Lebensgraph kein Loch.

Graphen ohne Löcher werden in der Literatur *Chordalgraph* oder *Triangulierter Graph*<sup>20</sup> genannt, es gibt effiziente Algorithmen zur Erkennung solcher Graphen.

Chordalgraph

Es sei an dieser Stelle angemerkt, dass ein Lebensgraph sehr wohl *Dreiecke*, also Zyklen der Länge 3 haben darf. Dies liegt insbesondere daran, dass ein Dreieck eine *Clique* der Größe 3 bildet, jeder der 3 Knoten also mit jedem anderen der 3 Knoten verbunden ist. Speziell bei Dreiecken muss es also einen Zeitpunkt geben, an dem alle 3 entsprechenden Menschen gelebt haben.

Dreiecke  
Clique

<sup>19</sup>Ein Loch ist dabei ein Zyklus mit einer Länge größer 3, zwischen dessen einzelnen Knoten nur eine Kante existiert, wenn diese auch im Zyklus existiert.

<sup>20</sup>Der englischsprachige Wikipediaartikel ist in diesem Fall (mal wieder) deutlich informativer: [https://en.wikipedia.org/wiki/Chordal\\_graph](https://en.wikipedia.org/wiki/Chordal_graph)

Weiterhin ist es für einen Lebensgraphen nur *notwendig* Chordalgraph zu sein. Betrachte man folgenden Graphen, der Chordalgraph ist, jedoch nicht Lebensgraph sein kann:

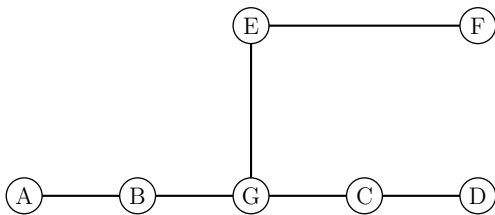


Abbildung 3: Chordalgraph, der **kein** Lebensgraph ist

Es gilt nun also ein *hinreichendes Kriterium* dafür zu finden, ob ein Graph  $G$  ein Lebensgraph ist.

Seien dazu die *maximalen Cliques* in  $G$  betrachtet. Eine Clique  $C$  eines Graphen  $G = (V, E)$  heißt dabei maximal, wenn es keinen Knoten  $v \in V \setminus C$  gibt, sodass  $C \cup \{v\}$  eine Clique in  $G$  bildet; wenn also das Hinzufügen eines beliebigen weiteren Knotens des Graphen zu der Clique  $C$  bewirkt, dass  $C$  keine Clique mehr ist.

maximalen  
Cli-  
quen

Es kann gezeigt werden, dass Chordalgraphen  $G_C = (V, E)$  genau diejenigen Graphen sind, bei denen sich eben diese maximalen Cliques so in einem *Cliquenbaum*  $T$  anordnen lassen, so dass für jeden Knoten  $v \in V$  gilt, dass die Cliques, in denen  $v$  enthalten ist einen zusammenhängenden Teilbaum von  $T$  bilden.

Cliquenbaum

Speziell bei Lebensgraphen vereinfacht sich dieser Baum jedoch zu einem Pfad, man kann die maximalen Cliques also so anordnen, dass alle Cliques, die einen Knoten  $v$  enthalten in dieser Anordnung aufeinanderfolgend sind. Diese Anordnung sein im Folgenden mit *Cliquenkette* beschrieben. Aus einer Cliquenkette lassen sich nun leicht Intervalle für Knoten ablesen, und umgekehrt, da zwei Knoten nur in der selben Clique sind, wenn sie durch eine Kante verbunden sind, und ihnen so zurecht ein gemeinsamer Intervallabschnitt zugeordnet worden ist.

Cliquenkette

### 2.1.2 Algorithmische Erkennung von Lebensgraphen

Der vorangegangene Abschnitt liefert nun einen direkten Algorithmus zur Überprüfung, ob ein Graph ein Lebensgraph ist. Zunächst wird überprüft, ob der gegebene Graph ein Chordalgraph ist, dann wird ein Cliquenbaum erzeugt, überprüft, ob dieser eine Cliquenkette ist und zuletzt wird überprüft, ob jeder Knoten nur in aufeinanderfolgenden Cliques vorkommt. Die hierzu notwendigen Algorithmen<sup>21</sup> werden nun im Folgenden vorgestellt.

Die Überprüfung, ob ein gegebener Graph ein Chordalgraph ist, kann mithilfe einer *lexikografischen Breitensuche* (im Folgenden Lex-BFS) geschehen. Dabei ist eine Lex-BFS ähnlich einer normalen Breitensuche. Anstatt einer Warteschlange (Queue) verwendet die Lex-BFS jedoch eine geordnete Folge von Knotenmengen. Die Lex-BFS wird speziell dazu benutzt, eine spezielle *Abfolge* der Knoten zu erhalten, mit welcher im Folgenden dann weiter operiert werden kann.

Lex-  
BFS

```
1 //Lex-BFS
2 //Eingabe: Graph G = (V,E), Knoten seien durchnummeriert 0..|V|-1
3 //Ausgabe: Reihenfolge der Knoten
4
```

<sup>21</sup>nach Habib, M., McConnell, R., Paul, C. und Viennot, L.: "Lex-BFS and partition refinement, with applications to transitive orientation, interval graph recognition and consecutive ones testing", erschienen in Theoretical Computer Science 234 (2000), Seiten 59–84

```

5 begin
6   int[] ausgabe := int[|V|];
7
8   Liste<int> L := V; //Initiale Anordnung der Knoten (L[i] = i)
9
10  Liste<int>[] S := {L}; //Klassen
11
12  int cnt = |V| - 1; //Zähler für Ausgabe
13  while S != { } do begin
14    int x := letztes Element der letzten Klasse in S;
15    entferne x aus der letzten Klasse in S,
16    wird diese Klasse dadurch leer, entferne diese aus S;
17
18    ausgabe[x] := cnt; cnt := cnt - 1;
19
20    //Klassen werden in 2 Teilklassen aufgespalten:
21    //diejenigen Knoten, die Nachbar von x sind,
22    //und die, die es nicht sind
23
24    foreach Liste<int> i in S do begin
25      nachbarn := { Knoten in i, die benachbart zu x };
26      nicht_nachbarn := i \ nachbarn;
27
28      //Ordne Nachbarn vor Nicht-Nachbarn in S
29      ersetze { i } durch { nachbarn , nicht_nachbarn } in S;
30      //Ignoriere leere Mengen
31    end;
32  end;
33  return ausgabe;
34 end.

```

Eine *perfekte Eliminationsordnung* eines Graphen  $G = (V, E)$  heißt eine Anordnung  $A$  der Knoten  $V$ , sodass für jeden Knoten  $v \in V$  gilt:  
 $v$  und die Nachbarn von  $v$ , die nach  $v$  in  $A$  auftreten, bilden eine *Clique* in  $G$ .

Ein Satz über Chordalgraphen besagt, dass ein Graph  $G$  genau dann ein Chordalgraph ist, wenn  $G$  eine perfekte Eliminationsordnung besitzt.

Auch kann bewiesen werden, dass die Lex-BFS bei einem Chordalgraphen  $G$  eine perfekte Eliminationsordnung von  $G$  erzeugt.

Speziell für die Überprüfung von Graphen auf Chordalität muss also nur noch die von der Lex-BFS erzeugte Abfolge  $PI$  der Knoten darauf hin überprüft werden, ob diese eine perfekte Eliminationsordnung ist.

Dies kann beispielsweise mit folgendem Algorithmus geschehen, dabei seien mit  $RN(v)$  die in der Eliminationsordnung rechts gelegenen Nachbarknoten von  $v$  bezeichnet und mit  $P(v)$  der in der Eliminationsordnung am weitesten links liegende Knoten von  $RN(v)$ .

```

1 //Überprüfung einer Ordnung der Knoten V darauf, ob diese
2 //eine perfekte Eliminationsordnung ist
3 //Eingabe: Graph G = (V,E), Reihenfolge PI der Knoten V
4 //Ausgabe: true, falls PI perfekte Eliminationsordnung, false
   sonst
5 begin
6   Ermittle  $RN(v)$  und  $P(v)$  für jeden Knoten  $v$ ;
7
8   foreach  $v$  in  $V$  do begin

```

```

9      if ( RN(v) \ P(v) ist keine
10         Teilmenge von RN(P(v)))
11         then return false;
12     end;
13     return true;
14 end.

```

Obiger Algorithmus nutzt aus, dass bei einer perfekten Eliminationsordnung für jeden Knoten  $v$  gilt, dass  $v \cup RN(v)$  eine Clique bildet, somit muss auch  $RN(v)$  eine Clique bilden.

Deshalb muss  $RN(v) \setminus P(v) \subseteq RN(P(v))$  für jeden Knoten  $v$  gelten.

Sollte es sich bei  $PI$  nicht um eine perfekte Eliminationsordnung, so gibt es ein  $v$ , für das  $v \cup RN(v)$  keine Clique ist. Dies heißt aber im speziellen, dass  $RN(v)$  keine Clique bilden und somit  $P(v)$  nicht mit allen Knoten aus  $RN(v) \setminus P(v)$  durch eine Kante verbunden ist oder  $RN(v) \setminus P(v)$  selbst keine Clique bildet. Der zweite Fall kann dann rekursiv weiter behandelt werden, bis einmal Fall 1 auftritt, dieser muss auftreten, da der betrachtete Graph endlich ist. Speziell bei Fall 1 enthält dann  $RN(P(v))$  jedoch mindestens einen Knoten nicht, der in  $RN(v) \setminus P(v)$  enthalten ist.

Somit ist obiger Algorithmus also korrekt.

Ist der eingegebene Graph nun ein Chordalgraph, so wird nun der Cliquesbaum erzeugt. Dazu kann man, das schon für den vorangegangenen Algorithmus für jeden Knoten  $v$  definierte,  $P(v)$  nutzen. Es ist leicht zu sehen, dass dieses  $P(v)$  schon einen Baum impliziert. Es werden nun also einfach die maximalen Cliques ermittelt und dann entsprechend dieses Baumes geordnet:

```

1  //Ermittlung des Cliquesbaumes
2  //Eingabe: Graph G = (V,E), Reihenfolge PI der Knoten V
3  //Ausgabe: Ein Cliquesbaum B
4  begin
5      Ermitteln RN(v) und P(v) für jeden Knoten v;
6
7      Sei T der durch P(v) implizierte Baum;
8      Sei r die Wurzel von T;
9
10     Sei Clique ein Array, das Knoten eine Clique zuordnet;
11
12     foreach v in T, v != r in preorder do begin
13         if( RN(v) \ {P(v)} != RN(P(v)) ) then begin
14             Sei c := {v} eine neue Clique;
15             Clique[v] := c;
16             PAR(c) := Clique[P(v)];
17         end else begin
18             Clique[P(v)] += { v };
19             Clique[v] := Clique[P(v)];
20         end;
21     end;
22     Sei B der durch PAR(C) implizierte Baum;
23     return B;
24 end.

```

Anschließend wird nun versucht, die maximalen Cliques zu ordnen, sodass eine Cliqueskette entsteht. Der naive Ansatz, alle möglichen Anordnungen durchzuprobieren ist allerdings zu langsam.

Eine solche Anordnung kann auch mit folgendem, der Lex-BFS sehr ähnlichen, Algorithmus von M. Habib, R. McConnell, C. Paul und L. Viennot geschehen, der diesen Test bei richtiger Implementierung in Linearzeit durchführen kann:

```

1 //Lebensgraphen-Test
2 //Ermittlung einer Cliquenkette
3 //Eingabe: Graph G = (V,E), Reihenfolge PI der Knoten V
4 //Ausgabe: Eine Cliquenkette L
5 begin
6   Sei B=(X,F) ein Cliquenbaum der mit dem vorangegangenen
      Algorithmus gefunden wurde;
7   Sei X die Menge der maximalen Cliquen, X = {C1, C2, ... Cn};
8   Sei L eine Liste von Mengen, L := ( X );
9   Sei PIVOTS ein leerer Stack;
10  Sei USED ein Array;
11
12  while L enthält eine Menge Xc mit |Xc| > 1 do begin
13    Sei b eine Menge;
14    if PIVOTS == { } then begin
15      Sei C1 die Clique in Xc mit der größten Nummer;
16      Ersetze Xc durch Xc\{C1}, {C1} in L;
17      b := {C1};
18    end else begin
19      while USED[PIVOTS.top()] == TRUE do
20        PIVOTS.pop();
21      x := PIVOTS.top();
22      USED[x] := TRUE;
23      b := { W aus X | x in W };
24      Seien Xa und Xb die erste bzw letzte Menge in L,
25        die eine Klasse enthält die auch in b vorhanden ist;
26      Ersetze Xa durch Xa\b, (Xa geschnitten b)
27        und Xb durch (Xb geschnitten b), Xb\b;
28    end;
29    foreach (Ci,Cj) in F mit Ci in b und Cj nicht in b do begin
30      PIVOTS += (Ci geschnitten Cj);
31      entferne (Ci,Cj) aus F;
32    end;
33  end;
34
35  foreach v in V do begin
36    if Cliquen, in denen v vorkommt
37      sind nicht aufeinanderfolgend in L then
38      return "G ist kein Lebensgraph";
39  end;
40  //L ist nun die Cliquenkette
41  return "G ist ein Lebensgraph";
42 end.

```

Ist diese Anordnung möglich, so handelt es sich um einen Lebensgraphen, andernfalls nicht. Zual-  
 lerletzt sollten nun noch die eigentlichen Intervalle für die Knoten ausgegeben werden. Dabei ist  
 es nicht von Bedeutung, ob und wie nun Daten als Begrenzung für die Intervalle angegeben wer-  
 den, oder ob einfach Zahlen ausgegeben werden. Dabei ist das eigentliche Finden der Intervalle  
 aus einer Cliquenkette trivial realisierbar, da eine Cliquenkette schon Intervalle impliziert.

### 2.1.3 Erkennung des kleinsten Teilgraphen, der kein Lebensgraph ist

Zunächst ist es einfach zu erkennen, dass es nach obigem Algorithmus 2 verschiedene Arten von Graphen gibt, die keine Lebensgraphen sind. Es gibt diejenigen Graphen, die keine Chordalgraphen sind und diejenigen Graphen, die zwar Chordalgraphen sind, die jedoch trotzdem keine Lebensgraphen sind.

Weiterhin ist es leicht zu sehen, dass jeder Graph mit 3 oder weniger Knoten ein Lebensgraph ist.

Ein naheliegender Ansatz zur Findung des kleinsten Teilgraphen ist es daher alle möglichen Teilgraphen der Größe nach zu überprüfen, ob diese kein Lebensgraph sind. Dabei können schon von vorne herein gewisse Teilmengen ausgeschlossen werden. So ist es nicht sinnvoll, Cliques zu überprüfen, auch sollte der Teilgraph zusammenhängend sein.

**Laufzeitanalyse** Bei geschickter Implementierung kann erreicht werden, dass jeder der obigen Algorithmen eine Laufzeit von  $\mathcal{O}(|V|+|E|)$  besitzt. Diese Schranke erfüllt auch die geforderte Effizienz des Verfahrens.

Das Ausprobieren aller Teilmengen einer Menge  $V$  benötigt  $\mathcal{O}(2^{|V|})$ , diese Schranke ergibt sich also speziell auch für die naheliegende Variante des Findens des minimalen Teilgraphen, der kein Lebensgraph ist.

## 2.2 Umsetzung

Zur Implementierung der Lösungsidee habe ich die Sprache C++ gewählt.

Dabei finden sich alle Methoden in der Datei `Lebenslinien.cpp`. Dabei ist der Graph global als Adjazenzmatrix `G` gespeichert.

Das Lesen der Eingabe übernimmt die Methode `readInput`. Ist die Eingabe gelesen, so wird eine Ordnung der Knoten mithilfe einer Lex-BFS ermittelt, diese ist in der Methode `LexBFSOrder` implementiert. Die Überprüfung dieser Ordnung darauf, eine perfekte Eliminationsordnung zu sein geschieht in der Methode `isChordal`. Sofern die Ordnung dieser Überprüfung standhält wird ein Cliquesbaum ermittelt, implementiert in der Methode `getCliqueTree`. Abschließend wird noch überprüft, ob sich aus dem Cliquesbaum auch eine Cliqueskette machen lässt. Dies ist in der Methode `isIntervalGraph` wiederzufinden. Die Ermittlung und Ausgabe der eigentlichen Intervalle übernimmt die Methode `main`.

Dabei kann aufgrund von naiver Implementierung nur eine Schranke von  $\mathcal{O}((|V|+|E|)^2)$  eingehalten werden.

Handelt es sich nicht um einen Lebensgraphen, so übernimmt die Methode `smallestFailingSubgraph` das Finden des minimalen Teilgraphen, der kein Lebensgraph ist. Auch in diesem Fall übernimmt die `main`-Methode die Ausgabe.

### 2.2.1 Eingabeformat

Die Eingabe in mein Programm kann über die Standardeingabe erfolgen. Dabei wird zunächst die Anzahl  $N$  an Knoten in dem Folgenden Graphen angegeben. Darauf folgen  $N^2$  Zahlen, entweder 0 oder 1 und durch Leerzeichen getrennt; der Graph als Adjazenzmatrix. (Dabei steht eine 1 dafür, dass eine Kante zwischen den beiden entsprechenden Knoten existiert.)

## 2.3 Beispiele

### Beispiel 0

Das Beispiel aus der Aufgabenstellung.<sup>22</sup>

```
1 7
2 0 1 1 0 1 1 0
3 1 0 1 1 1 1 0
4 1 1 0 1 1 0 0
5 0 1 1 0 1 0 0
6 1 1 1 1 0 1 0
7 1 1 0 0 1 0 0
8 0 0 0 0 0 0 0
```

Eine mögliche Belegung mit Intervallen<sup>23</sup>:

```
1 The graphsize.
2 7 lines with 7 space seperated integers;
3 the graph as adjacency matrix.
4 The graph is chordal!
5 In clique 3: 1 2 3 4
6 In clique 4: 0 1 2 4
7 In clique 5: 0 1 4 5
8 In clique 6: 6
9 The graph is an interval graph:
10 Node 0: 25.09.1904 - 16.10.1907
11 Node 1: 25.09.1900 - 16.10.1907
12 Node 2: 25.09.1900 - 16.10.1905
13 Node 3: 25.09.1900 - 16.10.1903
14 Node 4: 25.09.1900 - 16.10.1907
15 Node 5: 25.09.1906 - 16.10.1907
16 Node 6: 25.09.1908 - 16.10.1909
```

Mein Programm benötigt für die Berechnung dieses Beispiels weniger als eine Sekunde.

Eine Visualisierung:

### Beispiel 1

Ein Graph der kein Chordalgraph ist.<sup>24</sup>

```
1 4
2 0 1 0 1
3 1 0 1 0
4 0 1 0 1
5 1 0 1 0
```

Die Ausgabe meines Programms<sup>25</sup>:

---

<sup>22</sup>Dieses Beispiel lässt sich auch in der Datei 0.in wiederfinden.

<sup>23</sup>Diese Ausgabe lässt sich auch in der Datei 0.out wiederfinden.

<sup>24</sup>Dieses Beispiel lässt sich auch in der Datei 1.in wiederfinden.

<sup>25</sup>Diese Ausgabe lässt sich auch in der Datei 1.out wiederfinden.

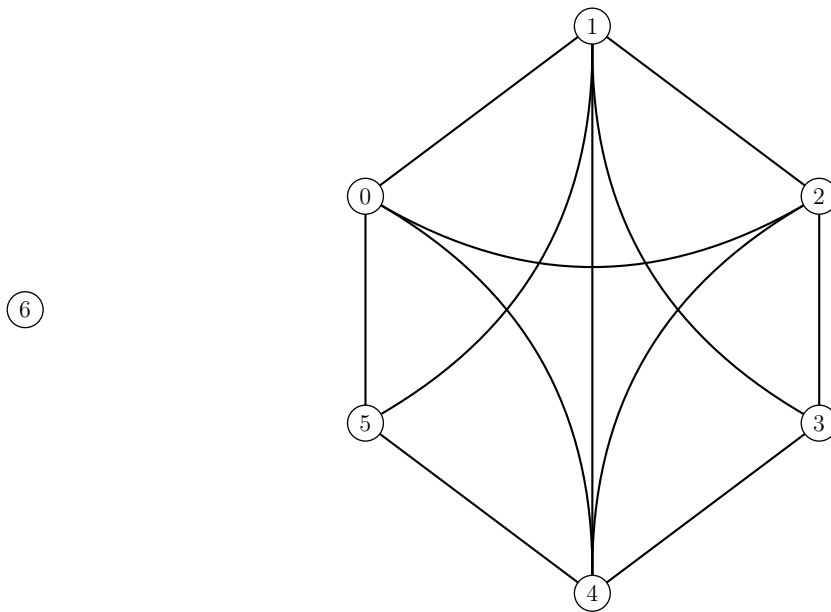


Abbildung 4: Der Graph aus Beispiel 0.

```

1 The graphsize.
2 4 lines with 4 space seperated integers;
3 the graph as adjacency matrix.
4 The graph is not chordal.
5 Smallest subgraph that is not chordal:
6 Node 0
7 Node 1
8 Node 2
9 Node 3

```

Mein Programm benötigt für die Berechnung dieses Beispiels weniger als eine Sekunde.

Eine Visualisierung:

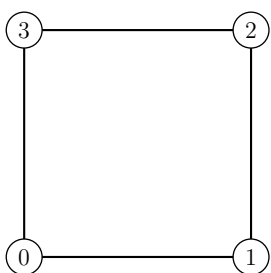


Abbildung 5: Der Graph aus Beispiel 1.

## Beispiel 2

Ein weiterer Graph, der nicht chordal ist<sup>26</sup>

```

1 6
2 0 1 0 0 1 0

```

<sup>26</sup>Dieses Beispiel lässt sich auch in der Datei 2.in wiederfinden.



```

3 1 0 1 0 0 0
4 0 1 0 1 0 0
5 0 0 1 0 1 0
6 1 0 0 1 0 1
7 0 0 0 0 1 0

```

Die Ausgabe meines Programms<sup>27</sup>:

```

1 The graphsize.
2 6 lines with 6 space seperated integers;
3 the graph as adjacency matrix.
4 The graph is not chordal.
5 Smallest subgraph that is not chordal:
6 Node 0
7 Node 1
8 Node 2
9 Node 3
10 Node 4

```

Mein Programm benötigt für die Berechnung dieses Beispiels weniger als eine Sekunde.

Eine Visualisierung:

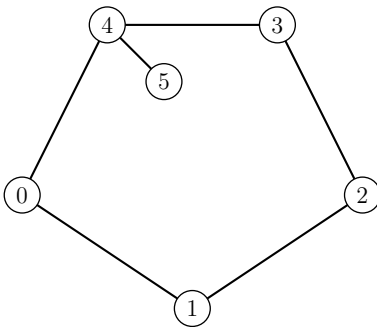


Abbildung 6: Der Graph aus Beispiel 2.

### Beispiel 3

Ein Dreieck, das offenkundig ein Lebensgraph ist<sup>28</sup>

```

1 3
2 0 1 1
3 1 0 1
4 1 1 0

```

Eine gefundene Belegung mit Intervallen<sup>29</sup>:

```

1 The graphsize.
2 3 lines with 3 space seperated integers;
3 the graph as adjacency matrix.
4 The graph is chordal!

```

<sup>27</sup>Diese Ausgabe lässt sich auch in der Datei 2.out wiederfinden.

<sup>28</sup>Dieses Beispiel lässt sich auch in der Datei a.in wiederfinden.

<sup>29</sup>Diese Ausgabe lässt sich auch in der Datei a.out wiederfinden.

```

5 In clique 2: 0 1 2
6 The graph is an interval graph:
7 Node 0: 25.09.1900 - 16.10.1901
8 Node 1: 25.09.1900 - 16.10.1901
9 Node 2: 25.09.1900 - 16.10.1901

```

Mein Programm benötigt für die Berechnung dieses Beispiels weniger als eine Sekunde.

Eine Visualisierung:

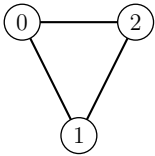


Abbildung 7: Der Graph aus Beispiel 3.

## Beispiel 4

Ein weiteres Beispiel.<sup>30</sup>

```

1 7
2 0 1 0 0 0 1 0
3 1 0 1 0 0 0 0
4 0 1 0 1 1 1 1
5 0 0 1 0 0 0 0
6 0 0 1 0 0 0 0
7 1 0 1 0 0 0 0
8 0 0 1 0 0 0 0

```

Auch dieser Graph enthält ein Loch.<sup>31</sup>:

```

1 The graphsize.
2 7 lines with 7 space seperated integers;
3 the graph as adjacency matrix.
4 The graph is not chordal.
5 Smallest subgraph that is not chordal:
6 Node 0
7 Node 1
8 Node 2
9 Node 5

```

Mein Programm benötigt für die Berechnung dieses Beispiels weniger als eine Sekunde.

## Beispiel 5

Ein weiteres Beispiel für einen Lebensgraphen.<sup>32</sup>

<sup>30</sup>Dieses Beispiel lässt sich auch in der Datei 6.in wiederfinden.

<sup>31</sup>Diese Ausgabe lässt sich auch in der Datei 6.out wiederfinden.

<sup>32</sup>Dieses Beispiel lässt sich auch in der Datei 7.in wiederfinden.

```
1 7
2 0 1 1 0 0 0 0
3 1 0 1 0 0 0 0
4 1 1 0 1 0 0 0
5 0 0 1 0 1 0 0
6 0 0 0 1 0 1 1
7 0 0 0 0 1 0 1
8 0 0 0 0 1 1 0
```

Die gefundene Belegung mit den Intervallen<sup>33</sup>:

```
1 The graphsize.
2 7 lines with 7 space seperated integers;
3 the graph as adjacency matrix.
4 The graph is chordal!
5 In clique 2: 0 1 2
6 In clique 3: 2 3
7 In clique 4: 3 4
8 In clique 6: 4 5 6
9 The graph is an interval graph:
10 Node 0: 25.09.1900 - 16.10.1903
11 Node 1: 25.09.1900 - 16.10.1903
12 Node 2: 25.09.1900 - 16.10.1905
13 Node 3: 25.09.1904 - 16.10.1907
14 Node 4: 25.09.1906 - 16.10.1909
15 Node 5: 25.09.1908 - 16.10.1909
16 Node 6: 25.09.1908 - 16.10.1909
```

Mein Programm benötigt für die Berechnung dieses Beispiels weniger als eine Sekunde.

## Beispiel 6

Ein weiteres Beispiel für einen Lebensgraphen.<sup>34</sup>

```
1 4
2 0 1 1 1
3 1 0 0 1
4 1 0 0 1
5 1 1 1 0
```

Die gefundene Belegung mit den Intervallen<sup>35</sup>:

```
1 The graphsize.
2 4 lines with 4 space seperated integers;
3 the graph as adjacency matrix.
4 The graph is chordal!
5 In clique 2: 0 2 3
6 In clique 3: 0 1 3
7 The graph is an interval graph:
8 Node 0: 25.09.1900 - 16.10.1903
9 Node 1: 25.09.1902 - 16.10.1903
10 Node 2: 25.09.1900 - 16.10.1901
11 Node 3: 25.09.1900 - 16.10.1903
```

---

<sup>33</sup>Diese Ausgabe lässt sich auch in der Datei 7.out wiederfinden.

<sup>34</sup>Dieses Beispiel lässt sich auch in der Datei 3.in wiederfinden.

<sup>35</sup>Diese Ausgabe lässt sich auch in der Datei 3.out wiederfinden.

Mein Programm benötigt für die Berechnung dieses Beispiels weniger als eine Sekunde.

## 2.4 Quelltext

```
1  #include <cstdio>
2  #include <vector>
3  #include <list>
4  #include <stack>
5  #include <deque>
6  #include <algorithm>
7  #include <iterator>
8  #include <set>
9  #include <queue>
10
11 std::vector<std::vector<int>> > G; //The Graph
12 int N; //Graphsize
13
14 void readInput(){
15     std::printf("The graphsize.");
16     scanf("%i",&N);
17     G.assign(N,std::vector<int>(N,0));
18
19     std::printf("%d lines with %d space seperated integers;\nthe
        graph as adjancy matrix.\n",N,N);
20     //Read Graph stored in an Adjancy Matrix
21     for(int i = 0; i < N; ++i)
22         for(int j= 0; j < N; ++j)
23             scanf("%i",&G[i][j]);
24 }
25
26
27 //BEGIN lexicographic BFS
28
29 std::vector<int> LexBFSOrder(){
30     std::list<int> L;
31     for(int i = 0; i < (int)G.size(); ++i)
32         L.push_back(i);
33     std::deque<std::list<int>> classes;
34     classes.push_back(L);
35     std::deque<int> ret;
36
37     while(!classes.empty()){
38         int ac = *(classes.begin()->begin());
39         classes.begin()->pop_front();
40         if(classes.begin()->empty())
41             classes.pop_front();
42
43         ret.push_front(ac);
44
45         std::deque<std::list<int>> new_classes;
46         for(auto i : classes){
47             std::list<int> tmp_in, tmp_out;
```

```
49     for(auto j : i)
50         if(G[j][ac]) //partition depending on whether neighbor of
51             tmp_in.push_back(j);
52         else
53             tmp_out.push_back(j);
54
55     if(!tmp_in.empty())
56         new_classes.push_back(tmp_in);
57     if(!tmp_out.empty())
58         new_classes.push_back(tmp_out);
59 }
60 classes = new_classes;
61 }
62 return {ret.begin(), ret.end()};
63 }
64
65 //END
66
67 //BEGIN Chordality test
68
69 //checks if ordering is a perfect elimination ordering
70 bool isChordal(std::vector<int> ordering){
71
72     std::vector<std::vector<int> > rightNeighs(N, std::vector<int>
73         ()); //Neghbours to the right
74
75     std::vector<bool> used(N, false);
76     for(int x = 0; x < N; ++x){
77         int acnode = ordering[x];
78         used[acnode] = true;
79
80         for(int i = 0; i < N; ++i)
81             if(G[i][acnode] && used[i])
82                 rightNeighs[i].push_back(acnode);
83     }
84
85     for(int x = 0; x < N; ++x){
86         if(rightNeighs[x].size() <= 1)
87             continue;
88
89         // naive implementation
90         for(int i = 1; i < rightNeighs[x].size(); ++i){
91             bool existant = false;
92             for(auto j : rightNeighs[rightNeighs[x][0]])
93                 if(j == rightNeighs[x][i]){
94                     existant = true;
95                     break;
96                 }
97             if(!existant)
98                 return false;
99         }
```

```
100     }
101
102     return true;
103 }
104
105 std::vector<std::pair<std::vector<int>, int > >
106 getCliqueTree(std::vector<int> ordering, bool printCliques =
107     true) {
108     std::vector<std::vector<int> > rightNeighs(N, std::vector<int>
109         ()); //Neighbours to the right
110     std::vector<std::vector<int> > T(N, std::vector<int>());
111
112     std::vector<bool> used(N, false);
113     for(int x = 0; x < N; ++x){
114         int acnode = ordering[x];
115
116         used[acnode] = true;
117         for(int i = 0; i < N; ++i)
118             if(G[i][acnode] && used[i]){
119                 if(rightNeighs[i].empty())
120                     T[acnode].push_back(i);
121                 rightNeighs[i].push_back(acnode);
122             }
123     }
124
125     std::stack<int> s;
126     std::vector<std::set<int> > clique(N, std::set<int>());
127     std::set<int> cliques;
128
129     for(int i = 0; i < N; ++i)
130         if(rightNeighs[i].empty()){
131             s.push(i); //push the tree roots
132             if(T[i].empty()) { //Is simple node
133                 clique[i].insert(i);
134                 cliques.insert(i);
135             }
136         }
137     while(!s.empty()){
138         auto ac = s.top(); s.pop();
139
140         for(auto child : T[ac]) {
141             for(auto i : rightNeighs[child])
142                 clique[child].insert(i);
143             clique[child].insert(child);
144
145             auto acParent = rightNeighs[child][0];
146
147             if(std::includes(clique[child].begin(), clique[child].end(),
148                 clique[acParent].begin(), clique[acParent].end()))
149                 if(cliques.count(acParent))
150                     clique[acParent].erase(clique[acParent].find(acParent));
151
152             cliques.insert(child);
153         }
154     }
```

```

151
152     if(!T[child].empty())
153         s.push(child);
154     }
155 }
156
157 std::vector<std::pair<std::vector<int>, int > > t;
158 std::vector<int> num(N, -1);
159 int cnt = 0;
160 for(int i = 0; i < N; ++i)
161     if(cliques.count(i) && clique[i].count(i))
162         num[i] = cnt++;
163 for(int i = 0; i < N; ++i)
164     if(cliques.count(i) && clique[i].count(i)){
165
166         if(printCliques){
167             std::printf("In clique %d:", i);
168             for(auto k : clique[i])
169                 std::printf(" %d", k);
170             std::printf("\n");
171         }
172         int par = (rightNeighs[i].empty() ? -1 :
173             num[rightNeighs[i][0]]);
174         t.push_back(std::pair<std::vector<int>, int>
175             >({clique[i].begin(), clique[i].end()}, par));
176     }
177 return t;
178 }
179
180 //END
181
182 //BEGIN Interval Graph Reckon'ing
183
184 std::deque<std::vector<int>> L; //clique chain
185
186 bool isIntervalGraph(std::vector<int> ordering, bool printOut =
187     true){
188     auto T = getCliqueTree(ordering, printOut);
189
190     std::list<std::pair<std::vector<int>, int> > l;
191     std::list<std::pair<int, int> > treeEdges;
192     for(size_t o = 0; o < T.size(); ++o){
193         auto i = T[o];
194         l.push_back(std::pair<std::vector<int>, int>(i.first, o));
195         if(i.second >= 0)
196             treeEdges.push_back(std::pair<int, int>(o, i.second));
197     }
198     std::list<std::list<std::pair<std::vector<int>, int> > >
199         classes;
200     classes.push_back(l);
201
202     std::vector<int> pivots;
203 }

```

```
200     std::vector<bool> used(N, false);
201
202     L.clear();
203
204     while(!classes.empty()){
205         std::set<int> C;
206         while(!pivots.empty() && used[pivots.back()])
207             pivots.pop_back();
208
209         if(pivots.empty()){
210
211             std::list<std::pair<std::vector<int>, int> >::iterator Xc
212                 = classes.rbegin()->begin();
213
214             for(auto I = classes.rbegin()->begin(); I !=
215                 classes.rbegin()->end(); ++I)
216                 if(I->second > Xc->second)
217                     (Xc) = (I);
218
219             C.insert(Xc->second);
220             L.push_front(Xc->first);
221
222             classes.rbegin()->erase(Xc);
223
224             if(classes.rbegin()->empty())
225                 classes.pop_back();
226         }
227     else {
228         int x = pivots.back(); pivots.pop_back();
229         used[x] = true;
230
231         auto Xa = classes.begin(), Xb = classes.begin();
232         bool Xaset = false;
233
234         for(auto i = classes.begin(); i != classes.end(); ++i)
235             for(auto j : *i) {
236                 bool contains = false;
237                 for(auto k: j.first)
238                     if(k == x){
239                         contains = true;
240                         break;
241                     }
242                 if(contains) {
243                     C.insert(j.second);
244
245                     Xb = i;
246                     if(!Xaset){
247                         Xa = i;
248                         Xaset = true;
249                     }
250                 }
251             }
252     }
```



```
251 //Partition Xa und Xb
252 std::list<std::pair<std::vector<int>, int>> tmp_inA,
    tmp_outA, tmp_inB, tmp_outB;
253
254 for(auto i : (*Xa))
255     if(C.count(i.second))
256         tmp_inA.push_back(i);
257     else
258         tmp_outA.push_back(i);
259 for(auto i : (*Xb))
260     if(C.count(i.second))
261         tmp_inB.push_back(i);
262     else
263         tmp_outB.push_back(i);
264
265 if(tmp_outA.empty())
266     std::swap(tmp_inA, tmp_outA);
267
268 (*Xa) = tmp_outA;
269 if(!tmp_inA.empty())
270     classes.insert(++Xa, tmp_inA);
271
272 if(Xa != ++Xb) {
273     if(tmp_inB.empty())
274         std::swap(tmp_inB, tmp_outB);
275     (*Xb) = tmp_inB;
276     if(!tmp_outB.empty())
277         classes.insert(Xb, tmp_outB);
278 }
279 }
280
281 //Update Pivots
282 for(auto i = treeEdges.begin(); i != treeEdges.end(); ++i){
283     if(C.count(i->first) != C.count(i->second)){
284         std::set<int> Ci;
285         for(auto j : T[i->first].first)
286             Ci.insert(j);
287         for(auto j : T[i->second].first)
288             if(Ci.count(j))
289                 pivots.push_back(j);
290
291         treeEdges.erase(i);
292         --i;
293     }
294 }
295 }
296
297 std::vector<bool> alive(N, false), ended (N, false);
298
299 for(auto i : L){
300     std::vector<bool> seen (N, false);
301     for(auto j : i)
302         seen[j] = true;
```

```
303
304     for(int j = 0; j < N; ++j)
305         if(ended[j] && seen[j])
306             return false;
307     else if(seen[j])
308         alive[j] = true;
309     else if(!seen[j] && alive[j]){
310         ended[j] = true;
311         alive[j] = false;
312     }
313 }
314 return true;
315 }
316
317 //END
318
319 //determines the number of connected components
320 std::vector<bool> visited;
321 void dfs(int u){
322     visited[u] = true;
323     for(int i = 0; i < N; ++i)
324         if(G[i][u] && !visited[i])
325             dfs(i);
326 }
327
328 //determines smallest subgraph that is not an interval graph
329 std::vector<int> smallestFailingSubgraph(bool chordal){
330     auto G2 = G;
331     int N2 = N;
332     for(N = 4; N <= N2; ++N){ //try all size i subsets of the nodes
333         std::vector<bool> btm(N2, false);
334         for(int i = N2-1; i >= N2 - N; --i)
335             btm[i] = true;
336         do {
337             G.assign(N, std::vector<int>(N, 0));
338             int i = 0, j = 0;
339
340             for(int k = 0; k < N2; ++k)
341                 if(btm[k]){
342                     j = 0;
343                     for(int l = 0; l < N2; ++l)
344                         if(btm[l])
345                             G[i][j++] = G2[k][l];
346                     ++i;
347                 }
348
349             visited.assign(N, false);
350             dfs(0);
351             bool fail = false;
352             for(int p = 0; p < N; ++p)
353                 if(!visited[p]) {
354                     fail = true;
355                     break;
356                 }
```

```
356     }
357     if(fail)
358         continue;
359     auto L0 = LexBFSOrder();
360     if(!isChordal(L0) || (!chordal && !isIntervalGraph(L0,
361         false))) { //Found smallest subgraph, that is not chordal
362
363         std::vector<int> ret;
364
365         for(int k = 0; k < N2; ++k)
366             if(btm[k])
367                 ret.push_back(k);
368         return ret;
369     }while(std::next_permutation(btm.begin(), btm.end()));
370 }
371
372 return std::vector<int>();
373 }
374
375 int main(){
376     readInput();
377     auto L0 = LexBFSOrder();
378     if(isChordal(L0))
379         std::printf("The graph is chordal!\n");
380     else{
381         std::printf("The graph is not chordal.\n"); //Calculation
382             stops here
383
384         std::printf("Smallest subgraph that is not chordal:\n");
385         for(auto i : smallestFailingSubgraph(true))
386             std::printf("Node %d\n", i);
387     }
388     return 0;
389 }
390
391 if(isIntervalGraph(L0)){
392     std::vector<int> start(N, -1), end(N, -1);
393     for(int i = 0; i < L.size(); ++i){
394         auto ac = L[i];
395         for(auto j : ac){
396             end[j] = i;
397             if(start[j] == -1)
398                 start[j] = i;
399         }
400     }
401
402     std::printf("The graph is an interval graph:\n");
403     for(int i = 0; i < N; ++i)
404         std::printf("Node %d: 25.09.%.4d - 16.10.%.4d\n", i, 1900 +
405             2 * start[i], 1901 + 2 * end[i]);
406 }
```

```
406     else {
407         std::printf("The graph is not an interval graph.\n");
408
409         std::printf("Smallest subgraph that is not an interval
410                     graph:\n");
411         for(auto i : smallestFailingSubgraph(false))
412             std::printf("Node %d\n",i);
413     }
414 }
415 }
```