Laborator 3.

- Acest laborator se poate lucra cu Octave.
- Veti pregati un fisier text care va contine raspunsurile la fiecare cerinta (in functie de intrebare, comanda matlab, valoarea numerica obttinuta, linii de cod, explicatii teoretice, etc)
- Apoi veti accesa testul Laborator3-raspunsuri de pe Moodle. Acesta contine numai o casuta text in care veti face copy/paste la raspunsurile dvs.
- Acest test valoreaza 15 procente din nota finala

Polinoamele Cebasev

- 1) Executati in Matlab comanda a=rand+2
 - Scrieti valoarea a obtinuta.
- 2) Care sunt radacinile polinomului Cebasev de grad 7? Stocati aceste radacini in vectorul linie z. Care sunt nodurile din intervalul [-a,a] corespunzatoare acestor radacini? Stocati aceste noduri in vectorul linie x. Afisati z si x.
- 3) Evaluati functia $f(t) = \frac{1}{1+25t^2/a^2}$ in x si stocati valorile obtinute in y. Scrieti comanda Matlab si rezultatul ei.
- 4) Calculati coeficientii polinomului Lagrange de interpolare a datelor (x,y). Scrieti comanda Matlab si rezultatul ei.
- 5) Faceti graficul acestui polinom si al functiei f pe intervalul [-a,a]. Scrieti comanda Matlab.
- 6) Refaceti calculele de mai sus inlocuind polinomul Cebasev de grad 7 cu cel de grad 11. Ce interpolant aproximeaza mai bine functia f? Scrieti comenzile Matlab.

Interpolantul spline cubic natural

Fie tabelul de date

Interpolantul spline cubic natural $s:[a,b]\to R$ are proprietatea ca

- 1. $s(x_i) = y_i, i = 1..n$
- 2. $s|_{[x_i,x_{i+1}]} = p_i$ este polinom de grad cel mult 3.
- 3. $s \in C^2[x_1, x_n]$
- 4. $s''(x_1) = s''(x_n) = 0$

La curs au fost date formulele pentru p_i i=1..n-1 depinzand de niste coeficienti $a_1,a_2,...a_n$, unde $a_1=a_n=0$. S-a arata de asemenea ca acesti coeficienti satisfac un sistem de forma

$$Aa = b$$

unde $a = [a_1, ..., a_n]'$ este vectorul necunoscutelor iar matricea A si termenul liber b sunt date de niste formule. La final, dupa rezolvarea sistemului Aa = b se va cunoaste formula analitica a fiecarui polinom p_i , altfel spus se va cunoaste formula analitica a interpolantului s pe fiecare interval $[x_i, x_{i+1}], i = 1..n - 1$.

Evaluarea unei astfel de functii intr-o valoare data x0 se poate face prin detectarea intervalului $[x_i, x_{i+1}]$ in care se afla valoarea x0 si apoi se pune $s(x0) = p_i(x0)$.

Cerinta 1 Scrieti un cod care sa calculeze coeficientii $a = [a_1, ..., a_n]$ coespunzatori unui tabel arbitrar dat

%construieste matricea A conform formulelor de la curs

%construieste vectorul b conform formulelor de la curs a=A\b;

end %=========

Cerinta 2 Scrieti un cod care, dat fiind un tabel arbitrar

x | x1 x2 ... xn -----y | y1 y2 ... yn

si un vector xval de valori arbitrare intre x_1 si x_n , va evalua interpolantul spline cubic natural corespunzator acestui tabel in toate valorile din xval iar valorile obtinute se vor stoca in vectorul yval.

Codul ar trebui sa arate asa

%======= function yval=natspline(x,y,xval)

```
%initializam yval
yval=xval;
%determinam coeficientii interpolantului spline
a=natsplinecoef(x,y);
  for(i=1:length(xval))
    %determinam indexul primului interval [x_k,x_(k+1)] in care se afla xval(i)
    k=sum(x<=xval(i));</pre>
    if (k==n) k=n-1; end ***
    %evaluam s in xval(i). Atentie!!! p_k trebuie inlocuit cu formula corespunzatoare
    %prezentata la clasa.
    yval(i)= p_k (xval(i))
  end
end
Cerinta 3 Verificati codul pe tabelul x=[1\ 2\ 3\ 4\ 5] y=[\ 2\ 3\ 4\ 5\ 6] si xval [1.5\ 2.5\ 3.5]
Comanda natspline(x,y,xval) ar trebui sa returneze valorile
   [2.5 \ 3.5 \ 4.5]
   Explicati de ce.
```

Remarca: Comanda matlab dedicata pentru evaluarea functiei spline cubica naturala este $\,$

pp=csape(x,y,'second');%aflam coef lui s pe fiecare subinterval, apoi evaluam in xval yval=ppval(pp,xval)

Cerinta 4 Faceti graficul interpolantului spline cubic natural pentru valorile din tabelul $x=[1\ 2\ 3\ 4\ 5]\ y=[1\ 1.2\ 1.4\ 1\ 2]$ Reprezentati si punctele interpolate. Scrieti comenzile Matlab.

Cerinta 5 Dupa cum s-a vazut la curs, interpolantul spline cubic natural rezulta prin impunerea a doua conditii suplimentare

$$s''(x_1) = s''(x_n) = 0$$

pentru a obtine un sistem compatibil determinat.

Alte conditii produc alti interpolanti spline, de pilda, daca in loc de $s''(x_1) = s''(x_n) = 0$ vom impune 2 conditii

$$p_1'''(x_2) = p_2'''(x_2), p_{n-2}'''(x_{n-1}) = p_{n-1}'''(x_{n-1})$$
(1)

acesta e interpolantul evaluat cu comanda matlab $\operatorname{spline}(x,y,xval)$

iar daca vom impune alte doua conditii de tipul

$$s'(x_1) = k_1, s'(x_n) = k_n \tag{2}$$

unde k_1, k_n sunt date atunci interpolantul care rezulta este evaluat in xval cu comanda matlab

Trebuie spus ca pentru calculul concret al acestor interpolanti, codul nostru presupune numai modificarea primei si ultimei linii din matricea A si a primei si ultimei componente din termenul liber b.

Vom incerca sa vedem care e diferenta intre interpolantii spline de diferite tipuri.

Corespunzator tabelului

$$x=[1\ 2\ 3\ 4\ 5]$$

 $y=[1\ 1.2\ 1.4\ 1\ 2]$
 $xval=1:0.1:5$

evaluati interpolantul spline cubic natural in xval si de asemenea interpolantul spline in xval calculat cu conditiile suplimentare (2) (folositi comanda spline).

Apoi calculati norma $|| ||_{\infty}$ a diferentei dintre cei doi vectori produsi.