

UE IMOD

Systemes dynamiques :  
Introduction aux EDOs

& Applications en Dynamique des Populations

**Cédric Wolf**

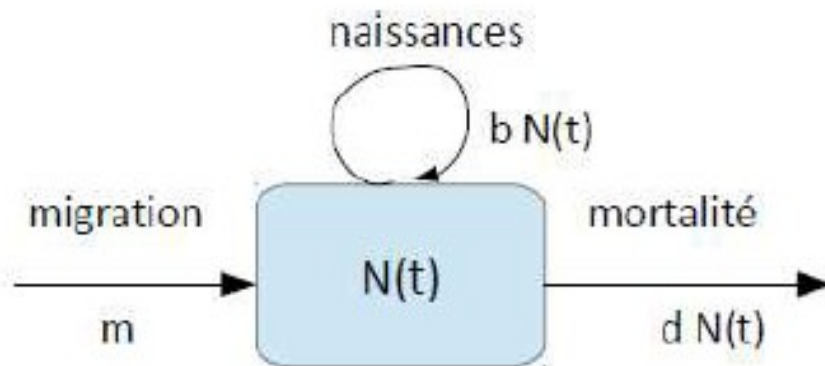
Université de Rennes I, ECOBIO, OSUR

# Introduction

Cadre = Système dynamique = Le temps (chronologique pas météo !) est pris en compte

L'inconnue est la variable  $N(t)$  (ex: Population)

On a une description du fonctionnement du système biologique  
(processus en cours, parametres)

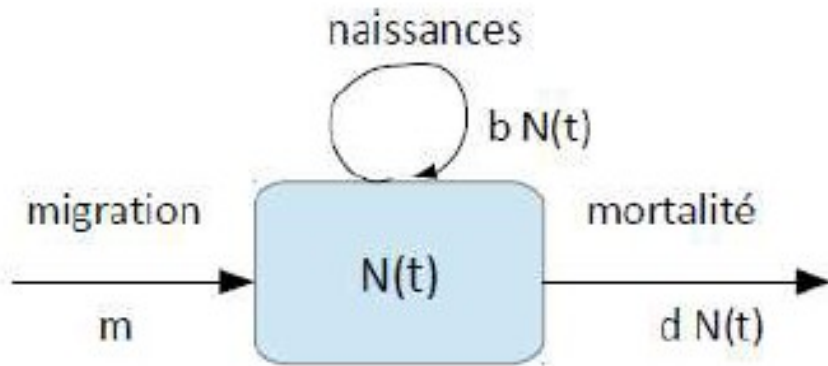


$m$  :  $N$  augmente de  $m$  individus en 1 unite de temps  
( $\Leftrightarrow N$  augmente de 1 individu en  $1/m$  unite de temps)

$b$  :  $N$  individus produirons  $bN$  nouveaux individus en 1 unite de temps

$d$  :  $dN$  est la proportion d'individus qui vont mourir en 1 unite de temps  
( $\Leftrightarrow$  1 individu survivra en moyenne  $1/d$  unite de temps)

# Introduction



Situation au bout d'une unité de temps ?  
(pas de temps = 1)

$$N(t+1) = N(t) + \text{migrations} + \text{naissances} - \text{morts}$$

$$N(t+1) = N(t) + m + b N(t) - d N(t)$$

Et entre les deux ? (pas de temps =  $\Delta t < 1$ )

$$N(t + \Delta t) = N(t) + m \Delta t + b \Delta t N(t) - d \Delta t N(t)$$

# Introduction

pas de temps =  $\Delta t < 1$

$$N(t + \Delta t) = N(t) + m \Delta t + b \Delta t N(t) - d \Delta t N(t)$$

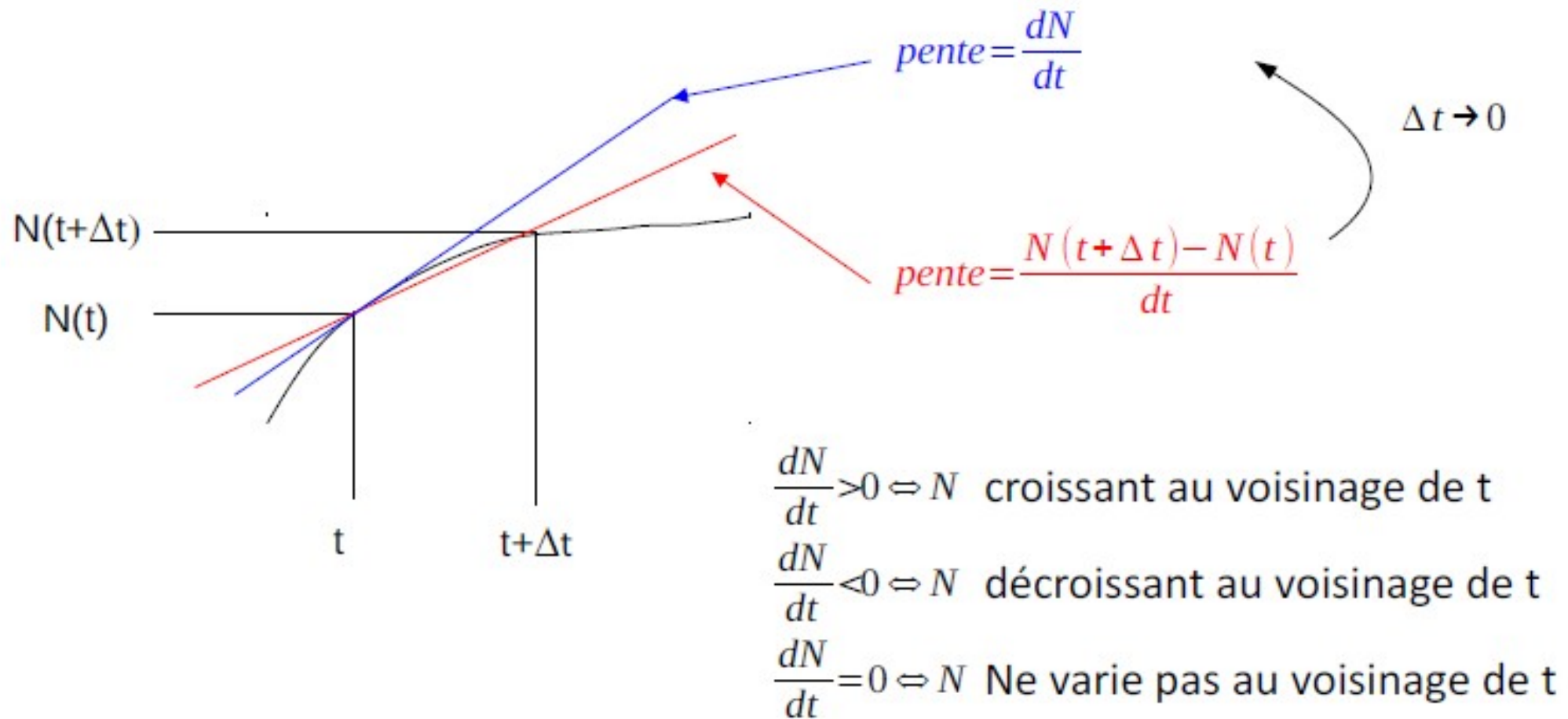
$$N(t + \Delta t) - N(t) = m \Delta t + b \Delta t N(t) - d \Delta t N(t)$$

$$\frac{N(t + \Delta t) - N(t)}{\Delta t} = m + b N(t) - d N(t)$$

temps continu :  $\Delta t \rightarrow 0$

$$\underbrace{\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left( \frac{N(t + \Delta t) - N(t)}{\Delta t} \right)}_{?} = m + b N(t) - d N(t)$$

# Introduction



$\frac{dN}{dt}$  représente donc accroissement « instantané » au temps

$$\frac{dN}{dt} = N'(t) = \dot{N}(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{N(t+\Delta t) - N(t)}{\Delta t}$$

# Introduction

$$\frac{dN}{dt} = m + b N(t) - d N(t)$$

Def : Une **équation différentielle** est une équation reliant une variable (ici  $N(t)$ ) à ses dérivées (ici uniquement  $dN/dt$ )

Concrètement, une équation différentielle décrit donc la vitesse à laquelle une variable varie au cours du temps

$$\frac{dN}{dt} = \text{flux entrants} - \text{flux sortants}$$

$$\frac{dN}{dt} = f(t, N(t))$$

# Introduction

Notion apparue fin XVIIème siècle (Calcul différentiel & calcul intégral par Newton & Leibnitz)

Premières applications en mécanique & géométrie ; puis physique

Biologie : à partir du XXème siècle

Une équation différentielle, même bien définie à une infinité de solutions

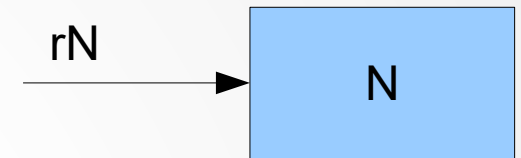
————→ Unicité nécessite une condition initiale\*

$$\begin{cases} \frac{dN}{dt} = m + b N(t) - d N(t) \\ N(0) = N_0 \end{cases}$$

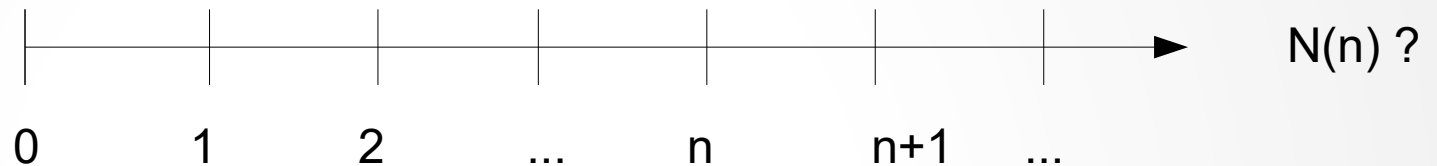
\* En réalité une condition, pas nécessairement initiale par ordre de l'équation

# Le modèle exponentiel (ou modèle de Malthus)

Hypothèse : La population s'accroît proportionnellement à son effectif présent.



**Modèle discret :**



Accroissement entre  $n$  et  $n+1$ :  $N(n+1)-N(n)$

Par hypothèse, cet accroissement est  $r*N(n)$

D'où le modèle exponentiel discret :

$$N(n+1) = N(n) + r*N(n)$$

Équation aux différences

**Modèle continu :**

$$\lim_{dt \rightarrow 0} \left( \frac{N(t+dt) - N(t)}{dt} \right) = \frac{dN(t)}{dt} = r * N(t)$$

EDO



# Le modèle exponentiel (ou modèle de Malthus)

Le modèle exponentiel est un modèle que l'on sait résoudre (en fixant  $N_0$ )

## Modèle discret :

$$N(n+1) = N(n) + r * N(n)$$

La solution est :  $N(n) = (1+r)^n N(0)$

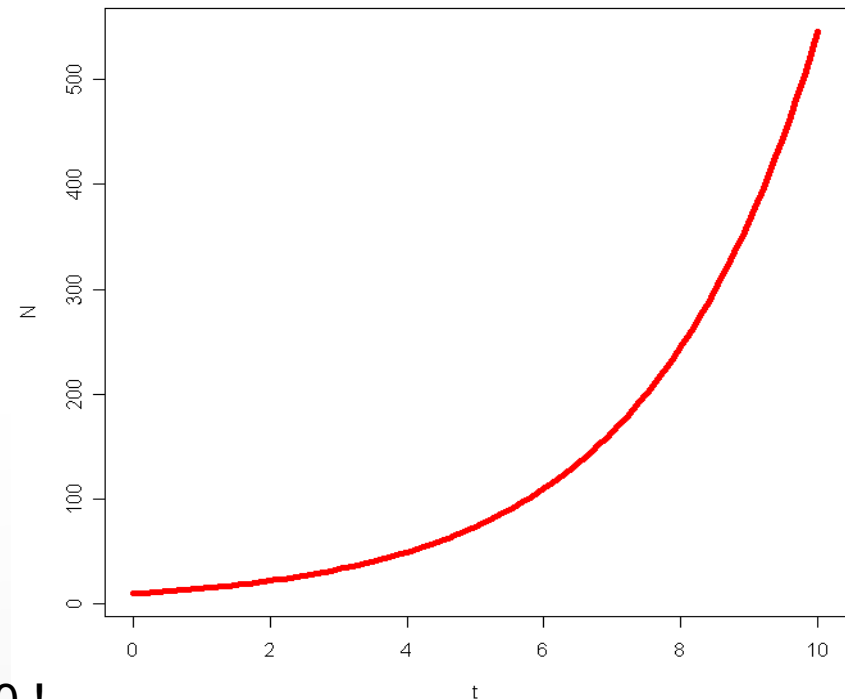
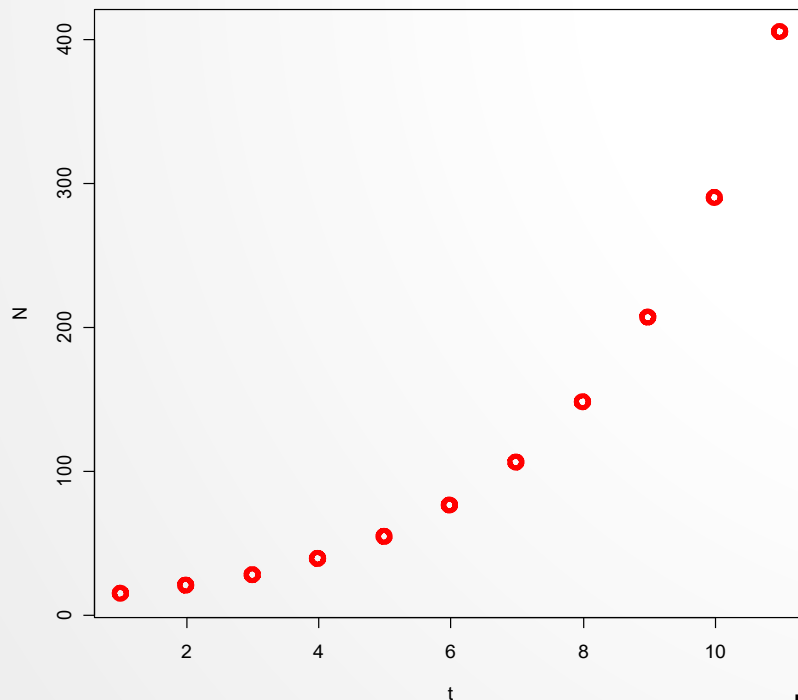
## Modèle continu :

$$\frac{dN(t)}{dt} = r * N(t)$$

La solution est :  $N(t) = e^{r*t} N_0$

(méthode de séparation des variables)

*Quel est le devenir de la population ?*

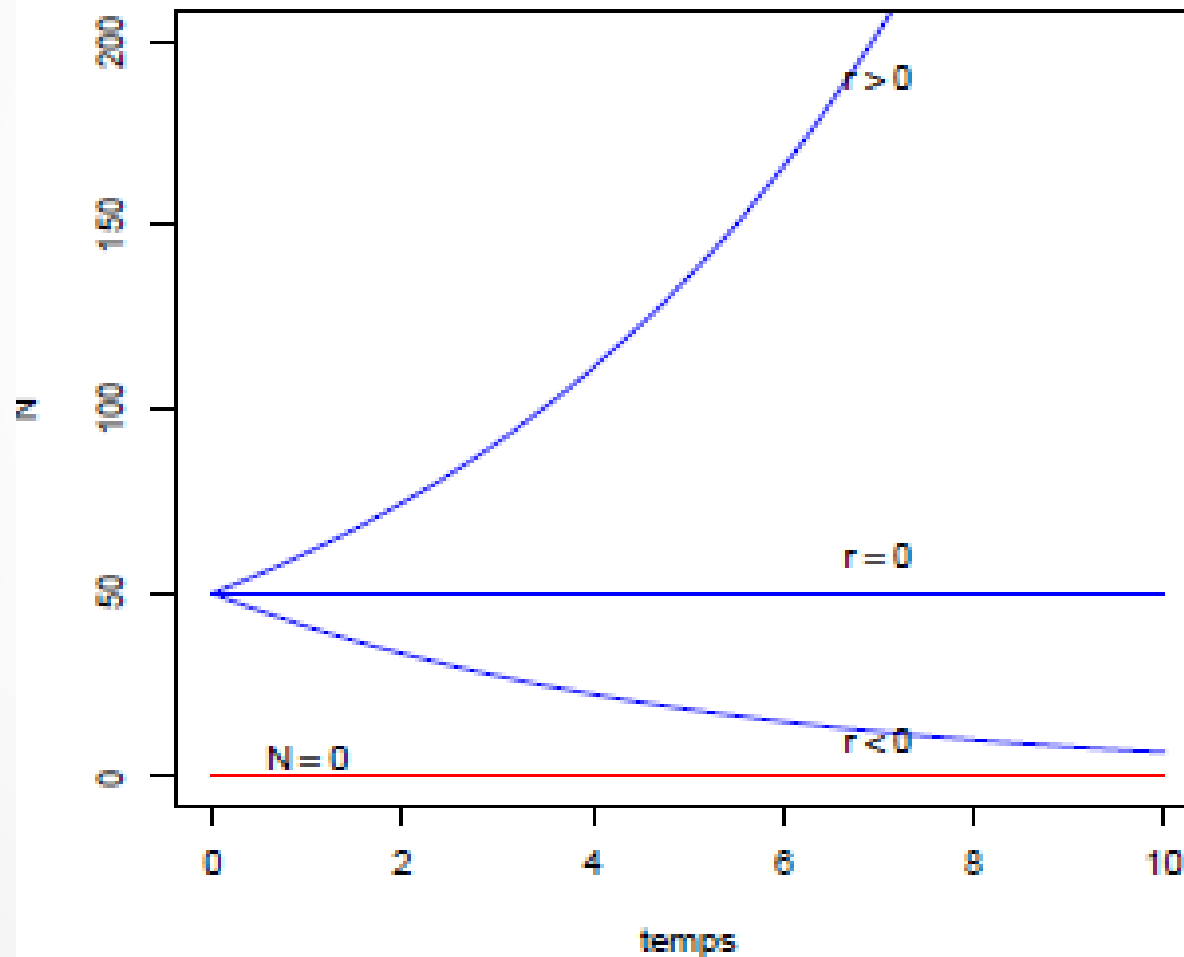


Lorsque  $r > 0$  !

# Le modèle exponentiel (ou modèle de Malthus)

$$\frac{dN(t)}{dt} = r * N(t)$$

La solution est :  $N(t) = e^{rt} N_0$



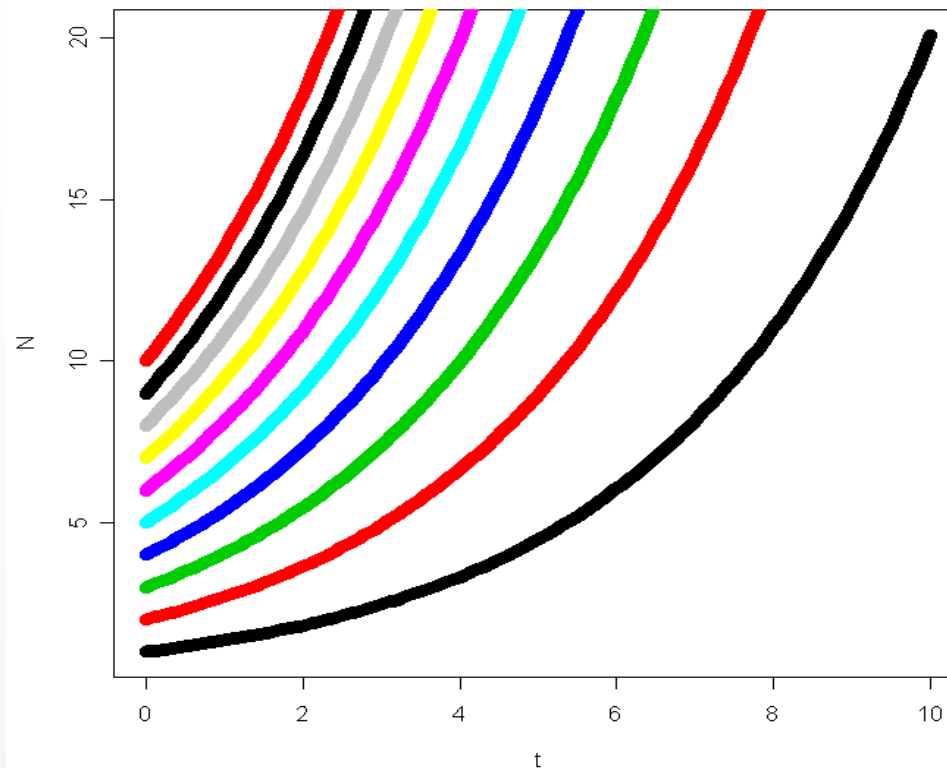
# Trajectoire d'un système dynamique

Pour un système dynamique quelconque défini par une EDO ; soit  $\frac{dN(t)}{dt} = f(N(t))$

on appelle trajectoire la représentation d'une solution (correspondant à un  $N_0$ ) dans le plan  $N(t)$  vs  $t$

Une propriété essentielle de ces trajectoires, est que 2 trajectoires ne peuvent pas se couper (à variables externes identiques).

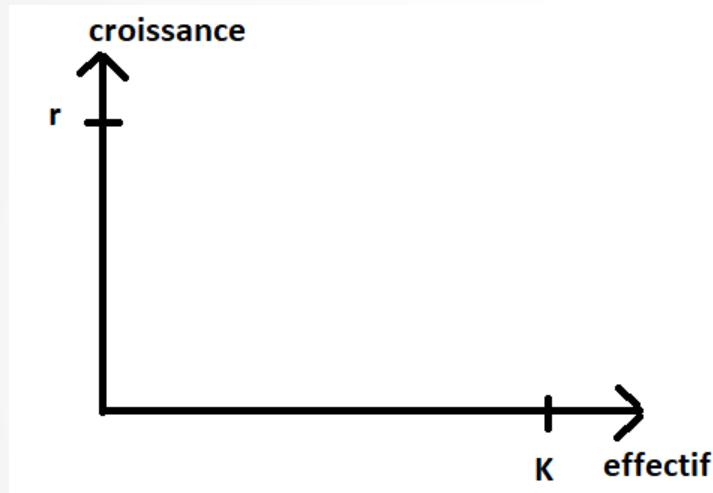
Autrement dit, pour un point  $(t, N)$  donné, il ne peut passer qu'une seule trajectoire : « à un présent donné, il n'existe qu'un seul passé et un seul futur possible » : Déterminisme !



# Le modèle logistique (ou modèle de Verhulst)

Hypothèse : On introduit de plus une densité-dépendance pour tenir compte de l'effet limitant des ressources (qui ne sont pas infinies) : compétition intraspécifique

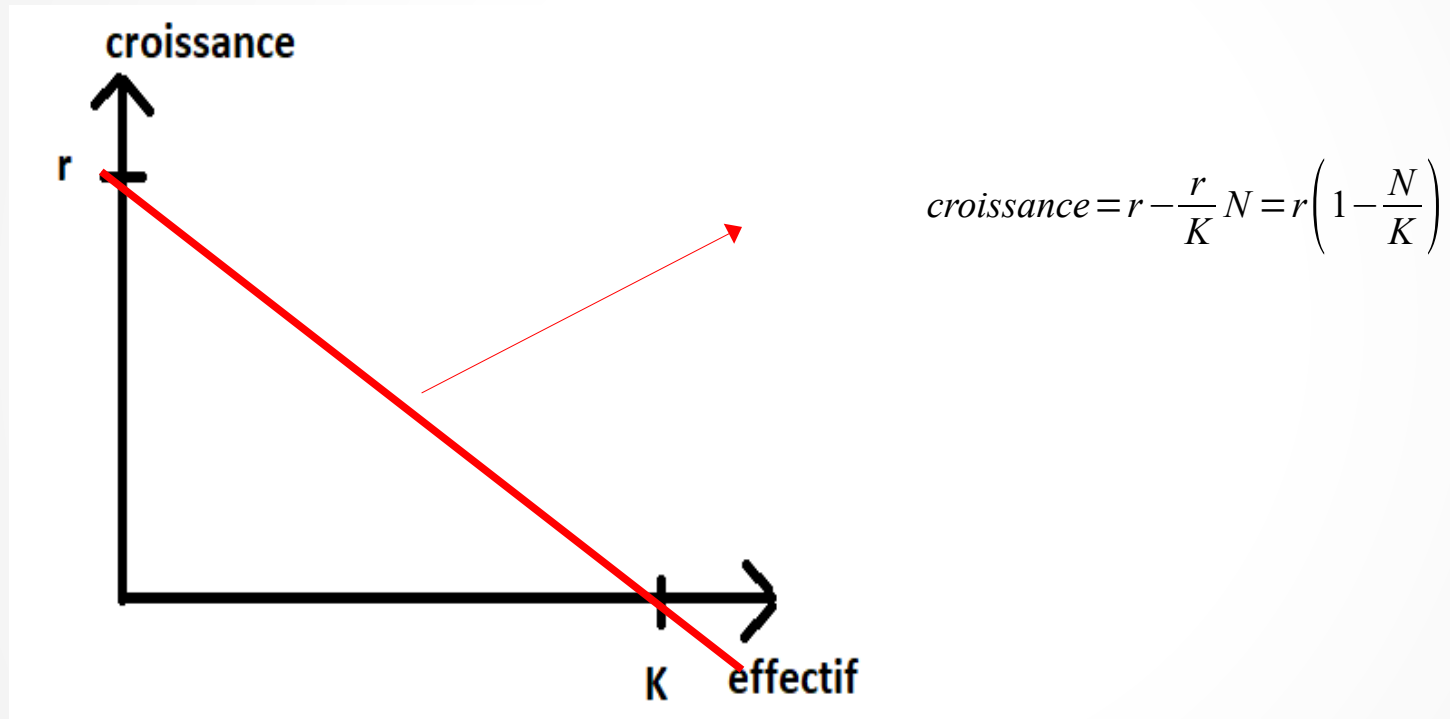
Plus la population augmente, plus la croissance est “freinée”



# Le modèle logistique (ou modèle de Verhulst)

Hypothèse : On introduit de plus une densité-dépendance pour tenir compte de l'effet limitant des ressources (qui ne sont pas infinies) : compétition intraspécifique

Plus la population augmente, plus la croissance est “freinée”



D'où le modèle logistique continu :

$$\frac{dN(t)}{dt} = r \left( 1 - \frac{N(t)}{K} \right) N(t)$$

Écologiquement, K est la capacité d'accueil du milieu

# Le modèle logistique (ou modèle de Verhulst)

Le modèle exponentiel est un modèle que l'on sait résoudre (en fixant  $N_0$ )

$$\frac{dN(t)}{dt} = r \left( 1 - \frac{N(t)}{K} \right) N(t)$$

La solution est :

$$N(t) = \frac{K}{1 + \frac{K - N_0}{N_0} e^{-rt}}$$

*Quel est le devenir de la population ?*

4 cas sont possibles, selon la valeur de  $N_0$  :

Si  $N_0 = 0$ , alors pour  $t > 0$ ,

$N(t) = 0$

Si  $K > N_0 > 0$ , alors pour  $t > 0$

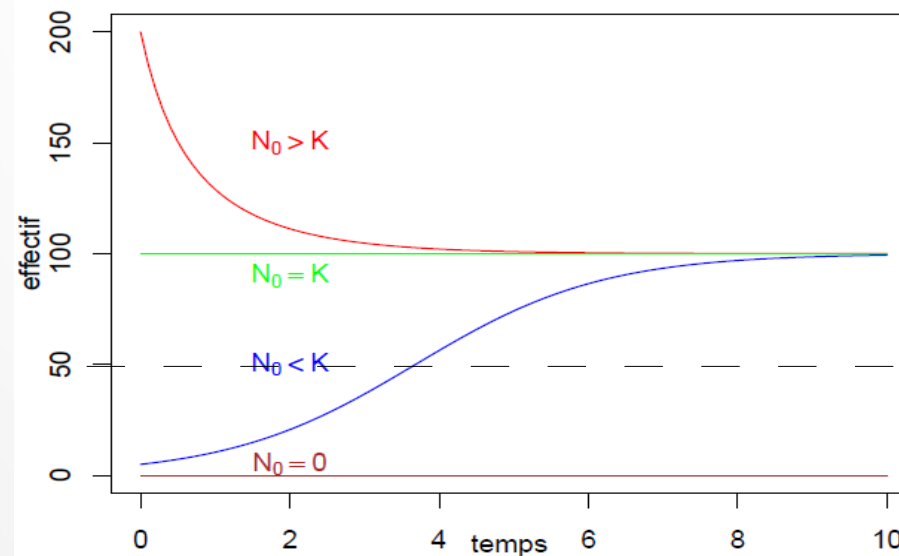
$N > 0$  et  $N(t)$  tend vers  $K$

Si  $N_0 = K$ , alors pour  $t > 0$ ,

$N(t) = N_0$

Si  $N_0 > K$ , alors pour  $t > 0$

$N > 0$  et  $N(t)$  tend vers  $K$



Point d'inflexion en  $K/2$

# Analyses possibles

Ce que nous avons vu pour le moment relève de l'**analyse quantitative** des modèles :

- Recherche de solutions « exactes » = résolution analytique
- Etude des fonctions solutions

La résolution est possible lorsque l'équation est linéaire d'ordre 1, c'est à dire que :

$$f(t, N(t)) = a(t)N(t) + b(t)$$

En dehors de ces cas, elle n'est pas forcément possible et souvent difficile.

Une solution est alors de passer par des **simulations numériques** (par ordinateur)

- Mais :
- Choix de la méthode ?
  - Risques d'erreurs
  - Exhaustivité ?

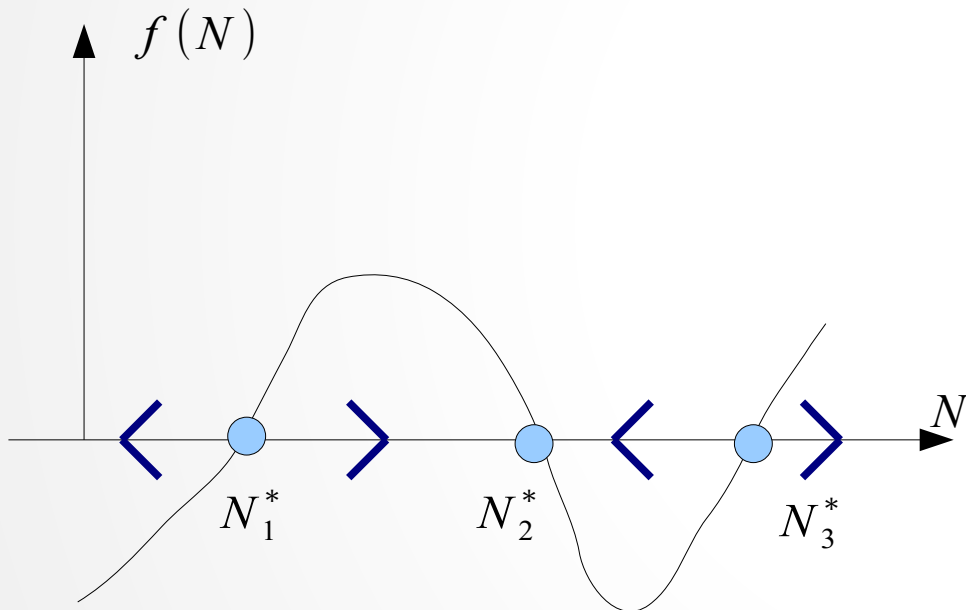
Il faut donc passer également par une **analyse qualitative** du modèle :

- Etude des propriétés des solutions (Points d'équilibres ?)
- Etude asymptotique (stabilité des équilibres,...)

# Introduction à l'analyse qualitative

Un point d'équilibre (ou point fixe) d'un modèle  $\frac{dN(t)}{dt} = f(N(t))$  est une valeur  $N^*$  qui est telle qu'en ce point  $N(t)$  n'évolue plus (si  $N(t) = N^*$  alors  $N(t) = N^*$  pour tous les temps suivants)

Par une approche graphique



Analyse asymptotique ?

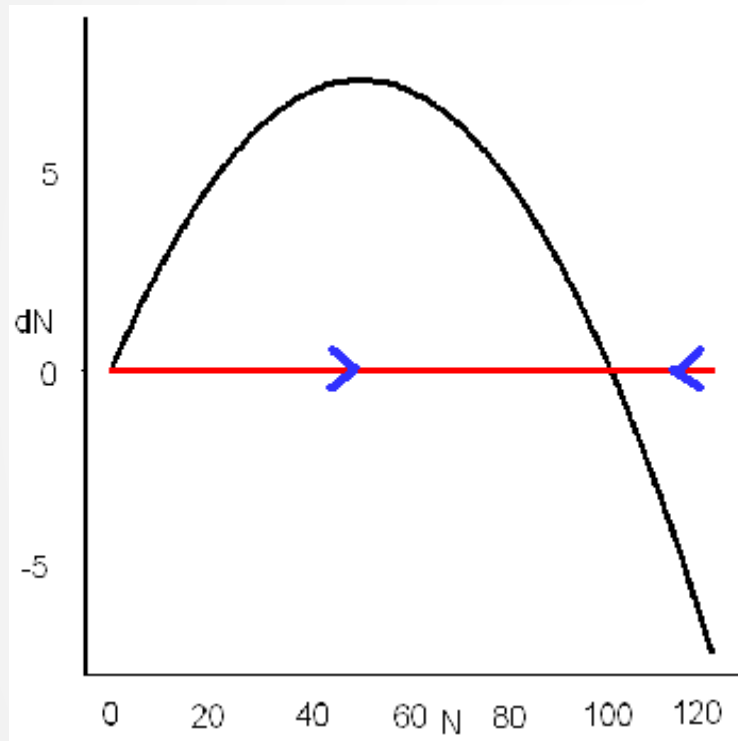
Comment évolue  $N$  dans chaque zone ainsi définie ?



# Introduction à l'analyse qualitative

Modèle logistique :

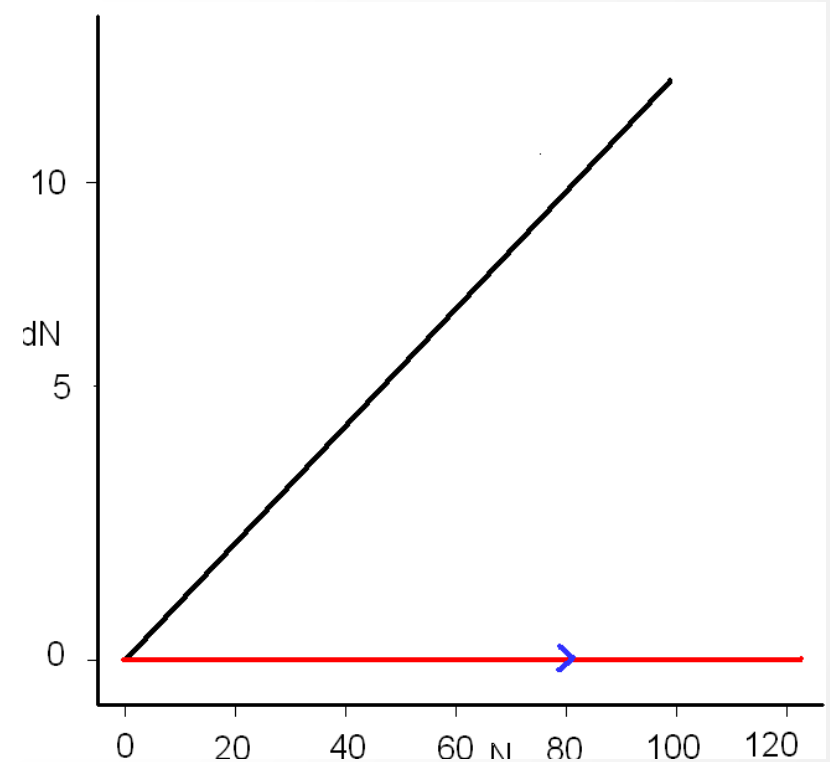
$$\frac{dN(t)}{dt} = r \left( 1 - \frac{N(t)}{K} \right) N(t)$$



$N_0^* = 0$  est instable  
 $N_1^* = K$  est stable

Modèle exponentiel :

$$\frac{dN(t)}{dt} = r * N(t)$$



$N^* = 0$  est instable

# Et s'il y a plusieurs variables (populations) ?

Si les populations n'interagissent pas : Une seule équation à la fois !

Dès lors qu'il y a des interactions, on parle de système d'équation

$$\begin{cases} \frac{dN_1}{dt} = f_1(N_1, N_2) \\ \frac{dN_2}{dt} = f_2(N_1, N_2) \end{cases}$$

**analyse quantitative** : encore plus rare que pour 1 seule équation



Simulation numérique, analyse qualitative

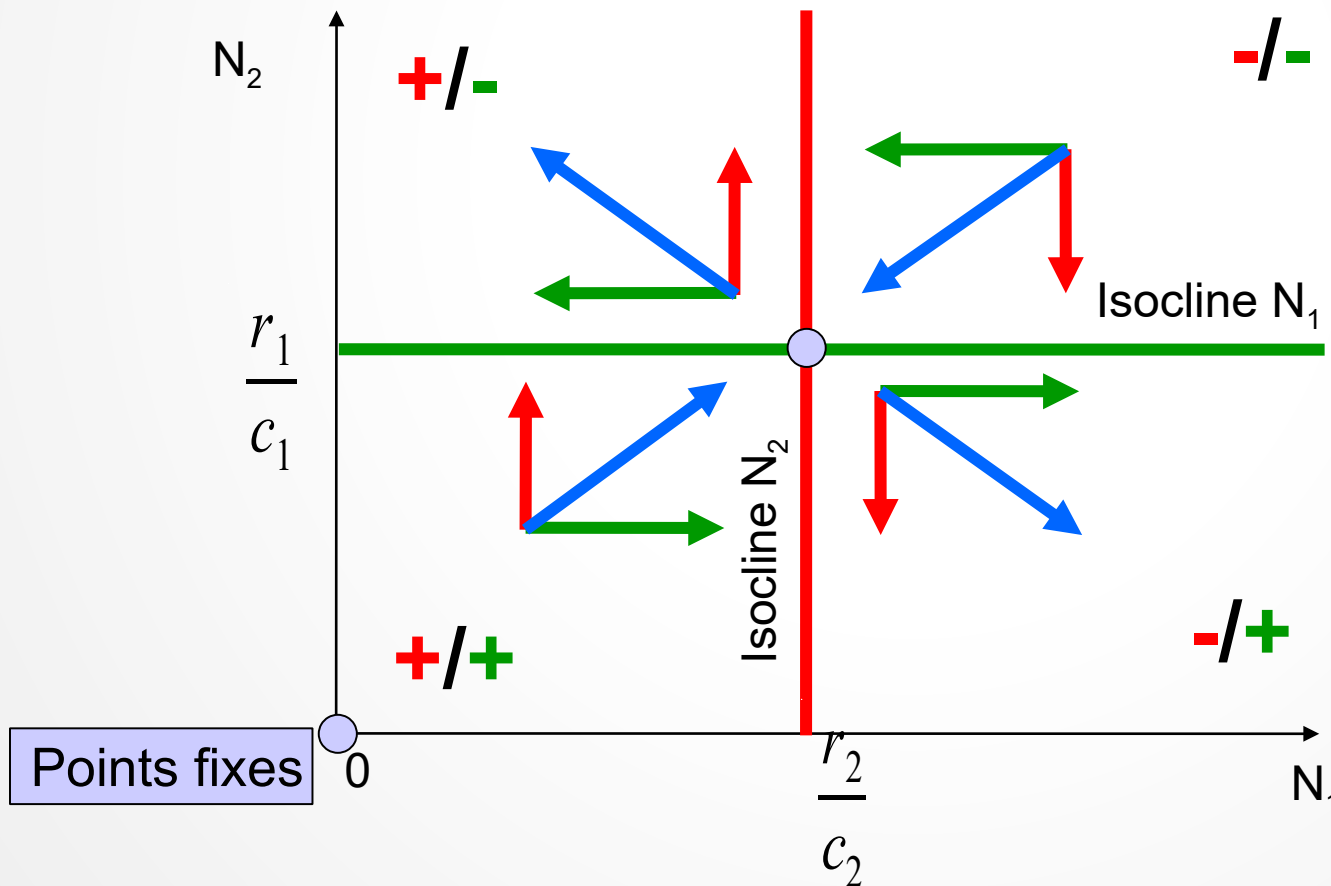
En dynamique des populations, lorsqu'il y a plus de deux populations, on parle de modèles de communautés : 1 équation par "population"

Exemple : Modèle de compétition de Lotka-Volterra

$$\begin{cases} \frac{dN_1}{dt} = r_1 N_1 - c_1 N_1 N_2 \\ \frac{dN_2}{dt} = r_2 N_2 - c_2 N_1 N_2 \end{cases}$$

## Et s'il y a plusieurs variables (populations) ?

- En traçant les isoclines dans le plan de phase et en étudiant les variations de  $N_1$  et  $N_2$  dans chacune des régions ainsi délimitées, on établit le **portrait de phase**.



# Et les ED " pas O" ?

Certaines équations différentielles ne sont pas "Ordinaires". On distingue notamment :

## ➤ Equations différentielles stochastique (EDS)

Ex : ajout d'un "bruit blanc", modélisé par un mouvement Brownien (=processus de Wiener)

- ➤ Plus de déterminisme !  
Etude et calculs bien plus complexes qu'une EDO

## ➤ Equations aux dérivées partielles (EDP)

La(es) variable(s) étudiée(s) dépend(ent) de plusieurs variables : ex  $N(t,a,x)$

Ex : Modèles structurés en âge (continu) ; Modèles de réaction-advection-diffusion

- ➤ Des dérivées en  $a$ , en  $x$ , ... apparaissent  
Etude et calculs bien plus complexes qu'une EDO