Progresión Semana 4: 15/07 - 19/07

Objetivos de la Semana

1. Aumentar el recall de YoloV8 mediante la aplicación de diferentes técnicas de ajuste fino de los parámetros de configuración del modelo.

2. Probar el efecto de aumentar el parámetro imgsz para aumentar el recall, aunque se tenga que disminuir el tamaño de bache.

Configuraciones Aplicadas hasta el momento

Hiperparámetro	Baseline	Config1	Config2	Config3	Config4	Config5	Config6
epochs	100	100	100	100	120	120	120
imgsz	640	640	640	640	640	1024	1280
augment	False	False	False	False	False	False	False
hsv_h	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
hsv_s	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
hsv_v	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
degrees	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
translate	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
scale	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
shear	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
perspective	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
flipud	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
fliplr	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
mosaic	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
close_mosaic	0	0	0	0	0	0	0
mixup	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
copy_paste	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
auto_augment	""	""	""	""	""	""	""
erasing	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
batch	4	4	8	8	8	4	2
cos_lr	False	True	True	True	True	True	True
lr0	0.001	0.005	0.001	0.003	0.0007	0.0007	0.0007

Hiperparámetro	Baseline	Config1	Config2	Config3	Config4	Config5	Config6
lrf	0.01	0.01	0.01	0.01	0.01	0.01	0.01
momentum	0.937	0.9	0.9	0.9	0.94	0.9	0.9
weight_decay	0.001	0.001	0.001	0.001	0.001	0.001	0.001
optimizer	Auto	Adam	Adam	Adam	Adam	Adam	Adam
warmup_epochs	3.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0	5.0
label_smoothing	0.0	0.1	0.1	0.2	0.01	0.01	0.01
dropout	0.0	0.1	0.05	0.001	0.001	0.001	0.001
cls	0.5	0.5	0.5	1.5	2	3	3
dfl	2	2	2	1.5	1	1	1
box	7.5	7.5	7.5	7	7	6	6

Resultados Config4

El entrenamiento realizado con Config4 se realiza con las siguientes diferencias:

• lr0: 0.003 -> 0.0007

• momentum: 0.9 -> 0.94

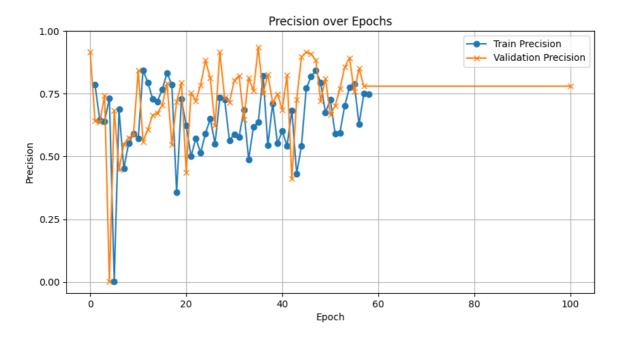
• label_smoothing: 0.2 -> 0.01

• cls: 1.5 -> 2

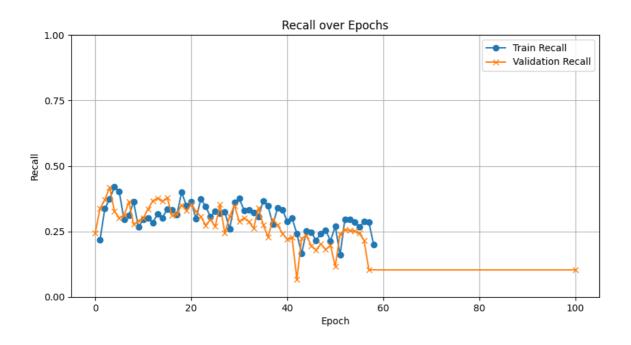
• dfl: 1.5 -> 1

Este entrenamiento se detuvo en la época 60 debido al early_stopping, ya que no hubo una mejora sustancial durante las anteriores 30 épocas. Los resultados son los siguientes:

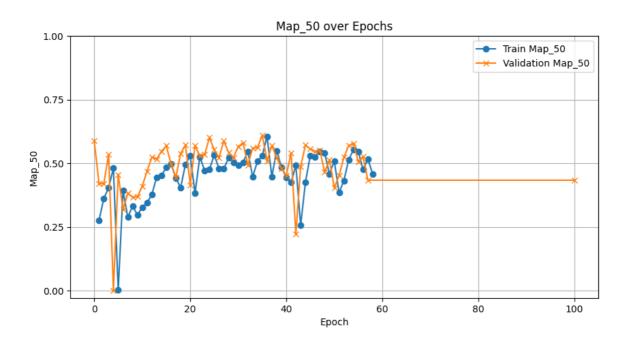
Precisión



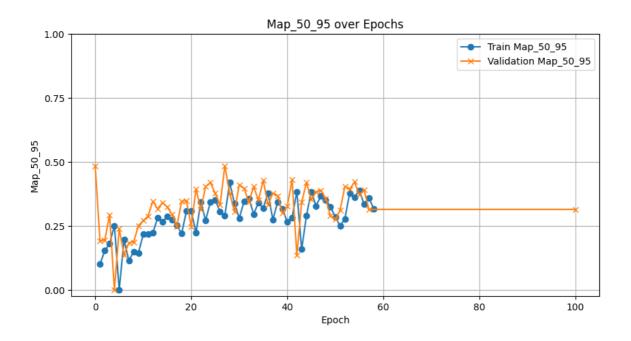
Recall



mAP@50

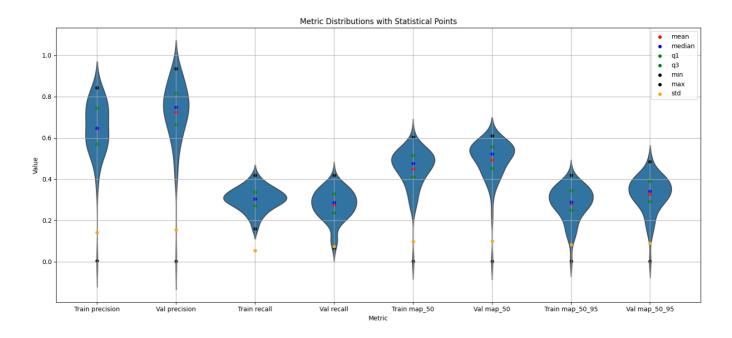


mAP@50-95



Estadísticas Config3

Metric	Mean	Median	Q1	Q3	Min	Max	Std
Train precision	0.6457	0.6469	0.5713	0.7434	0.0029	0.8437	0.1419
Val precision	0.7239	0.7491	0.6657	0.8175	0.0025	0.9349	0.1551
Train recall	0.3034	0.3041	0.272	0.3373	0.1599	0.42	0.0553
Val recall	0.2757	0.2872	0.237	0.3288	0.0676	0.4189	0.0735
Train map_50	0.4509	0.4772	0.4095	0.5161	0.002	0.6045	0.098
Val map_50	0.4933	0.523	0.4516	0.5576	0.0017	0.6101	0.0999
Train map_50_95	0.2827	0.2904	0.2501	0.3444	0.0009	0.4202	0.0826
Val map_50_95	0.3269	0.3425	0.2915	0.3902	0.0007	0.4848	0.0886



Interpretación

Como se puede observar, todos los resultados obtenidos, independientemente de la métrica, parecen presentar una inestabilidad notable. Esto se puede deber a que no se ha conseguido mejorar la capacidad de generalización del modelo, o a que el parámetro early stopping ha impedido que el modelo alcance un punto de entrenamiento óptimo.

La métrica de recall, aunque en clara tendencia a disminuir, ha mejorado con respecto a la Config2, cosa que podemos atribuir al aumento del parámetro cls.

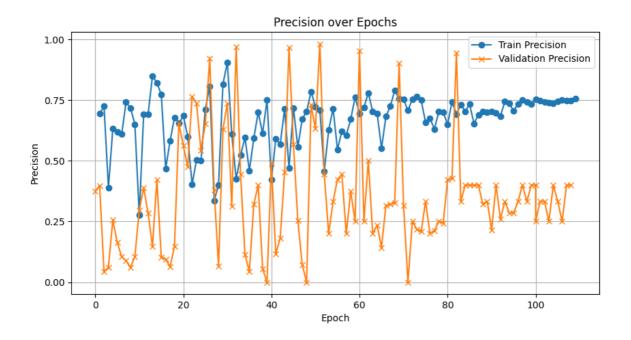
Debido a que YoloV8 **no** cuenta con un hiperparámetro anchor_box, al haber sido diseñado anchor-free, se procederá por aumentar el parámetro imgsz para verificar si la capacidad de detección de lesiones pequeñas del modelo mejora, pudiendo así detectar más, y aumentando el recall: How to improve the recall in images #2425.

Resultados Config5

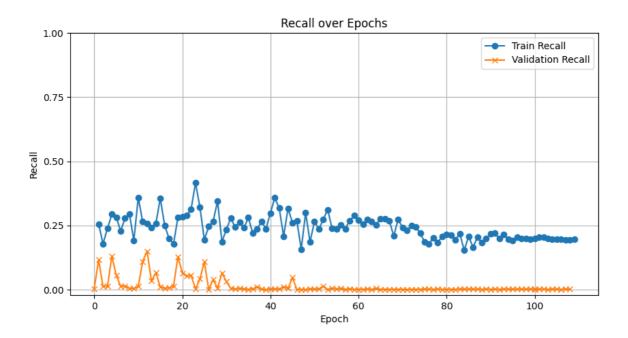
Este entrenamiento se ha realizado con las siguientes diferencias con respecto a Config4:

- imgsz: 640 -> 1024
- cls: 2 -> 3
- box: 7 -> 6
- batch: 8 -> 4
- momentum: 0.94 -> 0.9

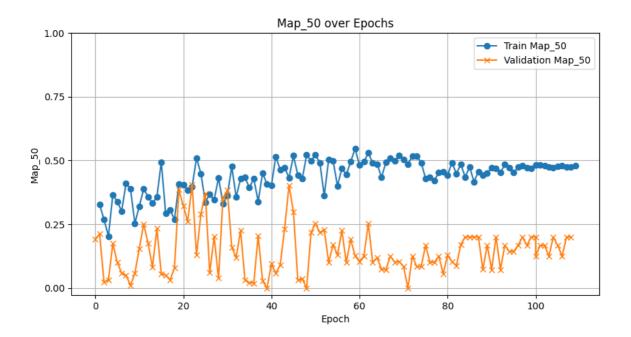
Precisión



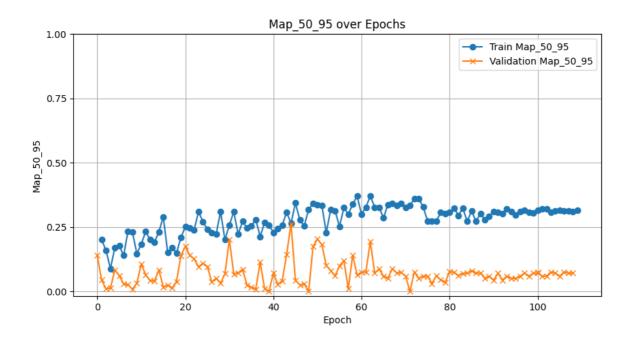
Recall



mAP@50



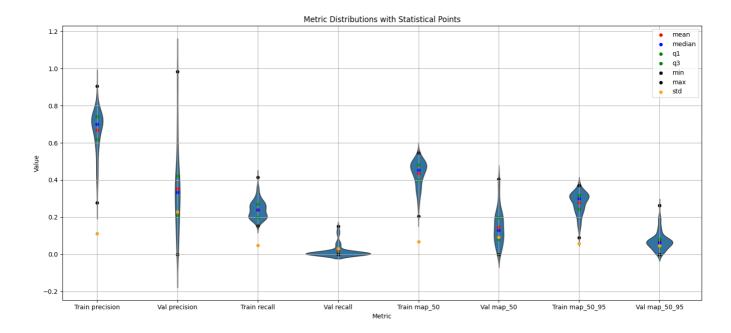
mAP@50-95



Estadísticas Config5

Metric	Mean	Median	Q1	Q3	Min	Max	Std
Train precision	0.6679	0.7008	0.6198	0.7418	0.2774	0.9062	0.1126
Val precision	0.3535	0.3333	0.2091	0.422	0	0.9831	0.2295
Train recall	0.241	0.2376	0.2004	0.2714	0.1532	0.4155	0.0484
Val recall	0.0147	0.0023	0.0011	0.0073	0	0.1498	0.0305
Train map_50	0.4358	0.4524	0.4007	0.4839	0.2034	0.5464	0.0689

Metric	Mean	Median	Q1	Q3	Min	Max	Std
Val map_50	0.1464	0.1276	0.0803	0.2004	0	0.4057	0.0923
Train map_50_95	0.277	0.2997	0.2425	0.316	0.0885	0.3703	0.057
Val map_50_95	0.0695	0.0638	0.0416	0.0795	0	0.2624	0.0468



Interpretación

Como se puede observar, los resultados obtenidos han empeorado con respecto a Config4, mostrando tanto un valor medio más bajo, como una inestabilidad más notable. Esto puede deberse a haber disminuído el tamaño de bache del entrenamiento, creando mayores fluctuaciones en las métricas.

Se probará finalmente a aumentar el tamaño de imgsz una vez más, manteniendo el valor del resto de hiperparámetros, para, finalmente, incidir si el aumento de imgsz ha mejorado el recall del modelo.

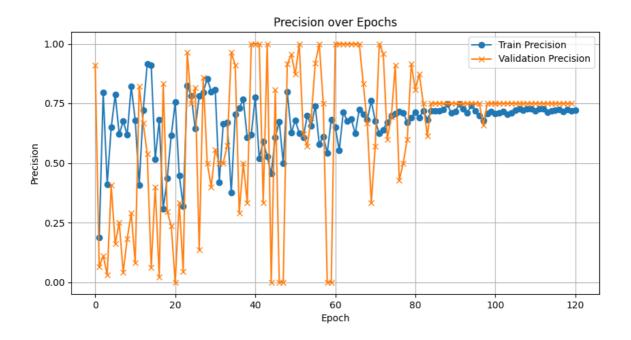
Resultados Config6

Este entrenamiento se ha realizado con las siguientes diferencias con respecto a Config5:

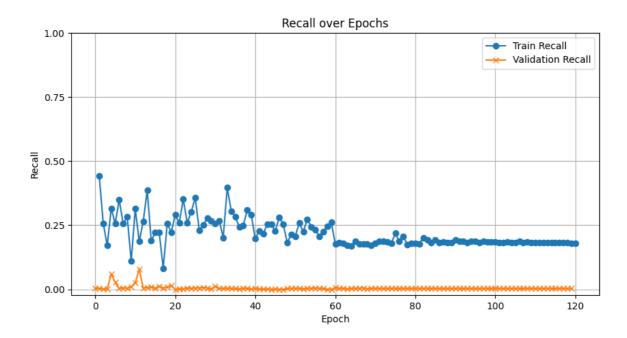
• imgsz: 1024 -> 1280

• batch: 4 -> 2

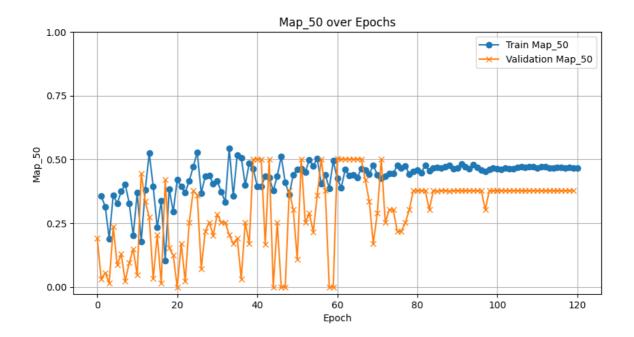
Precisión



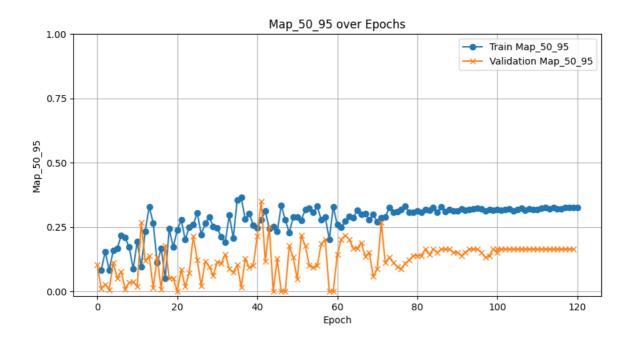
Recall



mAP@50



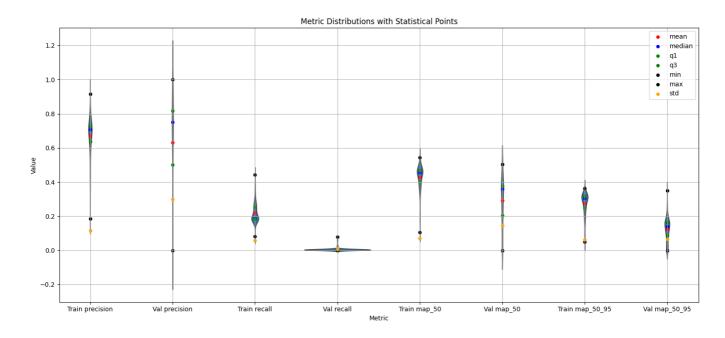
mAP@50-95



Estadísticas Config6

Metric	Mean	Median	Q1	Q3	Min	Max	Std
Train precision	0.6715	0.7075	0.6364	0.7253	0.1861	0.9147	0.1154
Val precision	0.6321	0.75	0.5	0.817	0	1	0.2996
Train recall	0.2196	0.1886	0.1824	0.2548	0.0822	0.4437	0.0563
Val recall	0.0052	0.0034	0.0034	0.0045	0	0.0777	0.0092
Train map_50	0.4296	0.4572	0.4021	0.4691	0.1045	0.5447	0.0705

Metric	Mean	Median	Q1	Q3	Min	Max	Std
Val map_50	0.2918	0.3606	0.2034	0.3775	0	0.5034	0.1455
Train map_50_95	0.2753	0.3041	0.2484	0.3185	0.05	0.3641	0.0636
Val map_50_95	0.1247	0.139	0.0872	0.1639	0	0.3504	0.0654



Interpretación

Como se puede observar, el recall ha tenido una mejora durante el entrenamiento, pero en validación esta mejora se ha visto totalmente revertida. Al aumentar el tamaño de la imagen, es probable que el modelo haya podido aprender a detectar más objetos, sin embargo, el reducido tamaño de bache, la baja tasa de aprendizaje, y el momento reducido con respecto a la base para el optimizador Adam han hecho que el modelo no haya podido aprender a detectar los objetos, introduciendo además una inestabilidad notable en el entrenamiento.

Conclusión de esta semana y objetivos futuros

- Se ha conseguido comprender mejor el efecto de cada hiperparámetro en el recall del modelo, pudiendo acotar unos valores que parecen ser beneficiosos con este fin.
- Se ha conseguido mantener la precisión del modelo, sin embargo, no ha habido mejoras significativas para el recall.

Para la siguiente semana, se probará a ejecutar un Algoritmo Genético (GA) para el ajuste de hiperparámetros de YOLOv8, esta implementación del algoritmo genético viene ya dada por ultralytics, y esta serie de pruebas que se han realizado durante esta semana habrán sentado las bases para inicialización de hiperparámetros del algoritmo, pudiendo además ignorar los hiperparámetros que no se han visto afectar significativamente en el recall del modelo.