Úvodné cvičenie vizuálne systémy

Cvičiaci:

Ondrej Straka – <u>ondrej.straka@stuba.sk</u> - primárne cvičenia vo štvrtok od 15:00 do 19:00

Miroslav Kohút - miroslav.kohut@stuba.sk - primárne cvičenia v stredu od 15:00 do 19:00

Obsah cvičení:

Cvičenia budú rozdelené do dvoch blokov.

BLOK 1

Obsahom bloku je získanie základných vedomostí pre prácu s 2D obrazom. Študenti budú implementovať už existujúce funkcionality na prácu s obrazom a taktiež budú implemnetovať vlastné algoritmy. Počas cvičení bude úlohou študenta vedieť pracovať s 2D a 3D kamerou ukladať a vizualizovať z nich dáta a tie následne vedieť použiť v aplikácií

BLOK 2

Obsahom bloku je získanie pokročilých vedomostí a praxe na prácu s 3D a 2D obrazom. Študenti budú implementovať pokročilé metódy spracovania obrazu Kmeans a Ranasac na 3D data.

Bodovanie:

- Maximálny počet bodov za zadania je 50 (BLOK 1 + BLOK 2 / 25+25 bodov)
- Minimálny počet bodov za zadania je 25 bodov ((BLOK 1 + BLOK 2 / 12.5+12.5 bodu))
- Pri neodovzdaní zadania na čas môžu študenti odovzdať v náhradnom termíne pričom maximálny počet bodov sa znižuje na polovicu. Ak neodovzdajú ani v náhradnom termíne za zadanie je automaticky 0 bodov

Všeobecné informácie:

- Robí sa v skupinách po dvoch
- Po vypracovaní bude zadania potrebné nahrať aj do AIS a prebehne plagiátorská kontrola. V Prípade zistenia plagiátorstva budú mať obe skupiny 0 bodov
- Každé zadanie bude odovzdávané osobne a bodované podľa miery pochopenia všetkých úloh, na základe zhodnotenia cvičiacim

Používané knižnice a technológie:

Jazyk: preferovaný python no možné použiť aj C++

OS:- linux preferovany no na osobnom PC vie fungovať aj pod windows

Libky: tensorflow, opency, libfreenect etc,

Github: očakávame, že v rámci skupiny budete mať založený github pre konkrétny blok, ktorý budete odovzdávať, taktiež bude kontrolovaná aj miera commitov od každého kontribútora -> nemal by programovať len jeden

Zadanie 1 (7 bodov) - odovzdanie v treťom týždni semestra

Pripojte sa na kameru na vašom PC a vytvorte aplikáciu, ktorá s využitím opencv:

- 1. Zosníma 4 ri snímky po stlačení medzerníka a následne snímky uloží to vami definovaného priečinku (1 bod)
- 2. Vytvorí mozaiku zo 4 roch snímok vo formáte 2x2 a zobrazí ju pomocou príkazu imgshow a uloží ju na vami definované miesto pozor nie použitie funkcie sublot ale vytvorenie vlastného obrázka (2 body)
- 3. Na prvom obrázku z mozaiky aplikujete funkciu kernel masky na každý pixel (v rozmere 3x3) operáciu realizujte už v existujúcej mozaike (1,5 bodu)
- 4. Druhú snímku otočte o 90° pomocou využitia for cyklu. (1 bod)
- 5. Na treťom obrázku vyzobrazte z RGB len červený kanál (1 bod)
- 6. Do terminálu vypíšete základné informácie o obraze (dátový typ, rozmer, veľkosť) (0,5 bodu)

Pomôcky:

- Pre pripojenie kamery využite program v pycharme kamera už má nainštalovaný driver
- Potrebné návody na vypracovanie jednotlivých úloh nájdete na stránke https://docs.opencv.org/4.7.0/
 - https://docs.opencv.org/4.7.0/db/deb/tutorial display image.html pre prácu s ukladaním obrázku, zobrazovaním a nahrávaním
 - https://docs.opencv.org/4.7.0/d3/df2/tutorial py basic ops.html pre získanie
 špecifického farebného kanála z obrázku a získanie vlastností obrázku a vytvorenie
 subplotu
 - https://docs.opencv.org/4.7.0/d7/d37/tutorial mat mask operations.html pre maskovacie operácie na obraze
 - Vysveltenie formátu MAT v C++ https://docs.opencv.org/4.x/d6/d6d/tutorial mat the basic image container.html