VERSUCH NUMMER

TITEL

Marius Hötting Marius.Hoetting@udo.edu

 ${\bf Matthias\ Jaeger} \\ {\bf Matthias. Jaeger@udo.edu}$

Durchführung: DATUM

Abgabe: DATUM

TU Dortmund – Fakultät Physik

Inhaltsverzeichnis

Lit	Literatur					
6	Diskussion					
5	Auswertung5.1 Allgemeine Auswertung der Filmstreifen5.2 Metallprobe	7 7 7				
4	Durchführung	6				
3	Versuchsaufbau	5				
2	Fehlerrechnung	4				
1	Theorie	3				

1 Theorie

2 Fehlerrechnung

Dieses Kapitel listet kurz und bündig die benötigten und aus den Methoden der Statistik bekannten Formeln für die Fehlerrechnung auf. Die Schätzung der Standardabweichung ist

$$\Delta X = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (X_i - \overline{X})^2} \ . \tag{1}$$

Der Mittelwert ist

$$\overline{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} X_i \tag{2}$$

Der Fehler des Mittelwertes ist

$$\Delta \overline{X} = \sqrt{\frac{1}{n(n-1)} \sum_{i=1}^{n} (X_i - \overline{X})^2} . \tag{3}$$

Für fehlerbehaftete Größen, die auch in folgenden Formeln verwendet werden, muss die Fehlerfortpflanzung nach Gauß berücksichtigt werden.

$$\Delta f = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} \left(\frac{\partial f}{\partial X_i}\right)^2 \cdot (\Delta X_i)^2} \tag{4}$$

Bei der linearen Regressionsrechnung sind die Parameter m und b der Ausgleichsgerade y=mx+b wie folgt gegeben:

$$m = \frac{\overline{xy} - \overline{x} \cdot \overline{y}}{\overline{x^2} - \overline{x}^2} \qquad b = \overline{y} - m\overline{x} . \tag{5}$$

Dabei sind x_i und y_i linear abhängige Messgrößen. Der Fehler dieser Parameter wiederum errechnet sich aus

$$\sigma_m^2 = \frac{\sigma^2}{n(\overline{x^2} - \overline{x}^2)} \qquad \qquad \sigma_b^2 = \frac{\sigma^2 \overline{x^2}}{n(\overline{x^2} - \overline{x}^2)} \ . \tag{6}$$

Relative Abweichungen einer Messgröße x gegenüber Literaturwerten $x_{\rm Lit}$ werden nach der Vorschrift

$$R_x = \frac{x - x_{\text{Lit}}}{x_{\text{Lit}}} \tag{7}$$

berechnet.

3 Versuchsaufbau

4 Durchführung

5 Auswertung

Sämtliche im Folgenden durchgeführten Ausgleichsrechnungen werden mit der *curve fit* Funktion aus dem für Python geschriebenen package NumPy[2] durchgeführt. Fehlerrechnungen werden mit dem für Python geschriebenen package Uncertainties[3] ausgeführt.

5.1 Allgemeine Auswertung der Filmstreifen

Zur Auswertung wird der Nullpunkt in die Mitte des linken ausgestanzten Loches gesetzt, da in diesem Punkt der Strahl die Kamera verlässt. Somit entspricht der Abstand zwischen beiden ausgestanzten Löchern einem Winkel von $\theta = \pi$. Der Abstand der Streifen zum Nullpunkt werden mit einem Geodreik vermessen und mit der Beziehung

$$\theta = \frac{s}{2R} \tag{8}$$

in den Beugungswinkel überführt. Dabei beschreibt s den Abstand des auftretenen Reflex zum Nullpunkt und R den Radius der verwendeten Kamera. Aufgrund der Fehleranfälligkeit die beim ablesen besteht, wird auf jeden Reflex ein Unsicherheit von einem Millimeter angenommen. Der Netzebenabstand d wird darauf hin, unter Verwendung der Bragg-Bedingung XXX, bestimmt.

5.2 Metallprobe

Die im voherigen Kapitel beschriebenen Messgrößen sind in Tabelle 1 für die verwendete Metallprobe 9 zusammengefasst.

Tabelle 1: Messdaten der Metallprobe.

s / cm	heta / cm	d / Å		
$4,0 \pm 0,1$	0.349 ± 0.009	$2,25 \pm 0,05$		
$5{,}7\pm0{,}1$	$0,497 \pm 0,009$	$1,61 \pm 0,03$		
7.1 ± 0.1	$0,620 \pm 0,009$	$1,33 \pm 0,02$		
$8,4 \pm 0,1$	$0,733 \pm 0,009$	$1,15 \pm 0,01$		
9.6 ± 0.1	$0,838 \pm 0,009$	$1,037 \pm 0,008$		
10.9 ± 0.1	$0,951 \pm 0,009$	$0,946 \pm 0,006$		
$12{,}2\pm0{,}1$	$1,065 \pm 0,009$	$0,881 \pm 0,004$		
$13{,}8\pm0{,}1$	$1,204 \pm 0,009$	0.825 ± 0.003		
$16{,}4\pm0{,}1$	$1,431 \pm 0,009$	$0,778 \pm 0,001$		

Zur Bestimmung der Kristallstruktur wird das Verhältnis

$$\frac{d_1}{d_i} = \frac{m_i}{m_1} \tag{9}$$

verwendet, wobei gilt $m = \sqrt{h^2 + k^2 + l^2}$. In Tabelle 2 sind die ersten neun Reflexe der Kristallstrukturen simple-cubic (sc),body centered cubic (bbc), face centered cubic (fcc) und Diamant aufgelistet, zudem wird das in Gleichung 9 beschriebene Verhältnis gebildet, um diese mit der Probe zu vergleichen.

Tabelle 2: Messdaten der Metallprobe.

sc	$\left(\frac{m_i}{m_1}\right)_{sc}$	bcc	$\left(\frac{m_i}{m_1}\right)_{bcc}$	fcc	$\left(\frac{m_i}{m_1}\right)_{fcc}$	diamant	$\left(\frac{m_i}{m_1}\right)_{dia}$	$\frac{d_1}{d_i}$
100	1,73	110	1,00	111	1,00	111	1,00	$1,0 \pm 0$
110	2,83	200	1,41	200	$1,\!15$	220	1,63	$1,\!40\pm0,\!04$
111	$3,\!32$	211	1,73	220	1,63	311	1,91	$1{,}70\pm0{,}05$
200	4,00	220	2,00	311	1,91	400	2,31	$1{,}96\pm0{,}05$
210	$4,\!36$	310	$2,\!24$	222	2,00	331	$2,\!52$	$2,\!17\pm0,\!05$
211	4,90	222	$2,\!45$	400	$2,\!31$	422	$2,\!83$	$2,\!38 \pm 0,\!06$
220	$5,\!20$	321	2,65	331	$2,\!52$	333	3,00	$2,\!56\pm0,\!06$
221	$5,\!66$	400	$2,\!83$	420	$2,\!58$	440	$3,\!27$	$2{,}73 \pm 0{,}07$
310	5,92	330	3,00	422	2,83	531	3,42	$2,90 \pm 0,07$

Der Vergleich mit allen Strukturen zeigt, dass die Probe eine bcc-Struktur besitzt. Desweiteren ist die Gitterkonstante a der Probe zu bestimmen. Diese wird nach Gleichung XXX berechnet und in Abbildung 1 gegen $\cos^2(\theta)$ aufgetragen. Durch die verwendete lineare Ausgleichsrechnung

$$a(\cos(\theta)) = b\cos^2(\theta) + c \tag{10}$$

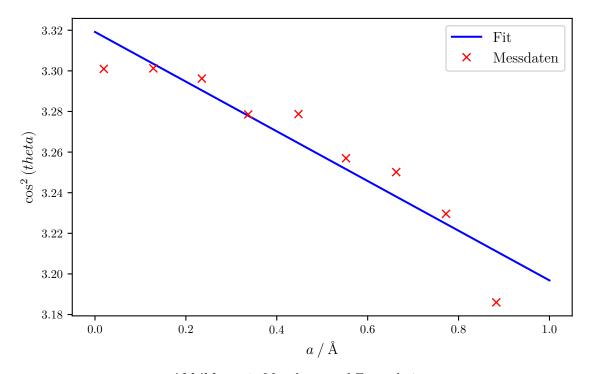


Abbildung 1: Messdaten und Fitergebnis.

werden die in Kapitel XXX angesprochenen systematischen Fehler korrigiert. Die resultierenden Fitparamter lauten:

$$b = (-0.122 \pm 0.017) \,\text{Å} \tag{11}$$

$$c = (3,3192 \pm 0,0087) \,\text{Å}$$
 (12)

Die Gitterkonstante und die vorliegende bcc-Struktur weißt nach [1] auf Niob hin. Die Abweichung zur der in der Literatur angegebenen Gitterkonstante a=3,30 Å beträgt $(1,037\pm0,005)$ %.

6 Diskussion

Literatur

- $[1] \quad \textit{Gitterkonstanten}. \ \text{https://www.tf.uni-kiel.de/matwis/amat/mw1_ge/kap_3/illustr/t3_1_1.html.} \\ \quad \text{Mai 2018}.$
- [2] Eric Jones, Travis E. Oliphant, Pearu Peterson u. a. SciPy: Open source scientific tools for Python. Version 0.16.0. URL: http://www.scipy.org/.
- [3] Eric O. Lebigot. *Uncertainties: a Python package for calculations with uncertainties.* Version 2.4.6.1. URL: http://pythonhosted.org/uncertainties/.