

# Sincronización con Espera Activa

PROGRAMACIÓN CONCURRENTES – TEMA 2

---



Universidad  
Rey Juan Carlos

# Sincronización con Espera Activa

## PROGRAMACIÓN CONCURRENTES

- Introducción
- Sincronización Condicional
- **Exclusión Mutua**
  - Propiedades de Corrección
  - 1ª Aproximación: Alternancia Obligatoria
  - 2ª Aproximación: No Exclusión Mutua
  - 3ª Aproximación: Interbloqueo
  - 4ª Aproximación: Espera indefinida
  - Solución: Algoritmo de Dekker
  - Uso de la Exclusión Mutua
- Espera Activa vs Herramientas de sincronización
- Conclusiones

# Exclusión Mutua

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- **¿Qué es la Exclusión Mutua?**
  - Desde un punto de vista general la exclusión mutua se tiene cuando varios **procesos compiten** por un **recurso común de acceso exclusivo**
  - Sólo **uno de los procesos** puede estar accediendo al recurso a la vez y los demás tienen que **esperar**
  - Cuando un proceso **libera** el recurso de acceso exclusivo y otro proceso estaba esperando, el proceso que espera **accederá** al recurso
  - De forma mas **concreta**, para comprender su funcionamiento se estudia **El Problema de la Exclusión Mutua**

# Exclusión Mutua

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

### • El problema de la Exclusión Mutua

- Se tienen dos o más procesos concurrentes, que ejecutan indefinidamente una secuencia de instrucciones dividida en dos secciones
  - Sección crítica
  - Sección no crítica

```
public static void p1 () {  
  
    while (true) {  
        // Sección Crítica  
        printlnI("P1_SC1 ");  
        printlnI("P1_SC2 ");  
  
        // Sección No Crítica  
        printlnI("P1_SNC1 ");  
        printlnI("P1_SNC2 ");  
    }  
}
```

El método *printlnI* imprime en una columna diferente la información de cada proceso. Esto permite diferenciar de forma muy sencilla qué instrucciones ejecuta cada proceso.

# Exclusión Mutua

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- **Sección Crítica**

- Secuencia de instrucciones que acceden a un recurso compartido de **acceso exclusivo**
- Puesto que el recurso es de acceso exclusivo y solo un proceso puede acceder a él al mismo tiempo, cada proceso debe ejecutar las **instrucciones de la sección crítica** sin que haya **intercalación** de **instrucciones de la sección crítica** de otros procesos
- Se pueden intercalar instrucciones que no hagan uso del recurso, es decir, instrucciones fuera de la sección crítica de otros procesos

- **Sección No Crítica**

- Secuencia de instrucciones que pueden ser ejecutadas concurrentemente por todos los procesos
- Se pueden intercalar con las instrucciones de la sección crítica de otros procesos

# Exclusión Mutua

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

```
while(true) {  
  
    //Preprotocolo  
  
    // Sección Crítica  
    printlnI("P1_SC1");  
    printlnI("P1_SC2");  
  
    //Postprotocolo  
  
    // Sección No Crítica  
    printlnI("P1_SNC1");  
    printlnI("P1_SNC2");  
}
```

- El **preprotocolo** y **postprotocolo** son las secuencias de instrucciones que deben ejecutar los procesos para garantizar que las instrucciones de la **sección crítica** se ejecutan cumpliendo los requisitos
- Se asume que los procesos finalizan su ejecución fuera de la sección crítica, de forma que siempre hayan ejecutado el **postprotocolo**

# Sincronización con Espera Activa

## PROGRAMACIÓN CONCURRENTES

- Introducción
- Sincronización Condicional
- Exclusión Mutua
  - **Propiedades de Corrección**
  - 1ª Aproximación: Alternancia Obligatoria
  - 2ª Aproximación: No Exclusión Mutua
  - 3ª Aproximación: Interbloqueo
  - 4ª Aproximación: Espera indefinida
  - Solución: Algoritmo de Dekker
  - Uso de la Exclusión Mutua
- Espera Activa vs Herramientas de sincronización
- Conclusiones

# Propiedades de Corrección

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- Pese a que pueda parecer sencillo, implementar correctamente un programa para **El Problema de la Exclusión Mutua** es complejo y hay que tener en cuenta que se deben cumplir ciertas **propiedades de corrección**
- Estas **propiedades de corrección** se estudian con detenimiento porque las tendremos que cumplir **siempre** que desarrollemos cualquier programa concurrente, no sólo en este problema concreto
- Una **propiedad de un programa concurrente** es una característica que se debe cumplir en cualquier posible **intercalación de las instrucciones atómicas**



# Propiedades de Corrección

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- **Exclusión Mutua**

- En cada instante sólo puede estar un proceso ejecutando su sección crítica porque sólo un proceso puede acceder al recurso compartido a la vez

- **Ausencia de Retrasos Innecesarios**

- Si un proceso intenta entrar en su sección crítica y no hay otro proceso que también quiera entrar, entonces deberá entrar sin retrasos

- **Ausencia de Inanición (*starvation*)**

- Todo proceso que quiera entrar en la sección crítica, en algún momento deberá conseguirlo
- Se produce inanición cuando un proceso quiere entrar en la sección crítica pero sistemáticamente es otro proceso el que entra en ella

# Propiedades de Corrección

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- **Ausencia de Interbloqueos**

- Si varios procesos intentan entrar simultáneamente a su sección crítica, al menos uno de ellos debe lograrlo. Un interbloqueo se produciría si ambos procesos quedaran esperando

- **Interbloqueo activo (*livelock*)**

- Cuando los procesos ejecutan instrucciones que no producen un avance real del programa, son inútiles

- **Interbloqueo pasivo (*deadlock*)**

- Cuando todos los procesos están esperando
- Como todos están esperando, ninguno de ellos podrá cambiar las condiciones para que dejen de esperar

# Propiedades de Corrección

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- Las propiedades se dividen en dos tipos
  - **De seguridad (*safety*)**
    - Si alguna de estas propiedades se incumple en alguna ocasión, el programa se comportará de forma errónea
    - Aseguran que nada malo sucederá durante la ejecución y deben cumplirse **siempre**
  - **De Vida (*liveness*)**
    - Si alguna de estas propiedades se incumple en “alguna” ocasión, el programa se comportara de forma correcta pero será lento y desaprovechará los recursos
    - Aseguran que algo bueno ocurrirá **alguna** vez durante la ejecución del programa

# Propiedades de Corrección

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- **Propiedades de seguridad (*safety*)**
  - Exclusión Mutua
  - Ausencia de Interbloqueo pasivo
- **Propiedades de Vida (*liveness*)**
  - Ausencia de Retrasos innecesarios
  - Ausencia de inanición (*starvation*)
  - Ausencia de interbloqueo activo (*livelock*)

# Propiedades de Corrección

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- El acceso a la sección crítica se puede especificar de una forma más **justa** (*fairness*)
  - **Espera lineal:** Si un proceso quiere entrar en la sección crítica, entrará antes de que otro proceso entre más de una vez
  - **Espera FIFO:** Si un proceso quiere entrar en la sección crítica, entrará antes de que entre otro proceso que lo solicite después que él
  - **Prioridad:** Los procesos entran en la sección crítica en función de su prioridad. A igual prioridad, el comportamiento es FIFO
  - **Aleatorio:** Los procesos esperan un tiempo aleatorio (de  $t_{min}$  a  $t_{max}$ ) antes de entrar en la sección crítica

# Sincronización con Espera Activa

## PROGRAMACIÓN CONCURRENTES

- Introducción
- Sincronización Condicional
- Exclusión Mutua
  - Propiedades de Corrección
  - **1ª Aproximación: Alternancia Obligatoria**
  - 2ª Aproximación: No Exclusión Mutua
  - 3ª Aproximación: Interbloqueo
  - 4ª Aproximación: Espera indefinida
  - Solución: Algoritmo de Dekker
  - Uso de la Exclusión Mutua
- Espera Activa vs Herramientas de sincronización
- Conclusiones

- Para implementar esta solución se utiliza una variable **turno** que indica el proceso que puede entrar en la **sección crítica**
- Cuando un proceso va a entrar en la sección crítica, en el **preprotocolo** se comprueba si es su turno
- Al salir de la sección crítica, en el **postprotocolo** se indica que el turno es del otro proceso

# 1ª Aproximación: Alternancia Obligatoria

```
static volatile int turno;
```

```
public static void p1() {  
    for (int i = 0; i < 5; i++) {  
        // Preprotocolo  
        while (turno != 1);  
  
        // Sección Crítica  
        printlnI("P1_SC1");  
        printlnI("P1_SC2");  
  
        // Postprotocolo  
        turno = 2;  
  
        // Sección No Crítica  
        printlnI("P1_SNC1");  
        printlnI("P1_SNC2");  
    }  
}
```

```
public static void p2() {  
    for (int i = 0; i < 5; i++) {  
        // Preprotocolo  
        while (turno != 2);  
  
        // Sección Crítica  
        printlnI("P2_SC1");  
        printlnI("P2_SC2");  
  
        // Postprotocolo  
        turno = 1;  
  
        // Sección No Crítica  
        printlnI("P2_SNC1");  
        printlnI("P2_SNC2");  
    }  
}
```



- A continuación se muestra una posible intercalación de las instrucciones
- Se supone que el turno comienza en I
- Se puede observar cómo las instrucciones de la sección crítica del proceso p1 no se intercalan con las instrucciones de la sección crítica de p2
- Se puede observar cómo las instrucciones que no están en la sección crítica se pueden intercalar con instrucciones de la sección crítica

	pA	pB	turno
1	<code>while (turno != 1);</code>		1
2	<code>printlnI("P1_SC1");</code>		1
3		<code>while (turno != 2);</code>	1
4	<code>printlnI("P1_SC2");</code>		1
5	<code>turno = 2;</code>		2
6		<code>while (turno != 2);</code>	2
7	<code>printlnI("P1_SNC1");</code>		2
8		<code>printlnI("P2_SC1");</code>	2
9	<code>printlnI("P1_SNC2");</code>		2
10		<code>printlnI("P2_SC1");</code>	2
11	<code>while (turno != 1);</code>		2
12	<code>while (turno != 1);</code>		2
13		<code>turno = 1;</code>	1
14	<code>while (turno != 1);</code>		1
15	<code>printlnI("P1_SC1");</code>		1
16		<code>printlnI("P2_SNC1");</code>	1
17	<code>printlnI("P1_SC2");</code>		1
18	...		

- **Requisitos que cumple**

- Exclusión Mutua
- Ausencia de Interbloqueos
- Ausencia de Inanición

- **Requisitos que no cumple**

- Ausencia de Retrasos Innecesarios (debido a que la alternancia es obligatoria y no debería serlo)

# Sincronización con Espera Activa

## PROGRAMACIÓN CONCURRENTES

- Introducción
- Sincronización Condicional
- Exclusión Mutua
  - Propiedades de Corrección
  - 1ª Aproximación: Alternancia Obligatoria
  - **2ª Aproximación: No Exclusión Mutua**
  - 3ª Aproximación: Interbloqueo
  - 4ª Aproximación: Espera indefinida
  - Solución: Algoritmo de Dekker
  - Uso de la Exclusión Mutua
- Espera Activa vs Herramientas de sincronización
- Conclusiones

## 2ª Aproximación: No exclusión mutua

- Para evitar la alternancia obligatoria, podemos usar una **variable booleana** por cada proceso que indique si dicho proceso **está en la sección crítica**
- Un proceso al entrar en la sección crítica comprueba si ya hay otro proceso y si no hay nadie, indica que entra él
- Al salir de la sección crítica el proceso indica que ya no está en ella

## 2ª Aproximación: No exclusión mutua

```
static volatile boolean p1sc;  
static volatile boolean p2sc;
```

```
for (int i = 0; i < 5; i++) {  
    // Preprotocolo  
    while (p2sc);  
    p1sc = true;  
  
    // Sección Crítica  
    printlnI("P1_SC1");  
    printlnI("P1_SC2");  
  
    // Postprotocolo  
    p1sc = false;  
  
    // Sección No Crítica  
    printlnI("P1_SNC1");  
    printlnI("P1_SNC2");  
}
```

```
for (int i = 0; i < 5; i++) {  
    // Preprotocolo  
    while (p1sc);  
    p2sc = true;  
  
    // Sección Crítica  
    printlnI("P2_SC1");  
    printlnI("P2_SC2");  
  
    // Postprotocolo  
    p2sc = false;  
  
    // Sección No Crítica  
    printlnI("P2_SNC1");  
    printlnI("P2_SNC2");  
}
```

	p1	p2	p1sc	p2sc
1	<code>while (p2sc) ;</code>		false	false
2	<code>p1sc = true;</code>		false	false
3		<code>while (p1sc) ;</code>	true	false
4	<code>printlnI("P1_SC1");</code>		true	false
5		<code>while (p1sc) ;</code>	true	false
6	<code>printlnI("P1_SC2");</code>		true	false
7		<code>while (p1sc) ;</code>	true	false
8	<code>p1sc = false;</code>		false	false
9		<code>while (p1sc) ;</code>	false	true
10	<code>printlnI("P1_SNC1");</code>		false	true
11		<code>p2sc = true;</code>	false	true
12		<code>printlnI("P2_SC1");</code>	false	true
13	<code>printlnI("P1_SNC1");</code>		false	true
14	<code>while (p2sc) ;</code>		false	true
15		<code>printlnI("P2_SC2");</code>	false	true
16	<code>while (p2sc) ;</code>		false	true
17		<code>p2sc = false;</code>	false	false
18	<code>while (p2sc) ;</code>		false	false
19	...			

## 2ª Aproximación: No exclusión mutua

- Aunque existan intercalaciones que cumplen con los requisitos, existen intercalaciones en las que **no se tiene la exclusión mutua**
- Los dos procesos pueden ejecutar las instrucciones de la sección crítica de forma **intercalada**



## 2ª Aproximación: No exclusión mutua

- Requisitos que no cumple
  - Exclusión Mutua

	p1	p2	p1sc	p2sc
1	<code>while (p2sc)</code>		<code>false</code>	<code>false</code>
2		<code>while (p1sc)</code>	<code>false</code>	<code>false</code>
3	<code>p1sc = true;</code>		<code>true</code>	<code>false</code>
4		<code>p2sc = true;</code>	<code>true</code>	<code>true</code>
5	<code>printlnI("P1_SC1");</code>		<code>true</code>	<code>true</code>
6		<code>printlnI("P2_SC1");</code>	<code>true</code>	<code>true</code>
7	<code>printlnI("P1_SC2");</code>		<code>true</code>	<code>true</code>
8		<code>printlnI("P2_SC2");</code>	<code>true</code>	<code>true</code>
9	...			

# Sincronización con Espera Activa

## PROGRAMACIÓN CONCURRENTES

- Introducción
- Sincronización Condicional
- Exclusión Mutua
  - Propiedades de Corrección
  - 1ª Aproximación: Alternancia Obligatoria
  - 2ª Aproximación: No Exclusión Mutua
  - **3ª Aproximación: Interbloqueo**
  - 4ª Aproximación: Espera indefinida
  - Solución: Algoritmo de Dekker
  - Uso de la Exclusión Mutua
- Espera Activa vs Herramientas de sincronización
- Conclusiones

# 3ª Aproximación: Interbloqueo

- El problema de la aproximación anterior es que los dos procesos miran y después entran, pudiendo entrar los dos a la vez
- En la 3ª aproximación, antes de comprobar si hay alguien dentro, vamos a hacer una petición
- Si alguien lo ha pedido ya, nos esperamos

# 3ª Aproximación: Interbloqueo

```
static volatile boolean p1p;  
static volatile boolean p2p;
```

```
for (int i = 0; i < 5; i++) {  
    // Preprotocolo  
    p1p = true;  
    while (p2p);  
  
    // Sección Crítica  
    printlnI("P1_SC1 ");  
    printlnI("P1_SC2 ");  
  
    // Postprotocolo  
    p1p = false;  
  
    // Sección No Crítica  
    printlnI("P1_SNC1 ");  
    printlnI("P1_SNC2 ");  
}
```

```
for (int i = 0; i < 5; i++) {  
    // Preprotocolo  
    p2p = true;  
    while (p1p);  
  
    // Sección Crítica  
    printlnI("P2_SC1 ");  
    printlnI("P2_SC2 ");  
  
    // Postprotocolo  
    p2p = false;  
  
    // Sección No Crítica  
    printlnI("P2_SNC1 ");  
    printlnI("P2_SNC2 ");  
}
```

	p1	p2	p1p	p2p
1	p1p = true;		true	false
2	while (p2p)		true	false
3		p2p = true;	true	true
4		while (p1p)	true	true
5	printlnI("P1_SC1 ");		true	true
6		while (p1p)	true	true
7	printlnI("P1_SC2 ");		true	true
8	p1p = false;		false	true
9		while (p1p)	false	true
10	printlnI("P1_SNC1 ");		false	true
11	printlnI("P1_SNC2 ");		false	true
12		printlnI("P2_SC1 ");	false	true
13	p1p = true;		true	true
14	while (p2p)		true	true
15		printlnI("P2_SC2 ");	true	true
16		p2p = false;	true	false
17	while (p2p)		true	false
18	printlnI("P1_SC1 ");		true	false
19	...			

# 3ª Aproximación: Interbloqueo

- Requisitos que cumple
  - Exclusión Mutua
- Requisitos que no cumple
  - Ausencia de interbloqueos

	p1	p2	c.p1p	c.p2p
1	p1p = true;		true	false
2		p2p = true;	true	true
3	while (p2p)		true	true
4		while (p1p)	true	true
5		while (p1p)	true	true
6		while (p1p)	true	true
7	while (p2p)		true	true

# Sincronización con Espera Activa

## PROGRAMACIÓN CONCURRENTES

- Introducción
- Sincronización Condicional
- Exclusión Mutua
  - Propiedades de Corrección
  - 1ª Aproximación: Alternancia Obligatoria
  - 2ª Aproximación: No Exclusión Mutua
  - 3ª Aproximación: Interbloqueo
  - **4ª Aproximación: Espera indefinida**
  - Solución: Algoritmo de Dekker
  - Uso de la Exclusión Mutua
- Espera Activa vs Herramientas de sincronización
- Conclusiones

## 4ª Aproximación: Espera indefinida

- La 3ª aproximación falla porque los dos procesos, una vez que anuncian su intención de entrar en su sección crítica, insisten en su derecho de entrar en ella
- La 4ª aproximación cede su derecho a entrar en la sección crítica si descubre que hay competencia con otro proceso



# 4ª Aproximación: Espera indefinida

```
for (int i = 0; i < 5; i++) {  
    // Preprotocolo  
    p1p = true;  
    while (p2p){  
        p1p = false;  
        p2p = true;  
    }  
  
    // Sección Crítica  
    printlnI("P1_SC1");  
    printlnI("P1_SC2");  
  
    // Postprotocolo  
    p1p = false;  
  
    // Sección No Crítica  
    printlnI("P1_SNC1");  
    printlnI("P1_SNC2");  
}
```

```
static volatile boolean p1p;  
static volatile boolean p2p;
```

## 4ª Aproximación: Espera indefinida

- Requisitos que cumple
  - Exclusión Mutua
- Requisitos que no cumple
  - Interbloqueo activo
    - Hay intercalaciones en las que ningún proceso entra en la sección crítica

# Espera Indefinida

	p1	p2	p1p	p2p
1	<code>p1p = true;</code>		<code>true</code>	<code>false</code>
2		<code>p2p = true;</code>	<code>true</code>	<code>true</code>
3	<code>while (p2p)</code>		<code>true</code>	<code>true</code>
4		<code>while (p1p)</code>	<code>true</code>	<code>true</code>
5	<code>p1p = false;</code>		<code>false</code>	<code>true</code>
6		<code>p2p = false;</code>	<code>false</code>	<code>false</code>
7	<code>p1p = true;</code>		<code>true</code>	<code>false</code>
8		<code>p2p = true;</code>	<code>true</code>	<code>true</code>
9	<code>while (p2p)</code>		<code>true</code>	<code>true</code>
10		<code>while (p1p)</code>	<code>true</code>	<code>true</code>
11	<code>p1p = false;</code>		<code>false</code>	<code>true</code>
12		<code>p2p = false;</code>	<code>false</code>	<code>false</code>

- Requisitos que no cumple
  - Inanición
    - Hay intercalaciones en las que un proceso no entra nunca en la sección crítica mientras que otro proceso entra repetidas veces

	p1	p2	p1p	p2p
1	p1p = true;		true	false
2		p2p = true;	true	true
3		while (p1p)	true	true
4		p2p = false;	true	false
5	while (p2p)		true	false
6		p1p = true;	true	true
7	printlnI("P1_SC1");		true	true
8		while (p1p)	true	true
9	printlnI("P1_SC2");		true	true
10		p2p = false;	true	false
11	p1p = false;		false	false
12	printlnI("P1_SNC1");		false	false
13	printlnI("P1_SNC2");		false	false
14		p1p = true;	false	true
15	p1p = true;		true	true
16		while (p1p)	true	true
17		p2p = false;	true	false
18	while (p2p)		true	false
19	printlnI("P1_SC1");		true	false

# Sincronización con Espera Activa

## PROGRAMACIÓN CONCURRENTES

- Introducción
- Sincronización Condicional
- Exclusión Mutua
  - Propiedades de Corrección
  - 1ª Aproximación: Alternancia Obligatoria
  - 2ª Aproximación: No Exclusión Mutua
  - 3ª Aproximación: Interbloqueo
  - 4ª Aproximación: Espera indefinida
  - **Solución: Algoritmo de Dekker**
  - Uso de la Exclusión Mutua
- Espera Activa vs Herramientas de sincronización
- Conclusiones

- Es una combinación de la 1ª y 4ª aproximación
- Las variables booleanas aseguran la exclusión mutua (como en la 4ª aproximación)
- Al detectar competencia, una variable turno se encarga del “desempate”

# Solución: Algoritmo de Dekker

```
for (int i = 0; i < 5; i++) {
```

```
    // Preprotocolo
```

```
    p1p = true;
```

```
    while (p2p){
```

```
        if(turno != 1){
```

```
            p1p = false;
```

```
            while(turno != 1);
```

```
            p1p = true;
```

```
        }
```

```
    }
```

```
    // Sección Crítica
```

```
    printlnI("P1_SC1 ");
```

```
    printlnI("P1_SC2 ");
```

```
    // Postprotocolo
```

```
    p1p = false;
```

```
    turno = 2;
```

```
    // Sección No Crítica
```

```
    printlnI("P1_SNC1 ");
```

```
    printlnI("P1_SNC2 ");
```

```
}
```

```
for (int i = 0; i < 5; i++) {
```

```
    // Preprotocolo
```

```
    p2p = true;
```

```
    while (p1p){
```

```
        if(turno != 2){
```

```
            p2p = false;
```

```
            while(turno != 2);
```

```
            p2p = true;
```

```
        }
```

```
    }
```

```
    // Sección Crítica
```

```
    printlnI("P2_SC1 ");
```

```
    printlnI("P2_SC2 ");
```

```
    // Postprotocolo
```

```
    p2p = false;
```

```
    turno = 1;
```

```
    // Sección No Crítica
```

```
    printlnI("P2_SNC1 ");
```

```
    printlnI("P2_SNC2 ");
```

```
}
```



- Requisitos que cumple
  - Exclusión Mutua
  - Ausencia de Interbloqueos
  - Ausencia de Retrasos Innecesarios
  - Ausencia de Inanición

Una demostración más rigurosa se puede encontrar en el libro Ben-Ari, M. *Principles of Concurrent and Distributed Programming*. Ed. Prentice Hall, 1.990.

# Sincronización con Espera Activa

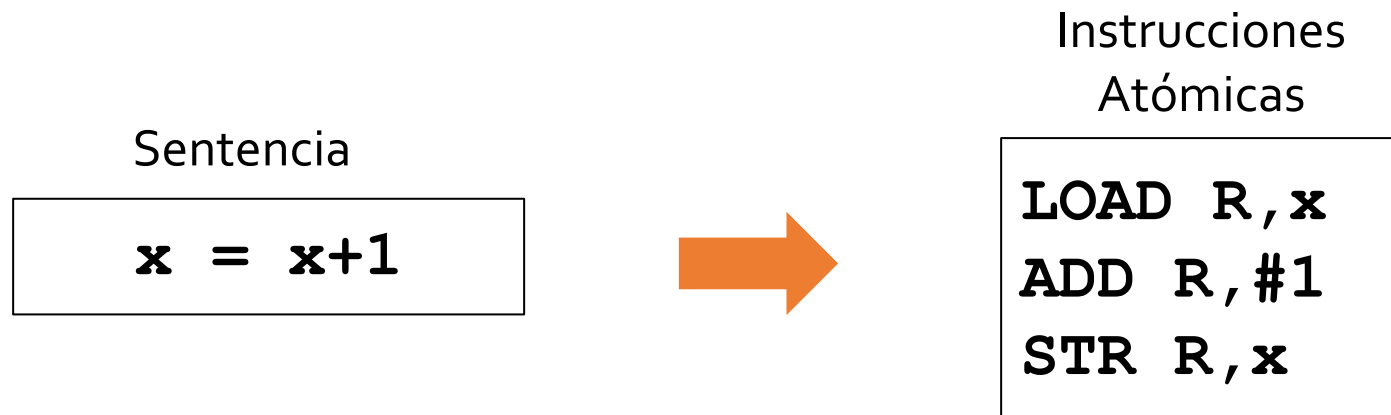
## PROGRAMACIÓN CONCURRENTES

- Introducción
- Sincronización Condicional
- Exclusión Mutua
  - Propiedades de Corrección
  - 1ª Aproximación: Alternancia Obligatoria
  - 2ª Aproximación: No Exclusión Mutua
  - 3ª Aproximación: Interbloqueo
  - 4ª Aproximación: Espera indefinida
  - Solución: Algoritmo de Dekker
  - **Uso de la Exclusión Mutua**
- Espera Activa vs Herramientas de sincronización
- Conclusiones

# Uso de la Exclusión Mutua

## EXCLUSIÓN MUTUA

- Una instrucción atómica es aquella que se ejecuta como una unidad indivisible
- El lenguaje de programación y el hardware definen las instrucciones atómicas en las que se divide cada sentencia



# Uso de la Exclusión Mutua

## EXCLUSIÓN MUTUA

- Supongamos que dos procesos quieren usar una **variable común** para contar las acciones realizadas
- Según hemos visto, si dos procesos quieren **incrementar la misma variable** existen intercalaciones de las instrucciones atómicas que producen errores en la cuenta
- Para el desarrollador sería muy interesante que el **incremento** de una variable fuese una **instrucción atómica**

# Uso de la Exclusión Mutua

## EXCLUSIÓN MUTUA

- Tipos de instrucciones atómicas
  - De grano fino
    - Ofrecidas por el lenguaje de programación y el hardware al desarrollador
    - Habitualmente se corresponden con las instrucciones máquina del procesador
  - De grano grueso
    - Conjunto de sentencias que ejecuta un proceso sin interferencias de otros procesos
    - Los lenguajes de programación y el sistema hardware disponen de mecanismos para hacer que un grupo de sentencias se ejecuten como una instrucción atómica de grano grueso

# Uso de la Exclusión Mutua

## EXCLUSIÓN MUTUA

- La **sección crítica** de la exclusión mutua es una **instrucción atómica de grano grueso**
  - Es **indivisible** en el sentido de que ningún otro proceso puede interferir en el uso del recurso compartido de acceso exclusivo
    - Si dentro de la sección crítica se incrementa una variable, ningún otro proceso podrá interferir en esa sentencia
  - Pero es **divisible** en el sentido de que se pueden intercalar instrucciones atómicas de la sección no crítica de otros procesos

# Uso de la Exclusión Mutua

## EXCLUSIÓN MUTUA

- Se ha visto un algoritmo de Exclusión Mutua para dos procesos.
- **El algoritmo de Lamport** es un algoritmo que permite tener una exclusión mutua para más de dos procesos
- Este algoritmo es complejo y no vamos a ver su implementación en detalle
- Hasta que estudiemos los **semáforos**, usaremos la exclusión mutua implementada con espera activa

- **Condición de carrera (*race condition*)**
  - Se dice que se ha producido una condición de carrera cuando un programa concurrente se **comporta** de una forma **anómala** debido a que los procesos no están bien sincronizados entre sí
  - Habitualmente las condiciones de carrera ocurren sólo **ocasionalmente** y aparecen en ciertas intercalaciones de instrucciones



# Sincronización con Espera Activa

## PROGRAMACIÓN CONCURRENTE

- Introducción
- Sincronización Condicional
- Exclusión Mutua
- Espera Activa vs Herramientas de sincronización
  - **Problemas de la Espera Activa**
  - Herramientas de Espera Pasiva
- Conclusiones

# Problemas de la Espera Activa

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- Se ha trabajado en el modelo de Memoria Compartida usando variables compartidas para la sincronización
- Se denomina **Espera Activa** porque los procesos están ejecutando instrucciones (están activos) incluso cuando tienen que esperar para poder continuar su ejecución

```
while (!continuar) ;
```

- También se la conoce como **Busy waiting** o **spinning** o **polling** (aunque este último término es más usado en entrada/salida)

# Problemas de la Espera Activa

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- La Espera Activa tiene bastantes **problemas**
  - Multiprogramación
    - Los procesos que están esperando están malgastando el procesador que podría usarse por otros procesos que realmente estén realizando un trabajo útil
  - Multiproceso
    - Un procesador ejecutando instrucciones consume energía y por tanto disipa calor
    - Si las instrucciones no son útiles, el procesador podría estar en reposo

**La Espera Activa es muy ineficiente y en general debería evitarse**

# Problemas de la Espera Activa

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- Para solucionar estos problemas, se desarrollaron **herramientas de sincronización de procesos** en los procesadores, librerías y lenguajes
- Con estas herramientas, cuando un proceso no puede continuar ejecutando las sentencias se **bloquea** y deja de ejecutar sentencias hasta que otro proceso lo desbloquea cuando se cumplen las condiciones para que siga ejecutando
- Esto permite aprovechar de forma mucho mas adecuada los recursos (capacidad de cómputo, energía, ...)

# Sincronización con Espera Activa

## PROGRAMACIÓN CONCURRENTES

- Introducción
- Sincronización Condicional
- Exclusión Mutua
- Espera Activa vs Herramientas de sincronización
  - Problemas de la Espera Activa
  - **Herramientas de sincronización**
- Conclusiones

# Herramientas de sincronización

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- En la programación funcional y en la programación orientada a objetos, la gran mayoría de los lenguajes de programación implementan los mismos conceptos
  - Funcional: Funciones, listas, patrones...
  - Orientación a Objetos: Clases, objetos, métodos, atributos...
- En la programación concurrente no ocurre lo mismo y cada **lenguaje de programación , cada librería y cada sistema operativo** implementan sus **propias** herramientas de sincronización
- Algunas herramientas básicas suelen estar disponibles en todas las tecnologías

# Herramientas de sincronización

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- Herramientas de sincronización de procesos
  - Modelo de Memoria Compartida
    - **Semáforos**
    - Regiones Críticas
    - Regiones Críticas Condicionales
    - Monitores
    - Sucesos
    - Buzones
    - Recursos
  - Modelo de Paso de Mensajes
    - Envío asíncrono
    - Envío síncrono o cita simple
    - Invocación Remota o cita extendida

# Sincronización con Espera Activa

## PROGRAMACIÓN CONCURRENTE

- Introducción
- Sincronización Condicional
- Exclusión Mutua
- Espera Activa vs Herramientas de sincronización
- **Conclusiones**



- Propiedades de corrección que debe cumplir un programa concurrente
  - **Propiedades de seguridad (*safety*)**
    - Exclusión Mutua
    - Ausencia de Interbloqueo pasivo
  - **Propiedades de Vida (*liveness*)**
    - Ausencia de Retrasos innecesarios
    - Ausencia de inanición (*starvation*)
    - Ausencia de interbloqueo activo (*livelock*)

# Conclusiones

## SINCRONIZACIÓN CON ESPERA ACTIVA

- La Espera Activa es una técnica muy **ineficiente**
- **No debe usarse nunca** para desarrollar programas concurrentes
- Se estudia en detalle por diversos motivos
  - Para introducir al alumno los **conceptos** de la programación concurrente y sepa estudiar el comportamiento de un programa de este tipo
  - Para que conozca las **propiedades de corrección** que todo programa concurrente debe cumplir
  - Por **motivos históricos**, ya que al inicio de la programación concurrente era la única técnica disponible