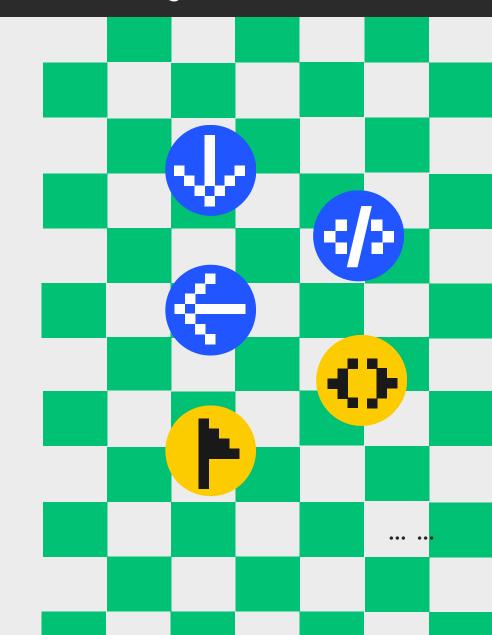


# PyLayer功能支持动转静



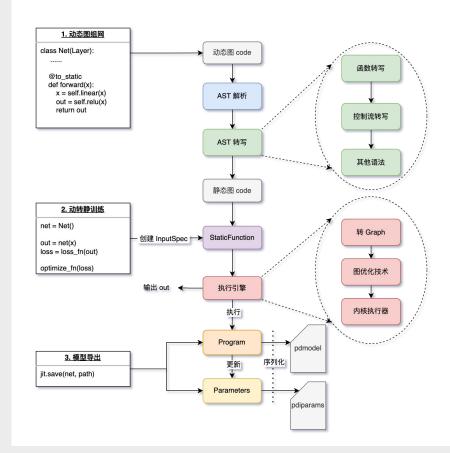
**学生:** 67 **学校:** 三本

导师: dl 时间: 2023/08/15

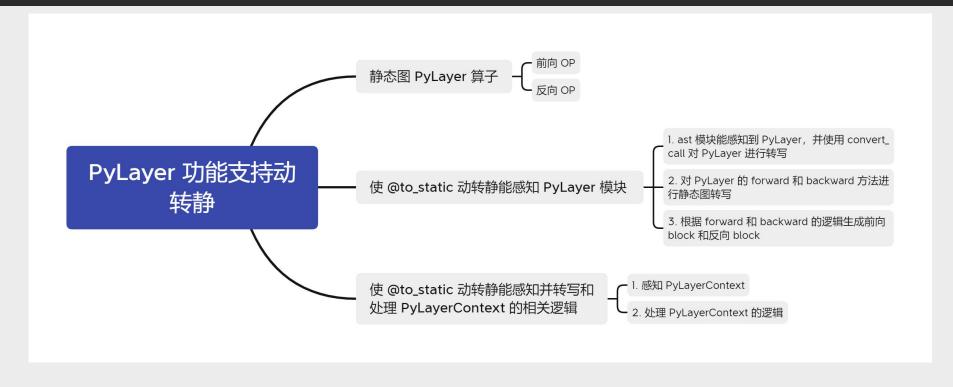


- 在深度学习模型构建上,飞桨框架支持动态图编程和静态图编程两种方式, 其代码编写和执行方式均存在差异。Paddle 目前提供 to static 来完成动态图 编程的模型到静态图模型的转换。
- 飞桨的动态图 PyLayer 向用户提供了一种高度灵活且便利的自定义网络层 前、反向计算的机制。但是目前当动态图模型中包含 PyLayer 接口功能的使 用时,暂不支持@to static 装饰以生成对应的静态图 Program。

• 项目需求: 要求飞桨的动态图中的 PyLayer 机制能够与飞桨的动转静 (to static) 互通,支持模型中 PyLayer 的自定义层能够被 @to static 感知并 正确地生成静态图 Program, 进而支撑转静训练和导出推理。



动转静原理



- •根据前期对 Paddle 中 PyLayer 实现机制和 动转静@to static 模块的调研分析,可以将课题的解决思路划分为以下3个步骤:
- 1. 构建静态图的 PyLayer 算子,支持运行用户自定义的前向 block 和反向 block
- 2. @to\_static 动转静能感知 PyLayer 模块,并对 forward 逻辑和 backward 逻辑进行转写,分别生成前向 block 和 反向 block
- 3. @to\_static 动转静能感知并转写和处理 PyLayerContext 的相关逻辑,完成前向和反向的变量传递:保存前向过程产生的中间变量,在反向阶段取出相关的中间变量进行运算

#### 静态图 PyLayer 算子

静态图 PyLayer 算子的期望形态: 无 kernel op, 其接受用户自定义的前向 block 和反向 block, 并在前向过程中运行用户自定义的前向 block; 在反向 op 构建时根据 op 保存的 "blocks" 信息指定反向 op 运行的 block 为用户自定义的反向 block, 从而

实现正反向 block 的关联

### 静态图的 PyLayer op 的执行过程概括为以下三个步骤:

- 1. 从 blocks 或 backward\_block 属性中获取执行的 block 的 BlockDesc
- 2. 设置 ExecutionConfig 等参数, 创建执行器
- 3. 运行

#### 反向 op 的 op maker

```
template <typename T>
class StaticPyLayerBackwardMaker : public framework::SingleGradOpMaker<T> {
 public:
 using framework::SingleGradOpMaker<T>::SingleGradOpMaker;
 protected:
  void Apply(GradOpPtr<T> grad_op) const override {
    grad_op->SetType("static_pylayer_grad");
    grad_op->SetInput(StaticPyLayerOp::kInputs,
                      this->Input(StaticPyLayerOp::kInputs));
    grad_op->SetInput(framework::GradVarName(StaticPyLayerOp::kOutputs),
                      this->OutputGrad(StaticPyLayerOp::kOutputs));
    grad_op->SetInput(StaticPyLayerOp::kScope,
                      this->Output(StaticPyLayerOp::kScope));
    grad_op->SetOutput(framework::GradVarName(StaticPyLayerOp::kInputs),
                       this->InputGrad(StaticPyLayerOp::kInputs, false));
    const std::vector<framework::BlockDesc *> &blocks =
        PADDLE_GET_CONST(std::vector<framework::BlockDesc *>,
                         this->GetAttr(StaticPyLayerOp::kBlocks));
    grad_op->SetBlockAttr("backward_block",
        blocks[static_cast<size_t>(PyLayerBlockIndex::kBACKWARD)]);
```



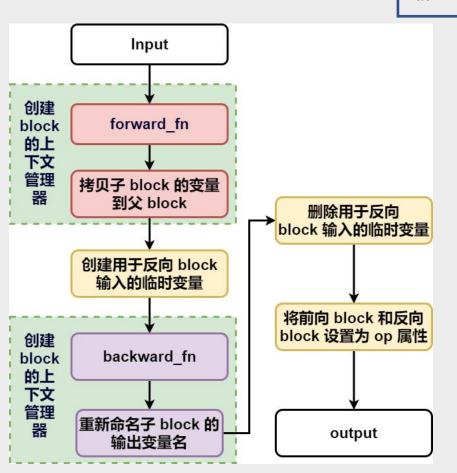


def static\_pylayer(forward\_fn, inputs, backward\_fn):

静态图前向函数

静态图前向函数 的输入

静态图反向函数



- 静态图 PyLayer op 的 python API 使用 `StaticPyLayerBlock` 作为block 创建的上下文管理器 ( 其作用类似于现有的 `ConditionalBlockGuard`), 分别创建正反向 block
- 需要注意的是,临时输入变量的名称,以及类型、形状推导
- 还需要注意的是,构建反向 block 会得到反向 block 的输出名称, 需要将其名字重命名为符合 "前向 block 输入的梯度" 的命名规范, 以便反向 block 在执行器运行时对父 block 的变量进行赋值。

静态图 PyLayer OP 的 Python API 执行流程图

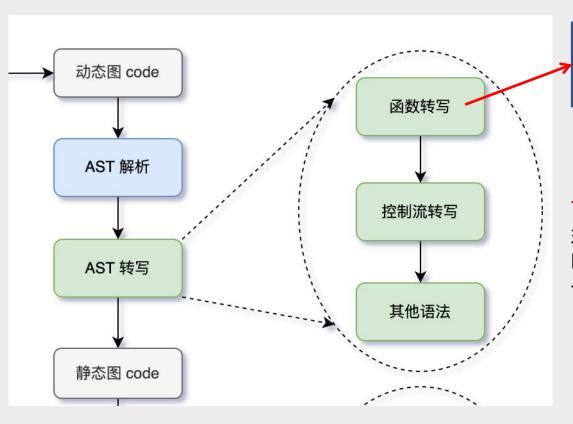




## 动转静感知 PyLayer 模块

此处的 "感知" 有三层含义:

- 1. AST 模块能感知到 PyLayer, 并使用 convert\_call 对 PyLayer 进行转写
- 2. 对 PyLayer 的 forward 和 backward 方法进行静态图转写
- 3. 根据 forward 和 backward 的逻辑生成前向 block 和反向 block



在函数转写对函数的 \_\_self\_\_ 属性进行类型判断,判断其 是否为 PyLayerMeta

可改进的: AST 模块应能直接感知到 PyLayer, 而不是现阶段的必须感知到 PyLayer.apply 调用。在使用 convert\_call 进行转写后的 PyLayer.apply 最终应该会调用 StaticPyLayer.apply。为了达到这个效果,可能需要修改语法树转换器 Transformer

动转静感知和处理 PyLayerContext PyLayerContext 能够协助 PyLayer 完成特定的功能,比如 save\_for\_backward 函数可以保存 backward 需要的中间变量; saved\_tensor 函数可以获取被 save\_for\_backward 保存的中间变量。对于本次项目,我们只需要考虑 PyLayerContext 上述的两个功能。

**6**3

如何感知 PyLayerContext?

新建 StaticPyLayerContext 类,与转写的 forward 和 backward 方法绑定,进而使得 ctx.save\_for\_backward 和 ctx.saved\_tensor 的函数调用, ctx 指向的是 StaticPyLayerContext

如何处理 PyLayerContext 的逻辑?

- save\_for\_backward 可以记录下保存的中间变量的变量名字,在创建静态图 pylayer 算子时将变量名字作为属性传递给静态图 pylayer op,使其运行期执行器执行前向 block 后不删除 scope 里的对应变量。前向的 scope 会作为输出被静态图 pylayer op 传递出去。
- saved\_tensor 可以在反向 block 内根据保存的中间变量的变量属性创建对应的 var,然后在运行期根据保存的中间变量的名字从前向的 scope 中获取并赋值给当前 block 的相关变量。
- 总而言之,可以通过 scope 和算子属性,来实现前向信息和反向信息的传递。

# CCF GITLINK 课题进展与成果展示

to\_static 能感知 PyLayer











接裁剪的问题

## CODE CAMP 课题进展与成果展示



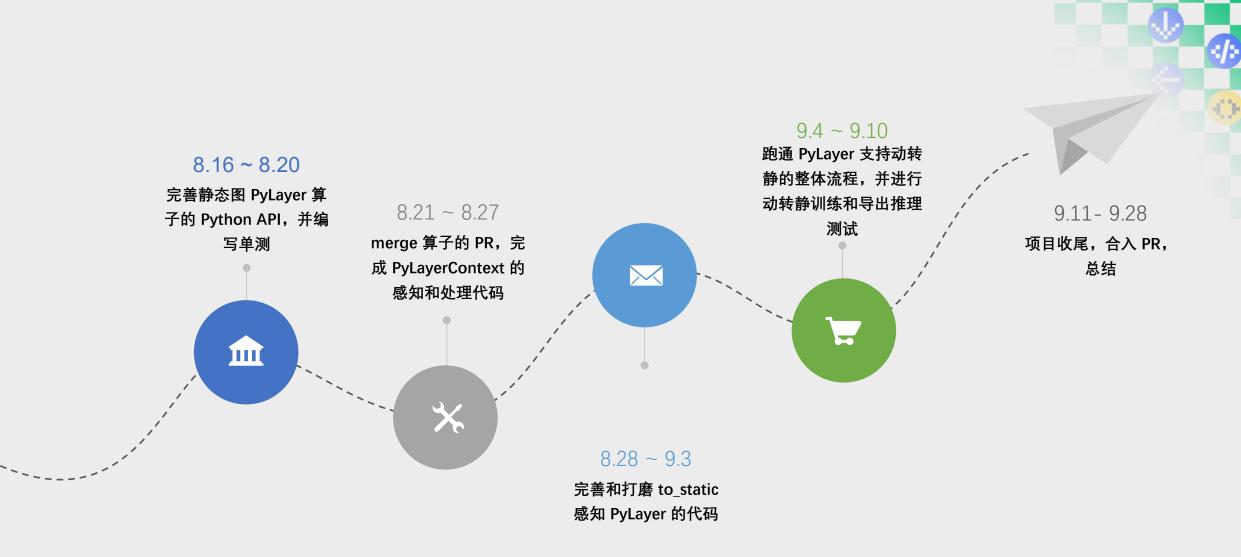


#### 成果展示

PR 链接: https://github.com/PaddlePaddle/Paddle/pull/56108 项目过程与文档记录: https://github.com/MarioLulab/GLCC2023-Paddle-Record

```
paddle.enable_static()
def forward_fn(x):
    y = paddle.tanh(x)
    return y
def backward_fn(dy):
    dx = dy * 2
    return dx
train_program = static.Program()
start_program = static.Program()
place = paddle.CPUPlace()
exe = paddle.static.Executor(place)
with static.program_quard(train_program, start_program):
    data = paddle.static.data(name="X", shape=[None, 5], dtype="float32")
    data.stop_gradient = False
    ret = static_pylayer.static_pylayer(forward_fn, [data], backward_fn)
    loss = paddle.mean(ret)
    sqd_opt = paddle.optimizer.SGD(learning_rate=0.01).minimize(loss)
    print(static.default_main_program())
exe = paddle.static.Executor(place)
exe.run(start_program)
x = np.random.randn(10, 5).astype(np.float32)
loss, loss_g, x_g, y, y_g = exe.run(
    train_program,
    feed=\{"X": x\},
    fetch_list=[
        loss.name.
        loss.name + '@GRAD'
        data.name + '@GRAD',
        ret.name.
        ret.name + '@GRAD'.
```

```
{ // block 0
    var X : LOD_TENSOR.shape(-1, 5).dtype(float32).stop_gradient(False)
   var _generated_var_0 : LOD_TENSOR.shape(-1, 5).dtype(float32).stop_gradient(False)
   var _generated_var_1 : STEP_SCOPES)
   var mean_0.tmp_0 : LOD_TENSOR.shape().dtype(float32).stop_gradient(False)
   var X@GRAD : LOD_TENSOR.shape(-1, 5).dtype(float32).stop_gradient(False)
   var _generated_var_0@GRAD : LOD_TENSOR.shape(-1, 5).dtype(float32).stop_gradient(False)
   var mean_0.tmp_0@GRAD : LOD_TENSOR.shape().dtype(float32).stop_gradient(False)
   persist var learning_rate_0 : LOD_TENSOR.shape().dtype(float32).stop_gradient(True)
    {Out=['_generated_var_0'], Scope=['_generated_var_1']} = static_pylayer(inputs={Input=['X']}, blocks = blocks[1, 2], op_device = ,
       op_namescope = /, op_role = 0, op_role_var = [], with_quant_attr = False)
    {Out=['mean_0.tmp_0']} = reduce_mean(inputs={X=['_generated_var_0']}, dim = [], in_dtype = -1, keep_dim = False, op_device = ,
       op_namescope = /, op_role = 256, op_role_var = [], out_dtype = -1, reduce_all = True, with_quant_attr = False)
    {Out=['mean_0.tmp_0@GRAD']} = fill_constant(inputs={}, dtype = 5, force_cpu = False, op_device = , op_namescope = ,
       op_role = 257, op_role_var = [], place_type = -1, shape = [], str_value = , value = 1.0, with_quant_attr = False)
    {X@GRAD=['_generated_var_0@GRAD']} = reduce_mean_grad(inputs={Out@GRAD=['mean_0.tmp_0@GRAD'], X=['_generated_var_0']}, dim = [],
       in_dtype = -1, keep_dim = False, op_device = , op_namescope = /, op_role = 1, op_role_var = [], out_dtype = -1, reduce_all = True, with_quant_attr = False)
    {Input@GRAD=['X@GRAD']} = static_pylayer_grad(inputs={Input=['X'], Out@GRAD=['_generated_var_0@GRAD'], Scope=['_generated_var_1']},
       backward_block = block[2], op_device = , op_role = 1)
{ // block 1
   var tanh_0.tmp_0 : LOD_TENSOR.shape(-1, 5).dtype(float32).stop_gradient(False)
   {Out=['tanh_0.tmp_0']} = tanh(inputs={X=['X']}, op_device = , op_namescope = /, op_role = 0, op_role_var = [], with_quant_attr = False)
    {Out=['_generated_var_0']} = assign(inputs={X=['tanh_0.tmp_0']}, op_device = , op_namescope = /, op_role = 0, op_role_var = [], with_quant_attr = False)
{ // block 2
   var X@GRAD : LOD_TENSOR.shape(-1, 5).dtype(float32).stop_gradient(False)
   {Out=['X@GRAD']} = scale(inputs={ScaleTensor=[], X=['_generated_var_0@GRAD']}, bias = 0.0, bias_after_scale = True, op_device = , op_namescope = /,
       op_role = 1, op_role_var = [], scale = 2.0, with_quant_attr = False)
```



- **了解学习 Paddle 与深度学习框架技术**:通过参与代码贡献,我更加深入地了解了飞桨框架的设计和原理,特别是动态图和静态图的构建和运行机制。这让我对深度学习框架有了更加全面和深入的认识,也让我更加有信心和动力去学习和探索新的技术。
- 开源协作:在社区中,我结识了很多有才华和热心的开发者,我们一起探讨问题、解决问题,共同为项目的进展贡献力量。这种团队协作的精神和氛围也让我更加有归属感和责任感,更加珍视团队中每一个人的贡献。
- 发现问题、分析问题和解决问题:在实现这个需求的过程中,我遇到了一些困难和挑战。首先,我需要深入了解飞桨框架的内部实现和PyLayer机制的细节,这对我来说是一个挑战。其次,我需要理解 @to\_static装饰器内部的细节,这也是一个具有挑战性的任务。然而,通过不断地阅读文档、调试代码和向 社区求助,我最终成功地解决了这些问题。







