Politechnika Śląska w Gliwicach Instytut Informatyki Zakład Oprogramowania

Laboratorium Programowania Współbieżnego

Message Passing Interface

MATERIAŁY POMOCNICZE

WSTEP

Przekazywanie komunikatów (ang. message passing) jest modelem odniesienia przy formułowaniu zadań i projektowaniu programów równoległych. W modelu tym zakłada się, że równocześnie wykonywane zadania komunikują się wysyłając i otrzymując komunikaty. Nie licząc komunikacji zadania są niezależne, tzn. przekazywanie komunikatów służy realizacji programowania wg zasady "wiele programów – wiele danych" (MIMD).

W rzeczywistych implementacjach tych wiele programów zakodowanych jest w postaci jednego. Niemniej jednak, w czasie wykonywania każdy proces wyróżniony jest identyfikatorem, który ustala kontekst dla procesu, a więc pozwala na przeprowadzanie różnych zadań, nawet jeśli zakodowane są one w pojedynczym programie.

Message Passing Interface (MPI) jest de facto standardem programowania z przekazywaniem komunikatów zarówno w języku C jak i w Fortranie. Jest to sprzętowo niezależna biblioteka ponad 100 funkcji, umożliwiających:

- Komunikację jeden do jednego
- Komunikację zbiorowa
- Modularyzację
- Definiowanie topologii procesów

Mnogość funkcji umożliwia budowanie wyrafinowanych programów równoległych, niemniej jednak MPI wymaga od programisty znajomości nie więcej niż 6 funkcji, aby zakodować wiele (jeśli nie wszystkie) algorytmów równoległych dostosowanych do modelu przekazywania komunikatów. Wspomniane funkcje wymienione są na rys.1 zaczerpniętym z [1].

ĆWICZENIA DO OPANOWANIA MPI

Zamieszczone poniżej przykłady zostały napisane przez Williama Groppa [2]. Oprócz sześciu podstawowych funkcji wykorzystują one także inne, głównie do komunikacji zbiorowej.

Pierwszy program: "Hello World"

Napisz program w MPI, w którym każdy proces MPI wyświetla

Hello world from process i of n

wykorzystując identyfikator w MPI_COMM_WORLD jako i oraz rozmiar MPI_COMM_WORLD jako n. Można założyć, że wszystkie procesy mogą wyświetlać informacje na ekranie.

Zwróć uwagę na kolejność wyświetlania. W zależności od zastosowanej implementacji MPI znaki z różnych wierszy mogą być wymieszane.

W rozwiązaniu należy zastosować następujące funkcje MPI: MPI_Init, MPI_Comm_size, MPI_Comm_rank, MPI_Finalize

```
MPI_INIT(int *argc, char ***argv)
Initiate a computation.
  argc, argv are required only in the C language binding.
         where they are the main program's arguments.
MPI_FIMALIZE()
Shut down a computation.
MPI_COMM_SIZE(comm, size)
Determine the number of processes in a computation.
                   communicator (handle)
  IN
        Comm
  OUT
                   number of processes in the group of comm (integer)
        size
MPI_COMM_RANK(comm, pid)
Determine the identifier of the current process.
                   communicator (handle)
  IN
         comm
                   process id in the group of comm (integer)
  OUT
        pid
MPI_SEMD(buf, count, datatype, dest, tag, comm)
Send a message.
  IN
        buf
                   address of send buffer (choice)
  IN
                   number of elements to send (integer \geq 0)
        count
        datatype datatype of send buffer elements (handle)
  IN
  IN
                   process id of destination process (integer)
        dest
  IN
        tag
                   message tag (integer)
                   communicator (handle)
  IN
         COMM
MPI_RECV(buf, count, datatype, source, tag, comm, status)
Receive a message.
  OUT
        buf
                   address of receive buffer (choice)
  TN
        count
                   size of receive buffer, in elements (integer \geq 0)
        datatype datatype of receive buffer elements (handle)
  IN
                   process id of source process, or MPI_ANY_SOURCE (integer)
  IN
         source
                   message tag, or MPI_ANY_TAG (integer)
  IN
        tag
                    communicator (handle)
  IN
         COMM
  OUT
        status
                   status object (status)
```

Rys 1: Elementarne MPI. Wymienione funkcje wystarczą aby napisać szeroką klasę programów równoległych. Dla parametrów podano czy są to argumenty (IN), czy też wartości zwracane (OUT) oraz ich typ.

Rozwiązanie

```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"

int main( argc, argv )
int argc;
char **argv;
```

```
int rank, size;
MPI Init( &argc, &argv );
MPI Comm size( MPI_COMM_WORLD, &size );
MPI Comm rank( MPI_COMM_WORLD, &rank );
printf("Hello world from process %d of %d\n", rank, size);
MPI Finalize();
return 0;
}
```

Współdzielenie danych

Często istnieje potrzeba, aby jeden proces pobrał dane od użytkownika, wczytując je z terminala lub jako argumenty linii poleceń, a następnie rozesłał tę informację do wszystkich pozostałych procesów.

Napisz program, który wczytuje wartość całkowitą i rozsyła tę wartość do wszystkich procesów MPI . Każdy proces powinien wyświetlić swój numer (rank) oraz wartość, którą otrzymał. Wartości powinny być wczytywane aż do podania liczby ujemnej.

```
W rozwiązaniu należy zastosować następujące funkcje MPI:
MPI Init, MPI Comm rank, MPI Bcast, MPI Finalize
```

Solution

```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"
int main( argc, argv )
int argc;
char **argv;
    int rank, value;
    MPI Init ( & argc, & argv );
    MPI Comm rank ( MPI COMM WORLD, &rank );
    do {
      if (rank == 0)
          scanf( "%d", &value );
      MPI Bcast ( &value, 1, MPI INT, 0, MPI COMM WORLD );
      printf( "Process %d got %d\n", rank, value );
    } while (value \geq = 0);
    MPI Finalize();
    return 0;
}
```

Przesyłanie w pierścieniu

Napisz program, który pobiera dane od procesu 0 i wysyła je do wszystkich innych procesów wykorzystując przesyłanie w pierścieniu. Oznacza to, że proces i powinien odbierać dane i wysyłać je do procesu i+1, aż do momentu, kiedy dane dotrą do ostatniego procesu.

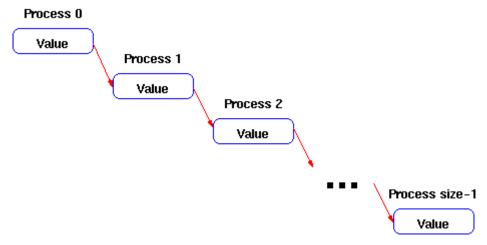


Figure 2: Schemat rozsyłania w pierścieniu.

Można założyć, że dane składają się z pojedynczej wartości całkowitej. Proces 0 pobiera dane od użytkownika.

W rozwiązaniu należy zastosować następujące funkcje MPI: MPI Send, MPI Recv

Solution

```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"
int main( argc, argv )
int argc;
char **argv;
    int rank, value, size;
    MPI Status status;
    MPI Init ( & argc, & argv );
    MPI Comm rank ( MPI COMM WORLD, &rank );
    MPI Comm size ( MPI COMM WORLD, &size );
    do {
      if (rank == 0) {
          scanf( "%d", &value );
          MPI Send( &value, 1, MPI INT, rank + 1, 0,
     MPI COMM WORLD );
      else {
```

Obliczanie liczby PI z wykorzystaniem funkcji komunikacji zbiorowej

W ćwiczeniu przedstawiony jest prosty program do obliczania wartości pi. Wykorzystany algorytm został wybrany ze względu na swoją prostotę. W metodzie tej obliczana jest całka funkcji $4/(1+x^*x)$ w przedziale pomiędzy 0 i ½. Całka jest przybliżana przez sumę n interwałów, przy czym przybliżenie wartości całki w każdym interwale wynosi $(1/n)*4/(1+x^*x)$.

Procesor nadrzędny (o numerze 0) pobiera od użytkownika liczbę interwałów i rozsyła tę wartość do pozostałych procesorów. Następnie każdy proces dodaje wartość wyliczoną dla co n-tego interwału (x = -1/2+rank/n, -1/2+rank/n+size/n,...). Na zakończenie, z wykorzystaniem operacji redukcji, obliczana jest globalna suma wartości obliczonych przez poszczególne procesory.

W rozwiązaniu należy zastosować następujące funkcje MPI:

```
MPI Bcast, MPI Reduce
```

```
#include "mpi.h"
#include <math.h>

int main(argc,argv)
int argc;
char *argv[];
{
    int done = 0, n, myid, numprocs, i;
    double PI25DT = 3.141592653589793238462643;
    double mypi, pi, h, sum, x;

    MPI Init(&argc,&argv);
    MPI Comm size(MPI COMM_WORLD,&numprocs);
    MPI Comm rank(MPI_COMM_WORLD,&myid);
    while (!done)
    {
        if (myid == 0) {
            printf("Enter the number of intervals: (0 quits) ");
            scanf("%d",&n);
        }
}
```

```
}
      MPI Bcast(&n, 1, MPI INT, 0, MPI COMM WORLD);
      if (n == 0) break;
      h = 1.0 / (double) n;
      sum = 0.0;
      for (i = myid + 1; i \le n; i += numprocs) {
          x = h * ((double)i - 0.5);
          sum += 4.0 / (1.0 + x*x);
      mypi = h * sum;
      MPI Reduce (&mypi, &pi, 1, MPI_DOUBLE, MPI_SUM, 0,
                MPI COMM WORLD);
      if (myid == 0)
          printf("pi is approximately %.16f, Error is
%.16f\n",
               pi, fabs(pi - PI25DT));
   MPI Finalize();
   return 0;
}
```

References

- [1] Foster I. (1995) Designing and Building Parallel Programs. Concepts and Tools for Parallel Software Engineering, Addison Wesley
- [2] http://www-unix.mcs.anl.gov/mpi/tutorial