

(1)

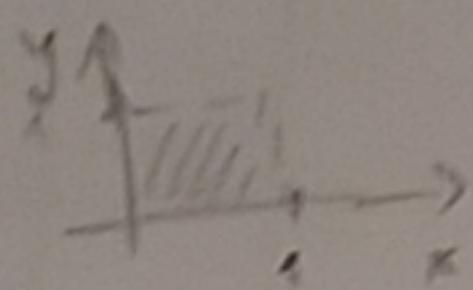
Exemplu metoda elementului finit, contabilă și de

Exemplul X poate consulta mai în detaliu în cartea 'Introducere în metoda elementului finit', scrierii Mine, unde acest exemplu este prezentat.

Considerăm problema Poisson

$\Omega = [0,1] \times [0,1]$ ,  $f \in C(\bar{\Omega})$ . Află  $u \in C^2(\Omega)$  astfel ca

$$\begin{cases} -\Delta u = f & \text{în } \Omega \\ u = 0 & \text{pe } \partial\Omega \end{cases}$$



formulare variatională a problemei: Află  $u \in H_0^1(\Omega)$  astfel ca

$$\underbrace{\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v dx}_{a(u,v)} = \underbrace{\int_{\Omega} fv dx}_{F(v)} + \forall v \in H_0^1(\Omega)$$

Integrările de mai sus sunt integrale Lebesgue.  $a$  este bilineară, continuă, neravă;  $F$  este liniară continuă  $\Rightarrow$  conf. T.

Lax-Milgram problema variatională are soluție unică.

Problema Galerkin de aproximare.

Definirea rețelei 2d pe  $\Omega$ . Pentru un număr natural nenul

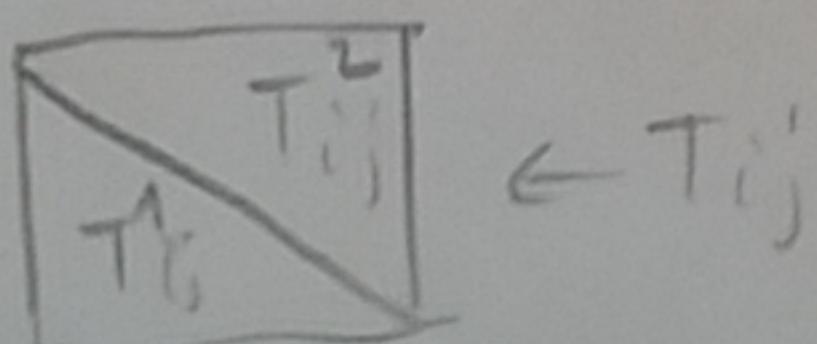
împartim  $[0,1]$  în  $n$  subintervale de lungime egală

$$0 = x_0 < x_1 < \dots < x_n = 1$$

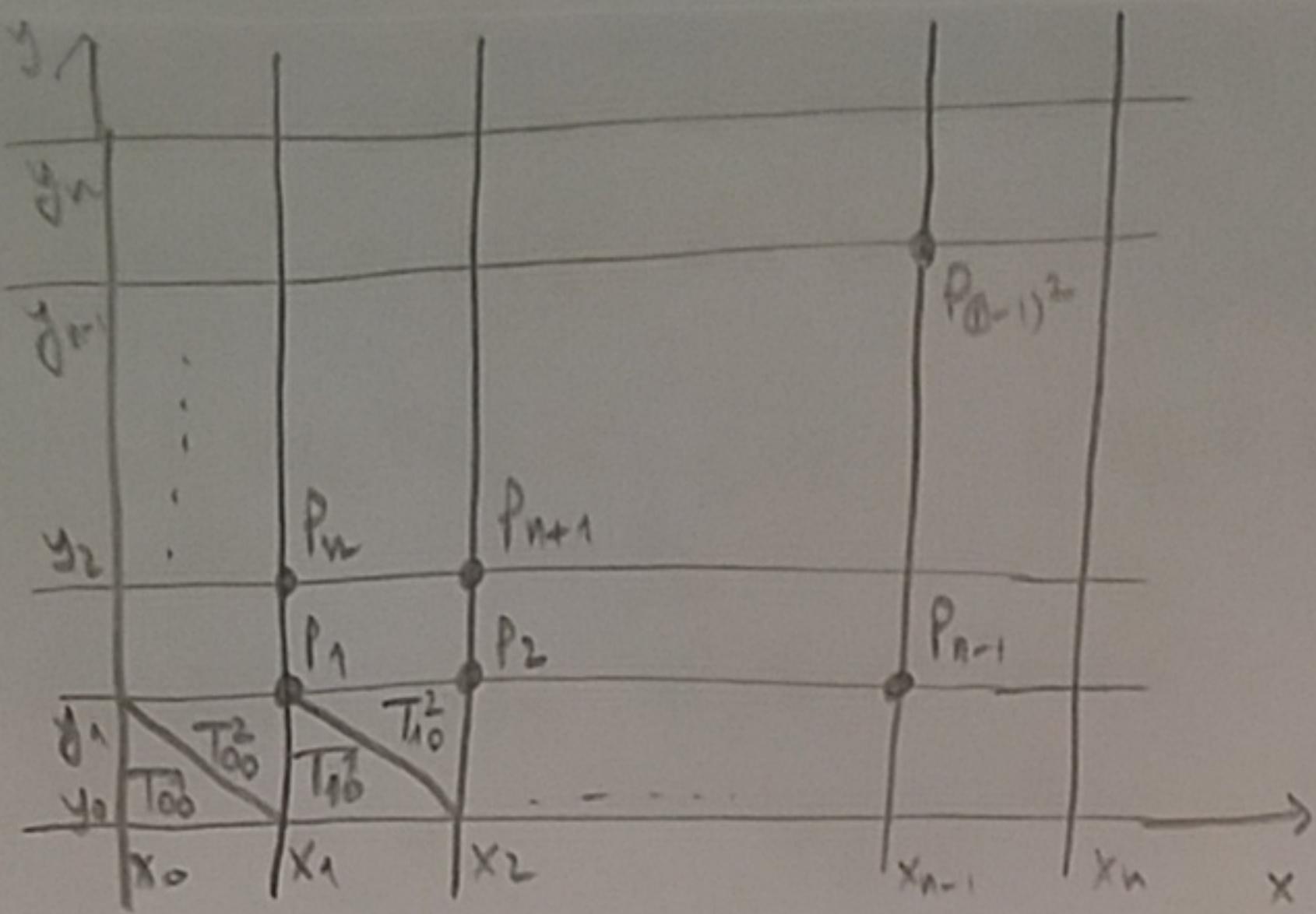
$$h = \frac{1}{n}, \quad x_i = i h, \quad y_j = j \cdot h \quad i, j = 0, \dots, n$$

Notam  $T_{ij} = [x_i, x_{i+1}] \times [y_j, y_{j+1}]$  definirea unghiului

$$i, j = 0, \dots, n-1$$



(2)



Consideram familia de triunghiuri  $T_h$  care reunesc toate triunghiurile  $T_{ij}^2$ ,  $i, j = 0 \dots n-1$  definite anterior. Marimea acestor triunghiuri este  $\sqrt{2} \cdot h$ . Consideram si toate nodurile interioare  $P_1, \dots, P_{(n-1)^2}$  definite ca in figura de mai sus. Se poate demonstra ca pentru  $P_k$  dat vom avea ca  $P_k$  are coordonate  $x_i, y_j$  date de formulele:

$$P_k(x_i, y_j) : k = (j-1)(n-1) + i$$

$$\text{Spre exemplu } \begin{cases} j=1, i=1 \Rightarrow k=1 \\ j=n-1, i=n-1 \Rightarrow k=(n-1)^2 \end{cases}$$

Vom defini problema Galerkin folosind elemente continue, liniare pe portiuni. Definim spatiul de elemente finite

$$V_h = \{ \varphi \in C(\Omega) \mid \varphi|_T \text{ polinom de grad } \leq 1, \forall T \in T_h, \varphi|_{\partial\Omega} = 0 \}$$

Stim ca  $V_h \subset H_0^1(\Omega)$ .

Problema Galeriană de aproximare.

Aflați  $v_h \in V_h$  astfel ca

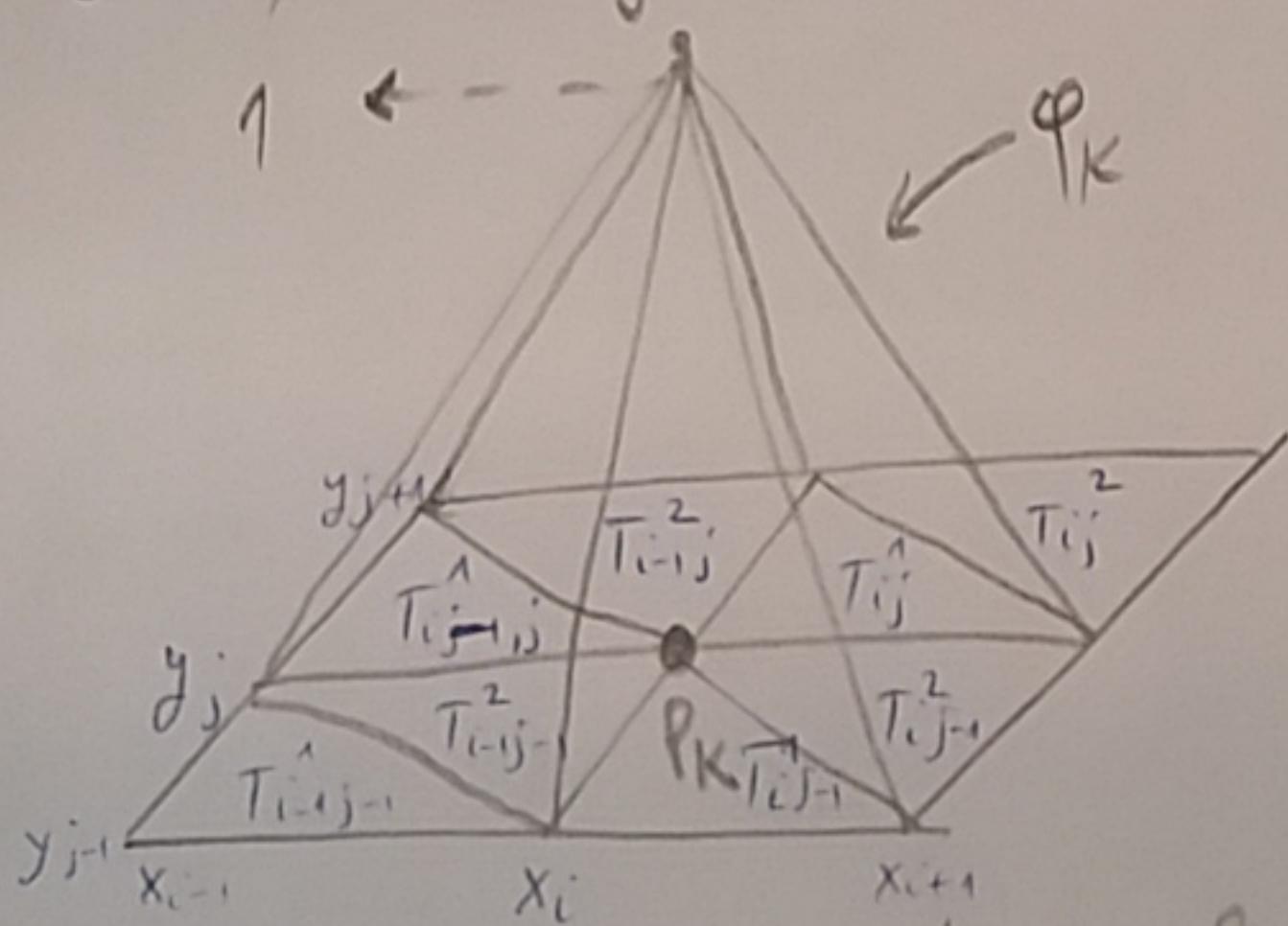
$$\int_{\Omega} v_h \nabla v_h = \int_{\Omega} f v_h \quad \forall v_h \in V_h.$$

Constuiim bază algebrică în  $V_h$

$\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{(k-1)^2}$  numite funcții de baza.

încărcă astfel de funcție  $\varphi_k$  e atâtodată unui nod interior  $P_k$ , adică  $\varphi_k \in V_h$  și

$$\varphi_k(p_j) = \begin{cases} 0 & j \neq k \\ 1 & j = k \end{cases}$$



Din punct de vedere grafic, aceste funcții au forma unui cort, (de aici și numele de funcții cort, "test functions")

Analitic,  $\varphi_k$  sunt date de formula analitică pe  $f_k(x_i, y_j)$  atâtodată lui  $\varphi_k$

$$\varphi_k(x_i, y_j) = \begin{cases} 1+i+j - \frac{x+y}{h} & , (x,y) \in T_{i,j}^1 \\ 1+j - \frac{y}{h} & , T_{i-1,j}^2 \\ 1-i + \frac{x}{h} & , T_{i-1,j}^1 \\ 1-i-j + \frac{x+y}{h} & , T_{i-1,j-1}^2 \\ 1-j + \frac{y}{h} & , T_{i,j-1}^1 \\ 1+i - \frac{x}{h} & , T_{i,j-1}^2 \end{cases}, \text{ O altă parte}$$

Soluția aproximativă  $u_h$  se va scrie sub forma

$$u_h = \sum_{k=1}^{(n-1)^2} c_k \varphi_k \text{ unde } c_k, k=1 \dots (n-1)^2 \text{ vor}$$

satisfac sistemul algebric liniar

$$R \begin{bmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_{(n-1)^2} \end{bmatrix} = L$$

unde  $R_{kl} = \int_R \nabla \varphi_l \cdot \nabla \varphi_k$  și  $L_k = F(\varphi_k) = \int_R f \varphi_k$

Se poate arăta că

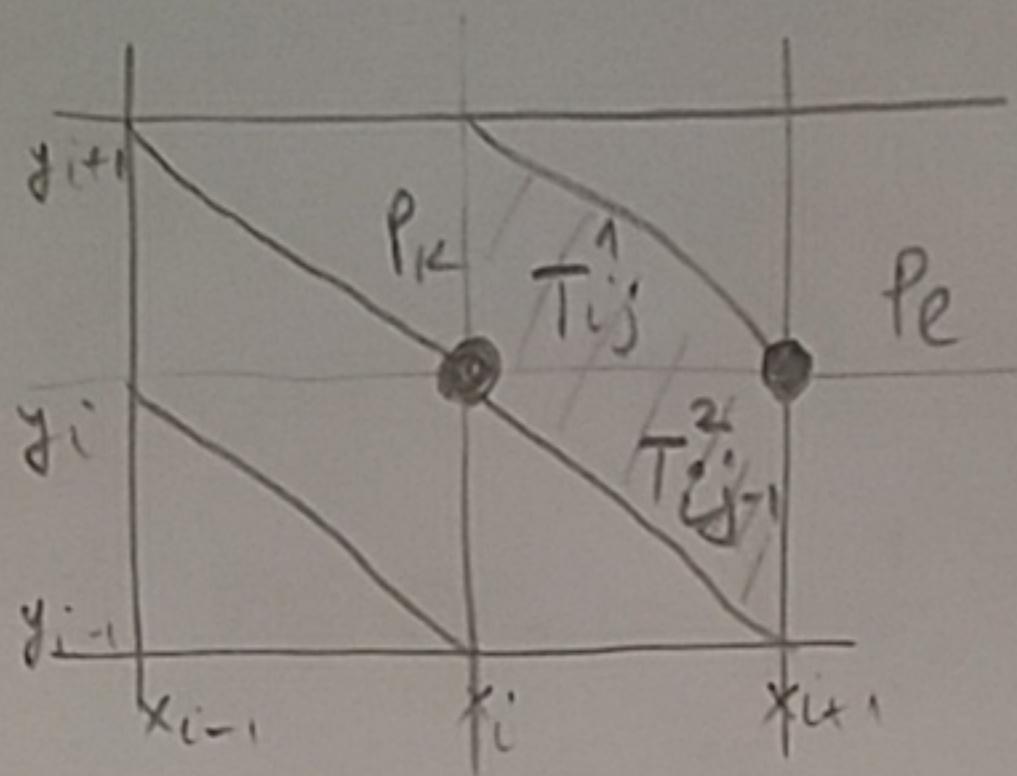
$$R_{kl} = \begin{cases} 4 & \text{dacă } l=k \text{ (adică nodurile } \varphi_k, \varphi_l \text{ sunt identice)} \\ -1 & \text{dacă } \varphi_k, \varphi_l \text{ sunt noduri vecine} \\ 0 & \text{în rest} \end{cases}$$

În aceste condiții matricea  $R = (R_{kl})_{k,l=1 \dots (n-1)^2}$  va avea forma

$$R = \begin{pmatrix} A & -I & 0 & \cdots & 0 \\ -I & A & -I & \cdots & 0 \\ 0 & -I & A & -I & \cdots & 0 \\ & & & \ddots & & -I \\ & & & & -I & A \end{pmatrix} \in \dim (n-1)^2$$

unde  $A = \begin{pmatrix} 4 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 4 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ & \ddots & \ddots & \ddots & & -1 \\ & & & & -1 & \\ & & & & & 4 \end{pmatrix} \dim n-1$

Exemplu de calcul al lui Rne dacă  $\varphi_K, \varphi_e$  sunt 5 moduri vecine, ca în figura.



în acest caz sau pe la funcțiile  $\varphi_K, \varphi_e$  se va interseca numai pe triunghiurile  $T_{ij}^1, T_{ij-1}^2$ . Prin urmare, vom avea că

$$\int_R \nabla \varphi_K \nabla \varphi_e = \int_{T_{ij-1}^2} \nabla \varphi_K \nabla \varphi_e + \int_{T_{ij}^1} \nabla \varphi_K \nabla \varphi_e$$

Astăzi că  $P_K(x_i, y_K)$ ,  $P_e(x_{i+1}, y_j)$  atâtă, conform formulei analitice, pe triunghiul  $T_{ij-1}^2$

$$\varphi_K(x, y) = 1 + i - \frac{x}{h}$$

$$\varphi_e(x, y) = 1 - (i+1) - j + \frac{x+y}{h}$$

$$\frac{\partial \varphi_K}{\partial x} = -\frac{1}{h}, \quad \frac{\partial \varphi_K}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial \varphi_e}{\partial x} = \frac{1}{h}, \quad \frac{\partial \varphi_e}{\partial y} = \frac{1}{h}$$

de unde

$$\int_{T_{ij-1}^2} \nabla \varphi_K \nabla \varphi_e = \int_{T_{ij-1}^2} -\frac{1}{h^2} = -\frac{1}{2}$$

Similar, pe triunghiuri  $T_{ij}^1$

$$\varphi_k(x,y) = 1 + i + j - \frac{x+y}{h}$$

$$\varphi_e(x,y) = 1 - (i+1) + \frac{y}{h}$$

$$\frac{\partial \varphi_k}{\partial x} = -\frac{1}{h}, \quad \frac{\partial \varphi_k}{\partial y} = -\frac{1}{h}, \quad \frac{\partial \varphi_e}{\partial x} = \frac{1}{h}, \quad \frac{\partial \varphi_e}{\partial y} = 0$$

dici

$$\sum_{T_{ij}^1} \nabla \varphi_k \nabla \varphi_e = \sum_{T_{ij}^1} -\frac{1}{h^2} = -\frac{1}{2}$$

Asadar

$$\sum_{T_{ij}} \nabla \varphi_k \nabla \varphi_e = \sum_{T_{ij}^1} \nabla \varphi_k \nabla \varphi_e + \sum_{T_{i-1,j}} \nabla \varphi_k \nabla \varphi_e = -\frac{1}{2} + (-\frac{1}{2}) = -1$$

Similar se va calcula  $R_{ke}$  astfel ca  $\rho_k = \rho_e$ , cu diferență că  $\int \partial \varphi_k \partial \varphi_k$  se va "sparge" în integrare pe cele 6 triunghiuri care compun suportul lui  $\varphi_k$

$$\sum_{T_{ij}} \nabla \varphi_k \nabla \varphi_k = \sum_{T_{ij}^1} \nabla \varphi_k \nabla \varphi_k + \sum_{T_{i-1,j}} \nabla \varphi_k \nabla \varphi_k + \sum_{T_{i,j-1}} \nabla \varphi_k \nabla \varphi_k + \sum_{T_{i-1,j-1}} \nabla \varphi_k \nabla \varphi_k +$$

$$\sum_{T_{i,j-1}} \nabla \varphi_k \nabla \varphi_k + \sum_{T_{i-1,j-1}} \nabla \varphi_k \nabla \varphi_k$$

Prima și a 4-a sunt egale cu 1, restul cu  $\frac{1}{2}$ . Se vede exemplu

$$\sum_{T_{ij}^1} \nabla \varphi_k \nabla \varphi_k = \sum_{T_{ij}^1} \frac{1}{h^2} + \frac{1}{h^2} = 1$$

$$\text{per total } \int_R \nabla \varphi_k \cdot \nabla \varphi_k = 4$$

7

Termenul liber

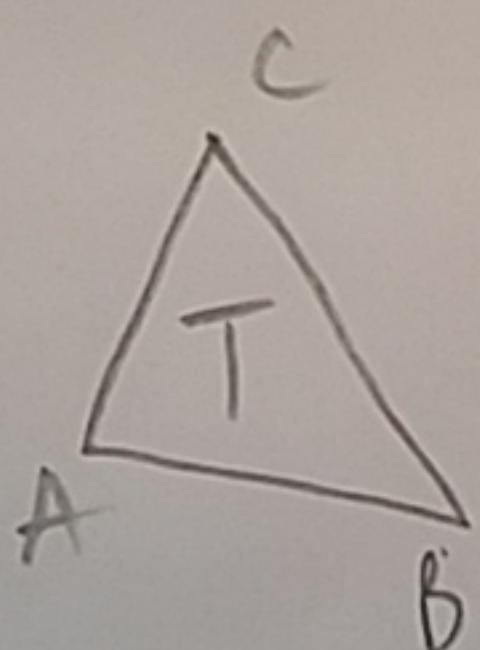
Trebuie să calculăm integrale

$$L_K = \int_R f \varphi_K = \int_{T_{ij}^1} f \varphi_K + \int_{T_{ij-1}^2} f \varphi_K + \int_{T_{i+1,j}^1} f \varphi_K + \int_{T_{i+1,j-1}^1} f \varphi_K + \int_{T_{ij-1}^2} f \varphi_K$$

$$+ \int_{T_{ij-1}^2} f \varphi_K$$

fiecare din cele 6 integrale vor fi aproximato

folosind, spre exemplu, formula de quadratură de ordin 2



$$\int_T f(x,y) dx dy \approx \frac{\text{aria}(T)}{12} (f(A) + f(B) + f(C) + 9f(G))$$

unde G este centrul de greutate al triunghiului T

Aplicând această formulă se obține

$$L_K \approx \frac{h^2}{24} \left( 6f(x_i, y_i) + 9f\left(x_i + \frac{h}{3}, y_i + \frac{h}{3}\right) + 9f\left(x_i + \frac{2h}{3}, y_i - \frac{h}{3}\right) + 9f\left(x_i + \frac{h}{3}, y_i - \frac{2h}{3}\right) + 9f\left(x_i - \frac{h}{3}, y_i - \frac{h}{3}\right) + 9f\left(x_i - \frac{2h}{3}, y_i + \frac{h}{3}\right) + 9f\left(x_i - \frac{h}{3}, y_i + \frac{2h}{3}\right) \right)$$

Se rezolvă sistemul în matrice  $R \times$  formă liber  $L$  și se află

$$\text{coeficienți } C_1, \dots, C_{(n-1)^2}$$