

### ESCUELA TÉCNICA SUPERIOR DE INGENIERÍA INFORMÁTICA

## INGENIERÍA DEL SOFTWARE

### Ejercicio 1 - Diseño de una Arquitectura Software

## Diseño y Arquitectura del Software

#### **Integrantes**

SAMUEL RUSU
MARÍA ESTEBAN SÁNCHEZ
SERGIO VILLAGARCÍA SÁNCHEZ
JESÚS ORTIZ LOPO
CARLOS HERNÁNDEZ HERNÁNDEZ
MARIO RECIO MONTERO

**Portavoz** 

s.rusu.2019@alumnos.urjc.es



# ÍNDICE

1.ROLES	
1.1.ASS	3
1.2.ASC	3
1.3.ASJ	3
2.REQUISITOS	4
3. DECISIONES TOMADAS Y ARQUITECTURAS RESULTANTES	6
3.1 ITERACIÓN 1	6
3.1.1 DECISIONES	6
3.1.2 ARQUITECTURA RESULTANTE	8
3.2 ITERACIÓN 2	10
3.2.1 DECISIONES	10
3.2.2 ARQUITECTURA RESULTANTE	12
4.CONCLUSIONES	14
5.BIBLIOGRAFÍA	14
6.TABLA DE TIEMPOS	15



### 1.ROLES

### 1.1.ASS

- SAMUEL RUSU
- SERGIO VILLAGARCÍA SÁNCHEZ

#### 1.2.ASC

- CARLOS HERNÁNDEZ HERNÁNDEZ
- MARÍA ESTEBAN SÁNCHEZ

### 1.3.ASJ

- MARIO RECIO MONTERO
- JESÚS ORTIZ LOPO



# 2.REQUISITOS

	Nombre	Descripción
RF1	Comunicación entre módulos	Se necesita una arquitectura con emisores de eventos (sistema de sensores IoT), consumidores (módulos y operarios) y canales para transmitir dichos eventos (pudiendo servirse de un sistema de mensajería interno).
RF1.1	Comunicación de la información de los sensores	El sistema comunicar la información producida por las diferentes familias de sensores a un módulo central de notificaciones, Cockpit.
RF1.2	Comunicación de la información de las líneas de producción	El sistema debe recoger información relativa a las líneas de producción, y enviarla al Cockpit para su tratamiento.
RF2	Base de datos	Debe incluirse en el sistema una base de datos NoSQL para almacenar todos los datos que requiere el sistema.
RF2.1	Almacenamiento e identificación de órdenes	La base de datos almacenará las órdenes de trabajo, Se debe incluir y almacenar para cada orden de trabajo, un identificador asociado y el nombre del operario u operarios designados a realizar dicha tarea.
RF2.2	Almacenamiento e identificación de materiales	La base de datos contiene la información de los materiales disponibles en la fábrica, y debe incluirse y almacenarse junto a cada material, su identificador y nombre asociados.
RF2.3	Almacenamiento de datos de sensores	La base de datos debe almacenar, además, todos los datos producidos por los sensores y cuál es su estado.
RF3	Sistema de mensajería	Debe incluirse un sistema de mensajería, que permita comunicar la información y los eventos, entre cada uno de los módulos de la arquitectura.
RF3.1	Suscripción de los operadores	El sistema de mensajería debe permitir a los operarios suscribirse a diferentes eventos y estar permanentemente conectados para recibir notificaciones como actualizaciones de la producción, fallos en los sensores o sobrecarga en la producción.
RF4	Módulo de ordenes de trabajo	Se debe incluir un módulo de asignación de órdenes de trabajo, que permita asignar a los



		operarios y las máquinas necesarias para
		fabricar los componentes.
RF5	Módulo de selección de	El sistema debe contar con, al menos, dos
	algoritmos	algoritmos distintos, y dependiendo de la
		necesidad del sistema, debe poder seleccionarse
		el adecuado. El tipo de algoritmo se
		especificarán en los subapartados de este
		requisito.
<b>RF5.1</b>	Algoritmo de	Ya que se enviarán múltiples ordenes de trabajo,
	optimización de volumen	se requiere implementar un algoritmo predictivo
	de trabajo	que gestione el volumen y la gestión de dichas
		órdenes, con el objetivo de evitar saturaciones
		del sistema y de los operarios.
RF5.2	Algoritmo de predicción	Ya que es posible que se produzcan incidencias
	de fallo	en las líneas de trabajo, es necesario incluir un
		algoritmo predictivo para detectarlos, y asignar
		los recursos necesarios desde otras líneas, hasta
DE(		que pueda solucionarse el problema.
RF6	Componente visual	Los operarios deben poder visualizar los datos
		en tiempo real del proceso productivo, así como
		información de las órdenes de trabajo emitidas y
DEO	I	las líneas de trabajo.
RF8	Implementación de 3 familias de sensores	Los sensores IoT se clasifican en tres familias, y cada una de estas tres familias, cuenta con
	Tallillas de selisores	funcionalidades características, de forma que se
		debe dar soporte a cada una de estas variantes.
RF8.1	Comunicación de los 3	Se especifica que existen tres sensores de una
KI 0.1	sensores	determinada familia, que siguen un patrón de
	Selisor es	comunicación especifico, donde el primero
		envía información al segundo y este al tercero,
		que finalmente lo envía al centro de
		notificaciones.
RF8.2	Compatibilidad entre	Es necesario asegurar la compatibilidad entre los
	sensores	datos producidos por el sensor dos y el sensor
		tres de la familia especificada en el RF8.1.
		Por ello, es preciso incluir un mecanismo de
		adaptación de estos.
RF9	Canal de comunicación	El sistema será invocado desde un módulo de
		seguridad externo, basado en un servicio web,
		donde cada usuario (operario), debe identificarse
		con un nombre y contraseña.

Tabla 1: Tabla de requisitos



#### 3.DECISIONES TOMADAS Y ARQUITECTURAS RESULTANTES

### 3.1 ITERACIÓN 1

#### 3.1.1 DECISIONES

 Decisión 1/ADR1-01: Se necesita un sistema de gestión y envío de notificaciones, que reaccione a las modificaciones detectadas por los sensores, enviando las señales pertinentes.

**Solución:** Arquitectura basada en eventos, que contará con tres módulos conectados por un sistema de mensajería interno. Los módulos se separarán en: productores (sensores), un módulo central manejador (Cockpit) y consumidores (usuarios suscritos al sistema).

— **Decisión 2/ADR1-03:** Se necesita implementar una familia de 3 tipos de sensores, de forma que compartan funcionalidades, pero se diferencien por otras propias.

**Solución:** Ya que se necesitan 3 familias de sensores, declaramos interfaces abstractas para instanciar cada una de ellas, e implementaremos un patrón Abstract Factory para su creación.

— **Decisión 3/ADR1-07:** Se necesita implementar una familia de 3 tipos de sensores que se comuniquen entre sí, de forma que el primero envía información al segundo y este al tercero que finalmente lo envía al centro de notificaciones.

**Solución:** Ya que se trata de una comunicación lineal de los sensores, y no se comparten recursos entre los distintos sensores, no es necesario implementar ningún patrón específico que complique más la solución, y un patrón por capas sería incorrecto. La comunicación se hará por tanto de forma simple y directa, sin un estilo específico.

— Decisión 4/ADR1-10: Se requiere un módulo de órdenes de trabajo para gestionar toda la operativa de cada trabajador y máquina, así como un componente de visualización para mostrar dichas órdenes, y otra información analítica.

**Solución:** Ya que debe existir un componente de visualización, encargado de mostrar las órdenes de trabajo, y las analíticas de los datos, se incluirá dicho elemento junto al módulo de órdenes, para representar esta relación.



— Decisión 5/ADR1-11: Los operarios de la factoría 4.0 debe estar permanente notificados a través de un sistema de mensajería interno y deben poderse suscribir a diferentes eventos y notificaciones como actualizaciones de la producción, fallos en los sensores o sobrecarga en la producción.

**Solución:** Se incluirá el módulo de comunicación interno como mecanismo de traspaso de mensajes y eventos entre los distintos módulos, que permita además a los operarios conectarse y consultar información de relevancia.

— Decisión 6/ADR1-13: Los operarios de la factoría 4.0 debe estar permanente notificados a través de un sistema de mensajería interno y deben poderse suscribir a diferentes eventos y notificaciones como actualizaciones de la producción, fallos en los sensores o sobrecarga en la producción.

**Solución:** Se utilizará un patrón Publish Subscribe para que los operarios puedan suscribirse a distintos tópicos de interés, permitiendo que sean notificados de estos a través del sistema de mensajería integrado.

 Decisión 7/ADR1-15: Se requiere que el sistema sea capaz de procesar los eventos que hayan sido captados por los sensores, y posteriormente transmitir dichos datos al módulo Cockpit.

**Solución:** Se plantea incluir un sistema que procese los eventos recogidos por diferentes familias de sensores y los transmita a un centro de notificaciones denominado Cockpit.



## 3.1.2 ARQUITECTURA RESULTANTE

### Sistema de mensajería:

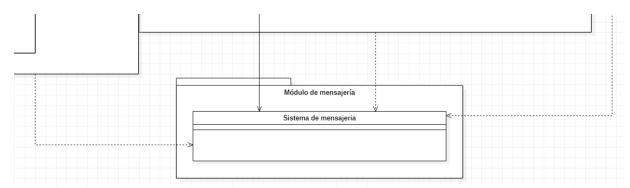


Imagen 1.1: Sistema de mensajería

### Módulo consumidor de eventos:

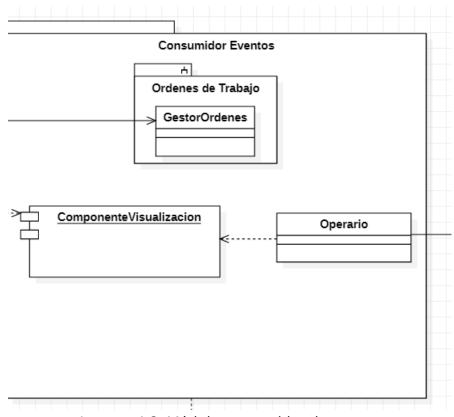


Imagen 1.2: Módulo consumidor de eventos



# Módulo cockpit:

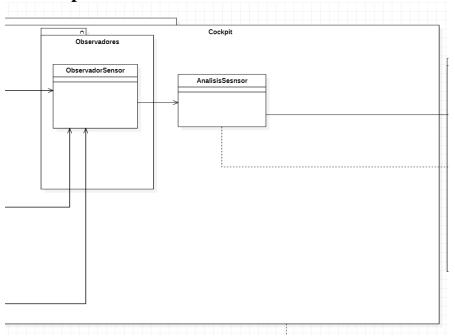


Imagen 1.3: Módulo cockpit

# Módulo productor de eventos:

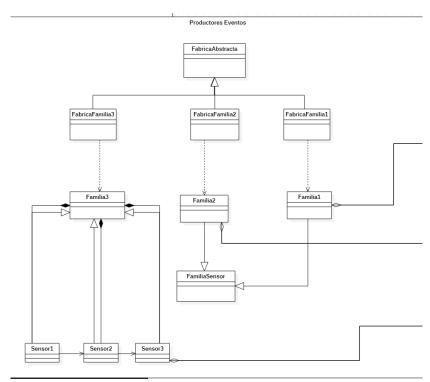


Imagen 1.4: Módulo productor de eventos



#### 3.2 ITERACIÓN 2

#### 3.2.1 DECISIONES

— Decisión 1/ADR2-01: Se necesita una base de datos NoSQL, que va a almacenar toda la información relacionada con los agentes que operan en la aplicación, la propia factoría y sus correspondientes productos.

**Solución:** Se incluirá un componente en la arquitectura, que represente la base de datos requerida, y se conecte con el módulo cockpit para recibir la información procesada y almacenarla.

— Decisión 2/ADR2-03: Se necesita un sistema que detecte cambios en los sensores o información de las líneas de trabajo, las capture y comunique al módulo cockpit para el tratamiento de dichos datos.

**Solución:** Se utilizará un patrón observador, con un observador para los sensores, y otro para las líneas de trabajo. Estos observadores transmitirán los datos al módulo central para su tratamiento.

— **Decisión 3/ADR2-05:** Se deben invocar los servicios de un módulo de seguridad externo para acceder al sistema, por lo que se debe proporcionar un canal de comunicación adecuado entre ambos sistemas.

**Solución:** Mediante el uso de un componente gateway, se puede modelizar esta relación entre sistemas, u otras futuras, proporcionando un canal adecuado.

— Decisión 4/ADR2-07: El sistema hará uso de distintos algoritmos predictivos para mejorar el rendimiento general de la factoría, pero se debe emplear el algoritmo adecuado en el lugar y momentos necesarios.

**Solución:** Se utilizará el patrón Strategy, para definir una interfaz común a todos los algoritmos que se desee implementar, siendo solo necesario definir las diferencias y funcionamientos específicos de cada uno, e incluirlos en el módulo correspondiente.



— Decisión 5/ADR2-09: La información acerca de los sensores, líneas de trabajo y órdenes de trabajo, debe ser accesible a los operarios, a traves del componente de visualización, por lo que es necesario analizar dicha información, y transmitirla en un formato organizado, que sea comprensible por los empleados.

**Solución:** Para ello, la información captada en los observadores se envía a un módulo de análisis y tratamiento de información en el cockpit, que contendrá las herramientas necesarias para tratar dicha información, y transmitirla al componente de visualización.

— Decisión 6/ADR2-11: Es necesario asegurar la compatibilidad entre los datos producidos por el sensor dos y el sensor tres de la familia especificada en el RF8.1. Por ello, es preciso incluir un mecanismo intermedio entre ambos, que sirva de adaptación de estos.

**Solución:** El patrón Adapter permite utilizar una interfaz, que sirva de intermediario entre ambos sensores, adaptando la comunicación entre estos, y asegurando la compatibilidad.



### 3.2.2 ARQUITECTURA RESULTANTE

# Sistema de mensajería:

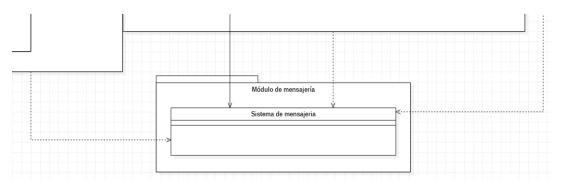


Imagen 2.1: Sistema de mensajería

## Módulo consumidor de eventos:

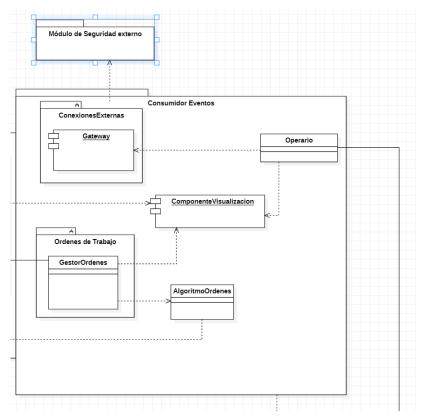


Imagen 2.2: Módulo consumidor de eventos



# Módulo cockpit:

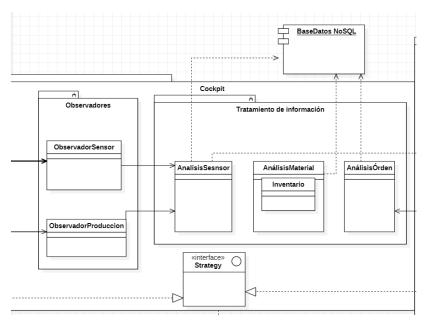


Imagen 2.3: Módulo cockpit

# Módulo productor de eventos:

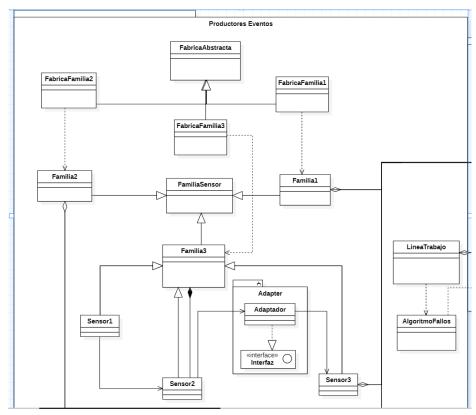


Imagen 2.4: Módulo productor de eventos



#### 4.CONCLUSIONES

Al ser un ámbito desconocido, al principio nos resultó complicado tomar las decisiones más acertadas con relación al problema planteado, pero a medida que nos íbamos familiarizando con el trabajo pudimos resolver los contratiempos de forma más rápida y sencilla.

Dificultad a la hora de cohesionar todos los módulos ya que nunca habíamos enfrentado un diseño de este calibre.

En la tercera iteración, tuvimos un desacuerdo notable a la hora de decidir que patrón utilizábamos en la decisión 6. Al final llegamos a la conclusión de que la mejor solución era utilizar el patrón publish-subscribe.

#### 5.BIBLIOGRAFÍA

https://es.wikipedia.org/wiki/Cliente-

 $\underline{servidor\#:} \\ \text{``:text=La\%20arquitectura\%20cliente\%2Dservidor\%20es,} \\ \underline{servidor\%2C\%20quien\%20le\%20d} \\ \underline{a\%20respuesta}.$ 

https://refactoring.guru/es

 $\underline{https://medium.com/@\,maniakhitoccori/los-10-patrones-comunes-de-arquitectura-de-software-d8b9047edf0b}$ 

https://somospnt.com/blog/118-arquitectura-de-capas

https://reactiveprogramming.io/blog/es/estilos-arquitectonicos/capas

https://cloud.google.com/solutions/event-driven-architecture-pubsub?hl=es-419

https://medium.com/@Apoorv\_Saxena/introducing-asyncresolver-js-resolve-async-subscribed-decisions-bead640b1352

https://refactoring.guru/es/design-patterns/behavioral-patterns

https://refactoring.guru/es/design-patterns/structural-patterns

https://learn.microsoft.com/es-es/azure/architecture/patterns/index-table

https://programacion.net/articulo/patrones\_de\_diseno\_xix\_patrones\_de\_comportamiento\_mediator\_1022



# 6.TABLA DE TIEMPOS

Week	Iteration	Time in	Reflection	Time in	Design
		ADD (ASS)	time (ASS-	refined	ADD time
			ASC)	ADD (ASS)	(ASJ)
1	1	130	65	190	55
2	2	110	55	170	85

Tabla 2: Tabla de tiempos

