

Reconhecimento de padrões climáticos com redes neurais hipercomplexas

Thiago S. Silva, Mario S. M. Santana

¹Departamento de Matemática Aplicada – Universidade estadual de Campinas (UNICAMP)

t251676@dac.unicamp.br;

m223615@dac.unicamp.br;

Abstract. *Trying to predict the weather has direct benefits for agriculture, population well-being, and the prediction of extreme events. Its natural difficulty, due to chaotic events, makes it costly and time-consuming to increase the resolution of the grids.*

To generate grids for global models to regional models, interpolation is currently widely used. This ignores factors such as altitude, local humidity, and the period we are evaluating, among others.

When the grid spacing is too large, interpolation is not effective. Therefore, training a neural network with local parameters can enable us to accelerate the grid construction process.

Resumo. *Tentar prever o clima tem ganhos diretos na agricultura, bem estar da população e predição de eventos extremos. Sua dificuldade natural devida aos eventos caóticos, faz com que seja custoso e demorado aumentar a resolução das malhas.*

Para gerar malhas de modelos globais para modelos regionais, atualmente é usado largamente a interpolação. O que ignora fatores como altitude, umidade do local, período que estamos avaliando, entre outros.

Quando a espaçamento da malha é muito grande, a interpolação não é eficaz. Assim, treinar uma rede neural com os parâmetros locais pode nos possibilitar acelerar o processo de construção de malhas.

1. Introdução

Modelos globais são usados para previsões de longo prazo, assim, são referência nos relatórios emitidos pelo Painel Intergovernamental sobre Mudanças Climáticas (IPCC) para avaliar mudanças necessárias para o controle dos impactos severos. Um desses modelos é o mais usado, MIROC, tem intervalos de 2,8° de latitude e longitude e 40 camadas de 3hPa sobre a superfície terrestre. Sobre o oceano essa configuração muda para 1° a partir de 63° N. [Eyring et al. 2016]

Em geral, modelos regionais utilizam os modelos globais como um suporte para a criação de malhas de latitude e longitude mais refinadas, visto

que a resolução das malhas globais são muito grandes para captar fenômenos climáticos de ordem local. Cabe ressaltar que, para refinar as malhas, é muito comum que se realize um ajuste por meio da interpolação; sendo que, dos diversos meios de interpolação possíveis, existe um erro contínuo por aproximação e desconsideração de algumas informações na construção dos valores, como altura e umidade.

Visando encontrar métodos alternativos e que tentem contornar os problemas enfrentados pela interpolação, neste projeto, uma rede neural hipercomplexa, de álgebra quaterniônica, será proposta como um método útil para a realização do refinamento das malhas climáticas.

OBS.: Todos os códigos e arquivos utilizados neste projeto estão disponíveis no Github.

2. Informações sobre os Dados

Os dados usados foram desenvolvidos por [Alexandre C. Xavier 2022] usando dados de estação de satélite e outras fontes para construir uma malha com distribuição contínua para todo o Brasil, com o período de 1961 até 2022.

Por questões computacionais e de tempo de processamento, durante o treinamento, foram selecionadas as latitudes e longitudes presentes na figura (1). Note que a região dessa figura, corresponde a um quadrado, centrado no ponto de latitude -22.85 e longitude -47.05, com comprimento de lado de 6 pontos acima, abaixo, à direita e à esquerda de seu ponto central. **OBS.:** A malha de latitudes e longitudes considerada neste projetos engloba e está centrada na cidade de Campinas.

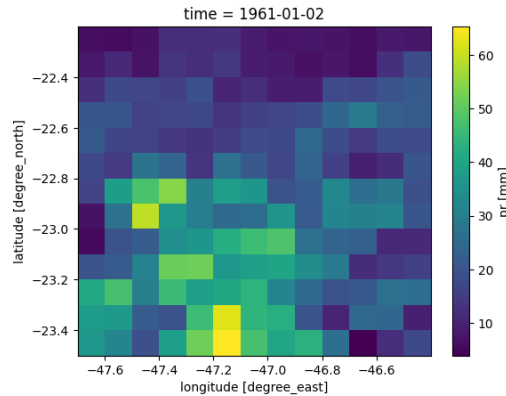


Figure 1. Região analisada no dia 2/1/2961

Em relação à estratégia de treinamento da rede neural, foi pensado o seguinte: para cada quatro pontos separados por um ponto, formando um quadrado, as extremidades são usadas como a entrada da rede, enquanto o interior foi usado como os gabaritos para as previsões da rede. Esses fatos serão melhor explicados na próxima seção, mas para já ir se acostumando, veja a imagem (2)

para uma melhor compreensão do que foi dito. Ressalta-se que os quadrados com contorno amarelo são as entradas da rede, enquanto os quadrados com contorno vermelho são os gabaritos para a saída da rede.

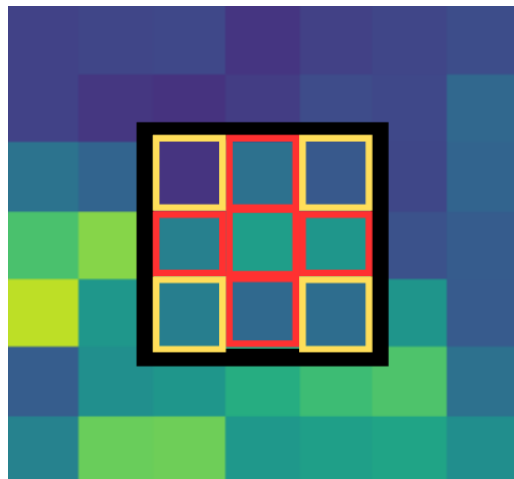


Figure 2. Região analisada no dia 2/1/2961

Abordando mais detalhes sobre o pré-processamento dos dados, é importante dizer que todos os dados de treinamento e de teste foram normalizados a fim de diminuir a grande disparidade entre os valores, como também para aumentar a qualidade das previsões da rede. Outrossim, a separação dos dados de treino e teste foi realizada da seguinte maneira: os dados que datam entre 1961 e 1980 foram utilizados para o treinamento da rede, enquanto que os dados de 2000 até 2022 serviram para o teste da rede neural. Dessa forma, foram utilizados um total de um milhão e quinhentos dados de treinamento.

3. Apresentando o Problema

Imagine a existência de 9 pontos sobre nossa malha pré-definida na figura (1), os quais devem formar o quadrado 3×3 exemplificado na figura (2). Como é possível observar tem-se 4 pontos de contorno amarelo e 5 pontos de contorno vermelho, cada um deles com uma latitude e uma longitude determinadas. Além disso, cabe acrescentar que, em determinada data, os valores da quantidade de chuva, em milímetros, são conhecidos nos pontos amarelos. Sabendo dessa informação, e considerando a mesma data anterior, quer-se determinar a quantidade de chuva, também em milímetros, nos pontos vermelhos.

Portanto, das informações acima, deve-se construir uma rede neural de regressão, a qual recebe como entrada um vetor com 4 números quaterniônicos; visto que, cada um dos 4 pontos pretos armazenam a latitude, longitude, data (mês) e a precipitação (em milímetros). Outrossim, como se quer prever os valores das precipitações nos 5 pontos, já pré-estabelecidos, nossa rede neural deve devolver como saída 5 valores reais.

4. Arquitetura da Rede Neural

Como é possível observar no código abaixo, neste projeto, foi considerada uma rede neural densa com, respectivamente, 20, 300, 400 e 366 neurônios quaterniônicos nas primeiras 4 camadas. Além disso, a camada de saída possui 5 neurônios reais.

```
1 Mlp_Q = Sequential([
2     kr.Input(shape=(16,)),
3     V_Dense(algebra=quaternions, units=20, activation='relu'),
4     V_Dense(algebra=quaternions, units=300, activation='relu'),
5     V_Dense(algebra=quaternions, units=400, activation='relu'),
6     V_Dense(algebra=quaternions, units=366, activation='relu'),
7     Dense(units=5, activation=None, use_bias=False)])
```

Listing 1. Configurações de Treinamento

Cabe ressaltar que o formato de entrada da rede corresponde a um vetor com 4 números quaterniônicos. Porém, como é possível ver no código acima, foi realizado um flatten nos vetores de entrada, o que resultou em entradas no formato (16,). Outrossim, como consequência do formato da camada de saída, obtêm-se um vetor com 5 números reais na saída da rede.

5. Aspectos sobre o Treinamento

O grupo treinou a rede por 400 épocas com as seguintes configurações do código abaixo. Note que, como tem-se uma rede de regressão, foram utilizados o "Erro Quadrático Médio (mse)" e a "Raiz do Erro Quadrático Médio" como, respectivamente, a loss function e a métrica da rede.

```
1 Mlp_Q.compile(loss='mse', optimizer='adam', metrics=[kr.metrics.
    RootMeanSquaredError()])
```

Listing 2. Arquitetura da Rede Neural

Uma informação importante a ser considerada é que, como o treinamento foi realizado utilizando a GPU do Colab, para que não houvesse o risco de o Google derrubar a sessão, o treino foi sendo realizado de 50 em 50 épocas no início e, posteriormente, de 100 em 100 épocas, sendo que os arquivos de treino foram sendo salvos à medida que os treinamentos parciais iam terminando.

Ao longo do treinamento também foram salvos alguns arquivos de *history*, que armazenam o comportamento da loss sobre os dados de treinamento à medida em que se aumenta o número de épocas. Veja abaixo alguns gráficos que mostram o comportamento da loss:

- **Comportamento da loss entre 50 e 100 épocas:**

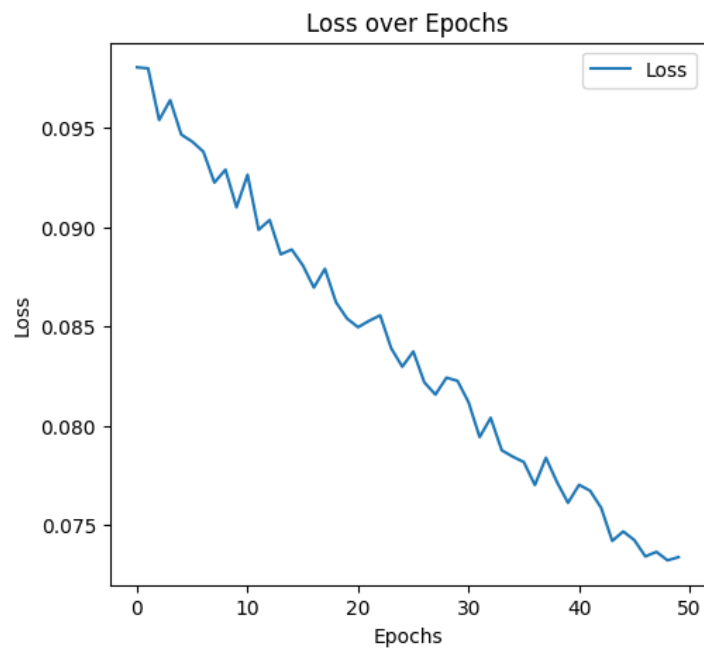


Figure 3. Loss do treinamento realizado da época 50 até a época 100

- **Comportamento da loss entre 150 e 200 épocas:**

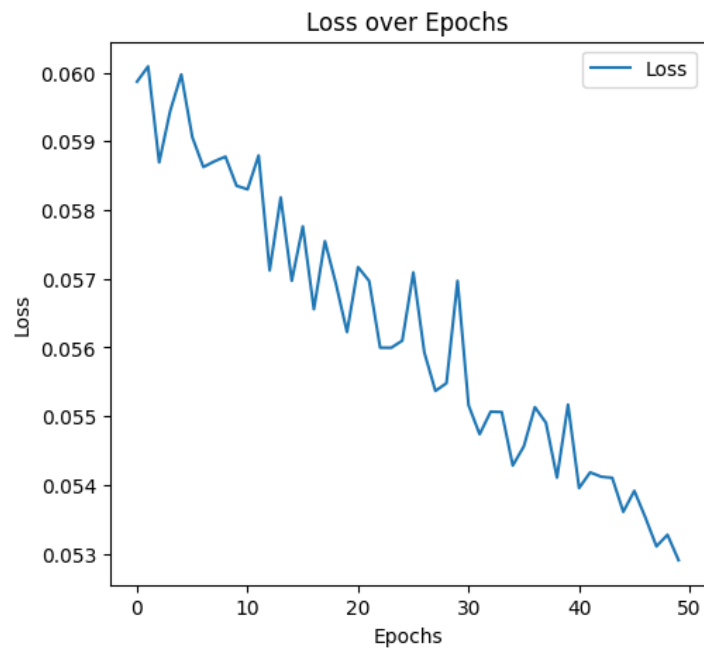


Figure 4. Loss do treinamento realizado da época 150 até a época 200

- **Comportamento da loss entre 200 e 300 épocas:**

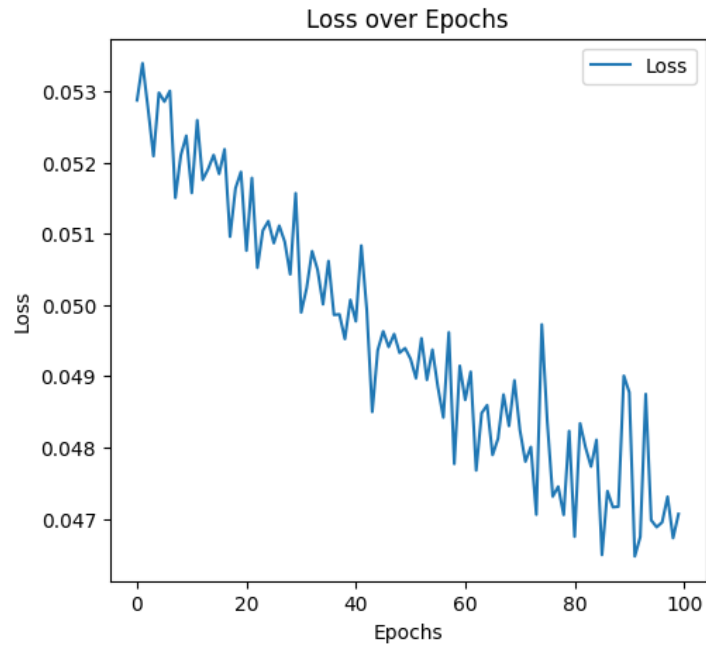


Figure 5. Loss do treinamento realizado da época 200 até a época 300

- **Comportamento da loss entre 300 e 400 épocas:**

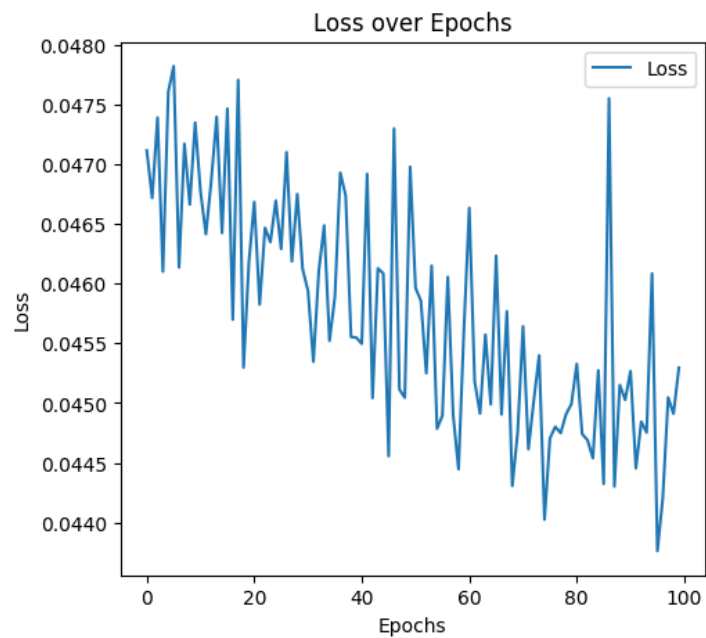


Figure 6. Loss do treinamento realizado da época 200 até a época 300

Como é possível verificar nos gráficos acima, inicialmente, a loss vai caindo bem, entretanto, à medida que aumentamos o número de épocas, ocorre o aparecimento de uma instabilidade no processo do decaimento da loss, o que dificulta o treinamento. Por esse motivo, como a instabilidade sempre cresce com o

aumento do número de épocas, ficou decidido que o treinamento fosse encerrado em 400, visto que a instabilidade já estava bem grande nesse ponto do treino.

6. Resultados

Para avaliar o desempenho da rede neural no conjunto de teste, a rede foi rodada, para diversas datas distintas, considerando a grade, de latitudes e longitudes, pré-definida na figura (1). Após essa etapa, foi possível medir, para cada uma das datas, o erro cometido pela rede neural em cada ponto da malha, isto é, foram calculados os erros $E = \hat{V} - V$ para cada coordenada, onde \hat{V} é a quantidade de chuva verdadeira e V é a estimativa da rede.

Como foi dito, a rede neural foi rodada diversas vezes na mesma malha para diversas datas distintas. Por esse motivo, uma boa forma de verificar o desempenho da rede é plotar o gráfico do erro médio cometido pela rede em cada coordenada, isto é, se a rede foi executada para k datas distintas, então devemos plotar o gráfico de $E_{médio} = \frac{1}{k} \sum_{i=1}^k (\hat{V}_k - V_k)$ para cada coordenada. Veja o gráfico do $E_{médio}$ em cada coordenada da malha na figura (7).

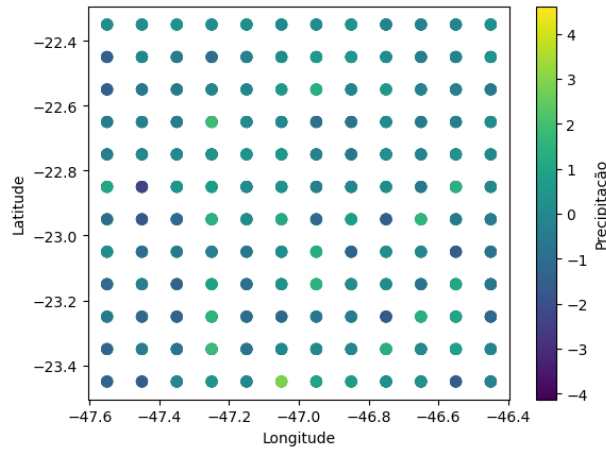


Figure 7. Gráfico do Erro médio em cada coordenada

Como é possível observar no gráfico da figura (7), os erros médios ficaram bem baixos, com a maioria dos pontos em torno de $0mm$ e com apenas alguns pontos com erro médio de $4mm$ ou $-4mm$. Porém, no gráfico acima o sinal de cada erro, positivo ou negativo, foi considerado durante a média. Esse fato, certamente, contribuiu para deixar os erros médios mais baixos. Por esse motivo, é interessante plotar o gráfico da média dos módulos dos erros para cada coordenada, ou seja, o gráfico de $E_{Módulos} = \frac{1}{k} \sum_{i=1}^k |\hat{V}_k - V_k|$ para cada ponto da malha. Veja o resultado na figura (8).

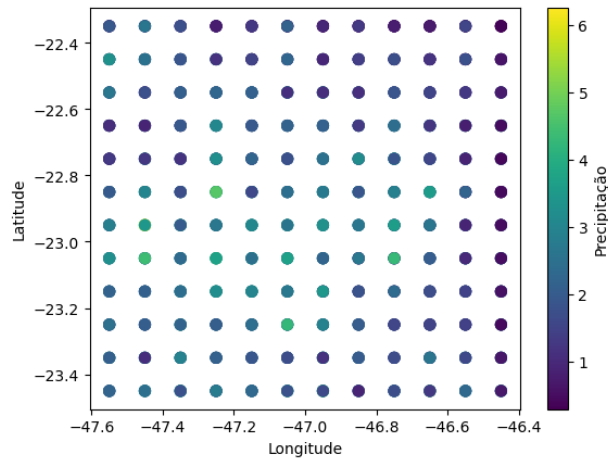


Figure 8. Gráfico da média dos módulos dos erros em cada coordenada

Como é possível verificar na figura (8), os resultados também ficaram muito bons. Em geral, exceto por algumas coordenadas, os erros ficaram em torno de 1, 2 ou 3mm. Por conta disso, pode-se concluir que os resultados obtidos pela rede neural proposta neste trabalho ficaram melhores do que havia sido imaginado, visto que, pelo fato de este projeto lidar com fenômenos atmosféricos, o grupo suspeitava que poderiam haver problemas com relação ao caos.

Uma justificativa para o caos não ter interferido, ou não ter interferido o tanto quanto foi imaginado, está no fato de que todas as previsões realizadas em cada um dos 5 pontos vermelhos da figura (2) foram realizadas na mesma data que os 4 pontos amarelos, também da imagem (2).

Ainda é importante considerar, para a medida da qualidade das previsões da rede, como ficou o gráfico do $E_{médio}$ para a data com pior desempenho possível. Essa visualização é importante para se saber o quanto a rede pode estar errada em suas previsões. Veja as imagens abaixo:

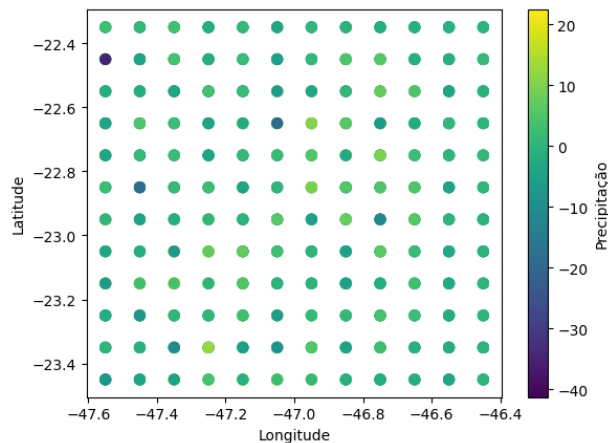


Figure 9. Gráfico do Erro em cada coordenada para a pior malha obtida

Ao se observar os gráficos da figura (9), nota-se que a maior parte dos erros ficou entre -5mm e 5mm, visto que existem poucos pontos que destoam muito desse intervalo. Por esses motivos, pode-se concluir que, considerando as latitudes e longitudes em geral, a rede também não teve um desempenho tão ruim nessa pior malha.

7. Conclusão

Como foi possível verificar ao longo do projeto, em geral, os resultados obtidos foram bons e muito melhores do que era esperado pelo grupo, considerando que a malha usada foi pequena e o poder computacional foi limitado ao colab. Por conta desse fato, fica claro que a utilização de redes neurais para a realização do refinamento de malhas já existentes é uma boa alternativa ao tradicional método de interpolação, o qual é largamente utilizado nos dias de hoje.

Outrossim, cabe ressaltar que há muito espaço para o aprimoramento da rede neural utilizada neste projeto. Uma boa forma de dar continuidade a este trabalho seria a realização de testes em uma rede neural convolucional, testar diferentes álgebras hipercomplexas para considerar mais informações geográficas, aumentar os pontos de treino para ver como a rede se comporta com um grande espaço amostral e com outros dados climáticos como temperatura e umidade.

References

- Alexandre C. Xavier, Bridget R. Scanlon, C. W. K. A. I. A. (2022). New improved brazilian daily weather gridded data (1961–2020). *International Journal of climatology*.
- Eyring, V., Bony, S., Meehl, G. A., Senior, C. A., Stevens, B., Stouffer, R. J., and Taylor, K. E. (2016). Overview of the coupled model intercomparison project phase 6 (cmip6) experimental design and organization. *Geoscientific Model Development*, 9(5):1937–1958.