|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **Matériel** | **Technologie de communication** | **Nbre de fils** | **Pins à connecter** |
| LCD 2x16 | Sortie numérique I2C | 4  (GND VCC SDA SCL) | GND sur GND  VCC sur n’importe quel pin  SDA sur RC4 (SDA1)  SCL sur RC3 (SCL1) |
| Clavier matriciel 4x4 | Entrée numérique | 8 | Principe des matrices :  Pins 1 à 4 : colonnes  Pins 5 à 8 : lignes |
| Détecteur pyrométrique  (détecteur de mouvement) | Entrée logique | 3 | Pin 1 +5V  Pin 2 Signal  PIn 3 GND |
| Module RTC | Sortie numérique I2C | 5 | VCC n’importe  GND sur GND  OUT  SDA RC3  SCL RC4 |
| Accéléromètre | Entrée numérique I2C | 8 | VCC +5V  GND sur GND  SCL sur RC3/RB1  SDA sur RC4/RB2  (XDA sur RC3/RB1)  (XCL sur RC4/RB2)  AD0  INT |
| Capteur de température LM35CZ | Entrée analogique (Utilisation du CAN) | 3 | pin 1 +5V  pin 2 Vout sur pin analog (ex RD4 (AND4))  pin 3 GND |
| Carte d’extension bluetooth | Entrée/sortie numérique | 16 | AN  RST  CS  SCK  SDO  SDI  3V  GND  BL  NC  TX sur RX  RX sur TX  SCL  SDA  NC |
| Convertisseur USB to UART (puce FTDI FT232RL) | Entrée/sortie Numérique (UART, PC applications, RS232 communication) | 16 | PWR sur PWM  RTS sur INT  TX sur RX  RX sur TX  NC  NC  5V sur n’importe quel pin  GND sur GND  NC  CTS sur RST  SLP sur SCK  NC  NC  NC  3.3V sur +3.3V  GND sur GND |